

# Mécanique des fluides

- Prérequis
- Définitions
- Hydrostatiques
  - Force surfacique de pression
  - Force volumique
  - Poussée d'Archimède
- Dynamiques des fluides
  - Fluides parfaits
  - Viscosité
  - Pertes de charges

# Prérequis

## Mathématiques

$$\iint_S g \, dS \quad \iiint_V g \, dV \quad \frac{\partial}{\partial x} \quad \frac{\partial}{\partial y} \quad \frac{\partial}{\partial z} \quad \overrightarrow{\text{grad}}(s); \text{div}(\vec{v}); \Delta(s); \vec{\Delta}(\vec{v})$$

## Mécanique

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \sum \vec{F}$$

Loi de la dynamique

## Thermodynamique

$$\Delta (U + K) = \dot{W} + \dot{Q}$$

Premier principe  
(= conservation de l' énergie)

# Qu'est-ce qu'un fluide ?

- pas de forme propre
- s'écoule si on lui applique une force
- prend la forme du récipient
- Les molécules interagissent (peu pour les gaz)
- Gardent une certaine mobilité les unes par rapport aux autres.
- Pas d'ordre comme dans un solide cristallin  
(mais ordre à courte distance pour les liquides)



# Description macroscopique d'un fluide

- **Microscopique** : ce qu'on ne voit pas directement
  - Atomes ou molécules + ou - libres les uns / aux autres
  - Liquide = fort encombrement / interactions forte
  - Gaz = faible encombrement / interactions quasi nulles
- **Macroscopique** : à notre échelle
  - un fluide apparaît comme un **milieu continu**
  - il exerce/subit des forces sur/par notre environnement

# Masse volumique

$\rho(x, y, z, t)$  en kg/m<sup>3</sup>

Eau	1000 kg/m <sup>3</sup>
Mercure	13540 kg/m <sup>3</sup>
Air (20°C, 1 bar)	1.2 kg /m <sup>3</sup>

A priori non uniforme dans l'espace

Varie avec la température (même pour un liquide) : **dilatabilité**  
Varie avec la pression (peu pour un liquide) : **compressibilité**

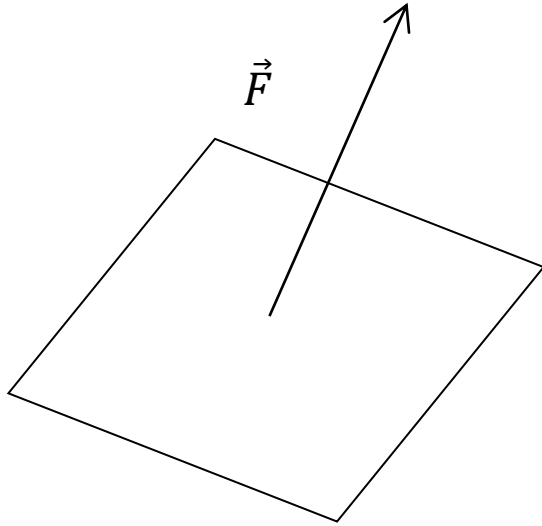
le fluide incompressible

Une approximation bien utile :

$\rho = \rho_0$  **constant** par rapport à  $t$  et  $x, y, z$

$$M(t) = \iiint_V \rho_0 dV = \rho_0 V \quad \text{Masse de fluide dans } V$$

# Pression



Lorsqu'une force  $\vec{F}$  s'exerce sur une surface **S** on définit la pression par le rapport de l'intensité de la force par la surface sur laquelle cette force s'exerce.

$\overrightarrow{dF}$  s'exprime en N

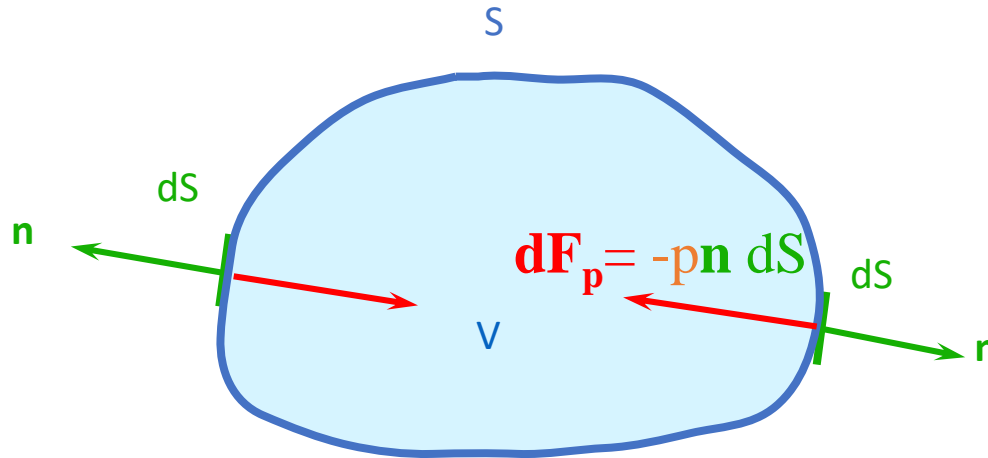
dS en m<sup>2</sup>

P en Pa

$$\overrightarrow{dF} = p \times \overrightarrow{dS}$$

# Force de pression

Expression générale : on considère un volume  $V$  fermé par une surface  $S$   
découpée en petits éléments de surface  $dS$ , de normale sortante  $\mathbf{n}$



on peut donc ajouter ou soustraire  
une **constante** arbitraire à  $p_0$  :

$$\vec{F} = - \oiint (p - p_0) \vec{dS}$$

# Mesures de pression

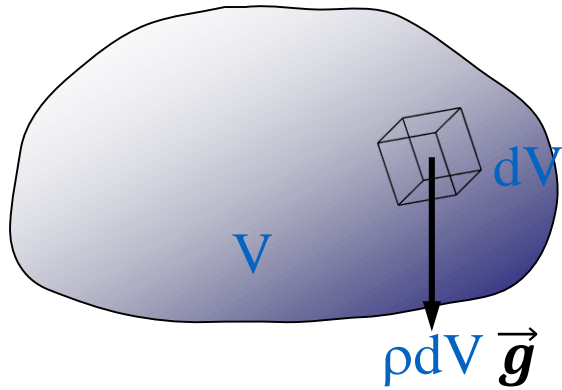
- Pression relative ( ou différentielle)
- Pression absolue



