

# TP1 CAO Compte rendu

Constanza Corentin

Novembre 2021

## 1 Introduction

Le But de ce TP était de manipuler tout d'abord des polynomes de Bernstein pour construire des courbes de Bézier puis de construire et manipuler des NURBS. Ce TP a été réalisé sous Matlab.

## 2 Échauffement : Courbes de Bézier

Nous devons écrire un programme où l'on saisit à la souris  $N$  points, et qui trace le polygone contenant ces points et la courbe de bezier associée à ces points de contrôle. Il s'écrit comme ceci :

```
clear all;
close all;

figure %initialisation de la figure
hold on

[Px,Py]=ginput();
P=[Px,Py];
plot(Px,Py,'r+')

%discretisation
s = 1/100;
u = [0:s:1];
%calcul
C = CourbeB(P,u);
Ctr = C';

X_ = Ctr(1,:);
Y_ = Ctr(2,:);
plot(X,Y)
plot(P(:,1),P(:,2));
```

Les deux fonctions utilisées s'écrivent :

```
function [B] = Bernsteinscal(u,n)
B=zeros (n+1,1);
for k=0:n
    B(n+1)=u^k;
    for i = n:-1:k+1
        B(i)=B(i)*u + B(i+1)*(1-u);
    end
end
end

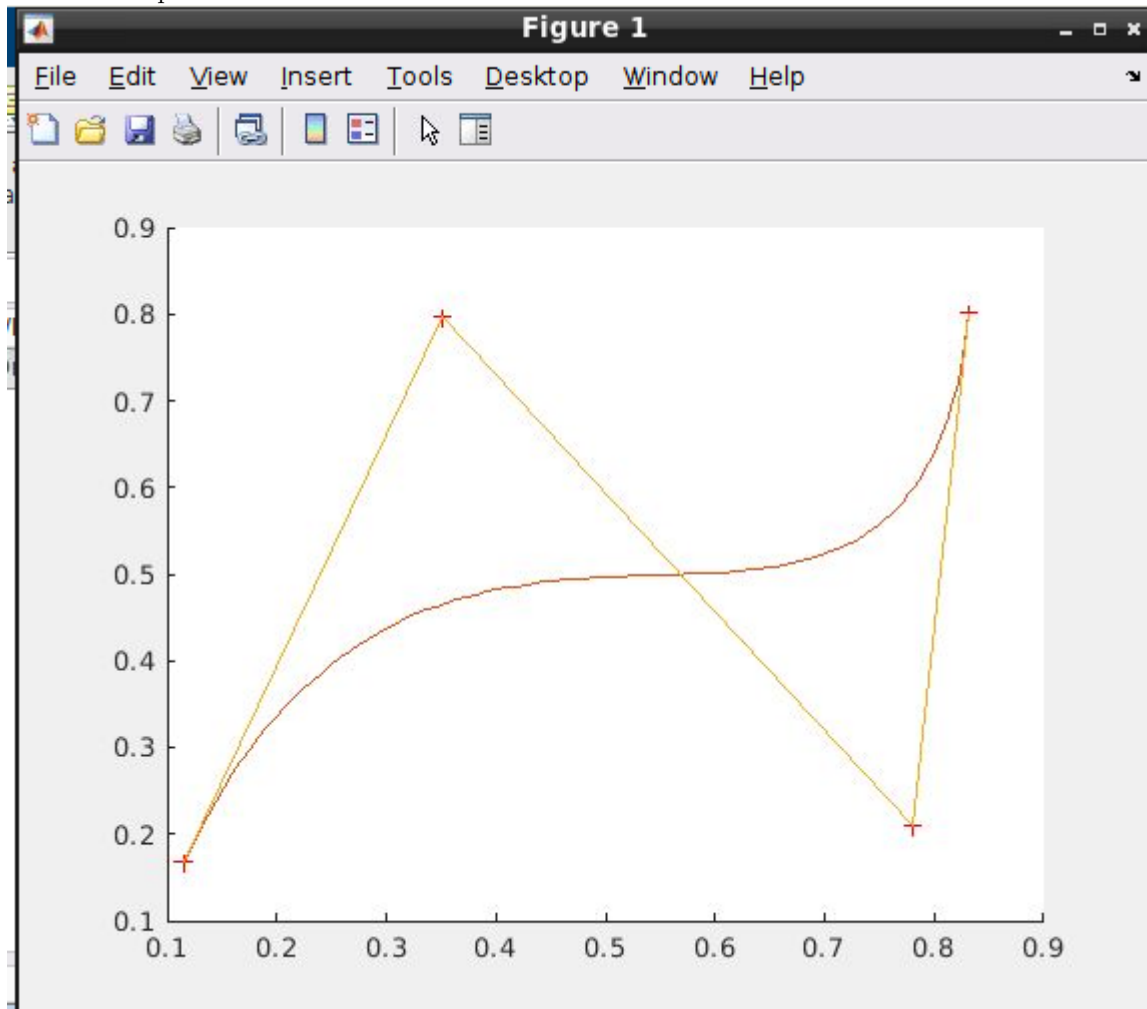
function [C]=CourbeB(P,u)

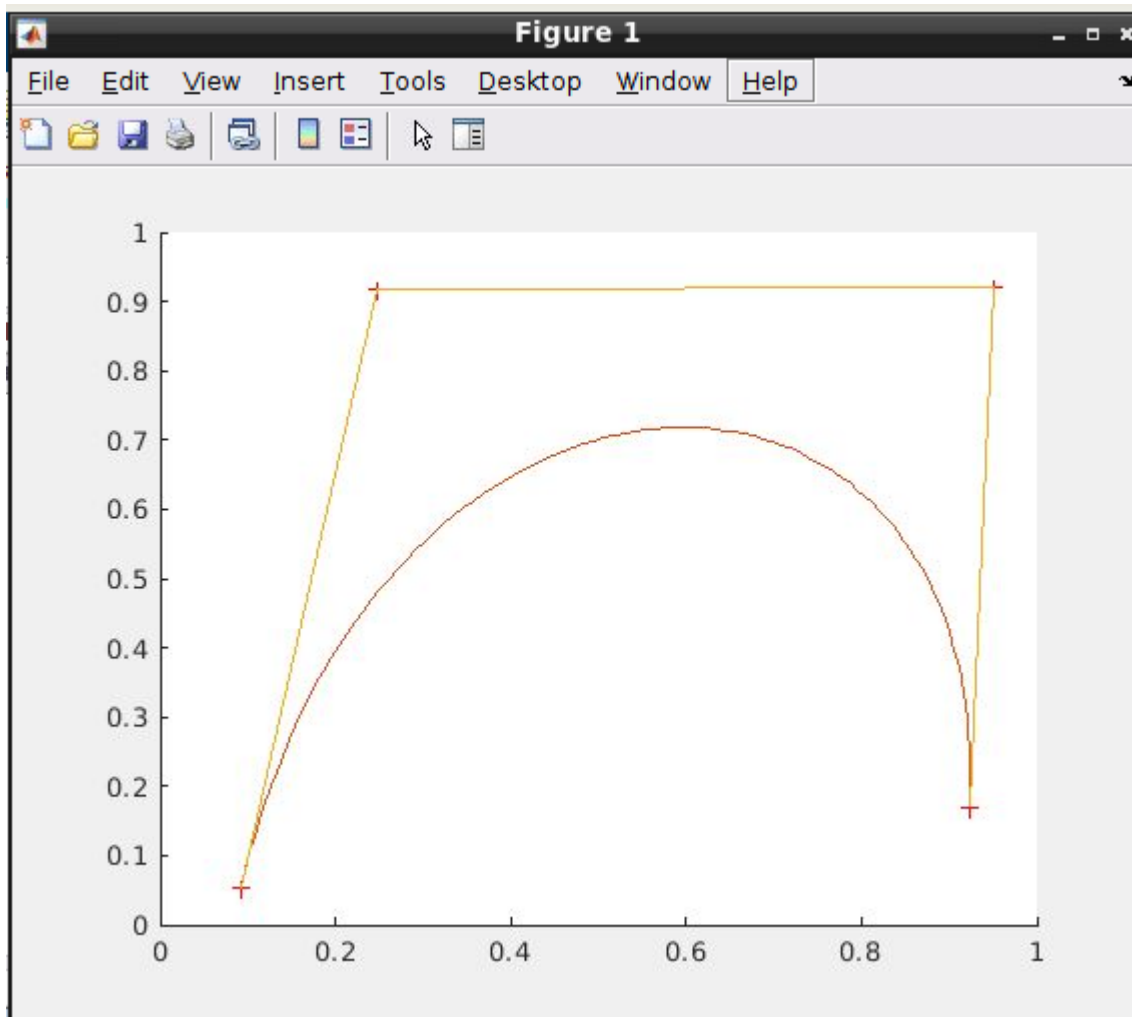
np = length(P);
nu = length(u);
C = zeros(nu,2);

for i = 1:nu
```

```
Bn = Bernsteinscal(u(i),np-1);  
for j = 1:np  
    C(i,1) = C(i,1) + Bn(j)*P(j,1);  
    C(i,2) = C(i,2) + Bn(j)*P(j,2);  
end  
end  
end
```

