

**МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И.УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ**

**ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №1
по дисциплине «Конструирование ПО»
Тема: Программирование контейнерных классов**

Студент гр. 6304

Преподаватель

Корытов П.В.

Спицын А.В.

Санкт-Петербург

2019

Содержание

1	Постановка задачи	3
1.1	Цель работы	3
1.2	Формулировка задания	3
2	Ход работы	5
2.1	Создание классов фигур	5
2.2	Проверка созданных классов	7
2.3	Применение стандартной библиотеки STL	10
2.4	Реализация нового шаблона контейнера	11
3	Выводы	13
	Приложение А. Код shape.h	14
	Приложение Б. Код shape.cpp	15
	Приложение В. Код point.h	16
	Приложение Г. Код point.cpp	17
	Приложение Д. Код pentagram.h	19
	Приложение Е. Код pentagram.cpp	20
	Приложение Ж. Код atanSegment.h	21
	Приложение З. Код atanSegment.cpp	22
	Приложение И. Код text.h	23
	Приложение К. Код text.cpp	24
	Приложение Л. Код pentagramText.h	26
	Приложение М. Код pentagramText.cpp	27
	Приложение Н. Код test.cpp	28

Приложение О. Код demo.cpp	32
Приложение П. Код colors.h	34
Приложение Р. Код myCli.h	35
Приложение С. Код myCli.cpp	36
Приложение Т. Код demo2.cpp	37
Приложение У. Код hashMap.h	39
Приложение Ф. Код demo3.cpp	44

1. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

1.1. Цель работы

Изучение создания полиморфной иерархии в классов. Разработка контейнера с внешним итератором; изучение контейнеров STL. Изучение отладки и профилирования программ на C++

1.2. Формулировка задания

1. Разработка программ

(а) Настройка среды. Выполнение индивидуального задания

- Индивидуальное задание: Написать классы для создания графических объектов. Классы должны иметь общий абстрактный базовый класс Shape с чистыми виртуальными функциями.
- Необходимо использовать множественное наследование. В классах должны быть предусмотрены виртуальные функции для вывода информации об объектах в поток, а Shape должен иметь дружественный перегруженный оператор «.
- Исходный текст должен быть разделен на три файла *.h, *.cpp и *.cpp с тестовой программой.

(b) Работа в режиме отладки.

- Запустить программу и просмотреть ее работу по шагам (Build -> Start Debug -> Go)
- Просмотреть иерархию классов и найти примеры множественного наследования.
- Расставить точки прерывания программы (Break Points) и протестировать её работу.
- Для выяснения текущих значений переменных, использовать механизм “Watch variable”.

(c) Исследование программы при помощи Profiler

- Изучить возможности оптимизации программы в интегрированной среде, в отчете перечислить и объяснить параметры (опции), влияющие на оптимизацию.
- Построить несколько вариантов, отличающихся способом оптимизации, проанализировать время работы и объем памяти по-

лученных вариантов. С помощью Profiler определить наиболее долго выполнявшиеся функции. С помощью Profiler определить не исполнявшиеся участки программы.

- Изменить текст `main` так, чтобы выполнялись все участки программы.

2. Применение стандартной библиотеки STL

(a) Составить консольные приложения, демонстрирующие основные операции с контейнерами и итераторами STL.

- Заполняя 3 контейнера строками из `<cstring>` или другими элементами, продемонстрировать отличия
 - последовательностей (`vector`, `list`, `deque`);
 - адаптеров последовательностей (`stack`, `queue`, `priority_queue`);
 - ассоциативных контейнеров на базе `map`.
- На примере заполнения одного контейнера-последовательности из предыдущего задания целыми числами, протестировать интерфейсы контейнера и итератора.
- Аналогично протестировать ассоциативный контейнер, заполняя его указателями на разные графические объекты. Протестировать алгоритмы-методы и алгоритмы-классы на множестве графических элементов.

(b) Реализовать новый шаблон контейнера и шаблон итератора для него по индивидуальному заданию.

- Предусмотреть обработку исключительных ситуаций.
- Протестировать контейнер, заполнив его графическими объектами.
- В отчете формально описать реализуемую структуру данных и абстракцию итерации, перечислить все отношения между классами, описать интерфейсы классов и особенности реализации.

2. ХОД РАБОТЫ

Использованное ПО

1. **JetBrains CLion** — IDE для C/C++
2. **Valgrind** — проверка утечек памяти
3. **Google Test** — юнит-тесты для C++
4. **X_YLA_TE_X, neovim** — сборка и написание отчёта

2.1. Создание классов фигур

1. Создан класс Point (файлы point.h, point.cpp). Он содержит основные математические операции по работе с точками, например конвертацию координат.
2. Создан общий абстрактный класс Shape (shape.h, shape.cpp). Он содержит базовые методы, необходимые всем фигурам, несколько виртуальных и чистых виртуальных методов.

Оператор вывода в поток не виртуальный, т.к. дружественные методы не наследуются. Вместо этого в операторе вызывается чистый виртуальный метод print, который является protected и может наследоваться.

3. Написаны классы Pentagon, AtanSegment, Text, PentagonText. Класс Pentagon наследуется от Pentagon и Text. UML-диаграмма классов представлена на рисунке 1.

Исходные коды представлены в приложениях в соответствующих файлах

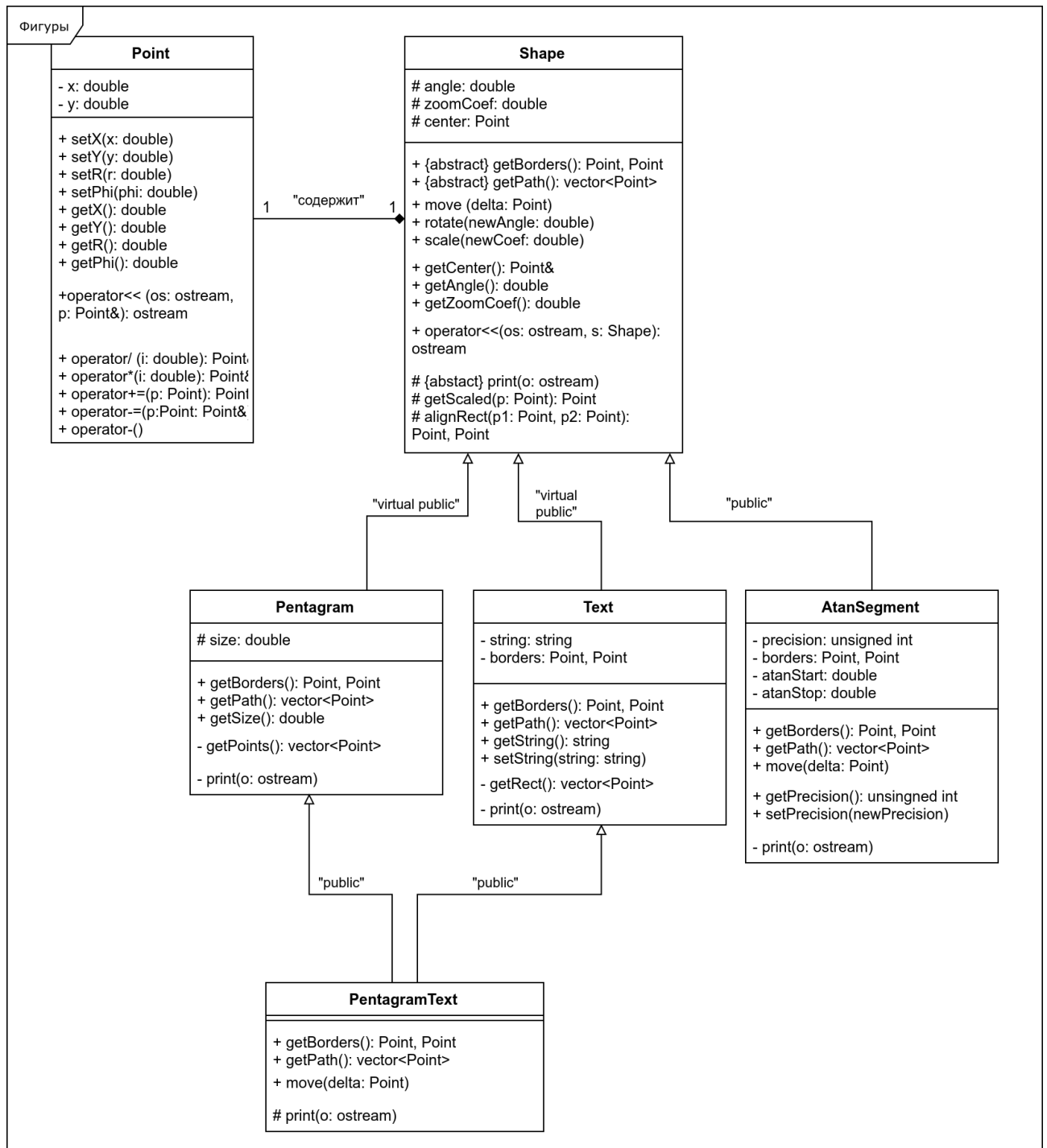
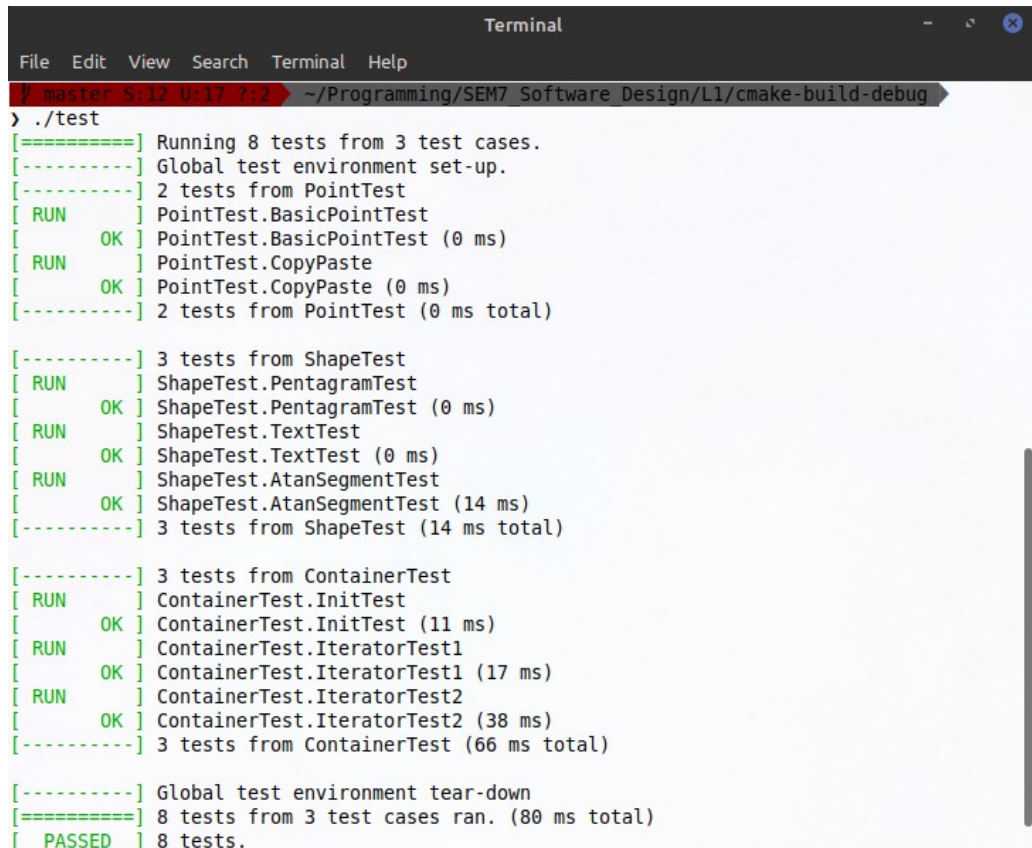