- Dans les expressions il sera toujours question de pression absolue
- $1\text{bar}=10^5 \text{ Pa}$



# Force volumique



**Poids :**

somme des poids élémentaires  $dm \vec{g} = \rho dV \vec{g}$   
de toutes les particules fluides  $dV$

Attention !

a priori  $\rho(x,y,z)$

$$\vec{P} = - \iiint (\rho \vec{g} dV)$$

# Hydrostatique : équation locale

Equilibre :  $\vec{P} + \vec{F} = \vec{0}$

$$\vec{F} = - \oint (p - p_0) \vec{dS} \qquad \vec{P} = \iiint (\rho \vec{g} dV)$$

Or (formule de Green):  $\vec{F} = - \oint (p - p_0) \vec{dS} = \iiint \overrightarrow{grad}(p) dV$

Donc :  $\iiint -\overrightarrow{grad}(p) dV + \iiint (\rho \vec{g} dV) = 0$  vrai quel que soit  $V$

L'intégrale doit être nul, donc  $\overrightarrow{grad}(p) = \rho \vec{g}$

# Principe fondamental de l'hydrostatique :

$$P_A - P_B = \rho \cdot g \cdot (h_A - h_B)$$

$P_A$  pression au point A en (Pa)

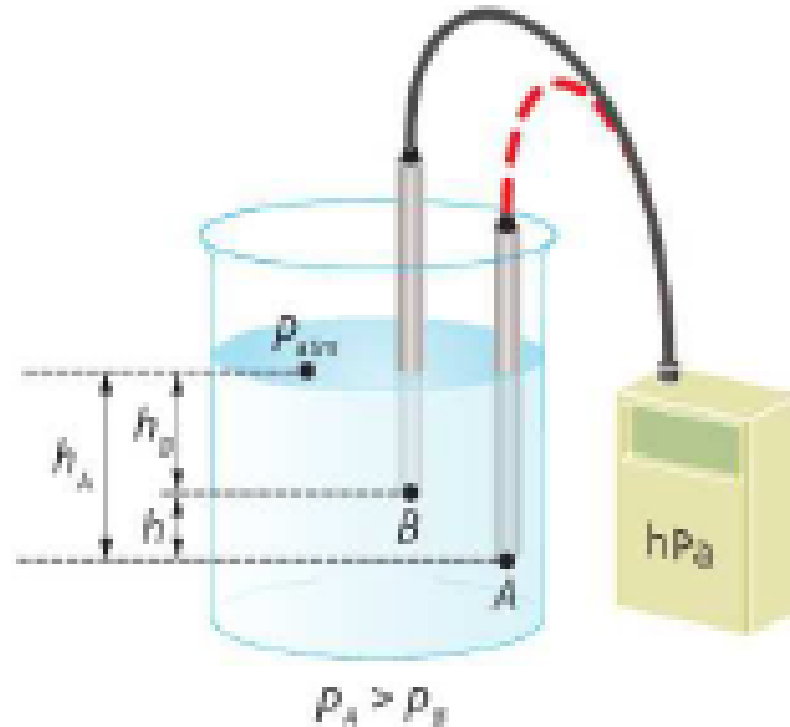
$P_B$  pression au point B en (Pa)

$\rho$  masse volumique du liquide en (kg/m<sup>3</sup>)

$g = 9,81$  accélération de la pesanteur en (m/s<sup>2</sup> ou N/kg)

$h_A$  profondeur du point A en (m)

$h_B$  profondeur du point B en (m)

