

ԳԼՈՒԽ 2

ԱՎՏՈՄԱՏ ԴԻՖԵՐԵՆՍՈՒՄ : ԱՎՏՈՄԱՏ ԴԻՖԵՐԵՆՍՄԱՆ ՄԵԹՈԴՆԵՐԸ:

Դուալ թվերի կապը դիֆերենսման հետ:

2.1 Դուալ թվեր

Դուալ թվերը առաջին անգամ սահմանել և նկարագրել է անգլիացի մաթեմատիկոս Վիլյամ Քլիֆորդը 1873 թվականին : Դուալ թվերը սովորաբար ներկայացվում է հետևյալ բանաձևով.

$$X = a + b\xi$$

որտեղ a -ն և b -ն իրական թվեր են, իսկ ξ -ն այնպիսի աբստրակտ պարամետր է (միավոր է), որն ունի հետևյալ հատկությունը.

$$\xi^2 = 0$$

Դուալ թիվը հավասար է 0-ի, եթե $a = 0$, և $b = 0$: a -ն կոչվում է դուալ թվի գլխավոր մաս (նշանակվում է *Re*-ով), իսկ $b\xi$ -ն կոչվում է դուալ թվի դուալ կամ աբստրակտ մաս (նշանակվում է *Im*-ով): Ընդ որում

$$\xi \neq 0$$

$$\xi^k = 0, \quad k > 1$$

Ենթադրենք ունենք հետևյալ դուալ թվերը.

$$X = a + b\xi, \quad Y = c + d\xi$$

Դուալ թվերի համար սահմանենք գումարման, հանման, բազմապատկման և բաժանման բանաձևերը.

$$X + Y = (a + b\xi) + (c + d\xi) = (a + c) + \xi (b + d)$$

$$X - Y = (a + b\xi) - (c + d\xi) = (a - c) + \xi (b - d)$$

$$X * Y = (a + b\xi) * (c + d\xi) = (a * c) + \xi (a * d + c * b)$$

$$\frac{X}{Y} = \frac{(a + b\xi)}{(c + d\xi)} = \frac{a}{c} + \xi \frac{(c * b - a * d)}{c^2}, \quad c \neq 0$$

2.2 Դուալ թվերի կապը դիֆերենսման հետ

Այս ենթագլխում ցույց տանք թե ինչպես կարելի է ստանալ ֆունկցիայի մասնակի ածանցյալի արժեքը, և ֆունկցիայի արժեքը, ինչոր կետերում, օգտվելով դուալ թվերից: Հաշվենք դուալ թվից կախված ֆունկցիան, օգտվելով թեյլորի շարքից.

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k$$

x -ի փոխարեն տեղադրենք $a + b\xi$, կստանանք.

$$\begin{aligned} f(a + b\xi) &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (a + b\xi - a)^k = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(a) * b^k * \xi^k}{k!} = \\ &= f(a) + bf'(a)\xi + \sum_{k=2}^{\infty} \frac{f^{(k)}(a) * b^k * \xi^k}{k!} = \\ &= f(a) + bf'(a)\xi + \xi^2 \sum_{k=2}^{\infty} \frac{f^{(k)}(a) * b^k * \xi^{k-2}}{k!} = \\ &= f(a) + bf'(a)\xi \end{aligned}$$

Այստեղից հետևում է որ, եթե $x = a$ -ի փոխարեն տեղադրենք $f(x)$ ֆունկցիայում $x = a + b\xi$ արժեքը, ապա կստանանք և՛ ֆունկցիայի արժեքը $x = a$ կետում, այսինքն $f(a)$ -ն, և՛ $f(x)$ ֆունկցիայի ածանցյալի արժեքը $x = a$ կետում, այսինքն $f'(a)$ -ն: Դիտարկենք հետևյալ օրինակը.

Օրինակ:

Ենթադրենք տրված է հետևյալ ֆունկցիան՝ $f(x) = x^3$: Պահանջվում է գտնել ֆունկցիայի ածանցյալի արժեքը $x = 10$ կետում: Ինչպես գիտենք ֆունկցիայի ածացյալը տվյալ կետում հավասար է՝ $f'(a) = 3 * 10^2 = 300$, իսկ ֆունկցիայի արժեքը տվյալ կետում՝ $f(a) = 1000$: Այժմ հաշվենք ֆունկցիայի ածանցյալի արժեքը, օգտվելով դուալ թվերից: Տեղադրենք ֆունկցիայում $x = 10$ -ի փոխարեն $x = 10 + 1\xi$, կստանանք.

$$f(10 + 1\xi) = (10 + 1\xi)^3 = 1000 + 300\xi + 30\xi^2 + \xi^3$$

ըստ սահմանման $30\xi^2 = 0$, $\xi^3 = 0$, իետևում է որ $f(10 + 1\xi) = 1000 + 300\xi$, որտեղ 1000-ը մեր a -ն է, այսինքն ֆունկցիայի արժեքը տվյալ կետում, իսկ 300-ը $1 * b$ -ն է, այսինքն ֆունկցիայի ածանցյալի արժեքը տվյալ կետում:

