

# Теоретическое задание 1: матричные вычисления и матричное дифференцирование

Федоров Илья Сергеевич

курс «Машинное обучение» 317 группа ВМК МГУ

27 октября 2019 г.

**Задача 1.** Докажем тождество по определению обратной матрицы.

$$\begin{aligned}(A + UCV)(A^{-1} - A^{-1}U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1}) &= \\ I - U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1} + UCV A^{-1} - UCV A^{-1}U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1} &= \\ I + UCV A^{-1} - (U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1} + UCV A^{-1}U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1}) &= \\ I + UCV A^{-1} - (U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1} + UCV A^{-1}U(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1})VA^{-1} &= \\ I + UCV A^{-1} - (U + UCV A^{-1}U)(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1} &= \\ I + UCV A^{-1} - UC(C^{-1} + VA^{-1}U)(C^{-1} + VA^{-1}U)^{-1}VA^{-1} &= \\ I + UCV A^{-1} - UCV A^{-1} = I\end{aligned}$$

**Задача 2.**

а)

$$\begin{aligned}\|uv^T - A\|_F^2 - \|A\|_F^2 &= \sum_{1 \leq i, j \leq n} (u_i v_j - a_{ij})^2 - \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij}^2 = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \left[ (u_i v_j)^2 - 2u_i a_{ij} v_j \right] = \\ &= \|uv^T\|_F^2 - 2u^T A v\end{aligned}$$

б) Воспользуемся тождеством Вудбери.

$$(2I_n + aa^T)^{-1} = \frac{I_n}{2} - \frac{a}{2} \left( 1 + \frac{a^T a}{2} \right)^{-1} \frac{a^T}{2} = \frac{I_n}{2} - \frac{aa^T}{4 \left( 1 + \frac{a^T a}{2} \right)} = \frac{1}{2} \left( I_n - \frac{aa^T}{2 + \langle a, a \rangle} \right)$$

Тогда исходное выражение примет вид

$$\begin{aligned}
\operatorname{tr} \left( (2I_n + aa^T)^{-1} (uv^T + vu^T) \right) &= \operatorname{tr} \left( \frac{1}{2} \left( I_n - \frac{aa^T}{2 + \langle a, a \rangle} \right) (uv^T + vu^T) \right) = \\
&= \frac{1}{2} \operatorname{tr} \left( (uv^T + vu^T) - \frac{1}{2 + \langle a, a \rangle} (aa^T uv^T + aa^T vu^T) \right) = \\
&= \langle u, v \rangle - \frac{1}{2(2 + \langle a, a \rangle)} (\operatorname{tr} (a \langle a, u \rangle v^T) + \operatorname{tr} (a \langle a, v \rangle u^T)) = \\
&= \langle u, v \rangle - \frac{1}{2(2 + \langle a, a \rangle)} (\langle a, u \rangle \operatorname{tr} (av^T) + \langle a, v \rangle \operatorname{tr} (au^T)) = \\
&= \langle u, v \rangle - \frac{\langle a, u \rangle \langle a, v \rangle}{2 + \langle a, a \rangle}
\end{aligned}$$

с) Запишем определение  $S^{-1}$  и обозначим  $u_i = S^{-1}a_i$ :

$$I_d = S^{-1}S = S^{-1} \sum_{i=1}^n a_i a_i^T = \sum_{i=1}^n S^{-1} a_i a_i^T = \sum_{i=1}^n u_i a_i^T$$

Обозначим  $u_i = S^{-1}a_i$ . Тогда (по условию задачи) нас интересует сумма

$$\sum_{i=1}^n \langle S^{-1}a_i, a_i \rangle = \sum_{i=1}^n \langle u_i, a_i \rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^d u_{ij} a_{ij}$$

Заметим, что последнее выражение - это в точности след матрицы  $\sum_{i=1}^n u_i a_i^T$ . Но из первой цепочки равенств следует (учитывая линейность  $\operatorname{tr}$ ), что он равен  $d$ .