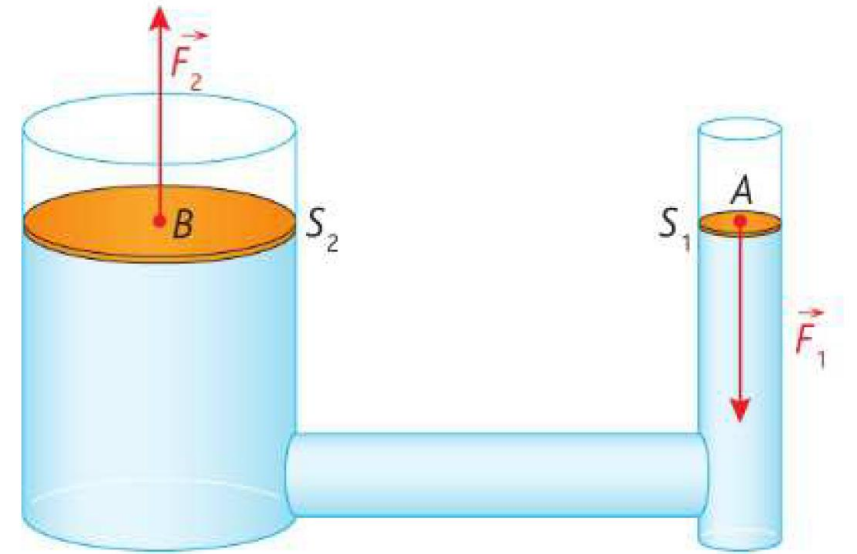


*Ce principe peut s'écrire aussi  $\Delta p = \rho \cdot g \cdot \Delta h$*

# Théorème de Pascal

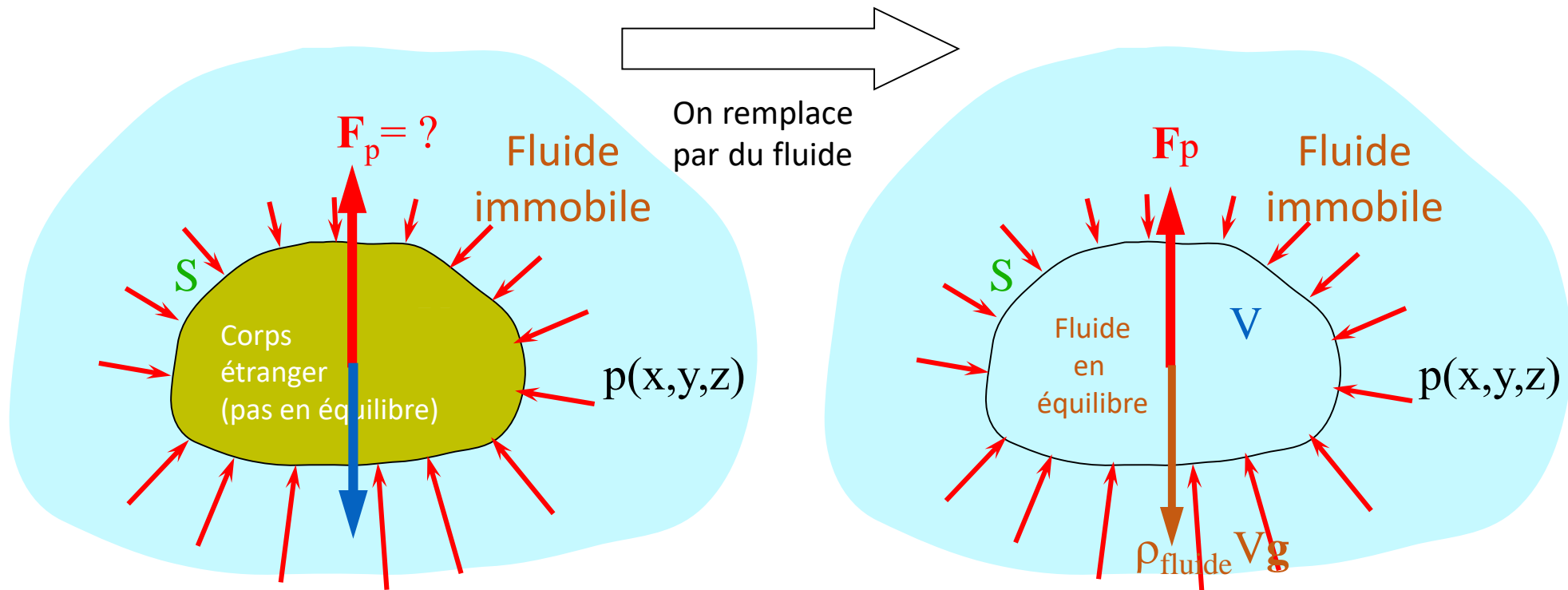
- Dans le cas d'un fluide incompressible au repos ( masse volumique constante et fluide homogène) **les surfaces isobares sont horizontales**
- Il y a conservation de la pression

$$F_2 = F_1 \cdot \frac{S_2}{S_1}$$



# Poussée d'Archimède

- Rappel : **Ce n'est rien d'autre que la résultante des forces de pression.**
- On cherche en général la force exercée sur un **corps étranger au fluide** (solide ou bulle dans liquide, ballon d'hélium dans l'air...)



Le **champ de pression** est **le même** dans les deux cas,  
car le fluide autour est immobile.

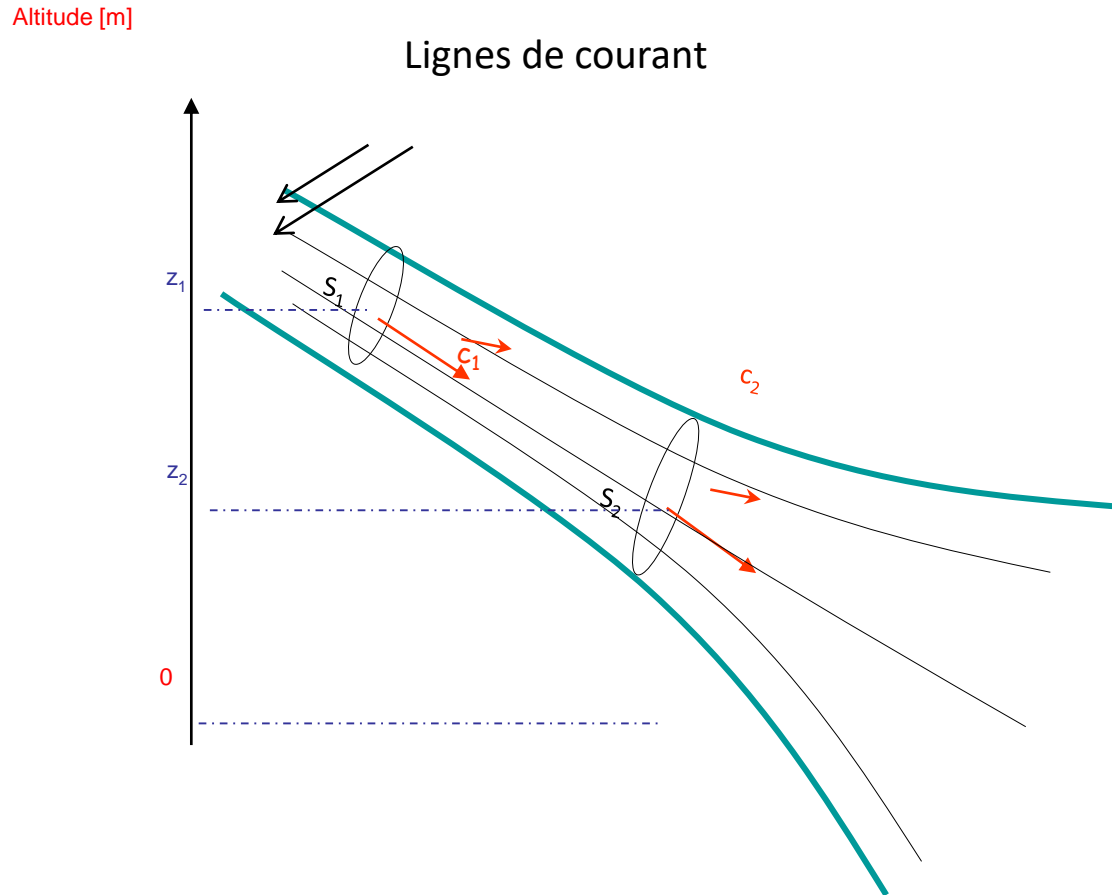
donc  $F_p$  aussi.

