



VK2C23B 数据手册

35×8 LCD显示驱动芯片
Rev.1.3

知识产权说明

深圳市永嘉微电科技有限公司（以下简称“本公司”）已向国内外知识产权部门申请并获得了相关专利，享有这些专利的合法权益，并受到法律的严格保护。

本公司的产品及其相关专利权未经明确授权，任何公司、组织或个人均不得擅自使用。一旦发现任何侵权行为，本公司将采取一切必要的法律手段，坚决遏止此类不当行为，并追究侵权者因侵权行为给本公司造成的损失，或侵权者因此获得的不法利益。

本公司的名称和标识均为注册商标，受法律保护。未经本公司书面许可，任何单位或个人不得使用或仿冒。

在本公司知识产权的保护范围内，任何形式的许可证转让，无论是明示还是暗示，均不被允许。

1 概述

VK2C23B是一个点阵式存储映射的LCD驱动器，可支持最大280点（35SEGx8COM）的LCD屏。单片机可通过I2C接口配置显示参数和读写显示数据，也可通过指令进入省电模式。其高抗干扰，低功耗的特性适用于水电气表以及工控仪表类产品。

2 特点

- 工作电压 2.4-5.5V
- 内置32 kHz RC振荡器
- 偏置电压（BIAS）可配置为1/3、1/4
- COM周期（DUTY）1/8
- 内置显示RAM为52x8位
- 帧频可配置为80Hz、160Hz
- 省电模式（通过关显示和关振荡器进入）
- I2C通信接口
- 显示模式35x8
- 3种显示整体闪烁频率
- 软件配置LCD显示参数
- 读写显示数据地址自动加1
- VLCD脚提供LCD驱动电压源（2.4~5.5V）
- 内置16级LCD驱动电压调整电路
- 内置上电复位电路(POR)
- 低功耗、高抗干扰
- 封装
LQFP48(7.0mm × 7.0mm PP=0.5mm)
DICE
COG

3 选型表

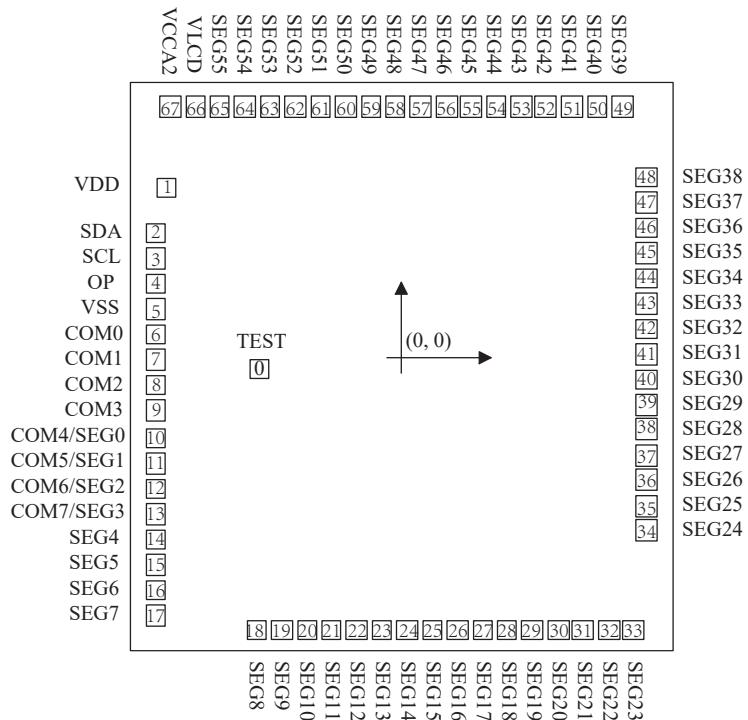
	SEG/COM	偏置电压	占空比	封装
VK2C22A	44×4	1/2, 1/3	1/4	LQFP52
VK2C22B	40×4	1/2, 1/3	1/4	LQFP48
VK2C23A	55×4, 51×8	1/3, 1/4	1/4, 1/8	LQFP64
VK2C23B	35×8	1/3, 1/4	1/4	LQFP48
VK2C24A	75×1,74×2,73×3, 72×4,68×8,60×16	1/2,1/3,1/4,1/5	1,1/2,1/3,1/4, 1/8,1/16	LQFP80
VK2C24B	59×1,58×2,57×3, 56×4,52×8,44×16	1/2,1/3,1/4,1/5	1,1/2,1/3,1/4, 1/8,1/16	LQFP64

4 订购选项

产品型号	封装形式	管装数	盘(卷)装数	盒装数	箱装数	备注
VK2C22A	LQFP52	-	1 盘/90	1 盒/900	一箱/5400	
VK2C22B	LQFP48	-	1 盘/250	1 盒/2500	一箱/15000	
VK2C23A	LQFP64	-	1 盘/250	1 盒/2500	一箱/15000	
VK2C23B	LQFP48	-	1 盘/250	1 盒/2500	一箱/15000	
VK2C24A	LQFP80	-	1 盘/90	1 盒/900	一箱/5400	
VK2C24B	LQFP64	-	1 盘/250	1 盒/2500	一箱/15000	

5 COB 资料

5.1 COB /PAD图



芯片面积: $1750 \times 1920 \mu\text{m}^2$, 衬底电位: VSS

PAD 大小: $70 \times 70 \mu\text{m}$, 间距: $113 \mu\text{m}$, 铝垫大小: $100 \times 100 \mu\text{m}$, 铝垫厚度: $1.2 \mu\text{m}$
VLCD pad和VCCA2 pad绑定在一起时 $\text{VLCD} \leq \text{VDD}$ (VLCD可外接电压源实现 $\text{VLCD} \geq \text{VDD}$)

