

Lógica para Programação

LEIC-Alameda

2022

Ana Paiva

Programação em Lógica
(S3: A 1-2)

(estes slides são fortemente baseados nos slides gentilmente cedidos pelas Professoras Inês Lynce e Luísa Coheur, e qualquer gralha é da minha responsabilidade)

- ~~• Conceitos Básicos (Livro: 1.1)~~
- ~~• Lógica Proposicional – sistema dedutivo (2.1, 2.2.1, 2.2.2 e 2.2.4)~~
- ~~• Lógica Proposicional (ou Cálculo de Predicados) – resolução (3.1)~~
- ~~• Lógica de Primeira Ordem – sistema dedutivo (4.1, 4.2)~~
- ~~• Lógica de Primeira Ordem – resolução (5.1 e 5.2)~~
- Programação em Lógica (6)
- Prolog (7 + Apêndice A: manual de sobrevivência em Prolog)
- Lógica Proposicional (ou de Predicados) – sistema semântico (2.3, 2.4, 3.2)

- Cláusulas de Horn
- Programas
- Resolução SLD
- Árvores SLD

- Os programas em lógica são especificados de uma forma “declarativa”
- **Programador:** descreve as propriedades lógicas que caracterizam o problema a resolver
- **Sistema:** utiliza a descrição e infere uma solução para o problema



1. **Programador**: representação do programa de um subconjunto de formulas da lógica de primeira ordem (Cláusulas de Horn)
2. **Sistema**: utiliza a estratégia de resolução designada por resolução-SLD





E o que é uma Cláusula de Horn?

Definição: Cláusula de Horn é uma cláusula que contém no máximo um literal positivo

Sejam C , $P1$ e $P2$ predicados, são exemplos de cláusulas de Horn

- $\{C, \neg P1, \neg P2\}$ ✓
- $\{C\}$ ✓
- $\{C, P1, \neg P2\}$ ✗
- $\{\}$ ✓
- $\{\neg P1, \neg P2\}$ ✓

Definição: Cláusula de Horn é uma cláusula que contém no máximo um literal positivo

Representação: Cabeça \leftarrow Corpo

Ou seja: o literal positivo, a existir, fica na cabeça da cláusula;
os restantes no corpo)

Exemplos:

$\{C, \neg P1, \neg P2\}$	representa-se por: $C \leftarrow P1, P2$
$\{C\}$	representa-se por: $C \leftarrow$
$\{\neg P1, \neg P2\}$	representa-se por: $\leftarrow P1, P2$

➤ \square representa a Cláusula vazia

1. Regras ou implicações

Cláusulas em que a **cabeça e o corpo contêm literais**

Ex: $C \leftarrow P1, P2$

2. Afirmações ou factos

Cláusulas em que **o corpo não contém literais (é vazio)**

Ex: $C \leftarrow$

3. Objectivos

Cláusulas em que **a cabeça não contém literais (é vazio)**

Ex: $\leftarrow P1, P2$

As cláusulas do tipo 1 e 2 são chamadas cláusulas determinadas
(do Inglês, definite clauses)

$\{C, \neg P1, \neg P2\}$ é $C \leftarrow P1, P2$

- Os antepassados dos ascendentes directos (Pai ou Mãe) são antepassados:

$$\forall x,y,z [Ant(x, y) \wedge AD(y, z) \rightarrow Ant(x, z)]$$

$$\{\neg Ant(x, y), \neg AD(y, z), Ant(x, z)\}$$
- Os ascendentes directos são antepassados:

$$\forall x,y [AD(x, y) \rightarrow Ant(x, y)]$$

$$\{\neg AD(x, y), Ant(x, y)\}$$
- O Pedro é um ascendente directo da Luisa:

$$AD(Pedro, Luisa)$$

$$\{AD(Pedro, Luisa)\}$$
- O Rui é um ascendente directo do Pedro:

$$AD(Rui, Pedro)$$

$$\{AD(Rui, Pedro)\}$$

- Os antepassados dos ascendentes directos (Pai ou Mãe) são antepassados:

$$\{\neg Ant(x, y), \neg AD(y, z), Ant(x, z)\}$$

$$**Ant(x, z) \leftarrow Ant(x, y), AD(y, z)**$$
- Os ascendentes directos são antepassados:

$$\{\neg AD(x, y), Ant(x, y)\}$$

$$Ant(x, y) \leftarrow AD(x, y)$$
- O Pedro é um ascendente directo da Luisa:

$$\{AD(Pedro, Luisa)\}$$

$$AD(Pedro, Luisa) \leftarrow$$
- O Rui é um ascendente directo do Pedro:

$$\{AD(Rui, Pedro)\}$$

$$AD(Rui, Pedro) \leftarrow$$

Anteriormente tínhamos: (O Rui é antepassado da Luísa?)