Voici deux exemple :





### 3 B-spline et NURBS

#### 3.1 Fonction FindSpan

L'objectif de cette fonction est de savoir dans quel interval de la forme  $[U(k), U(k+1)]$  se trouve  $u$  lorsque l'on construit notre courbe paramétré  $C(u)$  (et que donc  $u$  varie sur chaque interval  $[U(k), U(k+1)]$ ). Il s'agit en réalité d'une dichotomie. Voici le code utiliser :

```
function k = FindSpan(p,u,U)
n=length(U)- p - 1; % n=m-p-1

if u==U(n)
    k=n;
    return
else
    inf = p+1;
    sup = n+1;
    x=floor((sup+inf)/2);
    while (u<U(x)) || (u>U(x+1))
        if (u<U(x))
            sup=x;
        else
            inf=x;
        end
        x=floor((sup+inf)/2);
    end
    k=x;
end
```

end

Effectuons quelques test pour vérifier si notre fonction marche bien. Nous utiliserons le script suivant et ferons simplement varier la valeur de  $u$  :

```
clc
U=[0,0,0,0,0.25,0.5,0.75,1,1,1,1]
P=[[0,0]; [1,0] ;[1,1] ;[2,1]; [2.5,0]; [1.5,-0.5]; [0,-1/3]]
p=3;
u=0.6;
k = FindSand(p,u,U)
```

Voici les sorties des différents tests :

Pour  $u = 0,6$ , résultat attendu :  $k = 6$

k =

6

Pour  $u = 0$ , résultat attendu :  $k = 4$

k =

4

Pour  $u = 80.0$ , résultat attendu :  $k = 7$

k =

7

Cas limite : Pour  $u = 1$ , résultat attendu :  $k = 7$  car les interval sont définie comme ci  $u_i \leq u < u_{i+1}$  Et donc par convention la borne superieur du dernier  $u_{i+1}$  est incluse. C'est à ca que sert le premier test if  $u==U(n)$ .

k =

7

Tout les tests sont concluent, notre fonction est donc valide.

### 3.2 Fonction Vunique

La fonction Vunique retourne l'ensemble  $V$  des noeuds distincts dans le vecteur des noeuds  $U$  et leur nombre *munique* ainsi que leur multiplicité  $S$ . Elle s'écrit comme ceci :

```
function [V,munique,S] = Vunique(U)
```

```
V(1)=U(1)
munique=1
S=[1]
for i= 2:length(U)
    if U(i)==V(munique)
        S(munique)=S(munique)+1;
    else
        munique=munique + 1
        V(munique)=U(i)
        S=[S,1]
    end
end
```

end

munique=munique-1;

end

Testons cette fonction avec le script suivant qui reprend les données de l'énoncé :

```
clc
U=[0,0,0,0,0.25,0.5,0.75,1,1,1,1];
P=[[0,0]; [1,0] ;[1,1] ;[2,1]; [2.5,0]; [1.5,-0.5]; [0,-1/3]];
```

```
p=3;
u=0.75;
[V,munique,S] = Vunique(U)
```

Nous obtenons :

V =

```
0      0.2500      0.5000      0.7500      1.0000
```

munique =

```
4
```

S =

```
4      1      1      1      4
```

Ce qui est bien le résultat attendu pour  $U = [0, 0, 0, 0, 0.25, 0.5, 0.75, 1, 1, 1]$ . Notre fonction est donc valide.