Այսպիսով ստավեց, որ դուալ թվերի միջոցով կարող ենք առանց ֆունկցիայի ածանցյալ հաշվելու, գտնել ֆունկցիայի ածանցյալի արժեքը տվյալ կետում: Դուալ թվերի այս հատկությունը կիրառվում է ավտոմատ դիֆերենցման ուղիղ և հակադարձ մեթոդների մեջ:

2.3 Ավտոմատ դիֆերենցում

Մաթեմատիկայում և համակարգչային հանրահաշվում ավտոմատ դիֆերենցումը իրենից ներկայացնում է մեթոդների հավաքածու, որոնք նախատեսված են համակարգչային ծրագրերի միջոցով հաշվել ֆունկցիայի ածանցյալիների թվային արժեքները: Ավտոմատ դիֆերենցմանը հաճախ անվանում են նաև ալգորիթմական կամ հաշվողական դիֆերենցում: Ացտոմատ դիֆերենցումը հիմնվում է այն փաստի վրա, որ ցանկացած բարդ համակարգչային ծրագիր, վերջ ի վերջո կառուցված է, և կազմված է տարրական թվաբանական գործողությունների (գումարում, հանում, բազմապատկում, բաժանում և այլն), և տարրական մաթեմատիկական ֆունկցիաների (օրինակ՝ exp, log, sin, cos , և այլն) հաջորդականությունից: Այսիքն կամայական կարգի ածանցյալների հաշվարկը, իրենից ներկայացնում է այս գործողությունների հաջորդական կիրառումը:

Այս մեթոդը տարբերվում է ինչպես սիմվոլային դիֆերենցումից, այնպես էլ թվային դիֆերենցումից: Սիմվոլային դիֆերենցման ժամանակ երբեմն ստացվում է ծավալուն, անարդյունավետ արտահայտություններ, որը համակարգչային ծրագրով իրականացման ժամանակ առաջացնում է բարդություններ: Թվային դիֆերենցումը ևս ունի թերություններ, որոնց հիմնական պատճառը սխալի կլորացումն է: Այս երկու

Դասական մոտեցումներն ունեն նաև խնդիրներ՝ բազմաթիվ փոփոխականներով ֆունցիաների մասնակի ածանցյալների հաշվարկման ժամանակ, ինչը շատ կարևոր է օպտիմալացման խնդիրներում, գրադիենտային մեթոդներում, որոնք հիմնականում կիրառվում են մեքենայական ուսուցման մեջ: Ավտոմատ դիֆերենցումը լուծում է նշված բոլոր խնդիրները: Ավտոմատ դիֆերենցումը կազմված է երկու հիմնական մեթոդից՝ ուղիղ մեթոդ և հակադարձ մեթոդ:

Դիտարկենք ավտոմատ դիֆերենցման մի օրինակ:

Օրինակ:

Ենթադրենք տրված է հետևյալ ֆունկցիան՝ $f(x) = 3x + 2$, և գտնենք $f(4)$ -ը և $f'(4)$: Առաջին քայլով, $x = 4$ -ի փոխարեն տեղադրում ենք ֆունկցիայում $x = 4 + 1\xi$ արժեքը.

$$f(4 + 1\xi) = 3(4 + 1\xi) + 2 = 14 + 3\xi$$

Որտեղ 14-ը ֆունկցիայի արժեքն է $x = 4$ կետում, իսկ 3ξ դուալ մասն է, որը համապատասխանում է $f'(4)$ -ին: Այս մոտեցումը հայտնի է որպես ավտոմատ դիֆերենցման ուղիղ մեթոդ, որի ժամանակ ածանցյալը հաշվարկվում է զուգահեռաբար, հիմանկան ֆունկցիայի արժեքի հաշվարկման հետ, սկսած ալգորիթմի սկզբից մինչև վերջ:

2.4 ՈՒղիղ և Հակադարձ մեթոդ

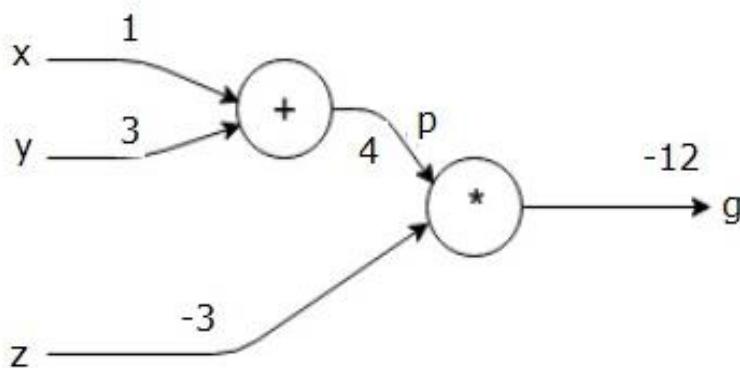
Սահմանում:

Հաշվողական գրաֆը այն գրաֆն է, որտեղ գագաթները (հանգույցները) իրենցից ներկայացնում են մաթեմատիկական գործողություններ (օրինակ՝ գումարում, բազմապատկում, և այլն), իսկ դրանց միջև եղած եզրերը (կողերը) իրենցից ներկայացնում են տվյալներ (փոփոխականներ կամ միջանկյալ արդյունքներ):

Հաշվողական գրաֆները օգտագործվում են հաշվարկները ներկայացնելու համար, որպես գործողությունների հաջորդականություն, որոնք պետք է կատարվեն: Այս պարագայում կարող ենք նմանեցնել այն ալգորիթմի բլոկ սխեմանների հետ:

Օրինակ:

Ենթադրենք տրված է հետևյալ ֆունկցիան՝ $f(x) = (x + y) * z$: Ներկայացնենք այն հաշվողական գրաֆի միջոցով.



նկար 2.1

Ինչպես տեսնում ենք մուտքային արժեքները երեքն են՝ x , y , և z : Գրաֆի գագաթները իրենցից ներկայացնում են գումարում և բազմապատկում, իսկ գրաֆի կողերը իրենցից ներկայացնում են սկզբնական, միջանկյալ, և վերջնական տվյալները:

Ավտոմատ ռիֆերենցման հիմնական գաղափարը ինչպես նշվեց ֆունկցիայի տարալուծումն (վերլուծումն) է ավելի պարզ թվաբանական գործողությունների, և տարրական ֆունկցիաների: Այդ բոլոր գործողությունները ավելի նպատակահարմար է ներկայացնել հաշվողական գրաֆների միջոցով: Այդ նույն մոտեցումը ընկած է համակարգչային ծրագրի իրականացման հիմքում:

Հաշվողական գրաֆի միջոցով ուղիղ և հակադարձ մեթոդների տարբերությունը հասկանալու համար, դիտարկենք մի օրինակ:

Օրինակ:

Ենթադրենք տրված է երկու փոփոխականներից կազմված հետևյալ ֆունկցիան՝ $f(x, y)$:

$$f(x, y) = (x + y)^2 + 2xy$$

Պետք է գտնել $\frac{\partial f}{\partial x}$, $\frac{\partial f}{\partial y}$ -ը ($2; -4$) կետում : Կատարենք նշանակում $a = (x + y)$, $b = 2xy$:

$$f(x, y) = a^2 + b$$

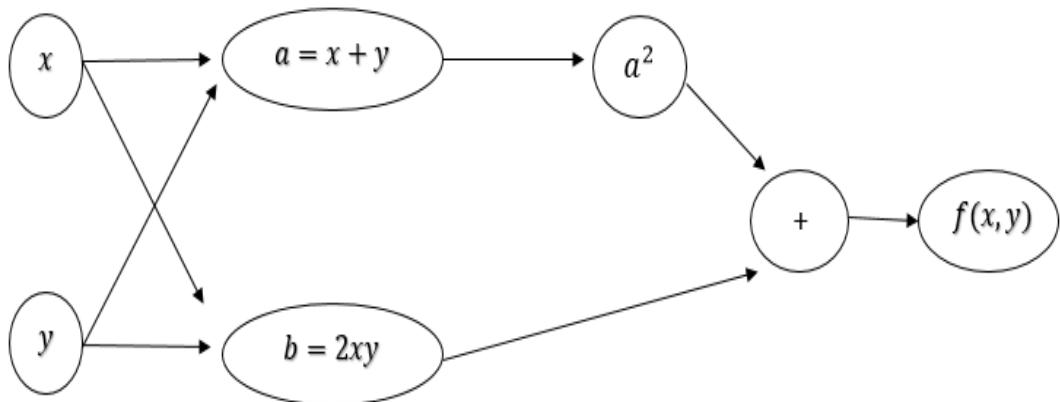
Հաշվենք ֆունկցիայի ածանցյալը a , և b պարամետրերի ներմուծման դեպքում.

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial a} * \frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial b} * \frac{\partial b}{\partial x}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial a} * \frac{\partial a}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial b} * \frac{\partial b}{\partial y}$$

(1)

Ներկայացնենք այն հաշվողական գրաֆի միջոցով.

