



# UNIVERSITÀ DI PISA

## RELAZIONE PROGETTO FARM

Studente: Stefano Passanante

Matricola: 597415

---

<b>Descrizione del progetto</b>	<b>3</b>
<b>Specifiche richieste per il processo MasterWorker</b>	<b>3</b>
<b>Specifiche richieste per il processo Collector</b>	<b>3</b>
<b>Implementazione Farm</b>	<b>4</b>
<b>Descrizione file main.c:</b>	<b>4</b>
<b>Descrizione file worker.c</b>	<b>5</b>
<b>Descrizione del file collector.c</b>	<b>5</b>
<b>Descrizione file queue.c</b>	<b>6</b>
<b>Descrizione file lista.c</b>	<b>6</b>
<b>Gestione della concorrenza</b>	<b>6</b>
<b>Gestione dei segnali</b>	<b>6</b>

---

---

## INTRODUZIONE

### Descrizione del progetto

Farm è un programma composto da due processi, il primo denominato MasterWorker ed il secondo denominato Collector. MasterWorker, è un processo multi-threaded composto da un thread Master e da 'n' thread Worker (il numero di thread Worker può essere variato utilizzando l'argomento opzionale -n). Il programma prende come argomenti una lista (eventualmente vuota se viene passata l'opzione '-d') di file binari contenenti numeri interi lunghi ed un certo numero di argomenti opzionali (le opzioni sono '-n', '-q', '-t', '-d'). Il processo Collector viene generato dal processo MasterWorker. I due processi comunicano attraverso una connessione socket AF\_LOCAL (AF\_UNIX). Il processo MasterWorker è il creatore dell'unica connessione esistente per la comunicazione tra i thread worker e il processo collector. Il socket file "farm.sck", associato alla connessione AF\_LOCAL, deve essere creato all'interno della directory del progetto e deve essere cancellato alla terminazione del programma.

### Specifiche richieste per il processo MasterWorker

Il processo MasterWorker deve per prima cosa gestire i segnali [SIGHUP](#), [SIGINT](#), [SIGQUIT](#), [SIGTERM](#), [SIGUSR1](#). Alla ricezione del segnale SIGUSR1 il processo MasterWorker notifica il processo Collector di stampare i risultati ricevuti sino a quel momento, mentre alla ricezione degli altri segnali, il processo deve completare i task eventualmente presenti nella coda dei task da elaborare, non leggendo più eventuali altri file in input. Si deve poi fare il parsing degli argomenti passati nella linea di comando; controllando gli eventuali argomenti opzionali:

- **'-n'** per specificare il numero di thread Worker del processo MasterWorker (default=4);
- **'-q'** per specificare la lunghezza della coda concorrente tra il thread Master e i thread Worker (default=8);
- **'-d'** specifica una directory in cui sono contenuti file binari ed eventualmente altre directory contenente file binari; i file binari dovranno essere utilizzati come file di input per il calcolo;
- **'-t'** specifica un tempo in millisecondi che intercorre tra l'invio di due richieste successive ai thread Worker da parte del thread Master (default=0);

Fatto il parsing degli argomenti il thread Master crea un pool di thread Worker, tanti Worker quanto specificato, il pool comunica con il thread Master tramite la coda concorrente dei task da elaborare.

### Specifiche richieste per il processo Collector

Il processo Collector è generato dal processo MasterWorker. Una volta stabilita la connessione con il processo MasterWorker tramite la socket "farm.sck", rimane in attesa dei vari thread Worker che invieranno il nome del file e il suo risultato. Il Processo Collector una volta terminati i file che i thread Worker inviano o all'arrivo del segnale [SIGUSR1](#) deve stampare in maniera ordinata i valori ottenuti, nel formato seguente:

<b>Risultato1</b>	<b>filepath1</b>
<b>Risultato2</b>	<b>filepath2</b>
<b>Risultato3</b>	<b>filepath3</b>

### Implementazione Farm

L'implementazione del progetto Farm è contenuta nella cartella **"src"** del progetto. Essa a sua volta contiene il file [main.c](#) e le cartelle:

- **Proesso\_Master**: Questa cartella contiene l'implementazione di tutto il lavoro che deve eseguire il processo Master. Contiene due file: [master\\_worker.c](#) che implementa il codice del Master thread e [worker.c](#) che implementa il codice del task eseguito dai thread Worker.
- **Processo\_Collector**: Questa cartella contiene il codice d'implementazione del processo collector, nel file [collector.c](#);
- **coda\_lista**: Questa cartella contiene i file utilizzati per implementare le strutture di appoggio per il processo collector ([lista.c](#)) e per il processo Master ([queue.c](#));