Рисунок 1. UML-диаграмма классов

2.2. Проверка созданных классов

1. Для тестирования созданных классов подключен фреймворк GoogleTest, написан ряд юнит-тестов. Исходный код тестов находится в test.cpp. Процесс запуска юнит-тестов представлен на 2



```
Terminal
File Edit View Search Terminal Help
~/Programming/SEM7 Software Design/L1/cmake-build-debug
> ./test
[=====] Running 8 tests from 3 test cases.
[-----] Global test environment set-up.
[-----] 2 tests from PointTest
[ RUN      ] PointTest.BasicPointTest
[ OK       ] PointTest.BasicPointTest (0 ms)
[ RUN      ] PointTest.CopyPaste
[ OK       ] PointTest.CopyPaste (0 ms)
[-----] 2 tests from PointTest (0 ms total)

[-----] 3 tests from ShapeTest
[ RUN      ] ShapeTest.PentagramTest
[ OK       ] ShapeTest.PentagramTest (0 ms)
[ RUN      ] ShapeTest.TextTest
[ OK       ] ShapeTest.TextTest (0 ms)
[ RUN      ] ShapeTest.AtanSegmentTest
[ OK       ] ShapeTest.AtanSegmentTest (14 ms)
[-----] 3 tests from ShapeTest (14 ms total)

[-----] 3 tests from ContainerTest
[ RUN      ] ContainerTest.InitTest
[ OK       ] ContainerTest.InitTest (11 ms)
[ RUN      ] ContainerTest.IteratorTest1
[ OK       ] ContainerTest.IteratorTest1 (17 ms)
[ RUN      ] ContainerTest.IteratorTest2
[ OK       ] ContainerTest.IteratorTest2 (38 ms)
[-----] 3 tests from ContainerTest (66 ms total)

[-----] Global test environment tear-down
[=====] 8 tests from 3 test cases ran. (80 ms total)
[ PASSED  ] 8 tests.
```

Рисунок 2. Запуск Google Tests

2. Для демонстрации написан ряд преобразований над фигурами. Код преобразований в файле demo.cpp. Ход преобразований представлен на рисунке 3
- Преобразования над всеми фигурами выполнены корректно.
3. Для отладки использована обертка над gdb, встроенная в CLion и Valgrind для контроля над утечками памяти. Приведены скриншоты, сделанные в ходе отладки:
 - Рисунок 4 — остановка на breakpoint'е
 - Рисунок 5 — оценка выражения
 - Рисунок 6 — локализация утечки памяти


```
Terminal
File Edit View Search Terminal Help
~/Programming/SEM7_Software_Design/L1/cmake-build-debug
> ./demo

Korytov Pavel, 6304. LR 1

Pentagram: {center: (0,0); size: 10}

Starting transformation sequence
Path[ (10,0) (-8.09,5.88) (3.09,-9.51) (3.09,9.51) (-8.09,-5.88) (10,0) ]
Moving to (10,20)
Path[ (20,20) (1.91,25.9) (13.1,10.5) (13.1,29.5) (1.91,14.1) (20,20) ]
Rotating at 45 degrees
Path[ (17.1,27.1) (0.123,18.4) (18.9,15.5) (5.46,28.9) (8.44,10.1) (17.1,27.1) ]
Scaling 12.5 times
Path[ (98.4,108) (-113,0.446) (121,-36.7) (-46.7,131) (-9.55,-103) (98.4,108) ]
Scaling back
Path[ (17.1,27.1) (0.123,18.4) (18.9,15.5) (5.46,28.9) (8.44,10.1) (17.1,27.1) ]
Rotating back
Path[ (20,20) (1.91,25.9) (13.1,10.5) (13.1,29.5) (1.91,14.1) (20,20) ]
Moving back
Path[ (10,0) (-8.09,5.88) (3.09,-9.51) (3.09,9.51) (-8.09,-5.88) (10,0) ]
Transformation sequence complete

AtanSegment {precision: 5; box:(1,1) (10,10)}

Starting transformation sequence
Path[ (1,3.25) (2.8,3.95) (4.6,4.93) (6.4,6.07) (8.2,7.05) (10,7.75) ]
Moving to (10,20)
Path[ (11,23.2) (12.8,24) (14.6,24.9) (16.4,26.1) (18.2,27) (20,27.8) ]
Rotating at 45 degrees
Path[ (13.9,20.7) (14.7,22.5) (15.3,24.5) (15.7,26.5) (16.3,28.5) (17.1,30.3) ]
```