内置电压设置 (IVA) 命令		VLCD	SEG55	说明
DE 位	VE 位			
0	0	输入	Null	• VLCD 支持内部偏置电压
0	1	输入	Null	• 内部电压调整为 Null • VLCD 支持内部偏置电压
1	0	输入	输出	• VLCD 支持内部偏置电压
1	1	输入	输出	• VLCD 支持内部偏置电压

VLCD pad和VCCA2 pad 绑定在一起时 $\text{VLCD} \leq \text{VDD}$ 。

内置电压设置 (IVA) 命令		VLCD	SEG55	说明
DE 位	VE 位			
0	0	输入	Null	• VLCD 支持内部偏置电压
0	1	输出	Null	• 检测内部偏置电压 *1 • VDD 支持内部偏置电压
1	0	浮空	输出	• VDD 支持内部偏置电压
1	1	浮空	输出	• VDD 支持内部偏置电压

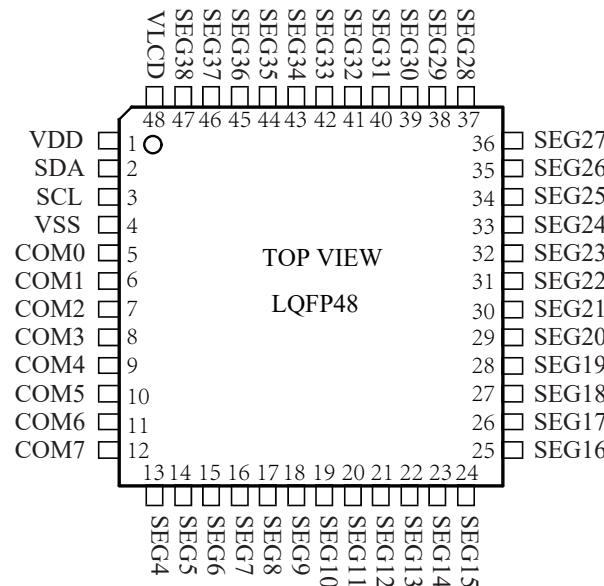
*1 LCD 驱动电压可通过 VLCD 引脚提供的电压进行外部温度补偿。

5.2 COB/PAD坐标

 单位: μm

序号	名称	X坐标	Y坐标	序号	名称	X坐标	Y坐标
1	VDD	103.11	1887.01	35	SEG25	2021.89	488.19
2	SDA	98.11	1736.67	36	SEG26	2021.89	593.19
3	SCL	98.11	1623.17	37	SEG27	2021.89	698.19
4	OP	98.11	1518.17	38	SEG28	2021.89	803.19
5	VSS	103.11	1413.17	39	SEG29	2021.89	908.19
6	COM0	98.11	1308.17	40	SEG30	2021.89	1013.19
7	COM1	98.11	1203.17	41	SEG31	2021.89	1118.19
8	COM2	98.11	1098.17	42	SEG32	2021.89	1223.19
9	COM3	98.11	993.17	43	SEG33	2021.89	1328.19
10	COM4/SEG0	98.11	888.17	44	SEG34	2021.89	1433.19
11	COM5/SEG1	98.11	783.17	45	SEG35	2021.89	1538.19
12	COM6/SEG2	98.11	1724.57	46	SEG36	2021.89	1643.19
13	COM7/SEG3	98.11	573.17	47	SEG37	2021.89	1748.19
14	SEG4	98.11	468.17	48	SEG38	2021.89	1853.19
15	SEG5	98.11	363.17	49	SEG39	1973.75	2191.89
16	SEG6	98.11	258.17	50	SEG40	1868.75	1868.75
17	SEG7	98.11	153.17	51	SEG41	1763.75	2191.89
18	SEG8	359.57	98.11	52	SEG42	1658.75	2191.89
19	SEG9	464.57	98.11	53	SEG43	1553.75	2191.89
20	SEG10	569.57	98.11	54	SEG44	1448.75	2191.89
21	SEG11	674.57	98.11	55	SEG45	1343.75	2191.89
22	SEG12	779.57	98.11	56	SEG46	1238.75	2191.89
23	SEG13	884.57	98.11	57	SEG47	1133.75	2191.89
24	SEG14	989.57	98.11	58	SEG48	1028.75	2191.89
25	SEG15	1094.57	98.11	59	SEG49	923.75	2191.89
26	SEG16	1199.57	98.11	60	SEG50	818.75	2191.89
27	SEG17	1304.57	98.11	61	SEG51	713.75	2191.89
28	SEG18	1409.57	98.11	62	SEG52	608.75	2191.89
29	SEG19	1514.57	98.11	63	SEG53	503.75	2191.89
30	SEG20	1619.57	98.11	64	SEG54	392.75	2191.89
31	SEG21	1724.57	98.11	65	SEG55	287.75	2191.89
32	SEG22	1829.57	98.11	66	VLCD	182.75	1452.16
33	SEG23	1934.57	98.11	67	VCCA2	77.75	2191.89
34	SEG24	2021.89	383.19	0	TEST	629.32	1452.16

