

$$X(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} b_k p(t - kT) \quad b_k = a_k - a_{k-1} \quad \Pr\{a_k = 1\} = \Pr\{a_k = -1\} = 0.5 \quad \text{الف) 1-}$$

$$R_b = \langle b_k, b_{k+l} \rangle = E\{(a_k - a_{k-1})(a_{k+l} - a_{k+l-1})\} \quad \text{با توجه به استقلال}$$

$$R_b = E\{a_k a_{k+l}\} - E\{a_k a_{k+l-1}\} - E\{a_{k-1} a_{k+l}\} + E\{a_{k-1} a_{k+l-1}\} \quad \text{حالت بندی}$$

$$\begin{cases} l=0 \rightarrow R_b = E\{a_k^2\} - 2E\{a_k\}E\{a_{k-1}\} + E\{a_{k-1}^2\} = 2\sigma^2 + 2m^2 - 2m^2 = 2\sigma^2 \\ l=1 \rightarrow R_b = E\{a_k\}E\{a_{k-1}\} - E\{a_k^2\} - E\{a_{k-1}\}E\{a_{k+1}\} + E\{a_k\}E\{a_{k+1}\} = m^2 - m^2 - \sigma^2 - m^2 + m^2 = -\sigma^2 \\ l=-1 \rightarrow R_b = E\{a_k\}E\{a_{k-1}\} - E\{a_k\}E\{a_{k-2}\} - E\{a_{k-1}\}E\{a_{k+1}\} + E\{a_{k-1}\}E\{a_{k+2}\} \\ = m^2 - m^2 - \sigma^2 - m^2 + m^2 = -\sigma^2 \\ l=2 \rightarrow R_b = E\{a_k\}E\{a_{k-1}\} - E\{a_k\}E\{a_{k-2}\} - E\{a_{k-1}\}E\{a_{k+1}\} + E\{a_{k-1}\}E\{a_{k+2}\} \\ = m^2 - m^2 - \sigma^2 - m^2 + m^2 = -\sigma^2 \\ l=3 \rightarrow R_b = m^2 - m^2 - m^2 + m^2 = 0 \end{cases}$$

$$R_b = \begin{cases} 2\sigma^2 & l=0 \\ -\sigma^2 & l=1 \\ -\sigma^2 & l=-1 \\ 0 & \text{o.w} \end{cases} \quad \text{نوع ۲: طور کلی به این شکل می باشد.}$$

$$\sigma, m \quad m = E\{a_k\} = \frac{1}{2} \times 1 - \frac{1}{2} \times 1 = 0$$

$$\sigma = E\{a_k^2\} - m^2 = E\{a_{k+1}^2\} = \frac{1}{2} \times 1 + \frac{1}{2} \times 1 = 1$$

$$\rightarrow R_b = \begin{cases} 2 & l=0 \\ -1 & l=1 \\ -1 & l=-1 \\ 0 & \text{o.w} \end{cases} \quad \xrightarrow{\mathcal{F}^{-1}} R_b(\tau) = 2\delta(\tau) - \delta(\tau+1) - \delta(\tau-1)$$

از قضیه Wiener-Khinchin با استفاده کنیم.

$$R_X(t+\tau, t) = E\{X(t+\tau)X^*(t)\} = \sum_k \sum_l E\{b_k b_l^*\} \delta(t+\tau-kT) \delta(t-lT)$$

$$\xrightarrow{n=k-l} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sum_{l=-\infty}^{\infty} R_n \delta(t-nT) \delta(t-lT) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} R_n \delta(t-nT) \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(t-lT) \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \delta(t-lT) dt$$

$$\langle R_X(t+\tau, t) \rangle_t = \sum_n R_n \delta(t-nT) \langle \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(t-lT) \rangle_t, \quad \langle \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(t-lT) \rangle_t = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \delta(t-lT) dt$$

$$= \frac{1}{T} \rightarrow \langle R_X(t+\tau, t) \rangle_t = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} R_n \delta(t-nT) \xrightarrow{\mathcal{F}} G_X(f) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} R_n e^{-j2\pi n f T}$$