Or, l'équilibre dans le deuxième cas montre que :  $\overline{F_p} = - \rho_{\text{fluide}} V \vec{g}$

# Dynamique des fluides

- Limites de l'étude:
- Régime stationnaire ( qui n'évolue pas dans le temps)
- Fluide incompressible

# L'écoulement d'un fluide idéal : définitions et débits



**Le débit volumique  $Q_v$  avec  $Q_v = \frac{V}{\Delta t} = vS$**

**Le débit massique  $Q_m$  avec  $Q_v = \frac{\rho V}{\Delta t} = \rho vS$**

Il y a conservation du débit massique  
si le **fluide est incompressible** il y a **conservation du débit volumique**

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0$$

# Loi de Bernoulli

- Traduit un bilan d'énergie entre deux points d'une ligne de courant
- Nous sommes dans le cas d'un écoulement en régime établi et sans frottement d'un fluide parfait et incompressible.
- $\frac{1}{2} \cdot \rho v^2 + P + \rho g z = cte$
- $\frac{1}{2} \cdot \rho v_2^2 + P_2 + \rho g z_2 = \frac{1}{2} \cdot \rho v_1^2 + P_1 + \rho g z_1$
- En divisant tous les termes de la relation précédente par le produit  $\rho \cdot g$ , on écrit tous les termes dans la dimension d'une hauteur (pressions exprimées en mètres de colonne de fluide)
- $\frac{v^2}{2g} + \frac{P}{\rho g} + z = cte$



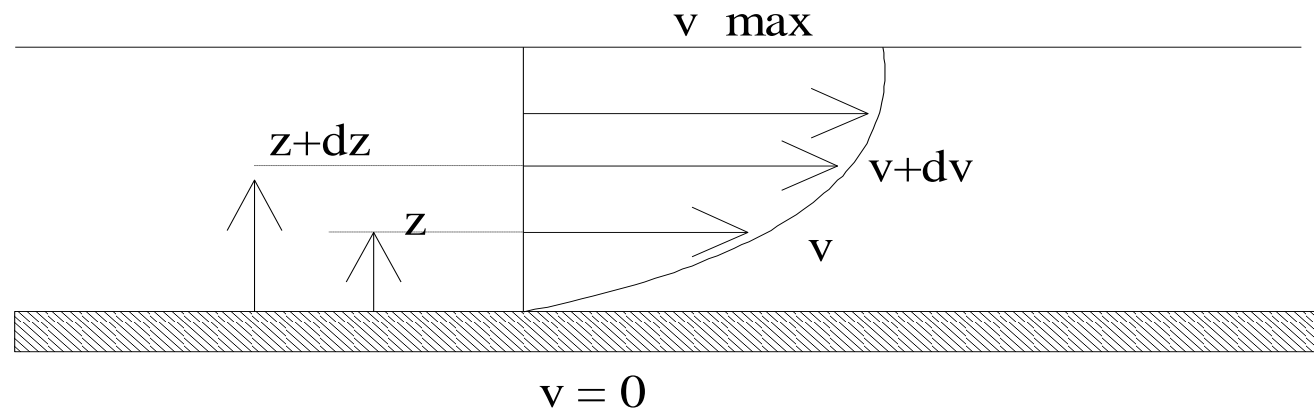
# Fluide réel, viscosité

- Un fluide réel en mouvement subit en réalité des pertes d'énergie dues au liquide lui-même ainsi qu'aux frottements sur les parois des canalisations. En fait chaque molécule de fluide ne s'écoule pas à la même vitesse : on dit qu'il existe un profil de vitesse :

- $d\vec{F} = \eta \times \overrightarrow{grad}(\vec{v})dS$

- $\eta$  est la viscosité dynamique en Pa.s

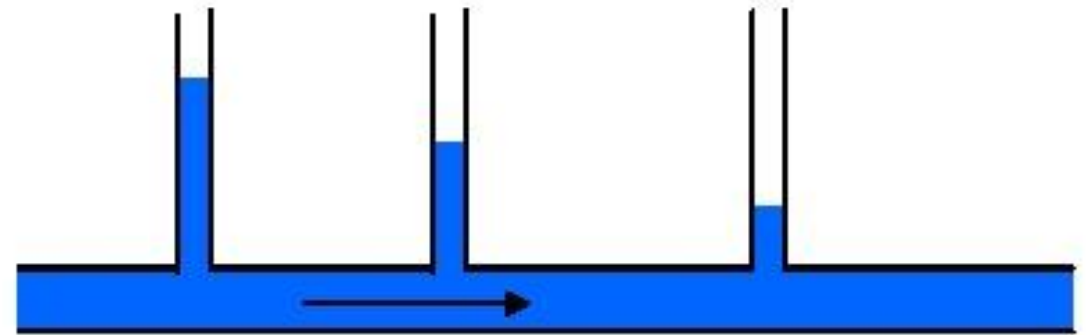
- Notion de couche limite



# Pertes de charge

- La différence de pression  $p = p_1 - p_2$  entre deux points (1) et (2) d'un circuit hydraulique a pour origine :
  - ✓ Les frottements du fluide sur la paroi interne de la tuyauterie ; on les appelle **pertes de charge régulières ou systématiques**.
  - La résistance à l'écoulement provoquée par les accidents de parcours (coudes, élargissements ou rétrécissement de la section, organes de réglage, etc...) ; ce sont les **pertes de charge accidentelles ou singulières**

$$\bullet \Delta P = f \frac{\rho v^2 L}{2D}$$



# Régimes d'écoulements: Nombre de Reynolds

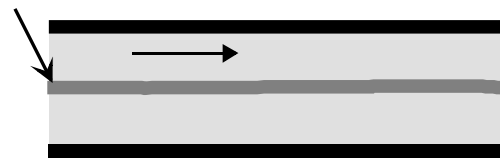
- **$Re$**   $= \frac{v\rho D}{\eta}$

- $Re$  Le nombre de Reynolds sans dimension [sans unité]
- $v$  La vitesse moyenne d'écoulement du fluide en mètres/seconde [ $\text{m.s}^{-1}$ ]
- $\rho$  la masse volumique [ $\text{kg.m}^{-3}$ ]
- $D$  Le diamètre du conduit en mètres [m]
- $\eta$  La viscosité dynamique du fluide en pascal seconde [ $\text{Pa.s}$ ]

