

PRÁCTICA 1 - REGRESIÓN LINEAL

Autores:

- Amaro Blest Polo
- Raúl Blas Ruiz

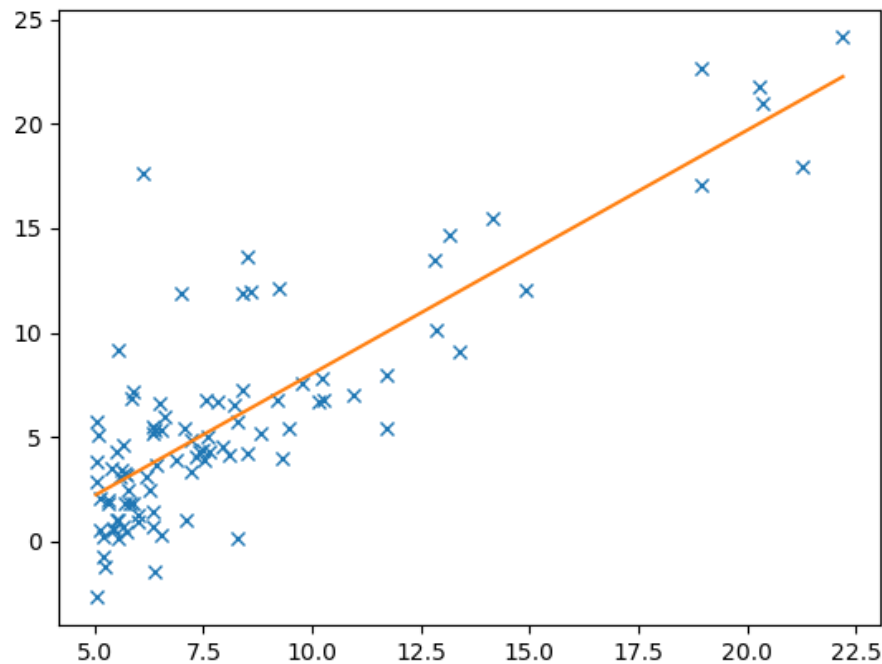
Apartado 1.0 (Regresión lineal con una variable) :

En la primera parte de la práctica aplicamos el método de regresión lineal sobre los datos del fichero `ex1data1.csv` que representan datos sobre los beneficios (segunda columna en el archivo) de una compañía de distribución de comida en distintas ciudades, en base a su población (primera columna en el archivo).

Para ello primero creamos el método `leeCSV` para leer ficheros `.csv` usando el método `read_csv` de Pandas que devuelve un `DataFrame` y nosotros lo transformamos en un numpy array usando la llamada `to_numpy()` para finalmente devolver los valores leídos en formato float:

```
# Lee un archivo csv pasando el nombre del fichero a leer y devuelve un array de numpy
def leeCSV(file_name):
    """carga el fichero csv especificado y lo
    devuelve en un array de numpy"""
    valores = read_csv(file_name, header = None).to_numpy()
    return valores.astype(float)
```

A continuación, creamos el método `regLinealUnaVariable()`, el cual llama a `leeCSV()` para leer el archivo `ex1data1.csv` y almacenar en un array `X` los elementos de la primera columna del archivo y en un array `Y` los de la segunda. Después aplicamos el algoritmo de descenso de gradiente para calcular los valores `theta_0` y `theta_1` para posteriormente dibujar la gráfica donde se puede ver reflejado gráficamente el algoritmo:



```
# Metodo de descenso de gradiente para una sola variable
def regLinealUnaVariable():
    datos = leeCSV("ex1data1.csv")
    # los arrays de la siguiente manera[:, 0] nos devuelve en X los elementos de la primera columna
    X = datos[:, 0]
    # los arrays de la siguiente manera[:, 1] nos devuelve en Y los elementos de la primera columna
    Y = datos[:, 1]
    # m => es el rango de puntos que existen
    m = len(X)
    # Ratio de aprendizaje del algoritmo de descenso de gradiente
    alpha = 0.01
    # theta_0 => eje x
    # theta_1 => eje z
    theta_0 = theta_1 = 0
    #
    for _ in range(1500):
        sum_0 = sum_1 = 0
        # h0(x) por el modelo lineal es = theta_0 + theta_1 * x
        for i in range(m):
            # valores de los sumatorios para la formula del descenso de gradiente
            sum_0 += (theta_0 + theta_1 * X[i]) - Y[i]
            sum_1 += ((theta_0 + theta_1 * X[i]) - Y[i]) * X[i]
```

```
        # formulas del gradiente para theta0 y theta1
        theta_0 = theta_0 - (alpha / m) * sum_0
        theta_1 = theta_1 - (alpha / m) * sum_1
```

```
    # dibujamos la grafica
    plt.plot(X, Y, "x")
    min_x = min(X)
    max_x = max(X)
    min_y = theta_0 + theta_1 * min_x
    max_y = theta_0 + theta_1 * max_x
    plt.plot([min_x, max_x], [min_y, max_y])
    plt.savefig("resultado.png")
```

