

# Mécanique des fluides

- Prérequis
- Définitions
- Hydrostatiques
  - Force surfacique de pression
  - Force volumique
  - Poussée d'Archimède
- Dynamiques des fluides
  - Fluides parfaits
  - Viscosité
  - Pertes de charges

# Prérequis

## Mathématiques

$$\iint_S g \, dS \quad \iiint_V g \, dV \quad \frac{\partial}{\partial x} \quad \frac{\partial}{\partial y} \quad \frac{\partial}{\partial z} \quad \overrightarrow{\text{grad}}(s); \, \text{div}(\vec{v}); \Delta(s); \vec{\Delta}(\vec{v})$$

## Mécanique

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \sum \vec{F} \quad \text{Loi de la dynamique}$$

## Thermodynamique

$$\Delta(U + K) = \dot{W} + \dot{Q} \quad \begin{aligned} &\text{Premier principe} \\ &(\text{= conservation de l' énergie}) \end{aligned}$$

# Qu'est-ce qu'un fluide ?

- pas de forme propre
- s'écoule si on lui applique une force
- prend la forme du récipient
- Les molécules interagissent (peu pour les gaz)
- Gardent une certaine mobilité les unes par rapport aux autres.
- Pas d'ordre comme dans un solide cristallin  
(mais ordre à courte distance pour les liquides)



# Description macroscopique d'un fluide

- **Microscopique** : ce qu'on ne voit pas directement
  - Atomes ou molécules + ou - libres les uns / aux autres
  - Liquide = fort encombrement / interactions forte
  - Gaz = faible encombrement / interactions quasi nulles
- **Macroscopique** : à notre échelle
  - un fluide apparaît comme un **milieu continu**
  - il exerce/subit des forces sur/par notre environnement

# masse volumique

$\rho$  (x, y, z, t) en kg/m<sup>3</sup>

Eau	1000 kg/m <sup>3</sup>
Mercure	13540 kg/m <sup>3</sup>
Air (20°C, 1 bar)	1.2 kg /m <sup>3</sup>

A priori non uniforme dans l'espace

Varie avec la température (même pour un liquide) : dilatabilité

Varie avec la pression (peu pour un liquide) : compressibilité

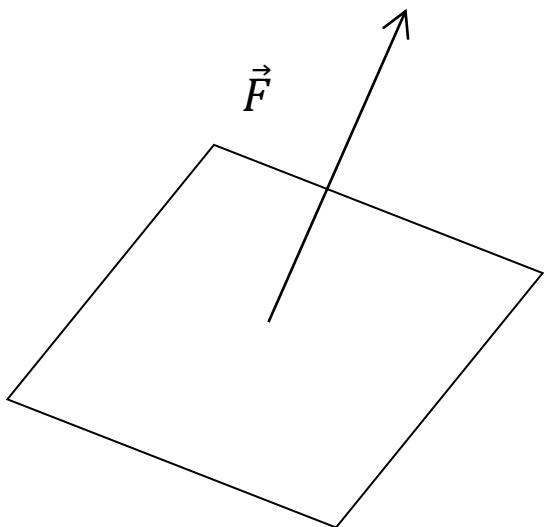
le fluide incompressible

Une approximation bien utile :

$\rho = \rho_0$  constant par rapport à t et x, y, z

$$M(t) = \iiint_V r_0 dV = r_0 V \quad \text{Masse de fluide dans } V$$

# Pression



Lorsqu'une force  $\vec{F}$  s'exerce sur une surface **S** on définit la pression par le rapport de l'intensité de la force par la surface sur laquelle cette force s'exerce.

$d\vec{F}$  s'exprime en N

$dS$  en  $m^2$

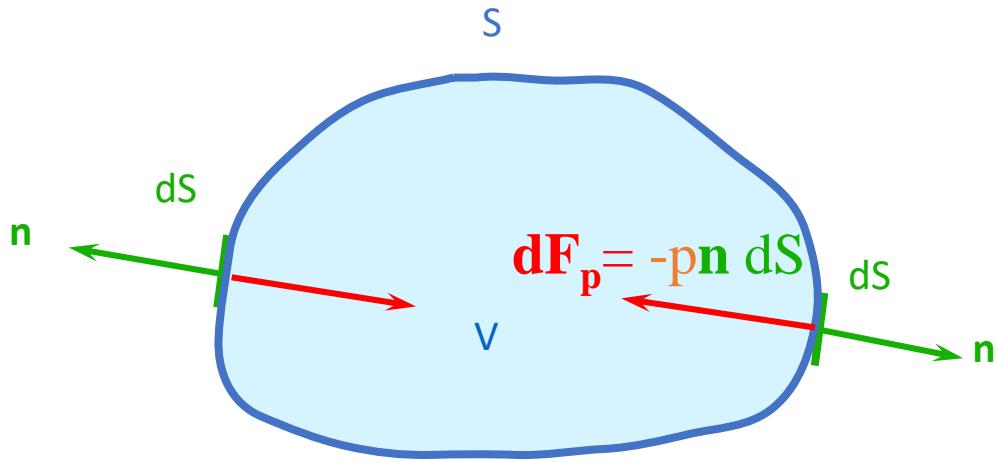
P en Pa

$$\overrightarrow{dF} = p \times \overrightarrow{dS}$$

# Force de pression

Expression générale : on considère un volume  $V$  fermé par une surface  $S$

découpée en petits éléments de surface  $dS$ , de normale sortante  $n$



on peut donc ajouter ou soustraire  
une **constante** arbitraire à  $p_0$  :

$$\vec{F} = - \iint (p - p_0) \overrightarrow{dS}$$

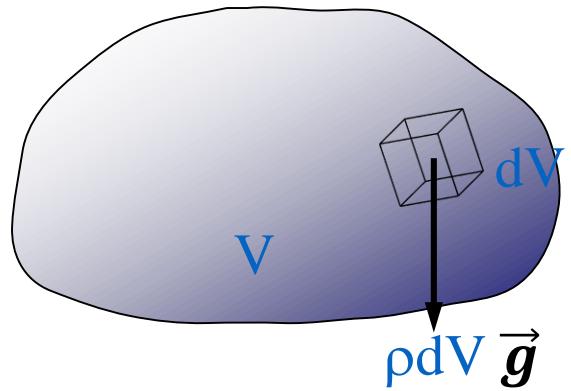
# Mesures de pression

- Pression relative ( ou différentielle)
- Pression absolue



- Dans les expressions il sera toujours question de pression absolue
- $1\text{bar} = 10^5 \text{ Pa}$