$$\rightarrow G_X(f) = \frac{|P_T(f)|^2}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} R_n e^{-j2\pi n f T} = \frac{|P_T(f)|^2}{T} (2 - e^{-j2\pi n f T} - e^{j2\pi n f T})$$

$$\rightarrow G_X(f) = \frac{2|P_T(f)|^2}{T} (1 - \cos(2\pi f T)) \quad P_T \rightarrow \Pi\left(\frac{f}{T}\right)$$

$$\rightarrow P_T(f) = T \text{sinc}(Tf) \rightarrow G_X(f) = 2T \text{sinc}^2(Tf) (1 - \cos(2\pi f T))$$

$$a_k = \begin{cases} 0 & \dots \\ 1 & \dots \end{cases} \quad P_r \{a_k=0\} = P_r \{a_k=1\} = 0.5 \quad m = E\{a_k\} = 0 \times \frac{1}{2} + 1 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \quad (\text{پ})$$

$$\sigma^2 = E\{a_k^2\} - m^2 = \frac{1}{2} - \frac{1}{4} = \frac{1}{4}$$

مقدار به صورت ثابت می باشد:

$$R_b = \begin{cases} 2\sigma^2 & l=0 \\ -\sigma^2 & l=1 \\ -\sigma^2 & l=-1 \\ 0 & \text{o.w} \end{cases} \quad \longrightarrow \quad R_b = \begin{cases} \frac{1}{2} & l=0 \\ -\frac{1}{4} & l=1 \\ -\frac{1}{4} & l=-1 \\ 0 & \text{o.w} \end{cases}$$

$$\longrightarrow G_{X_T}(f) = \frac{|P_T(f)|^2}{T} \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{4} e^{-j2\pi fT} - \frac{1}{4} e^{j2\pi fT} \right)$$

$$\longrightarrow G_{X_T}(f) = \frac{|P_T(f)|^2}{2T} (1 - \cos(2\pi fT)) \quad \dots \quad P_T(f) = T \operatorname{sinc}(Tf)$$

$$\longrightarrow G_{X_T}(f) = \frac{T \operatorname{sinc}^2(Tf)}{2} (1 - \cos(2\pi fT))$$

$$x(t) \longrightarrow \text{دکمه 0} \quad x(0)=1 \quad p(t) \triangleq x(t) \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{T}\right)$$

4- اصف

ماتریس به این $k \in \mathbb{Z}$ است و انواع ماتریس به ترتیب $k \in \mathbb{Z}$ $p_k(t) = x(t) \operatorname{sinc}(k)$ تابع sinc است. $p_{k=0}(t) = 1$ و $p_{k \neq 0}(t) = 0$ که به توالی است پس بالاس فایده است داریم.

$$P(f) = X(f) * T \Pi(Tf)$$

(ب) حال به حوزه فرکانس می رویم.

$$= T \int_{-\infty}^{\infty} \Pi(Tu) X(f-u) du = T \int_{-\frac{1}{2T}}^{\frac{1}{2T}} X(f-u) du \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} P(f + \frac{k}{T}) = T?$$

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} P(f + \frac{k}{T}) = T \sum_{k=-\infty}^{\infty} \int_{-\frac{1}{2T}}^{\frac{1}{2T}} X(f + \frac{k}{T} - u) du$$

$$= T \sum_{k=-\infty}^{\infty} \int_{f + \frac{k}{T} - \frac{1}{2T}}^{f + \frac{k}{T} + \frac{1}{2T}} X(u) du = T \int_{-\infty}^{\infty} X(u) du \stackrel{\text{مکمل شود}}{\longrightarrow} T \int_{-\infty}^{\infty} X(u) du = T X(0) = T$$

پس در حوزه فرکانس هم فایده است داریم.

