# 一次元アーキテクチャにおける 量子ビット割り当て問題

東京大学大学院 情報理工学系研究科 電子情報学専攻 長谷川研究室 修士1年 内藤壮俊

#### 自己紹介

- ▶ プログラミング経験
  - ▶ 競技プログラミング (C++)
  - ▶ ゲーム開発 (Unity C#)
  - ▶ 研究, ウェブ開発 (Python, JavaScript)
- ▶ 量子コンピューティングの経験
  - ▶ 量子ゲート型: IBM Quantum Challenge 2020 に参加した程度
  - ▶ 量子アニーリング型:今回が初めて

#### 参加したきっかけ

- ▶ 量子アニーリングを使って、量子ゲートの回路設計を支援できないか?
  - ▶ コラボって感じがしてカッコいい

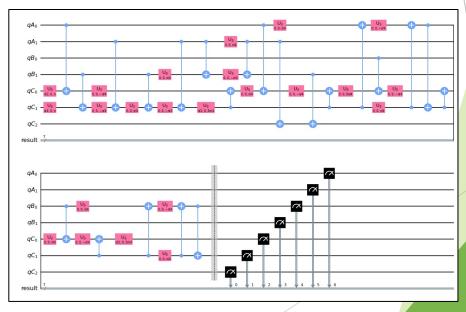
- 現存するゲート型量子コンピュータは数十ビット程度の規模なので、 扱う問題の大きさとしてちょうど良い…?
  - ▶ アニーリングが先行している分だけ、アドバンテージが活かせそう

# 背景説明

#### 量子ゲート型計算機

- ▶ ゲート通過による状態変化 → 測定 により計算を行う
  - ▶ 量子ビットは複数の状態を重ね合わせることが可能
- ▶ 任意の量子回路はU3ゲート(1入力)と CXゲート(2入力)に展開可能
  - ▶ U3ゲート:1ビットの状態を任意に操作
  - ▶ CXゲート: 2ビット間でXOR演算を行う
    - $(x, y) \rightarrow (x, x \oplus y)$

図: U3ゲートとCXゲートに 展開された量子回路.



#### 量子ビット割り当て問題

- ▶ 設計図上の「論理ビット」とデバイス上の「物理ビット」を対応させる問題
- ▶ CXゲートを作用させる物理ビットは隣り合っている必要がある
  - ▶ 離れている場合は? → SWAPゲートを使って物理ビットの中身を交換
- ▶ NISQデバイスでは、ゲート操作によるエラーが重要
  - ▶ SWAPゲートはCXゲート3つ分
  - ▶ エラー率は U3ゲート << CXゲート << SWAPゲート

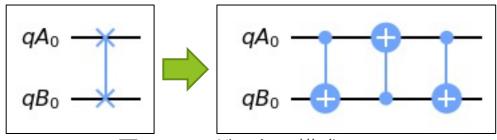


図:SWAPゲートの構成.

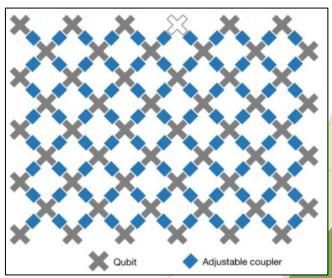


図:物理ビットの配置の例

## 先行研究(古典的アプローチ)

- "Optimal SWAP Gate Insertion for Nearest Neighbor Quantum Circuits" (2014) [1] Robert Wille, Aaron Lye, and Rolf Drechsler
  - ▶ 1次元アーキテクチャ向けにSWAPゲートの個数を定式化
  - ▶ PBO (pseudo boolean optimization) ソルバーによる解法
- "Qubit Allocation for Noisy Intermediate-Scale Quantum Computers" (2018) [2] Will Finigan, Michael Cubeddu, Thomas Lively, Johannes Flick, and Prineha Narang
  - ▶ エラー率を考慮しながら, 論理ビットの初期配置を1ペアずつ決定
  - ▶ Dijkstra法+擬似焼き鈍し法によるアプローチ