# Force volumique



Poids :

somme des poids élémentaires  $dm \vec{g} = rdV \vec{g}$   
de toutes les particules fluides  $dV$

Attention !

a priori  $\rho(x,y,z)$

$$\vec{P} = - \iiint (\rho \vec{g} dV)$$

# Hydrostatique : équation locale

Equilibre :  $\vec{P} + \vec{F} = \vec{0}$

$$\vec{F} = - \oint \oint (p - p_0) \vec{dS} \quad \vec{P} = \iiint (\rho \vec{g} dV)$$

Or (formule de Green):  $\vec{F} = - \oint \oint (p - p_0) \vec{dS} = \iiint \overrightarrow{\text{grad}}(p) dV$

Donc :  $\iiint -\overrightarrow{\text{grad}}(p) dV + \iiint (\rho \vec{g} dV) = 0$  vrai quel que soit  $\textcolor{blue}{v}$

L'intégrale doit être nul, donc

$$\overrightarrow{\text{grad}}(p) = \rho \vec{g}$$

# Principe fondamental de l'hydrostatique :

$$P_A - P_B = \rho \cdot g \cdot (h_A - h_B)$$

$P_A$  pression au point A en (Pa)

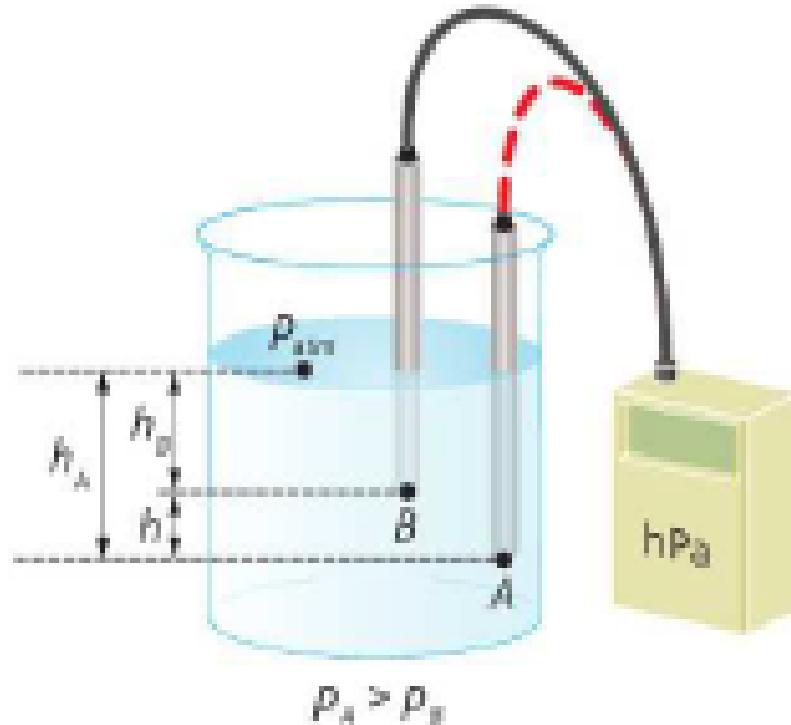
$P_B$  pression au point B en (Pa)

$\rho$  masse volumique du liquide en ( $\text{kg/m}^3$ )

$g = 9,81$  accélération de la pesanteur en ( $\text{m/s}^2$  ou  $\text{N/kg}$ )

$h_A$  profondeur du point A en (m)

$h_B$  profondeur du point B en (m)