$$x(t) \longrightarrow X(f) \quad \text{B.W} = B_x \leq \frac{1}{2T}$$

$$p(t) = x(t) \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{T}\right)$$

(پ)

$$\longrightarrow P(f) = X(f) * T \Pi(Tf)$$

$$\text{B.W}(X(f)) = B_x \quad \text{B.W} \cdot \Pi(Tf) = \frac{1}{2T}$$

$$\longrightarrow \text{B.W } p(t) : B_p = B_x + \frac{1}{2T} \leq \frac{1}{T}$$

$$B_{p_{\text{max}}} = \frac{1}{T}$$

N independent channels

Attenuation: α_i , $n_w \sim N(0, \sigma_i^2)$

6- الف)

$$y_i(t_m) = \alpha_i A_m + n_i(t_m)$$

$$A_m = \begin{cases} A & : 0 \\ -A & : 1 \end{cases}$$

$$\Pr\{A_m = A\} = \Pr\{A_m = -A\} = 0.5$$

$$y = \sum_{i=1}^N K_i y_i \quad \text{Diversity combining}$$

در این صورت ضرایب احتمال خطای آماری را حساب کنیم.

$$P_e = \Pr\{\hat{A}_m \neq A_m\} \rightarrow P_e = \Pr\{y(t_m) < \Delta \mid A_m = 1\} + \Pr\{y(t_m) > \Delta \mid A_m = 0\} P$$

$$\underline{P=1/2} \quad P_e = \frac{1}{2} (\Pr\{y(t_m) < \Delta \mid A_m = 1\} + \Pr\{y(t_m) > \Delta \mid A_m = 0\}) \rightarrow$$

$$P_e = \frac{1}{2} (\Pr\{\sum_{i=1}^N K_i (\alpha_i A_m + n_i(t_m)) < \Delta \mid A_m = 1\} + \Pr\{\sum_{i=1}^N K_i (\alpha_i A_m + n_i(t_m)) > \Delta \mid A_m = 0\})$$

$$\rightarrow P_e = \frac{1}{2} (\Pr\{\sum_{i=1}^N K_i (\alpha_i A + n_i(t_m)) < \Delta\} + \Pr\{\sum_{i=1}^N K_i (\alpha_i A + n_i(t_m)) > \Delta\})$$

$$\rightarrow P_e = \frac{1}{2} (\Pr\{\sum_{i=1}^N K_i n_i(t_m) < \Delta - \sum_{i=1}^N K_i \alpha_i A\} + \Pr\{\sum_{i=1}^N K_i n_i(t_m) > \Delta + \sum_{i=1}^N K_i \alpha_i A\})$$

آرد $\sum_{i=1}^N K_i n_i(t_m)$ را به عنوان یک متغیر تصادفی جدید می‌کنیم با توجه به همبستگی بودن $n_i(t_m)$ متغیر

$$X = \sum_{i=1}^N K_i n_i(t_m) \sim N(0, \sum_{i=1}^N K_i^2 \sigma_i^2)$$

توزیع این متغیر تصادفی جدید را بیان می‌کنیم. در صورتی که در سمت چپ داریم با توجه به استقلال بودن $n_i(t_m)$ و در سمت راست هم داریم با توجه به همبستگی بودن $n_i(t_m)$ پس در نهایت احتمال خطای شکل زیر می‌گردد.

$$P_e = \frac{1}{2} \left[Q\left(\frac{\sum_{i=1}^N K_i \alpha_i A - \Delta}{\sqrt{\sum_{i=1}^N K_i^2 \sigma_i^2}}\right) + Q\left(\frac{\sum_{i=1}^N K_i \alpha_i A + \Delta}{\sqrt{\sum_{i=1}^N K_i^2 \sigma_i^2}}\right) \right] \quad \underline{\Delta=0}$$

$$P_e = Q\left(\frac{\sum_{i=1}^N K_i \alpha_i A}{\sqrt{\sum_{i=1}^N K_i^2 \sigma_i^2}}\right)$$