- [1] R. Wille, A. Lye and R. Drechsler, "Optimal swap gate insertion for nearest neighbor quantum circuits," In Proceedings of 19th Asia and South Pacific Design Automation Conference (ASP-DAC 2014), pp. 489-494, 2014.
- [2] https://arxiv.org/abs/1810.08291

## 先行研究(QUBOを用いたアプローチ)

- "A QUBO formulation for qubit allocation" (2020) [3]
  Bryan Dury and Olivia Di Matteo
  - ▶ エラー率と回路の深さを考慮して、論理ビットの初期配置を決定する
    - ▶  $x_{ij} = 1$ : 「i 番目の論理ビットはj 番目の物理ビットに対応する」

    - $Q_{ijkl} = -\ln(p_{jl}) \cdot g_{ik} \cdot d_{jl}^{3} \qquad b_{ij} = -\ln(p_{j}) \cdot g_{i}$  CXゲートのコスト[エラー]・[個数]・[距離] U3ゲートのコスト[エラー]・[個数]
  - ▶ ダイナミックな並び替えは考慮せず
    - ▶ CXゲートごとに, 「2ビットが隣り合うように並び替え → 配置を戻す」の繰り返し

#### 今回扱いたい問題

- 物理ビットが一列に並んだアーキテクチャを考える
- ▶ CXゲートを含むそれぞれのレイヤーに対して、論理ビットの配置を決定する
  - CXゲートが論理ビットを共有しないように、左からレイヤーを構成
  - ▶ レイヤー間にSWAPゲートを挿入し, 物理ビット (の中身) を並び替える
- ▶ コスト = 用いるSWAPゲートの個数
  - ▶ 1次元アーキテクチャの場合, 転倒数で定式化可能

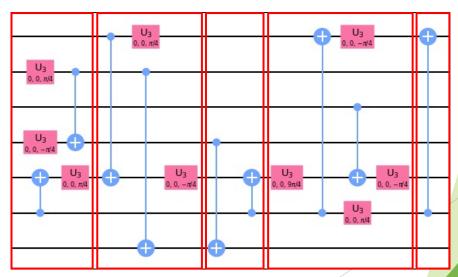


図:レイヤーの構成例.

#### 古典的解法

- $\blacktriangleright$  量子ビットの個数 N に対し、各レイヤーにおける配置は N! 通り
- $\blacktriangleright$  レイヤーの枚数 M に対して、全体の取りうる状態数は  $(N!)^M$  通り
- ▶ 動的計画法による高速化
  - ▶ 配置に対する暫定的なコストを持っておくことで, 空間計算量  $O(M \cdot N!)$ , 時間計算量  $O(M \cdot (N!)^2)$  で解くことができる
- N=10 で  $(N!)^2\approx 1.3\times 10^{13}$  なので、小規模の回路にしか適用できない.

#### 背景説明 まとめ

- ▶ CXゲートを作用させる物理ビットは隣り合っていなければならない
- 物理ビットの (中身の) 入れ替えはSWAPゲートによって実現できるが, エラー率が高いためできるだけ使いたくない
- ▶ ナイーブな解法を試す研究や、初期配置の最適化を行っている研究はあったが、 全体の配置をQUBOで定式化 + 最適化する研究は無かった
- ▶ 古典的解法は計算量が非常に大きく、小規模な回路にしか使えない

# 提案手法

#### バイナリ変数を用いた定式化

- ▶ 各レイヤーにおける論理ビットは [0,1,…,N 1] の並び替えとなる
- $Q_{mnv}$ : 「レイヤー m において,物理ビット n は論理ビット v に対応する」
  - ▶ MN<sup>2</sup> 個のバイナリ変数が必要
- ▶ one-hot 制約
  - ▶ 「物理ビットは単一ビットのみに対応する」:  $\sum_{v=0}^{N-1} Q_{mnv} = 1$
  - ightharpoonup 「論理ビットは単一ビットのみに対応する」: $\sum_{n=0}^{N-1} oldsymbol{Q_{mnv}} = 1$
- ► CXゲートによる制約
  - ▶ 作用させる物理ビットは隣り合っていなければならない
  - ト ペナルティ関数:  $\sum_{(a,b)\in[CX-gates]} \sum_{(i,j),|i-j|\geq 2} Q_{mia} Q_{mjb}$