Рисунок 3. Запуск преобразований

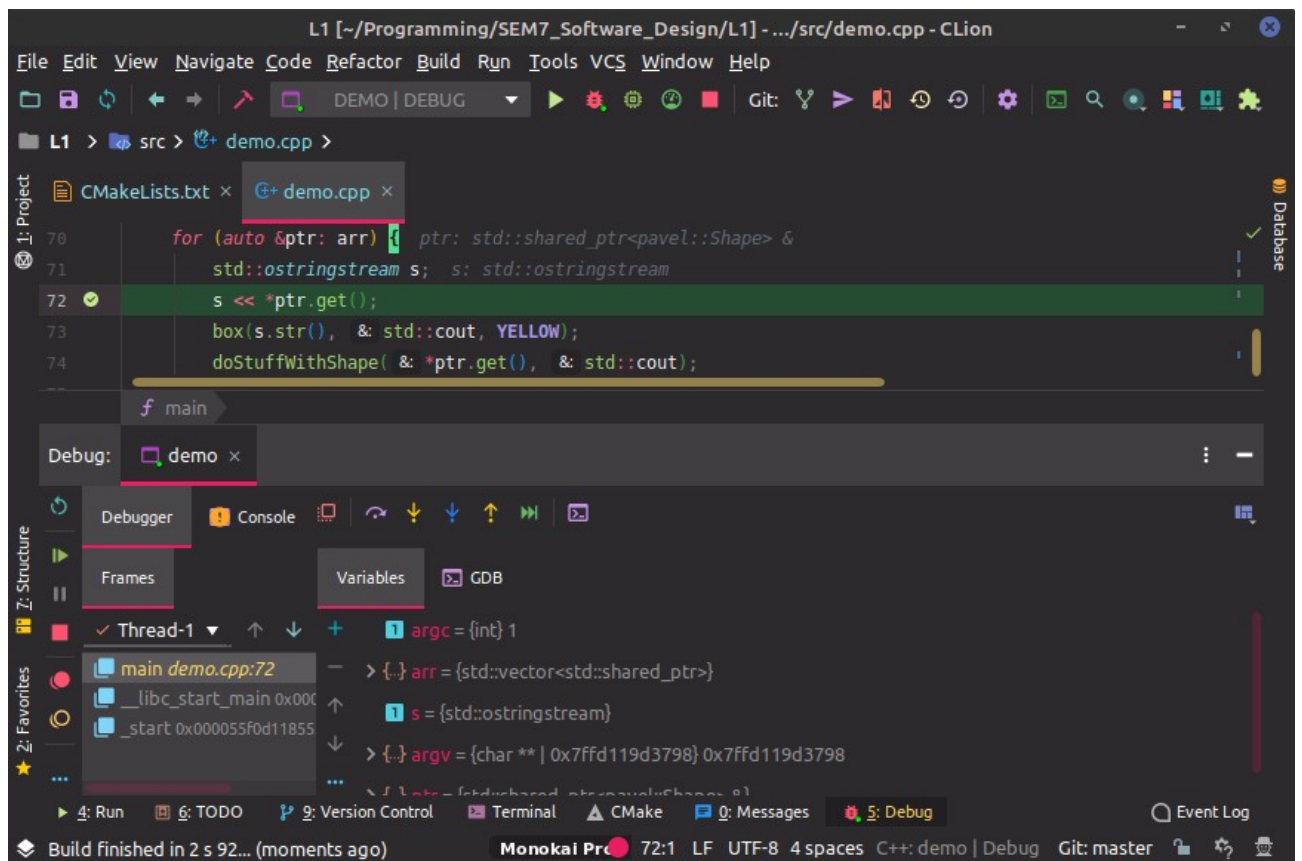


Рисунок 4. Остановка на breakpoint'e

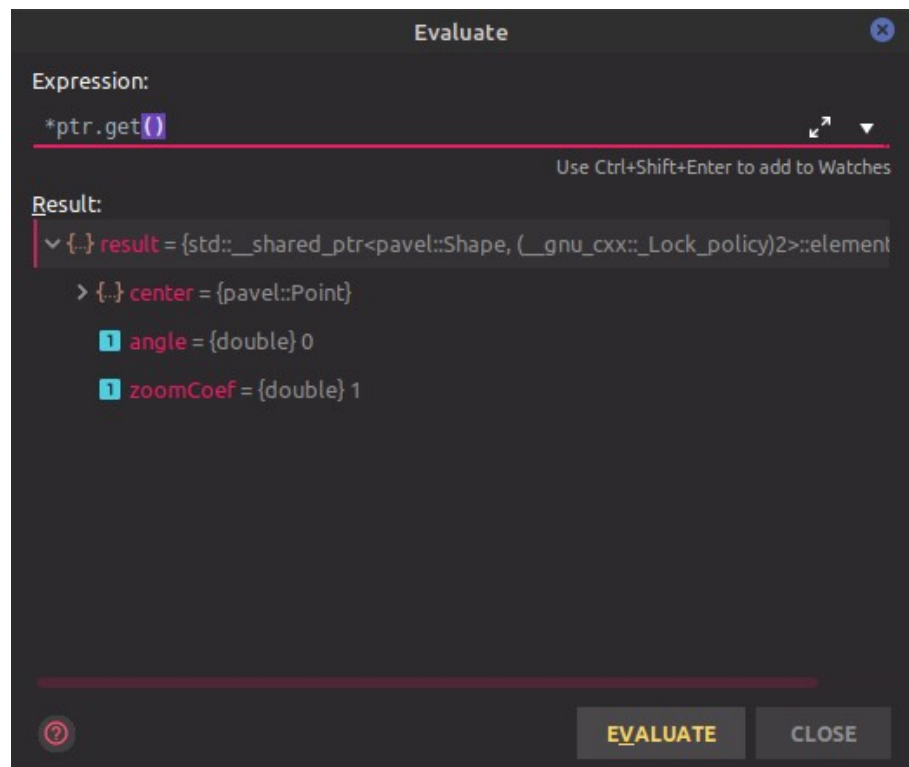


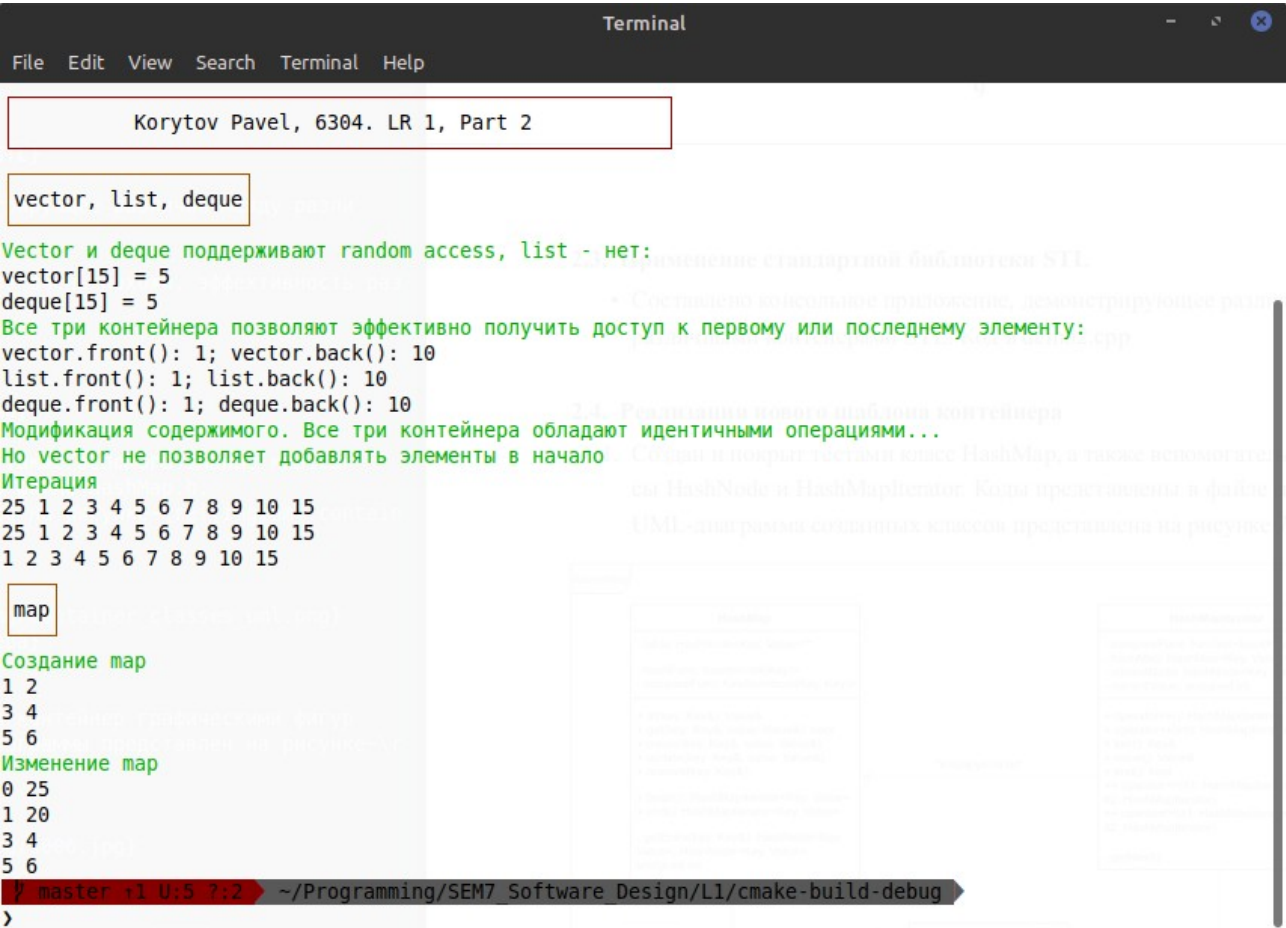
Рисунок 5. Оценка значения выражения



Рисунок 6. Valgrind обнаружил утечку памяти

2.3. Применение стандартной библиотеки STL

- Составлено консольное приложение, демонстрирующее различия между различными контейнерами STL. Код в demo2.cpp.
Установлено, что хотя интерфейсы контейнеров очень похожи, эффективность различных операций в них различается.



```
Terminal
File Edit View Search Terminal Help

Korytov Pavel, 6304. LR 1, Part 2

vector, list, deque

Vector и deque поддерживают random access, list - нет:
vector[15] = 5
deque[15] = 5
Все три контейнера позволяют эффективно получить доступ к первому или последнему элементу:
vector.front(): 1; vector.back(): 10
list.front(): 1; list.back(): 10
deque.front(): 1; deque.back(): 10
Модификация содержимого. Все три контейнера обладают идентичными операциями...
Но vector не позволяет добавлять элементы в начало
Итерация
25 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 15
25 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 15
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 15

map

Создание map
1 2
3 4
5 6
Изменение map
0 25
1 20
3 4
5 6
~/Programming/SEM7 Software Design/L1/cmake-build-debug
>
```

Рисунок 7. Результаты запуска демонстрационной программы

Некоторые различия между vector, list и deque указаны в таблице 1.

Таблица 1. Различия между контейнерами

Метод	<i>std::vector</i>	<i>std::list</i>	<i>std::deque</i>
Доступ по индексу	+	—	+
Доступ с начала / конца	+	+	+
Добавление элементов в конец	+	+	+
Добавление элементов в начало	—	+	+
Изменение элементов по индексу	+	—	+

2.4. Реализация нового шаблона контейнера

1. Создан и покрыт тестами класс `HashMap`, а также вспомогательные классы `HashNode` и `HashMapIterator`. Коды представлены в файле `hashMap.h`. UML-диаграмма созданных классов представлена на рисунке 8