$$\text{Prove: } \frac{d_i}{d_j} = \frac{K_i \sigma_i^2}{K_j \sigma_j^2} \rightarrow P_e \text{ minimum, if } K_i = K_j \sigma_i^2 \rightarrow P_e = ? \quad \text{ب)}$$

$$\sum_{i=1}^N u_i^2 \cdot \sum_{i=1}^N v_i^2 \geq \left(\sum_{i=1}^N u_i v_i\right)^2 \quad \text{Covariance matrix} \rightarrow Q\left(\frac{A \sum_{i=1}^N K_i \alpha_i}{\sqrt{\sum_{i=1}^N K_i^2 \sigma_i^2}}\right) \geq Q\left(\frac{A \sum_{i=1}^N K_i \alpha_i}{\sqrt{\sum_{i=1}^N K_i^2 \sigma_i^2}}\right)$$

$$\underline{\text{نسبت در صورتی}} \rightarrow K_i^2 \sigma_i^2 = \frac{\alpha_i^2}{\sigma_i^2} \rightarrow \frac{\alpha_i}{\sigma_i} = \frac{K_i \sigma_i^2}{K_j \sigma_j^2} \quad \text{اگر } \alpha_i = K_i \sigma_i^2 \quad \text{احتمال خطا}$$

$$P_e = Q \left[\frac{A \sqrt{\sum_{i=1}^N k_i \cdot k_i \sigma_i^2}}{\sqrt{\sum_{i=1}^N k_i \cdot k_i \sigma_i^2}} \right] \rightarrow P_e = Q \left(A \sqrt{\sum_{i=1}^N k_i^2 \sigma_i^2} \right)$$

$$Y(t_m) = A_m + Q + n(t_m) \quad P_r \{Q=0\} = \frac{3}{4}, \quad P_r \{Q=q\} = P_r \{Q=-q\} = \frac{1}{8} \quad \text{الف-7}$$

$$n(t_m) \sim N(0, N_0) \quad A_m = \begin{cases} -A & 0 \\ +A & 1 \end{cases} \quad P_e = ?$$

$$P_e = P_r \{Y(t_m) < 0 \mid A_m = 1\} + P_r \{Y(t_m) > A \mid A_m = 0\} \quad (1-P)$$

$$P_e = \frac{1}{2} \left[P_r \{A_m - Q - n(t_m) < 0 \mid A_m = +A\} + P_r \{A_m - Q - n(t_m) > A \mid A_m = +A\} \right]$$

$$\rightarrow P_e = \frac{1}{2} \left[P_r \{Q - n(t_m) < A - A\} + P_r \{Q - n(t_m) > A - A\} \right] \quad P_r \{1-0\} \rightarrow 0=0$$

$$P_e = \frac{1}{2} \left[P_r \{Q - n(t_m) < -A\} + P_r \{Q - n(t_m) > A\} \right]$$

$$P_e = \frac{1}{2} \left[P_r \{n(t_m) - Q < A \mid Q=0\} P_r \{Q=0\} + P_r \{n(t_m) - Q < A \mid Q=q\} P_r \{Q=q\} \right.$$

$$+ P_r \{n(t_m) - Q < A \mid Q=-q\} P_r \{Q=-q\} + P_r \{n(t_m) - Q > A \mid Q=0\} P_r \{Q=0\} + \\ \left. P_r \{n(t_m) - Q > A \mid Q=q\} P_r \{Q=q\} + P_r \{n(t_m) - Q > A \mid Q=-q\} P_r \{Q=-q\} \right]$$

$$P_e = \frac{1}{2} \left[\frac{3}{4} P_r \{n(t_m) < -A\} + \frac{1}{8} P_r \{n(t_m) < -A - q\} + \frac{1}{8} P_r \{n(t_m) < -A + q\} \right. \\ \left. + \frac{3}{4} P_r \{n(t_m) > A\} + \frac{1}{8} P_r \{n(t_m) > A - q\} + \frac{1}{8} P_r \{n(t_m) > A + q\} \right]$$

