Hoy te convertís en (Junior) Data Scientist

Universidad de Buenos Aires Buenos Aires, Argentina

- Cortés Lucas
- Lamela Emanuel
- Zimenspitz Ezequiel



1. Introducción

Motivación:

- Analizar datos reales de vuelos realizados en USA
- Identificar modelos que describan algunos comportamientos y evaluar su eficacia para realizar predicciones
- Data fitting a través de cuadrados mínimos

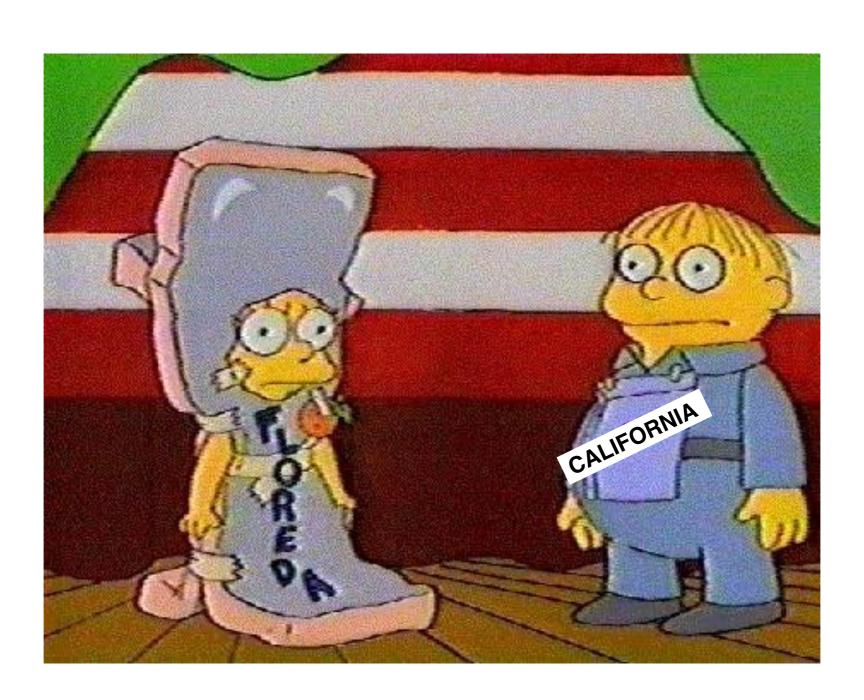
2. Primeros pasos

- 12Gb de datos entre los años '87 a '08
- Restricción del 2000 al 2008
- Planteo de ejes de estudio
 - Desvíos de vuelos en relación al tiempo
 - Desvíos de vuelos en relación a la distancia