6 管脚排列



说明：不支持 LCD 1/4 duty
VCCA2 pad 内部与 VLCD pad 连接
OP pad 接地

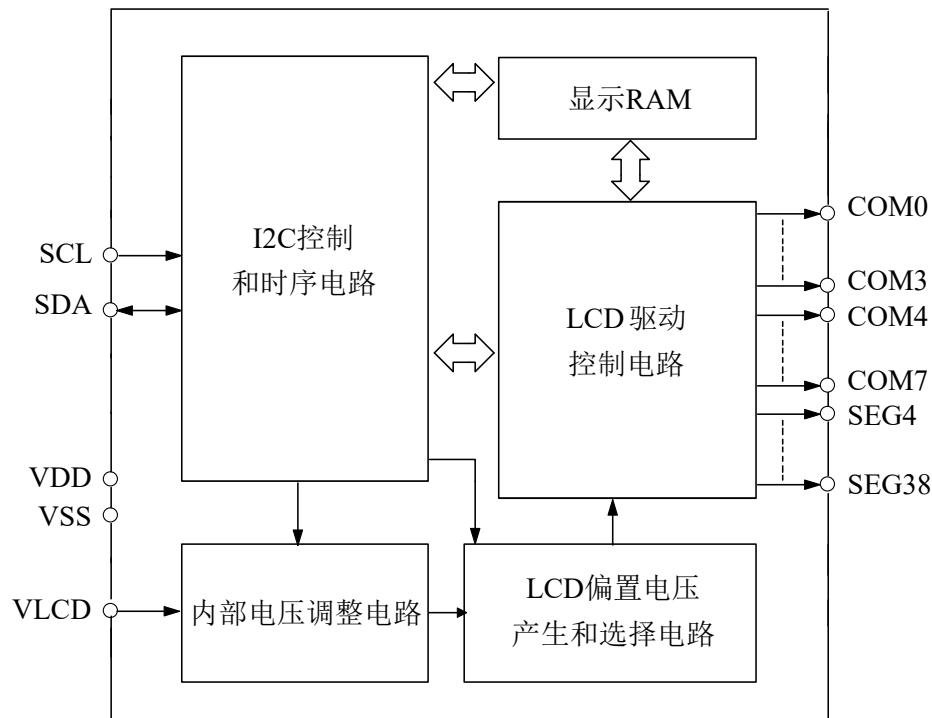
有关详细信息，请参见 [封装信息](#)

6.1 VK2C23B/LQFP48管脚列表

脚位	管脚名称	输入/输出	功能描述
1	VDD	电源正	电源正
2	SDA	输入/输出	I2C串行数据输入/输出脚，开漏输出需外加上拉电阻。
3	SCL	输入	I2C串行时钟脚，开漏输出需外加上拉电阻。
4	VSS	电源地	电源地
5-12	COM0-COM7	输出	LCD位输出
13-47	SEG4-SEG38	输出	LCD段输出
48	VLCD	输入	VLCD脚和 VDD 脚短接, 内部电压调整功能使能时, 驱动电压由内部电压调整功能调节。 VLCD 电压。 VLCD 脚和 VDD 脚串接1个电阻, 内部电压调整功能禁止时, 驱动电压由串接的电阻调节。

7 功能说明

7.1 框图



7.2 显示RAM-存储结构

静态显示存储器（RAM）结构为 52×8 位，存储所显示的数据。显示RAM的内容直接映射成LCD驱动器的显示内容。通过I2C命令存取显示RAM中数据。

显示RAM中的内容映射至LCD的过程如下表所示：

输出	COM7/ SEG3	COM6/ SEG2	COM5/ SEG1	COM4/ SEG0	COM3	COM2	COM1	COM0	地址
SEG4									0x00
SEG5									0x01
SEG6									0x02
SEG7									0x03
SEG8									0x04
SEG9									0x05
...
SEG38									0x22
...
---									0x33
显示数据	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit22	bit1	bit0	

52×8 显示RAM 映射

7.3 系统振荡器

VK2C23B 的时钟是用来产生LCD 驱动信号和内部逻辑时序的。系统时钟来源于内部RC振荡器（32kHz），系统时钟频率(f_{SYS})决定LCD 帧频频率。

系统设置命令可以启动或停止系统振荡器，显示关和系统振荡器停止后，系统进入省电模式。

系统上电工作时，系统振荡器处于停止状态。

系统振荡的设置如下图所示：



7.4 LCD驱动电压

LCD驱动电压可以通过VLCD脚获取，也可以通过内部配置选择16级电压。

VLCD pad与 VCCA2 pad 连接，通过 VLCD 外接电压源（ $VLCD \leq 5.5V$ ）获取 LCD驱动电压，此时VLCD电压可以大于VDD电压。

VDD pad 与 VCCA2 pad 连接，通过 VLCD 串接电阻到VDD（ $VLCD \leq VDD$ ）获取LCD驱动电压。

内部16级电压是通过4位可编程模拟开关来设置的，如下表所示：

当 VCCA2 pad 连接到 VDD pad

Bias DA3~DA0	1/3	1/4	说明
0x00	$1.000 \times VDD$	$1.000 \times VDD$	默认值
0x01	$0.944 \times VDD$	$0.957 \times VDD$	
0x02	$0.894 \times VDD$	$0.918 \times VDD$	
0x03	$0.849 \times VDD$	$0.882 \times VDD$	
0x04	$0.808 \times VDD$	$0.849 \times VDD$	
0x05	$0.771 \times VDD$	$0.818 \times VDD$	
0x06	$0.738 \times VDD$	$0.789 \times VDD$	
0x07	$0.707 \times VDD$	$0.763 \times VDD$	
0x08	$0.678 \times VDD$	$0.738 \times VDD$	
0x09	$0.652 \times VDD$	$0.714 \times VDD$	
0x0A	$0.628 \times VDD$	$0.692 \times VDD$	
0x0B	$0.605 \times VDD$	$0.672 \times VDD$	
0x0C	$0.584 \times VDD$	$0.652 \times VDD$	
0x0D	$0.565 \times VDD$	$0.634 \times VDD$	
0x0E	$0.547 \times VDD$	$0.616 \times VDD$	
0x0F	$0.529 \times VDD$	$0.600 \times VDD$	

