Министерство образования Республики Беларусь

Учреждение образования

«Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектроники»

Кафедра электронных вычислительных машин

Лабораторная работа №6 «Защищенный и реальный режим процессора. Переход из одного режима в другой и обработка прерываний»

Выполнил:

Студент группы 150501

Кипятков В. И.

Проверил:

Преподаватель

Одинец Д.Н.

1. Постановка задачи

Написать программу, которая выполняет следующие действия:

- Переход из реального режима в защищенный.
- Перехватывает аппаратное прерывание от клавиатуры, в обработчике которого считываются скан-коды клавиш и выводятся на экран. По нажатию клавиши «esc» осуществляется обратный переход в реальный режим.
- Перехватывает аппаратное прерывание от таймера, в обработчике которого отсчитывает секунды и выводит их на экран. По истечении времени, введенного при старте программы осуществляется обратный переход в реальный режим.

2. Алгоритм

- 1) Вводим время нахождения в защищенном режиме в секундах.
- 2) Настраиваем таймер на частоту 20 Гц.
- 3) Загружаем линейные адреса сегментов в дескрипторы.
- 4) Загружаем таблицу глобальных дескрипторов в регистр gdtr.
- 5) Запрещаем прерываний.
- 6) Сохраняем маски прерываний.
- 7) Инициализируем контроллеры.
- 8) Загружаем таблицу дескрипторов исключений в регистр idtr.
- 9) Переходим в защищенный режим.
- 10) Загружаем селекторы в регистры сегментов.
- 11) Разрешаем прерывания.
- 12) Производится обработка прерываний от клавиатуры и таймера.
- 13) Запрещаем прерываний.
- 14) Настраиваем теневые регистры сегментов для работы в реальном режиме.
- 15) Переходим в реальный режим.
- 16) Восстанавливаем значения сегментов.
- 17) Восстанавливаем таблицу векторов прерываний.
- 18) Инициализируем контроллеры.
- 19) Восстанавливаем маски прерываний.
- 20) Завершаем.