### Задача 3.

а)

$$\begin{aligned}
df(t) &= d \det(A - tI_n) = \det(A - tI_n) \langle (A - tI_n)^{-T}, d(A - tI_n) \rangle = \\
&= -\det(A - tI_n) \langle (A - tI_n)^{-T}, d(tI_n) \rangle = \\
&= -\det(A - tI_n) \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-T} dt
\end{aligned}$$

Следовательно,  $f'(t) = -\det(A - tI_n) \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-T}$ .

$$f''(t) = (-\det(A - tI_n) \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-T})' = -(\det(A - tI_n))' \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-T} - \det(A - tI_n) (\operatorname{tr}(A - tI_n)^{-T})'$$

$$\begin{aligned}
d \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-T} &= \operatorname{tr}(d(A - tI_n)^{-T}) = \operatorname{tr}(-(A - tI_n)^{-1} d(A - tI_n) (A - tI_n)^{-1})^T = \\
&= \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-2} dt
\end{aligned}$$

Подставляя все полученные значения, получаем

$$f''(t) = \det(A - tI_n) (\operatorname{tr}^2(A - tI_n)^{-1} - \operatorname{tr}(A - tI_n)^{-2})$$

$$\text{b) } f(t) = \|(A + tI_n)^{-1} b\| = \left( b^T (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} b \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\begin{aligned} d \left( b^T (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} b \right)^{\frac{1}{2}} &= \frac{d \left( b^T (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} b \right)}{2 \sqrt{b^T (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} b}} = \\ &= \frac{b^T d \left( (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} \right) b}{2 \sqrt{b^T (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} b}} (=) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} d \left( (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} \right) &= d \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} = \\ &= - \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} d \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right) \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} = \\ &= - \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} 2 (A + tI_n) d(A + tI_n) \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} = \\ &= -2 \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} (A + tI_n) \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} dt = \\ &= -2 (A + tI_n)^{-T} \left( (A + tI_n) (A + tI_n)^T \right)^{-1} dt = \\ &= -2 (A + tI_n)^{-2T} (A + tI_n)^{-1} dt \end{aligned}$$

Поскольку матрица  $A$  симметричная, то

$$(\text{=}) \frac{b^T - 2 (A + tI_n)^{-2T} (A + tI_n)^{-1} b dt}{2 \sqrt{b^T (A + tI_n)^{-T} (A + tI_n)^{-1} b}} = - \frac{b^T (A + tI_n)^{-3} b}{\|(A + tI_n)^{-1} b\|} dt$$

$$\text{Следовательно, } f'(t) = - \frac{b^T (A + tI_n)^{-3} b}{\|(A + tI_n)^{-1} b\|} = - \frac{b^T (A + tI_n)^{-3} b}{f(t)}.$$

$$f''(t) = - \frac{(b^T (A + tI_n)^{-3} b)' f(t) - (b^T (A + tI_n)^{-3} b) f'(t)}{f^2(t)} (=)$$

$$\begin{aligned} d(b^T (A + tI_n)^{-3} b) &= b^T d(A + tI_n)^{-3} b = 3b^T (A + tI_n)^{-2} d(A + tI_n)^{-1} b = \\ &= -3b^T (A + tI_n)^{-2} (A + tI_n)^{-1} d(A + tI_n) (A + tI_n)^{-1} b = \\ &= -3b^T (A + tI_n)^{-4} b dt \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
(=) & \frac{3b^T (A + tI_n)^{-4} b f(t) + (b^T (A + tI_n)^{-3} b) f'(t)}{f^2(t)} = \\
& \frac{3b^T (A + tI_n)^{-4} b}{f(t)} - \frac{(b^T (A + tI_n)^{-3} b)^2}{f^3(t)}
\end{aligned}$$

#### Задача 4.

а)

$$\begin{aligned}
df(x) &= \frac{1}{2} d \operatorname{tr} (xx^T - A)^T (xx^T - A) = \operatorname{tr} (xx^T - A)^T d (xx^T - A) = 2 \operatorname{tr} \left( (xx^T - A)^T x (dx)^T \right) = \\
& \langle 2 (xx^T - A)^T x, dx \rangle
\end{aligned}$$

Учитывая, что  $xx^T$  и  $A$  - симметричные матрицы, получаем  $\nabla f = 2 (xx^T - A) x$ .  
Найдем теперь матрицу Гессе. В следующем выражении используем, что

$$A = A^T \Rightarrow \langle A dx_2, dx_1 \rangle = \langle A dx_1, dx_2 \rangle.$$

$$\begin{aligned}
d \langle 2 (xx^T - A) x, dx_1 \rangle &= 2 d (\langle xx^T x, dx_1 \rangle - \langle Ax, dx_1 \rangle) = 2 (\langle d (xx^T x), dx_1 \rangle - \langle A dx_2, dx_1 \rangle) = \\
& 2 (\langle \langle x, x \rangle dx_2, dx_1 \rangle + \langle x d \langle x, x \rangle, dx_1 \rangle - \langle A dx_2, dx_1 \rangle) = \\
& 2 (\langle x, x \rangle \langle dx_2, dx_1 \rangle + \langle 2x \langle x, dx_2 \rangle, dx_1 \rangle - \langle A dx_2, dx_1 \rangle) = \\
& 2 (\langle x, x \rangle \langle dx_1, dx_2 \rangle + 2 \langle x, dx_1 \rangle \langle x, dx_2 \rangle - \langle A dx_1, dx_2 \rangle) = \\
& 2 \langle \langle x, x \rangle dx_1 + 2x \langle x, dx_1 \rangle - A dx_1, dx_2 \rangle = \\
& 2 \langle (\langle x, x \rangle I + 2xx^T - A) dx_1, dx_2 \rangle
\end{aligned}$$