Apartado 1.1 (Visualización de la función de coste) :

En este apartado generamos las gráficas 2D y 3D de la función de coste en unos determinados rangos, en este caso para θ_0 será el rango $[-10, 10]$ y para θ_1 el rango $[-1, 4]$, de los valores del archivo `ex1data1.csv`. Para realizar esto, creamos el método `makeData()` que nos devolverá un array `Theta0` con los valores desde -10 hasta 10 de 0.1 en 0.1, un array `Theta1` con los valores desde -1 hasta 4 de 0.1 en 0.1, y un array con los costes de la función para todas esas tuplas `[Theta0[ix, iy], Theta1[ix, iy]]`.

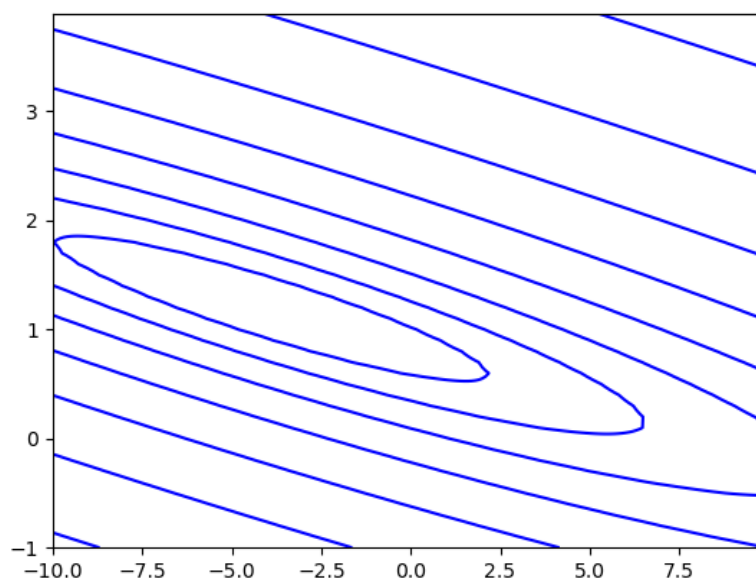
```
def makeData(t0_range, t1_range, X, Y):
    step = 0.1
    # np.arange nos crea un numpy array desde t0_range[0] hasta t0_range[1] de step en step
    # ejemplo: np.arange(2, 10, 3) da de resultado [2, 5, 8]
    Theta0 = np.arange(t0_range[0], t0_range[1], step) # [-10, -9.9, -9.8...10]
    Theta1 = np.arange(t1_range[0], t1_range[1], step) # [-1, -0.9, -0.8...4]
    # Para generar el grid de valores de theta0 = 0 y theta1 = 0 en sus intervalos
    Theta0, Theta1 = np.meshgrid(Theta0, Theta1)

    # Creamos una copia de theta0
    Coste = np.empty_like(Theta0)
    # Para todos los elementos de theta0
    for ix, iy in np.ndindex(Theta0.shape):
        # Actualizamos valor de coste
        Coste[ix, iy] = coste(X, Y, [Theta0[ix, iy], Theta1[ix, iy]])

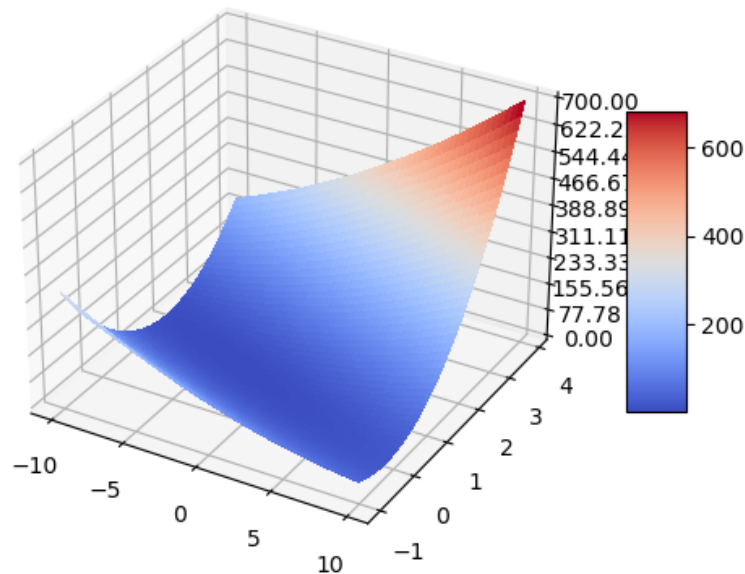
    # Devolvemos la tupla
    return [Theta0, Theta1, Coste]
```

