
电磁场与电磁波 公式总结

编者：
朱桐

审校：
郑晓静

2017 年 10 月 31 日



For my Angel – Miss. Zheng



目录

| | |
|---|----------|
| 第一章 矢量分析 | 1 |
| 1.1 矢量代数 | 1 |
| 1.2 三种常用的正交曲线坐标系 | 1 |
| 1.3 标量场的梯度 | 2 |
| 1.4 矢量场的通量与散度 | 2 |
| 1.5 矢量场的环流和旋度 | 4 |
| 1.6 拉普拉斯运算与格林定理 | 5 |
| 1.7 亥姆霍兹定理 | 5 |
| 第二章 电磁场的基本规律 | 7 |
| 2.1 电子电荷值 | 7 |
| 2.2 电荷密度 | 7 |
| 2.3 电流 | 8 |
| 2.4 库仑定律 (Coulomb) | 9 |
| 2.5 电场强度 | 10 |
| 2.6 静电场 | 10 |
| 2.7 安培力定律 | 11 |
| 2.8 磁感应强度 | 11 |
| 2.9 恒定磁场的散度和旋度 | 12 |
| 2.10 极化强度矢量 \vec{P} (C/m^2) | 12 |
| 2.11 电位移矢量 | 13 |
| 2.12 磁化强度矢量 | 13 |
| 2.13 磁场强度 | 14 |

| | |
|-----------------------------------|-----------|
| 2.14 欧姆定律 | 15 |
| 2.15 法拉第电磁感应定律 | 15 |
| 2.16 全电流定理 | 16 |
| 2.17 麦克斯韦方程组 | 16 |
| 2.18 边界条件的一般表达式 | 17 |
| 第三章 静态电磁场及其边值问题的解 | 19 |
| 3.1 静电场基本方程 | 19 |
| 3.2 静电场边界条件 | 19 |
| 3.3 场矢量的折射关系 | 20 |
| 3.4 导体表面的边界条件 | 20 |
| 3.5 电位函数 | 20 |
| 3.6 电位的微分方程（泊松与拉普拉斯方程） | 21 |
| 3.7 静电位的边界条件 | 22 |
| 3.8 电容 | 22 |
| 3.9 静电场的能量和能量密度 | 23 |
| 3.10 恒定电场基本方程及边界条件 | 24 |
| 3.11 恒定电场与静电场的比拟（图 3.3） | 25 |
| 3.12 漏电导 | 26 |
| 3.13 恒定磁场的基本方程和边界条件 | 27 |
| 3.14 恒定磁场的矢量磁位 | 28 |
| 3.15 恒定磁场的标量磁位 | 29 |
| 3.16 磁标位与静电位的比较（图 3.4） | 31 |
| 3.17 磁通量 | 31 |
| 3.18 自感 | 31 |

第一章 矢量分析

1.1 矢量代数

1.

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta \quad (1.1)$$

$$\vec{A} \perp \vec{B} \Rightarrow \vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \quad (1.2)$$

$$\vec{A} \parallel \vec{B} \Rightarrow \vec{A} \cdot \vec{B} = AB \quad (1.3)$$

2.

$$\vec{A} \times \vec{B} = \vec{e}_n AB \sin \theta \quad (1.4)$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} \quad (1.5)$$

$$\vec{A} \perp \vec{B} \Rightarrow |\vec{A} \times \vec{B}| = AB \quad (1.6)$$

$$\vec{A} \parallel \vec{B} \Rightarrow |\vec{A} \times \vec{B}| = 0 \quad (1.7)$$

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) \quad (1.8)$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = (\vec{A} \cdot \vec{C})\vec{B} - (\vec{A} \cdot \vec{B})\vec{C} \quad (1.9)$$

1.2 三种常用的正交曲线坐标系

1. 直角坐标系图 1.1

2. 圆柱坐标系图 1.2

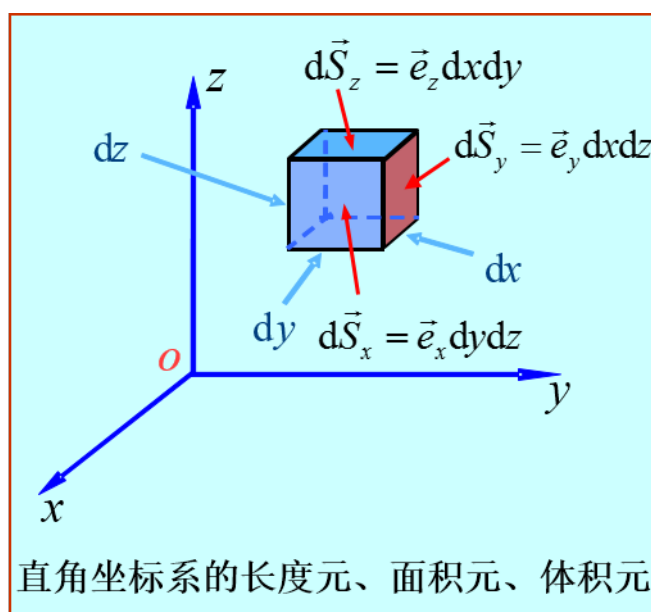


图 1.1: 直角坐标系

3. 球坐标系图 1.3

1.3 标量场的梯度

1. 方向导数

$$\frac{\partial u}{\partial l} \Big|_{M_0} = \lim_{\Delta l \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta l} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos \gamma \quad (1.10)$$

2. 梯度

$$\nabla u = \vec{e}_x \frac{\partial u}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial u}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial u}{\partial z} \quad (1.11)$$

1.4 矢量场的通量与散度

1. 通量

$$\psi = \int d\psi = \int_S \vec{F} \cdot d\vec{S} = \int_S \vec{F} \cdot \vec{e}_n dS \quad (1.12)$$