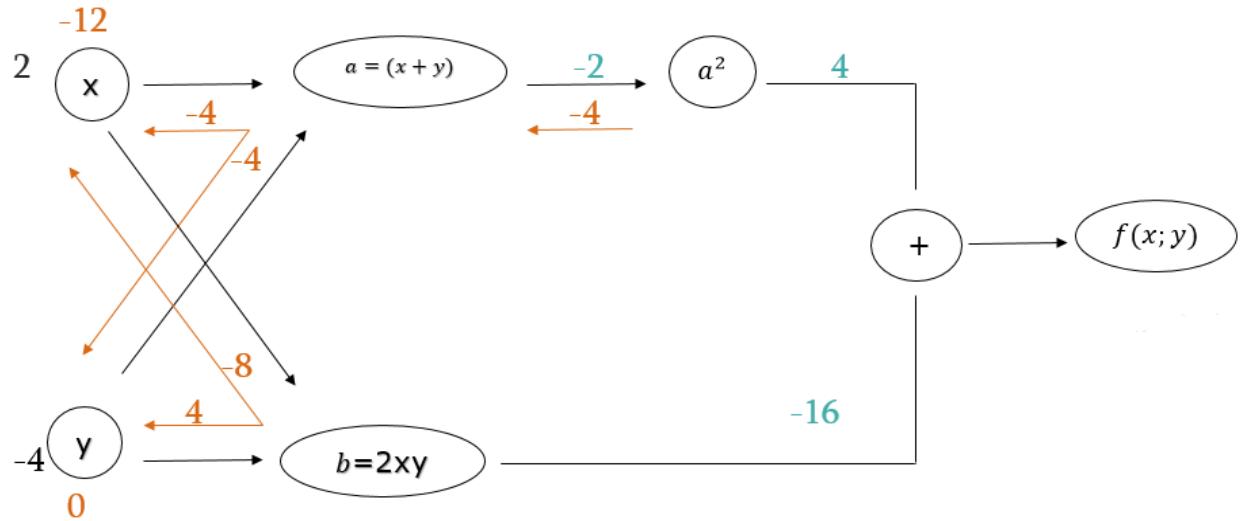


Նկար 2.2

Հակադարձ մեթոդ:

Առաջին քայլով տեղադրում ենք x -ի և y -ի արժեքները (նկ. 2.3) համապատասխան գագաթում (հանգույցում), և ստանում ենք ելքային արժեքները (նշված է կանաչ գույնով):

Այնուհետև հաշվում ենք բոլոր մասնակի ածանցյալները, որոնք մասնակցում են (1) – ում, և տեղադրում ենք x -ի և y -ի արժեքները (նշված է նարնջագույնով):



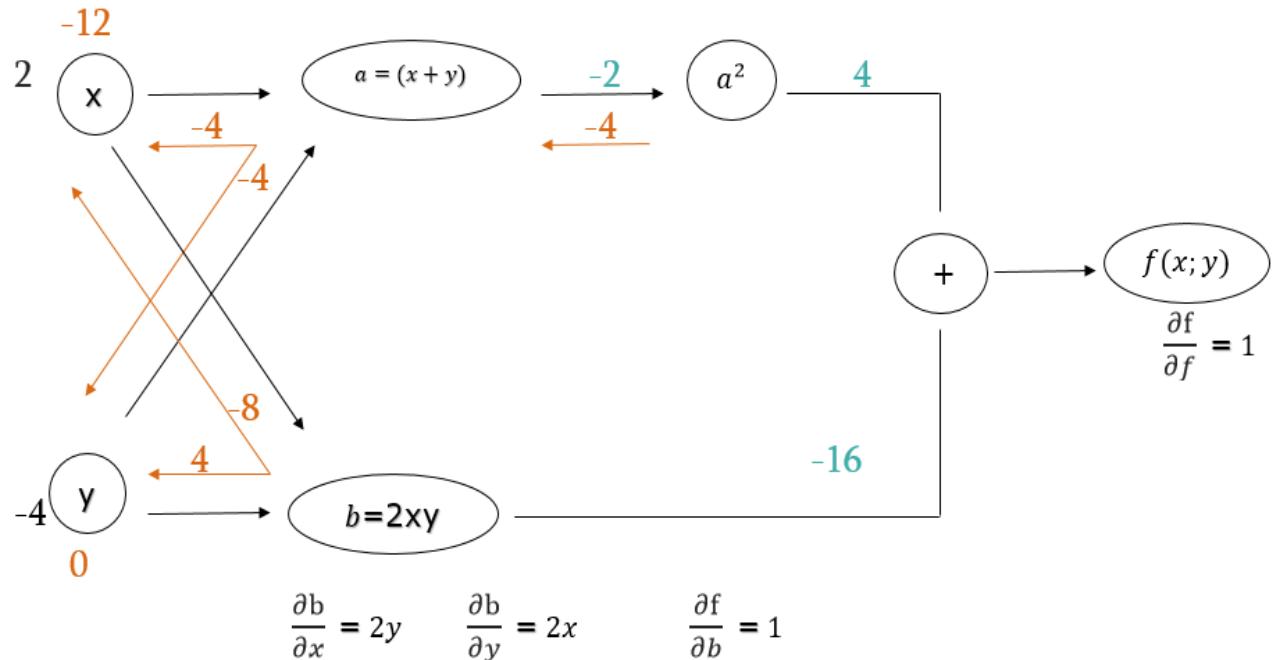
Նկար 2.3

Արդյունքում, x -ի բոլոր մուտքային արժեքների գումարը, և y -ի բոլոր մուտքային արժեքների գումարը կհանդիսանան համապատասխանաբար $\frac{\partial f}{\partial x}$, $\frac{\partial f}{\partial y}$ -ը $(2; -4)$