当VCCA2 pad 连接到VLCD pad

Bias DA3~DA0	1/3	1/4	说明
0x00	1.000×VLCD	1.000×VLCD	默认值
0x01	0.944×VLCD	0.957×VLCD	
0x02	0.894×VLCD	0.918×VLCD	
0x03	0.849×VLCD	0.882×VLCD	
0x04	0.808×VLCD	0.849×VLCD	
0x05	0.771×VLCD	0.818×VLCD	
0x06	0.738×VLCD	0.789×VLCD	
0x07	0.707×VLCD	0.763×VLCD	
0x08	0.678×VLCD	0.738×VLCD	
0x09	0.652×VLCD	0.714×VLCD	
0x0A	0.628×VLCD	0.692×VLCD	
0x0B	0.605×VLCD	0.672×VLCD	
0x0C	0.584×VLCD	0.652×VLCD	
0x0D	0.565×VLCD	0.634×VLCD	
0x0E	0.547×VLCD	0.616×VLCD	
0x0F	0.529×VLCD	0.600×VLCD	

7.5 上电复位

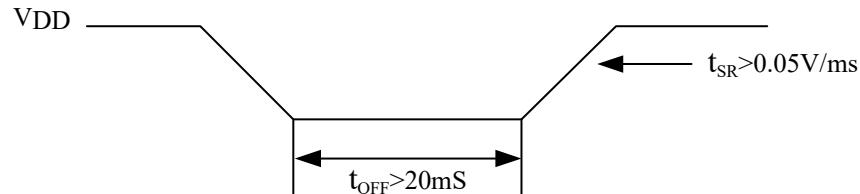
上电复位电路进行初始化，在此期间（1ms）I2C不要传数据。

内部电路初始化后的状态如下所示：

- 当 $VLCD \leq VDD$ 时，所有 COM/SEG 脚输出为 VDD 。
- 当 $VDD \leq VLCD$ 时，所有 COM/SEG 脚输出为 $VLCD$ 。
- LQFP64封装默认配置1/4 duty 和 1/3 bias。
- LQFP48封装默认配置1/8 duty 和 1/3 bias。
- 系统振荡器和 LCD bias 发生器关闭。
- LCD 显示关。
- 内部电压调整功能使能。
- SEG/VLCD 共用脚设为 SEG 脚。
- VLCD 脚检测功能禁止。
- 帧频率默认配置为80Hz。
- 闪烁功能禁止。

在芯片工作期间，若 VDD 下降到低于规定的最小工作电压时，必须满足上电复位时序条件，即 VDD 电压必须下降到0V，且在上升到正常工作电压之前至少保持20ms 的0V 电压

上电复位时序



8 LCD通讯命令

LCD 驱动支持的显示模式为35SEG x 8 COM，未使用的 SEG 和COM脚悬空。

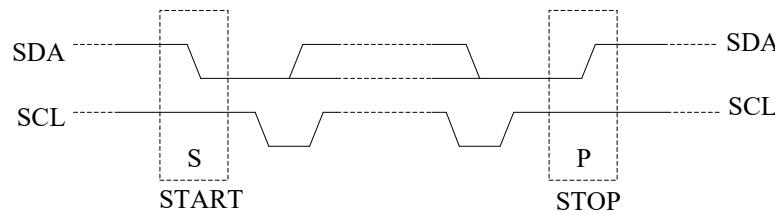
提供两种帧频率，可通过帧频设置命令选择为 80Hz 还是 160Hz。

8.1 I2C通信接口

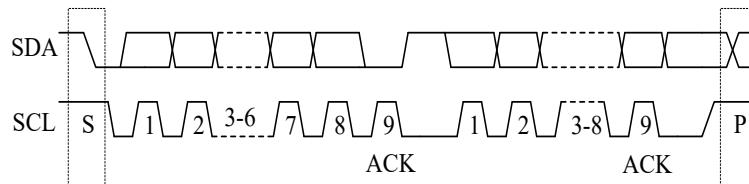
VK2C23B有2个通信脚，遵循I2C协议，开漏输出需外加上拉电阻。

SCL脚是时钟输入脚，SDA脚是串行数据输入/输出脚，当 I2C 总线空闲时，这2个脚都为高电平。

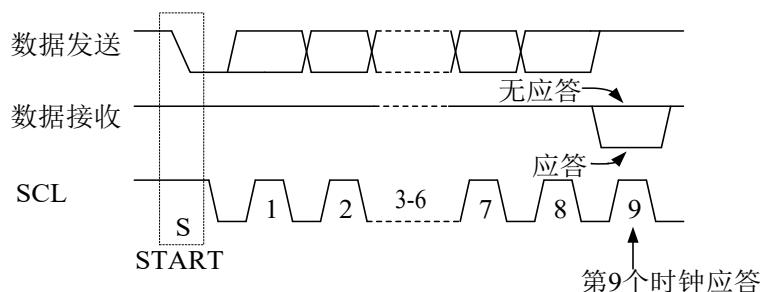
START 和 STOP信号



字节格式



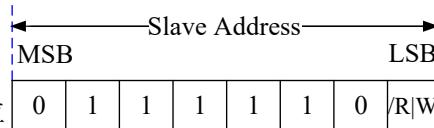
应答信号



从机地址

(0x7c)