Finalmente dibujamos las representaciones 2D y 3D de la función de coste con los métodos `contourGraph()` y `surfaceGraph()` respectivamente:

```
def contourGraph(a, b, c):
    plt.contour(a, b, c, np.logspace(-2, 3, 20), colors='blue')
    plt.savefig("representacion2D.png")
```



```
def surfaceGraph(a, b, c):
    fig = plt.figure()
    ax = fig.gca(projection='3d')
    surf = ax.plot_surface(a, b, c, cmap = cm.coolwarm, linewidth = 0, antialiased = False)
    # Customizar el eje Z
    ax.set_zlim(0, 700)
    ax.zaxis.set_major_locator(LinearLocator(10))
    ax.zaxis.set_major_formatter(FormatStrFormatter('%.02f'))
    fig.colorbar(surf, shrink=0.5, aspect=5)
    plt.savefig("representacion3D.png")
```



Apartado 2.0 (Regresión con varias variables) :

Hemos hecho un método para devolver tanto la matriz normalizada, la media y la desviación. Para realizar la media hemos utilizado el método *mean* de numpy. Para realizar la desviación hemos utilizado el método *std* de la librería numpy. Y finalmente para normalizar la matriz hicimos lo siguiente: $(\text{matriz} - \text{media}) / \text{desviación}$.

```
# Devuelve en función de la matriz X, la misma matriz normalizada, la media
# y desviación estandar de cada atributo
def normalizeMat():
    X_to_norm = np.empty(X.shape)
    mu = np.empty(n+1) #3 columnas para la media de cada atributo
    sigma = np.empty(n+1) #3 columnas para la desviación típica de cada atributo

    for i in range(n+1): #Recorremos ambas columnas
        mu[i] = np.mean(X[:, i])
        sigma[i] = np.std(X[:, i])
        if sigma[i] != 0:
            aux = (X[:, i] - mu[i])/sigma[i]
        else:
            aux = 1
        X_to_norm[:, i] = aux

    return X_to_norm, mu, sigma
```

Apartado 2.1 (Implementación vectorizada del descenso de gradiente) :

Para implementar este apartado empezamos por leer los datos desde "ex1data2.csv", creamos dos arrays con los datos obtenidos y realizamos la normalización de X utilizando el método del apartado 2.0. Posteriormente llamamos al método que implementa el algoritmo del descenso de gradiente y finalmente representamos en una gráfica la evolución de los costes, apreciando la bajada de costes.

```
valoresCasas = leeCSV("ex1data2.csv")
X = valoresCasas[:, :-1]
Y = valoresCasas[:, -1]
m = np.shape(X)[0]
n = np.shape(X)[1]

# Añadimos una columna de 1's a la X para poder multiplicar con theta
X = np.hstack([np.ones([m, 1]), X])

matrizNorm, media, desviacion = normalizeMat()

alpha = 0.01

Theta, costes = gradiente()
evolucion_coste()
```

A continuación se muestra la implementación del método gradiente.