$$\rightarrow P_e = \frac{1}{2} \left[\frac{3}{4} Q\left(\frac{A}{\sqrt{N_0}}\right) + \frac{1}{8} Q\left(\frac{A+q}{\sqrt{N_0}}\right) + \frac{1}{8} Q\left(\frac{A-q}{\sqrt{N_0}}\right) + \frac{3}{4} Q\left(\frac{A}{\sqrt{N_0}}\right) + \frac{1}{8} Q\left(\frac{A+q}{\sqrt{N_0}}\right) \right. \\ \left. + \frac{1}{8} Q\left(\frac{A-q}{\sqrt{N_0}}\right) \right] \rightarrow P_e = \frac{3}{4} Q\left(\frac{A}{\sqrt{N_0}}\right) + \frac{1}{8} Q\left(\frac{A+q}{\sqrt{N_0}}\right) + \frac{1}{8} Q\left(\frac{A-q}{\sqrt{N_0}}\right)$$

$$\text{if } \frac{A}{\sqrt{N_0}} = 3, \frac{q}{A} = 0.1 \quad A = 3\sqrt{N_0} \rightarrow \frac{q}{3\sqrt{N_0}} = 0.1 \rightarrow \frac{q}{\sqrt{N_0}} = 0.3$$

$$\rightarrow P_e = \frac{3}{4} Q(3) + \frac{1}{8} Q(3.3) + \frac{1}{8} Q(2.7) = 1.562275 \times 10^{-3}$$

$$\text{if } \frac{A}{\sqrt{N_0}} = 3, \frac{q}{A} = 0.25 \quad A = 3\sqrt{N_0} \rightarrow \frac{q}{3\sqrt{N_0}} = 0.25 \rightarrow \frac{q}{\sqrt{N_0}} = 0.75$$

$$\rightarrow P_e = \frac{3}{4} Q(3) + \frac{1}{8} Q(3.75) + \frac{1}{8} Q(2.25) = 2.551477125 \times 10^{-3}$$

(پ)

if $q=A \rightarrow P_e = \frac{3}{4} Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{1}{8} Q(\frac{2A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{1}{8} Q(0)$

$\rightarrow P_e = \frac{3}{4} Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{1}{8} Q(\frac{2A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{1}{16}$

if $\frac{A}{\sqrt{N_0}} \rightarrow \infty \rightarrow P_e = \frac{3}{4} \times Q(\infty) + \frac{1}{8} Q(\infty) + \frac{1}{8} Q(0) = \frac{1}{16}$ (از $q=A$)

-8

$Y(t_m) = A_m + n(t_m)$ $A_m = \begin{cases} A \\ -A \end{cases}$ $Pr(A_m = A) = Pr(A_m = -A) = \frac{1}{2}$

$n(t_m) \sim N(0, N_0)$ $P_e = \frac{1}{2} [Pr\{A_m + n(t_m) > D \mid A_m = -A\} + Pr\{A_m + n(t_m) < D \mid A_m = A\}]$

$= \frac{1}{2} [Pr\{n(t_m) > D - A \mid D=0\} Pr\{D=0\} + Pr\{n(t_m) > D - A \mid D=2A\} Pr\{D=2A\} + Pr\{n(t_m) < D - A \mid D=0\} Pr\{D=0\} + Pr\{n(t_m) < D - A \mid D=-2A\} Pr\{D=-2A\}]$

$\therefore P_e = \frac{1}{2} [(1-P) Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}) + P Q(\frac{3A}{\sqrt{N_0}}) + (1-P) Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}) + P Q(\frac{-A}{\sqrt{N_0}})]$

$P_e = (1-P) Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{P}{2} Q(\frac{3A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{P}{2} (1 - Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}))$ (چون $Q(-x) = 1 - Q(x)$)

$P_e = (1 - \frac{3P}{2}) Q(\frac{A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{P}{2} Q(\frac{3A}{\sqrt{N_0}}) + \frac{P}{2}$

if $\frac{A^2}{N_0} \rightarrow \infty \rightarrow P_e = \frac{P}{2}$

3- الف

$Y(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k P_R(t - kT) + n(t)$ $A_k = \begin{cases} A \\ -A \end{cases}$ (مستقل)، $P_R(t) = e^{-\frac{|t|}{T}}$