### コスト関数の定式化 (厳密解法)

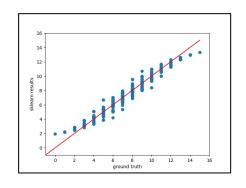
- ▶ 隣り合うレイヤー A, B 間における, 論理ビットの移動 C を考える
- ▶ 補助変数+制約の追加による定式化
- ▶ この時, 転倒数 (= 論理ビットの入れ替わり) は厳密に定式化可能
  - $ightharpoonup cost = \sum_{0 \le i_1 < i_2 < N} \sum_{0 \le j_2 < j_1 < N} C_{i_1 j_1} \cdot C_{i_2 j_2}$

#### 厳密解法の実行結果

- ▶ 出力結果のコストが大きすぎる or 解が見つからないという結果に...
- ▶ 探索空間の大きさに対して、制約を満たす組が少ないことが原因か
  - ト 用いたバイナリ変数の合計 =  $\log_2$ (探索空間の状態数) =  $MN^3 + 2MN^2 N^3 N^2$
  - ▶  $\log_2($ 解となる状態数 $) < \log_2(N!)^M \approx \frac{1}{\log 2} M(N \log N N)$
- ほとんど全てが「ハズレ」だった

#### 転倒数の近似によるアプローチ

- ▶ 性能向上のため,近似解法を採用して状態数を削減することに
  - ▶ 転倒数を2次で表現できれば、用いるバイナリ変数は MN<sup>2</sup> 個で済む
- ▶ 重回帰分析によるフィッティング,期待値による推定を行った



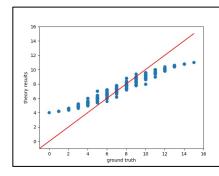


図:重回帰分析,期待値による転倒数の推定結果. 横軸が正しい値,縦軸が推定値.

- ▶ 2つの推定結果は、互いに一次関数の関係になっていた
  - ▶ [重回帰分析による推定結果] =  $\frac{2N-2}{N}$  [期待値による推定結果]  $-\frac{(N-1)(N-2)}{4}$

### コスト関数の定式化 (近似解法)

- ▶ 期待値による推定結果  $\approx \left\{ \sum_{0 \leq i,j < N} \left( \frac{i+j}{2} \frac{ij}{N-1} \right) \cdot C_{ij} \right\}$
- ▶ 重回帰分析による推定結果へ変換:  $y = \frac{2N-2}{N}x \frac{(N-1)(N-2)}{4}$
- ▶ →転倒数 ≈  $\frac{2N-2}{N} \left\{ \sum_{0 \le i,j < N} \left( \frac{i+j}{2} \frac{ij}{N-1} \right) \left( \sum_{v=0}^{N-1} A_{iv} B_{jv} \right) \right\} \frac{(N-1)(N-2)}{4}$  と書ける
  - トレイヤーm, m+1間においては,  $A_{iv}=Q_{miv}, B_{jv}=Q_{(m+1)jv}$
- ▶ 代入すると,以下のように整理できる

$$\sum_{m=0}^{M-2} \left\{ \sum_{0 \le i,j < N} \frac{(N-1)(i+j)-2ij}{N} \left( \sum_{v=0}^{N-1} \boldsymbol{Q}_{miv} \boldsymbol{Q}_{(m+1)jv} \right) \right\} - \underbrace{(M-1)\frac{(N-1)(N-2)}{4}}$$
 定数項.

最小化においては無視される.