- Régime d'écoulements

- $Re < 2000$  L'écoulement est laminaire
- $2000 < Re < 3000$  L'écoulement est intermédiaire
- $Re > 3000$  L'écoulement est turbulent

filet  
coloré



écoulement laminaire

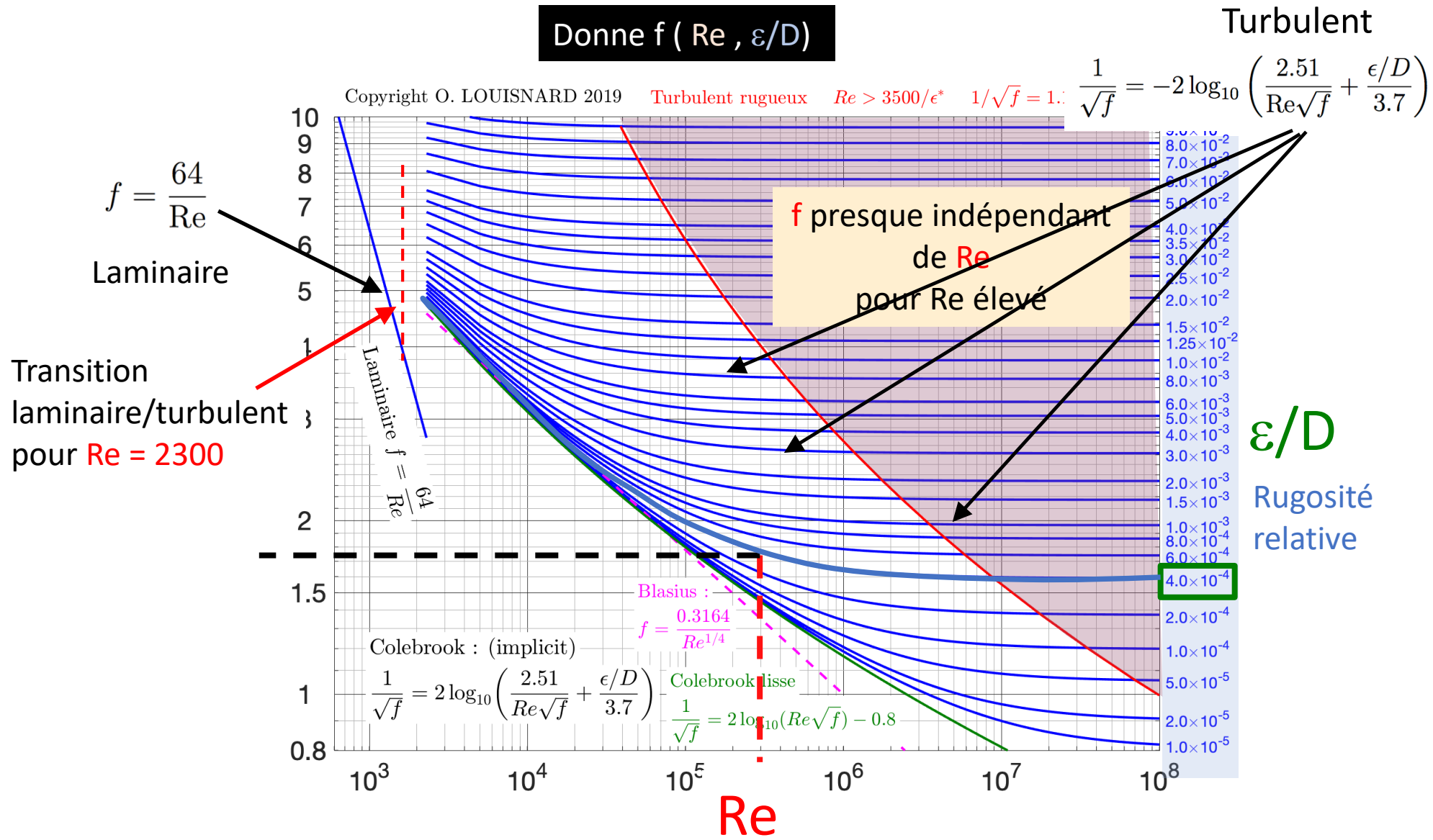


écoulement turbulent  
vue instantanée



écoulement turbulent  
vue en pose

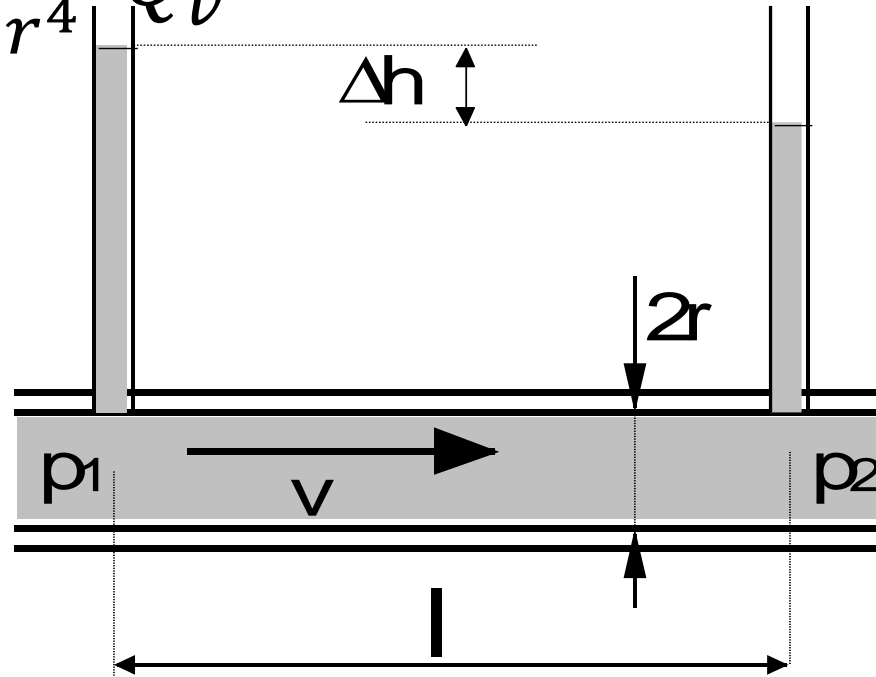
# Diagramme de moody



# Loi de poiseuille

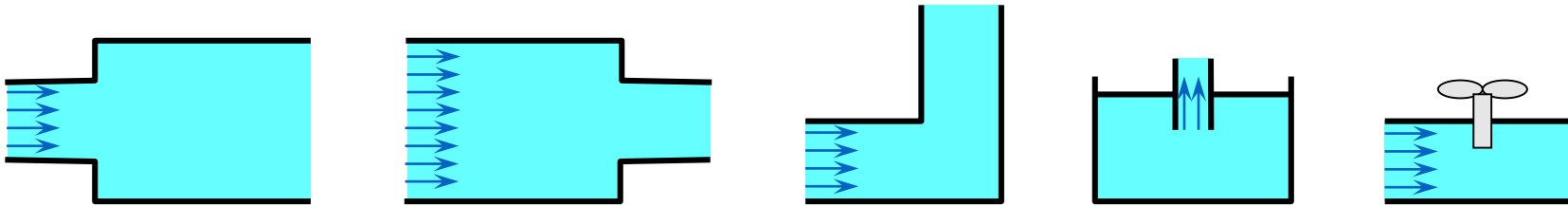
- Pour un **écoulement laminaire**, dans une conduite cylindrique horizontale, de longueur  $l$ , de rayon  $r$  (diamètre  $D$ ), le débit-volume du fluide est donné par :