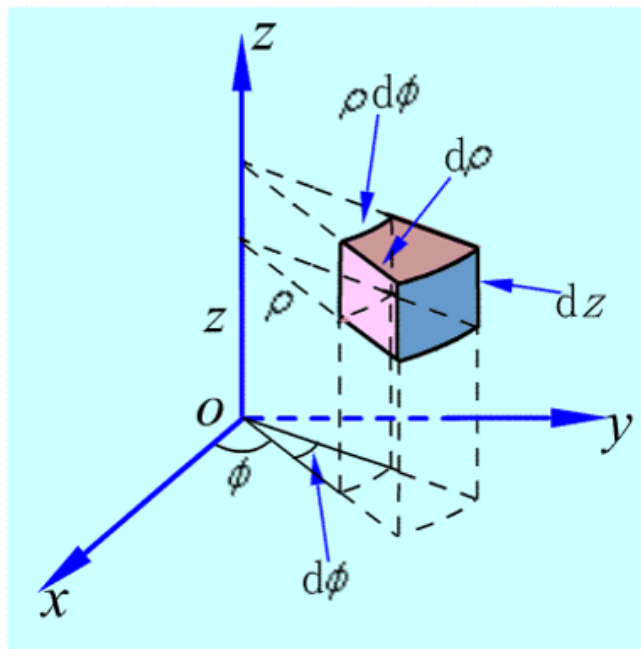


图 1.2: 圆柱坐标系

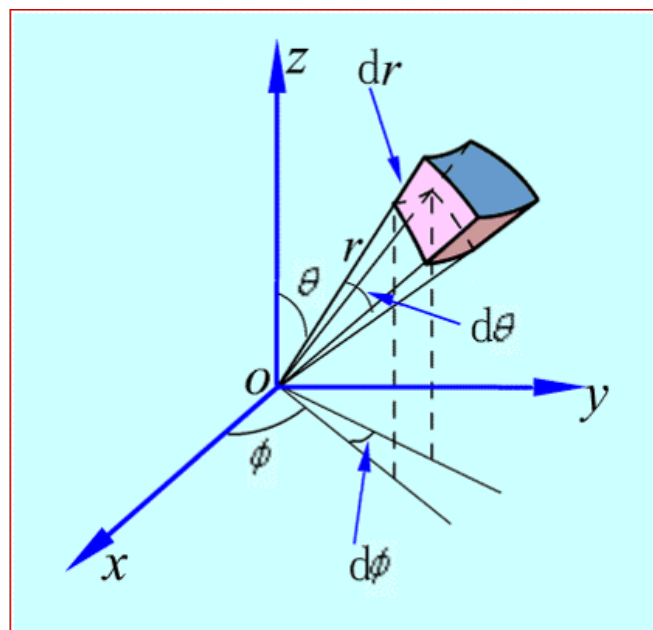


图 1.3: 球坐标系

2. 散度

$$\nabla \cdot \vec{F}(x, y, z) = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\oint_S \vec{F}(x, y, z) \cdot d\vec{S}}{\Delta V} \quad (1.13)$$

$$\nabla \cdot \vec{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z} \quad (1.14)$$

1.5 矢量场的环流和旋度

1. 环流

$$\Gamma = \oint_C \vec{F}(x, y, z) \cdot d\vec{l} \quad (1.15)$$

2. 环流面密度

$$\text{rot}_n \vec{F} = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta S} \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l} \quad (1.16)$$

3. 旋度

$$\begin{aligned} \text{rot}_n \vec{F} &= \vec{e}_n \cdot \nabla \times \vec{F} \\ \nabla \times \vec{F} &= \vec{e}_n [\text{rot}_n \vec{F}]_{\max} \\ &= \vec{e}_x \left(\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) + \vec{e}_y \left(\frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} \right) + \vec{e}_z \left(\frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) \\ &= \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} \end{aligned}$$

4. 两个恒等式

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{F}) \equiv 0 \quad (1.17)$$

$$\nabla \times (\nabla u) \equiv 0 \quad (1.18)$$

5. Stocks 定理

$$\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} \quad (1.19)$$

1.6 拉普拉斯运算与格林定理

1. 格林定理 (第一条是第一定理, 后两条是第二定理)

$$\int_V (\nabla \Psi \cdot \nabla \Phi + \Psi \nabla^2 \Phi) dV = \oint_S (\Psi \nabla \Phi) \cdot d\vec{S} \quad (1.20)$$

$$\int_V (\Psi \nabla^2 \Phi - \Phi \nabla^2 \Psi) dV = \oint_S (\Psi \nabla \Phi - \Phi \nabla \Psi) \cdot d\vec{S} \quad (1.21)$$

$$\int_V (\Psi \nabla^2 \Phi - \Phi \nabla^2 \Psi) dV = \oint_S (\Psi \frac{\partial \Phi}{\partial n} - \Phi \frac{\partial \Psi}{\partial n}) dS \quad (1.22)$$

1.7 亥姆霍兹定理

1. 亥姆霍兹定理

$$\vec{F}(\vec{r}) = -\nabla u(\vec{r}) + \nabla \times \vec{A}(\vec{r}) \quad (1.23)$$

$$u(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_V \frac{\nabla' \cdot \vec{F}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \quad (1.24)$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi} \int_V \frac{\nabla' \times \vec{F}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \quad (1.25)$$

第二章 电磁场的基本规律

2.1 电子电荷值

$$e = 1.60219933 \times 10^{-19} \quad C$$

2.2 电荷密度

电荷体密度

$$\rho(\vec{r}) = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\Delta q(\vec{r})}{\Delta V} = \frac{dq(\vec{r})}{dV} \quad C/m^3$$

反过来求电荷：

$$q = \int_V \rho(\vec{r}) dV$$

电荷面密度

$$\rho(\vec{r}) = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\Delta q(\vec{r})}{\Delta S} = \frac{dq(\vec{r})}{dS} \quad C/m^2$$
$$q = \int_S \rho_S(\vec{r}) dS$$