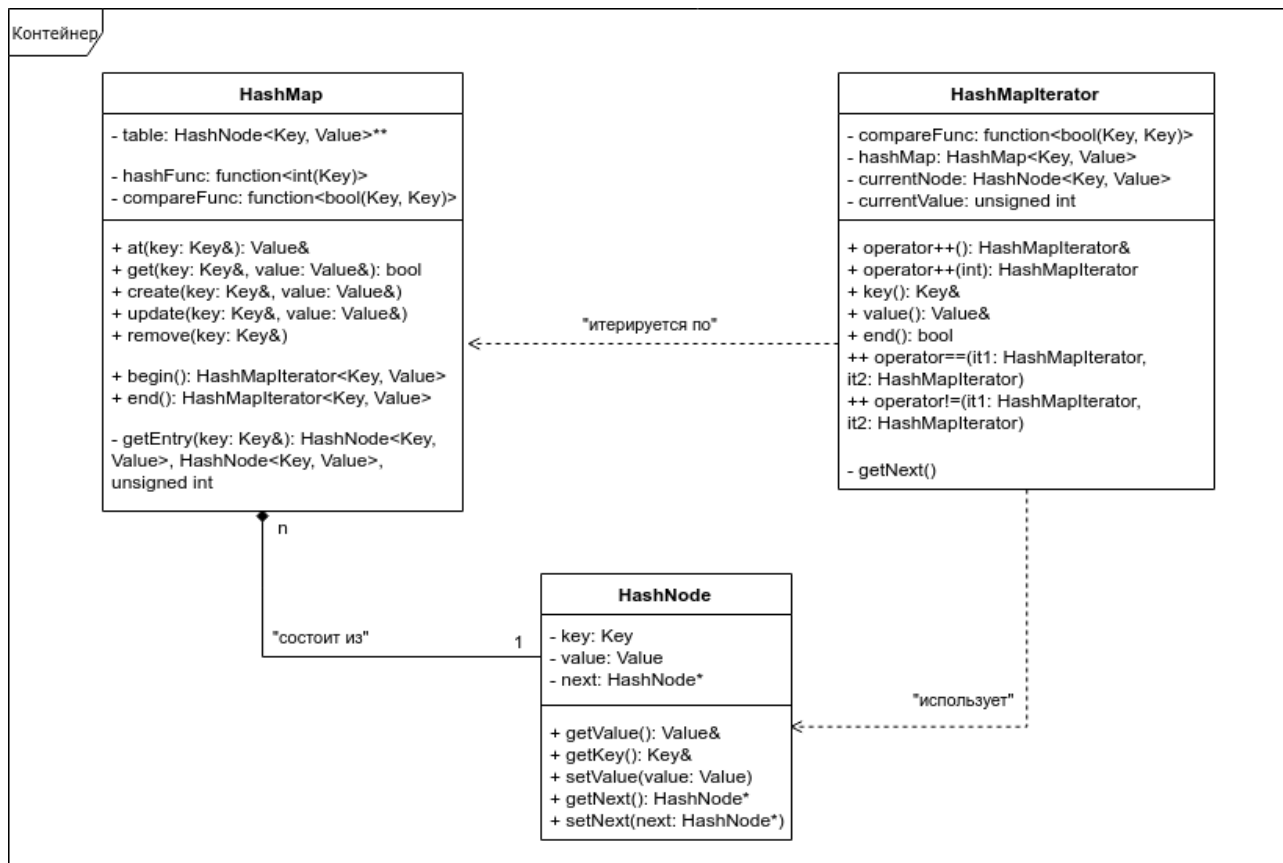


Рисунок 8. UML-диаграмма классов контейнера

2. Создано приложение, заполняющее созданный контейнер графическими фигурами. Код в `demo3.cpp`. Запуск демонстрационной программы представлен на рисунке 9
3. Изучение профилировщика
Использована обёртка над профилировщиком `Perf`, встроенная в `CLion`. На рисунке 10 — дерево вызовов, на 11 — вызываемые методы

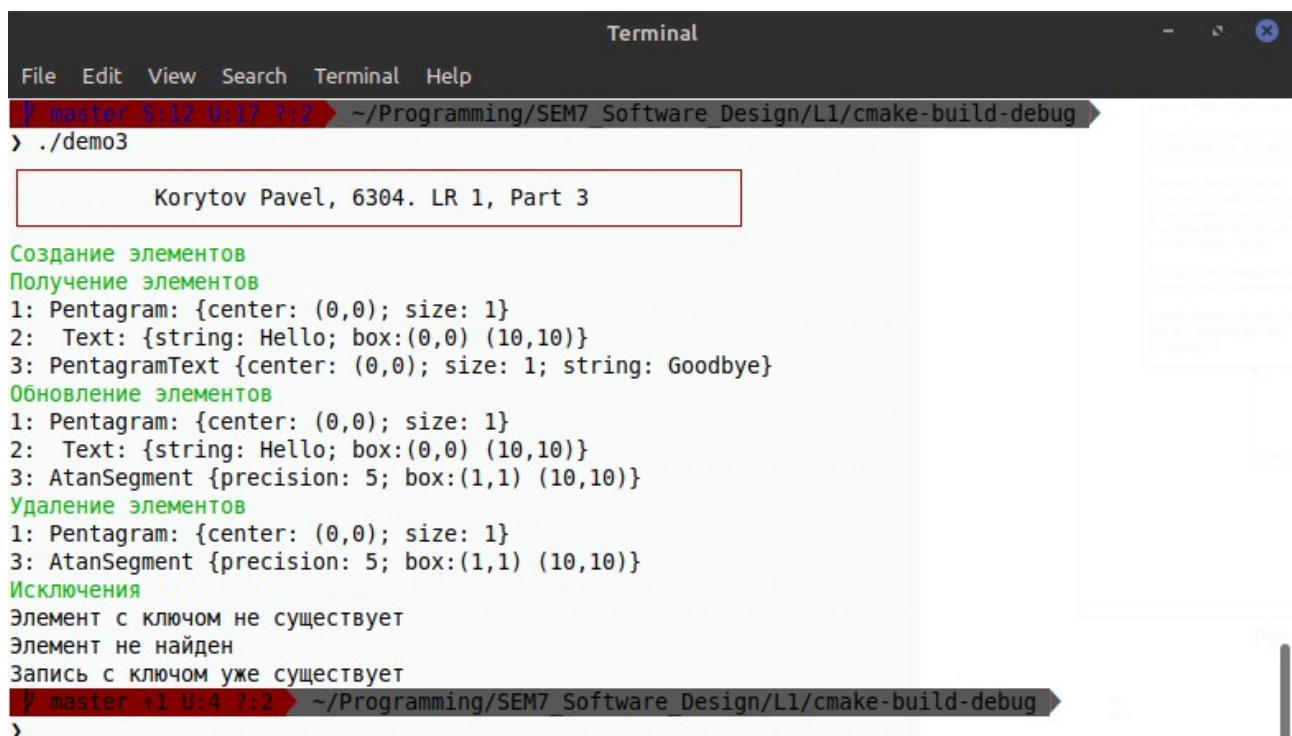


Рисунок 9. Запуск демонстрации HashMap

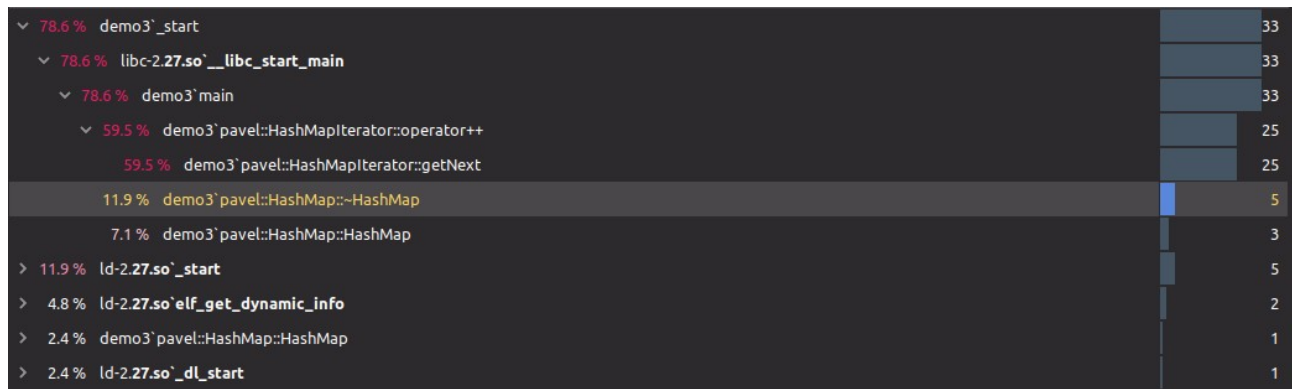


Рисунок 10. Дерево вызовов

Method	Samples
demo3`_start	33
libc-2.27.so`__libc_start_main	33
demo3`main	33
demo3`pavel::HashMapIterator::operator++	25
demo3`pavel::HashMapIterator::getNext	25
demo3`pavel::HashMap::~HashMap	5

Рисунок 11. Список вызываемых методов

3. ВЫВОДЫ

Протестированы и изучены классы контейнеров стандартной библиотеки STL.

Написаны классы графических объектов, поддерживающие полиморфизм. Изучено виртуальное наследование для разрешения проблем, связанных с ромбовидным наследованием.

Написан класс-контейнер — хэш-таблица на базе списка.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

Код shape.h

```
1  #pragma once
2
3  #include <tuple>
4  #include <vector>
5  #include <utility>
6  #include <ostream>
7  #include "point.h"
8
9  namespace pavel {
10     class Shape {
11     public:
12         explicit Shape(Point center = Point {0, 0}): center(std::move(center)) {}
13         virtual ~Shape() = default;
14         [[nodiscard]] virtual std::pair<Point, Point> getBorders() = 0;
15         [[nodiscard]] virtual std::vector<Point> getPath() = 0;
16
17         virtual void move(Point delta);
18         virtual void rotate(double newAngle);
19         virtual void scale(double newCoef);
20
21         [[nodiscard]] const Point &getCenter() const;
22         [[nodiscard]] double getAngle() const;
23         [[nodiscard]] double getZoomCoef() const;
24
25         friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const Shape &shape);
26
27     protected:
28         virtual void print(std::ostream &o) const = 0;
29
30         Point getScaled(Point p);
31         static std::pair<Point, Point> alignRect(Point p1, Point p2);
32         Point center;
33         double angle = 0;
34         double zoomCoef = 1;
35     };
36
37     inline std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const Shape &shape) {
38         shape.print(os);
39         return os;
40     }
41 }
```


ПРИЛОЖЕНИЕ Б

Код shape.cpp

```
1  #include <algorithm>
2  #include <cmath>
3  #define _USE_MATH_DEFINES
4
5  #include "point.h"
6  #include "shape.h"
7
8  namespace pavel {
9      const Point &pavel::Shape::getCenter() const {
10         return center;
11     }
12
13     double Shape::getAngle() const {
14         return angle;
15     }
16
17     double Shape::getZoomCoef() const {
18         return zoomCoef;
19     }
20
21     void Shape::move(Point delta) {
22         center += delta;
23     }
24
25     void Shape::rotate(double newAngle) {
26         angle = std::fmod(angle + newAngle, M_PI * 1);
27     }
28
29     void Shape::scale(double newCoef) {
30         zoomCoef *= newCoef;
31     }
32
33     Point Shape::getScaled(Point p) {
34         auto p2 = p - center;
35         p2.setR(p2.getR() * getZoomCoef());
36         p2.setPhi(p2.getPhi() + angle);
37         p2 += center;
38         return p2;
39     }
40
41     std::pair<Point, Point> Shape::alignRect(Point p1, Point p2) {
42         return std::make_pair(
43             Point(
44                 std::min(p1.getX(), p2.getX()),
45                 std::min(p1.getY(), p2.getY())
46             ),
47             Point(
48                 std::max(p1.getX(), p2.getX()),
49                 std::max(p1.getY(), p2.getY())
50             )
51         );
52     }
53 }
54 }
```