3. Листинг программы

Далее приведен листинг программы, реализующей все поставленные задачи.

```
.386P
.MODEL LARGE

CODE_RM segment para use16

CODE_RM_BEGIN = $
    assume cs:CODE_RM,DS:DATA,ES:DATA

START:
    mov ax,DATA
    mov ds,ax
```

```
mov es,ax
   lea dx, MSG ENTER
   mov ah,9h
   int 21h
;;;
    push ax
   push dx
    lea dx, POINT
   mov ah, 9h
   int 21h
    pop ax
    pop dx
    ;;;;;;;;
   call INPUT
   mov ds:[TIME], al
   call FILL CR 0 BUFFER RM
   lea dx, BUFFER CR 0 RM
   mov ah, 9h
   int 21h
   lea dx,MSG_HELLO
   mov ah, 9h
   int 21h
   mov ah,7h
   int 21h
PREPARE RTC:
  mov al, OBh
   out 70h, al
   in al,71h
   or al,00000100b
   out 71h, al
ENABLE A20:
  in al,92h
   or al, 2
   out 92h,al
SAVE MASK:
   in al,21h
        INT MASK M, al
        al,0A1h
   in
        INT MASK S,al
DISABLE INTERRUPTS:
   cli
   in al,70h
   or al,10000000b
   out 70h,al
   nop
LOAD GDT:
   mov ax, DATA
```

```
mov dl, ah
    xor dh,dh
    shl ax, 4
    shr dx, 4
    mov si, ax
    mov di, dx
WRITE GDT:
    lea bx, GDT GDT
    mov ax, si
    mov dx, di
    add ax, offset GDT
    adc dx, 0
    mov [bx][S DESC.BASE L],ax
    mov [bx][S DESC.BASE M], dl
    mov [bx][S DESC.BASE H], dh
WRITE CODE RM:
    lea bx,GDT CODE RM
    mov ax,cs
    xor dh, dh
    mov dl,ah
    shl ax,4
    shr dx, 4
    mov [bx][S DESC.BASE L],ax
    mov [bx][S DESC.BASE M], dl
    mov [bx][S DESC.BASE H], dh
WRITE DATA:
    lea bx, GDT DATA
    mov ax, si
    mov dx, di
    mov [bx][S_DESC.BASE_L],ax
    mov [bx][S DESC.BASE M],dl
    mov [bx][S DESC.BASE H], dh
WRITE STACK:
    lea bx, GDT STACK
    mov ax,ss
    xor dh, dh
    mov dl, ah
    shl ax, 4
    shr dx, 4
    mov [bx][S DESC.BASE L],ax
    mov [bx][S DESC.BASE M], dl
    mov [bx][S DESC.BASE H], dh
WRITE CODE PM:
    lea bx, GDT CODE PM
    mov ax, CODE PM
    xor dh, dh
    mov dl, ah
    shl ax, 4
    shr dx, 4
    mov [bx][S DESC.BASE L],ax
    mov [bx][S DESC.BASE M], dl
    mov [bx][S DESC.BASE H], dh
```

```
WRITE IDT:
   lea bx, GDT IDT
   mov ax, si
   mov dx,di
   add ax, OFFSET IDT
   adc dx, 0
   mov [bx][S DESC.BASE L],ax
   mov [bx][S DESC.BASE M], dl
   mov [bx][S DESC.BASE H], dh
   mov IDTR.IDT L,ax
   mov IDTR.IDT H, dx
FILL IDT:
mov al, 182
    out 43h, al
irpc N, 0123456789ABCDEF
   lea eax, EXC 0&N
      mov IDT 0&N.OFFS L, ax
       shr eax, 16
      mov IDT 0&N.OFFS H,ax
   endm
   irpc N, 0123456789ABCDEF
       lea eax, EXC_1&N
      mov IDT 1&N.OFFS L, ax
      shr eax, 16
      mov IDT 1&N.OFFS H,ax
   endm
   lea eax, TIMER HANDLER
   mov IDT TIMER.OFFS L, ax
   shr eax, 16
   mov IDT TIMER.OFFS H, ax
   lea eax, KEYBOARD HANDLER
   mov IDT KEYBOARD.OFFS L,ax
   shr eax, 16
   mov IDT_KEYBOARD.OFFS_H,ax
   irpc N, 234567
       lea eax, IDLE IRQ MASTER
      mov IDT 2&N.OFFS L, AX
       shr eax, 16
      mov IDT 2&N.OFFS H, AX
   endm
   irpc N, 89ABCDEF
       lea eax, IDLE IRQ SLAVE
       mov IDT 2&N.OFFS L,ax
       shr eax, 16
       mov IDT 2&N.OFFS H,ax
```

```
endm
    lgdt fword ptr GDT GDT
    lidt fword ptr IDTR
    mov eax, cr0
    or al,00000001b
    mov cr0, eax
OVERLOAD CS:
    db 0eah
    dw offset OVERLOAD SEGMENT REGISTERS
    dw CODE RM DESC
OVERLOAD SEGMENT REGISTERS:
    mov ax, DATA DESC
    mov ds,ax
    mov es,ax