կետում (նկ. 2.4):

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial a} * \frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial b} * \frac{\partial b}{\partial x}, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial a} * \frac{\partial a}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial b} * \frac{\partial b}{\partial y}$$

$$\frac{\partial a}{\partial x} = 1 \quad \frac{\partial a}{\partial y} = 1 \quad \frac{\partial f}{\partial a} = 2a$$



Նկար 2.4

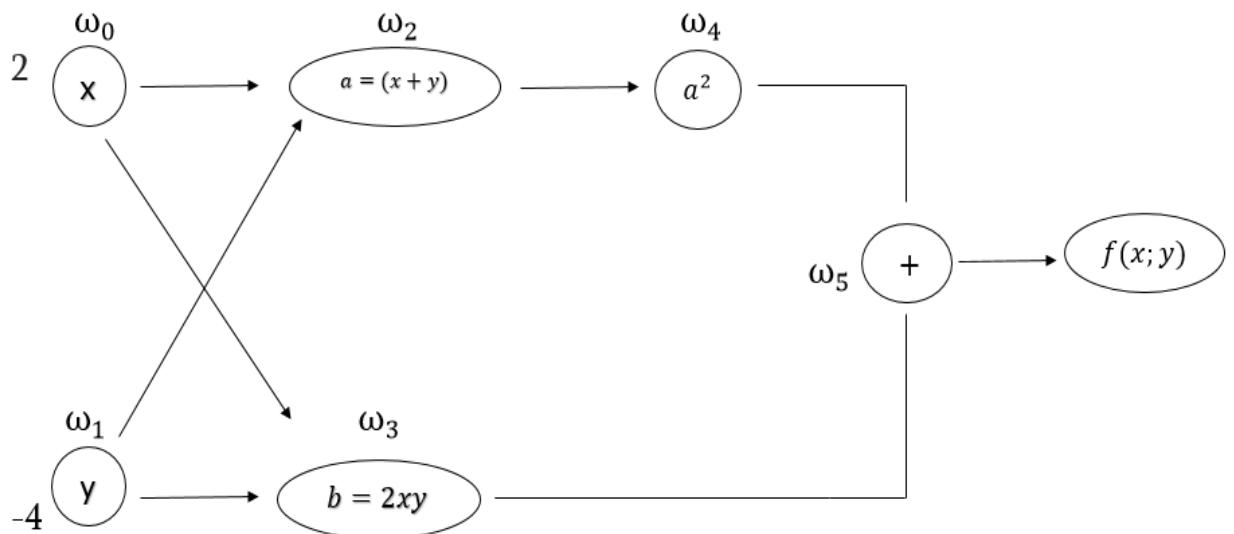
Ստացվեց, որ $\left.\frac{\partial f}{\partial x}\right|_{(2;-4)} = -12$, $\left.\frac{\partial f}{\partial y}\right|_{(2;-4)} = 0$: Այսինք հակադարձ մեթոդի դեպքում,

շարժվում ենք ծախից դեպի աջ, և հաշվարկի արդյունքում ստանում ենք մասնակի ածանցյալների արժեքները բոլոր մուտքային տվյալների համար: Այս տարրերակը օգտագործվում է մեքենայական ուսուցման հետտարածման (backpropagation) խնդրում:

Այժմ դիտարկենք ուղիղ մեթոդը:

Ուղիղ մեթոդ:

Առաջին քայլով յուրաքանչյուր գագաթ նշանակենք (նկ. 2.5) որևէ փոփոխականով, օրինակ. $\omega_0, \omega_1, \omega_2, \omega_3, \omega_4, \omega_5$:



Նկար 2.5

$\omega_0, \omega_1, \omega_2, \omega_3, \omega_4, \omega_5$ -ը իրենցից ներկայացնում են x -ից կամ y -ից կախված ֆունկցիաներ.

$$\omega_0(x, y) = x$$

$$\omega_1(x, y) = y$$

$$\omega_2(x, y) = x + y$$

...

Այս մեթոդը յուրաքանչյուր ω_i -ին համապատասխանության մեջ է դնում ω_i արժեքի հետ՝ $(\omega_i; \dot{\omega}_i)$:

Այնուհետև հաշվենք ֆունկցիայի արժեքը տվյալ կետում, և ածանցյալները ըստ x -ի և $y - h$:

$$\omega_i - h \text{ արժեքները՝}$$

$$\text{ածանցենք ըստ } x - h (\omega_0 - h)$$

$$\omega_0 = 2$$

$$\dot{\omega}_0 = 1$$

$$\omega_1 = -4$$

$$\dot{\omega}_1 = 0$$

$$\omega_2 = \omega_0 + \omega_1 = 2 - 4 = -2$$

$$\dot{\omega}_2 = 1 * \dot{\omega}_0 = 1$$

$$\omega_3 = 2\omega_0 \omega_1 = 2 * 2 * (-4) = -16$$

$$\dot{\omega}_3 = 2 \omega_1 \dot{\omega}_0 = -8 * 1 = -8$$

$$\omega_4 = 2\omega_2^2 = 4$$

$$\dot{\omega}_4 = 2 \omega_2 \dot{\omega}_2 = -4 * 1 = -4$$

$$\omega_5 = \omega_3 + \omega_4 = 4 + (-16) = -12$$

$$\dot{\omega}_5 = \dot{\omega}_3 + \dot{\omega}_4 = -8 - 4 = -12$$

ածանցենք ըստ $y - h (\omega_1 - h)$

$$\dot{\omega}_0 = 0$$

$$\dot{\omega}_1 = 1$$

$$\dot{\omega}_2 = 1 * \dot{\omega}_1 = 1$$

$$\dot{\omega}_3 = 2 \omega_0 \dot{\omega}_1 = 4$$

$$\dot{\omega}_4 = 2 \omega_2 \dot{\omega}_2 = -4 * 1 = -4$$

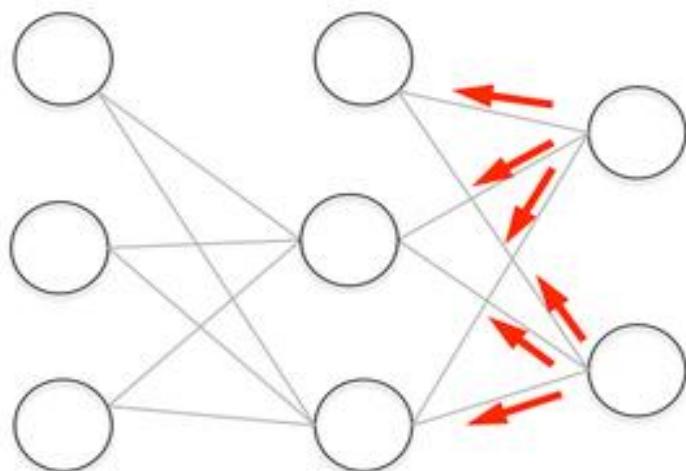
$$\dot{\omega}_5 = \dot{\omega}_3 + \dot{\omega}_4 = -4 + 4 = 0$$

Այսիբն այս մեթոդի դեպքում հաշվում և շարժվում ենք ածանցյալի մի ուղղությամբ : Ի տարբերություն հակադարձ մեթոդին, այս մեթոդի դեպքում շարժվում ենք աջից ձախ:

Ավտոմատ դիֆերենցման այս երկու մեթոդները, լայնորեն կիրառվում են մեքենայական ուսուցման խնդիրներում, հատկապես հետտարածման (backpropagation algorithm) ալգորիթմում (նկ. 2.5), երբ անհրաժեշտ է լինում կորստի ֆունկցիան (loss function) նվազեցնելու կամ ձգտեցնելու 0-ի: Ենթադրենք, անհրաժեշտ է գտնել այնպիսի θ պարամետրերի բազմություն, որի դեպքում կորստի ֆունկցիան՝ $L(\theta) \rightarrow \min$.

$$\theta_{t+1} = \theta_t - \alpha(\nabla L(\theta))$$

որտեղ α -ն մոդելի ուսուցման արագությունն է : Ավտոմատ դիֆերենցումը ավտոմատ կերպով ապահովում է $\nabla L(\theta)$ արտահայտության ճշգրիտ հաշվարկը, անկախ մոդելի բարդությունից: Հիմնականում, խնդիրը կայանում է նրանում, որ կորստի ֆունկցիայի պարամետրերը թարմացնելու, փոփոխելու ժամանակ, անհրաժեշտ է լինում օգտվել գրադիենտային վայրէջքի մեթոդից, որի ժամանակ առաջանում է հարյուրավոր, երբեմն հազարավոր գրադիենտներ (մասնակի ածանցյալներ) հաշվելու անհրաժեշտություն: Ի տարբերություն թվային դիֆերենցմանը և սիմվոլիկ դիֆերենցմանը, ավտոմատ դիֆերենցումը շատ ավելի արդյունավետ է, քանի որ, շնորհիվ այս մեթոդի, այդ բոլոր գրադիենտները հաշվարկվում են մի քանի միլիվայրկյանների ընթացքում, և համեմատաբար շատ քիչ սխալներով, մինչ դեռ թվային դիֆերենցման ժամանակ առաջանում է սխալ, քանի որ ստանում ենք ածանցյալի արժեքի մոտավոր արժեքը, իսկ սիմվոլիկ դիֆերենցումը արդյունավետ է պարզ, տարրական ֆունկցիաների ժամանակ, այսինքն գործնական խնդիրներում առաջացնում է երբեմն դժվարություններ, և երկար ժամանակ է պահանջվում լուծելու համար:

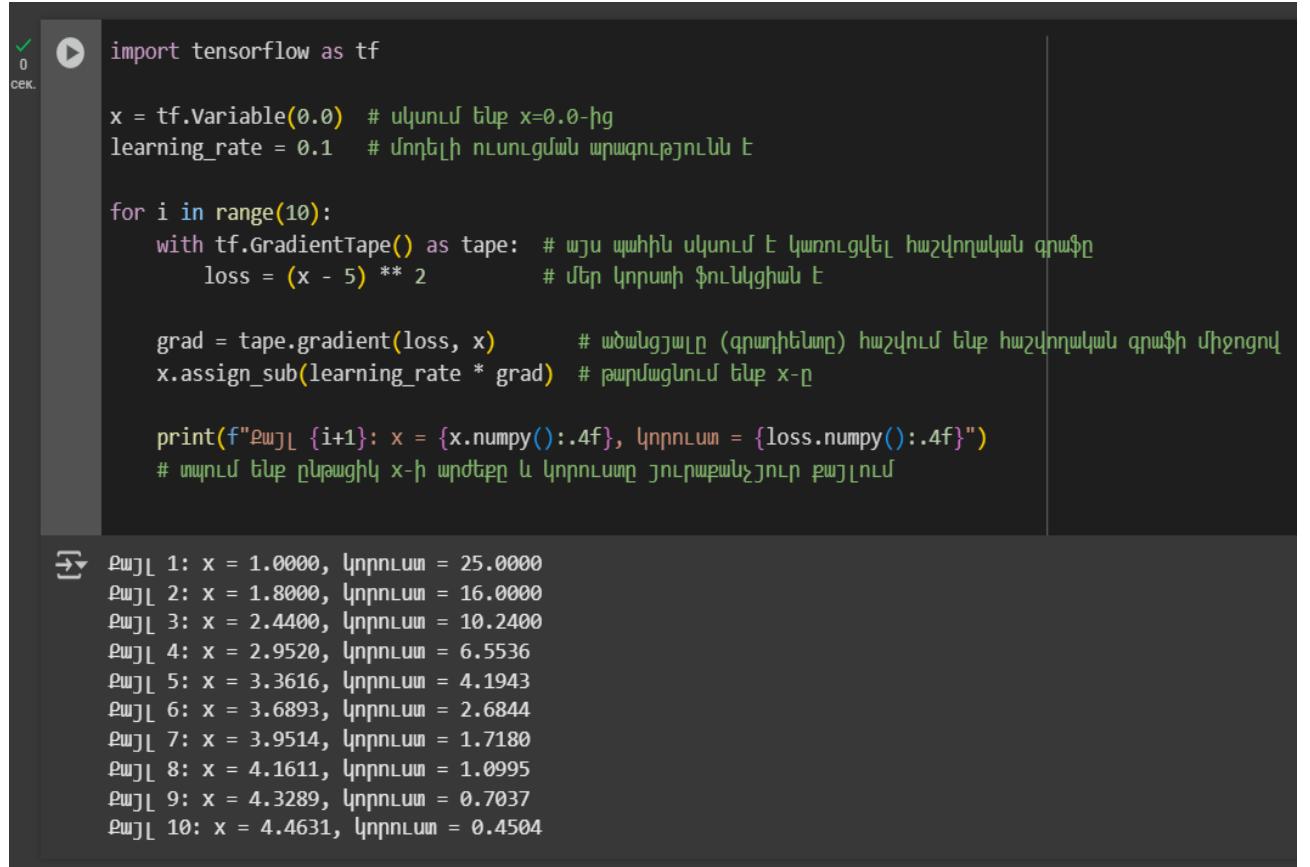


Նկար 2.6

Մեթոդը իրագործվում է տարբեր ծրագրային փաթեթների, գրադարանների միջոցով, ինչպիսիք են TensorFlow-ը և PyTorch-ը : Դիտարկենք երկու օրինակներ, որոնք լուծվել են վերը նշված գրադարանների միջոցով, և ցույց տանք դրանց լուծման

քայլերի տարբերությունը և հաջորդականությունը: Ենթադրենք ունենք հետևյալ կորսուի ֆունկցիան՝ $L(x) = (x - 5)^2$

Օրինակ 1: TensorFlow



```

import tensorflow as tf

x = tf.Variable(0.0) # սկսում ենք x=0.0-ից
learning_rate = 0.1 # մողելի ուսուցման արագությունն է

for i in range(10):
    with tf.GradientTape() as tape: # այս պահին սկսում են կառուցվել հաշվողական գրաֆը
        loss = (x - 5) ** 2 # մեր կորսուի ֆունկցիան է

    grad = tape.gradient(loss, x) # ածանցյալը (գրադիենտը) հաշվում ենք հաշվողական գրաֆի միջոցով
    x.assign_sub(learning_rate * grad) # թարմացնում ենք x-ը

    print(f"Քայլ {i+1}: x = {x.numpy():.4f}, կորուստ = {loss.numpy():.4f}")
# տպում ենք ընթացիկ x-ի արժեքը և կորուստը յուրաքանչյուր քայլում