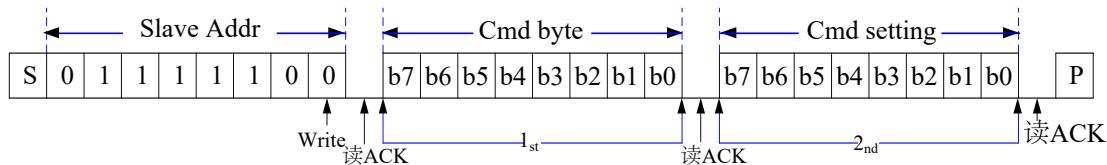
bit0-读写位



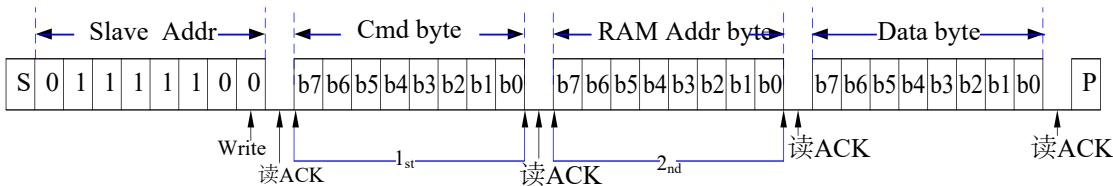
9 I2C命令格式

写操作

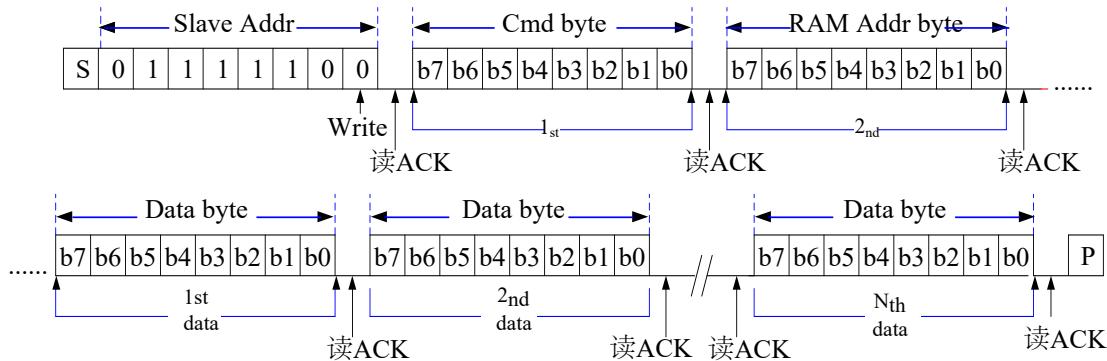
写命令



写单个字节数据到显示RAM

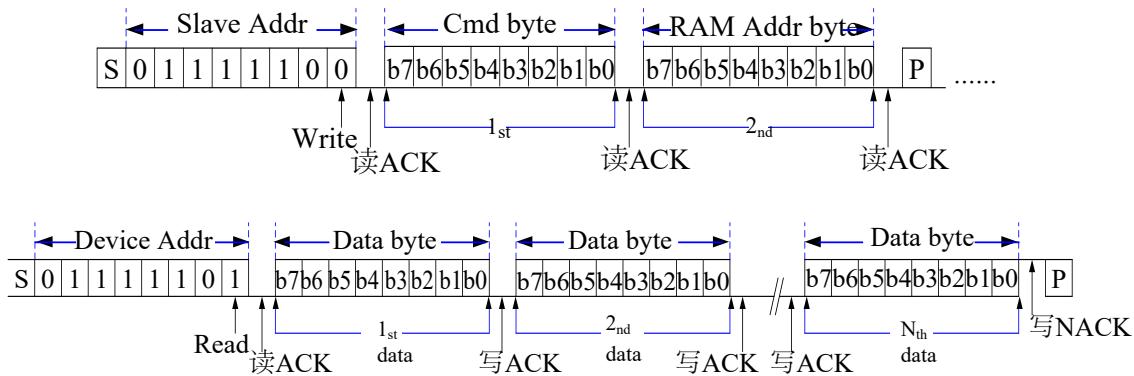


写多个字节数据到显示RAM

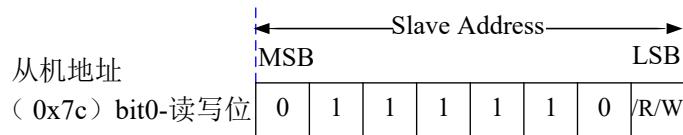


读操作

从显示RAM读多个字节数据



10 命令说明



10.1 显示数据命令

发送显示数据RAM起始地址

功能	字节	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	说明	R/W	Def
显示数据命令	1st	1	0	0	0	0	0	0	0		W	
地址指针	2nd	X	X	A5	A4	A3	A2	A1	A0	显示RAM地址作为起始地址	W	00H

10.2 模式设置命令

设置偏压和DUTY

功能	字节	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	说明	R/W	Def
模式设置命令	1st	1	0	0	0	0	0	1	0		W	
Duty 和 Bias 参数	2nd	X	X	X	X	X	X	Duty	Bias	LQFP48封装 固定为 1/8 duty	W	00H
Bit 1	Bit 0	Duty			Bias							
Duty	Bias											
0	0	---			1/3 bias							
0	1	---			1/4 bias							
1	0	---			1/3 bias							
1	1	---			1/4 bias							

10.3 系统设置命令

设置内部系统振荡器开启/关闭和显示的开启/关闭

功能	字节	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	说明	R/W	Def
系统设置命令	1st	1	0	0	0	0	1	0	0		W	
系统振荡器和 显示 开启/关闭设置	2nd	X	X	X	X	X	X	S	E		W	00H
Bit 1	Bit 0	内部系统振荡器			LCD 显示							
S	E											
0	X	off			off							
1	0	on			off							
1	1	on			on							

10.4 帧频设置命令

选择帧频率

功能	字节	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	说明	R/W	Def
帧频率命令	1st	1	0	0	0	0	1	1	0		W	
帧频率设置	2nd	X	X	X	X	X	X	X	F		W	00H

Bit 0	帧频率
	F
0	80Hz
1	160Hz

10.5 闪烁频率设置命令

设置LCD整体闪烁频率

功能	字节	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	说明	R/W	Def
闪烁频率命令	1st	1	0	0	0	1	0	0	0		W	
闪烁频率设置	2nd	X	X	X	X	X	X	BK1	BK0		W	00H

