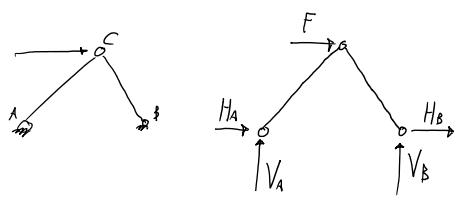
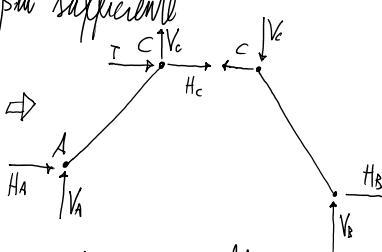


DIFFERENZE STUDIO STATICHE PUNTO MATERIALE/SISTEMA CORPI RIGIDI

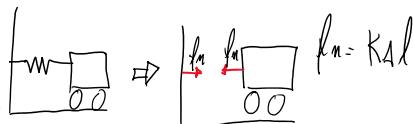
Mai solo annullare la risultante delle forze non è più sufficiente



3 equazioni
4 incognite



FORZE INTERNE: forze rappresentanti i vincoli, considerando l'intero sistema si annullano a vicenda



Condizione Necessaria e Sufficiente, o che ogni sua parte sia in equilibrio sotto l'azione delle forze esterne (attive/reactive) e sotto l'azione delle forze rappresentanti i vincoli (FORZE INTERNE, in questo caso sono reactive)

Dunque solo i singoli corpi e applico le equazioni della statica ad essi.

Aver quindi:

- FORZE ESTERNE (Attive / Reattive)

- FORZE INTERNE (Attive / Reattive)

Ottienendo così un sistema con tante equazioni quanti sono i corpi rigidi nel sistema moltiplicate per i gradi di libertà del sistema.

Ricordando che $n = n_o - n_r$ possiamo capire che potremo determinare n incognite di cui:

- n_r incognite di reazioni vincolari
- n incogniti cinematici → posizione (Nota le forze applicate).
→ forze applicate (Nota la posizione)

In un sistema isostatico ($n = 0$) $\Rightarrow n_o = n_r$ (solo incognite di reazione)

In un meccanismo ($M \geq 1$): ha solo incognite di reazione che non ($n_o > n_r$)

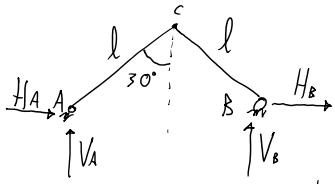
In un sistema iperstatico ($n_r > n_o$): non sono in grado di determinare le n_r incognite di reazione vincolare

STRUTTURA ISOSTATICA

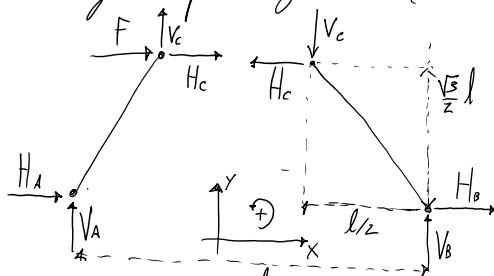
$$\begin{array}{l} F \\ \diagdown \\ A \end{array} \quad \begin{array}{l} c \\ \diagup \\ B \end{array} \quad \begin{array}{l} n_o = 6 \\ n_c = 2 \\ n_r = 3 \cdot 2 - 6 \end{array} \quad \Rightarrow M = \emptyset$$

Dove determinare le reazioni vincolari in A, B

Dove determinare le reazioni vincolari in A, B



Osservo ogni corpo singolarmente (ricordo che vale principio di azione/reazione per le forze interne)



$$\left\{ \begin{array}{l} R_x = \emptyset \\ H_A + H_B + F = \emptyset \Rightarrow H_A = -\frac{F}{2} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} R_y = \emptyset \\ V_B + V_A = 0 \Rightarrow V_A = -F \frac{\sqrt{3}}{2} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} M_A = \emptyset \\ -F \frac{\sqrt{3}}{2} l + V_B \cdot l = 0 \Rightarrow V_B = \frac{\sqrt{3}}{2} F \end{array} \right.$$

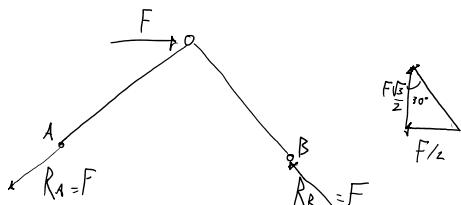
$$M_C^{(R)} = \emptyset \quad V_B \cdot l + H_B \frac{\sqrt{3}}{2} l = 0 \Rightarrow H_B = -\frac{F}{2}$$

Considerando altri poli:

$$H_C = H_B = -\frac{F}{2}$$

$$V_C = V_B = F \frac{\sqrt{3}}{2}$$

Notiamo come le reazioni vincolari in A e in B sono parallele alle aste a cui sono applicate.



