МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра ТВ

ОТЧЁТ

по лабораторной работе № 2

по дисциплине «Цифровая обработка изображений»

Тема: РАЗРАБОТКА ПРОГРАММЫ ДЛЯ СПЕКТРАЛЬНОГО ПРЕДСТАВЛЕНИЯ СИГНАЛОВ

Студенты гр. 9105	 Шаривзянов Д. Р.
	 Басманов А. А.
Преподаватель	 Поздеев А. А.

Санкт-Петербург

2024

СПЕКТРАЛЬНОЕ ПРЕДСТАВЛЕНИЕ СИГНАЛОВ

Цели работы: знакомство со спектральным представлением сигналов и дискретным косинусным преобразованием (ДКП).

1. Код программы

```
struct Image {
  Mat bgr;
  Mat gray;
  Mat full blocked:
  // Mat selected block;
  Mat image block;
  int block size = 8;
Mat getBlocked(const Mat &img bgr, int block size){
  Mat image_with_blocks = img_bgr.clone();
  for (int row = 0; row < img_bgr.rows; row += block_size){
     for (int col = 0; col < img_bgr.cols; col += block_size){
       cv::Rect block = cv::Rect(col, row, block size, block size);
       cv::rectangle(image with blocks, block, cv::Scalar(0, 255, 0));
  return image with blocks;
Mat getDCT(const Mat &image block){
  int block size = image block.rows;
  Mat basisMat = Mat::zeros(block size, block size, CV 64F);
  for (int row = 0; row < basisMat.rows; row++){
     for (int col = 0; col < basisMat.cols; col++){
       if (row == 0) basisMat.at<double>(row, col) = 1 / sqrt(block size);
       else if (row > 0) basisMat.at<double>(row, col) = sqrt(2. / block_size) * cos(((CV_PI*row) /
block_size)*(col + 0.5);
  Mat imageBlock64F;
        image block.convertTo(imageBlock64F, CV 64F);
  Mat DCT = basisMat * imageBlock64F * basisMat.t();
  // std::cout << DCT << std::endl;
        Mat DCT8U;
        DCT.convertTo(DCT8U, CV 8U);
  Mat img dct = Mat::zeros(DCT8U.rows, DCT8U.cols, CV 8UC1);
  resize(DCT8U, img_dct, cv::Size(400, 400), 0, 0, INTER NEAREST);
  return img dct;
static void onMouse(int event, int x, int y, int, void* param){
        if (event != EVENT_LBUTTONDOWN) return;
        int blockX = x, blockY = y;
  Image* img = (Image*)рагат; //получаем указатель на структуру изображения
        for (int row = 0; row < img->full blocked.rows; row = row + img->block size) {
                for (int col = 0; col < img > full blocked.cols; col = col + img > block size)
```

```
if ((y \ge row) & (y \le row + img - block size) & (x \ge row) & (x \le row + img - block size)
>block_size)){
                                  blockY = row;
                                  blockX = col;
  cout << blockX << " " << blockY << endl;
  Rect block = Rect(blockX, blockY, img->block size, img->block size);
  img->image_block = img->gray(block);
  Mat image block resized;
  resize(img->image block, image block resized, cv::Size(400, 400), 0, 0, INTER NEAREST);
  imshow("image block", image_block_resized);
  imwrite("../../Images/Lab 2/image block.jpg", image block resized);
  rectangle(img->full blocked, block, Scalar(0, 0, 255), 1);
  imshow("image blocked", img->full blocked);
  img->full blocked = getBlocked(img->full blocked, img->block size); //отчистим последний блок
  Mat img dct = getDCT(img->image block);
  imshow("image DCT", img_dct);
  imwrite("../../Images/Lab 2/image DCT.jpg", img dct);
        return;
void lab2(const Mat &img bgr){
  Image img;
  img.bgr = img bgr;
  imshow("image bgr", img.bgr);
  cvtColor(img bgr, img.gray, COLOR BGR2GRAY);
  imshow("image gray", img.gray);
        imwrite("../../Images/Lab 2/image gray.jpg", img.gray);
  // \text{ img.block size} = 16;
  img.full blocked = getBlocked(img bgr, img.block size);
  imshow("image blocked", img.full blocked);
  imwrite("../../Images/Lab 2/image blocked.jpg", img.full blocked);
  setMouseCallback("image blocked", onMouse, (void*)&img);
  waitKey();
```

2. Исходное изображение и его гистограмма



Рис 1. Исходное полутоновое изображение.

