Chapter 9

说明: \dot{x} 表示x对时间的一阶导数, \ddot{x} 表示x对时间的二阶导数

9-1

解:

代入初值,得:

$$A\cos\varphi = 0.06$$

$$-3\pi A\sin\varphi = -0.24$$
(SI)

解得:

$$A=6.52 imes10^{-2}~{
m m}$$
 $arphi=rctan(-0.637)=-32.5\,{
m ^\circ}$

9-2

解:

设振动表达式为 $x=A\cos(\omega t+arphi)$,得:

$$v_m = A \omega \ arphi = rac{\pi}{2}$$

即:

$$\omega = 1.5 \quad \mathrm{rad} \cdot \mathrm{s}^{-1}$$
 $\varphi = \frac{\pi}{2}$

故振动表达式为:

$$x = 0.02\cos(1.5t + \frac{\pi}{2})$$
 (SI)

9-3

解:

• (1)

由题意可知,物体振动表达式为 $x=A\cos\omega t$,其中

$$A=4.8 imes 10^{-2} \quad {
m m}$$
 $\omega=rac{2\pi}{T}=rac{2}{3}\pi \quad {
m rad\cdot s^{-1}}$

带入 $t=0.5 \,\mathrm{s}$, 得:

$$x = \frac{A}{2} = 2.4 \times 10^{-2}$$
 m

• (2)

得:

$$\cos \omega t = \frac{1}{2}$$

得最小的 $t=0.5 \mathrm{s}$

9-4

解:

设 $x = A\cos(\omega t + \varphi)$ 由图可知:

$$\omega = rac{2\pi}{T} = \pi \quad \mathrm{rad} \cdot \mathrm{s}^{-1}$$
 $A = 10 \quad \mathrm{m}$
 $\varphi = -rac{2}{3}\pi$

故得:

$$x = 10\cos(\pi t - \frac{2}{3}\pi) \tag{SI}$$

解:

• (1)

设摆角为 θ ,有 $\theta \ll 1$,设总能量为E,以圆心处为势能零点。有:

$$E=rac{1}{2}mr^2\dot{ heta}^2-mgr\cos heta$$

由能量守恒,有:

$$\frac{dE}{dt} = 0$$

代入且利用 $\theta \ll 1$, 得:

$$mr^2\dot{ heta}\ddot{ heta} + mgr\sin{ heta}\cdot\dot{ heta} = 0 \ \Rightarrow \dot{ heta} + rac{g}{r} heta = 0$$

为简谐运动方程。

(2)由(1)可得:

$$\omega = \sqrt{rac{g}{r}}$$

故:

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{r}{g}}$$

9-6

解:

• (1) 设浸没深度为h。

$$\rho l^3 \ddot{h} = \rho l^3 g - \rho_w l^2 h g$$

有h = a时平衡,进行换元h = a + x,得:

$$\ddot{x} + \frac{g}{a}x = 0$$

为简谐运动。

• (2)

由(1)得:

$$T=rac{2\pi}{\omega}=2\pi\sqrt{rac{a}{g}}$$

由题目所给条件,有:

$$A = |b - a|$$

9-8

解:

能量表达式:

$$E=rac{1}{2}m\dot{x}^2-rac{1}{4\pi\epsilon_0}rac{Qq}{\sqrt{x^2+R^2}}$$

由能量守恒 $\frac{dE}{dt}=0$:

$$m\ddot{x}+rac{Qq}{4\pi\epsilon_0}rac{x}{(x^+R^2)^{3/2}}=0$$

利用 $x \ll R$, 得:

$$\ddot{x} + \frac{Qq}{4\pi\epsilon_0 mR^3} x = 0$$

为简谐运动,振动周期为:

$$T=rac{2\pi}{\omega}=2\pi\sqrt{rac{4\pi\epsilon_0mR^3}{Qq}}$$

9-10

解:

• (1)

$$A=\sqrt{rac{2E}{k}}=0.25~\mathrm{m}$$

• (2)

$$E_p=rac{1}{2}kx^2=0.2~\mathrm{J}$$

$$E_k = E - U = 0.6 \,\mathrm{J}$$

• (3)

$$v_m = \sqrt{rac{2E}{m}} = 2.5~ ext{m}\cdot ext{s}^{-1}$$

9-12

解:

• (1) $\mathsf{有}E_k = E_p \mathord{\sqsubseteq} E_k + E_p = \tfrac{1}{2} k A^2 , \ \, \mathsf{故有} \mathord{:}$

$$\frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}kA^2$$

得:

$$x = 3\sqrt{2} \times 10^{-2} \mathrm{\ m}$$

• (2)

$$\sin\Deltaarphi=rac{\sqrt{2}}{2}$$

$$t = \frac{\Delta \varphi}{\omega} = 0.75 \text{ s}$$

9-14

• (1)

$$A=\sqrt{A_1^2+A_2^2+2A_1A_2\cos(arphi_1-arphi_2)}=5 ext{ m}$$
 $arphi=rctanrac{A_1\sinarphi_1+A_2\cosarphi_2}{A_1\cosarphi_1+A_2\cosarphi_2}=0.40 ext{ rad}$

$$A=\sqrt{A_1^2+A_3^2+A_1A_3\cos(arphi-rac{\pi}{3})}$$

故有:

当 $arphi=rac{\pi}{3}$ 时,合振幅最大;当 $arphi=rac{4\pi}{3}$ 时,合振幅最小。