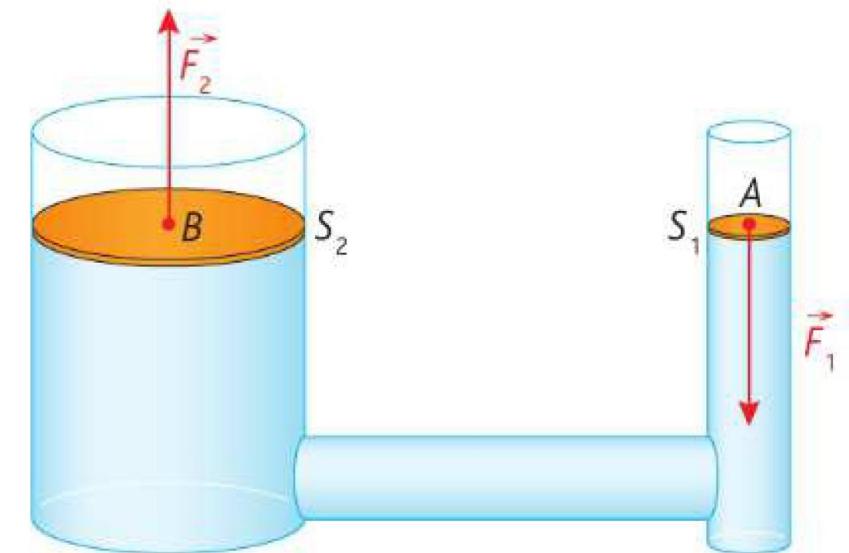


*Ce principe peut s'écrire aussi  $\Delta p = \rho \cdot g \cdot \Delta h$*

# Théorème de Pascal

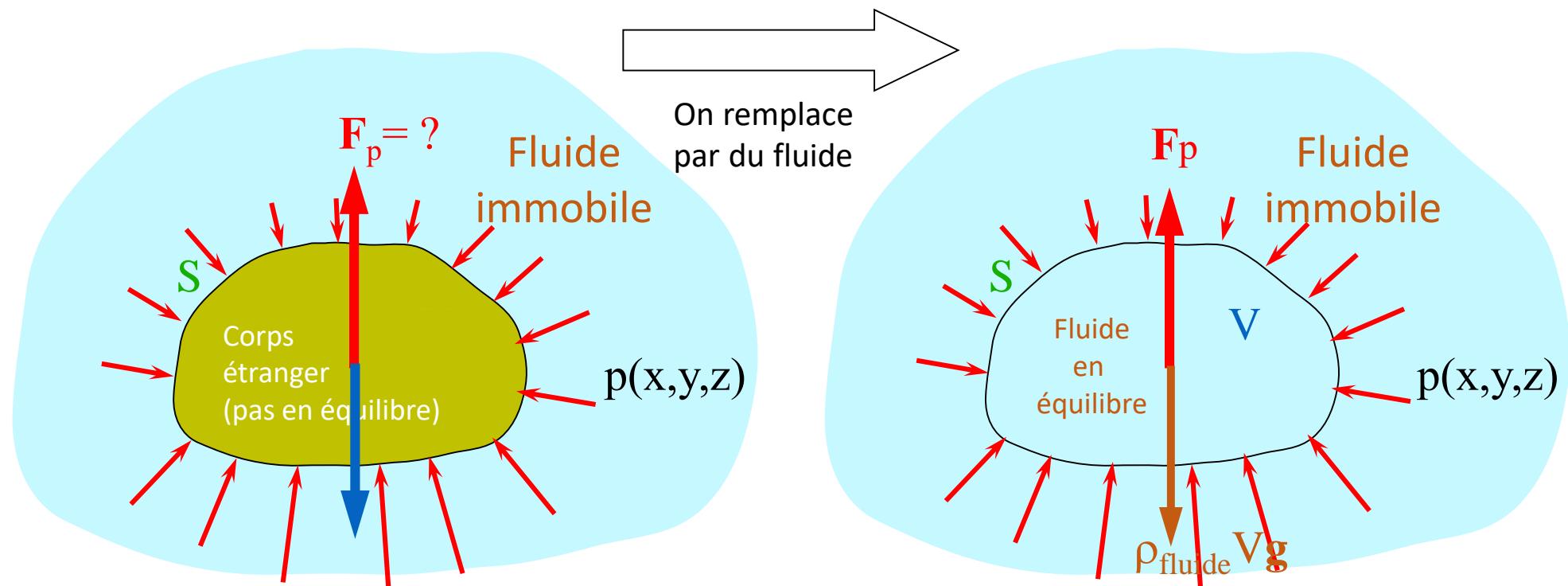
- Dans le cas d'un fluide incompressible au repos (masse volumique constante et fluide homogène) **les surfaces isobares sont horizontales**
- Il y a conservation de la pression

$$F_2 = F_1 \cdot \frac{S_2}{S_1}$$



# Poussée d'Archimède

- Rappel : Ce n'est rien d'autre que la résultante des forces de pression.
- On cherche en général la force exercée sur un corps étranger au fluide (solide ou bulle dans liquide, ballon d'hélium dans l'air...)



Le champ de pression est le même dans les deux cas,  
car le fluide autour est immobile.

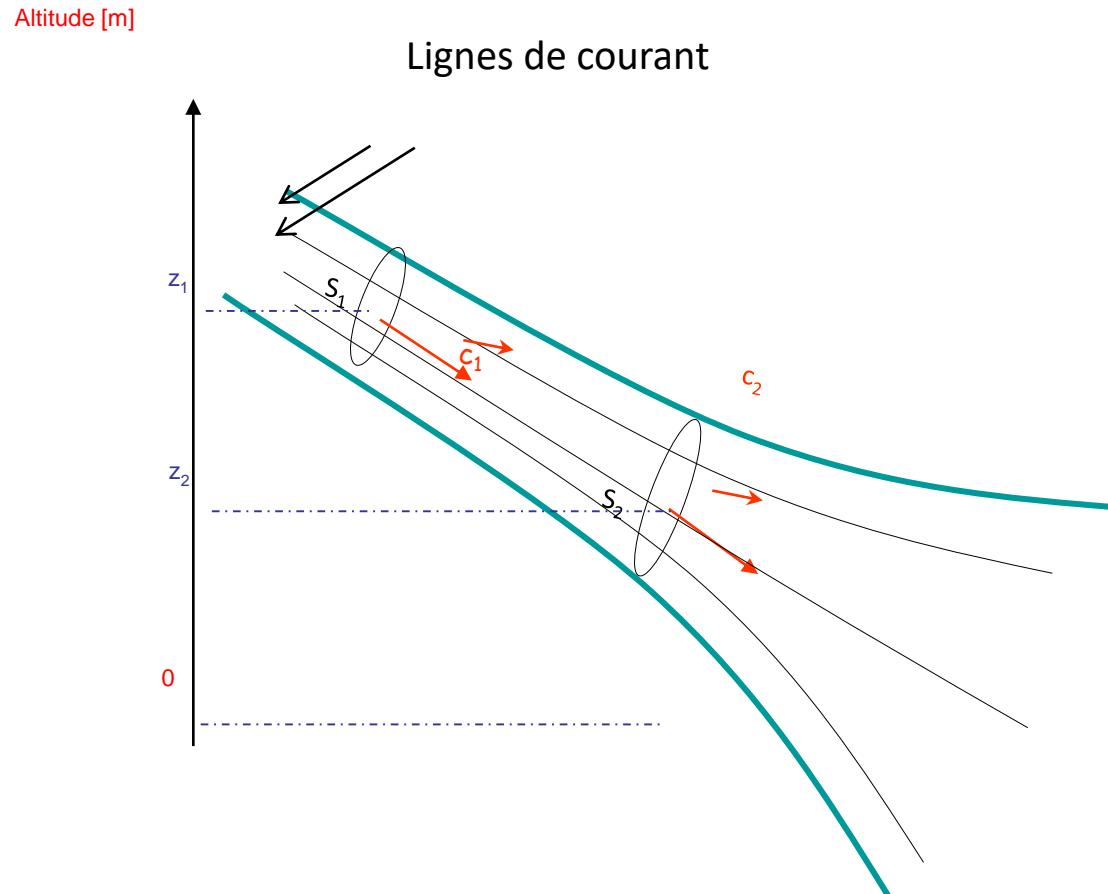
donc  $F_p$  aussi.