- $$\Delta P = P_1 - P_2 = \frac{8\eta l}{r^4} Q_v$$



# Pertes de charge singulières

Lié à un « accident » sur la tuyauterie  
(rétrécissement, coude, robinet ...)



Analyse dimensionnelle :

$$h_v = \frac{v^2}{2g} e_v$$

Cette formule ne dit rien de plus !

Elle ramène le calcul de  $h_v$  (hauteur) à celui de  $e_v$  (sans dimension)

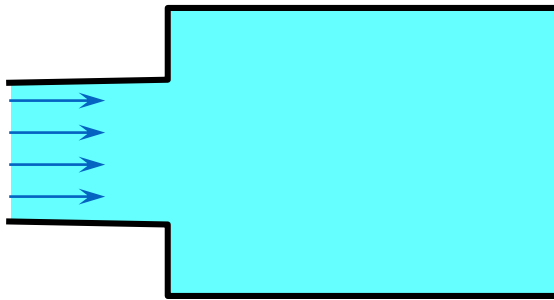
$e_v$  dépend :

de  $Re$  (peu en turbulent)

de la géométrie de la singularité

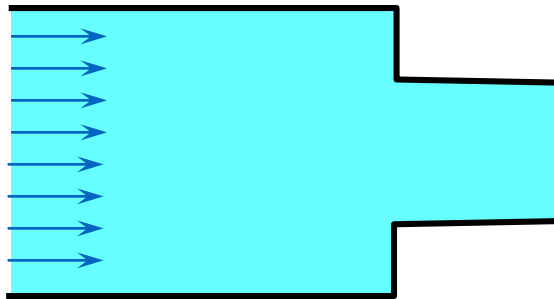
# Pertes de charge singulières

$$h_v = \frac{v^2}{2g} e_v$$



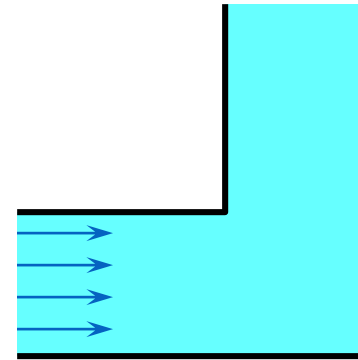
$$e_v = \left(1 - \frac{S_1}{S_2}\right)^2$$