### 3.3 Fonction BasisFuns

La fonction BasisFuns qui retourne dans un tableau  $N$  l'évaluation des  $p+1$  fonctions de base  $N_{kp,p}(u), \dots, N_{k,p}$  non nulles pour une valeur de  $u \in [uk, uk + 1]$ .

Notre fonction s'écrit comme ceci :

```
function N = BasisFuns(u,p,U)
k=FindSand(p,u,U);
termeg = zeros(p+1,1);
termedr = zeros(p+1,1);
N(1)=1;
for j=1:p
    termeg(j+1) = u - U(k+1-j);
    termedr(j+1) = U(k+j) - u;
    s=0;
    for r=0:j-1
        temp = N(r+1)/(termedr(r+2) + termeg(j-r+1));
        N(r+1) = s + termedr(r+2)*temp;
        s = termeg(j-r+1)*temp;
    end
    N(j+1) = s;
end
end
```

Testons notre fonction avec le script suivant :

```
clc
U=[0,0,0,0,0.25,0.5,0.75,1,1,1,1]
P=[[0,0]; [1,0] ;[1,1] ;[2,1]; [2.5,0]; [1.5,-0.5]; [0,-1/3]]
p=3;
m=length(U)-1;
n=m-p;
u=1;
```

```
N = BasisFuns(u,p,U)
```

On obtient la sortie suivante pour  $u = 1$  :

N =

```
0      0      0      1
```

pour  $u = 0$  :

N =

1      0      0      0

pour  $u = 0.25$

N =

0.2500      0.5833      0.1667      0

Nous avons des résultat cohérent (somme des  $N(i)$  qui vaut 1 et symétrie). Notre fonction est donc valide.

### 3.4 Fonction CurvePoint

La fonction CurvePoint pour un  $u \in [U_k, U_{k+1}]$  retourne dans un tableau  $C$  les composantes de  $C(u)$ . Pour cela on utilisera les  $p + 1$  fonctions de base  $N_{kp,p}(u), \dots, N_{k,p}$  non nulles pour un  $u \in [U_k, U_{k+1}]$  qui permettent de calculer le point  $C(u)$  de la courbe.

Notre fonction s'écrit comme ceci :

```
function C = CurvePoint(U, P, p, u, N)
k=FindSand(p,u,U);
C = zeros(1, 2);

for i = k-p:k
    C(1,1) = C(1,1) + N(i-k+p+1)*P(i,1);
    C(1,2) = C(1,2) + N(i-k+p+1)*P(i,2);
end
end
```

Testons notre fonction avec le script suivant :

```
clc
U=[0,0,0,0,0.25,0.5,0.75,1,1,1,1]
P=[[0,0]; [1,0] ;[1,1] ;[2,1]; [2.5,0]; [1.5,-0.5]; [0,-1/3]]
p=3;
m=length(U)-1;
n=m-p;
u=1;
N = BasisFuns(u,p,U);
C = CurvePoint(U, P, p, u, N)
```

Nous obtenons la sortie suivante :

C =

0      -0.3333

Nous avons bien un couple  $(x, y)$  (i.e un point) en sortie. Notre fonction est donc valide.

### 3.5 Fonction CurveNURBS

La fonction CurveNURBS calcule les composante de  $C(u)$  sur  $q = 30$  points régulièrement espacés de  $[V_k, V_{k+1}]$  et les retourne dans un tableau  $pt$ .