$\{\neg AD(x, y), Ant(x, y)\}$

$\{\neg Ant(x, y), \neg AD(y, z), Ant(x, z)\}$

$\{AD(Pedro, Luísa)\}$

$\{AD(Rui, Pedro)\}$

$\{\neg Ant(Rui, Luísa)\}$

Agora

$Ant(x, y) \leftarrow AD(x, y)$ regra (e cláusula determinada)

$Ant(x, z) \leftarrow Ant(x, y), AD(y, z)$ regra (e cláusula determinada)

$AD(Pedro, Luísa) \leftarrow$ afirmação (e cláusula determinada)

$AD(Rui, Pedro) \leftarrow$ afirmação (e cláusula determinada)

$\leftarrow Ant(Rui, Luísa)$ objectivo

Relembrar: Resolução usando cláusulas com variáveis

Princípio da resolução para os casos em que as cláusulas contêm variáveis

- Sejam Ψ (Psi) e Φ (Phi) duas fórmulas
- Sejam α e β dois literais tais que $\alpha \in \Psi$ e $\neg\beta \in \Phi$
- Seja $s = \text{mgu}(\alpha, \beta)$ (unificador mais geral)

Então usando resolução podemos inferir a cláusula

$$((\Psi - \{\alpha\}) \cup (\Phi - \{\neg\beta\})) \cdot s$$

-> A clausula obtida é chamada **resolvente** de Ψ (Psi) e Φ (Phi)

-> α e β são os literais em conflito

Usamos **sempre** um objectivo e uma cláusula determinada para gerar cada resolvente


- Seja δ o unificador mais geral para α e β_i

– Regra da resolução

$$\begin{array}{c}
 \alpha \leftarrow \gamma_1, \dots, \gamma_n \\
 \delta \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_{i-1}, \beta_i, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n \\
 \hline
 (\delta \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_{i-1}, \gamma_1, \dots, \gamma_n, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n) \cdot \delta
 \end{array}
 \quad \text{Res}$$

Regra da resolução (adaptada – há sempre um objectivo na unificação)

$$\begin{array}{c}
 \alpha \leftarrow \gamma_1, \dots, \gamma_n \\
 \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_{i-1}, \beta_i, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n \\
 \hline
 \leftarrow (\beta_1, \dots, \beta_{i-1}, \gamma_1, \dots, \gamma_n, \beta_{i+1}, \dots, \beta_n) \cdot \delta
 \end{array}
 \quad \text{Res}$$

1. $\text{Ant}(x, y) \leftarrow \text{AD}(x, y)$	Prem
2. $\text{Ant}(x, z) \leftarrow \text{Ant}(x, y), \text{AD}(y, z)$	Prem
3. $\text{AD}(\text{Pedro}, \text{Luísa}) \leftarrow$	Prem
4. $\text{AD}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$	Prem
5. $\leftarrow \text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa})$	Prem 
6. $\text{Ant}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$	Res, (1,4), {Rui/x,Pedro/y}
7. $\text{Ant}(\text{Rui}, z) \leftarrow \text{AD}(\text{Pedro}, z)$	Res, (2,6), {Rui/x,Pedro/y}
8. $\text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa}) \leftarrow$	Res (3,7), {Luísa/z}
9. \square	Res (5,8)



Mas afinal, o que é que isto tem a ver com programação?

- Programa = conjunto finito de cláusulas determinadas
 - Premissas do exemplo anterior constituem um programa
 - ▶ $\text{Ant}(x, y) \leftarrow \text{AD}(x, y)$
 - ▶ $\text{Ant}(x, z) \leftarrow \text{Ant}(x, y), \text{AD}(y, z)$
 - ▶ $\text{AD}(\text{Pedro}, \text{Luísa}) \leftarrow$
 - ▶ $\text{AD}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$

Conceito: definição do predicado P

Definição do predicado P = conjunto de todas as cláusulas cuja cabeça corresponde ao predicado P (o conceito de P!)

