

README

文件运行

- `get_system_param.m` 中设置物体质量，初始值为0.05，其它参数均已设定
- 在 `sfunction.slx` 中运行，蓝线表示 $U/100$, 黄线表示 x ，**注意** PD 控制器用于对比，不是解决方案

文件组织

- `fuzzy.fis` PD 模糊控制器
- `fuzzy_p.fis` 积分环节的模糊 P 控制器
- `get_system_param.m` 中设置系统参数，包括物体质量，初始值为0.05
- `system_transfer` 系统的 sfunction
- `sfunction.slx` 整体的 simulink 文件, 包含 PID 控制和用于对比的 PD 控制方案，PD 方案存在静差

报告

推荐阅读html版本报告，如果因为电脑原因存在格式排版问题或图片缺失问题请阅读PDF版本。