Notre fonction s'écrit comme ceci :

```
function pt = CurveNURBS (n, p, U, P, V, munique)
for k = 1:munique
    step=(V(k+1)-V(k))/29;
    Discretisation=V(k):step:V(k+1)
    for i=1:length(Discretisation)
        N=BasisFuns(Discretisation(i),p,U);
        C=CurvePoint(U,P,p,Discretisation(i),N);
        pt(i+30*k,1)=C(1); %on utilise
        i+30*k afin pouvoir tout mettre dans un m me vecteur
        pt(i+30*k,2)=C(2); %car chaque
        interval est discretis en 30 point. Les 30 premiers point sont
        donc pour le 1er interval,
```



0.7700	0.1749
0.8104	0.2037
0.8471	0.2339
0.8804	0.2652
0.9106	0.2975
0.9379	0.3306
0.9627	0.3644
0.9853	0.3985
1.0059	0.4330
1.0248	0.4674
1.0423	0.5018
1.0587	0.5358
1.0743	0.5694
1.0893	0.6022
1.1042	0.6343
1.1190	0.6652
1.1342	0.6950
1.1500	0.7233
1.1667	0.7500
1.1667	0.7500
1.1845	0.7750
1.2034	0.7982
1.2235	0.8197
1.2445	0.8394
1.2665	0.8574
1.2893	0.8738
1.3130	0.8885
1.3374	0.9016
1.3625	0.9130
1.3883	0.9229
1.4146	0.9311
1.4415	0.9378
1.4688	0.9430
1.4964	0.9467
1.5245	0.9488
1.5527	0.9495
1.5812	0.9487
1.6099	0.9465
1.6386	0.9429
1.6673	0.9379
1.6960	0.9315
1.7246	0.9237
1.7530	0.9146
1.7812	0.9042
1.8091	0.8926
1.8367	0.8796
1.8638	0.8654
1.8905	0.8500
1.9167	0.8333
1.9167	0.8333
1.9422	0.8155
1.9671	0.7965
1.9913	0.7765
2.0147	0.7554
2.0373	0.7333
2.0589	0.7103
2.0796	0.6864
2.0993	0.6617
2.1179	0.6362
2.1353	0.6100
2.1515	0.5831



2.1665	0.5556
2.1801	0.5275
2.1923	0.4989
2.2031	0.4698
2.2124	0.4403
2.2201	0.4104
2.2261	0.3802
2.2304	0.3497
2.2330	0.3190
2.2337	0.2882
2.2326	0.2572
2.2295	0.2262
2.2244	0.1952
2.2173	0.1642
2.2080	0.1333
2.1965	0.1025
2.1827	0.0720
2.1667	0.0417
2.1667	0.0417
2.1482	0.0117
2.1272	-0.0180
2.1035	-0.0471
2.0769	-0.0757
2.0473	-0.1036
2.0145	-0.1307
1.9783	-0.1570
1.9386	-0.1823
1.8953	-0.2066
1.8480	-0.2298
1.7968	-0.2518
1.7413	-0.2724
1.6815	-0.2917
1.6172	-0.3094
1.5483	-0.3256
1.4744	-0.3401
1.3956	-0.3528
1.3117	-0.3636
1.2223	-0.3725
1.1275	-0.3793
1.0271	-0.3840
0.9208	-0.3865
0.8085	-0.3866
0.6901	-0.3843
0.5654	-0.3795
0.4342	-0.3721
0.2963	-0.3620
0.1516	-0.3491
0	-0.3333

Nous avons une liste de point (ce qui est le type de sortie attendue) que nous allons afficher grâce à la fonction suivante.