    mov ax, STACK DESC
    mov ss,ax
    xor ax,ax
    mov fs,ax
    mov gs,ax
    lldt ax
PREPARE TO RETURN:
    push cs
    push offset BACK TO RM
    lea edi, ENTER PM
    mov eax, CODE PM DESC
    push eax
    push edi
REINITIALIAZE_CONTROLLER_FOR_PM:
    mov al,00010001b
    out 20h,al
    out 0A0h,al
    mov al, 20h
    out 21h, al
    mov al,28h
    out OA1h, al
    mov al,04h
    out 21h, al
    mov al,02h
    out OA1h, al
    mov al, 11h
    out 21h,al
    mov al,01h
    out OA1h,al
    mov al, 0
    out 21h,al
    out OA1h,al
ENABLE INTERRUPTS 0:
    in al,70h
     and al,01111111b
     out 70h,al
     nop
    sti
```

```
GO TO CODE PM:
    db 66h
    retf
BACK TO RM:
    cli
    in al,70h
     or AL, 10000000b
     out 70h, AL
     nop
REINITIALISE CONTROLLER:
    mov al,00010001b
    out 20h,al
    out OAOh, al
    mov al,8h
    out 21h, al
    mov al,70h
    out OA1h, al
    mov al,04h
    out 21h, al
    mov al,02h
    out OA1h,al
    mov al, 11h
    out 21h, al
    mov al,01h
    out OA1h, al
PREPARE SEGMENTS:
    mov GDT CODE RM.LIMIT, OFFFFh
    mov GDT DATA.LIMIT, OFFFFh
    mov GDT STACK.LIMIT, OFFFFh
    db 0EAH
    dw offset CONTINUE
    dw CODE RM DESC
    CONTINUE:
    mov ax, DATA_DESC
    mov ds,ax
    mov es, ax
    mov fs,ax
    mov gs,ax
    mov ax, STACK DESC
    mov ss,ax
ENABLE REAL MODE:
    mov eax, cr0
    and al, 111111110b
    mov cr0, eax
    db 0EAH
    dw offset CONTINUE2
    dw CODE RM
    CONTINUE2:
    mov ax, STACK A
    mov ss,ax
    mov ax, DATA
```

```
mov ds,ax
    mov es,ax
    xor ax,ax
    mov fs,ax
    mov qs,ax
    mov IDTR.LIMIT, 3FFH
    mov dword ptr IDTR+2, 0
    lidt fword ptr IDTR
REPEAIR MASK:
   mov al, INT MASK M
    out 21h,al
    mov al, INT MASK S
    out 0A1h,al
ENABLE INTERRUPTS:
   in al,70h
    and al,01111111b
    out 70h,al
    nop
    sti
DISABLE A20:
    in al,92h
    and al,11111101b
    out 92h, al
EXIT:
    mov ax,3h
    int 10H
    lea dx, MSG EXIT
    mov ah,9h
    int 21h
    call FILL CR 0 BUFFER RM
    lea dx, BUFFER CR 0 RM
    mov ah, 9h
    int 21h
    mov ax, 4C00h
    int 21H
INPUT proc near
    mov ah, 0ah
    xor di, di
    mov dx,offset ds:[INPUT TIME]
    int 21h
    mov dl,0ah
    mov ah,02
    int 21h
    mov si, offset INPUT TIME+2
    cmp byte ptr [si],"-"
    jnz ii1
    mov di,1
```

```
inc si
II1:
   xor ax, ax
   mov bx, 10
II2:
    mov cl,[si]
    cmp cl,0dh
    jz ii3
    cmp cl,'0'
    jl er
    cmp cl,'9'
    ja er
    sub cl, '0'
    mul bx
    add ax, cx
    inc si
    jmp ii2
ER:
    mov dx, offset MSG ERROR
    mov ah,09
    int 21h
    int 20h
II3:
    ret
INPUT endp
FILL CR 0 BUFFER RM proc near
     push eax
     push esi
     push dx
     mov eax, cr0
     xor dx, dx
     mov cx, 32
     lea esi, BUFFER CR 0 RM
     fill cr 0 loop rm:
     mov dl, al
     shl dl, 7
     shr dl, 7
     shr eax, 1
     add dl, 48
     mov [esi], dl
     inc esi
     xor dl, dl
     loop fill cr 0 loop rm
     pop dx
     pop esi
     pop eax
     ret
FILL CR 0 BUFFER RM endp
```

```
SIZE CODE RM = (\$ - CODE RM BEGIN)
CODE RM ends
CODE PM segment para use32
CODE PM BEGIN = $
    assume cs:CODE PM, ds:DATA, es:DATA
ENTER PM:
call CLRSCR
    xor edi, edi
    lea esi, MSG HELLO PM
    call BUFFER OUTPUT
    add edi,160