Exemplo: a definição de Ant no exemplo anterior

$$\text{Ant}(x, z) \leftarrow \text{Ant}(x, y), \text{AD}(y, z)$$
$$\text{Ant}(x, y) \leftarrow \text{AD}(x, y)$$

Ou a definição de AD no exemplo anterior:

$$\text{AD}(\text{Pedro}, \text{Luísa}) \leftarrow$$
$$\text{AD}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$$

- **Base de dados** = definição de um predicado que contém apenas cláusulas sem variáveis (ditas *chãs-grounded*)
 - Base de dados para *AD* no exemplo anterior
 - $AD(Pedro, Luísa) \leftarrow$
 - $AD(Rui, Pedro) \leftarrow$

Seja Δ um programa e α um objectivo

Uma resposta de Δ a α é uma substituição s
(eventualmente vazia) para as variáveis de α

Nota: a restrição de uma substituição s ao conjunto de variáveis $\{x_1, \dots, x_m\}$ é dada por

$$s \upharpoonright \{x_1, \dots, x_m\} = \{t_i/x_i \in s : x_i \in \{x_1, \dots, x_m\}\}$$

Logo, uma resposta de Δ a α é dada por $s \upharpoonright_{v(\alpha)}$ em que $v(\alpha)$ devolve as variáveis de α

Uma resposta s de um programa Δ a um objectivo α diz-se **correcta** se $\Delta \models (\alpha \cdot s)$

- s é uma resposta correcta se $\Delta \cup \{\neg \alpha \cdot s\}$ for **contraditório**
 - Para o exemplo anterior e dado o objectivo $\leftarrow \text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa})$ a resposta correcta é a **substituição vazia** (representada por ε)



Ok, mas a resolução era o caos... tínhamos que ter “intuição”, e íamos aplicado a resolução por “olhómetro” E no teste até correu ... menos bem.... Não há forma de garantirmos o determinismo?????

Exemplo anterior: Resolução com Cláusulas Horn

1. $\text{Ant}(x, y) \leftarrow \text{AD}(x, y)$
2. $\text{Ant}(x, z) \leftarrow \text{Ant}(x, y), \text{AD}(y, z)$
3. $\text{AD}(\text{Pedro}, \text{Luísa}) \leftarrow$
4. $\text{AD}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$
5. $\leftarrow \text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa})$

Prem

Prem

Prem

Prem

Prem

6. $\text{Ant}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$
7. $\text{Ant}(\text{Rui}, z) \leftarrow \text{AD}(\text{Pedro}, z)$
8. $\text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa}) \leftarrow$
9. \square

Res, (1,4), {Rui/x,Pedro/y}

Res, (2,6), {Rui/x,Pedro/y}

Res (3,7), {Luísa/z}

Res (5,8)



Porquê?



De facto a resolução origina um processo não determinístico:
podem existir diferentes outputs para o mesmo input

Porquê:

- Não estão definidas quais as cláusulas a resolver...
- Não estão definidos quais os literais a resolver depois de escolhidas duas cláusulas...
- Algoritmo de unificação também não é determinístico...

Solução: utilização de estratégias de resolução para eliminar o não determinismo

Estratégia =

- (1) Função de selecção S (dos literais)
- (2) + Regra de procura P (das cláusulas):

(1) **Função de selecção S** (ou regra de computação): escolhe de um modo determinístico um literal numa cláusula objectivo:

$$S(\leftarrow \alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$$

- Exemplo de uma função de selecção:

$S(\leftarrow \alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_1$ quer dizer que se escolhe sempre o primeiro literal dos objectivos

(2) **Regra de procura P**: dado o literal (α) escolhido pela função de selecção, escolhe uma cláusula determinada (de Δ) de um programa (para se poder aplicar o princípio da resolução): $(P(\alpha, \Delta) \in \Delta)$

- Resolução linear: para gerar cada resolvente, usar sempre uma cláusula inicial ou um dos sucessores dessa cláusula (cláusulas centrais)
- Nota: Em resolução-SLD, cláusula inicial = objectivo

1. $\text{Ant}(x, y) \leftarrow \text{AD}(x, y)$
 2. $\text{Ant}(x, z) \leftarrow \text{Ant}(x, y), \text{AD}(y, z)$
 3. $\text{AD}(\text{Pedro}, \text{Luísa}) \leftarrow$
 4. $\text{AD}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$
 5. $\leftarrow \text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa})$

Prem
 Prem
 Prem
 Prem
 Prem

objectivo

6. $\text{Ant}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$
 7. $\text{Ant}(\text{Rui}, z) \leftarrow \text{AD}(\text{Pedro}, z)$
 8. $\text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa}) \leftarrow$
 9.

