第06讲矩阵的应用课堂互动答案

作者: 欧新宇 (Xinyu OU)

本文档所展示的测试结果,均运行于: Intel Core i7-7700K CPU 4.2GHz

【课堂互动一】从线性变换的角度看矩阵与向量的乘法

1. 在矩阵与向量的乘法运算中,矩阵可以被理解为向量从原始空间到目标空间的映射矩阵。

A. 对

B. 错

答案及解析: A

2. 在进行向量与矩阵乘法的时候,通常写成矩阵在左,向量在右的形式,即: y=Ax; 同样的写成y=xA 也是等价的。

A. 对

B. 错

答案及解析: B

在矩阵和向量的乘法运算中,我们通常将向量看成是一个矩阵,因此运算将变为两个矩阵的相乘。一般情况下矩阵的乘法是不满足交换律的,即 $AB \neq BA$

【课堂互动二】从向量的角度看矩阵乘法

1. 如果矩阵M是一个5×6的矩阵,那么该矩阵包含()个行向量和()个列向量。

A. 55

B. 56

C. 65

D. 66

答案及解析: B

对于一个矩阵来说,其包含的行向量的个数等于其原始行数,其列向量的个数等于其原始的列数。

2. 只要是同一个向量,无论基底(坐标系)如何变换,其坐标值都不会变化。

A. 对

B. 错

答案及解析: B

对于一个向量来说,一旦进行了基底(坐标系)变换,则坐标的值就会发生变换。唯一不变的是空间中 多个对象的相对关系。

3. 给定一个矩阵
$$M=egin{bmatrix} 2 & 5 & 1 \ 3 & 2 & 4 \ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$
,它的行空间矩阵为:()。

A.
$$a(2,5,1) + b(3,2,4) + c(1,2,3) = (a,b,c)$$

$$\mathsf{B.}\; a \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 5 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

C.
$$a(2,3,1) + b(5,2,2) + c(1,4,3) = (a,b,c)$$

$$\operatorname{D.} a \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

答案及解析: A

对于矩阵A来说,其行空间矩阵是指它的各个行向量所张成的 $R^{1\times n}$ 的子空间。一般来说,矩阵A包含多少行,则它就又多少个行空间矩阵。

4. 从行的角度审视矩阵与向量的乘法可以理解为 () , 从列的角度审视矩阵乘法可以理解为 () 。

- A. 原矩阵的各行分别与向量进行点乘的过程 原矩阵的各行分别与向量进行点乘的过程
- B. 原矩阵各列与向量对应位置的线性组合 原矩阵各列与向量对应位置的线性组合
- C. 原矩阵的各行分别与向量进行点乘的过程 原矩阵各列与向量对应位置的线性组合
- D. 原矩阵各列与向量对应位置的线性组合 原矩阵的各行分别与向量进行点乘的过程

答案及解析: C

5. 给出矩阵乘法Ax,可以得到其列向量的表示方法为()。

$$Ax = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

A.
$$5\begin{bmatrix}2\\4\end{bmatrix}+6\begin{bmatrix}3\\5\end{bmatrix}$$

$$\mathsf{B.}\ 5\left[\frac{2}{3}\right]+6\left[\frac{4}{5}\right]$$

$$\mathsf{C.}\ 6 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} + 5 \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix}$$

D.
$$6 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} + 5 \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$

答案及解析: A

列向量表达方式为矩阵列和向量的线性组合,具体等于矩阵的各列分别与向量的对应位置进行数乘,之后再进行相加。

6. 给出以下矩阵和向量相乘的表达,下列选项中理解不正确的是()。

$$Au = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix} = 3 \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} + 5 \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

- A. 列向量 $[1,3]^T$ 是空间A中的一个基向量
- B. 坐标 $[3,5]^T$ 可以理解为在空间A中的两个基的上的分量分别是3和5.

C. 向量 $[3,5]^T$ 分别表示向量u在空间A中,y方向上有3个分量,x方向上有5个分量

D. 矩阵[[1,2],[3,4]]可以理解为向量 $[3,5]^T$ 的基

答案及解析: A

向量 $[3,5]^T$ 分别表示向量u在空间A中,x方向上有3个分量,y方向上有5个分量。

7. 以下代码中,可以用来表示 A^{10} 的一项是()。

```
import numpy as np
n = 10
A = np.array([[1]])
```

A.

```
for i in range(n):
    res = np.dot(2, res)
    print('n={}: res={}'.format(i, res))
```

В.

```
for i in range(n):
    res = np.dot(2, res)
    print('n={}: res={}'.format(i+1, res))
```

C.

```
for i in range(n+1):
    res = np.dot(2, res)
    print('n={}: res={}'.format(i+1, res))
```

D.

```
for i in range(n+1):
    res = np.dot(2, res)
    print('n={}: res={}'.format(i, res))
```

答案及解析: B

```
import numpy as np
n = 10
res = np.array([[1]])

for i in range(n):
    res = np.dot(2, res)
    print('n={}: res={}'.format(i+1, res))
```

```
n=1: res=[[2]]
n=2: res=[[4]]
n=3: res=[[8]]
n=4: res=[[16]]
n=5: res=[[32]]
n=6: res=[[64]]
n=7: res=[[128]]
n=8: res=[[256]]
n=9: res=[[512]]
n=10: res=[[1024]]
```