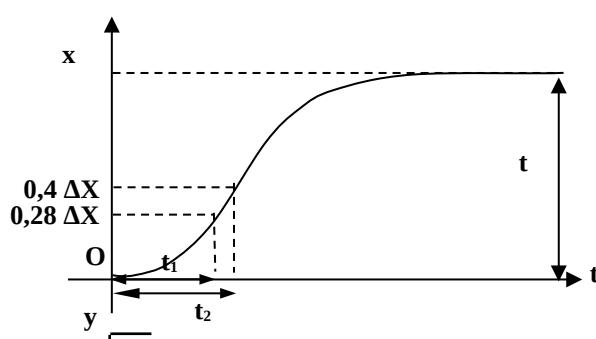


1 Cas d'un procédé stable

1.1 Modèle de Broïda



$$H_{R1}(p) = \frac{K_s e^{-T p}}{(1 + \tau p)}$$

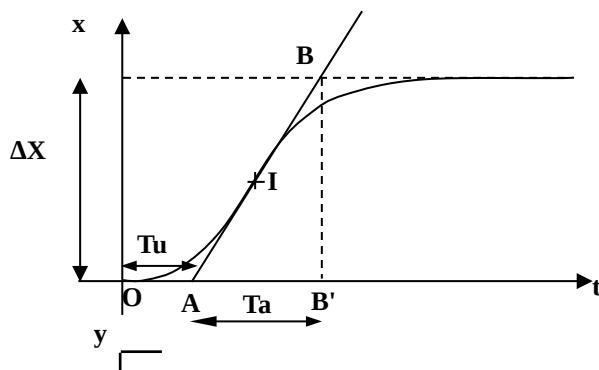
t₁ et **t₂** : à partir du démarrage de l'échelon **y(t)** (même en cas de retard naturel **T_m**)

$$K_s = \frac{\Delta X}{\Delta Y}$$

$$\tau = 5,5 (t_2 - t_1)$$

$$T = 2,8 t_1 - 1,8 t_2$$

1.2 Modèle de Strejc



$$H_{R2}(p) = \frac{K_s}{(1 + \tau p)^n}$$

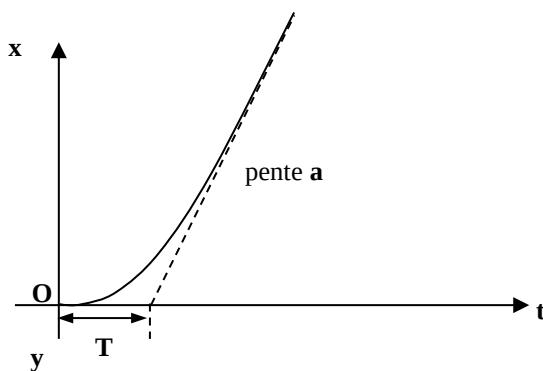
T_u = OA ; **T_a = AB'** :

Attention : **T_a** ne s'obtient pas, *contrairement à Broïda*, à partir du démarrage de l'échelon **y(t)**

Nomogramme $\Rightarrow \tau$ et **n** (à partir de $\frac{T_u}{T_a}$ et **T_a**) ; prendre la même unité pour **T_u** et **T_a**

2 Cas d'un procédé instable

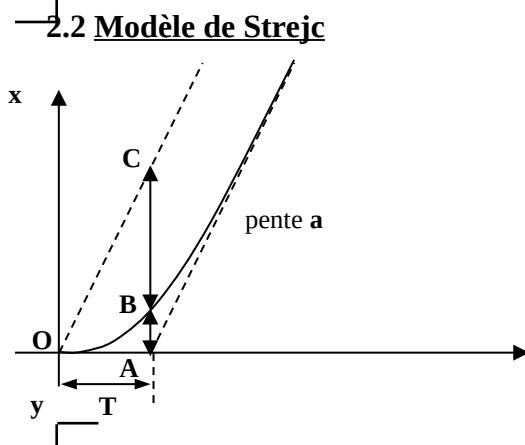
2.1 Modèle de Broïda



$$H_{R1}(p) = \frac{k e^{-T p}}{p}$$

T : mesuré à partir du démarrage de l'échelon **y(t)** jusqu'à la jonction avec l'asymptote de la courbe

$$k = \frac{a}{\Delta Y}, \text{ en } s^{-1}$$



$$H_{R2}(p) = \frac{k}{p(1 + \tau p)^n}$$

Calcul de **AB/AC** : Nomogramme $\Rightarrow n$

La valeur de la constante de temps **τ** se déduit en conservant le produit **nt = T** ou **T** est le temps mort d'identification (du démarrage de l'échelon **y(t)** jusqu'à la jonction avec l'asymptote de la courbe)