Référence  
vitesse amont

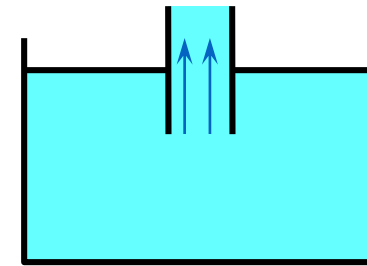


$$e_v = 0.45 \left(1 - \frac{S_2}{S_1}\right)^2$$

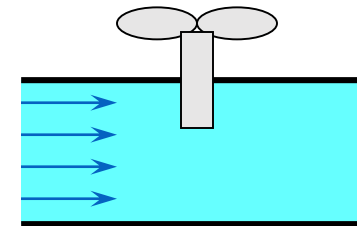
Référence  
vitesse aval



$$e_v = 0.8$$



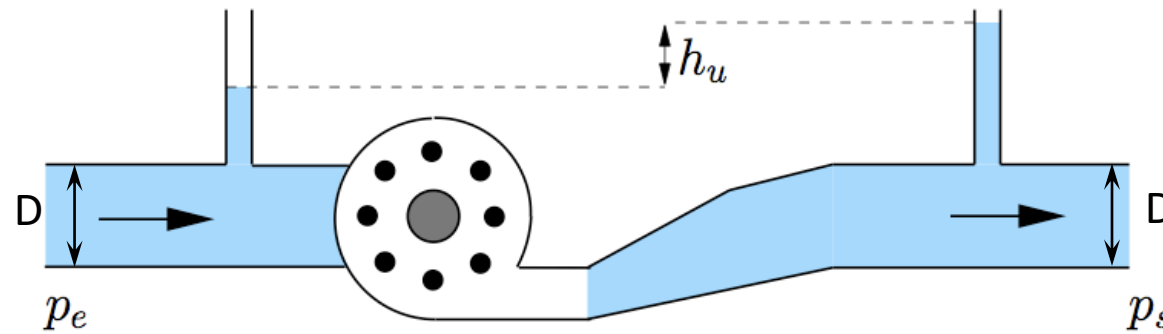
$$e_v = 1$$



$$e_v = 1.2$$

# Gains de charge : pompes

Une pompe augmente l'énergie mécanique du fluide



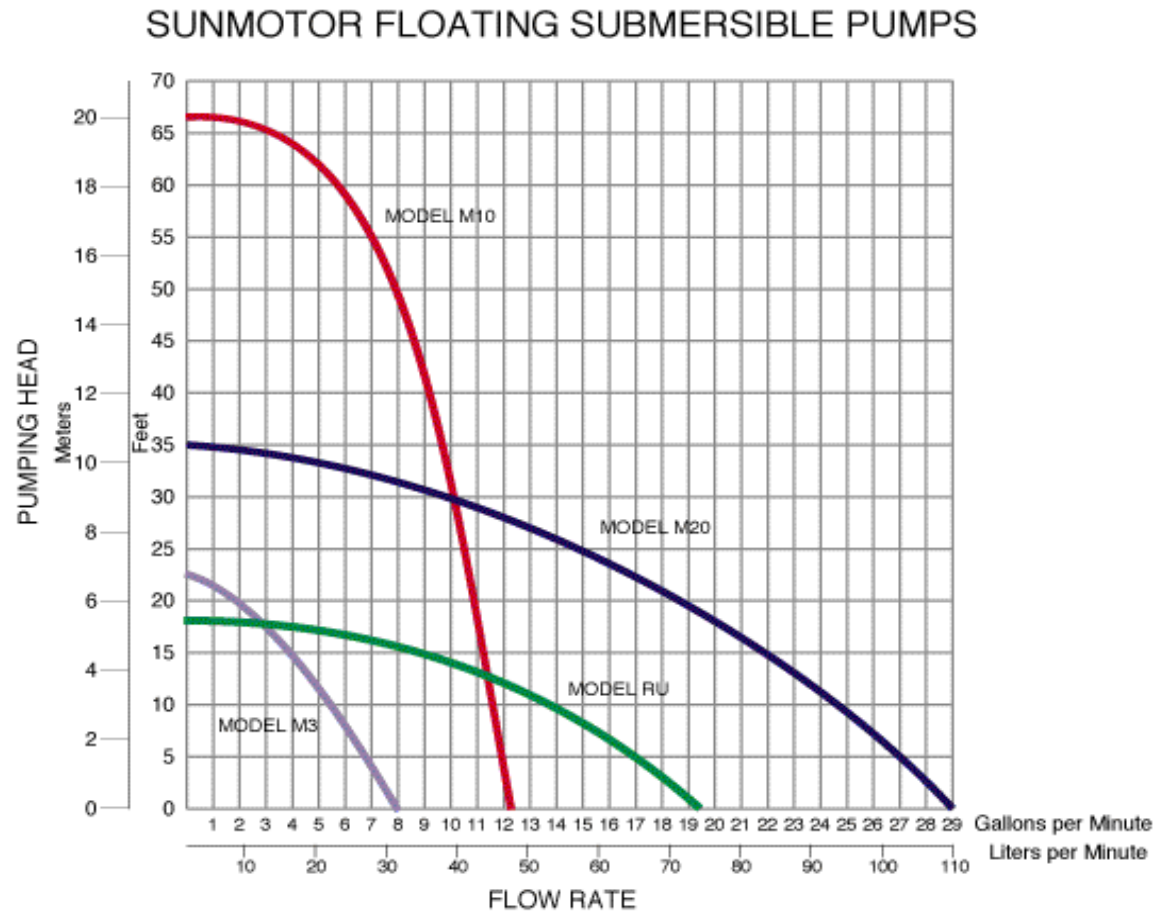
$$(P_s - P_e) = \frac{P_{mec}}{Q_v}$$

- Dans cet exemple, la pompe augmente la pression du fluide
- Exactement l'inverse d'une perte de charge