## Amplify解法モデルの構成

- $cost = \sum_{m=0}^{M-2} \left\{ \sum_{0 \le i,j < N} \frac{(N-1)(i+j)-2ij}{N} \left( \sum_{v=0}^{N-1} Q_{miv} Q_{(m+1)jv} \right) \right\}$
- $constraint = \sum_{m=0}^{M-1} \left\{ \sum_{v=0}^{N-1} (1 \sum_{n=0}^{N-1} \boldsymbol{Q_{mnv}})^2 + \sum_{n=0}^{N-1} (1 \sum_{v=0}^{N-1} \boldsymbol{Q_{mnv}})^2 + \sum_{v=0}^{N-1} (1 \sum_{v=0}^{N-1} \boldsymbol{Q_{mnv}})^2 + \sum_{$

- $ightharpoonup model = constraint <math>
  ightharpoonup \lambda + cost$  として構成した
  - ▶ model の項数(= モデルの規模)は O(MN³) 個

# パフォーマンスの評価 (コスト最小化の性能比較)

- ▶ ランダムに生成したデータ10個に対してコストを計算した
  - ▶ 古典的解法は最適解を出力するので,必ず 古典的解法 ≤ Amplify解法 となる
  - ト Amplify解法においては,  $\lambda = 100$ , timeout = 1秒 として実行
- ▶ N, M の大きいケースで誤差が大きくなった
  - ightharpoonup 制約の重み λ を小さくする + timeout を伸ばすことでコスト抑制が可能

| N                  | 3   | 4    | 5    | 6    |
|--------------------|-----|------|------|------|
| 古典的解法 (M = 5)      | 0.6 | 1.4  | 2.1  | 4.1  |
| Amplify解法 (M = 5)  | 0.6 | 1.4  | 2.1  | 4.5  |
| 古典的解法 (M = 20)     | 3.8 | 13.0 | 15.0 | 24.9 |
| Amplify解法 (M = 20) | 3.8 | 13.1 | 18.9 | 34.0 |

表: それぞれの解法における コストの平均値,

# パフォーマンスの評価 (実行時間の比較)

M=5 にて、N を動かした時の実行時間(秒)を比較した

| N         | 3      | 4      | 5      | 6      | 7      | 8      | 9      | 10     | 15     | 20     |
|-----------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| 古典的解法     | 0.0007 | 0.0084 | 0.4551 | 8.9532 | 566.95 | _      | _      | _      | _      | _      |
| Amplify解法 | 1.8336 | 1.8184 | 1.4685 | 1.1751 | 1.2766 | 1.3620 | 1.3654 | 1.6483 | 6.1014 | 20.047 |

表: N を動かした時の実行時間の比較.

 $6 \le N$  においてAmplify解法の方が高速となっている.

- ▶ Nが大きくなると、Amplify解法でも時間がかかる傾向に
  - ▶ O(MN³) サイズのモデル構築に時間がかかっていた
- $\triangleright$  といっても, 古典的解法は  $O(M \cdot (N!)^2)$  なので飛躍的向上と言える
  - N=10 のとき,  $(10!)^2\div 10^3\approx 132$ 億倍の高速化に成功

#### 提案手法 まとめ

- ▶ 厳密解法は使い物にならなかったため,近似解法を採用した
- $\triangleright$  N が小さい場合は古典的解法が強く,N が大きい場合はAmplify解法が強い

|        | 古典的解法                 | Amplify解法        |                        |  |  |
|--------|-----------------------|------------------|------------------------|--|--|
|        |                       | 厳密解法             | 近似解法                   |  |  |
| 大域最適解  | 計算可能                  | 計算可能             | 近似解のみ                  |  |  |
| 実用的な範囲 | $N \le 6$ $M \le 100$ | N,M ともに<br>小さい場合 | $N \le 20$ $M \le 100$ |  |  |

表:古典的解法とAmplify解法の比較. Amplify解法の方が実用的と言える.

