



Universidad Nacional
ARTURO JAURETCHE

PROGRAMACIÓN EN TIEMPO REAL

TRABAJO PRÁCTICO N° 3

Programación de microcontroladores

Profesor

Diego ENCINAS

Autores

Cristian SANABRIA

Gerónimo BAZÁN

Emiliano SALVATORI

5 de noviembre de 2020

Índice

1. Introducción	2
2. Cuestionario	2
2.1. Ejercicio nº 1	2
2.2. Ejercicio nº 2	2
2.3. Ejercicio nº 3	2
3. Resoluciones	3
3.1. Ejercicio nº 1	3
3.2. Ejercicio nº 2	4
3.3. Ejercicio nº 3	5

1. Introducción

En el siguiente informe se detalla lo realizado como parte del laboratorio de la materia **Programación en Tiempo Real** para la **Comisión nº 1**. El presente trabajo se basa en lo solicitado para la Práctica nº 3 sobre **Programación de microcontroladores** realizando una simulación bajo el entorno de simulación ISIS (Proteus) y el compilador de lenguaje C PICC para microcontroladores.

2. Cuestionario

2.1. Ejercicio nº 1

Utilice el entorno ISIS para abrir el diseño del circuito que se encuentra en la carpeta *PIC Doorbell*. En este esquema se observa un microcontrolador PIC 16F84; dos pulsadores conectados a los pines RA0 y RA1 como entradas; dos leds conectados a los pines RB4 y RB5 como salidas.

Configure el entorno y realice un programa C que permita encender y apagar los leds de manera alternada cada 250 milisegundos utilizando la función `¿delay_ms¿`. Cuando inicia el programa ambos leds deben estar encendidos. Luego de presionar alguno de los pulsadores deben comenzar a titilar.

2.2. Ejercicio nº 2

Rehaga el ejercicio anterior conservando la misma funcionalidad pero modificando la implementación. Utilice el módulo del *Timer0* con el prescaler para controlar el tiempo de espera y la interrupción para controlar el estado de los leds.

2.3. Ejercicio nº 3

Utilice el entorno ISIS para abrir el diseño del circuito que se encuentra en la carpeta *ADC Example*. En este esquema se observa un microcontrolador PIC 16F877; una resistencia variable (que simula un transductor) conectada a través del pin AN0; dos Latches 74LS373 (multiplexados) cuyas entradas comparten el puerto B y que son controlados a través de los pines RD6 y RD7 del puerto D; cuatro displays de 7 segmentos hexadecimales conectados a las salidas de los latches.

Configure el entorno y realice un programa en C que permita capturar valores analógicos realizando “polling” y muestre los valores digitales en los displays de 7 segmentos. Tenga en cuenta que:

- Debe configurar el pin AN0 como entrada analógica y como tensión de referencia el mismo del microcontrolador (VCC).
- Los latches (74LS373) funcionan de forma multiplexada por lo que requieren la activación/desactivación en el pin LE para que los datos de entrada queden en la salida.

Mostrar el valor decimal en los display de 7 segmentos. Para esto es necesario convertir el valor digital de decimal a BCD de manera que el valor a enviar a cada display quede entre 0 y 9.

3. Resoluciones

3.1. Ejercicio nº 1

A continuación se puede visualizar el código requerido para el Ejercicio nº 1:

```
1  #include <htc.h>
2  #define _XTAL_FREQ 1000000 //1MHz
3
4  void main() {
5      //Configuracion del puerto B de 8 bits;habilita
        las salidas de los LED
6      TRISB = 0b11001111;
7      //Configuracion del puerto A de 5 bits;habilita
        como entradas los pulsadores
8      TRISA = 0b00011;
9      //enciende LED salida RB4 al comenzar el programa
10     RB4 = 1;
11     //enciende LED salida RB5 al comenzar el programa
12     RB5 = 1;
13
14     while (1) {
15
16         //Se habilita el parpadeo de luces si se
            aprieta cualquier pulsador
17         if (RA0==0 || RA1==0) {
18
19             //Se ejecuta el parpadeo de LEDs
20
21             //Prendo LED R3
22             RB4=1;
23
24             //Se mantiene encendido
25             __delay_ms(250);
26
27             //Se apaga LED R3
28             RB4=0;
29             //Se prende LED R4
30             RB5=1;
31             //Se mantiene R4 prendido
32             __delay_ms(250);
33
34             //Se apaga LED R4
35             RB5=0;
36
37         }
38         else {
39             //Se mantienen encendido los LED
40             RB5=1;
41             RB4=1;
42         }
```

```

43         }
44     }
45 }

```

A continuació se puede visualizar el código requerido para el Ejercicio nº 2:

3.2. Ejercicio nº 2

```

1  #include <htc.h>
2
3  #define _XTAL_FREQ 1000000 //1Mhz
4
5  void interrupt timer(void) {
6
7      // Invierte bits, necesario para encender y
      // apagar los LEDs
8      PORTB = PORTB ^ 0b00110000;
9
10     //El timer cuenta de 12 a 256
11     TMR0 = 12;
12
13     //Flag de estado de interrupción por desborde del
      // Timer0
14     T0IF = 0;
15 }
16
17 void main () {
18
19     //Config las salidas de los LED
20     TRISB = 0b11001111;
21
22     //Config las entradas los pulsadores
23     TRISA = 0b00011;
24
25     //Enciende los LED al comenzar el programa
26     RB5 = 1;
27     RB4 = 1;
28
29     PSA = 0; //bit del prescaler
30
31     OPTION_REG = (OPTION_REG & 0b01111110) | 0b111;
32
33     T0CS = 0; // bit de seleccion de clock
34
35     //Registro de control de interrupciones
36     INTCON = 0b10100000;
37
38     //Desactivo las Interrupciones
39     GIE = 0;
40
41     while (1) {
42
43         //si cualquiera de los pulsadores estan
      // activos
44         if (RA0==0 || RA1==0) {
45             //se activa la interrupcion

```

```

46         GIE = 1;
47     } else {
48         //dejo los LED encendidos
49         RB5=1;
50         RB4=1;
51     }
52 }
53 }

```

3.3. Ejercicio nº 3

A continuación se puede visualizar el código requerido para el Ejercicio nº 3:

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <htc.h>
3
4  void main() {
5
6      //Configuracion del modulo
7
8      //ADCS:00 -> 1 ciclo de reloj de conversion cada
        2 reloj de sistema.
9      ADCON0 = 0b01000001;
10
11     //establezco ADFM:1 de conversion
12     ADCON1 = 0b10001110;
13
14     //establezco al bit 0 como entrada RA0/AN0
15     TRISA = 0b00000001;
16
17     // 0 = sin interrupciones
18     ADIE = 0;
19
20     //Configuracion de las salidas
21
22     //Se establecen todos los bits de B como salida
        de los latch 74LS373
23     TRISB = 0b00000000;
24
25     //Se establecen los bits 7 y 6 de D como salida(
        asociados a los latch)
26     TRISD = 0b00000000;
27
28     //Inicio de la Conversion
29     GO=1;
30
31     while(1) {
32
33         //si no termina la conversion
34         if(GO==0) {
35
36             //obtengo el valor convertido
37             unsigned short valor = ADRESH <<
                8 | ADRESL;
38
39             //muestro el valor obtenido en la
                salida
40             RD6=1;

```

```

41         RD7=0;
42         PORTB = (valor & 0xff);
43
44         RD6=0;
45         RD7=1;
46
47         //Se resetea la variable para
           volver a empezar
48         GO=1;
49     }
50 }
51
52 }

```