Res, (1,4), {Rui/x,Pedro/y}
 Res, (2,6), {Rui/x,Pedro/y}
 Res (3,7), {Luísa/z}
 Res (5,8)



Ou seja, não
 deveríamos ter
 começado por 6...

Processo: encontra a resposta de um programa a um determinado objectivo que que vai:

(1) Substituindo sucessivamente cada literal no objectivo pelo corpo de uma cláusula cuja cabeça seja unificável com o objectivo

(2) Processo é repetido até que (condições de paragem):

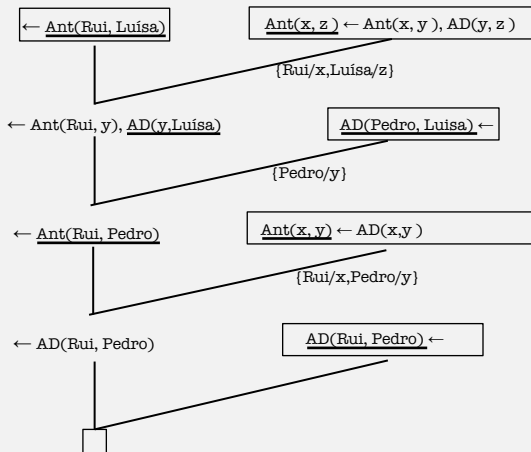
- Não existem mais objectivos (devido à geração da cláusula vazia)
- Nenhum dos objectivos é unificável com a cabeça de uma cláusula do programa

Programa

1. $\text{Ant}(x, y) \leftarrow \text{AD}(x, y)$
2. $\text{Ant}(x, z) \leftarrow \text{Ant}(x, y), \text{AD}(y, z)$
3. $\text{AD}(\text{Pedro}, \text{Luísa}) \leftarrow$
4. $\text{AD}(\text{Rui}, \text{Pedro}) \leftarrow$

Objectivo

$\leftarrow \text{Ant}(\text{Rui}, \text{Luísa})$



Resposta calculada = $(\{\text{Rui}/x, \text{Luísa}/z\} \circ \{\text{Pedro}/y\} \circ \{\text{Rui}/x, \text{Pedro}/y\} \circ \epsilon) \upharpoonright_{\{\}} = \epsilon$

- Seja Δ um programa, α um objectivo e S uma função de selecção
- Uma prova SLD para Δ é uma sequência $[\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_n]$ de objectivos satisfazendo as seguintes propriedades
 1. $\gamma_0 = \alpha$
 2. Para cada γ_i da sequência ($0 \leq i$) se
 - ▶ $\gamma_i = \leftarrow \beta_1, \dots, \beta_{k-1}, \beta_k, \beta_{k+1}, \dots, \beta_j$
 - ▶ $\beta_k = S(\leftarrow \beta_1, \dots, \beta_{k-1}, \beta_k, \beta_{k+1}, \dots, \beta_j)$
 e existe uma cláusula em Δ
 - ▶ $\alpha \leftarrow \delta_1, \dots, \delta_p$
 tal que β_k e α são unificáveis, sendo s_i o seu mgu então
 - ▶ $\gamma_{i+1} = \leftarrow (\beta_1, \dots, \beta_{k-1}, \delta_1, \dots, \delta_p, \beta_{k+1}, \dots, \beta_j) \cdot s_i$

Resposta calculada

Se uma prova SLD $[\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_n]$ é **finita**, então uma **resposta calculada** de Δ a α é dada pela restrição da composição de substituições s_0, s_1, \dots, s_n ao conjunto de variáveis que ocorrem em α

$$- (s_0 \circ s_1 \circ \dots \circ s_n) \upharpoonright_{v(\alpha)}$$

E n é o comprimento da prova SLD

Refutação SLD

Uma prova SLD é uma refutação SLD se e só se a sequência $[\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_n]$ é finita e o seu último elemento γ_n corresponde à clausula vazia ($\gamma_n = \square$)

Programa

1. $R(a, b) \leftarrow$
2. $R(b, c) \leftarrow$
3. $R(x, y) \leftarrow R(x, z), R(z, y)$

Objectivo

$\leftarrow R(a, c)$

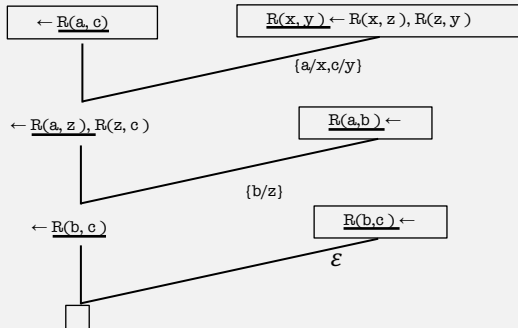
Cenário 1. considere-se que:

(a) **A função de selecção** escolhe o **primeiro** literal no objectivo

(b) **Regra de procura** escolhe aleatoriamente uma cláusula determinada

Refutação SLD:

$\gamma_0 = \leftarrow R(a, c)$
 $\gamma_1 = \leftarrow R(a, z), R(z, c) \quad \{a/x, c/y\}$
 $\gamma_2 = \leftarrow R(b, c) \quad \{b/z\}$
 $\gamma_3 = \square \quad \{\}$



• **Resposta** dada por $(\{a/x, c/y\} \circ \{b/z\} \circ \epsilon) \mid \theta = \epsilon$

Programa

1. $R(a, b) \leftarrow$
2. $R(b, c) \leftarrow$
3. $R(x, y) \leftarrow R(x, z), R(z, y)$

Objectivo

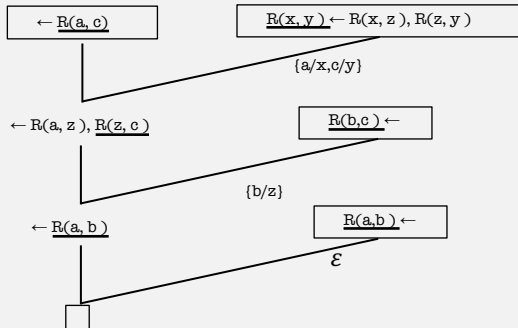
$\leftarrow R(a, c)$

Cenário 2. considere-se que:

- (a) **A função de selecção** escolhe o **último** literal no objectivo
- (b) **Regra de procura** escolhe aleatoriamente uma cláusula determinada

Refutação SLD:

$\gamma_0 = \leftarrow R(a, c)$
 $\gamma_1 = \leftarrow R(a, z), R(z, c) \quad \{a/x, c/y\}$
 $\gamma_2 = \leftarrow R(a, b) \quad \{b/z\}$
 $\gamma_3 = \square \quad \{\}$



• Resposta dada por $(\{a/x, c/y\} \circ \{b/z\} \circ \epsilon) \mid \theta = \epsilon$

Programa

1. $R(a, b) \leftarrow$
2. $R(b, c) \leftarrow$
3. $R(x, y) \leftarrow R(x, z), R(z, y)$

Objectivo

$\leftarrow R(a, c)$

Cenário 3. considere-se que:

- (a) **A função de selecção** escolhe o **último** literal no objectivo
- (b) **Regra de procura** escolhe a clausula determinada com maior número de literais no corpo

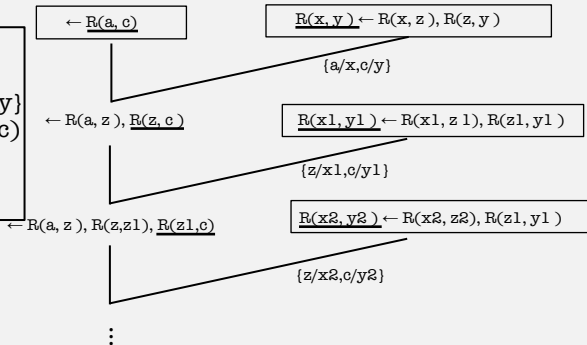
Refutação SLD:

$\gamma_0 = \leftarrow R(a, c)$

$\gamma_1 = \leftarrow R(a, z), R(z, c) \quad \{a/x, c/y\}$

$\gamma_2 = \leftarrow R(a, z), R(z, z_1), R(z_1, c)$
 $\quad \quad \quad \{z/x_1, c/y_1\}$

$\gamma_3 = \dots\dots$





Ideia: procurar todos....

Como resolver????
Como sabemos qual é o melhor caminho
na procura???