# アプリケーションの作成

#### OpenQASMとの連携

- ▶ 「OpenQASM」という言語で書かれた回路を入力できるようにしたい
- ▶ U3ゲートとCXゲートに分解済みの回路を入力に用いる

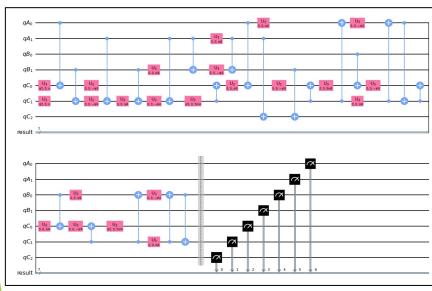


図:展開した後の回路.

```
cx qA[1],qB[1];
                                                                            cx qC[1],qC[0];
                                   u3(pi/2,0,5*pi/4) qC[1];
                                                                           u3(0,0,pi/4) qC[0];
u3(pi/2,0,pi) qC[0];
                                   \operatorname{cx} \operatorname{qC}[1], \operatorname{qC}[0];
cx qA[0],qC[0];
                                                                            cx qB[0],qC[0];
u3(0,0,-pi/4) qC[0];
                                   u3(0,0,pi/4) qC[0];
                                                                           u3(0,0,pi/4) qB[0];
u3(pi/2,0,pi) qC[1];
                                   cx qA[0],qC[0];
                                                                           u3(0,0,-pi/4) qC[0];
cx qB[1],qC[1];
                                   u3(0,0,pi/4) qA[0];
                                                                            cx qC[1],qC[0];
u3(0,0,-pi/4) qC[1];
                                   u3(0,0,-pi/4) qC[0];
                                                                           u3(pi/2,0,5*pi/4) qC[0];
\operatorname{cx} \operatorname{qA}[1],\operatorname{qC}[1];
                                  \operatorname{cx} \operatorname{qC}[1],\operatorname{qC}[0];
                                                                           \operatorname{cx} \operatorname{qC}[1], \operatorname{qB}[0];
                                                                           u3(0,0,-pi/4) qB[0];
u3(0,0,pi/4) qC[1];
                                   u3(0,0,9*pi/4) qC[0];
\operatorname{cx} \operatorname{qB}[1], \operatorname{qC}[1];
                                   cx qB[0],qC[0];
                                                                           u3(0,0,pi/4) qC[1];
u3(0,0,pi/4) qB[1];
                                   u3(0,0,-pi/4) qC[0];
                                                                            cx qC[1],qB[0];
u3(0,0,-pi/4) qC[1];
                                   \operatorname{cx} \operatorname{qC[1],qA[0]};
                                                                            cx qB[0],qC[1];
\operatorname{cx} \operatorname{qA}[1], \operatorname{qC}[1];
                                   u3(0,0,-pi/4) qA[0];
                                                                            \operatorname{cx} \operatorname{qA}[1],\operatorname{qC}[2];
\operatorname{cx} \operatorname{qA}[1], \operatorname{qB}[1];
                                   u3(0,0,pi/4) qC[1];
                                                                            cx qB[1],qC[2];
u3(0,0,pi/4) qA[1];
                                   \operatorname{cx} \operatorname{qC[1],qA[0]};
u3(0,0,-pi/4) qB[1];
                                   cx qA[0],qC[1];
```

図:出力されるOpenQASMプログラム.

#### アプリ機能紹介:量子回路の描画

- ▶ tkinterというライブラリで実装
- ▶ 設計図段階の回路と, Amplify解法の 実行結果を描画する

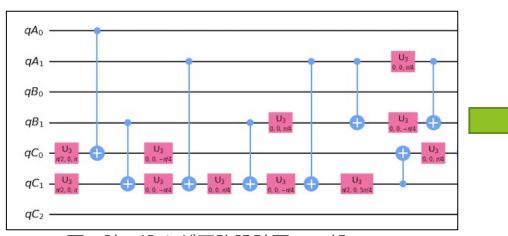


図:読み込んだ回路設計図の一部. (IBM Q上で描画.)