Bit 1	Bit 0	闪烁频率	
		BK1	BK0
0	0	闪烁关闭	
0	1	4Hz	
1	0	2Hz	
1	1	1Hz	

11 内置电压设置命令

内置电压设置（IVA）命令可设置 16 种电压用于调整LCD驱动电压。

功能	字节	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	说明	R/W	Def
IVA 命令	1 st	1	0	0	0	1	0	1	0		W	
IVA 控制	2 nd	X	X	DE	VE	DA3	DA2	DA1	DA0	SEG/VLCD 引脚功能通过 DE位设置。 VE位使能或禁止内部电压调整功能。 DA3~DA0 用来调整VLCD 输出电压。	W	30H

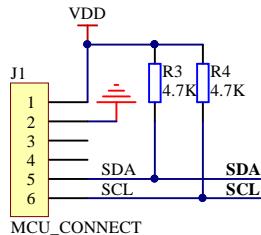
说明：

Bit 5 DE	Bit 4 VE	SEG 55/VLCD 共用引脚选择	内部电压 调整功能	说明				
0	0	VLCD 脚	off	<ul style="list-style-type: none"> VCCA2 和 VLCD 相连，偏置电压由外部 VLCD 引脚提供。 VCCA2 和 VDD 相连，偏置电压由外部 VDD 引脚提供。 VLCD 和 VDD 相连，内部电压跟随器必须通过设置DA3~DA0 位为“0000”来禁止。 				
0	1	VLCD 脚	on	<ul style="list-style-type: none"> VCCA2 和 VLCD 相连，内部电压调整功能将无法调整内部偏置电压。（偏置电压由 VLCD 引脚提供） VCCA2 和 VDD 相连，VLCD 引脚电压来自于外部电压，内部电压调整功能将无法调整内部偏置电压。（建议：不使用） VCCA2 和 VDD 相连，VLCD 引脚浮空且内部电压调整功能使能，则内部电压调整功能可用来调整内部偏置电压。（偏置电压由内部电压调整提供） 				
1	0	SEG55 脚/COB	off	<ul style="list-style-type: none"> VCCA2 和 VLCD 相连，偏置电压由外部 VLCD 引脚提供。 VCCA2 和 VDD 相连时，偏置电压由外部 VDD 引脚提供。 内部电压跟随器自动禁止，与 DA3~DA0 位无关。 				
1	1	SEG55 脚/COB	on	<ul style="list-style-type: none"> VCCA2 和 VLCD 相连时，VLCD 引脚电压来自于外部电压且内部电压调整功能使能，内部电压调整功能可用来调整内部偏置电压。（偏置电压由内部电压调整提供） VCCA2 引脚连接到 VDD 引脚时，若内部电压调整功能使能，内部电压调整功能可调整内部偏置电压。（偏置电压由内部电压调整提供） 				
<ul style="list-style-type: none"> 上电状态：内部电压调整功能使能且 SEG/VLCD 脚选择为 SEG 脚。 当 DA0~DA3 位设置为“0000”，内部电压跟随器禁止。 当 DA0~DA3 位设置为除“0000”以外的值时，内部电压跟随器使能。 								

12 参考电路

周围干扰比较大时可以在通讯脚上串10R到1k电阻和pF级对地小电容单片机(3.3V)和驱动芯片(5V)供电不一致时，通讯脚建议加电平转换电路

VDD=2.4V-5.5V



1. 软件配置偏置电压由内部电压调整功能实现：

VLCD和VDD短接，VR=0R

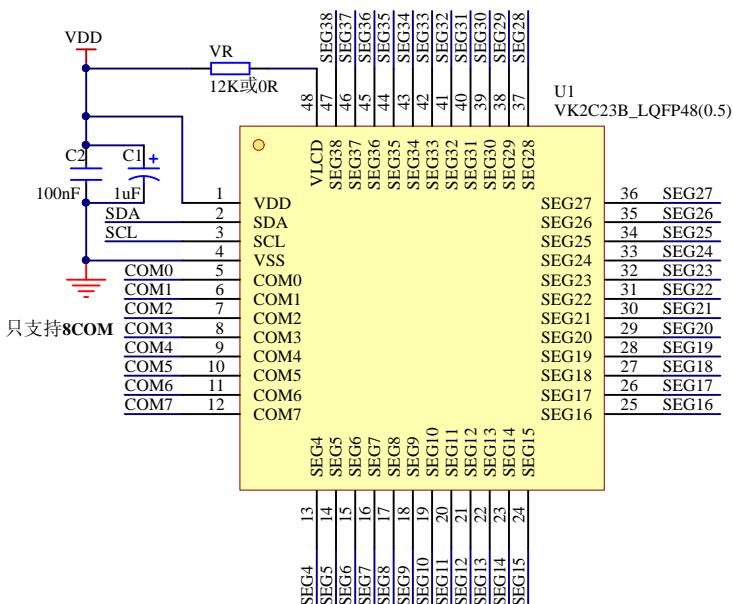
2. 软件配置偏置电压由VLCD脚提供时：

(VLCD可以通过VR接到小于5.5V的电源上, VLCD可以大于VDD)