### 3.6 Fonction DrawNURBS

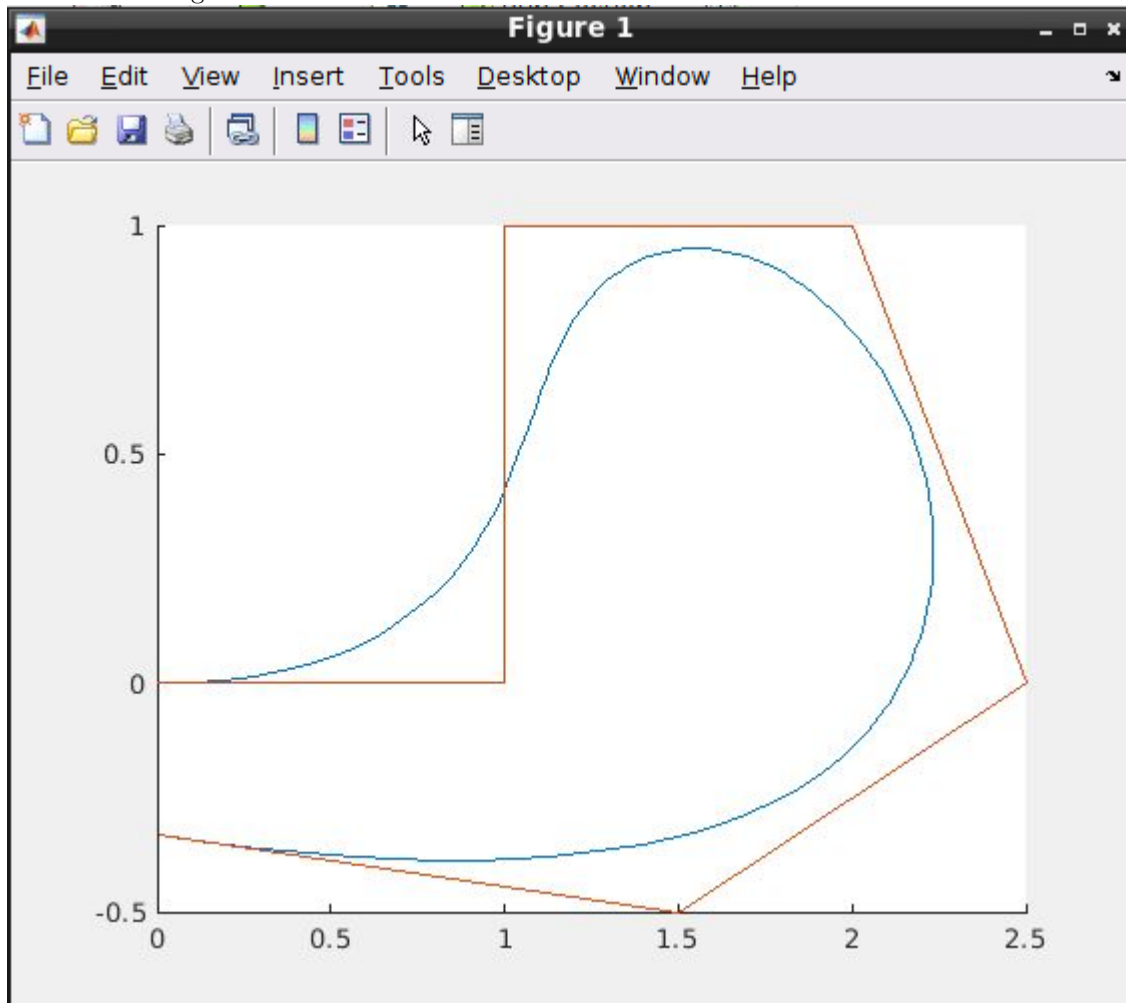
La fonction drawNURBS pour un tableau de points contenus dans un tableau pt trace la courbe correspondante ainsi que le polygone des points de contrôle. Notre fonction s'écrit comme ceci :

```
function []=DrawNURBS(n,p,pt,P)
hold on
plot(pt(:,1),pt(:,2));           %trace la courbe
plot(P(:,1),P(:,2));             %trace le polygone des points de controle
end
```

Testons notre fonction et notre programme au complet avec le script suivant :

```
clc
U=[0,0,0,0,0.25,0.5,0.75,1,1,1,1]
P=[[0,0]; [1,0] ;[1,1] ;[2,1]; [2.5,0]; [1.5,-0.5]; [0,-1/3]]
p=3;
m=length(U)-1;
n=m-p;
[V,munique,S]=Vunique(U);
pt=CurveNURBS(n,p,U,P,V,munique);
DrawNURBS(n,p,pt,P);
```

Nous obtenons la figure suivante :



C'est bien la courbe que nous voulions obtenir. Nos différents programmes sont donc fonctionnels.