```

Քայլ 1: x = 1.0000, կորուստ = 25.0000
 Քայլ 2: x = 1.8000, կորուստ = 16.0000
 Քայլ 3: x = 2.4400, կորուստ = 10.2400
 Քայլ 4: x = 2.9520, կորուստ = 6.5536
 Քայլ 5: x = 3.3616, կորուստ = 4.1943
 Քայլ 6: x = 3.6893, կորուստ = 2.6844
 Քայլ 7: x = 3.9514, կորուստ = 1.7180
 Քայլ 8: x = 4.1611, կորուստ = 1.0995
 Քայլ 9: x = 4.3289, կորուստ = 0.7037
 Քայլ 10: x = 4.4631, կորուստ = 0.4504

Նկար 2.7

Ինչպես տեսնում ենք այստեղ նախորոք է կառուցվում հաշվողական գրաֆը, այսինքն ի սկզբանե սահմանում ենք բոլոր փոփոխականները, գործողությունները, ֆունկցիաները, որից հետո նոր հաշվում է գրադիենտները մինչև նշված քայլը, ու թարմացնում պարամետրերը: Այս մոտեցումը կոչվում է Static Graph կամ Define and Run: Այժմ դիտարկենք մյուս օրինակը: Ինչպես ցանկացած գրադարան կամ մեթոդ, այնպես էլ TensorFlow-ն ունի և՛ բացասական , և՛ դրական կողմեր: Այն ավելի հարմար է խոշոր նախագծերի համար, բայց Static Graph-ի պատճառով ավելի դժվար է դեբագ անել:

Օրինակ 2: PyTorch

Ի տարբերություն TensorFlow-ին, PyTorch-ում հաշվողական գրաֆը կառուցվում է ոչ թե մեկ անգամ և նախորդը, այլ ամեն անգան, եթե նոր թարմացված արժեքներով կատարվում են գործողություններ, այսինքն յուրաքանչյուր ցիկլում նոր գրաֆ է ստեղծվում դինամիկ կերպով: Այդ պատճառով է որ այս մոտեցմանը անվանում են Dynamic Graph կամ Define by Run:

```
# ստեղծվում է x փոփոխական, սկսում ենք x=0.0-ից
x = torch.tensor([0.0], requires_grad=True)
# մոդելի ուսուցման արագությունն է
learning_rate = 0.1

for i in range(10):
    loss = (x - 5) ** 2 # մեր կորստի ֆունկցիան է, այս պահին կառուցվում է հաշվողական գրաֆը
    loss.backward() # հաշվում ենք գրադիենտը հետաքրածման ալգորիթմով

    with torch.no_grad(): # առանց գրանցելու նոր գրադիենտներ, փոխում ենք x-ը
        x -= learning_rate * x.grad
        x.grad.zero_() # մաքրում ենք գրադիենտը հաջորդ քայլի համար

    print(f"Քայլ {i+1}: x = {x.item():.4f}, կորստ = {loss.item():.4f}")
# տպում ենք ըկթացիկ x-ի արժեքը և կորուստը յուրաքանչյուր քայլում
```

Քայլ 1: x = 1.0000, կորստ = 25.0000
Քայլ 2: x = 1.8000, կորստ = 16.0000
Քայլ 3: x = 2.4400, կորստ = 10.2400
Քայլ 4: x = 2.9520, կորստ = 6.5536
Քայլ 5: x = 3.3616, կորստ = 4.1943
Քայլ 6: x = 3.6893, կորստ = 2.6844
Քայլ 7: x = 3.9514, կորստ = 1.7180
Քայլ 8: x = 4.1611, կորստ = 1.0995
Քայլ 9: x = 4.3289, կորստ = 0.7037
Քայլ 10: x = 4.4631, կորստ = 0.4504

Նկար 2.8

Այսպիսով ծանոթացանք ավտոմատ դիֆերենցման մեթոդներին, որոցից յուրաքանչյուրը ունի իր ուրույն դերը ժամանակակից տեխնոլոգիաներում: Ինչպես տեսնում ենք ավտոմատ դիֆերենցման հակադարձ մեթոդի աշխատանքի սկզբունքը, ամբողջովին ընկած է PyTorch գրադարանում: Իսկ դուալ թվերը օգտագործվում է ավտոմատ դիֆերենցման ուղիղ մեթոդի ժամանակ: Կախված խնդրի դրվագքից, և

հասանելի (առկա) տվյալներից, յուրաքանչյուր մեթոդ կամ ալգորիթմ ունի իր տեխնիկական առավելությունները և թերությունները։ Բայց միևնույն է, այս դիֆերենցման տարբերակը ամենալավագույնն է դիֆերենցման մյուս ալգորիթմների մեջ (թվային դիֆերենցում, սիմվոլիկ դեհֆերենցում):