Clightbot 小组作业说明文档

李嘉祺 张泽宇 李扬

一、小组人员

小组人员情况如下:

职务	姓名	班级	学号	邮箱
组长	李嘉祺	软件 23	2022012111	jiaqi-li22@mails.tsinghua.edu.cn
组员	张泽宇	软件 23	2022012117	zhangzey22@mails.tsinghua.edu.cn
组员	李扬	软件 21	2022012076	yli22@mails.tsinghua.edu.cn

二、组员分工

李嘉祺:负责公共、绘制模块的代码,组织会议,撰写文档。

张泽宇: 负责交互模块的代码,录制演示视频,组织调试程序。

李扬:负责执行模块的代码,以及地图关卡的收集与设计。

三、功能实现

我组作业实现了文档中要求的全部功能,未实现扩展功能。功能介绍如下:

1. 运行程序,直接打开或在 cmd 中运行 src/Clightbot. exe 文件,即可进行指令交互。

■ 命令提示符 - Clightbot.exe

2. 载入地图,有四张已经制作好的地图可供选择,分别是 main. map、main1. map、main2. map、main3. map,其中 main. map 是官方文档中给出的示例地图,使用 LOAD 指令+地图地址可以载入地图。

3. 自动保存,使用指令 AUTOSAVE + save_path 来设置自动保存地址和格式。如果输入的是多级地址的话,需要确保保存的地址文件夹是真实存在的。

```
<User>:AUTOSAVE imgs/%4d.bmp
<System>:Successfully saved
<User>:
```

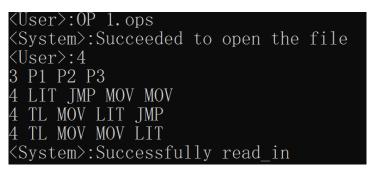
4. 设置步数限制,使用 LIMIT 指令设置步数限制。

```
<User>:LIMIT 100
<System>:Set Limit of Step to:100
<User>:
```

5. 输出配置,输入指令 STATUS 即可输出查看当前状态。

```
<User>:STATUS
<System>:Map name:maps/main2.map
Autosave:imgs/%4d.bmp
Step limit:100
Robot position:2 0
333
3113
3113
3113
Che robot is facing:right
PROC Limit:[4 6 5 4 ]
<User>:_
```

6. 创建指令序列,使用 OP 指令构建命令文件。再输入指令内容即可。

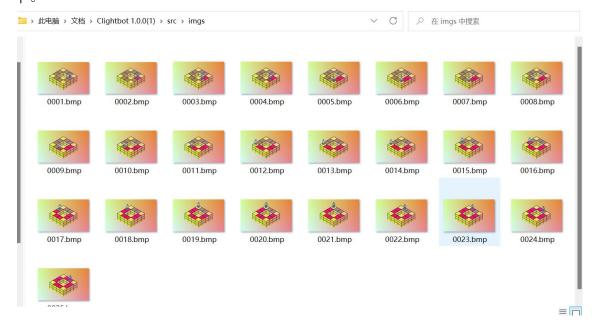




7. 执行指令序列,输入指令 RUN+指令序列地址 来运行程序。其中 test 文件夹中已经给出三个范例指令序列文件,分别是 main1. txt、main2. txt 和 main3. txt,分别对应同名的三张地图。其中前两个序列文件中是可以通关的指令,而最后一个是可以测试报错信息的测试指令,不能通关。

<User>:RUN test/main2.txt
<System>:Executing finished.
<User>:
<User>:RUN test/test3.txt
<System>:The optype is illegal.
<System>:Executing finished.

8. 绘制图片,若 AUTOSAVE 功能开启,则图片会自动保存在 AUTOSAVE 地址中。



9. 退出程序,输入指令 EXIT 退出程序。

<user>:EXIT <System>:Please Waiting... 请按任意键继续. . . <System>:Thanks for playing!

10. 帮助提示,输入指令 HELP 获取游戏提示与帮助。

<User>:HELP
<System>:
LOAD:you can type in LOAD to load a map
OP:you can type in OP to create a list of optype
STATUS:you can type in STATUS to know the information of your game
LIMIT:you can type in LIMIT to set the limit (less than 100)
RUN:type in RUN to start the game!
press 1 to exit

四、运行示例

 选择 C:\Windows\system32\cmd.exe (c) Microsoft Corporation。保留所有权利。 C:\Users\15436>cd C:\Users\15436\Documents\Clightbot 1.0.0(1)\src C:\Users\15436\Documents\Clightbot 1.0.0(1)\src>Clightbot.exe -Clightbot-(System):Welcome to use Clightbot! (System):Please type in the optype,you can type in 'HELP' for help. (System):There are maps to be selected: maps/main.map maps/main1.map maps/main2.map maps/main3.map <User>:LOAD maps/main2.map x 3 y 0 dir 1 《System》LOAD MAP SUCCESSFULLY From〈0 鼇0〉 《User》:AUTOSAVE imgs/%6d.bmp 《System》:Successfully saved 《User》:IMIT 100 《System》:Set Limit of Step to:100 《User》:STATUS 《System》:Map name:maps/main2.map Autosave:imgs/%6d.bmp Step limit:100 Robot position:0 0 Robot position:0 0
The robot is facing:up
PROC Limit:[4 6]
<User>:OP op/1.ops <User>:0P op/1.ops
<System>:Succeeded to open the file
<User>:2
4 P1 P1 P1 P1
6 MOV LIT MOV LIT MOV TR
<System>:Successfully read_in
<User>:<User>:RUN op/1.ops
<System>:Executing finished.
<User>:STATUS
<System>:Map name:maps/main2.map
Autosave:imgs/%6d.bmp
Step limit:100 Step limit:100 Robot position:2 0 The robot is facing:right PROC Limit:[4 6] <User>:HELP ·(User>:(User>:1 ·(User>:EXIT ·(System>:Please Waiting... ·(古女任意键继续... (System>:Thanks for playing! C:\Users\15436\Documents\Clightbot 1.0.0(1)\src>