VLCD通过VR接到VDD上，VDD=5V VR=12KΩ时：

VLCD大约为4.2V

建议VR用20K可调电阻调到显示效果最佳，取此时阻值。



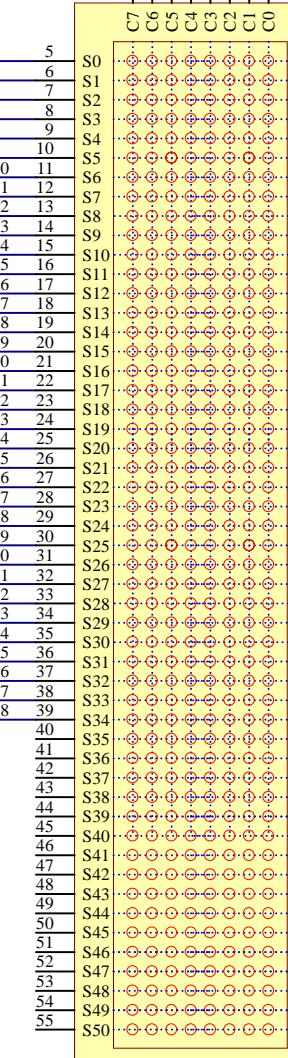
软件配置为8COM



建议芯片的COM脚和LCD的COM脚顺序1对1连接

SEG脚为了PCB走线方便可打乱顺序

注意写软件时显示RAM对应的顺序也要改过来



LCD8COM
LCD50X8

13 电气特性

13.1 极限参数

特性	符号	极限值	单位
电源电压	VDD	-0.3~6.5	V
输入电压	VIN	VSS-0.3~VDD+0.3	V
存贮温度	TSTG	-50~-+125	°C
工作温度	TOTG	-40~-+85	°C

13.2 直流参数

名称	符号	最小值	典型值	最大值	单位	测试条件	
						VDD	条件
工作电压	VDD	2.4	—	5.5	V	—	—
工作电流	IDD1	—	25	40	μA	3V	无负载, VLCD=VDD, 1/3 bias, 帧频 80Hz, DA0~DA3=“0000”, LCD 显示开, 内部 RC 振荡器开。
		—	35	50		5V	
工作电流	IDD2	—	2	5	μA	3V	无负载, VLCD=VDD, 1/3 bias, 帧频 80Hz, DA0~DA3=“0000”, LCD 显示关, 内部 RC 振荡器开。
		—	4	10		5V	
待机电流	ISTB	—	—	1	μA	3V	无负载, VLCD=VDD, LCD 显 示关, 内部 RC 振荡器关。
		—	—	2		5V	
输入低电压	VIL	0	—	0.3	VDD	3V	SCL, SDA
输入高电压	VIH	0.7	—	1.0		5V	
低电平输出电流	IOL	3.0	—	—	mA	3V	VOL=0.4V, SDA
		6.0	—	—		5V	
LCD COM 灌电流	IOL1	250	400	—	μA	3V	VOL=0.3V
		500	800	—		5V	
LCD COM 端拉电流	IOH1	-140	-230	—	μA	3V	VOH=2.7V
		-300	-500	—		5V	
LCD SEG 端灌电流	IOL2	250	400	—	μA	3V	VOL=0.3V
		500	800	—		5V	
LCD SEG 端拉电流	IOH2	-140	-230	—	μA	3V	VOH=2.7V
		-300	-500	—		5V	

13.3 交流参数

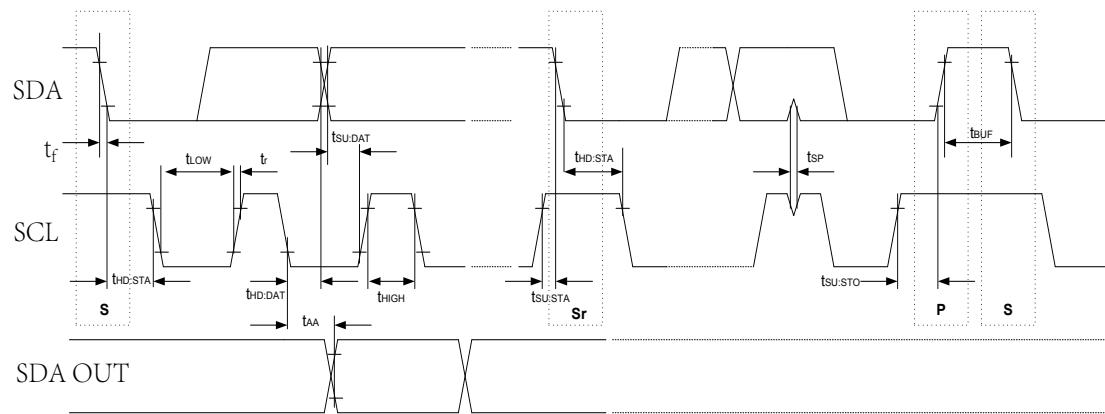
帧频频率

名称	符号	最小值	典型值	最大值	单位	测试条件	
						VDD	条件
LCD 帧频频率	f _{LCD1}	72	80	88	Hz	4.0V	1/4 duty,25°C
LCD 帧频频率	f _{LCD2}	144	160	176	Hz	4.0V	1/4 duty,25°C
LCD 帧频频率	f _{LCD3}	52	80	124	Hz	4.0V	1/4 duty,-40 ~ +85°C
LCD 帧频频率	f _{LCD4}	104	160	248	Hz	4.0V	1/4 duty,-40 ~ +85°C