电荷线密度

$$\rho(\vec{r}) = \lim_{\Delta l \rightarrow 0} \frac{\Delta q(\vec{r})}{\Delta l} = \frac{dq(\vec{r})}{dl} \quad C/m$$

$$q = \int_S \rho_S(\vec{r}) d\vec{l}$$

点电荷密度

$$\rho(\vec{r}) = q \cdot \delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

其中，带“'”的是源点，不带的是场点。

2.3 电流

$$i = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta q}{\Delta t} = \frac{dq}{dt} \quad A$$

电流方向为正电荷流动方向。不随时间变化的电流称为恒定电流：“ I ”。

体电流

电流密度矢量：

$$\vec{J} = \vec{e}_n \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\Delta i}{\Delta S} = \vec{e}_n \cdot \frac{di}{dS} \quad A/m^2$$

流过任意曲面的电流：

$$i = \int_S \vec{J} \cdot d\vec{S}$$

面电流

电流密度矢量：

$$\vec{J}_S = \vec{e}_t \lim_{\Delta l \rightarrow 0} \frac{\Delta i}{\Delta l} = \vec{e}_t \cdot \frac{di}{dl} \quad A/m$$

通过薄导体层上任意有向曲线 \vec{l} 的电流为：

$$i = \int \vec{J} \cdot (\vec{e}_n \times d\vec{l})$$

其中， \vec{e}_n 为平面法线方向， \vec{e}_t 为有向曲线方向。

线电流

长度元 dl ；电流元： $I dl$ 。

电流连续性方程

流出闭曲面的电流等于体积 V 内单位时间所减少的电荷量。积分式（总电荷增加率的负值）：

$$I = \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = -\frac{dq}{dt} = -\frac{d}{dt} \int_V \rho dV$$

微分式（电荷密度增加率）：

$$\nabla \cdot \vec{J} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$$

恒定电流的连续性方程：

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \Rightarrow \nabla \cdot \vec{J} = 0, \quad \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0$$

恒定电流是无源场，电流线是连续的闭合曲线，既无起点也无终点。

传导电流密度

$$\vec{J} = \rho \vec{v}$$

2.4 库仑定律 (Coulomb)

真空中静止点电荷 q_1 对 q_2 的作用力：

$$\vec{F}_{12} = \vec{e}_R \frac{q_1 q_2}{4\pi \varepsilon_0 R_{12}^2} = \frac{q_1 q_2 \vec{R}_{12}}{4\pi \varepsilon_0 R_{12}^3}$$

(自由空间中) ε_0 ：真空中的介电常数， $\varepsilon_0 \approx \frac{1}{36\pi} \times 10^{-19} \approx 8.85 \times 10^{-12} \quad F/m$

2.5 电场强度

$$\vec{E}(\vec{r}) = \lim_{q_0 \rightarrow 0} \frac{\vec{F}(\vec{r})}{q_0}$$

q_0 为试验电荷。真空中静止点电荷 q 激发的电场为:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{q\vec{R}}{4\pi\epsilon_0 R^3} \quad (\vec{R} = \vec{r} - \vec{r}')$$

体密度为 $\rho(\vec{r})$ 的体分布电荷产生的电场强度:

$$\begin{aligned} \vec{E}(\vec{r}) &= \sum_i \frac{\rho(\vec{r}'_i) V'_i \vec{R}_i}{4\pi\epsilon_0 R_i^3} \\ &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho(\vec{r}') \vec{R}}{R^3} dV' \end{aligned}$$

面密度为 $\rho_S(\vec{r})$ 的面分布电荷的电场强度:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\rho_S(\vec{r}') \vec{R}}{R^3} dS'$$

线密度为 $\rho_l(\vec{r})$ 的线分布电荷的电场强度:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_C \frac{\rho_l(\vec{r}') \vec{R}}{R^3} dl'$$

2.6 静电场

静电场散度与高斯定理

静电场散度:

微分形式:

$$\nabla \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$

积分形式 (高斯定理):

$$\oint_S \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho(\vec{r}) dV$$

静电场是有源场。

静电场旋度与环路定理

静电场旋度：微分：

$$\nabla \times \vec{E}(\vec{r}) = 0$$

积分（环路定理）：

$$\oint_C \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{l} = 0$$

静电场是无旋场（保守场），电场力做功与路径无关。

2.7 安培力定律

真空中载流回路 C_1 对载流回路 C_2 的作用力：

$$\vec{F}_{12} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{C_2} \oint_{C_1} \frac{I_2 d\vec{l}_2 \times (I_1 d\vec{l}_1 \times \vec{R}_{12})}{R_{12}^3}$$

$$\vec{F}_{12} = \oint_{C_2} I_2 d\vec{l}_2 \times \left(\frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{C_1} \frac{I_1 d\vec{l}_1 \times \vec{R}_{12}}{R_{12}^3} \right) = \oint_{C_2} I_2 d\vec{l}_2 \times \vec{B}_1(\vec{r}_2)$$

其中， $\vec{B}_1(\vec{r}_2) = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{C_1} \frac{I_1 d\vec{l}_1 \times \vec{R}_{12}}{R_{12}^3}$ 为电流 I_1 在电流元 $I_2 d\vec{l}_2$ 处产生的磁感应强度。

2.8 磁感应强度

任意电流回路 C 产生的磁感应强度

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_C \frac{Id\vec{l}' \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_C \frac{Id\vec{l}' \times \vec{R}}{R^3}$$

电流元 $Id\vec{l}'$ 产生的磁感应强度

$$d\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{Id\vec{l}' \times (\vec{r} - \vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

体电流激发的磁场

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{J(\vec{r}') \times \vec{R}}{R^3} dV'$$

面电流激发的磁场

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_S \frac{J_S(\vec{r}') \times \vec{R}}{R^3} dS'$$