### Descrizione file main.c:

La funzione main è implementata nel file main.c all'interno della cartella **"src"**. Il thread main funge anche da thread Master. Come prima cosa, crea il thread [sighandler\\_thread](#) che andrà a gestire i segnali richiesti nella specifica del progetto e andrà anche ad ingorare il segnale SIGPIPE per evitare che il processo venga interrotto per una tentata scrittura su un descrittore che non ha la read pronta a leggerlo. In seguito eseguirà una fork e il processo figlio eseguirà la funzione [collector\\_process\(\)](#) implementata nel file [collettor.c](#) contenuto nella cartella **ProcessoCollector**. Tale funzione eseguirà il lavoro richiesto al Collector, quindi lettura dei file inviati dai thread Worker e alla fine stampa dei risultati in maniera ordinata. Il processo padre, invece creerà una socket sulla quale rimarrà in attesa di una richiesta di connessione da parte del collector. Una volta stabilita la connessione, il thread main, chiama la funzione [master\\_worker\(int argc, char\\* argv\[\], int fd\\_c\)](#) implementata nel file [master\\_worker.c](#) questo file contiene la vera e propria implementazione del lavoro che deve compiere il processo MasterWorker. Quindi una volta effettuati: parsing degli argomenti, creazione del pool dei worker, invio dei file da leggere ai vari worker, ecc. la funzione master\_worker termina dopo aver pulito tutta la memoria allocata per fare i vari lavori, e si torna nella funzione main dove si rimane in attesa che il processo figlio termini il proprio compito, si esegue un `pthread_cancel` e in seguito una `join` sul thread che gestisce i segnali, perchè altrimenti rimarrebbe sempre in attesa passiva sulla `sigwait`, si cancella la socket creata e il processo termina.

### Descrizione file master\_worker.c

Una volta chiamata la funzione master\_worker da parte del main, si esegue il parsing degli argomenti passati da linea di comando tramite la funzione di libreria `getopt`. La variabile `optind` fornita da `getopt`, sarà l'indice del prossimo elemento da processare in `argv` che è stato modificato da `getopt` in modo tale che gli argomenti non riconosciuti saranno alla fine, quindi una volta usciti dal while `optind` indicherà l'eventuale lista di file inserita da linea di comando. Terminata la `getopt`, si andranno ad inizializzare le varie strutture (coda dei task, pool di worker e struttura che contiene gli argomenti da passare ai worker) in base ai valori opzionali o quelli di default. Una volta inizializzata le strutture, all'interno di un ciclo for, tramite una `pthread_create` si andranno a creare i vari thread worker, che eseguiranno la funzione [threadfunc\(void\\* arg\)](#) che avrà come argomento una struttura che conterrà la coda dei task su cui i worker dovranno estrarre i file e il descrittore della connessione, per poi

---

---

## IMPLEMENTAZIONE

inviare il risultato e il nome del file al collector. La comunicazione tra il Master e i worker avviene grazie alla coda dei task da elaborare (struttura che verrà descritta in seguito) tramite il protocollo produttore consumatore visto a lezione di laboratorio. In questo caso il Master funge da produttore perché inserisce i file (quelli passati da linea di comando o quelli trovati ricercando in maniera ricorsiva nella directory fornita dall'opzione -d) con una push sulla coda, e i thread worker andranno a leggere i file tramite una pop sulla coda e quindi loro saranno i consumatori. Quando saranno finiti i file da immettere nella coda o quando il thread per la gestione dei segnali, ne riceve uno che fa terminare l'inserimento nella coda dei task, si farà una push di stringhe che indicano EOF in modo tale da poter comunicare ai worker che non ci sono più file da leggere. Si faranno tante push di EOF quanti sono i worker creati, così che ogni consumatore leggerà tale stringa e quel thread terminerà il suo lavoro. Fatto ciò si esegue una join su ogni singolo thread del pool creato, si chiude la connessione, e liberiamo la memoria allocata.

### Descrizione file worker.c

In questo file è contenuta l'implementazione del task che viene eseguito dai thread worker creati. Come già detto in precedenza i worker fungono da consumatori. Dalla coda fornita dalla struttura `Thread_Args`, vengono estratte le stringhe dei file da aprire. (quindi ogni thread sostanzialmente farà una pop sulla coda fino a quando non estrae la stringa di EOF, a quel punto il thread esce dal ciclo e termina) se non è un EOF, si apre il file. Da qui in poi si entra in una fase di mutua esclusione (descrizione della concorrenza in seguito), si calcola il risultato da inviare al collector, grazie ad una funzione `risultato(char* file, FILE *ifp)` implementata per rispettare la formula descritta nella specifica. Restituitoci il risultato, si chiude il file e si inizia a comunicare con il processo collector. Come prima cosa si invia la lunghezza del nome del file che abbiamo aperto (per ogni write che viene fatta dai thread worker, si esegue una read per capire se la write è andata a buon fine), in seguito si invia il nome del file e alla fine il risultato calcolato e poi si esce dalla mutua esclusione e si libera l'eventuale memoria allocata.