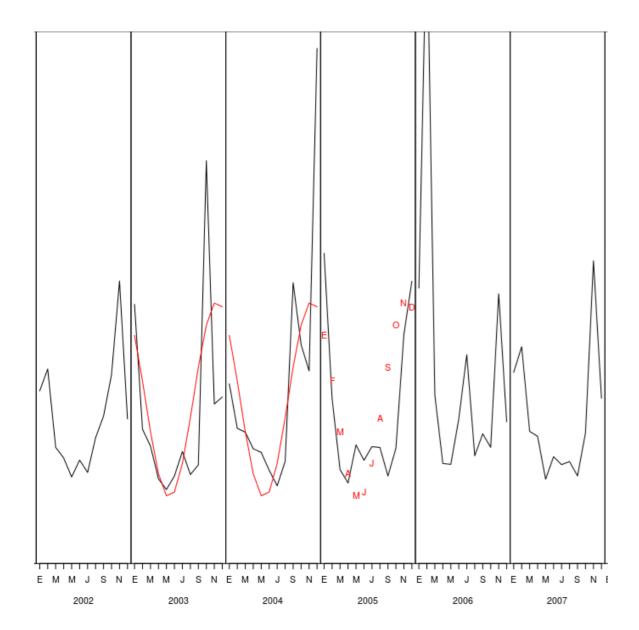
3. Experimentación

Desvíos de vuelos en relación al tiempo

California vs Florida



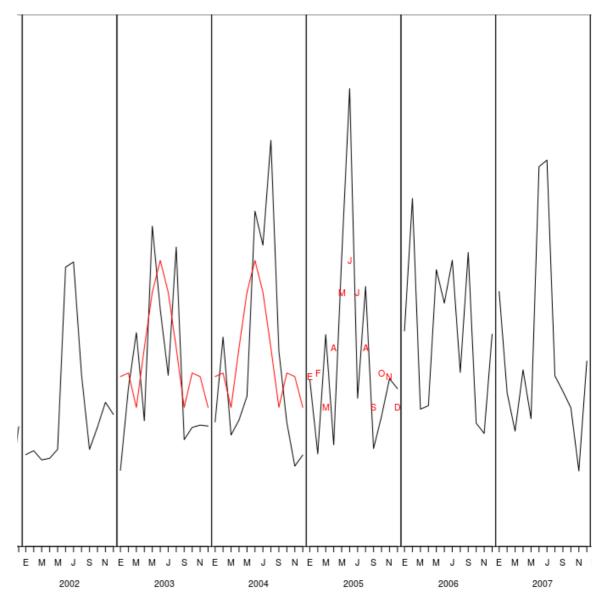
California



$$F_1 = \alpha_1 * abs(sin(\frac{\pi}{12} * x) * cos(\frac{\pi}{6} * x)^2) + \alpha_2$$

$$F_2 = \alpha_1 * \sin(\frac{\pi}{6} * x) + \alpha_2 * \cos(\frac{\pi}{6} * x) + \alpha_3$$

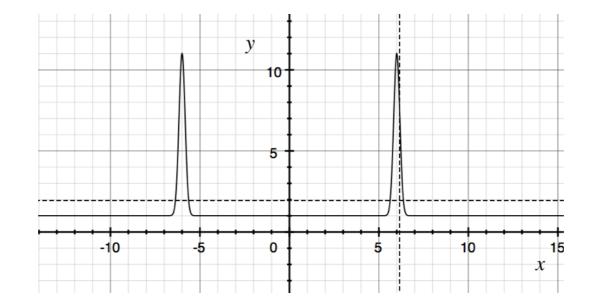
Florida



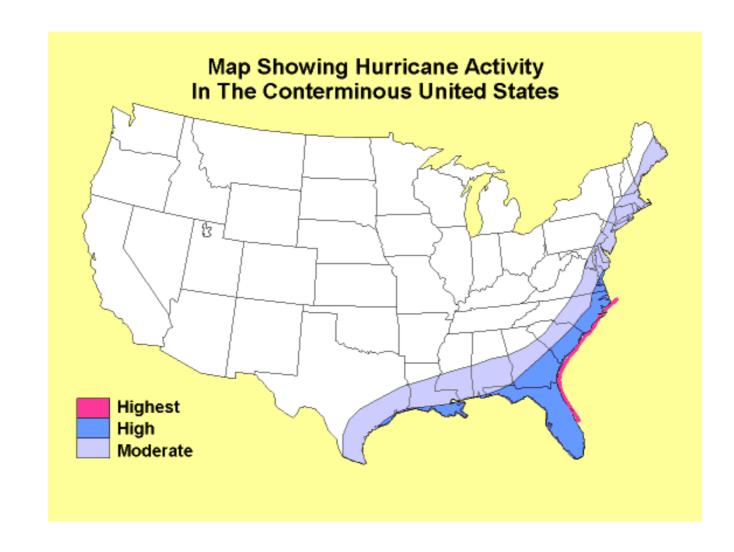
$$F_{1} = \alpha_{1} * abs(sin(\frac{\pi}{12} * x) * cos(\frac{\pi}{6} * x)^{2}) + \alpha_{2}$$

$$F_{2} = \alpha_{1} * sin(\frac{\pi}{6} * x) + \alpha_{2} * cos(\frac{\pi}{6} * x) + \alpha_{3}$$

$$F_3 = \alpha_1 * abs(sin(\frac{\pi}{12} * x) * cos(\frac{\pi}{6} * x)^2) + \alpha_2 * cos(\frac{\pi}{12} * x - \frac{\pi}{2})^{500} + \alpha_3$$