2.9 恒定磁场的散度和旋度

恒定磁场的散度与磁通连续性原理：恒定场散度：

$$\nabla \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 0$$

磁通连续性原理：

$$\oint_S \vec{B}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} = 0$$

恒定磁场是无源场，磁感应线是无起点和终点的闭合曲线。恒定磁场的旋度与安培环路定理：恒定磁场的旋度（微分形式）：

$$\nabla \times \vec{B}(\vec{r}) = \mu_0 \vec{J}(\vec{r})$$

安培环路定理（积分形式）：

$$\oint_C \vec{B}(\vec{r}) \cdot d\vec{l} = \mu_0 \int_S \vec{J}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} = \mu_0 I$$

恒定磁场是有旋场，是非保守场、电流是磁场的旋涡源。

2.10 极化强度矢量 \vec{P} (C/m^2)

介质极化程度：

$$\vec{P} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\sum \vec{p}_i}{\Delta V} = n\vec{p} = \chi_e \epsilon_0 \vec{E}$$

其中, $\vec{p} = q\vec{l}$: 分子平均电偶极矩; $\chi_e(> 0)$: 电介质的电极化率。面积 S 所围体积内的极化电荷 q_p 为:

$$q_P = - \oint_S \vec{P} \cdot d\vec{S} = - \int_V \nabla \cdot \vec{P} dV \Rightarrow \rho_p = -\nabla \cdot \vec{P}$$

电介质表面极化电荷面密度:

$$\rho_{SP} = \vec{P} \cdot \vec{e}_n$$

2.11 电位移矢量

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad (C/m^2)$$

$$\nabla \cdot \vec{D} = \rho$$

$$\oint \vec{D} d\vec{S} = \int_V \rho dV$$

任意闭合曲面电位移矢量 D 的通量等于该曲面包含自由电荷的代数和。

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla \cdot \vec{D} = \rho \\ \nabla \times \vec{E} = 0 \end{array} \right., \quad \left\{ \begin{array}{l} \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = \int_V \rho dV \\ \oint_C \vec{E}(\vec{r}) \cdot d\vec{l} = 0 \end{array} \right.$$

$$\vec{P} = \chi_e \varepsilon_0 \vec{E}$$

$$\vec{D} = \varepsilon_0(1 + \chi_e) \vec{E} = \varepsilon \vec{E} = \varepsilon_r \varepsilon_0 \vec{E}$$

有源无旋场。

2.12 磁化强度矢量

$$\vec{M} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\sum \vec{p}_m}{\Delta V} = n \vec{p}_m \quad A/m$$

$$dI_M = n \vec{p}_m \cdot d\vec{l} = \vec{M} \cdot d\vec{l}$$

穿过曲面 S 的磁化电流:

$$I_M = \oint_C dI_M = \oint_C \vec{M} \cdot d\vec{l} = \int_S \nabla \times \vec{M} \cdot d\vec{S}$$

磁化电流体密度:

$$\vec{J}_M = \nabla \times \vec{M}$$

磁化电流面密度:

$$\vec{J}_{SM} = \vec{M} \times \vec{e}_n$$

2.13 磁场强度

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M}$$

即:

$$\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M})$$

介质中的安培环路定理:

$$\oint_C \vec{H}(\vec{r}) \cdot d\vec{l} = \int_S \vec{J}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} \quad \nabla \times \vec{H}(\vec{r}) = \vec{J}(\vec{r})$$

磁通连续性定理:

$$\oint_S \vec{B}(\vec{r}) \cdot d\vec{S} = 0 \quad \nabla \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 0$$

恒定磁场是有源无旋场, 磁介质中的基本方程:

$$\begin{cases} \nabla \times \vec{H}(\vec{r}) = \vec{J}(\vec{r}) \\ \nabla \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 0 \end{cases}, \quad \begin{cases} \oint_C \vec{H}(\vec{r}) d\vec{l} = \int_S \vec{J}(\vec{r}) d\vec{S} \\ \oint_S \vec{B}(\vec{r}) d\vec{S} = 0 \end{cases}$$

$$\vec{M} = \chi_m \vec{H}$$

$$\vec{B} = \mu_0(1 + \chi_m) \vec{H} = \mu \vec{H}$$

$$\mu = \mu_0(1 + \chi_m) = \mu_0 \mu_r$$

χ_m : 介质的磁化率 (磁化系数), μ 介质磁导率, μ_r : 介质相对磁导率。

2.14 欧姆定律

欧姆定律的微分形式， σ 为煤质的电导率 (S/m):

$$\vec{J} = \sigma \vec{E}$$

2.15 法拉第电磁感应定律

感应电动势:

$$\begin{aligned}\varepsilon_{in} &= -\frac{d\Phi}{dt} \\ &= -\frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}\end{aligned}$$

Φ : 回路所围面积的磁通量

$$\varepsilon_{in} = \oint_C \vec{E}_{in} \cdot d\vec{l}$$

\vec{E}_{in} : 感应电场强度

$$\oint_C \vec{E}_C \cdot d\vec{l} = 0 \Rightarrow \oint_C \vec{E}_{in} \cdot d\vec{l} = -\frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}$$

$$\begin{aligned}\vec{E} &= \vec{E}_{in} + \vec{E}_C \\ &= \text{感应电场} + \text{库伦电场}\end{aligned}$$

回路不变，磁场随时间变化（感生电动势）:

$$\frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \Rightarrow \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

微分形式:

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

导体回路在恒定磁场中运动（动生电动势）:

$$\varepsilon_{in} = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = \oint_C (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$$

回路在时变磁场中运动:

$$\varepsilon_{in} = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = \oint_C (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l} - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

2.16 全电流定理

微分形式:

$$\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

积分形式:

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_S (\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) \cdot d\vec{S}$$

位移电流密度

$$\vec{J}_d = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

注: 在绝缘介质中, 无传导电流, 但有位移电流。在理想导体中, 无位移电流, 但有传导电流。在一般介质中, 既有传导电流, 又有位移电流。只有位移电流时:

$$\vec{E} = \frac{\vec{D}}{\varepsilon_0} \Leftarrow \begin{cases} \nabla \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\bar{\rho}(\vec{r})}{\varepsilon_0} \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho \end{cases}$$