### Descrizione del file collector.c

Il file collector.c contiene l'implementazione della funzione `collector_process()` che esegue il lavoro che deve fare il processo collector, inoltre utilizza anche una lista ordinata, che fornisce al collector le funzioni `insert`, `printList` e `libera` rispettivamente per: inserire la stringa del file e il risultato in una lista ordinata, stampare gli elementi all'interno della lista, liberare la memoria (tale struttura utilizzata sarà implementata nel file `lista.c` che sarà descritto in seguito). Una volta stabilita la connessione con il processo Master, si effettuano una serie di read per leggere: la lunghezza della stringa che si deve ricevere (**read 1**), la stringa (**read 2**), e il risultato (**read 3**). Per ogni read si effettua una write per comunicare al processo Master che la lettura è avvenuta con successo. Avendo sia il path del file che il suo risultato, tramite la `insert` si inseriscono nella struttura lista ordinata. Questo si fa fino a quando la **read 1** ci restituisce un valore maggiore di 0, in caso contrario vuol dire che il processo Master ha chiuso la connessione e che non c'è più nulla da leggere, si esegue la funzione `printList()`, si libera la memoria e si cancella la socket. Inoltre se la **read 1** legge il valore **-1** esso rappresenta una lettura speciale, per cui si devono stampare gli elementi letti fino a quel momento. Leggerà **-1** quando il thread che gestisce i segnali, riceve `SIGUSR1`.

---

---

## IMPLEMENTAZIONE

### Descrizione file queue.c

In questo file è contenuta l'implementazione della struttura utilizzata dal processo Master, per gestire la comunicazione tra il thread Master i thread Worker. Questo file è stato utilizzato in una lezione di laboratorio, per risolvere un esercizio su un protocollo produttore, consumatore. Ho apportato alcune modifiche a quel file in quanto, per quella esercitazione la coda non prevedeva una dimensione massima. Quindi è stato aggiunto l'attributo `maxlen` che rappresenta la lunghezza massima della coda e la condition variable `coda_piena` per effettuare una wait quando il Producer cerca di inserire qualcosa nella coda, ma è stata raggiunta la dimensione massima. Quando un consumer effettuerà un pop si farà la signal su `coda_piena`, in modo tale da poter permettere al Producer di tornare ad inserire elementi nella coda se era in uno stato di attesa.

### Descrizione file lista.c

Questo file contiene l'implementazione della struttura utilizzata dal collector per mantenere i file e i risultati che arrivavano dai thread worker. Si avvale di una struttura di tipo `ListNode` che rappresenta un nodo della lista, il nodo contiene: il risultato, la stringa del nome del file e un puntatore al prossimo nodo. Tramite la funzione `insert(...)` si vanno ad inserire i nodi nella lista in maniera ordinata rispetto al valore del risultato. La funzione `printList(...)` scorre la lista e ne stampa il risultato e la stringa che rappresenta il path del file. La funzione `libera(...)` scorre anche essa la lista e libera la memoria allocata.

### Gestione della concorrenza

Le sezioni critiche del progetto sono tre: **1)** la gestione della coda concorrente dei task da elaborare, perché ci sono più worker che accedono in contemporanea a quella struttura, ma come già detto, questo caso è stato gestito tramite il protocollo produttore-consumatore. **2)** quando i worker devono utilizzare la connessione per inviare i dati al collector, perché appunto più worker potrebbero fare delle write in contemporanea e compromettere la comunicazione con il collector. **3)** quando si cerca di leggere o modificare la variabile globale `termina`. Viene utilizzata dal thread `sighandler_thread` per comunicare che è arrivato un segnale che per la gestione prevede l'interruzione delle push dei file sulla coda di comunicazione con i worker. Questa variabile globale se venisse acceduta in contemporanea: sia dal thread che gestisce i segnali che dal thread Master, la gestione dei segnali sarebbe compromessa. Per la gestione dei casi **2) e 3)** sono state utilizzate due mutex, rispettivamente: `lock_conn` e `lock_term`. Quando i worker dovranno inviare i nomi dei file e il risultato al collector prenderanno la lock sulla mutex `lock_conn` prima di avviare la comunicazione e la lasceranno al termine di essa. Quando invece il thread che gestisce i segnali o il thread Master cercherà di leggere o modificare la variabile `termina` dovrà prima acquisire la lock su `lock_term`.

### Gestione dei segnali

La gestione dei segnali richiesti dalla specifica viene demandata al thread `sighandler_thread` quindi se arriva uno dei segnali specificati, verrà indirizzato a quel thread. La gestione di: `SIGINT`, `SIGQUIT`, `SIGHUP`, `SIGTERM` è la medesima, si accede con mutua esclusione alla variabile globale `termina` e si setta a `-1`, in modo tale che il thread Master si accorga che non deve più inserire dati nella coda, i worker terminano il loro lavoro prelevando gli ultimi task rimasti nella coda e inviando il risultato al collector, che stamperà tutto. La ricezione del segnale `SIGUSR1` invece, deve solamente far stampare al collector i dati ricevuti fino a quel momento, senza interrompere nulla. Per fare ciò quando si verifica la ricezione del segnale `SIGUSR1` si prende la lock sulla mutex `lock_conn` e si invia al collector un numero speciale `-1` che permetta al collector di stampare i dati ricevuti fino a quel momento e mettersi nuovamente in ascolto.

---