# 算法设计与分析实验报告

实验名称: 最小生成树(Prim 算法和 Kruskal 算法)

- 一、问题陈述,相关背景、应用及研究现状的综述分析
  - 1.问题陈述:

在一个无向带权连通图 G 中寻找一个子图 G',使得 G' 是一棵包含 G 中所有顶点的同时所含权最小的树;

分别运用 Prim 算法和 Kruskal 算法求解最小生成树,并对其时间复杂度和空间复杂度进行分析;

## 2. 相关背景

普里姆算法(Prim 算法)。图论中的一种算法,可在加权连通图里搜索最小生成树。意即由此算法搜索到的边子集所构成的树中。不但包括了连通图里的全部顶点(英语: Vertex (graph theory)),且其全部边的权值之和亦为最小。该算法于 1930 年由捷克数学家沃伊捷赫•亚尔尼克发现。并在 1957 年由美国计算机科学家罗伯特•普里姆(英语: Robert C. Prim)独立发现。1959 年,艾兹格•迪科斯彻再次发现了该算法。因此,在某些场合,普里姆算法又被称为 DJP 算法、亚尔尼克算法或普里姆一亚尔尼克算法。

Kruskal 算法是一种用来寻找最小生成树的算法,由 Joseph Kruskal 在 1956 年发表。用来解决同样问题的还有 Prim 算法和 Boruvka 算法等。三种算法都是贪婪算法的应用。和 Boruvka 算法不同的地方是,Kruskal 算法在图中存在同样权值的边时也有效。

# 二、模型拟制、算法设计和正确性证明

1. 算法设计:

### Prim:

- 1). 输入: 一个加权连通图, 其中顶点集合为 V, 边集合为 E;
- 2). 初始化:  $V_{new} = \{x\}$ , 其中 x 为集合 V 中的任一节点(起始点),  $E_{new} = \{\}$ , 为空;
- 3). 重复下列操作, 直到 V<sub>new</sub> = V:
- a. 在集合 E 中选取权值最小的边 $\langle u, v \rangle$ ,其中 u 为集合  $V_{new}$ 中的元素,而 v 不在  $V_{new}$ 集合当中,并且  $v \in V$ (如果存在有多条满足前述条件即具有相同权值的边,则可任意选取其中之一);
- b. 将 v 加入集合 V<sub>new</sub>中,将 〈u, v〉边加入集合 E<sub>new</sub>中;
- 4). 输出: 使用集合 Vnew 和 Enew 来描述所得到的最小生成树。

### Kruskal:

- 1). 记 Graph 中有 v 个顶点, e 个边
- 2). 新建图 Graph<sub>new</sub>, Graph<sub>new</sub>中拥有原图中相同的 e 个顶点, 但没有 边
- 3). 将原图 Graph 中所有 e 个边按权值从小到大排序
- 4). 循环: 从权值最小的边开始遍历每条边 直至图 Graph 中所有的节点都在同一个连通分量中
- if 这条边连接的两个节点于图 Graphnew 中不在同一个连通分量中添加这条边到图 Graphnew 中

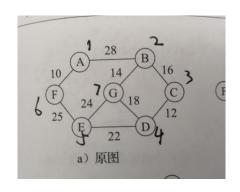
三、时间和空间复杂性分析					
Prim:					
时间复杂度: $O(n^2)$					
空间复杂度: 需要申请并查集的空间,因此空间复杂度为 O (n)					
Kruskal:					
时间复杂度: 当图的边数为 e 时,Kruskal 算法所需的时间是 O(eloge)					
空间复杂度: 需要申请额外的数组来存储信息,空间复杂度为 O(n)					

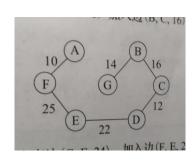
# 四、程序实现和实验测试过程

源程序见 MinSpanTree.cpp

测试过程:

结点以及权值数据





测试过程

# Mruskal方法: 6 1 cost:10 3 4 cost:12 2 7 cost:14 2 3 cost:16 4 5 cost:22 5 6 cost:25 Prim方法: 6 1 cost:10 5 6 cost:25 4 5 cost:22 3 4 cost:12 2 3 cost:16 7 2 cost:14

五、总结

# 设图的边数为e,Kru/kal算法的时间

**复杂度为:** O(e log e)。

- ightharpoonup当  $e = \Omega(n^2)$  ,即e以 $n^2$ 为下界时, Kruskal算法比Prim算法差;
- ▶当  $e = o(n^2)$ , 即e比 $n^2$ 的阶低时, Kruskal算法却比Prim算法好得多。