    lea esi, MSG KEYBOARD
    call BUFFER OUTPUT
    mov edi,320
    lea esi,MSG_TIME
    call BUFFER OUTPUT
    mov edi,480
    lea esi, MSG COUNT
    call BUFFER OUTPUT
    call FILL_CR_0_BUFFER
    mov edi, 640
    lea esi, BUFFER CR 0
    call BUFFER OUTPUT
    mov DS:[COUNT],0
WAITING ESC:
    jmp WAITING ESC
EXIT PM:
    db 66H
   retf
EXIT FROM INTERRUPT:
   popad
   pop es
   pop ds
    pop eax
   pop eax
   pop eax
    sti
    db 66H
    retf
WORD TO DEC proc near
   pushad
   movzx eax,ax
    xor cx,cx
   mov bx, 10
LOOP1:
```

```
xor dx, dx
    div bx
    add dl,'0'
    push dx
    inc cx
    test ax, ax
    jnz LOOP1
LOOP2:
    pop dx
    mov [di],dl
    inc di
    loop LOOP2
    popad
    ret
WORD TO DEC endp
FILL CR 0 BUFFER proc near
     push eax
     push esi
     push dx
     mov eax, cr0
     xor dx, dx
     mov cx, 32
     lea esi, BUFFER_CR_0
     fill cr 0 loop:
     mov dl, al
     shl dl, 7
     shr dl, 7
     shr eax, 1
     add dl, 48
     mov [esi], dl
     inc esi
     xor dl, dl
     loop fill_cr_0_loop
     pop dx
     pop esi
     pop eax
     ret
FILL CR 0 BUFFER endp
DIGIT TO HEX proc near
    add al,'0'
    cmp al, '9'
    jle DTH END
    add al,7
DTH END:
    ret
```

```
BYTE TO HEX proc near
   push ax
   mov ah, al
    shr al,4
    call DIGIT TO HEX
    mov [di],al
   inc di
   mov al, ah
    and al, 0Fh
    call DIGIT_TO_HEX
    mov [di], al
    inc di
   pop ax
   ret
BYTE TO HEX endp
M = 0
IRPC N, 0123456789ABCDEF
EXC 0&N label word
    cli
    jmp EXC_HANDLER
endm
M = 010H
IRPC N, 0123456789ABCDEF
EXC_1&N label word
   cli
    jmp EXC HANDLER
endm
EXC HANDLER proc near
   call CLRSCR
    lea esi, MSG EXC
    mov edi, 40*2
    call BUFFER OUTPUT
   pop eax
   pop eax
   pop eax
    sti
    db 66H
   retf
EXC HANDLER ENDP
IDLE IRQ MASTER proc near
    push eax
    mov al,20h
    out 20h,al
```

```
pop eax
   iretd
IDLE IRQ MASTER endp
IDLE IRQ SLAVE proc near
   push eax
   mov al,20h
   out 20h,al
   out 0A0h,al
   pop eax
   iretd
IDLE IRQ SLAVE endp
TIMER HANDLER proc near
   push ds
   push es
   pushad
   mov ax, DATA DESC
   mov ds,ax
   inc ds:[COUNT]
   lea edi,ds:[BUFFER COUNT]
   mov ax,ds:[COUNT]
   call WORD TO DEC
   mov edi,538
   lea esi, BUFFER COUNT
   call BUFFER OUTPUT
SHOW TIMER:
   mov al,0h
   out 70h, al
    in al,71h
    cmp al,ds:[SECOND]
    je SKIP_SECOND
   mov ds:[SECOND],al
   mov al,ds:[TIME]
   cmp ds:[TIME],0
   je DISABLE PM
   xor ah, ah
   lea edi,ds:[BUFFER TIME]
   call WORD TO DEC
   mov edi, 356
   lea esi, BUFFER TIME
   call BUFFER OUTPUT
   dec ds:[TIME]
    lea esi, BUFFER TIME
    call BUFFER CLEAR
    jmp SKIP SECOND
DISABLE PM:
```

```
mov al,20h
   out 20h,al
   db 0eah
   dd OFFSET EXIT FROM INTERRUPT
   dw CODE PM DESC
SKIP SECOND:
   mov al,20h
   out 20h, al
   popad
   pop es
   pop ds
   iretd
TIMER HANDLER endp
KEYBOARD HANDLER proc near
   push ds
   push es
   pushad
     in ax,61h
     and ax, 65532
     out 61h, ax
    in al,60h
    cmp al,1
    je KEYBOARD EXIT
   mov ds:[KEY SCAN CODE],al
   lea edi,ds:[BUFFER SCAN CODE]
   mov al,ds:[KEY SCAN CODE]
   xor ah, ah
   call BYTE TO HEX
   mov edi,200
   lea esi, BUFFER SCAN CODE
     ;push dx
     ; call PIANO
     ;pop dx
     call SET TONALITY
     call ENABLR SOUND