Значит, матрица Гессе равна  $\nabla^2 f = 2 (\langle x, x \rangle I + 2xx^T - A)$

б)

$$\begin{aligned}
df(x) &= e^{\langle x, x \rangle \ln \langle x, x \rangle} d (\langle x, x \rangle \ln \langle x, x \rangle) = e^{\langle x, x \rangle \ln \langle x, x \rangle} (\ln \langle x, x \rangle d \langle x, x \rangle + \langle x, x \rangle d \ln \langle x, x \rangle) = \\
& e^{\langle x, x \rangle \ln \langle x, x \rangle} \left( \ln \langle x, x \rangle + \frac{\langle x, x \rangle}{\langle x, x \rangle} \right) d \langle x, x \rangle = e^{\langle x, x \rangle \ln \langle x, x \rangle} (\ln \langle x, x \rangle + 1) \langle 2x, dx \rangle
\end{aligned}$$

Следовательно,  $\nabla f = 2 \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} (\ln \langle x, x \rangle + 1) x$ .

$$\begin{aligned}
d\langle 2\langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} (\ln\langle x, x \rangle + 1) x, dx_1 \rangle &= 2\langle d(\langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle}) (\ln\langle x, x \rangle + 1) x, dx_1 \rangle + \\
2\langle \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} (\ln\langle x, x \rangle + 1) dx_2, dx_1 \rangle &+ 2\langle d\ln\langle x, x \rangle \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} x, dx_1 \rangle = \\
2\langle \langle 2\langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} (\ln\langle x, x \rangle + 1) x, dx_2 \rangle (\ln\langle x, x \rangle + 1) x, dx_1 \rangle &+ \\
2\langle \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} (\ln\langle x, x \rangle + 1) dx_1, dx_2 \rangle &+ \\
2\langle \langle 2x, dx_2 \rangle \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle - 1} x, dx_1 \rangle &= \\
4(\ln\langle x, x \rangle + 1)^2 \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} \langle x, dx_1 \rangle \langle x, dx_2 \rangle &+ \\
2\langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} (\ln\langle x, x \rangle + 1) \langle dx_1, dx_2 \rangle &+ \\
4\langle x, dx_1 \rangle \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle - 1} \langle x, dx_2 \rangle &= \\
\langle \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} \left( 4(\ln\langle x, x \rangle + 1)^2 xx^T + \frac{4xx^T}{\langle x, x \rangle} + 2(\ln\langle x, x \rangle + 1) I \right) dx_1, dx_2 \rangle
\end{aligned}$$

Значит, матрица Гессе равна  $\nabla^2 f = \langle x, x \rangle^{\langle x, x \rangle} \left( 4(\ln\langle x, x \rangle + 1)^2 xx^T + \frac{4xx^T}{\langle x, x \rangle} + 2(\ln\langle x, x \rangle + 1) I \right)$

с)

$$\begin{aligned}
df(x) &= \frac{p}{2} \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} d \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right) = \\
&= p \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} (Ax - b)^T Adx
\end{aligned}$$

Следовательно,  $\nabla f = p \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} A^T (Ax - b)$ .

$$\begin{aligned}
&\langle d \left( p \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} A^T (Ax - b) \right), dx_1 \rangle = \\
&\langle pd \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} A^T (Ax - b), dx_1 \rangle + \langle p \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} A^T Adx_2, dx_1 \rangle (=)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
d \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-2}{2}} &= \frac{p-2}{2} \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-4}{2}} d \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right) = \\
&= (p-2) \left( (Ax - b)^T (Ax - b) \right)^{\frac{p-4}{2}} (Ax - b)^T Adx_2
\end{aligned}$$

$$(=) \langle p \left( (p-2) \|Ax - b\|^{p-4} A^T (Ax - b) (Ax - b)^T A + \|Ax - b\|^{p-2} A^T A \right) dx_2, dx_1 \rangle$$