ПРИЛОЖЕНИЕ В

Код point.h

```
1  #pragma once
2
3  #include <iostream>
4
5  namespace pavel {
6      class Point {
7          public:
8              /* Constructors and copy */
9              explicit Point(double x = 0, double y = 0): x(x), y(y) {}
10             Point(const Point &p) = default;
11             ~Point() = default;
12
13             friend void swap(Point& a, Point& b);
14             Point& operator=(Point p);
15             Point(Point&& p) noexcept;
16
17             /* Getters, setters */
18             [[nodiscard]] double getX() const { return x; }
19             [[nodiscard]] double getY() const { return y; }
20             void setX(double x_) { x = x_; }
21             void setY(double y_) { y = y_; }
22
23             [[nodiscard]] double getR() const;
24             [[nodiscard]] double getPhi() const;
25             void setR(double newR);
26             void setPhi(double newPhi);
27
28             /* Arithmetic */
29             Point& operator/(double i);
30             Point& operator*(double i);
31             Point& operator+=(Point p);
32             Point& operator—=(Point p);
33             Point& operator—();
34
35             /* Stream */
36             friend std::ostream& operator<< (std::ostream& os, const Point& p);
37             friend std::istream& operator>> (std::istream& is, Point& p);
38
39             private:
40                 double x{};
41                 double y{};
42     };
43
44     bool operator==(const Point& a, const Point& b);
45     Point operator+(const Point& p1, const Point& p2);
46     Point operator—(const Point& p1, const Point& p2);
47
48     Point operator+(const Point& p1, double a);
49     Point operator—(const Point& p1, double a);
50 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Г

Код point.cpp

```
1  #include <algorithm>
2  #include <cmath>
3
4  #include "point.h"
5
6  namespace pavel {
7      void swap(Point &a, Point &b) {
8          std::swap(a.x, b.x);
9          std::swap(a.y, b.y);
10     }
11
12     Point &Point::operator=(Point p) {
13         swap(*this, p);
14         return *this;
15     }
16
17     Point::Point(Point &&p) noexcept {
18         swap(*this, p);
19     }
20
21     Point & Point::operator/(double i)
22     {
23         x = x / i;
24         y = y / i;
25         return *this;
26     }
27
28     Point & Point::operator*(double i)
29     {
30         x = x * i;
31         y = y * i;
32         return *this;
33     }
34
35     std::ostream & operator<<(std::ostream & os, const Point& p)
36     {
37         os << "(" << p.x << "," << p.y << ")";
38         return os;
39     }
40
41     std::istream & operator>> (std::istream & is, Point& p)
42     {
43         is >> p.x >> p.y;
44         return is;
45     }
46
47     Point &Point::operator+=(Point p) {
48         x = x + p.getX();
49         y = y + p.getY();
50         return *this;
51     }
52
53     Point &Point::operator-=(Point p) {
54         x = x - p.getX();
55         y = y - p.getY();
56         return *this;
```

```

57     }
58
59     double Point::getR() const {
60         return std::sqrt(x*x + y*y);
61     }
62
63     double Point::getPhi() const {
64         // if ((x == 0) && (y > 0)) return M_PI/2;
65         // if ((x == 0) && (y < 0)) return 3*M_PI/2;
66         // if ((x > 0) && (y >= 0)) return std::atan(y/x);
67         // if ((x > 0) && (y < 0)) return std::atan(y/x) + 2*M_PI;
68         // if (x < 0) return std::atan(y/x) + M_PI;
69         // if (x > 0) return std::atan2(y, x);
70         // if ((x < 0) && (y >= 0)) return std::atan2(y, x) + M_PI;
71         // if ((x < 0) && (y < 0)) return std::atan2(y, x) - M_PI;
72         // if ((x == 0) && (y > 0)) return M_PI / 2;
73         // if ((x == 0) && (y < 0)) return -M_PI / 2;
74         return std::atan2(y, x);
75     }
76
77     void Point::setR(double newR) {
78         double phi = getPhi();
79         x = newR * std::cos(phi);
80         y = newR * std::sin(phi);
81     }
82
83     void Point::setPhi(double newPhi) {
84         double r = getR();
85         x = r * std::cos(newPhi);
86         y = r * std::sin(newPhi);
87     }
88
89     Point &Point::operator~() {
90         x = -x;
91         y = -y;
92     }
93
94     bool operator==(const Point & a, const Point & b){
95         return ((a.getX() == b.getX()) && (a.getY() == b.getY()));
96     }
97
98     Point operator+(const Point& p1, const Point& p2) {
99         return Point(p1.getX() + p2.getX(), p1.getY() + p2.getY());
100     }
101
102     Point operator-(const Point& p1, const Point& p2) {
103         return Point(p1.getX() - p2.getX(), p1.getY() - p2.getY());
104     }
105
106     Point operator+(const Point& p1, double a) {
107         return Point{p1.getX() + a, p1.getY() + a};
108     }
109     Point operator-(const Point& p1, double a) {
110         return Point {p1.getX() - a, p1.getY() - a};
111     }
112 }

```

ПРИЛОЖЕНИЕ Д

Код pentagram.h

```
1  #pragma once
2
3  #include <ostream>
4  #include "point.h"
5  #include "shape.h"
6
7  namespace pavel {
8      class Pentagon: virtual public Shape {
9      public:
10         explicit Pentagon(Point center = Point {0, 0}, double size = 1);
11
12         std::pair<Point, Point> getBorders() override;
13
14         std::vector<Point> getPath() override;
15
16         [[nodiscard]] double getSize() const;
17
18     protected:
19         double size;
20
21     private:
22         void print(std::ostream &o) const override;
23         [[nodiscard]] std::vector<Point> getPoints();
24     };
25 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Е

Код pentagram.cpp

```
1  #include <cmath>
2  #include <tuple>
3
4  #include "pentagram.h"
5
6  namespace pavel {
7      Pentagon::Pentagon(Point center, double size): Shape(center), size(size) {}
8
9      std::vector<Point> Pentagon::getPoints() {
10         auto points = std::vector<Point>();
11         for (int i = 0; i < 5; i++) {
12             auto p = Point {size, 0};
13             p.setPhi(i * M_PI * 2 / 5);
14             p += center;
15             p = getScaled(p);
16             points.push_back(p);
17         }
18         return points;
19     }
20
21     std::pair<Point, Point> Pentagon::getBorders() {
22         auto coef = size * zoomCoef;
23         return std::make_pair(
24             center - Point {coef, coef},
25             center + Point {coef, coef}
26         );
27     }
28
29     std::vector<Point> Pentagon::getPath() {
30         auto points = getPoints();
31         return std::vector<Point> {
32             points[0],
33             points[2],
34             points[4],
35             points[1],
36             points[3],
37             points[0]
38         };
39     }
40
41     double Pentagon::getSize() const {
42         return size * zoomCoef;
43     }
44
45     void Pentagon::print(std::ostream &o) const {
46         o << "Pentagram: {center: " << getCenter() << "; size: " << getSize() << "}";
47     }
48
49 }
50 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Ж

Код atanSegment.h

```
1  #pragma once
2
3  #include "shape.h"
4
5  namespace pavel {
6      class AtanSegment : public Shape {
7      public:
8          explicit AtanSegment(Point bottomLeft, Point topRight, unsigned int precision =
9              20);
10
11          std::pair<Point, Point> getBorders() override;
12
13          std::vector<Point> getPath() override;
14
15          [[nodiscard]] unsigned int getPrecision() const;
16          void setPrecision(unsigned int newPrecision);
17
18          void move(Point delta) override;
19
20      protected:
21          void print(std::ostream &o) const override;
22
23      private:
24          unsigned int precision;
25          std::pair<Point, Point> borders;
26          double atanStart = -1;
27          double atanStop = 1;
28      };
29 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ 3

Код atanSegment.cpp

```
1  #include <cmath>
2  #include "atanSegment.h"
3
4  namespace pavel {
5      AtanSegment::AtanSegment(Point bottomLeft, Point topRight, unsigned int precision)
6          : precision(precision), borders(std::make_pair(topRight, bottomLeft)) {
7          center = (topRight + bottomLeft) / 2;
8      }
9
10     std::pair<Point, Point> AtanSegment::getBorders() {
11         return alignRect(getScaled(borders.first), getScaled(borders.second));
12     }
13
14     void AtanSegment::move(Point delta) {
15         Shape::move(delta);
16         borders.first += delta;
17         borders.second += delta;
18     }
19
20     std::vector<Point> AtanSegment::getPath() {
21         double x = atanStart;
22         auto path = std::vector<Point>();
23         auto boxDelta = borders.first - center;
24         auto delta = (atanStop - atanStart) / precision;
25         double xSize = boxDelta.getX();
26         double ySize = boxDelta.getY();
27
28         for (unsigned int i = 0; i <= precision; i++) {
29             auto y = std::atan(x) * 2 / M_PI;
30             auto p = Point {x * xSize, y * ySize} + center;
31             p = getScaled(p);
32             path.push_back(p);
33             x += delta;
34         }
35         return path;
36     }
37
38     void AtanSegment::print(std::ostream &o) const {
39         o << "AtanSegment_{precision:}" << precision
40         << ";_box:" << borders.second << "_" << borders.first << "}";
41     }
42
43     unsigned int AtanSegment::getPrecision() const {
44         return precision;
45     }
46
47     void AtanSegment::setPrecision(unsigned int newPrecision) {
48         AtanSegment::precision = newPrecision;
49     }
50
51 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ И

Код text.h