2.17 麦克斯韦方程组

积分形式:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_S (\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) \cdot d\vec{S} & \text{全电流定理} \\ \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} & \text{法拉第电磁感应定律} \\ \oint_C \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0 & \text{穿过任意曲面的磁感应强度的通量恒为 0} \\ \oint_C \vec{D} \cdot d\vec{S} = \int_V \rho \cdot dV & \text{穿过任意闭合曲面的电位移的通量等于} \\ & \text{该闭合面所包围的自由电荷的代数和} \end{array} \right.$$

$$\oint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = - \int_V \rho dV$$

微分形式:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} & \text{传导电流和变化的电场都能产生磁场} \\ \nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} & \text{变化的磁场产生电场} \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 & \text{磁场是无源场, 磁感线总是闭合曲线} \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho & \text{电荷产生电场} \end{array} \right.$$

线型媒质本构关系:

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{D} = \varepsilon \vec{E} \\ \vec{B} = \mu \vec{H} \\ \vec{J} = \sigma \vec{E} \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{H} = \sigma \vec{E} + \varepsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \\ \nabla \times \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} \\ \nabla \cdot \vec{H} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon} \end{array} \right.$$

2.18 边界条件的一般表达式

前两项为切向边界条件, 切向分量连续。后两项为法向边界条件, 法向分量连续:

$$\left\{ \begin{array}{l} \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_S (\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) \cdot d\vec{S} \\ \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \\ \oint_C \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0 \\ \oint_C \vec{D} \cdot d\vec{S} = \int_V \rho \cdot dV \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \vec{J}_S \\ \vec{e}_n \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) = \rho_S \end{array} \right.$$

理想导体的 E_2 、 D_2 、 H_2 、 B_2 均为 0, 故有:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \vec{e}_n \times \vec{H} = \vec{J}_S & \text{理想导体表面上的电流密度等于 } \vec{H} \text{ 的切向分量} \\ \vec{e}_n \times \vec{E} = 0 & \text{理想导体表面上的 } \vec{E} \text{ 的切向分量为 } 0 \\ \vec{e}_n \cdot \vec{B} = 0 & \text{理想导体表面上的 } \vec{B} \text{ 的法向分量为 } 0 \\ \vec{e}_n \cdot \vec{D} = \rho_S & \text{理想导体表面上的电荷密度等于 } \vec{D} \text{ 的法向分量} \end{array} \right.$$

第三章 静态电磁场及其边值问题的解

3.1 静电场基本方程

理想导体的 E_2 、 D_2 、 H_2 、 B_2 均为 0，故有：

$$\begin{cases} \nabla \times \vec{E} = 0 & \text{理想导体表面上的 } \vec{E} \text{ 的切向分量为 } 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho_S & \text{理想导体表面上的电荷密度等于 } \vec{D} \text{ 的法向分量} \end{cases}$$

积分形式：

$$\begin{cases} \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \\ \oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = q \end{cases}$$

本构关系：

$$D = \varepsilon E$$

3.2 静电场边界条件

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) = \rho_S \end{cases}$$

若分界面的电荷为 0，则 $\rho_S = 0$ 。

3.3 场矢量的折射关系

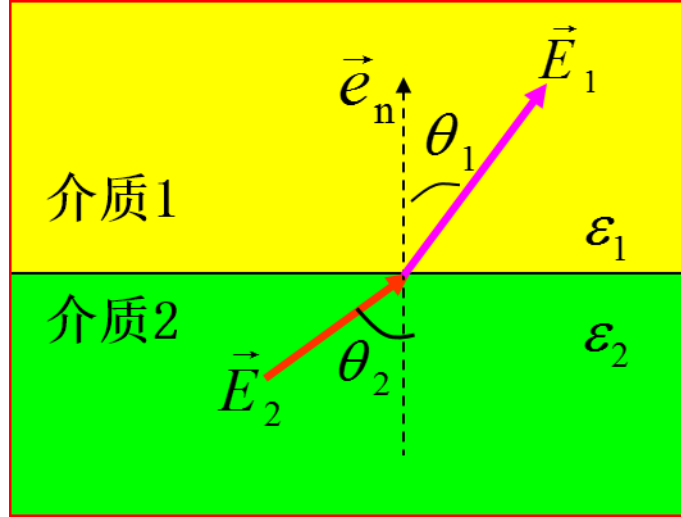


图 3.1: 场矢量折射关系

$$\frac{\tan \theta_1}{\tan \theta_2} = \frac{E_{1t}/E_{1n}}{E_{2t}/E_{2n}} = \frac{\varepsilon_1/D_{1n}}{\varepsilon_2/D_{2n}} = \frac{\varepsilon_1}{\varepsilon_2}$$

3.4 导体表面的边界条件

在静电平衡的情况下，导体内部的电场为 0，则导体表面的边界条件为:

$$\begin{cases} \vec{e}_n \times \vec{E} = 0 \\ \vec{e}_n \cdot \vec{D} = \rho_S \end{cases}$$

3.5 电位函数

电位函数

静电场可以用一个标量函数的梯度来表示，标量函数 ϕ 称为静电场的标量电位或简称电位。

$$\nabla \times \vec{E} = 0 \Rightarrow \vec{E} = -\nabla \phi$$

电位

连续体分布电荷电位：

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon} \int_V \frac{\rho(\vec{r}')}{R} dV' + C$$

其中， C 为积分操作时产生的常数。

面电荷电位：

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon} \int_S \frac{\rho_S(\vec{r}')}{R} dS' + C$$

线电荷电位：

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon} \int_l \frac{\rho_l(\vec{r}')}{R} dl' + C$$

点电荷电位：

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon R} + C$$

电位差

电场力做功（将单位正电荷从 P 移向 Q ）等于 P 、 Q 两点之间的电位差：

$$\int_P^Q \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_P^Q d\phi = \phi(P) - \phi(Q)$$