3. Результат разбиения изображения на блоки

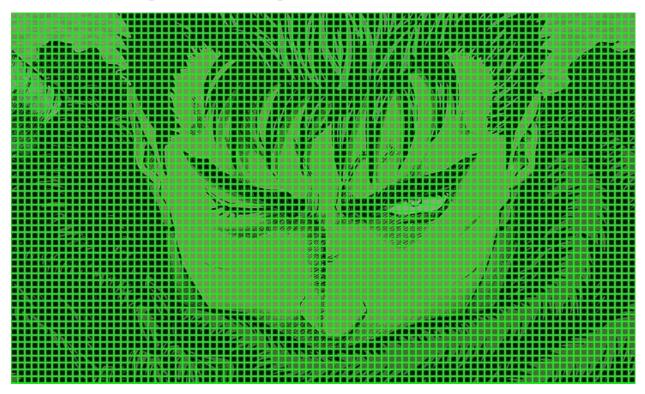


Рис. 2. Изображение, разбитое на блоки 8х8 пикс.

4. ДКП для разных «сюжетов»

Представлены результаты выбранного блока изображения (слева), увеличенный в масштабе блок (справа сверху) и результат ДКП (справа снизу).

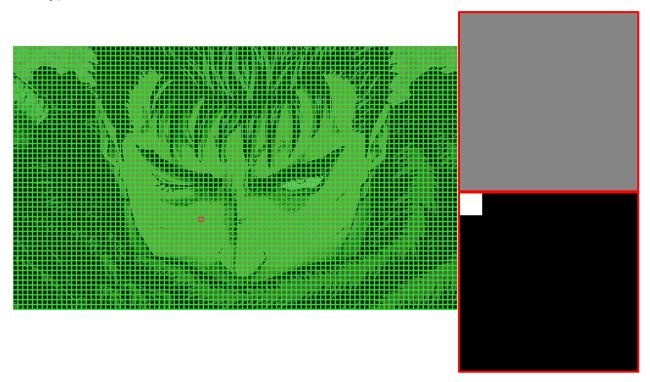


Рис. 3. Монотонный сюжет.



Рис. 4. Сюжет с резкими диагональными переходами.

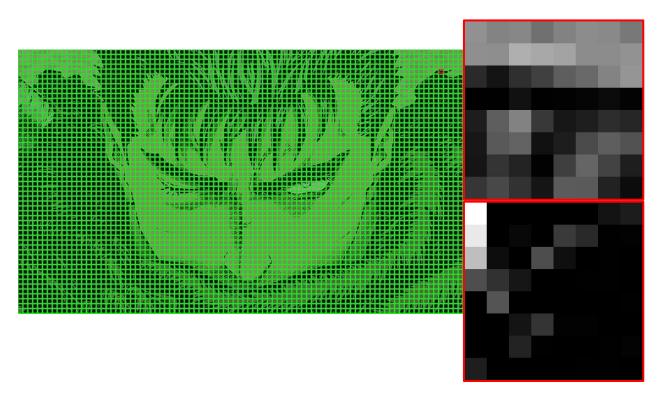


Рис. 5. Сюжет с резким вертикальным переходом.

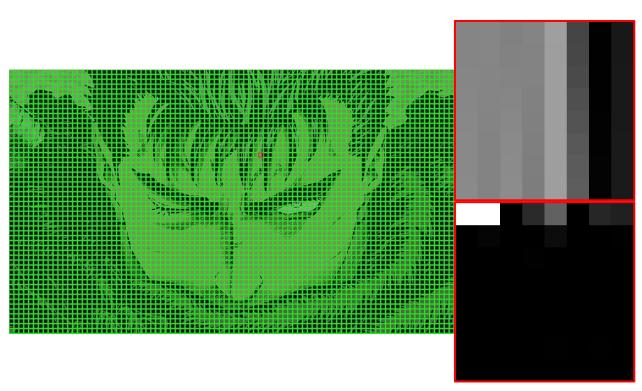


Рис. 6. Сюжет с резким горизонтальным переходом.

Выводы: Дискретное косинусное преобразование (ДКП) — это метод преобразования дискретных данных в комбинации косинусных волн. Применяя ДКП отдельно к каждому компоненту пикселя, можно получить получаем матрицу коэффициентов 8х8, которая показывает вклад каждой из 64 косинусной функции во входной матрице 8х8. Левый верхний угол представляет собой самую низкочастотную косинусную функцию, а правый нижний — самую высокочастотную. При монотонном сюжете в матрице коэффициентов ДКП самые большие значения (яркие на изображении) находятся в левом верхнем углу, а в случае сюжета с граничными переходами большие значения матрицы смежаются ближе к правому нижнему в зависимости от наклона границ и частоты переходов этих границ.

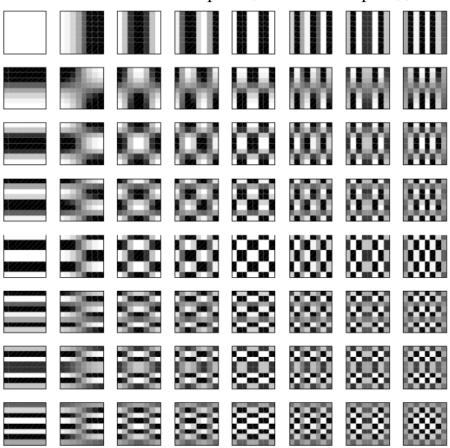


Рис. 7. Матрица базисных функций ДКП.