    call BUFFER OUTPUT
    jmp KEYBOARD RETURN
KEYBOARD EXIT:
   mov al,20h
   out 20h,al
   db 0eah
    dd OFFSET EXIT FROM INTERRUPT
    dw CODE_PM_DESC
```

```
KEYBOARD RETURN:
   mov al,20h
   out 20h,al
   popad
   pop es
   pop ds
    iretd
KEYBOARD HANDLER endp
PIANO proc near
A 4:
     cmp al, 25
     jnz Ad 4
     mov dx, 2712
     call SET_TONALiTY
     call ENABLR_SOUND
Ad 4:
     cmp al, 12
     jnz B 4
     mov dx, 2560
     call SET TONALITY
     call ENABLR_SOUND
B 4:
     cmp al, 26
     jnz C 5
     mov dx, 2415
     call SET TONALiTY
     call ENABLR SOUND
C_5:
     cmp al, 27
     jnz Cd_5
     mov dx, 2280
     call SET TONALITY
     call ENABLR SOUND
Cd 5:
     cmp al, 33
     jnz D 5
     mov dx, 2152
     call SET TONALiTY
     call ENABLR_SOUND
D 5:
     cmp al, 47
     jnz Dd 5
     mov dx, 2031
     call SET TONALiTY
     call ENABLR SOUND
Dd_5:
     cmp al, 34
     jnz E 5
     mov dx, 1917
     call SET_TONALiTY
```

```
call ENABLR SOUND
E 5:
     cmp al, 48
     jnz F_5
     mov dx, 1810
     call SET TONALITY
     call ENABLR_SOUND
F_5:
     cmp al, 36
     jnz Fd_5
     mov dx, 1708
     call SET TONALITY
     call ENABLR SOUND
Fd 5:
     cmp al, 10
     jnz G_5
     mov dx, 1612
     call SET TONALiTY
     call ENABLR SOUND
G 5:
     cmp al, 37
     jnz Gd 5
     mov dx, 1522
     call SET TONALITY
     call ENABLR_SOUND
Gd_5:
     cmp al, 11
     jnz A 5
     mov ax, 1436
     call SET TONALiTY
     call ENABLR SOUND
A_5:
     cmp al, 38
     jnz END_PIANO
     mov dx, 1356
     call SET TONALiTY
     call ENABLR SOUND
END PIANO:
    ret
PIANO endp
SET TONALITY proc near
     mov dx, ax
     push ax
     mov ax, dx
     mov bl, 200
     mul al
     ;add ax, 5000
     out 42h, al
     mov al, ah
```

```
out 42h, al
     pop ax
    ret
SET TONALITY endp
ENABLR_SOUND proc near
   push ds
   push es
   pushad
    in al,61h
    or al, 3
     out 61h, al
   popad
   pop es
   pop ds
   ret
ENABLR SOUND endp
CLRSCR proc near
   push es
   pushad
    mov ax, TEXT DESC
   mov es,ax
   xor edi, edi
   mov ecx, 80*25
   mov ax,700h
   rep stosw
   popad
   pop es
    ret
CLRSCR endp
BUFFER CLEAR proc near
   mov al,' '
   mov [esi+0],al
   mov [esi+1],al
   mov [esi+2],al
   mov [esi+3],al
    mov [esi+4],al
   mov [esi+5],al
    mov [esi+6],al
   mov [esi+7],al
    ret
BUFFER CLEAR endp
BUFFER OUTPUT proc near
    push es
```

```
PUSHAD
   mov ax, TEXT DESC
   mov es,ax
OUTPUT LOOP:
   lodsb
   or al, al
   jz OUTPUT EXIT
   stosb
   inc edi
   jmp OUTPUT LOOP
OUTPUT EXIT:
   popad
   pop es
   ret
BUFFER OUTPUT ENDP
SIZE CODE PM = (\$ - CODE PM BEGIN)
CODE PM ENDS
DATA segment para use16
DATA BEGIN = $
   S DESC struc
       LIMIT dw 0
      BASE_L dw 0
BASE_M db 0
ACCESS db 0
ATTRIBS db 0
       BASE H
                 db 0
   S DESC ends
   I DESC struc
               dw 0
       OFFS L
                 dw 0
       SEL
       PARAM_CNT db 0
                db 0
       ACCESS
                 dw 0
       OFFS_H
   I DESC ends
   R IDTR struc
       LIMIT dw 0
       IDT L
                 dw 0
                 dw 0
       IDT H
   R IDTR ends
   GDT BEGIN = $
   GDT label word
   GDT_0 S_DESC <0,0,0,0,0,0>
   GDT GDT S DESC <GDT SIZE-1,,,10010010b,0,>