- Seja Δ um programa, α um objectivo e S uma função de seleção
- A **árvore SLD** de Δ via α é uma árvore rótulada construída do seguinte modo
 1. O rótulo de cada nó é um objectivo
 2. O rótulo da raiz é α
 3. Cada nó com rótulo $\leftarrow \beta_1, \dots, \beta_n$ tem um ramo por cada cláusula $\delta \leftarrow \gamma_1, \dots, \gamma_p$ de Δ cuja cabeça δ seja unificável com $S(\leftarrow \beta_1, \dots, \beta_n)$
 - O rótulo da raiz deste ramo corresponde ao resolvente entre as duas cláusulas
- Um ramo cuja folha tem o rótulo Q diz-se um **ramo bem sucedido**
- Um ramo cuja folha não tem o rótulo Q diz-se um **ramo falhado**
- Os restantes ramos dizem-se **ramos infinitos**

Programa

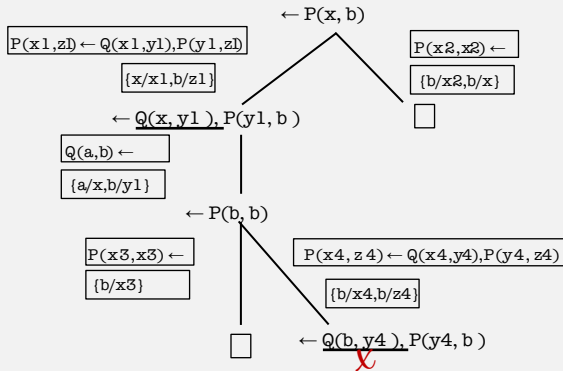
1. $P(x, z) \leftarrow Q(x, y), P(y, z)$
2. $P(x, x) \leftarrow$
3. $Q(a, b) \leftarrow$

Objectivo

$\leftarrow P(x, b)$

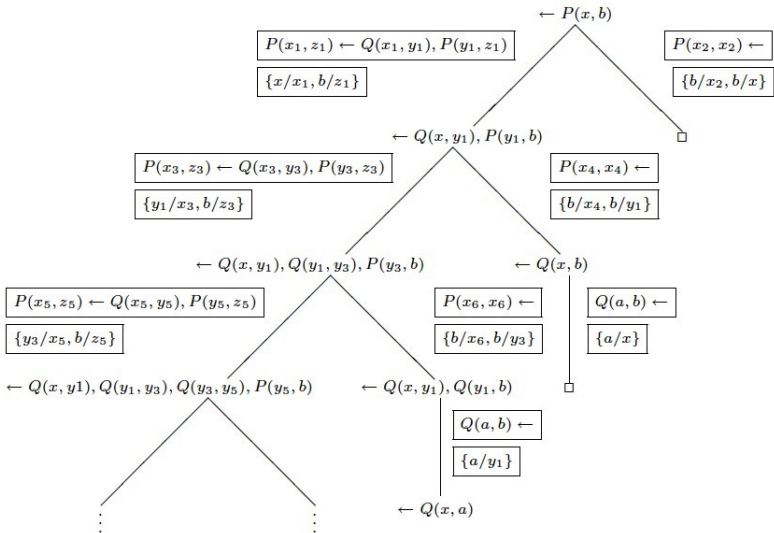
Função de selecção

$$- S_1(\leftarrow \alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_1$$



Respostas: ramo da esquerda $\{a/x\}$; ramo da direita $\{b/x\}$

Árvore SLD: exemplo para $S_2(\leftarrow \alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_n$



Respostas: ramo da esquerda $\dots, \{a/x\}$; ramo da direita $\{b/x\}$



Então e o Prolog, o que tem a ver com isto?

Programação em Lógica vs. Prolog

- Programa

- $P(x, z) \leftarrow Q(x, y), P(y, z)$
 Prolog: $p(X, Z) \text{ :- } q(X, Y), p(Y, Z).$
- $P(x, x) \leftarrow$
 Prolog: $p(X, X).$
- $Q(a, b) \leftarrow$
 Prolog: $q(a, b).$

- Objectivo

- $\leftarrow P(x, b)$
 Prolog: $?- p(X, b).$

- Função de selecção do Prolog (o primeiro literal do objectivo):

- $S_1(\leftarrow \alpha_1, \dots, \alpha_n) = \alpha_1$



Então e o Prolog, o que tem a ver com isto?

**SWI Prolog**

Robust, mature, free. **Prolog for the real world.**

HOME

DOWNLOAD

DOCUMENTATION

TUTORIALS

COMMUNITY

USERS


WIKI

SWI-Prolog offers a comprehensive free Prolog environment. Since its start in 1987, SWI-Prolog development has been driven by the needs of real world applications. SWI-Prolog is widely used in research and education as well as commercial applications. Join over a million users who have downloaded SWI-Prolog. [more...](#)

Download SWI-Prolog

Get Started

Try SWI-Prolog online (SWISH)

 Try SWI-Prolog in your browser (WASM)