

## General

!: se desea alcanzar algo.  
?: se desea probar algo.  
:: indica secuencia.  
←: indica implicación.  
~ l: *strong negation*: el agente cree que el literal l es explícitamente falso.  
not l: el agente no cree que el literal l sea verdadero.  
not ~ l: el agente no cree que el literal l sea falso.  
& |: expresiones de contexto *and* y *or*.  
Comentarios: una línea // varias líneas /\* \*/.  
Todas las variables deben empezar por letra mayúscula.

## Eventos de Disparo

+: de adición de creencias.  
-: de borrado de creencias.  
+!: de adición de objetivos a alcanzar (*achievement goals*).  
-!: de borrado de objetivos a alcanzar (*achievement goals*).  
+?: de adición de objetivos a testear (*test goals*).  
-?: de borrado de objetivos a testear (*test goals*).

creencia[source(percept)]: creencia percibida del entorno.  
creencia[source(agenteX)]: creencia comunicada por el agente X.  
creencia[source(self)]: creencia por el propio agente.

## BDI

.drop\_{desire, intention, event}: elimina un deseo/intención/evento de un agente.  
.drop\_all\_{desires, intentions, events}: elimina todos los deseos/intenciones/eventos de un agente.

### Base de creencias

.abolish: elimina algunas creencias.  
.findall: encuentra una lista de creencias de algún tipo.

### Biblioteca de Planes

.add\_plan: añade nuevos planes.  
.remove\_plan: elimina un plan.

### Comunicación

.send: envía mensajes.  
.broadcast: envía mensajes *broadcast*.  
.my\_name: devuelve el nombre del agente.  
.all\_names: devuelve el nombre de todos los agentes del sistema.

### Listas y Sets

.member: listar miembros.  
.length: tamaño de una lista.  
.concat: concatenar listas.  
.delete: eliminar miembros de una lista.  
.nth: enésimo elemento de una lista.  
.max: máximo valor de una lista.  
.min: mínimo valor de una lista.  
.sort: ordenar listas.  
.list: comprobar si un argumento es una lista.

### Strings

.concat: concatenar strings.  
.delete: eliminar caracteres de un string.  
.substring: testea substrings de un string.  
.string: comprobar si un argumento es un string.

### Control execution

.if: implementación de *if*.  
.while: implementación de *while*.  
.for: implementación de *for*.

### Variado

.at: añadir un evento futuro.  
.wait: esperar un evento.  
.create\_agent: crear un agente nuevo.  
.kill\_agent: matar un agente.  
.stopMAS: parar todos los agentes.  
.date: devuelve la fecha actual.  
.time: devuelve la hora actual.  
.random: produce números aleatorios.



### Comunicacion:

`.send(agenteReceptor, prformativa , obj )` : comando para mandar mensajes de un agente a otro

### Performativa:

- 'tell' : Instancia una creencia que se declara en obj para que el agente receptor la ejecute
- 'achieve' : Instancia un objetivo a conseguir obj en el agente receptor

### Servicios:

- `.register_service('nombreServicio')` : pide registrar un servicio de nombre 'nombreServicio' que otros agentes podían usar
- `.get_service('nombreServicio')` : solicita al agente de servicios la lista de los agentes que ofrecen el servicios *nombreServicio*, de seolverá en `+nombreServicio(Agents_that_offer_this_service_list)`
- `.get_medics` : Solicita al agente de servicios la lista de los medicos pertenecientes a su equipo, se retornara en una creencia nueva *myMedics(Medics\_list)*
- `.get_fieldops` : solicita al agente de servicios que devuelva la lista de operadores de mi equipo activos, se retornaran en *myFieldops(Fieldops\_list)*
- `.get_backups` : solicita al agente de servicios que devuelva la lista de soldados de mi equipo activos en una lista: se retornaran en *myBackups(Backups\_list)*

### Acciones internas Python interesantes:

#### Atributos BDI Troop:

- `is_objective_carried` : Indica si lleva la bandera o no (True / False)
- `fov_objects` : lista de objetos actualmente en el campo de vision del agente
- `aimed_agent` : agente al que actualmente esta apuntando (id / None)
- `health` : salud del agente actual
- `ammo` : municion actual del agente
- `is_fighting` : indica si el agente esta luchando en este momento (True / False)
- `is_escaping` : indica si el agente está escapando en este momento (True / False)
- `map.can_walk(X,Z)` : indica si es posible pisar la posicion (X, 0 , Z) -> (True / False)
- `self.soldiers_count` : indica la cantidad de soldados con vida
- `self.medics_count` : indica la cantidad de medicos con vida
- `self.fieldops_count` : indica la cantidad de fieldops con vida
- `self.team_count` : indica la cantidad de agentes del team con vida