Значит, меняя  $dx_1$  и  $dx_2$  местами (матрица в скалярном произведении симметричная), получим

$$\nabla^2 f = p \left( (p-2) \|Ax - b\|^{p-4} A^T (Ax - b) (Ax - b)^T A + \|Ax - b\|^{p-2} A^T A \right)$$

**Задача 5.**

а) Сначала найдем первую производную.

$$df(X) = d \operatorname{tr} (X^{-1}) = \operatorname{tr} (dX - 1) = -\operatorname{tr} (X^{-1} dX X^{-1}) = -\operatorname{tr} (X^{-2} dX) = \langle -X^{-2T}, dX \rangle$$

Теперь найдем вторую производную.

$$\begin{aligned} d\langle -X^{-2T}, dX_1 \rangle &= -\langle (2X^{-1} dX^{-1})^T, dX_1 \rangle = 2\langle (X^{-1} X^{-1} dX_2 X^{-1})^T, dX_1 \rangle = \\ &= 2 \operatorname{tr} (X^{-1} X^{-1} dX_2 X^{-1} dX_1) = 2 \operatorname{tr} (X^{-1} dX_2 X^{-1} dX_1 X^{-1}) \end{aligned}$$

Поскольку  $X \in \mathbb{S}_{++}^n$ , то  $X^{-1} \in \mathbb{S}_{++}^n$ . Пусть  $dX_1 = dX_2 = H \in \mathbb{S}^n$ . Также известно, что  $\forall X \in \mathbb{S}_{++}^n \exists Y : Y^T Y = X$ . В итоге получаем:

$$\begin{aligned} 2 \operatorname{tr} (X^{-1} dX_2 X^{-1} dX_1 X^{-1}) &= 2 \operatorname{tr} (X^{-1} H Y^T Y H X^{-1}) = 2 \operatorname{tr} (X^{-T} H^T Y^T Y H X^{-1}) = \\ &= 2 \operatorname{tr} ((Y H X^{-1})^T Y H X^{-1}) = 2\langle Y H X^{-1}, Y H X^{-1} \rangle > 0 \quad \forall H \neq 0 \end{aligned}$$

б) Сначала найдем первую производную.

$$\begin{aligned} df(X) &= \frac{1}{n} (\det X)^{\frac{1}{n}-1} d \det X = \frac{1}{n} (\det X)^{\frac{1}{n}-1} \det X \operatorname{tr} (X^{-1} dX) = \operatorname{tr} \left( \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} X^{-1} dX \right) = \\ &= \left\langle \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} X^{-T}, dX \right\rangle \end{aligned}$$

Теперь найдем вторую производную.

$$\begin{aligned} d\left\langle \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} X^{-T}, dX_1 \right\rangle &= \frac{1}{n} \langle d \left( (\det X)^{\frac{1}{n}} X^{-T} \right), dX_1 \rangle = \\ &= \frac{1}{n} \left( \left\langle \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} X^{-T}, dX_2 \right\rangle X^{-T}, dX_1 \right) - \left\langle (\det X)^{\frac{1}{n}} (X^{-1} dX_2 X^{-1})^T, dX_1 \right\rangle \quad (=) \end{aligned}$$

Поскольку  $X \in \mathbb{S}_{++}^n$ , по критерию Сильвестра  $\det X > 0$ . Пусть  $dX_1 = dX_2 = H \in \mathbb{S}^n$ .

$$\begin{aligned} & (=) \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \langle \operatorname{tr} (X^{-1} H) X^{-T}, H \rangle - \operatorname{tr} (X^{-1} H X^{-1} H) \right) = \\ &= \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \operatorname{tr}^2 (X^{-1} H) - \operatorname{tr} (X^{-1} H)^2 \right) = \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \langle X^{-T}, H \rangle^2 - \operatorname{tr} (X^{-1} H)^2 \right) \leq^{CB} \\ &= \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \|X^{-T} H\|^4 - \operatorname{tr} (X^{-1} H)^2 \right) = \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \|X^{-T} H\|^4 - \langle I, X^{-1} H \rangle^2 \right) \leq^{CB} \\ &= \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \|X^{-T} H\|^4 - n \|X^{-1} H\|^2 \right) \leq \frac{(\det X)^{\frac{1}{n}}}{n} \left( \frac{1}{n} \|X^{-T} H\|^4 - n \|X^{-1}\|^2 \|H\|^2 \right) = \dots \end{aligned}$$

### Задача 6.

а)

$$df(x) = c^T dx + \frac{3}{2} \frac{\sigma}{3} \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}} 2 \langle x, dx \rangle = c^T dx + \sigma \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}} \langle x, dx \rangle = \langle c + \sigma \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}} x, dx \rangle$$