   GDT CODE RM S DESC <SIZE CODE RM-1,,,10011010b,0,>
   GDT DATA S DESC <SIZE DATA-1,,,11110010b,0,>
```

```
GDT STACK S DESC <1000h-1,,,10010010b,0,>
    GDT TEXT S DESC <2000h-1,8000h,0Bh,11110010b,0,0>
    GDT CODE PM S DESC <SIZE CODE PM-1,,,10011010b,01000000b,>
    GDT IDT S DESC <SIZE IDT-1,,,10010010b,0,>
    GDT SIZE = ($ - GDT_BEGIN)
    CODE RM DESC = (GDT CODE RM - GDT 0)
    DATA DESC = (GDT DATA - GDT 0)
    STACK DESC = (GDT STACK - GDT 0)
    TEXT DESC = (GDT TEXT - GDT 0)
    CODE PM DESC = (GDT CODE PM - GDT 0)
    IDT DESC = (GDT IDT - GDT 0)
    ;IDT
    IDTR R IDTR <SIZE IDT, 0, 0>
    IDT label word
    IDT BEGIN = $
    IRPC N, 0123456789ABCDEF
        IDT 0&N I DESC <0, CODE PM DESC, 0, 10001111b, 0>
    ENDM
          N, 0123456789ABCDEF
       IDT 1&N I DESC <0, CODE PM DESC, 0, 10001111b, 0>
    ENDM
    IDT TIMER I DESC <0, CODE PM DESC, 0, 10001110b, 0>
    IDT KEYBOARD I DESC <0, CODE PM DESC, 0, 10001110b, 0>
    IRPC N, 23456789ABCDEF
                       I DESC <0, CODE PM DESC, 0, 10001110b, 0>
        IDT 2&N
    ENDM
    SIZE IDT =
                            ($ - IDT BEGIN)
    MSG HELLO db "Press key to change mode to PM",13,10,"$"
   MSG_HELLO_PM
                       db "We are in PM. Press ESC or wait till timer ends
to exit PM",0
                      db "We are in RM",13,10,"$" db "Scan code:",0
   MSG EXIT
    MSG KEYBOARD
   MSG_TIME db "Go back to RM in XXXXXXX seconds",0
MSG_COUNT db "Amount of interrupt calls:",0
MSG_EXC db "Exception: XX",0
   MSG_ENTER
MSG_ERROR
HEX_TAB
                      db "Enter time in protected mode: $"
                      db "incorrect error$"
                      db "0123456789ABCDEF"
                          db ".$"
     POINT
     P 0
                                 db = 0 = 0 = 0
     P 1
                                 db = 1 = 1 = 0
     P 2
                                 db "=2=",0
     P 3
                                 db "=3=",0
     P 4
                                 db "=4=",0
     P 5
                                 db = 5 = 0, 0
     P_6
                                 db "=6=",0
     P 7
                                 db "=7=",0
                                 db "=8=",0
     P_8
```

```
P 9
                                db "=9=",0
    ESP32
                        dd 1 dup(?)
                        db 1 dup(?)
    INT MASK M
    INT MASK S
                        db 1 dup(?)
    KEY SCAN CODE
                        db 1 dup(?)
    SECOND
                        db
                           1 dup(?)
    TIME
                        db 1 dup(10)
                        dw 1 dup(0)
    COUNT
                        db 8 dup('')
    BUFFER COUNT
                        db 1 dup(0)
    BUFFER SCAN CODE
                        db 8 dup('')
                        db 1 dup(0)
    BUFFER TIME
                        db 8 dup('')
                        db = 1 dup(0)
    INPUT TIME
                        db 6,7 dup(?)
    BUFFER CR 0
                           db 32 dup('?')
                           db 1 dup(0)
    BUFFER CR 0 RM
                                db 32 dup('?'), 13, 10, "$"
          = ($ - DATA BEGIN)
SIZE DATA
DATA
       ends
STACK A segment para stack
    db 1000h dup(?)
STACK A ends
end START
```