$n(t) \sim N(0, \sigma^2)$ $Y_m \triangleq Y(mT)$ $Var(n(mT)) = \sigma^2$

$Y_m = Y(mT) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k P_R((m-k)T) + n(mT) = \underbrace{A_m P_R(0)}_{\text{مطلوب}} + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq m}}^{\infty} A_k P_R((m-k)T) + n(mT)$

$\rightarrow Y_m = Y(mT) = A_m + ISI + n(mT)$ $Y_m = A_m + ISI$ (ISI: نویز ناخواسته)

در این مسئله باید به این دقت داشت، مقدار A ، $-A$ یا 0 است. پس باید به این دقت کرد که ISI چه مقدار است. $D=0$ است پس به این دقت کردیم.

نتیجه A نتیجه $-A$

$\begin{cases} Y_m = A + ISI \\ Y_m = -A + ISI \end{cases}$

if we send A : $Y_m > 0 \rightarrow A + ISI > 0 \rightarrow ISI > -A$

if we send $-A$: $Y_m < 0 \rightarrow -A + ISI < 0 \rightarrow ISI < A$

نتیجه: $|ISI| < A$

نتیجه: $A : ISI$

حال دنبال شرط کلی صفر سازی ISI برای کل m میگردیم. $ISI = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k P_R((m-k)T) = 0$?

پس فرض: $P_R(t) = e^{-\lambda|t|}$ ، $ISI = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k e^{-\lambda|m-k|T} = 0$

حال اگر k را به $2m-k$ بدل کنیم معادله عبارت ISI را به m وابسته میسازد.

تدوین کرده الگویی
 $ISI = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_{2m-k} e^{-\lambda|m+k-m|T} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_{2m-k} e^{-\lambda|k-m|T}$

$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_{2m-k} e^{-\lambda|m-k|T}$ — $A_k = -A_{2m-k}$

$ISI \rightarrow Z$ متغیر تصادفی $Z \sim (m, \sigma^2)$

$m = E\{Z\} = E\left\{\sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k P_R((m-k)T)\right\} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} E\{A_k P_R((m-k)T)\}$
 $= P_R((m-k)T) \sum_{k=-\infty}^{\infty} E\{A_k\} = 0 \rightarrow m = 0$

حال به حساب واریانس میپردازیم.
 $Var(Z) = E\{Z^2\} = E\left\{\sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{l=-\infty}^{\infty} A_k A_l P_R((m-k)T) P_R((m-l)T)\right\}$
 $= \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sum_{l=-\infty}^{\infty} E\{A_k A_l\} P_R((m-k)T) P_R((m-l)T)$ $E\{A_k A_l\}$ iid بین $k \neq l$ باشد صفر است. اگر $k=l$ باشد حاصل $k=l$ باشد واریانس صفر نیست.

$\rightarrow E\{Z^2\} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} E\{A_k^2\} (P_R((m-k)T))^2 = \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k^2 (P_R((m-k)T))^2$

حال برای E متغیر تصادفی E متغیر را ساده کنیم پس Var میپردازیم.

$E\{ISI + n(t)\} = 0$ ، $Var(ISI + n(t)) = Var(n(t)) + \sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k^2 (P_R((m-k)T))^2$

$P_e = \frac{1}{2} \left(Q\left(\frac{A}{\sqrt{N_0}}\right) + Q\left(\frac{A}{\sqrt{N_0}}\right) \right) = Q\left(\frac{A}{\sqrt{N_0}}\right)$

$\rightarrow P_e = Q\left(\frac{A}{\sqrt{\sum_{k=-\infty}^{\infty} A_k^2 (P_R((m-k)T))^2 + Var(n(t))}}\right)$ $Var(n(t)) \geq \sigma^2$