```
1  #pragma once
2
3  #include "shape.h"
4
5  namespace pavel {
6      class Text : virtual public Shape {
7      public:
8          explicit Text(std::string string, Point bottomLeft, Point topRight);
9
10         std::pair<Point, Point> getBorders() override;
11
12         std::vector<Point> getPath() override;
13
14         [[nodiscard]] const std::string &getString() const;
15         void setString(const std::string &newString);
16
17         void move(Point delta) override;
18
19     protected:
20         void print(std::ostream &o) const override;
21
22     private:
23         std::string string;
24         std::pair<Point, Point> borders;
25
26         std::vector<Point> getRect();
27     };
28 }
```


ПРИЛОЖЕНИЕ К

Код text.cpp

```
1  #include <tuple>
2  #include <utility>
3  #include <algorithm>
4  #include "text.h"
5
6  namespace pavel {
7
8      const std::string &Text::getString() const {
9          return string;
10     }
11
12     void Text::setString(const std::string &newString) {
13         string = newString;
14     }
15
16     std::vector<Point> Text::getRect() {
17         auto [p1, p3] = borders;
18         auto points = std::vector(
19             {getScaled(p1),
20              (getScaled(Point{p1.getX(), p3.getY()})),
21              getScaled(p3),
22              getScaled(Point{p1.getX(), p3.getY()})
23             });
24         return points;
25     }
26
27     std::pair<Point, Point> Text::getBorders() {
28         auto points = getRect();
29         auto xS = std::vector<double>();
30         auto yS = std::vector<double>();
31         for (auto & point: points) {
32             xS.push_back(point.getX());
33             yS.push_back(point.getY());
34         }
35         const auto [minX, maxX] = std::minmax_element(xS.begin(), xS.end());
36         const auto [minY, maxY] = std::minmax_element(yS.begin(), yS.end());
37         return std::make_pair(
38             Point {*minX, *minY},
39             Point {*maxX, *maxY}
40         );
41     }
42
43     std::vector<Point> Text::getPath() {
44         return getRect();
45     }
46
47     void Text::move(Point delta) {
48         Shape::move(delta);
49         borders.first += delta;
50         borders.second += delta;
51     }
52
53     void Text::print(std::ostream &o) const {
54
55         o << "└─Text:└─{string:└─" << string<< "└─box:"
56         << borders.second << "└─" << borders.first << "└─";
```

```
57     }
58
59     Text::Text(std::string string, Point bottomLeft, Point topRight)
60         :string(std::move(string)), borders(std::make_pair(topRight, bottomLeft)) {
61         center = (topRight + bottomLeft) / 2;
62     }
63 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Л

Код pentagramText.h

```
1  #include "text.h"
2  #include "pentagram.h"
3
4  namespace pavel {
5      class PentagonText : public Text, public Pentagon {
6      public:
7          explicit PentagonText(std::string string, Point center = Point {0, 0}, double
              size = 1);
8
9          std::pair<Point, Point> getBorders() override;
10
11         std::vector<Point> getPath() override;
12
13         void move(Point delta) override;
14
15     protected:
16         void print(std::ostream &o) const override;
17     };
18 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ М

Код pentagramText.cpp

```
1  #include "pentagramText.h"
2
3  #include <utility>
4
5  namespace pavel {
6      void PentagramText::print(std::ostream &o) const {
7          o << "PentagramText{center:_ " << Pentagram::center << ";_size:_ " << size << ";_
8              string:_ " << getString() << "}";
9      }
10
11     std::pair<Point, Point> PentagramText::getBorders() {
12         return Pentagram::getBorders();
13     }
14
15     std::vector<Point> PentagramText::getPath() {
16         auto pentagramPath = Pentagram::getPath();
17         auto textPath = Text::getPath();
18         pentagramPath.insert(pentagramPath.end(), textPath.begin(), textPath.end());
19         return pentagramPath;
20     }
21
22     void PentagramText::move(Point delta) {
23         Text::move(delta);
24     }
25
26     PentagramText::PentagramText(std::string string, Point center, double size)
27         : Pentagram(center, size), Text(std::move(string), center + (size / 2), center -
28             (size / 2))
29     {}
30 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Н

Код test.cpp

```
1  #pragma clang diagnostic push
2  #pragma ide diagnostic ignored "cert-msc32-c"
3  #pragma ide diagnostic ignored "cert-err58-cpp"
4
5  #include <ctime>
6  #include <iostream>
7  #include <random>
8  #include "gtest/gtest.h"
9
10 #include "point.h"
11 #include "pentagram.h"
12 #include "text.h"
13 #include "atanSegment.h"
14 #include "pentagramText.h"
15 #include "hashMap.h"
16
17
18 TEST(PointTest, BasicPointTest) {
19     std::mt19937 gen(time(nullptr));
20     std::uniform_real_distribution<> urd(-10, 10);
21     auto x = urd(gen);
22     auto y = urd(gen);
23
24     pavel::Point p1 {x, y};
25     ASSERT_EQ(p1.getX(), x);
26     ASSERT_EQ(p1.getY(), y);
27     ASSERT_GE(p1.getR(), 0);
28     ASSERT_NEAR(p1.getPhi(), 0, M_PI);
29
30     p1.setX(y);
31     p1.setY(x);
32     ASSERT_EQ(p1.getX(), y);
33     ASSERT_EQ(p1.getY(), x);
34 }
35
36 TEST(PointTest, CopyPaste) {
37     pavel::Point p1 {2, 3};
38     auto p2 = p1;
39     auto p3(p2);
40
41     ASSERT_EQ(p1.getX(), p2.getX());
42     ASSERT_EQ(p2.getX(), p3.getX());
43     ASSERT_EQ(p1.getPhi(), p2.getPhi());
44     ASSERT_EQ(p1.getR(), p3.getR());
45
46     ASSERT_TRUE(p1 == p2);
47     auto p4 = p2 + p3;
48     auto p5 = p3 * 2;
49     ASSERT_TRUE(p4 == p5);
50     ASSERT_GT(p4.getR(), p1.getR());
51     ASSERT_GT(p5.getR(), p1.getR());
52     ASSERT_EQ(p3.getPhi(), p5.getPhi());
53 }
54
55 void checkBorders(pavel::Shape& figure) {
56     auto [p2, p1] = figure.getBorders();
```

```

57     for (pavel::Point& point : figure.getPath()) {
58         ASSERT_LE(point.getX(), p1.getX());
59         ASSERT_LE(point.getY(), p1.getY());
60
61         ASSERT_GE(point.getX(), p2.getX());
62         ASSERT_GE(point.getY(), p2.getY());
63     }
64 }
65
66 void standartMoveSequence(pavel::Shape& figure) {
67     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(figure));
68
69     figure.move(pavel::Point(99, -200));
70     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(figure));
71
72     figure.rotate(M_PI / 3);
73     figure.scale(14);
74     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(figure));
75
76     figure.scale(0.0001);
77     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(figure));
78 }
79
80 TEST(ShapeTest, PentagonTest) {
81     auto center = pavel::Point{2, 3};
82     auto fig = pavel::Pentagram(center, 10);
83     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(fig));
84
85     auto [ap1, ap2] = fig.getBorders();
86     fig.move(pavel::Point {2, 5});
87     auto [bp1, bp2] = fig.getBorders();
88
89     ASSERT_LT(ap1.getX(), bp1.getX());
90     ASSERT_LT(ap2.getY(), bp2.getY());
91
92     fig.rotate(M_PI * 0.42);
93     fig.scale(13.4);
94     auto [cp2, cp1] = fig.getBorders();
95     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(fig));
96     ASSERT_EQ(fig.getAngle(), M_PI*0.42);
97
98     ASSERT_LT(cp2.getX(), bp2.getX());
99     ASSERT_GT(cp1.getY(), bp1.getY());
100
101     ASSERT_EQ(fig.getCenter(), center + pavel::Point(2, 5));
102 }
103
104 TEST(ShapeTest, TextTest){
105     auto text = pavel::Text("Hello",
106                             pavel::Point(0, 0),
107                             pavel::Point(10, 10));
108     ASSERT_EQ(text.getString(), "Hello");
109     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(text));
110
111     text.setString("Goodbye");
112     ASSERT_EQ(text.getString(), "Goodbye");
113
114     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(standartMoveSequence(text));
115 }
116
117

```

```

118 TEST(ShapeTest, AtanSegmentTest) {
119     auto seg = pavel::AtanSegment(pavel::Point{0, 0}, pavel::Point{10, 10}, 0);
120     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(seg));
121     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(standartMoveSequence(seg));
122
123     seg.setPrecision(20000);
124     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(seg));
125     ASSERT_EQ(seg.getPrecision(), 20000);
126     seg.setPrecision(2);
127     ASSERT_NO_FATAL_FAILURE(checkBorders(seg));
128 }
129
130
131
132 TEST(ContainerTest, InitTest) {
133     auto m = pavel::HashMap<int, int>();
134     m.create(15, 20);
135     m.create(20, 30);
136     m.create(30, 40);
137     ASSERT_EQ(m.at(15), 20);
138     ASSERT_EQ(m.at(20), 30);
139     ASSERT_EQ(m.at(30), 40);
140     int val;
141     ASSERT_FALSE(m.get(16, val));
142     ASSERT_TRUE(m.get(15, val));
143     m.update(15, 25);
144     ASSERT_EQ(m.at(15), 25);
145     m.remove(15);
146     ASSERT_FALSE(m.get(15, val));
147 }
148
149 TEST(ContainerTest, IteratorTest1) {
150     auto m = pavel::HashMap<int, double>();
151     m.create(1, 2);
152     m.create(2, 3);
153
154     auto iter = pavel::HashMapIterator<int, double>(m);
155     while (!iter.end()) {
156         ASSERT_NE(iter.value(), 0);
157         ASSERT_NE(iter.key(), 0);
158         ++iter;
159     }
160 }
161
162 TEST(ContainerTest, IteratorTest2) {
163     auto m = pavel::HashMap<int, double>();
164     m.create(1, 2);
165     m.create(2, 3);
166     m.create(10, 4);
167     m.create(20, 40);
168     m.create(25, 45);
169
170     auto it1 = m.begin();
171     auto it2 = m.end();
172     bool cmp = it1 == it2;
173     ASSERT_FALSE(cmp);
174
175     for (auto it = m.begin(); it != m.end(); it++) {
176         ASSERT_NE(it.value(), 0);
177         ASSERT_NE(it.key(), 0);
178     }