4. Тестирование программы

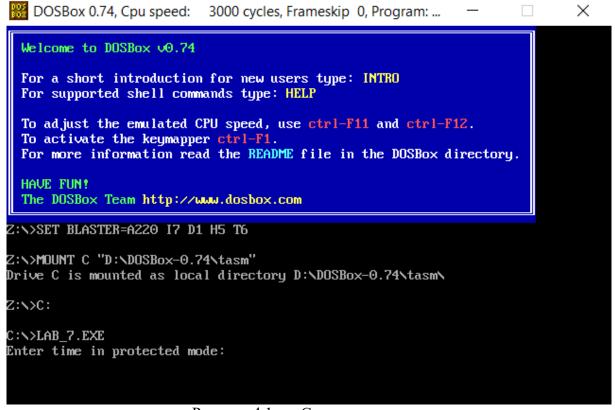


Рисунок 4.1. — Старт программы.

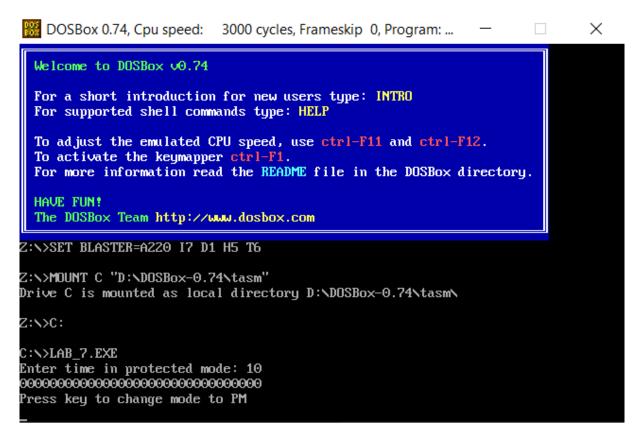


Рисунок 4.2. — Реальный режим.

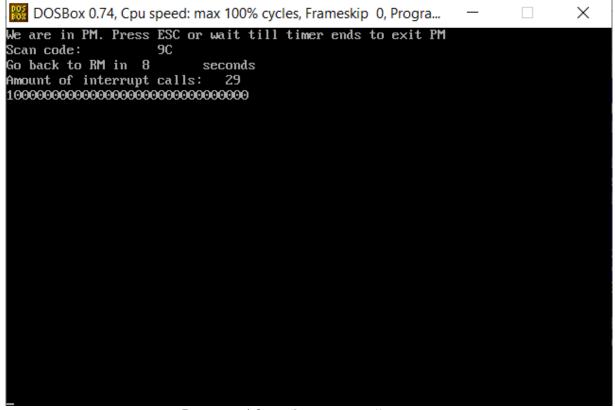


Рисунок 4.2. — Защищенный режим.

5. Заключение

В данной лабораторной работе были выполнены все поставленные задачи: был выполнен успешный переход в защищенный режим и возврат из него. Были написаны обработчики прерываний клавиатуры и таймера, выполняющие свою работу в защищенном режиме.

Программа запускалась в DOS, который эмулировался с помощью DOSBox 0.74-3.