3.6 电位的微分方程（泊松与拉普拉斯方程）

在均匀介质中，有泊松方程：

$$\nabla^2 \phi = -\frac{\rho}{\varepsilon}$$

在无源区域，因为 $\rho = 0$ ，所以有：

$$\nabla^2 \phi = 0$$

3.7 静电位的边界条件

设 P_1 和 P_2 是介质分界面两侧紧贴界面的相邻两点, 其电位分别为 ϕ_1 和 ϕ_2 。当两点间距离 $\Delta l \rightarrow 0$ 时, $\phi_1 = \phi_2$ 。

$$\begin{cases} \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) = \rho_S \\ \vec{D} = -\varepsilon \nabla \phi \end{cases} \Rightarrow \varepsilon_2 \frac{\partial \phi_2}{\partial n} - \varepsilon_1 \frac{\partial \phi_1}{\partial n} = \rho_S$$

若介质分界面上无自由电荷, 即 $\rho_S = 0$, 则:

$$\varepsilon_2 \frac{\partial \phi_2}{\partial n} = \varepsilon_1 \frac{\partial \phi_1}{\partial n}$$

导体表面上电位的边界条件 (ϕ 为常数):

$$\varepsilon \frac{\partial \phi}{\partial n} = -\rho_S$$

3.8 电容

孤立导体的电容定义为所带电量 q 与其电位 ϕ 的比值, 即

$$C = \frac{q}{\phi}$$

电容的大小只与导体系统的几何尺寸、形状和及周围电介质的特性参数有关, 而与导体的带电量和电位无关。

计算电容的一般方法

1. 假定两导体上分别带电荷 $+q$ 和 $-q$;
2. 计算两导体间的电场强度 E ;
3. 由 $U = \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{l}$, 求出导体间的电位差;
4. 用比值法 $C = \frac{q}{U}$ 求解电容。

3.9 静电场的能量和能量密度

静电场能量

$$W_e = \frac{1}{2} q \phi$$

$$dW_e = \frac{1}{2} \rho \phi dV$$

体分布电荷的电场能量：

$$W_e = \frac{1}{2} \int_V \rho \phi dV$$

面分布电荷的电场能量：

$$W_e = \frac{1}{2} \int_S \rho_S \phi dS$$

静电场的能量密度

电场能量密度：

$$w_e = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E}$$

静电场的总能量：

$$W_e = \frac{1}{2} \int_V \vec{D} \cdot \vec{E} dV$$

对于线性、各向同性介质，则有：

$$w_e = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} = \frac{1}{2} \epsilon \vec{E} \cdot \vec{E} = \frac{1}{2} \epsilon E^2$$

$$W_e = \frac{1}{2} \int_V \vec{D} \cdot \vec{E} dV = \frac{1}{2} \int_V \epsilon \vec{E} \cdot \vec{E} dV = \frac{1}{2} \int_V \epsilon E^2 dV$$

推证：

$$W_e = \frac{1}{2} \oint_S \phi \vec{D} \cdot d\vec{S} + \frac{1}{2} \int_V \vec{E} \cdot \vec{D} dV$$

3.10 恒定电场基本方程及边界条件

恒定电场基本方程

微分形式:

$$\begin{cases} \nabla \cdot \vec{J} = 0 \\ \nabla \times \vec{E} = 0 \end{cases}$$

积分形式:

$$\begin{cases} \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0 \\ \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \end{cases}$$

线性各向同性导电媒质的本构关系:

$$\vec{J} = \sigma \vec{E}$$

若媒质是均匀的, 则:

$$\nabla \cdot \vec{J} = \nabla \cdot (\sigma \vec{E}) = \sigma \nabla \cdot \vec{E} = 0 \Rightarrow \nabla \cdot \vec{E} = 0$$

恒定电场的电位函数:

$$\nabla \times \vec{E} = 0 \Rightarrow \vec{E} = -\nabla \phi$$

$$\nabla \cdot \vec{J} = 0 \Rightarrow \nabla \cdot (\sigma \nabla \phi) = 0 \Rightarrow \nabla^2 \phi = 0$$

恒定电场的边界条件

场矢量的边界条件:

$$\oint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0 \Rightarrow \vec{e}_n \cdot (\vec{J}_1 - \vec{J}_2) = 0 \Rightarrow J_{1n} = J_{2n}$$

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \Rightarrow \vec{e}_n \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0 \Rightarrow E_{1t} = E_{2t}$$

场矢量的折射关系, 图 3.2:

$$\frac{\tan \theta_1}{\tan \theta_2} = \frac{E_{1t}/E_{1n}}{E_{2t}/E_{2n}} = \frac{\sigma_1/J_{1n}}{\sigma_2/J_{2n}} = \frac{\sigma_1}{\sigma_2}$$

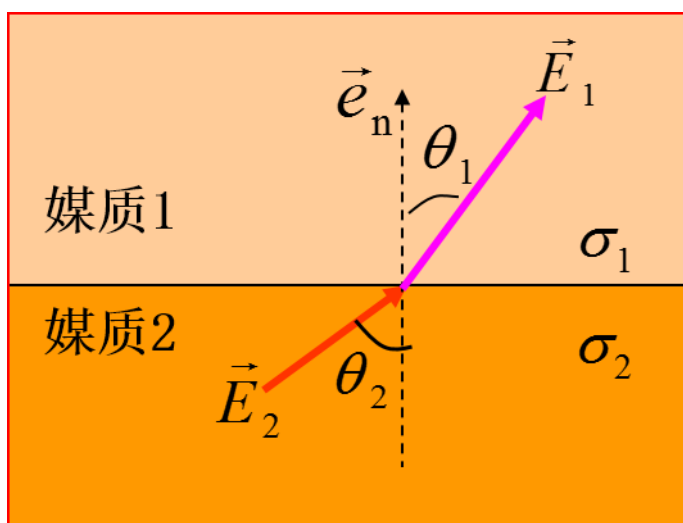


图 3.2: 恒定电场的场矢量折射关系

导电媒质分界面上的电荷面密度:

$$\rho_S = \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) = \vec{e}_n \cdot \left(\frac{\varepsilon_1}{\sigma_1} \vec{J}_1 - \frac{\varepsilon_2}{\sigma_2} \vec{J}_2 \right) = \left(\frac{\varepsilon_1}{\sigma_1} - \frac{\varepsilon_2}{\sigma_2} \right) J_n$$

