

视觉第三次考核

装甲板识别

背景

ROBOMASTER比赛的自瞄任务中，识别到待击打的敌方装甲板在哪里始终是最基础和最难的问题。普遍做法是，先提取并获得图像中的装甲板灯条在像素坐标系下的位置，在进行下一步的处理。

问题

观察下面的图



请提取出图片内所有装甲板的灯条，并进行可视化展示

要求

- 使用C++ 作为实现语言

- 实现**可视化展示**
- 提交**GitHub**仓库地址

示例可视化展示：