Or, l'équilibre dans le deuxième cas montre que :  $\overline{F}_p = -\rho_{fluide} V \vec{g}$

# Dynamique des fluides

- Limites de l'étude:
- Régime stationnaire ( qui n'évolue pas dans le temps)
- Fluide incompressible

# L'écoulement d'un fluide idéal : définitions et débits



**Le débit volumique  $Q_v$**  avec  $Q_v = \frac{V}{\Delta t} = vS$

**Le débit massique  $Q_m$**  avec  $Q_m = \frac{\rho V}{\Delta t} = \rho v S$

Il y a conservation du débit massique  
si le fluide est incompressible il y a **conservation du débit volumique**

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

# Loi de Bernoulli

- Traduit un bilan d'énergie entre deux points d'une ligne de courant
- Nous sommes dans le cas d'un écoulement en régime établi et sans frottement d'un fluide parfait et incompressible.
- $\frac{1}{2} \cdot \rho v^2 + P + \rho g z = cte$
- $\frac{1}{2} \cdot \rho v_2^2 + P_2 + \rho g z_2 = \frac{1}{2} \cdot \rho v_1^2 + P_1 + \rho g z_1$
- En divisant tous les termes de la relation précédente par le produit  $\rho \cdot g$ , on écrit tous les termes dans la dimension d'une hauteur (pressions exprimées en mètres de colonne de fluide)
- $\frac{v^2}{2g} + \frac{P}{\rho g} + z = cte$

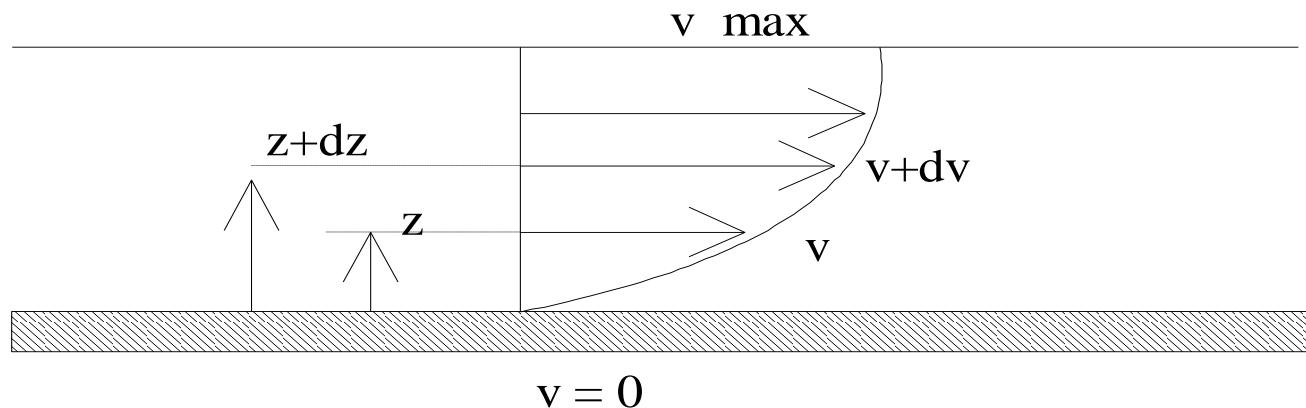
# Fluide réel, viscosité

- Un fluide réel en mouvement subit en réalité des pertes d'énergie dues au liquide lui-même ainsi qu'aux frottements sur les parois des canalisations. En fait chaque molécule de fluide ne s'écoule pas à la même vitesse : on dit qu'il existe un profil de vitesse :

- $d\vec{F} = \eta \times \overrightarrow{\text{grad}}(\vec{v})dS$

- $\eta$  est la viscosité dynamique en Pa.s

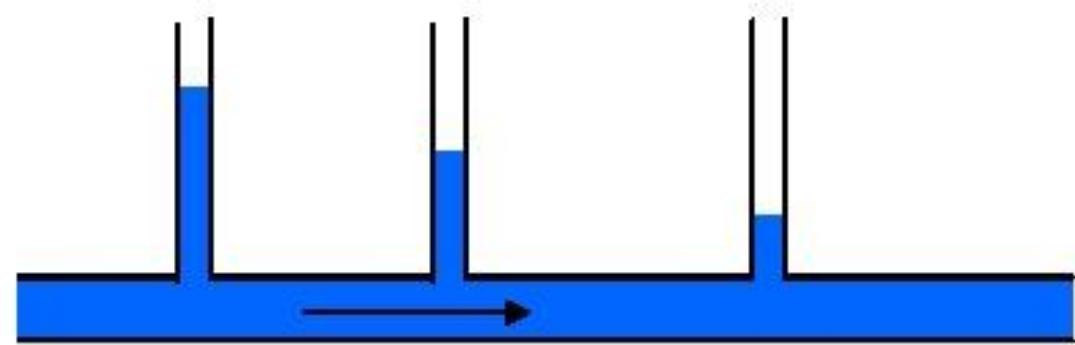
- Notion de couche limite



# Pertes de charge

- La différence de pression  $p = p_1 - p_2$  entre deux points (1) et (2) d'un circuit hydraulique a pour origine :
  - ✓ Les frottements du fluide sur la paroi interne de la tuyauterie ; on les appelle **pertes de charge régulières ou systématiques**.
  - La résistance à l'écoulement provoquée par les accidents de parcours (coudes, élargissements ou rétrécissement de la section, organes de réglage, etc...) ; ce sont les **pertes de charge accidentielles ou singulières**

$$\bullet \Delta P = f \frac{\rho v^2 L}{2D}$$



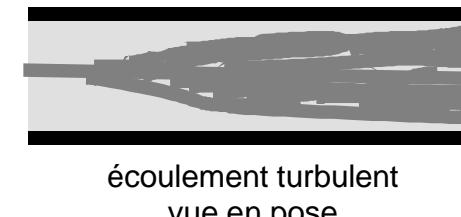
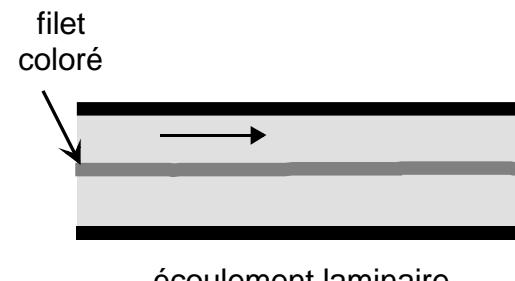
# Régimes d'écoulements: Nombre de Reynolds