```

```
179 }
180
181 int main(int argc, char *argv[])
182 {
183     ::testing::InitGoogleTest(&argc, argv);
184     return RUN_ALL_TESTS();
185 }
186 #pragma clang diagnostic pop
```


ПРИЛОЖЕНИЕ О

Код demo.cpp

```
1  #include <cmath>
2  #include <memory>
3  #include <iostream>
4  #include <iomanip>
5
6  #include "atanSegment.h"
7  #include "text.h"
8  #include "myCli.h"
9
10 #include "shape.h"
11 #include "point.h"
12 #include "pentagram.h"
13 #include "colors.h"
14 #include "pentagramText.h"
15
16
17 std::string outPath(pavel::Shape& shape) {
18     std::ostringstream os;
19     os.precision(3);
20     os << "[";
21     for (auto &p : shape.getPath()) {
22         os << p << " ";
23     }
24     os << "]";
25     return os.str();
26 }
27
28 void doStuffWithShape(pavel::Shape & shape, std::ostream& os) {
29     os << BLUE << "Starting_transformation_sequence" << RESET << std::endl;
30     os << offset(1) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
31     auto move = pavel::Point {10, 20};
32     os << offset(1) << GREEN << "Moving_to_" << move << RESET << std::endl;
33     shape.move(move);
34     os << offset(1) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
35
36     double angle = 45.0 / 180.0 * M_PI;
37     os << offset(2) << GREEN << "Rotating_at_45_degrees" << RESET << std::endl;
38     shape.rotate(angle);
39     os << offset(2) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
40
41     double scale = 12.5;
42     os << offset(3) << GREEN << "Scaling_" << scale << "_times" << RESET << std::endl;
43     shape.scale(scale);
44     os << offset(3) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
45
46     os << offset(3) << GREEN << "Scaling_back" << RESET << std::endl;
47     shape.scale(1 / scale);
48     os << offset(3) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
49
50     os << offset(2) << GREEN << "Rotating_back" << RESET << std::endl;
51     shape.rotate(-angle);
52     os << offset(2) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
53
54     os << offset(1) << GREEN << "Moving_back" << RESET << std::endl;
55     shape.move(-move);
56     os << offset(1) << "Path" << outPath(shape) << std::endl;
```

```

57     os << BLUE << "Transformation_sequence_complete" << std::endl;
58 }
59
60 int main(int argc, char *argv[])
61 {
62     std::cout.precision(3);
63     box("Korytov_Pavel_6304_LR1_Part1", std::cout, RED);
64     std::vector<std::shared_ptr<pavel::Shape>> arr {
65         std::make_shared<pavel::Pentagram>(pavel::Pentagram(pavel::Point {0, 0},
66             10)),
67         std::make_shared<pavel::AtanSegment>(pavel::AtanSegment(pavel::Point{1, 1},
68             pavel::Point{10, 10}, 5)),
69         std::make_shared<pavel::Text>(pavel::Text("Hello_world", pavel::Point {-5,
70             -5}, pavel::Point {5, 5})),
71         std::make_shared<pavel::PentagramText>(pavel::PentagramText("Text_with_
72             pentagram", pavel::Point{1, 2}, 10))
73     };
74     for (auto &ptr: arr) {
75         std::ostringstream s;
76         s << *ptr.get();
77         box(s.str(), std::cout, YELLOW);
78         doStuffWithShape(*ptr.get(), std::cout);
79     }
80 }

```

ПРИЛОЖЕНИЕ П

Код colors.h

```
1  #pragma once
2
3  #define RESET    "\033[0m"
4  #define BLACK    "\033[30m"      /* Black */
5  #define RED      "\033[31m"      /* Red */
6  #define GREEN    "\033[32m"      /* Green */
7  #define YELLOW   "\033[33m"      /* Yellow */
8  #define BLUE     "\033[34m"      /* Blue */
9  #define MAGENTA  "\033[35m"      /* Magenta */
10 #define CYAN     "\033[36m"      /* Cyan */
11 #define WHITE    "\033[37m"      /* White */
12 #define BOLDBLACK "\033[1m\033[30m" /* Bold Black */
13 #define BOLDRED   "\033[1m\033[31m" /* Bold Red */
14 #define BOLDGREEN "\033[1m\033[32m" /* Bold Green */
15 #define BOLDYELLOW "\033[1m\033[33m" /* Bold Yellow */
16 #define BOLDBLUE  "\033[1m\033[34m" /* Bold Blue */
17 #define BOLDMAGENTA "\033[1m\033[35m" /* Bold Magenta */
18 #define BOLD CYAN "\033[1m\033[36m" /* Bold Cyan */
19 #define BOLDWHITE "\033[1m\033[37m" /* Bold White */
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Р

Код myCli.h

```
1  #pragma once
2  #include <string>
3
4  void box(const std::string& string, std::ostream& os,
5          const std::string& boxColor = "\033[0m",
6          const std::string& textColor = "\033[0m");
7
8  std::string offset(int offset);
```

ПРИЛОЖЕНИЕ С

Код myCli.cpp

```
1  #include "myCli.h"
2  #include "colors.h"
3  #include <iostream>
4  #include <sstream>
5
6  #define OFFSET "    "
7
8  void box(const std::string& string, std::ostream& os,
9          const std::string& boxColor,
10         const std::string& textColor) {
11     os << boxColor << "┌";
12     for (int i = 0; i < string.length(); i++) {
13         os << "-";
14     }
15     os << "┐" << std::endl;
16     os << "| " << textColor << string << boxColor << "| " << std::endl;
17     os << "└";
18     for (int i = 0; i < string.length(); i++) {
19         os << "-";
20     }
21     os << "┘" << std::endl << RESET;
22 }
23
24 std::string offset(int offset) {
25     std::string str;
26     for (int i = 0; i < offset; i++) {
27         str += OFFSET;
28     }
29     return str;
30 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Т

Код demo2.cpp

```
1  #include <iostream>
2  #include <string>
3  #include <vector>
4  #include <list>
5  #include <deque>
6  #include <map>
7
8  #include "myCli.h"
9  #include "colors.h"
10
11 using std::cout, std::endl;
12
13 int main(int argc, char *argv[])
14 {
15     box("Korytov_Pavel, 6304_LR1_Part2", std::cout, RED);
16     std::initializer_list<int> init = {
17         1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
18     };
19     box("vector, list, deque", std::cout, YELLOW);
20     auto vector = std::vector<int>(init);
21     auto list = std::list<int>(init);
22     auto deque = std::deque<int>(init);
23
24     cout << GREEN << "Vector и deque поддерживают random access, list — нет:" << RESET
25         << endl;
26     cout << "vector[15] = " << vector[4] << endl;
27     cout << "deque[15] = " << deque[4] << endl;
28
29     cout << GREEN << "Все три контейнера позволяют эффективно получить доступ к первому,
30         или последнему элементу:" << RESET << endl;
31     cout << "vector.front(): " << vector.front() << "; vector.back(): " <<
32         vector.back() << endl;
33     cout << "list.front(): " << list.front() << "; list.back(): " << list.back() <<
34         endl;
35     cout << "deque.front(): " << deque.front() << "; deque.back(): " << deque.back() <<
36         endl;
37
38     cout << GREEN << "Модификация содержимого. Все три контейнера обладают идентичными
39         операциями..." << RESET << endl;
40     deque.push_back(15);
41     deque.push_front(25);
42     list.push_back(15);
43     list.push_front(25);
44     cout << GREEN << "Но vector не позволяет добавлять элементы в начало" << RESET <<
45         endl;
46     vector.push_back(15);
47
48     cout << GREEN << "Итерация" << RESET << endl;
49     for (auto & it : deque) {
50         cout << it << " ";
51     }
52     cout << endl;
53
54     for (auto & it : list) {
55         cout << it << " ";
56     }
57 }
```

```

50     cout << endl;
51
52     for (auto & it : vector) {
53         cout << it << " ";
54     }
55     cout << endl;
56
57     box("map", std::cout, YELLOW);
58     cout << GREEN << "Создание_map" << RESET << endl;
59     auto map = std::map<int, int> {{1, 2}, {3, 4}, {5, 6}};
60     for (auto & it : map) {
61         std::cout << it.first << " " << it.second << std::endl;
62     }
63
64     cout << GREEN << "Изменение_map" << RESET << endl;
65     map[1] = 20;
66     map[0] = 25;
67
68     for (auto & it : map) {
69         std::cout << it.first << " " << it.second << std::endl;
70     }
71 }

