Etat de l'art

Projet DUT INFO

17 Septembre 2013

## Table des matières

Ι	Introduction	2	
1	Principe d'affichage d'une image sur ordinateur		
II	Outils utilisés	4	
2	OpenGL	5	
	2.1 Introduction	5	
	2.2 Fonctionnement d'OpenGL	7	
	2.2.1 Primitives	8	
	2.2.2 Transformation de point de vue	8	
	2.2.3 Projection	8	
	2.2.4 Image Finale	8	
3	Bibliothèque de rendu 3D	9	
ΙI	I Problèmes Rencontrés	10	
4	Optimisation	11	

Première partie

Introduction

Principe d'affichage d'une image sur ordinateur

Deuxième partie

Outils utilisés

## OpenGL

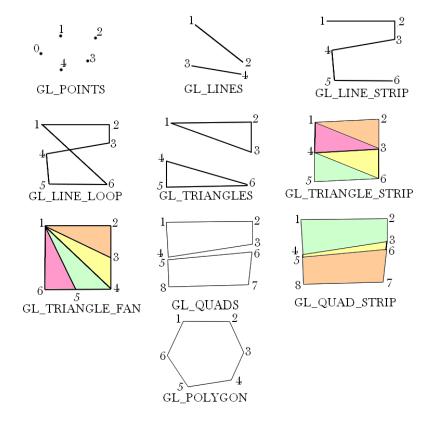
#### 2.1 Introduction

Comme vu précédemment l'affichage de contenu à l'écran par ordinateur consiste en un processus de communication entre le processeur , la carte graphique et l'écran. Ces messages, très bas niveau, sont difficilement utilisables directement par les développeurs.

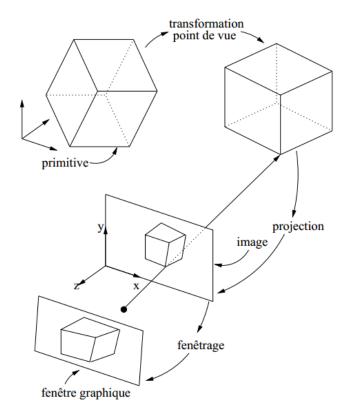
OpenGL est une Interface de Programmation (API) qui définit un moyen de communication entre l'application et la carte graphique. Cependant il n'existe aucune implémentation "officielle" d'OpenGL, c'est le rôle de chaque constructeur de l'implémenter sur son matériel. Elle contient un ensemble de 150 fonctions qui permettent de définir les objets et opérations nécessaires pour rendre un contexte tri-dimensionnel. L'avantage d'OpenGL est qu'elle est totalement portable avec tous les systèmes d'exploitation. Ceci est dû au fait qu'elle sert plutôt d'intermédiaire entre l'application et le système d'exploitation. OpenGL sert à faire le rendu et le communiquer à la carte graphique mais ne gère ni le fenêtrage, ni les événements. La majorité des bibliothèques graphiques utilisées pour créer des fenetres graphiques gèrent OpenGL, il est donc possible d'utiliser OpenGL dans un contexte SDL, SFML, QT, API Windows.

OpenGL est basé sur un principe de primitives : chaque objet est composé de primitives (sommets, faces, polygones) Pour créer un objet, il suffit donc de définir toutes ses primitives

GL_POINTS	Dessine un point à chaque n vertex		
GL_LINE	Dessine une ligne d'un point n à n+1		
GL_LINE_STRIP	Dessine un ensemble de lignes connectées d'un		
	vertex à un autre		
GL_LINE_LOOP	Même chose que GL_LINE_STRIP, mais du dernier		
	vertex, on revient au premier.		
GL_TRIANGLES	Dessine des triangles avec 3 vertex		
GL_TRIANGLE_STRIP	Dessine une série de triangles avec les n vertexs		
	définis		
GL_TRIANGLE_FAN	Même chose que GL_TRIANGLE_STRIP, sauf que le		
	sommet de chaque triangle est le premier vertex		
	défini		
GL_QUADS	Dessine un quadrilatère avec 4 vertex		
GL_QUAD_STRIP	Dessine une série de quadrilatères avec les n vertex		
	définis		
GL_POLYGON	Dessine un polygône générique dont le nombre de		
	segments n'est pas prédéterminé		



#### 2.2 Fonctionnement d'OpenGL



La première étape est de définir les primitives des objets à dessiner (x,y,z pour chaque Vertex). OpenGL dessine une image tampon qui sera soit conservée dans la mémoire vidéo de la fenêtre graphique avant d'être affichée, soit une image tampon intermédiaire, on parle alors de double buffering.

La transformation du point de vue sert à la position du plan image. Elle prend en compte la position de la camera pour se placer correctement autour de l'objet. Ces modifications sont faites à l'aide de matrices.

Les primitives sont ensuite projetées sur ce plan en fonction des paramètres que l'on a affecté à la projection. Cette projection peut être spécifiée de deux manières. (Voir Projection)

Au final l'image que l'on obtient est redimensionnée en fonction de la taille de la fenêtre graphique . On parle maintenant de pixels et plus de vertex.

#### 2.2.1 Primitives

Tout d'abord, il s'agit de définir chaque objet à modeliser, grâce aux primitives précédemment décrites.

Dans le code, chaque primitives est décrite de la manière suivante :

#### 2.2.2 Transformation de point de vue

La transformation de point de vue consiste en la modification d'une matrice appelée MODELVIEW. Il faut d'abord signaler à OpenGL que l'on veut modifier cette matrice avec la fonction suivante :

```
glMatrixMode( GL_MODELVIEW );
```

Ensuite, on charge la matrice identité, ce qui permet de reinitialiser la matrice en cours, puis définit la caméra.

```
glLoadIdentity();
gluLookAt(eyeX,eyeY,eyeZ,centerX,centerY,centerZ,upX,upY,upZ);
```

La définition de la caméra necessite 9 paramètres : les 3 premiers pour placer la caméra dans l'espace (x,y,z), les 3 suivants pour définir le point regardé par la caméra (x,y,z) et les trois derniers pour définir quel est l'axe vertical, en général y (On place seulement l'axe voulu à 1 et les autres à 0).

Il est possible d'effectuer d'autres opérations sur cette matrice, comme une rotation autour d'un des 3 axes ou une translation de vecteur gràce aux deux fonctions suivantes :

```
glRotatef(angle,x,y,z);
```

Avec l'angle souhaité et x, y et z à 0 ou 1 suivant autour de quel axe on souhaite effectuer la rotation.

```
glTranslatef(vX,vY,vZ);
```

Avec vX, vY et vZ les composantes de la translation.

- 2.2.3 Projection
- 2.2.4 Image Finale

Bibliothèque de rendu 3D

# Troisième partie Problèmes Rencontrés

Optimisation