# Caractéristique d'une pompe

Attention : la puissance délivrée par une pompe dépend du débit

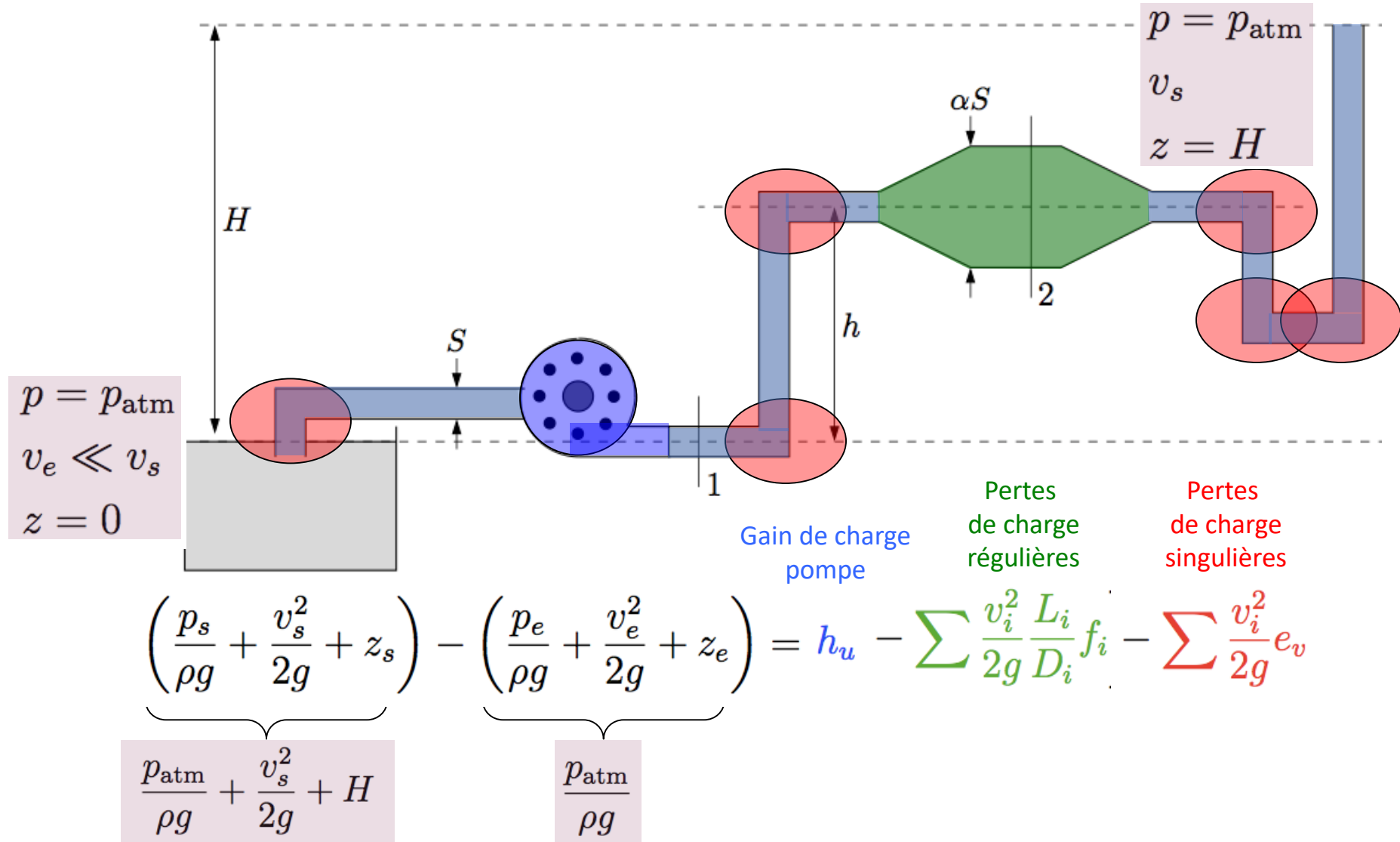


Dépendance environ  
parabolique

# Loi de Bernoulli généralisée

- $\left(\frac{1}{2} \cdot \rho v_2^2 + P_2 + \rho g z_2\right) - \left(\frac{1}{2} \cdot \rho v_1^2 + P_1 + \rho g z_1\right) = -\Pi + \frac{P_{mec}}{Q_v}$
- La variation d'énergie du système ouvert est égale à la perte de charge  $-\Pi$  et de l'énergie volumique fournie au système par une pompe par exemple

# Application aux réseaux de fluide



# Débitmètres, manomètres, capteur de niveau

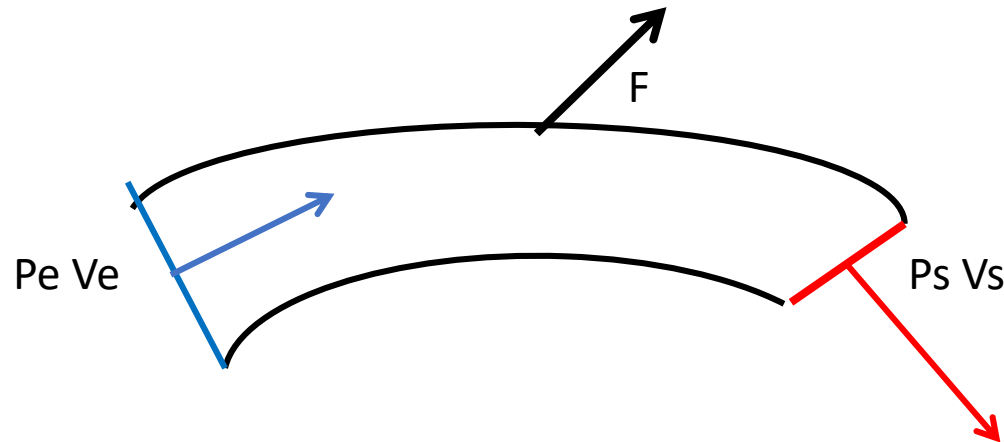
- Débitmètres
  - Débitmètre déprimogène
  - Débitmètre a obstacle
  - Débitmètre a ultrason
  - Débitmètre à turbine
- Manomètres
  - Piézoélectrique
  - Résistif
  - Capacitif...

# Complément : force exercée sur un élément

- Position du problème
- Principe du calcul
- Expression
- Exemples

# Position du problème

- On cherche la résultante des forces qui s'exerce sur un solide/ fluide



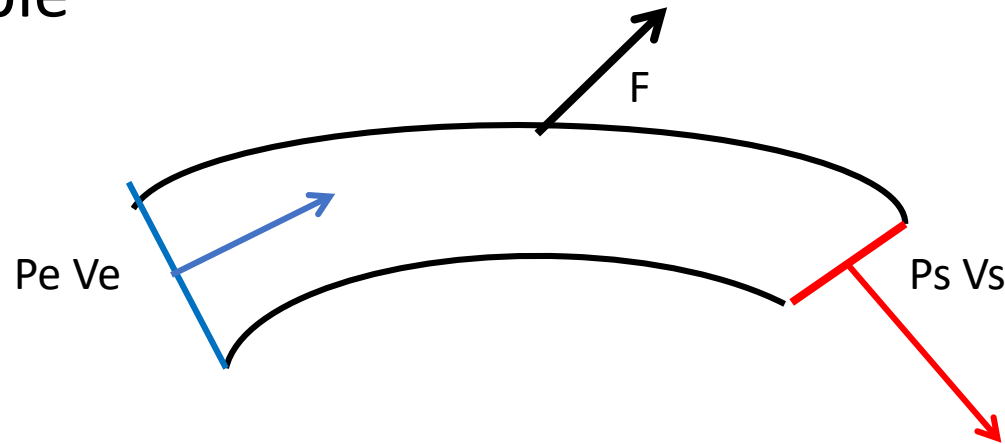
# Principe du calcul

- Conservation de la quantité de mouvement ( 2<sup>e</sup> loi de Newton)

$$\underbrace{\frac{d}{dt} \iiint_V \rho \mathbf{v} dV}_{\text{Variation de la QDM du fluide dans le volume } V} = \underbrace{- \iint_S \rho \mathbf{v} (\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}) dS}_{\text{QDM transportée par le fluide entrante - sortante}} + \underbrace{\iiint_V \rho \mathbf{g} dV}_{\text{Poids du fluide}} + \underbrace{\iint_S -p \mathbf{n} dS}_{\text{Forces de pression}} + \underbrace{\iint_S \overline{\overline{\boldsymbol{\sigma}_v}} \cdot \mathbf{n} dS}_{\text{Forces de frottement visqueux}} + \overrightarrow{F_{soilide/liquide}}$$

# Théorème d'Euler

- Le résultat suivant est valable en régime permanent pour un fluide incompressible



La force de l'air sur le solide est due à  $P_{atm}$ :

$$\mathbf{F}_{\text{fluide/solide}} + \mathbf{F}_{\text{air/solide}} = (p_e - p_{atm} + \rho v_e^2) S_e \mathbf{n}_e - (p_s - p_{atm} + \rho v_s^2) S_s \mathbf{n}_s + M \mathbf{g}$$



# Applications

$$\mathbf{F}_{\text{fluide/solide}} + \mathbf{F}_{\text{air/solide}} = (p_e - p_{\text{atm}} + \rho v_e^2) S_e \mathbf{n}_e - (p_s - p_{\text{atm}} + \rho v_s^2) S_s \mathbf{n}_s + M \mathbf{g}$$

$$= \rho Q v (\vec{V}_e - \vec{V}_s) \quad \text{si} \quad p_e = p_s = p_{\text{atm}}$$