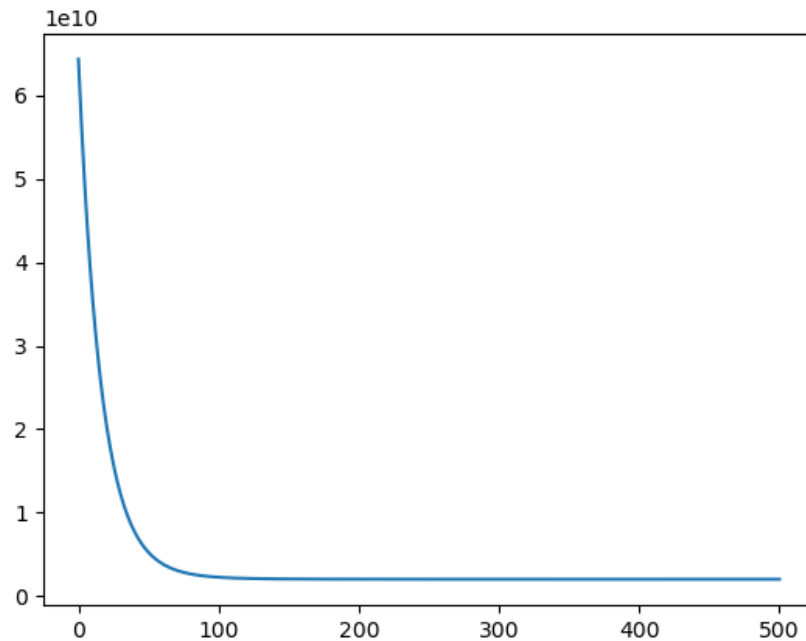
```
# Metodo de descenso de gradiente para mas de una variable
def gradiente():
    #inicializamos theta como un vector de ceros de tamaño 3
    theta = np.zeros(n+1, dtype=float)
    #inicializamos costes como un vector de ceros de tamaño 1500 (iteraciones)
    costes = np.zeros(1500, dtype=float)

    for i in range(1500):
        #calculamos h de theta usando la transpuesta de theta por la matriz normalizada
        H = np.dot(matrizNorm, np.transpose(theta))
        #a continuacion calcularemos el valor cada valor de theta, es decir un valor por
        # cada variable
        for j in range(np.shape(matrizNorm)[1]):
            aux_j = (H - Y) * matrizNorm[:, j]
            theta[j] -= (alpha / m) * aux_j.sum()
            #calculamos el coste hasta el theta que llevamos
        costes[i] = costeVariables(matrizNorm, Y, theta)
    return [theta, costes]
```

Para representar gráficamente el coste utilizamos el siguiente método.

```
# Metodo para dibujar la evolucion del coste en la regresion lineal con varias variables
def evolucion_coste():
    plt.figure()
    x = np.linspace(0, 500, 1500, endpoint = True)
    x = np.reshape(x, (1500, 1))
    plt.plot(x, costes)
    plt.savefig("evolucionCostes.png")
```

Este es el resultado de dicha gráfica.



Apartado 2.2 (Ecuación normal) :

Para la ecuación normal hemos utilizado el siguiente método y hemos comprobado que es una alternativa válida al descenso de gradiente.

```
# Ecuacion normal
def ecuacion_normal():
    X_tran = np.transpose(X)
    inver = np.linalg.pinv(np.dot(X_tran, X))
    p = np.dot(inver, X_tran)
    return np.matmul(p, Y)
```