电位的边界条件:

$$\phi_1 = \phi_2, \quad \sigma_1 \frac{\partial \phi_1}{\partial n} = \sigma_2 \frac{\partial \phi_2}{\partial n}$$

注：恒定电场同时存在于导体内部和外部，在导体表面上的电场既有法向分量又有切向分量，电场并不垂直于导体表面，因而导体表面不是等位面。

3.11 恒定电场与静电场的比拟（图 3.3）

PS：吐个槽，因为公式太多懒得画表格，就从 PPT 里面直接另存为图片的。不得不说，MathType 的公式真·吃藕。也可能是写公式的人比较懒吧。

| | 静电场 ($\rho=0$ 区域) | 恒定电场 (电源外) |
|------|--|--|
| 基本方程 | $\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = 0, \quad \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$ | $\oint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0, \quad \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$ |
| | $\nabla \cdot \vec{D} = 0, \quad \nabla \times \vec{E} = 0$ | $\nabla \cdot \vec{J} = 0, \quad \nabla \times \vec{E} = 0$ |
| 本构关系 | $\vec{D} = \varepsilon \vec{E}$ | $\vec{J} = \sigma \vec{E}$ |
| 位函数 | $\vec{E} = -\nabla \phi, \quad \nabla^2 \phi = 0$ | $\vec{E} = -\nabla \phi, \quad \nabla^2 \phi = 0$ |
| 边界条件 | $E_{1t} = E_{2t} \quad D_{1n} = D_{2n}$ | $E_{1t} = E_{2t} \quad J_{1n} = J_{2n}$ |
| | $\phi_1 = \phi_2, \quad \varepsilon_1 \frac{\partial \phi_1}{\partial n} = \varepsilon_2 \frac{\partial \phi_2}{\partial n}$ | $\phi_1 = \phi_2, \quad \sigma_1 \frac{\partial \phi_1}{\partial n} = \sigma_2 \frac{\partial \phi_2}{\partial n}$ |

| | | | | | | | |
|-------|------|-----------|-----------|--------|-----|---------------|-----|
| 对应物理量 | 静电场 | \vec{E} | \vec{D} | ϕ | q | ε | C |
| | 恒定电场 | \vec{E} | \vec{J} | ϕ | I | σ | G |

图 3.3: 恒定电场与静电场的比拟

3.12 漏电导

漏电流与电压之比为漏电导，即：

$$G = \frac{I}{U}$$

其倒数称为绝缘电阻，即：

$$R = \frac{1}{G} = \frac{U}{I}$$

计算电导的方法

法一

1. 假定两电极间的电流为 I ；
2. 计算两电极间的电流密度矢量 \vec{J} ；
3. 由 $J = \sigma E$ 得到 E ；

4. 由 $U = \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{l}$, 求出两导体间的电位差。

5. 求比值 $G = \frac{I}{U}$, 即得出所求电导。

法二

1. 假定两电极间的电位差为 U ;

2. 计算两电极间的电位分布 ϕ ;

3. 由 $\vec{E} = -\nabla\phi$ 得到 \vec{E} ;

4. 由 $J = \sigma E$ 得到 J 。

5. 由 $I = \int_S \vec{J} \cdot d\vec{S}$, 求出两导体间电流。

6. 求比值 $G = \frac{I}{U}$, 即得出所求电导。

法三

经典比拟法:

$$\frac{G}{C} = \frac{\sigma}{\varepsilon}$$

3.13 恒定磁场的基本方程和边界条件

恒定磁场的基本方程

微分形式:

$$\begin{cases} \nabla \times \vec{H} = \vec{J} \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 \end{cases}$$

积分形式:

$$\begin{cases} \oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_S \vec{J} \cdot d\vec{S} \\ \oint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0 \end{cases}$$

本构关系:

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

恒定磁场的边界条件

边界条件方程:

$$\begin{cases} \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \vec{J}_S \end{cases}$$

若分界面上不存在面电流, 即 $J_S = 0$, 则:

$$\begin{cases} \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = 0 \end{cases}$$

3.14 恒定磁场的矢量磁位

恒定磁场可以用一个矢量函数的旋度来表示:

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \Rightarrow \vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$

库仑规范

与电位一样, 磁矢位也不是惟一确定的, 它加上任意一个标量 ψ 的梯度以后, 仍然表示同一个磁场:

$$\vec{A}' = \vec{A} + \nabla\psi \Rightarrow \nabla \times \vec{A}' = \nabla \times \vec{A} + \nabla \times (\nabla\psi) = \nabla \times \vec{A}$$

其中, \vec{A} 为矢量磁位或称磁矢位磁矢位的任意性是因为只规定了它的旋度, 没有规定其散度造成的。为了得到确定的 \vec{A} , 可以对 \vec{A} 的散度加以限制, 在恒定磁场中通常规定 $\nabla \cdot \vec{A} = 0$, 并称为库仑规范。

磁矢位方程

微分方程:

$$\left. \begin{aligned} \vec{B} &= \nabla \times \vec{A} \\ \nabla \times \vec{B} &= \mu \vec{J} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \nabla \times \nabla \times \vec{A} = \mu \vec{J} \Rightarrow \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} = \mu \vec{J}$$

矢量泊松方程:

$$\nabla \cdot \vec{A} = 0 \Rightarrow \nabla^2 \vec{A} = -\mu \vec{J}$$

无源区 $\vec{J} = 0$ 时, 有矢量拉普拉斯方程:

$$\nabla^2 \vec{A} = 0$$

磁矢位的表达式

$$\nabla \times \left(\frac{\vec{J}(\vec{r}')}{R} \right) = \vec{J}(\vec{r}') \times \nabla \left(\frac{1}{R} \right) - \frac{1}{R} \nabla \times \vec{J}(\vec{r}') = \vec{J}(\vec{r}') \times \nabla \left(\frac{1}{R} \right) \Rightarrow \vec{A}'(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{\vec{J}'(\vec{r}')}{R} dV'$$