### Acción interna con Python, ejemplo fácil:

```
@actions.add_function(".distance", (tuple,tuple, ))
def _distancia(p1, p2):
    return ((p1[0]-p2[0])**2+(p1[2]-p2[2])**2)**0.5
```

- `(tuple, tuple, )` : recibira dos tuplas y devolverá algo, por lo tanto se llamaria desde el agente como `.nombre(tupla, tupla, return)`
- `".distance"` : nombre de la instruccion nueva añadida





- `@actions.add_function("nombre", 0)` : la accion se ejecutara con .nombre y no devolverá nada

## RECORDATORIO GENERAL BDI

- \* **class(X)**: X es la clase a la que pertenece el agente:
  - \* NONE = 0, SOLDIER = 1, MEDIC = 2, ENGINEER = 3, FIELOPS = 4
- \* **enemies\_in\_fov(ID, TYPE, ANGLE, DIST, HEALTH, [X,Y,Z])**: El Ag. Tropa ha visto un enemigo con identificador ID, del tipo TYPE, a un ángulo ANGLE, a una distancia DIST, con una salud HEALTH, y en la posición [X, Y, Z] .
- \* **friends\_in\_fov(ID, TYPE, ANGLE, DIST, HEALTH, [X,Y,Z])**: El Ag. Tropa ha visto un compañero de equipo...
- \* **packs\_in\_fov(ID, TYPE, ANGLE, DIST, HEALTH, [X,Y,Z])**: El Ag. Tropa ha visto un pack ...
  - \* Tipos de Pack: 1000 (None), 1001 (MEDICPACK), 1002 (AMMOPACK), 1003 (FLAG).
- \* **flag([X,Y,Z])**: [X, Y, Z] es la posición de la bandera.
- \* **heading([X, Y, Z])**: el Ag. Tropa está orientado hacia [X, Y, Z].
- \* **health(X)**: X es la salud actual del agente.
- \* **ammo(X)**: X es la munición actual del agente.
- \* **base([X,Y,Z])**: La base del equipo del agente está en [X, Y, Z].
- \* **name(X)**: X es el nombre del agente.
- \* **myMedics([id ...])**: Lista de médicos del equipo activos.
- \* **myFieldops([id ...])**: Lista de FieldOps del equipo activos.
- \* **myBackups([id ...])**: Lista de Soldados del equipo activos.
- \* **position([X,Y,Z])**: [X, Y, Z] es la posición actual del agente.
- \* **team(X)**: el Ag. Tropa pertenece al equipo X.
- \* **threshold\_health(X)**: X es la salud mínima antes de lanzar una acción especial como respuesta.
- \* **threshold\_ammo(X)**: X es la munición mínima antes de lanzar una acción especial como respuesta.
- \* **threshold\_shots(X)**: Límite máximo de disparos simultáneos.
- \* **velocity([X,Y,Z])**: [X, Y, Z] es la velocidad actual del Ag. Tropa.
- \* **destination([X,Y,Z])**: Objetivo del Ag. Tropa: [X,Y,Z].



- ❖ **pack\_taken(TYPE, N)**: Si el agente ha cogido un pack de tipo TYPE (**medic** o **fieldops**) y la cantidad a aumentar de vida/munición.
- ❖ **flag\_taken**: Si el agente ha cogido la bandera.
- ❖ **target\_reached([X, Y, Z])**: Se añade cuando el agente llega a su destino ([X, Y, Z]).
- ❖ **.goto([X,Y,Z])**: Establecer [X,Y,Z] como destino del ag. Pone al ag. tropa en marcha hacia dicho lugar, usando un algoritmo JPS para desplazarse por el terreno.
- ❖ **.stop**: Detener el mov. del ag. tropa.
- ❖ **.turn(R)**: Modificar la orientación del ag. tropa una cantidad (pos. o neg.) R de radianes. Útil para alterar el campo de visión.
- ❖ **.look\_at([X,Y,Z])**: Orientar el ag. tropa hacia [X,Y,Z].
- ❖ **.create\_control\_points([X,Y,Z],D,N,C)**: Crear un grupo de N puntos aleatorios de control a una distancia D dada de una ubicación [X,Y,Z] en el mapa. La lista de puntos se almacena en C. Ej.: patrullar alrededor de la bandera.
- ❖ **.shoot(N,[X,Y,Z])**: Disparar N disparos a [X,Y,Z].

#### DE INTERES:

- **.cure** : si se usa en medico, crea botiquines y los lanza abajo, ojo con el mana del agente
- **.reload** : si es fieldop, crea municion que lanza al campo, ojo con el mana del agente.