

## 算法设计与分析实验报告

实验名称: Dijkstra 算法(单源点最短路径)

### 一、问题陈述, 相关背景、应用及研究现状的综述分析

#### 1.问题陈述:

给定带权有向图, 其中每条边的权都是非负实数。另外, 还给定  $V$  中的一个顶点, 称为源点。现在要计算从源到所有其它各顶点的最短路长度。这里路的长度是指路上各边权之和;

#### 2. 相关背景:

迪杰斯特拉算法(Dijkstra)是由荷兰计算机科学家狄克斯特拉于 1959 年提出的, 因此又叫狄克斯特拉算法。是从一个顶点到其余各顶点的最短路径算法, 解决的是有权图中最短路径问题。迪杰斯特拉算法主要特点是以起始点为中心向外层层扩展, 直到扩展到终点为止。

## 二、模型拟制、算法设计和正确性证明

### 1. 算法设计：

算法首先求出长度最短的一条路径，然后参照它求出长度次短的一条最短路径，以此类推，直到从顶点  $v$  到其他各顶点的最短路径全部求出为止。

利用贪心选择性质和最优子结构性质可以证明算法的正确性

算法步骤如下：

$G = \{V, E\}$

1. 初始时令  $S = \{V_0\}$ ,  $T = V - S = \{\text{其余顶点}\}$ ， $T$  中顶点对应的距离值

若存在  $\langle V_0, V_i \rangle$ ， $d(V_0, V_i)$  为  $\langle V_0, V_i \rangle$  弧上的权值

若不存在  $\langle V_0, V_i \rangle$ ， $d(V_0, V_i)$  为  $\infty$

2. 从  $T$  中选取一个与  $S$  中顶点有关联边且权值最小的顶点  $W$ ，加入到  $S$  中

3. 对其余  $T$  中顶点的距离值进行修改：若加进  $W$  作中间顶点，从  $V_0$  到  $V_i$  的距离值缩短，则修改此距离值

重复上述步骤 2、3，直到  $S$  中包含所有顶点，即  $W = V_i$  为止

### 三、时间和空间复杂性分析

时间复杂度:

$$O(n^2)$$

#### (3) 计算复杂性

对于具有 $n$ 个顶点和 $e$ 条边的带权有向图，如果用带权邻接矩阵表示这个图，那么Dijkstra算法的主循环体需要  $O(n)$  时间。这个循环需要执行 $n-1$ 次，所以完成循环需要  $O(n^2)$  时间。算法的其余部分所需要时间不超过  $O(n^2)$  。

空间复杂度:

没有使用额外空间

$$S(n) = O(1)$$

## 四、程序实现和实验测试过程

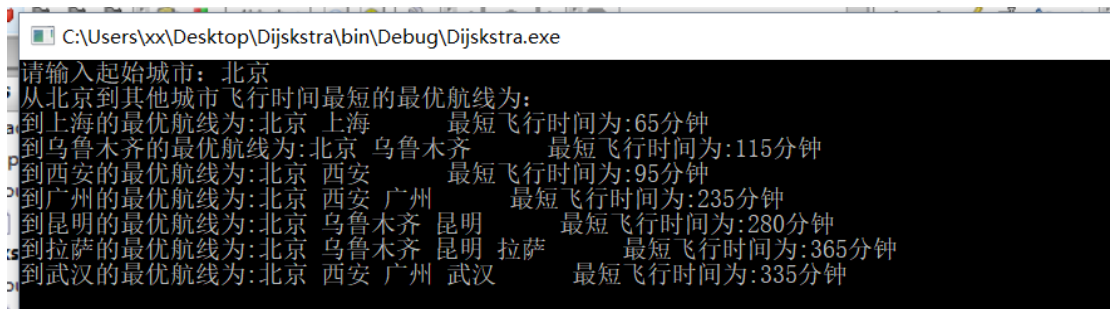
源程序见 Dijkstra.cpp

测试过程：

结点以及权值数据

```
Type cities[8]={"北京","上海","乌鲁木齐","西安","广州","昆明","拉萨","武汉"};
Type flight_routes[16][2]={{{"北京","上海"},{"上海","北京"},{"北京","乌鲁木齐"},
{"乌鲁木齐","北京"},{"北京","西安"},{"西安","北京"},{"西安","广州"},{"广州","西安"},
{"拉萨","昆明"},{"昆明","拉萨"},{"拉萨","武汉"},{"武汉","拉萨"},{"乌鲁木齐","昆明"},{"昆明","乌鲁木齐"},{"武汉","广州"},{"广州","武汉"};
Weight flight_time[16]={65,65,115,55,95,100,140,80,85,85,90,165,165,100,100};
Weight flight_time_dist[8];
int flight_time_path[8];
MGraph flight_time_graph;
createMGraph(flight_time_graph,cities,8,flight_routes,flight_time,16);
```

测试过程：



## 五、总结

利用堆可以在图为稀疏图时进行优化

该算法复杂度为  $n^2$ ，我们可以发现，如果边数远小于  $n^2$ ，对此可以考虑用堆这种数据结构进行优化，取出最短路径的复杂度降为  $O(1)$ ；每次调整的复杂度降为  $O(e \log n)$ ； $e$  为该点的边数，所以复杂度降为  $O((m+n) \log n)$ 。