```

ПРИЛОЖЕНИЕ У

Код hashMap.h

```
1  #pragma once
2
3  #include <algorithm>
4  #include <iostream>
5  #include <functional>
6  #include <string>
7
8  #define SIZE 2000000
9
10 namespace pavel {
11     template<typename Key>
12     unsigned int defaultHash(Key key) {
13         return static_cast<unsigned int>(key) % SIZE;
14     }
15
16     template<typename Key>
17     bool defaultCompare(const Key& v1, const Key& v2) {
18         return v1 == v2;
19     }
20
21     template <typename Key, typename Value>
22     class HashMap;
23
24     template <typename Key, typename Value>
25     class HashNode {
26     public:
27         explicit HashNode(const Key& key, const Value& value): key(key), value(value) {}
28
29         HashNode (HashNode& node): key(node.key), value(node.value) {}
30
31         friend void swap(HashNode& a, HashNode& b){
32             std::swap(a.key, b.key);
33             std::swap(a.value, b.value);
34         }
35
36         HashNode& operator=(const HashNode& other) {
37             swap(*this, other);
38             return *this;
39         }
40
41         HashNode& operator=(HashNode&& other) noexcept {
42             swap(*this, other);
43         }
44
45         [[nodiscard]] const Value& getValue() {
46             return value;
47         }
48
49         void setValue(Value newValue) {
50             value = newValue;
51         }
52
53         [[nodiscard]] const Key& getKey() {
54             return key;
55         }
56     }
```



```

57         [[nodiscard]] HashNode *getNext() const {
58             return next;
59         }
60
61         void setNext(HashNode *newNext) {
62             next = newNext;
63         }
64
65     private:
66         Key key;
67         Value value;
68         HashNode* next = nullptr;
69     };
70
71     template <typename Key, typename Value>
72     class HashMapIterator {
73     public:
74         explicit HashMapIterator(const HashMap<Key, Value>& hashMap,
75                                 HashNode<Key, Value>* node = nullptr)
76             :hashMap(hashMap), currentNode(node), compareFunc(hashMap.compareFunc) {
77             if (node == nullptr) {
78                 getNext();
79             } else {
80                 currentValue = hashMap.hashFunc(node->getKey());
81             }
82         }
83
84         HashMapIterator(HashMapIterator& it)
85             : HashMapIterator(it.hashMap, it.currentNode)
86         {
87             compareFunc = it.compareFunc;
88         }
89
90         HashMapIterator&operator++() {
91             getNext();
92             return *this;
93         }
94
95         HashMapIterator operator++(int) {
96             auto ret = HashMapIterator(*this);
97             getNext();
98             return ret;
99         }
100
101         const Key& key() {
102             return currentNode->getKey();
103         }
104
105         const Value& value() {
106             return currentNode->getValue();
107         }
108
109         bool end(){
110             return currentValue >= SIZE - 1;
111         }
112
113         friend bool operator==(const HashMapIterator<Key, Value>& it1,
114                               const HashMapIterator<Key, Value>& it2) {
115             return it1.compareFunc(it1.currentNode->getKey(),
116                                   it2.currentNode->getKey());

```

```

116     }
117
118     friend bool operator!=(const HashMapIterator<Key, Value>& it1,
119                           const HashMapIterator<Key, Value>& it2) {
120         return !it1.compareFunc(it1.currentNode->getKey(),
121                                it2.currentNode->getKey());
122     }
123 private:
124     void getNext() {
125         if (currentNode != nullptr) {
126             currentNode = currentNode->getNext();
127         }
128         while (currentNode == nullptr && (currentValue < SIZE - 1)) {
129             currentValue++;
130             currentNode = hashMap.table[currentValue];
131         }
132     }
133
134     std::function<int(Key, Key)> compareFunc;
135     const HashMap<Key, Value>& hashMap;
136     HashNode<Key, Value>* currentNode = nullptr;
137     unsigned int currentValue = 0;
138 };
139
140 template<typename Key, typename Value>
141 class HashMap {
142     template <typename K, typename V>
143     friend class HashMapIterator;
144 public:
145     explicit HashMap(
146         const std::function<unsigned int(Key)>& hash = defaultHash<Key>,
147         const std::function<int(Key, Key)>& compare = defaultCompare<Key>)
148         : hashFunc(hash), compareFunc(compare) {
149         table = new HashNode<Key, Value>* [SIZE]();
150     }
151
152     ~HashMap() {
153         for (unsigned int i = 0; i < SIZE; i++) {
154             HashNode<Key, Value> *entry = table[i];
155             while (entry != nullptr) {
156                 HashNode<Key, Value> *prev = entry;
157                 entry = entry->getNext();
158                 delete prev;
159             }
160         }
161         delete[] table;
162     }
163
164     const Value& at(const Key& key) {
165         unsigned int hashValue = hashFunc(key);
166         HashNode<Key, Value>* node = table[hashValue];
167
168         while (node != nullptr) {
169             if (compareFunc(node->getKey(), key)) {
170                 return node->getValue();
171             }
172             node = node->getNext();
173         }
174         throw std::out_of_range("Элемент не найден");

```

```

175     }
176
177     bool get(const Key& key, Value& value) {
178         try {
179             value = at(key);
180             return true;
181         } catch (std::out_of_range& outOfRange) {
182             return false;
183         }
184     }
185
186     void create(const Key& key, const Value& value) {
187         auto [prev, entry, hashValue] = getEntry(key);
188
189         if (entry == nullptr) {
190             entry = new HashNode<Key, Value>(key, value);
191             if (prev == nullptr) {
192                 table[hashValue] = entry;
193             } else {
194                 prev->setNext(entry);
195             }
196         } else {
197             throw std::invalid_argument("Запись_с_ключом_уже_существует");
198         }
199     }
200
201     void update(const Key& key, const Value& value) {
202         auto [prev, entry, hashValue] = getEntry(key);
203
204         if (entry == nullptr) {
205             entry = new HashNode<Key, Value>(key, value);
206             if (prev == nullptr) {
207                 table[hashValue] = entry;
208             } else {
209                 prev->setNext(entry);
210             }
211         } else {
212             entry->setValue(value);
213         }
214     }
215
216     void remove(const Key& key) {
217         auto [prev, entry, hashValue] = getEntry(key);
218
219         if (entry == nullptr) {
220             throw std::out_of_range("Элемент_с_ключом_не_существует");
221         } else {
222             if (prev == nullptr) {
223                 table[hashValue] = entry->getNext();
224             } else {
225                 prev->setNext(entry->getNext());
226             }
227             delete entry;
228         }
229     }
230
231     HashMapIterator<Key, Value> begin(){
232         return HashMapIterator<Key, Value>(*this);
233     }
234

```

```

235     HashMapIterator<Key, Value> end(){
236         unsigned int lastHash;
237         for (lastHash = SIZE - 1; table[lastHash] == nullptr && lastHash > 0;
                lastHash--);
238
239         if (lastHash > 0) {
240             HashNode<Key, Value>* node = table[lastHash];
241             while (node->getNext() != nullptr) {
242                 node = node->getNext();
243             }
244             return HashMapIterator<Key, Value>(*this, node);
245         }
246     }
247
248 private:
249     std::tuple<HashNode<Key, Value>*, HashNode<Key, Value>*,
250             unsigned int>getEntry(const Key& key) {
251         unsigned int hashValue = hashFunc(key);
252
253         HashNode<Key, Value> *entry = table[hashValue];
254         HashNode<Key, Value>* prev = nullptr;
255         while (entry != nullptr && !compareFunc(entry->getKey(), key)) {
256             prev = entry;
257             entry = entry->getNext();
258         }
259         return std::make_tuple(prev, entry, hashValue);
260     }
261
262     HashNode<Key, Value> **table;
263     std::function<unsigned int(Key)> hashFunc;
264     std::function<int(Key, Key)> compareFunc;
265 };
266
267 }
```

ПРИЛОЖЕНИЕ Ф

Код demo3.cpp

```
1  #include "shape.h"
2  #include "hashMap.h"
3  #include "pentagram.h"
4  #include "atanSegment.h"
5  #include "text.h"
6  #include "pentagramText.h"
7  #include "point.h"
8  #include "colors.h"
9  #include "myCli.h"
10
11 #include <iostream>
12 #include <memory>
13
14 int main(int argc, char *argv[]) {
15     box("Korytov_Pavel, 6304.LR, Part3", std::cout, RED);
16     std::cout.precision(3);
17     auto map = pavel::HashMap<int, std::shared_ptr<pavel::Shape>>();
18     std::cout << GREEN << "Создание_элементов" << RESET << std::endl;
19     map.create(1, std::make_shared<pavel::Pentagram>(pavel::Pentagram()));
20     map.create(2, std::make_shared<pavel::Text>(pavel::Text("Hello", pavel::Point {0,
21         0}, pavel::Point{10, 10})));
22     map.create(3,
23         std::make_shared<pavel::PentagramText>(pavel::PentagramText("Goodbye")));
24
25     std::cout << GREEN << "Получение_элементов" << RESET << std::endl;
26     for (auto it = map.begin(); !it.end(); ++it) {
27         std::cout << it.key() << ":_" << *it.value() << std::endl;
28     }
29
30     std::cout << GREEN << "Обновление_элементов" << RESET << std::endl;
31     map.update(3,
32         std::make_shared<pavel::AtanSegment>(pavel::AtanSegment(pavel::Point{1, 1},
33             pavel::Point{10, 10}, 5)));
34     for (auto it = map.begin(); !it.end(); ++it) {
35         std::cout << it.key() << ":_" << *it.value() << std::endl;
36     }
37
38     std::cout << GREEN << "Удаление_элементов" << RESET << std::endl;
39     map.remove(2);
40
41     for (auto it = map.begin(); !it.end(); ++it) {
42         std::cout << it.key() << ":_" << *it.value() << std::endl;
43     }
44
45     std::cout << GREEN << "Исключения" << RESET << std::endl;
46     try{
47         map.remove(2);
48     } catch (std::out_of_range& ex) {
49         std::cout << ex.what() << std::endl;
50     }
51     try{
52         auto a = map.at(2);
53     } catch (std::out_of_range& ex) {
54         std::cout << ex.what() << std::endl;
55     }
56     try{
```

```
53         map.create(3, std::make_shared<pavel::Pentagram>(pavel::Pentagram()));
54     } catch (std::invalid_argument& ex) {
55         std::cout << ex.what() << std::endl;
56     }
57
58 }
```