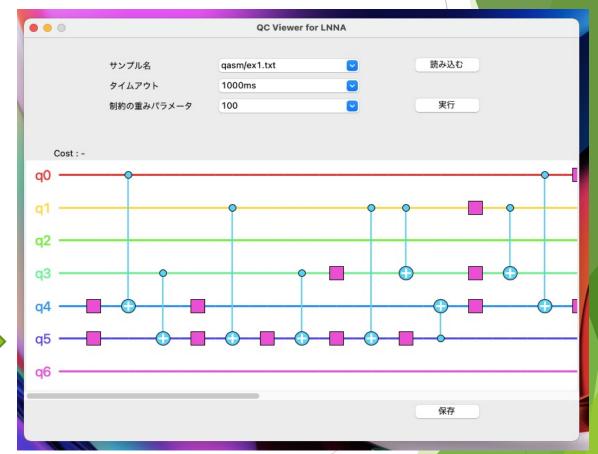


図:ビジュアライザ上での描画結果.

# アプリ機能紹介: Amplifyの呼び出し

- ► Amplify解法を実行
  - ▶ タイムアウト (timeout) の調整可
  - 制約重みパラメータ (λ) の調整可
- 実行結果の描画
  - ▶ SWAPゲートは「X-X」で描画されている
- ▶ 良い解が見つかるまで調整・再試行が可能
  - ▶ 回路設計の効率化につながる

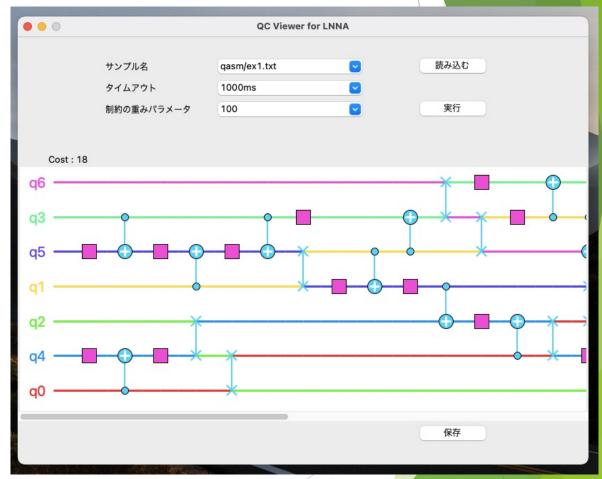


図: Amplify解法の実行結果.

# アプリ機能紹介: OpenQASM形式で出力

- ▶ SWAPゲートを3つのCXゲートに置き換えることで OpenQASM形式に書き換えることが可能
  - ▶ 設計図段階の回路を入力して、アプリで実機搭載 可能な回路に変換して、その結果を出力する

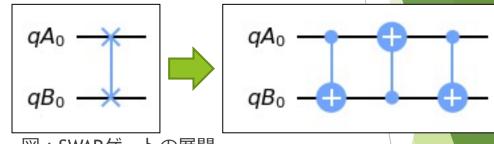


図:SWAPゲートの展開.

- ▶ CXゲートの個数が最も少なくなるように置き換えを実行
  - ▶ 上下反転を考えると、置き換えは2通りある
  - ▶ CXゲートが相殺する場合がある

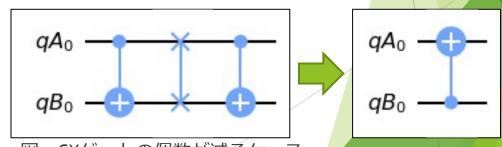


図:CXゲートの個数が減るケース.

#### アプリケーションの作成 まとめ

設計図段階の 量子回路の入力・描画



timeout, λ の調整





Amplify解法の実行 実行結果の描画







実機搭載可能な量子回路の出力

発表は以上です. ありがとうございました.