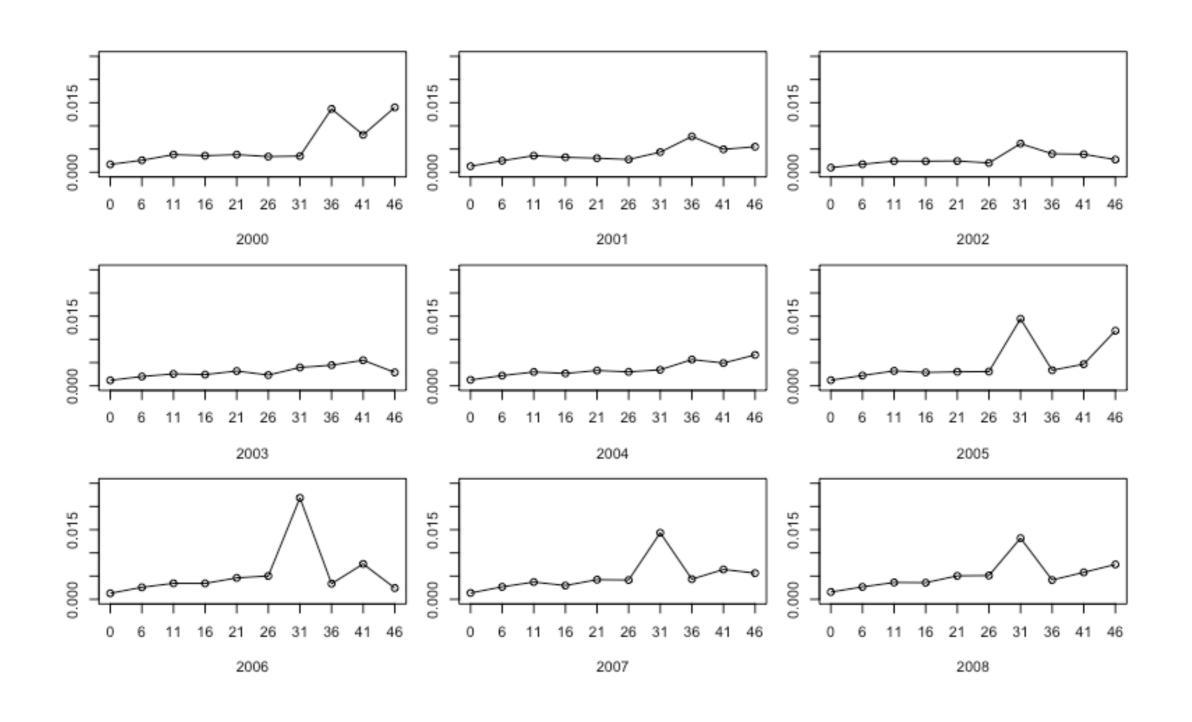


$$F = 5 * \cos(x)^{500} + 1$$



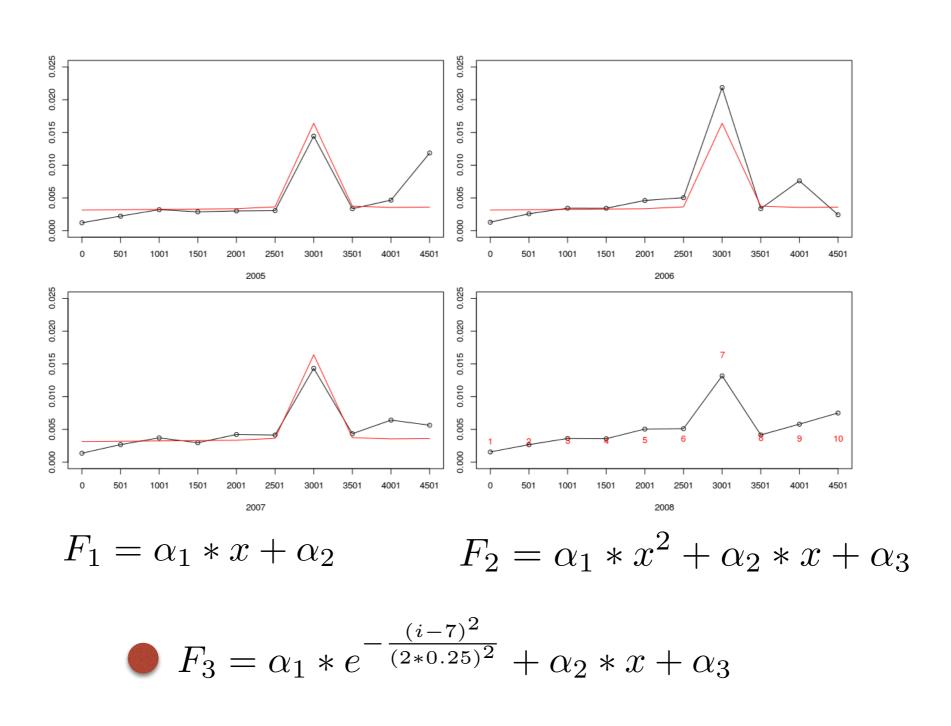
3. Experimentación

Desvíos de vuelos en relación a la distancia

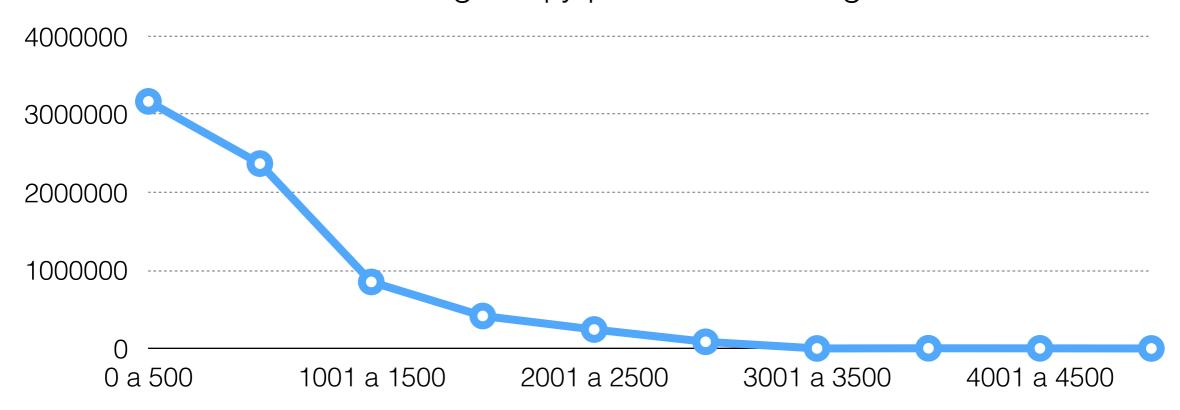


3. Experimentación

Desvíos de vuelos en relación a la distancia

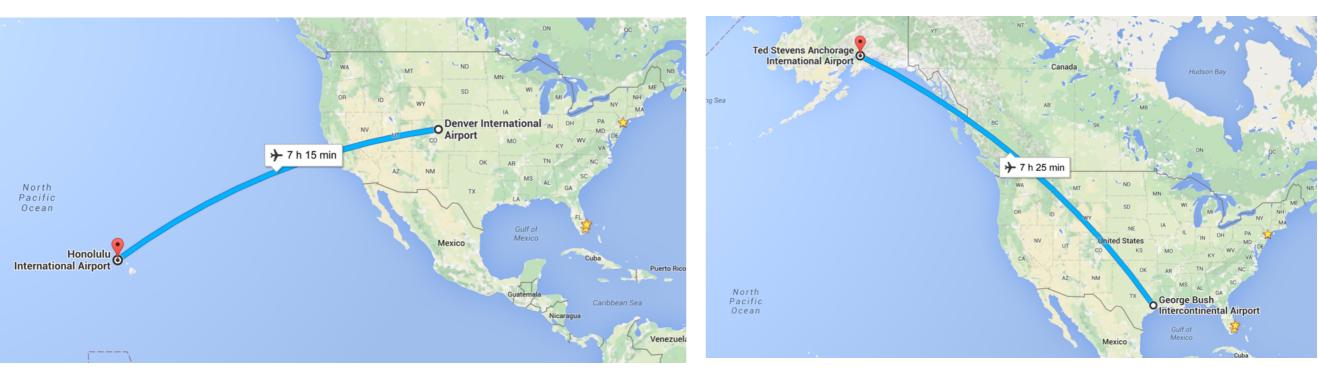


Flights qty per distance range



DEN <-> HNL

IAH <-> ANC



4. Conclusiones y trabajo futuro

- Cuadrados mínimos lineales efectivos pero depende fuertemente de la familia de funciones elegida.
- Hay una relación entre los desvíos y la época del año / distancia.

- Aplicar los modelos predictivos en otros Estados, por ejemplo NY, que presentan otros factores particulares -por ejemplo, climatológicos-
- En base al análisis hecho ver como se pueden reducir los desvíos.