$$\bullet \quad Re = \frac{v\rho D}{\eta}$$

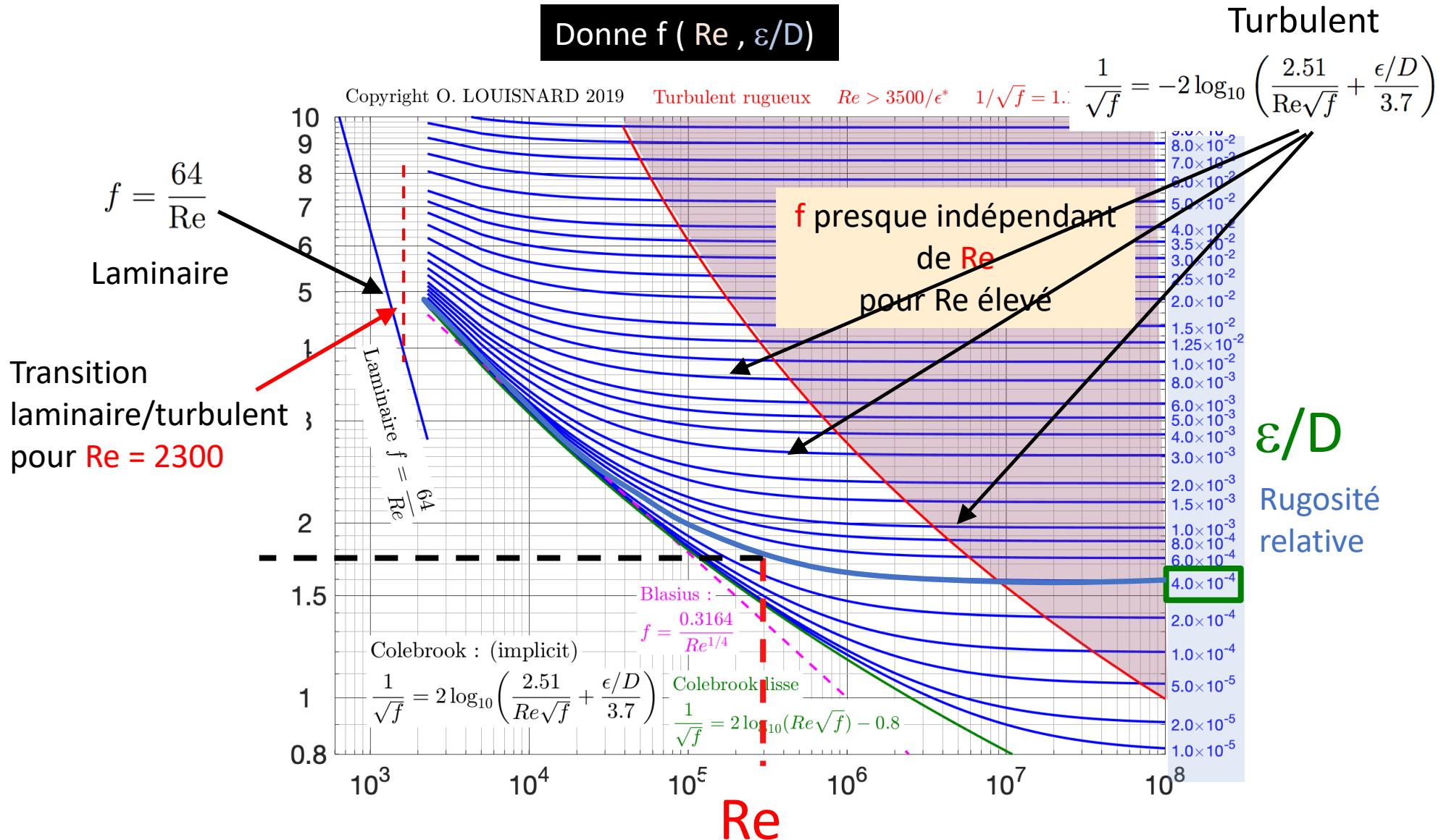
- Re Le nombre de Reynolds sans dimension [sans unité]
- $v$  La vitesse moyenne d'écoulement du fluide en mètres/seconde [ $m.s^{-1}$ ]
- $\rho$  la masse volumique [ $kg.m^{-3}$ ]
- $D$  Le diamètre du conduit en mètres [m]
- $\eta$  La viscosité dynamique du fluide en pascal seconde[Pa.s]

## • Régime d'écoulements

- $Re < 2000$  L'écoulement est laminaire
- $2000 < Re < 3000$  L'écoulement est intermédiaire
- $Re > 3000$  L'écoulement est turbulent