Una asta è una biella quando si verificano le seguenti condizioni:

- Ha 2 cerchiere agli estremi
- Non esistono forze/coppe concentrate applicate all'asta
(Eccezione fatta per gli estremi)

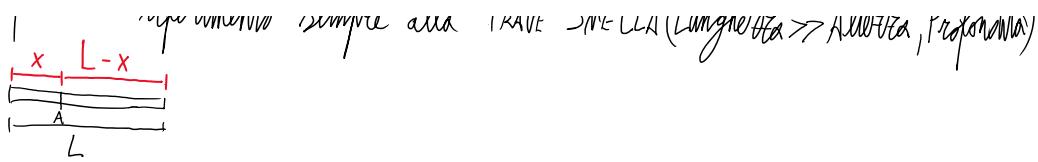
La reazione vincolare in una biella è sempre parallela all'asta poiché altrimenti il momento dell'asta non sarebbe nullo

AZIONI INTERNE (Diverse dalle FORZE INTERNE)

Sono le sollecitazioni all'interno delle varie sezioni del corpo.

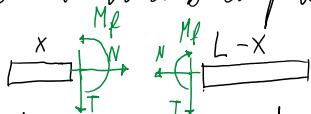
Noi faremo riferimento sempre alla TRAVE SNELLA (Lunghezza \gg Altura, Profondità)





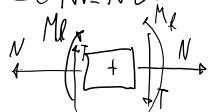
Per individuare le forze interne considero la trave come 2 settori legati da un vincolo di incastro.

Sciogliendo il vincolo compareno 3 reazioni vincolari:

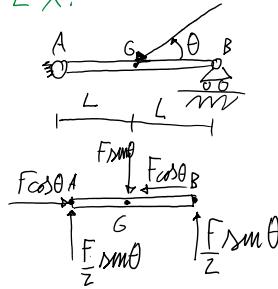


Ora per trovare le incognite posso applicare le equazioni cardinali della statica ad uno dei due tronchi di trave (Devo aver già trovato la statica della trave)

CONVENZIONI:



EX:



Struttura Isostatica

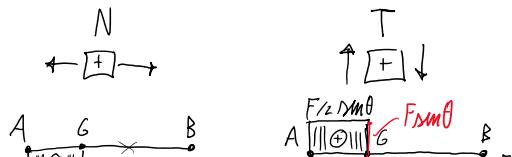
$$\begin{aligned} & 0 \leq x < L \\ & \text{Forza A: } F_{\cos\theta}, F_{\sin\theta} \\ & \text{Forza B: } F_{\sin\theta} \\ & \text{Momenti: } M_p = \frac{F}{2} \sin\theta \cdot x \\ & \left. \begin{array}{l} R_x = 0 \\ R_y = 0 \\ M_p = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} N = -F \cos\theta \\ T = \frac{F}{2} \sin\theta \\ M_f = \frac{F}{2} \sin\theta \cdot x = 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} N = -\frac{F}{2} \cos\theta \\ T = \frac{F}{2} \sin\theta \\ M_f = \frac{F}{2} \sin\theta \cdot x \end{array} \begin{array}{l} 0 \text{ con } x=0 \\ F L \sin\theta \text{ con } x=L \end{array} \end{aligned}$$

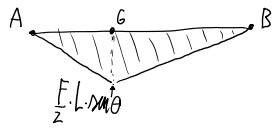
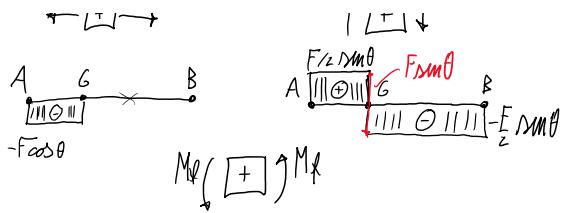
Se considero un tronco di trave rotto tra A e G dovrò introdurre anche il momento delle forze concentrate applicate in G.

Considero $L \leq x < 2L$

$$\left\{ \begin{array}{l} N = 0 \\ T = -\frac{F}{2} \sin\theta \\ M_f - \frac{F}{2} x \sin\theta + F(x-L) \sin\theta = 0 \Rightarrow M_f = FL \sin\theta - \frac{F}{2} x \sin\theta \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \frac{FL \sin\theta}{2} \text{ con } x=L \\ 0 \text{ con } x=2L \end{array}$$

Possiamo diagrammare l'andamento delle azioni interne lungo la trave:





VERIFICHE:

- 1) Negli estremi il valore delle azioni interne deve essere pari a quello delle reazioni vincolari.
- 2) Le discontinuità nei diagrammi devono essere pari alle forze concentriche.