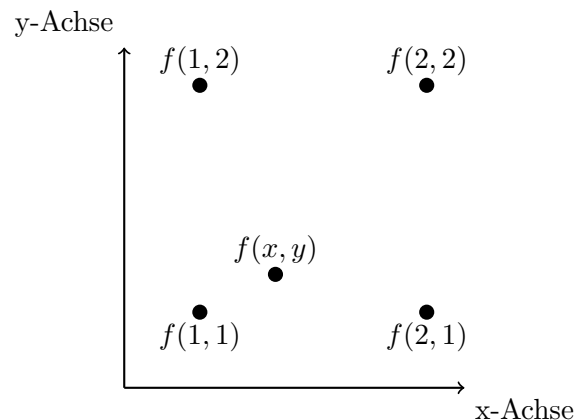


Gruppe 1

- (1) Ein Auto fährt zum Zeitpunkt $t = 10\text{s}$ mit einer Geschwindigkeit von $v = 20\text{ m/s}$ und zu $t = 20\text{s}$ mit $v = 63\text{ m/s}$. Approximieren sie die Geschwindigkeit des Autos zum Zeitpunkt $t = 13\text{s}$ mittels linearer Interpolation.
- (2) Es seien folgende vier Funktionswerte einer Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben: $f(1, 1) = 3$, $f(2, 1) = 4$, $f(1, 2) = 5$ und $f(2, 2) = 6$. Berechnen sie den Funktionswert $f(1.2, 1.1)$ mittels bilinearer Interpolation.



Gruppe 2

- (1) Gegeben seien an Punkten (oder Messwerten) $\mathbf{p}_i = (x_i, f(x_i))$. Es soll ein interpolierendes Polynom berechnet und die Vandermondematrix aufgestellt werden. Unter welchen Voraussetzungen ist die aufgestellte Vandermonde matrix nicht singulär und invertierbar?
- (2) Gegen seinen die folgenden fünf Punkte: $\mathbf{p}_1 = (x_1, y_1) \dots \mathbf{p}_5 = (x_5, y_5)$. Stellen sie das linear Gleichungssystem auf um durch ein quadratisches Polynom mittels Minimierung der Fehlerquadrate zu approximieren (das System $\mathbf{A}\mathbf{c} = \mathbf{y}$).

Gruppe 3

Gegeben sei ein Dreieck mit den Punkten $\mathbf{p}_1 = (x_1, y_1)$, $\mathbf{p}_2 = (x_2, y_2)$ und $\mathbf{p}_3 = (x_3, y_3)$ in Kartesischen Koordinaten. Ein Punkt innerhalb des Dreiecks $\mathbf{p} = (x, y)$ soll über die Baryzentrischen Koordinaten $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ ausgedrückt werden. Stellen sie ein lineares Gleichungssystem auf um die Baryzentrischen Koordinaten bei gegebenen Kartesischen Koordinaten zu berechnen.

Gruppe 4

Gegeben sei ein Dreieck Δ und die Baryzentrischen Koordinaten λ_1, λ_2 und λ_3 .

- (1) Wo liegt ein Punkt \mathbf{p} wenn $\lambda_1 = 0$ und $0 < \lambda_2, \lambda_3 < 1$?
- (2) Wo liegt ein Punkt \mathbf{p} wenn $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$?

Gruppe 5

Gegeben seien $n + 1$ Punkte $\mathbf{p}_i = (x_i, y_i)$ mit verschiedenen Werten x_i . Zeigen sie, dass ein eindeutiges interpolierendes Polynom $p(x)$ vom Grad höchstens n existiert, sodass $p(x_i) = y_i$ für $i = 1 \dots n + 1$.