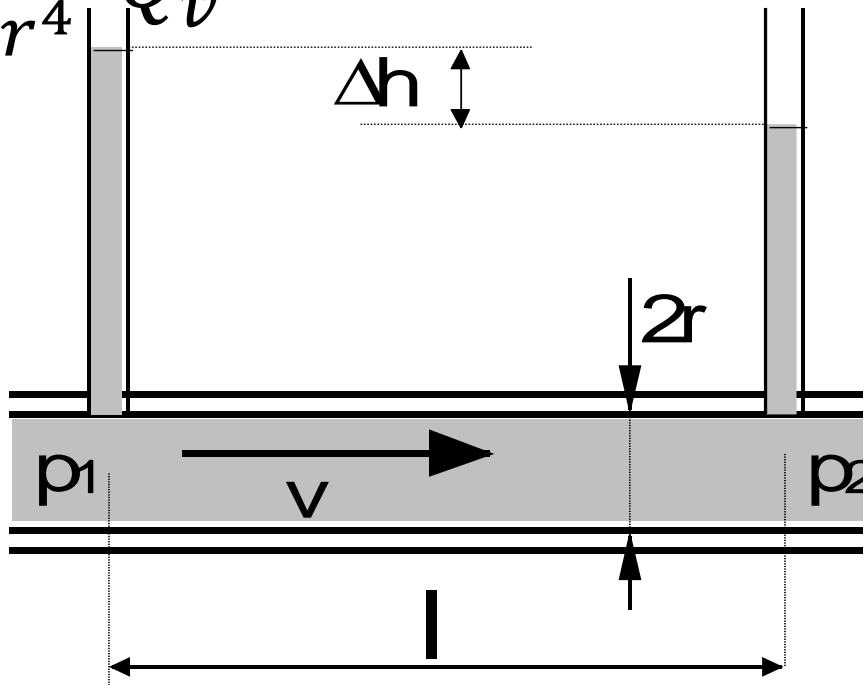
# Diagramme de moody



# Loi de poiseuille

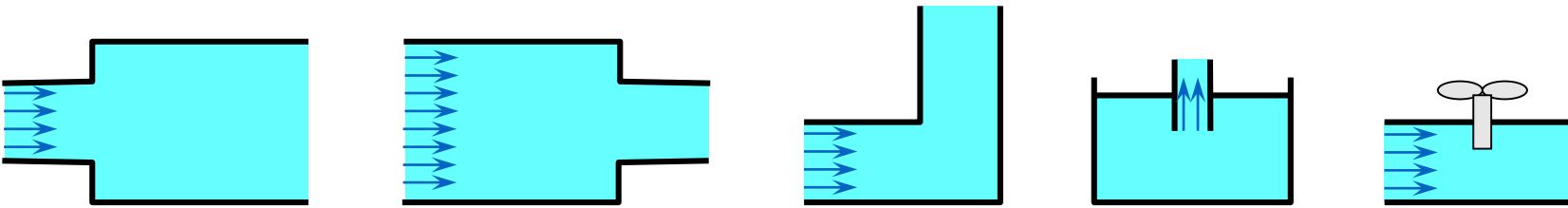
- Pour un **écoulement laminaire**, dans une conduite cylindrique horizontale, de longueur  $l$ , de rayon  $r$  (diamètre  $D$ ), le débit-volume du fluide est donné par :

$$\bullet \Delta P = P_1 - P_2 = \frac{8\eta l}{r^4} Q_v$$



# Pertes de charge singulières

Lié à un « accident » sur a tuyauterie  
(rétrécissement, coude, robinet ...)



Analyse dimensionnelle :

$$h_v = \frac{v^2}{2g} e_v$$

Cette formule ne dit rien de plus !

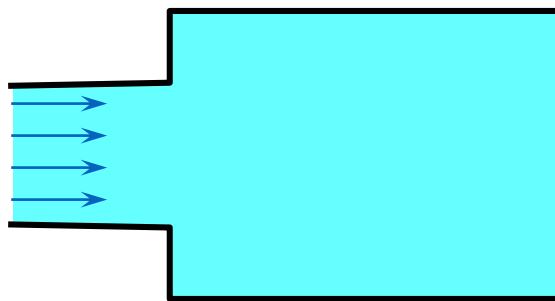
Elle ramène le calcul de  $h_v$  (hauteur) à celui de  $e_v$  (sans dimension)  
 $e_v$  dépend :

de  $Re$  (peu en turbulent)

de la géométrie de la singularité

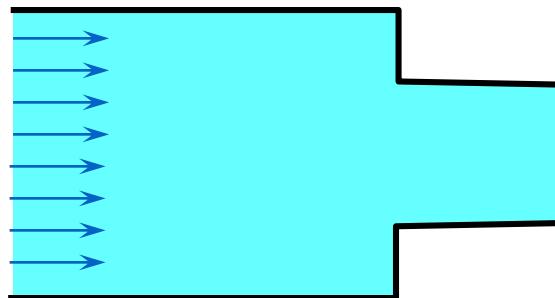
# Pertes de charge singulières

$$h_v = \frac{v^2}{2g} e_v$$



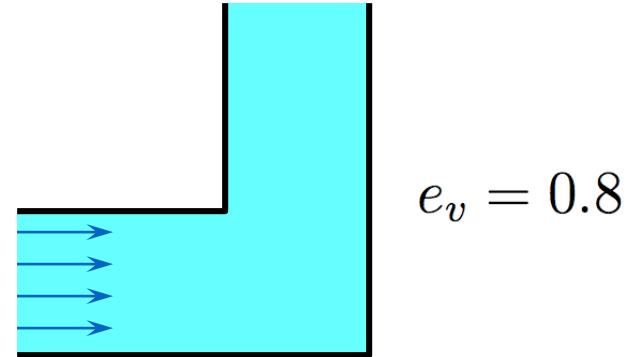
$$e_v = \left(1 - \frac{S_1}{S_2}\right)^2$$