Значит,  $\nabla f = c + \sigma \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}} x$ . Условие стационарности  $\nabla f = 0$ .

$$\langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}} x = -\frac{c}{\sigma} \quad |x|x = -\frac{c}{\sigma}$$

Взяв модуль от левой и правой части второго уравнения, получим, что

$$|x|^2 = \left| \frac{c}{\sigma} \right|$$

Значит,  $|x| = \sqrt{\left| \frac{c}{\sigma} \right|}$ . В итоге получаем стационарную точку (которая существует всегда)

$$x = -\frac{c}{\sigma} \frac{\sqrt{\left| \frac{c}{\sigma} \right|}}{\left| \frac{c}{\sigma} \right|} = -\frac{c}{\sigma \sqrt{\left| \frac{c}{\sigma} \right|}}$$

б)

$$df(x) = a^T dx - \frac{d(1 - \langle b, x \rangle)}{1 - \langle b, x \rangle} = a^T dx + \frac{b^T dx}{1 - \langle b, x \rangle} = \langle a + \frac{b}{1 - \langle b, x \rangle}, dx \rangle$$

Значит,  $\nabla f = a + \frac{b}{1 - \langle b, x \rangle}$ . Условие стационарности  $\nabla f = 0$ .

$$a + \frac{b}{1 - \langle b, x \rangle} = 0 \quad -a(1 - \langle b, x \rangle) = b \quad a\langle b, x \rangle = a + b \quad a(\langle b, x \rangle - 1) = b$$

Итак, если векторы  $a$  и  $b$  линейно независимы, то решений нет. Если же они линейно зависимы, то мы знаем коэффициент пропорциональности (здесь мы также учли, что  $a, b \neq 0$ , поэтому коэффициент единственен). Обозначим его за  $\alpha \neq 0$ . Получаем уравнение на  $x$ :  $\langle b, x \rangle - 1 = \alpha$ . Если  $\alpha \geq 0$ , то решений в множестве  $E$  нет. Если же  $\alpha < 0$ , то получаем уравнение:  $\sum_{i=1}^n x_i b_i = \alpha + 1$ . Если  $b$  имеет лишь единственную ненулевую компоненту (а она всегда есть, т.к.  $b \neq 0$ ), то решение единственно. В ином случае решений будет бесконечно много. Все описанные решения будут стационарными точками исходной функции.

с)

$$df = \langle e^{-\langle Ax, x \rangle} c, dx \rangle - \langle c, x \rangle e^{-\langle Ax, x \rangle} \langle (A + A^T) x, dx \rangle$$

Значит,  $\nabla f = e^{-\langle A, x \rangle} (c - 2\langle c, x \rangle Ax)$ . Условие стационарности  $\nabla f = 0$ . Ниже также учитываем, что  $A \in S_{++}^n \Rightarrow \det A \neq 0$ .

$$2\langle c, x \rangle Ax = c \quad \langle c, x \rangle x = \frac{A^{-1}c}{2} \quad xx^T c = \frac{A^{-1}c}{2}$$

Домножим последнее равенство на  $c^T$  слева. Получим

$$c^T xx^T c = \frac{c^T A^{-1}c}{2}$$

$$c^T xx^T c = \langle x^T c, x^T c \rangle = (x^T c)^2 = \frac{c^T A^{-1}c}{2}$$

Поскольку  $A \in S_{++}^n$ , то  $A^{-1} \in S_{++}^n$ , а значит выражение в правой части равенства положительное (с учетом того что  $c \neq 0$ ). Получаем

$$x^T c = \pm \sqrt{\frac{c^T A^{-1}c}{2}}$$

Таким образом, мы получили совокупность из двух систем линейных алгебраических уравнений (каждая система состоит лишь из 1 уравнения). Она обязательно разрешима, число решений оценивается так же, как в прошлом пункте, поскольку  $c \neq 0$ . Однако не каждое решение этой совокупности обязательно является точкой стационарности, поскольку действие домножения на  $c^T$  не всегда является равносильным. Чтобы получить решения исходной задачи, подставим  $x^T c$  в исходное уравнение.

$$\frac{A^{-1}c}{2} = xx^T c = x \sqrt{\frac{c^T A^{-1}c}{2}}$$

$$\frac{A^{-1}c}{2} = xx^T c = -x \sqrt{\frac{c^T A^{-1}c}{2}}$$

Отсюда получаем выражение для  $x$ :

$$x = \pm \left( \sqrt{\frac{c^T A^{-1}c}{2}} \right)^{-1} \frac{A^{-1}c}{2}$$