I2C参数

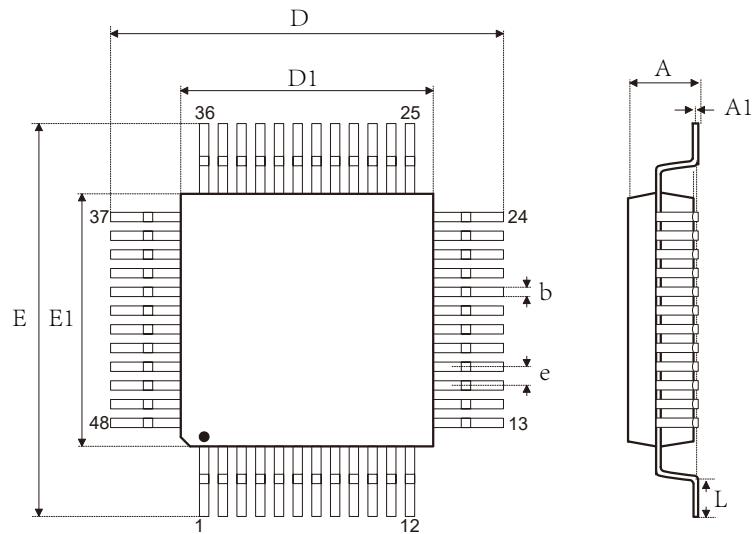
名称	符号	最小值	典型值	最大值	单位	测试条件	
						VDD	条件
时钟频率	f _{SCL}	—	—	400	kHz	3.0-5.5V	—
总线空闲时间	t _{BUF}	1.3	—	—	μs	3.0-5.5V	在此时间内总线保持空闲直到新的传输开始
Start 状态保持时间	t _{HD: STA}	0.6	—	—	μs	3.0-5.5V	此周期后, 产生第 1 个时钟脉冲
SCL 低电平时间宽	t _{LOW}	1.3	—	—	μs	3.0-5.5V	—
SCL 高电平时间宽	t _{HIGH}	0.6	—	—	μs	3.0-5.5V	—
Start 状态设置时间	t _{SU: STA}	0.6	—	—	μs	3.0-5.5V	仅与重复的 START 信号有关
数据保持时间	t _{HD: DAT}	0	—	—	ns	3.0-5.5V	—
数据设置时间	t _{SU: DAT}	100	—	—	ns	3.0-5.5V	—
SDA 和 SCL 上升时间	t _R	—	—	0.3	μs	3.0-5.5V	周期性采样测试结果
SDA 和 SCL 下降时间	t _F	—	—	0.3	μs	3.0-5.5V	周期性采样测试结果
Stop 状态设置时间	t _{SU: STO}	0.6	—	—	μs	3.0-5.5V	—
有效时钟输出时间	t _{AA}	—	—	0.9	μs	3.0-5.5V	—
输入滤波时间常数 (SDA 和 SCL 引脚)	t _{SP}	—	—	50	ns	3.0-5.5V	噪声抑制时间

I²C 时序



14 封装信息

14.1 LQFP48(7.0mm × 7.0mm PP=0.5mm)



SYMBOL	MILLIMETER		
	MIN	NOM	MAX
A	--	--	1.60
A1	0.05	--	0.15
b	0.18	--	0.26
b1	0.17	0.20	0.23
c	0.13	--	0.17
c1	0.12	0.13	0.14
D	8.80	9.00	9.20
D1	6.90	7.00	7.10
E	8.80	9.00	9.20
E1	6.90	7.00	7.10
e	0.50BSC		
L	0.45	--	0.75
L1	1.00REF		

15 免责说明

保修和责任 —— 本文档中的信息是正确可靠的，但我公司对于这些信息的准确性和完整性不作任何保证。对于此类信息的使用后果不负任何责任。在任何情况下，深圳市永嘉微电科技有限公司(以下简称本公司)不会承担任何间接、意外发生、惩罚性的相关性的损害赔偿，不管这些损害赔偿是基于侵权（包括疏忽）、保修、违约合同或是其他法律理论。

变更的权利 —— 本公司有权在任何时间对此文件发布的信息做出任何改动。更改过的文件将会取代之前所有公布的信息。您可随时查看我们的官网：

<https://www.svinka.com/>

适用性 —— 本公司的产品并非是为那些用于对生命和安全有重大关系的系统和设备而设计的。对于使用本公司的产品而导致的故障，造成的人身伤害、甚至死亡、或是严重的财产或环境损害的应用程序。如果本公司的产品应用在此类的设备或应用程序中，本公司对此造成的风险将不承担任何的责任，因此这些风险由客户自行承担。

应用 —— 在这里所有描述有关产品的任何应用程序仅用于说明的目的。在没有进一步测试或修改的情况下，本公司对该应用程序的指定用途是否合适不作任何表示或保证。本公司不负责协助应用程序或客户的产品设计。同时客户应自行负责决定我司的产品是否适合应用计划产品、计划的

客户应适当的提供设计和运行，保障措施以尽量减少其产品与应用的相关风险。如果因客户的应用或产品的弱点或缺陷所产生的，或因使用其他第三方的产品而造成的任何缺陷、损失、费用支出等问题，本公司不承担任何责任。客户应负责为其使用本公司产品的第三方客户做必要的产品或应用的测试，以避免使用不当而造成不必要的损失。本公司对在此方面不承担责任。

商业销售条件 —— 本公司的产品销售条款适用于通用的商业销售条款。如有其他要求可另出一份单独有效的书面协议，在此种情况下，将适用该单独有效的书面协议条款和条件。关于客户采购本公司的产品，本公司在此明确拒绝适用客户的通用条款和条件。

出口控制 —— 本文档描述的产品以及其项目可能受出口管制条例限制。出口可能需事先获得国家机关许可。

16 历史版本

No.	版本	日期	修订内容	检查
1	1.0	2018-08-10	原始版本	YES
2	1.1	2018-10-11	添加参考电路	YES
3	1.2	2019-03-21	检查数据手册	YES
4	1.3	2024-07-31	更新内容	YES

[1] 在开始或完成设计之前, 请查阅最近发布的文件。

[2] 自本文档发布以来, 本文档中描述的设备产品状态可能已经发生了变化, 并且在多个情况下可能会有所不同。最新的产品状态信息可在互联网上查询, 网址为 <https://www.szvinka.com/>