面电流磁矢位:

$$\vec{A}'(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \int_S \frac{\vec{J}'(\vec{r}')}{R} dS'$$

细线电流磁矢位:

$$\vec{A}'(\vec{r}) = \frac{\mu}{4\pi} \int_C \frac{\vec{J}'(\vec{r}')}{R} d\vec{l}'$$

利用磁矢位计算磁通量:

$$\Phi = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_S \nabla \times \vec{A} \cdot d\vec{S} = \oint_C \vec{A} \cdot d\vec{l}$$

磁矢位的边界条件:

$$\left. \begin{aligned} \oint \vec{A} \cdot d\vec{l} &= \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} \Rightarrow A_{1t} = A_{2t} \\ \nabla \cdot \vec{A} &= 0 \Rightarrow \oint_S \vec{A} \cdot d\vec{S} = 0 \Rightarrow A_{1n} = A_{2n} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \vec{A}_1 = \vec{A}_2$$

$$\left. \begin{aligned} \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) &= \vec{J}_S \\ \vec{H} &= \nabla \times \frac{\vec{A}}{\mu} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \vec{e}_n \times \left(\frac{1}{\mu_1} \nabla \times \vec{A}_1 - \frac{1}{\mu_2} \nabla \times \vec{A}_2 \right) = \vec{J}_S$$

3.15 恒定磁场的标量磁位

标量磁位或磁标位:

$$\vec{H} = -\nabla \varphi_m$$

即在没有传导电流 ($\mathbf{J} = 0$) 的空间中, 可以引入一个标量位函数来描述磁场。

磁标位的微分方程:

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0, \vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M}) \Rightarrow \nabla \cdot \vec{H} = -\nabla \cdot \vec{M} = \frac{\rho_m}{\mu_0}$$

其中, 等效磁荷体密度:

$$\rho_m = -\mu_0 \nabla \cdot \vec{M}$$

将 $\vec{H} = -\nabla \varphi_m$ 代入 $\nabla \cdot \vec{H} = \frac{\rho_m}{\mu_0}$ 得:

$$\nabla^2 \varphi_m = -\frac{\rho_m}{\mu_0}$$

在线性、各向同性的均匀媒质中:

$$\nabla^2 \varphi_m = 0$$

标量磁位的表达式

与静电位比较, 有:

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho(\vec{r}')}{R} dV' \Rightarrow \varphi_m(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\mu_0} \int_V \frac{\rho_m(\vec{r}')}{R} dV'$$

标量磁位的边界条件

$$\varphi_{m1} = \varphi_{m2}, \quad \mu_1 \frac{\partial \varphi_{m1}}{\partial n} = \mu_2 \frac{\partial \varphi_{m2}}{\partial n}$$

或:

$$\varphi_{m1} = \varphi_{m2}, \quad \frac{\partial \varphi_{m2}}{\partial n} - \frac{\partial \varphi_{m1}}{\partial n} = -\frac{\rho_{mS}}{\mu_0}$$

其中, 有等效磁荷面密度:

$$\rho_{mS} = -\mu_0 \vec{e}_n \cdot (\vec{M}_2 - \vec{M}_1)$$

| 静电位 | | 磁标位 |
|--|--|--|
| $\nabla \times \vec{E} = 0, \nabla \cdot \vec{D} = \rho$ | ———— | $\nabla \times \vec{H} = 0, \nabla \cdot \vec{B} = 0$ |
| $\vec{E} = -\nabla \varphi$ | ———— | $\vec{H} = -\nabla \varphi_m$ |
| $\nabla^2 \varphi = -(\rho + \rho_p)/\epsilon_0$ | ———— | $\nabla^2 \varphi_m = -\rho_m/\mu_0$ |
| $\rho_p = -\nabla \cdot \vec{P}$ | ———— | $\rho_m = -\mu_0 \nabla \cdot \vec{M}$ |
| $\rho_{ps} = -\vec{e}_n \cdot (\vec{P}_2 - \vec{P}_1)$ | ———— | $\rho_{ms} = -\mu_0 \vec{e}_n \cdot (\vec{M}_2 - \vec{M}_1)$ |
| $\varphi_1 = \varphi_2, \epsilon_1 \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} = \epsilon_2 \frac{\partial \varphi_2}{\partial n}$ | ———— | $\varphi_{m1} = \varphi_{m2}, \mu_1 \frac{\partial \varphi_{m1}}{\partial n} = \mu_2 \frac{\partial \varphi_{m2}}{\partial n}$ |
| 静电位 | $\vec{E} \quad \vec{D} \quad \vec{P} \quad \varphi \quad \epsilon_0 \quad \rho_p$ | |
| 磁标位 | $\vec{H} \quad \vec{B} \quad \mu_0 \vec{M} \quad \varphi_m \quad \mu_0 \quad \rho_m$ | |

图 3.4: 磁标位与静电位的比较

3.16 磁标位与静电位的比较 (图 3.4)

3.17 磁通量

单匝线圈形成的回路的磁链定义为穿过该回路的磁通量:

$$\Psi = \Phi$$

多匝线圈形成的导线回路的磁链定义为所有线圈的磁通总和:

$$\Psi = \sum_i \Phi_i$$

3.18 自感

设回路 C 中的电流为 I , 所产生的磁场与回路 C 交链的磁链为 Ψ , 则磁链 Ψ 与回路 C 中的电流 I 有正比关系, 其比值

$$L = \frac{\Psi}{I}$$

称为回路 C 的自感系数，简称自感。

粗导体回路的自感：

$$L = L_i + L_o$$

其中， $L_i = \frac{\Psi_i}{I}$ 为内自感， $L_o = \frac{\Psi_o}{I}$ 为外自感。

未完待续：P71-P85