Référence  
vitesse amont

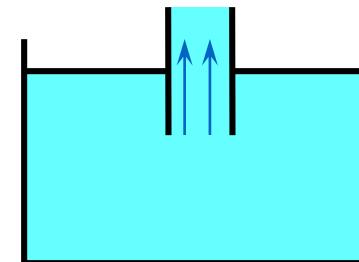


$$e_v = 0.45 \left(1 - \frac{S_2}{S_1}\right)^2$$

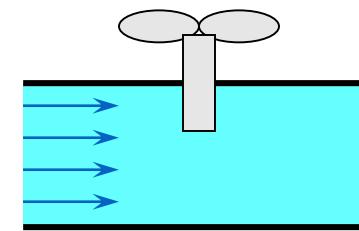
Référence  
vitesse aval



$$e_v = 0.8$$



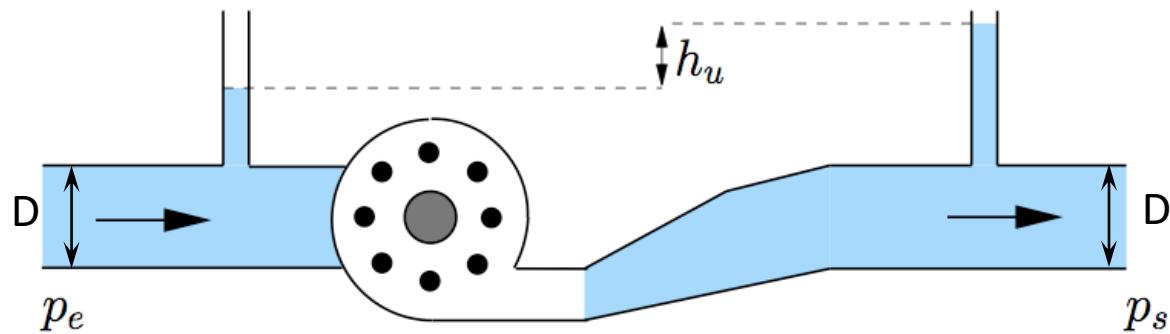
$$e_v = 1$$



$$e_v = 1.2$$

# Gains de charge : pompes

Une pompe augmente l'énergie mécanique du fluide

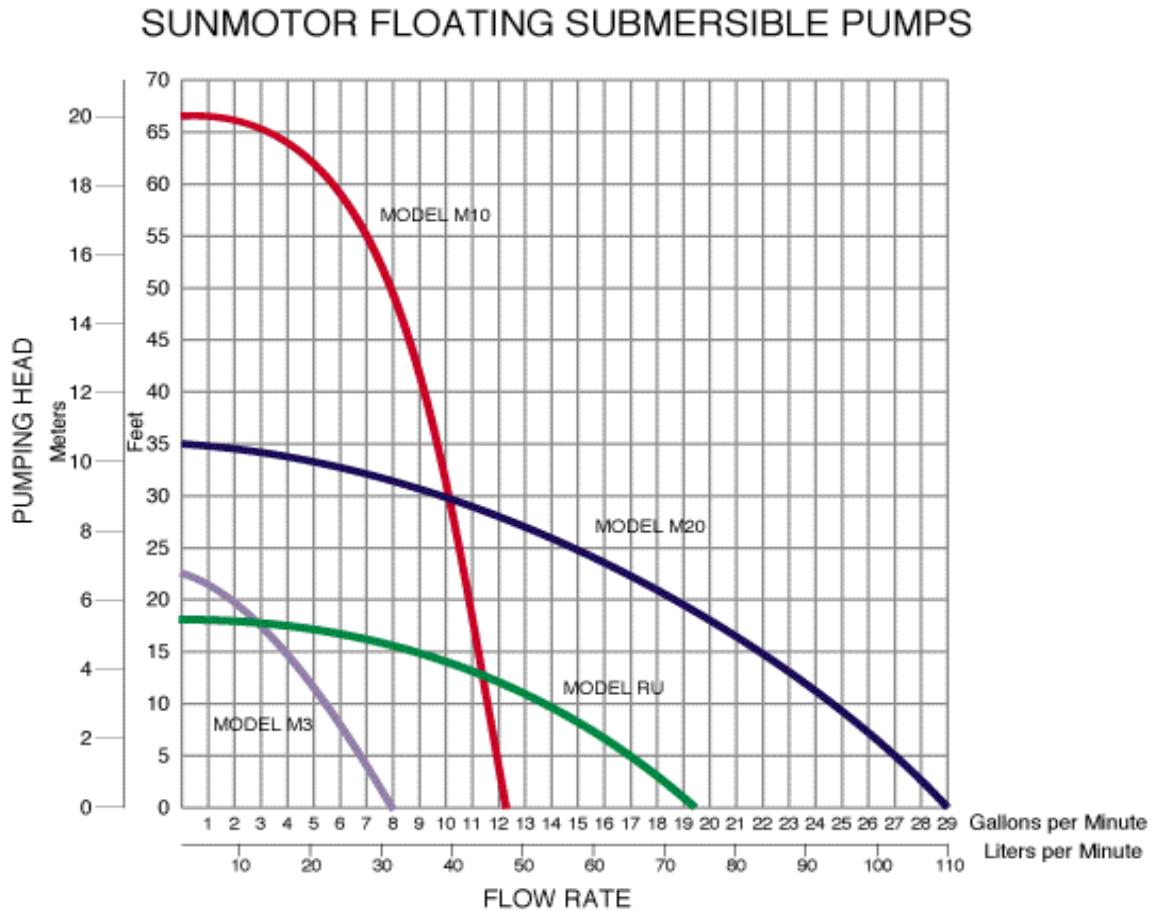


$$(P_s - P_e) = \frac{P_{mec}}{Q_v}$$

- Dans cet exemple, la pompe augmente la pression du fluide
- Exactement l'inverse d'une perte de charge

# Caractéristique d'une pompe

Attention : la puissance délivrée par une pompe dépend du débit

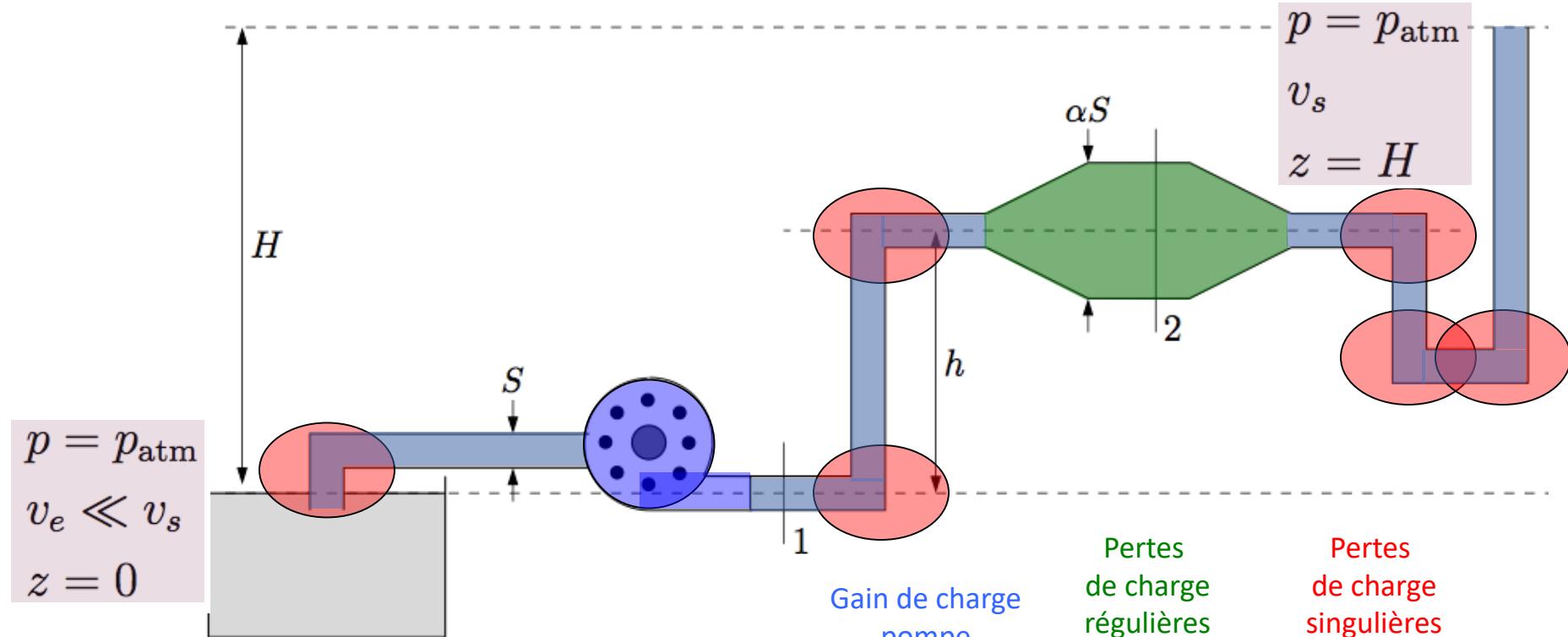


Dépendance environ  
parabolique

# Loi de Bernoulli généralisée

- $\left( \frac{1}{2} \cdot \rho v_2^2 + P_2 + \rho g z_2 \right) - \left( \frac{1}{2} \cdot \rho v_1^2 + P_1 + \rho g z_1 \right) = -\Pi + \frac{P_{mec}}{Q_v}$
- La variation d'énergie du système ouvert est égale au perte de charge  $-\Pi$  et de l'énergie volumique fournie au système par une pompe par exemple

# Application aux réseaux de fluide



$$\underbrace{\left( \frac{p_s}{\rho g} + \frac{v_s^2}{2g} + z_s \right)}_{\frac{p_{\text{atm}}}{\rho g} + \frac{v_s^2}{2g} + H} - \underbrace{\left( \frac{p_e}{\rho g} + \frac{v_e^2}{2g} + z_e \right)}_{\frac{p_{\text{atm}}}{\rho g}} = h_u - \sum \frac{v_i^2}{2g} \frac{L_i}{D_i} f_i - \sum \frac{v_i^2}{2g} e_v$$

# Débitmètres, manomètres, capteur de niveau

- Débitmètres

- Débitmètre déprimogène
- Débitmètre à obstacle
- Débitmètre à ultrason
- Débitmètre à turbine

- Manomètres

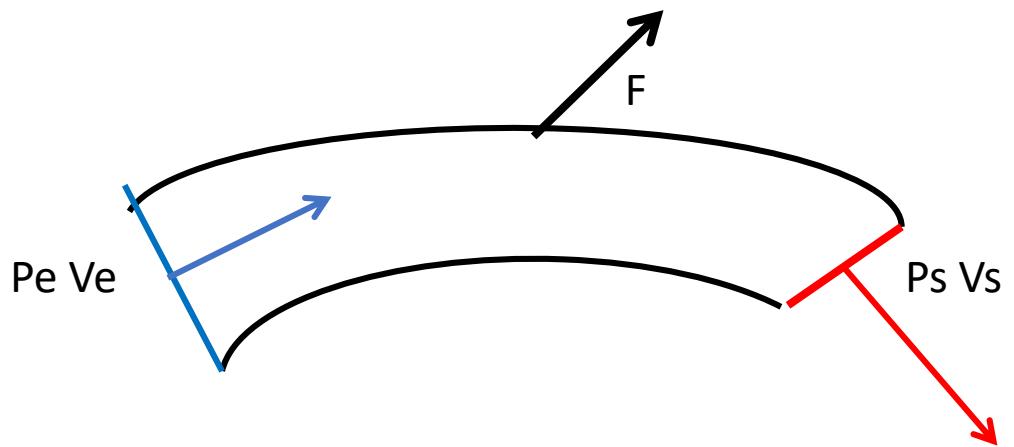
- Piézoélectrique
- Résistif
- Capacitif...

# Complément : force exercée sur un élément

- Position du problème
- Principe du calcul
- Expression
- Exemples

# Position du problème

- On cherche la résultante des forces qui s'exerce sur un solide/ fluide



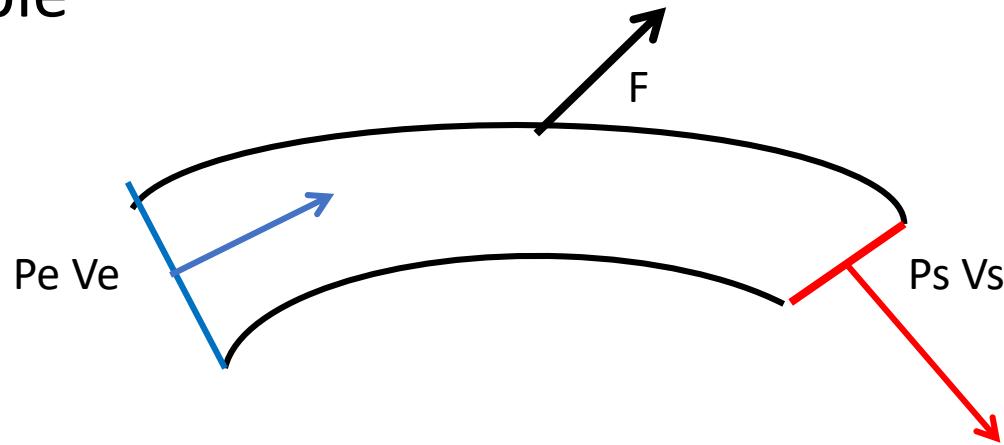
# Principe du calcul

- Conservation de la quantité de mouvement ( 2<sup>e</sup> loi de Newton)

$$\underbrace{\frac{d}{dt} \iiint_V \rho \mathbf{v} \, dV}_{\text{Variation de la QDM du fluide dans le volume } V} = \underbrace{- \iint_S \rho \mathbf{v} (\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}) \, dS}_{\text{QDM transportée par le fluide entrante - sortante}} + \underbrace{\iiint_V \rho g \, dV}_{\text{Poids du fluide}} + \underbrace{\iint_S -p \mathbf{n} \, dS}_{\text{Forces de pression}} + \underbrace{\iint_S \bar{\sigma}_v \cdot \mathbf{n} \, dS}_{\text{Forces de frottement visqueux}} + \overrightarrow{F_{solide/liquide}}$$

# Théorème d'Euler

- Le résultat suivant est valable en régime permanent pour un fluide incompressible



La force de l'air sur le solide est due à  $P_{\text{atm}}$ :

$$\mathbf{F}_{\text{fluide/solide}} + \mathbf{F}_{\text{air/solide}} = (p_e - p_{\text{atm}} + \rho v_e^2) S_e \mathbf{n}_e - (p_s - p_{\text{atm}} + \rho v_s^2) S_s \mathbf{n}_s + M \mathbf{g}$$

# Applications

$$\mathbf{F}_{\text{fluide/solide}} + \mathbf{F}_{\text{air/solide}} = (p_e - p_{\text{atm}} + \rho v_e^2) S_e \mathbf{n}_e - (p_s - p_{\text{atm}} + \rho v_s^2) S_s \mathbf{n}_s + M \mathbf{g}$$
$$= \rho Q v (\vec{V}_e - \vec{V}_s) \quad \text{si} \quad p_e = p_s = p_{\text{atm}}$$

