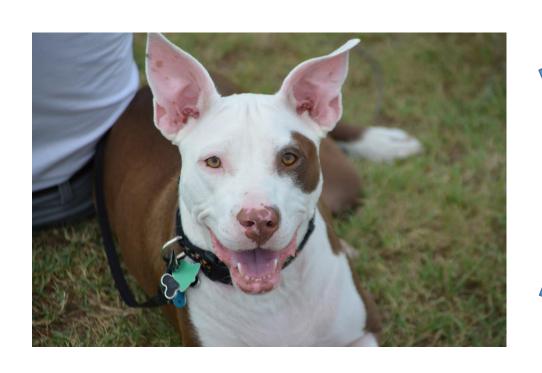
Aplikace neuronových sítí

Lineární klasifikace, Softmax, SVM

Lineární klasifikace

Problém klasifikace









Vzorové obrázky neboli trénovací data







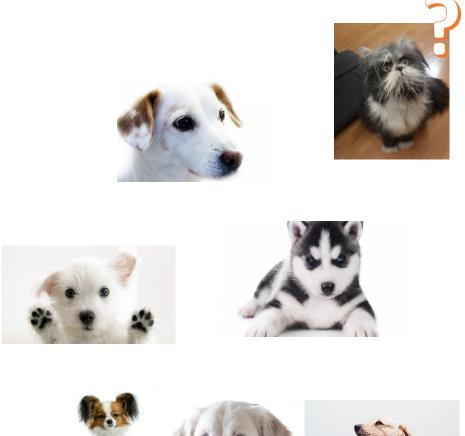








Predikce na neznámém obrázku



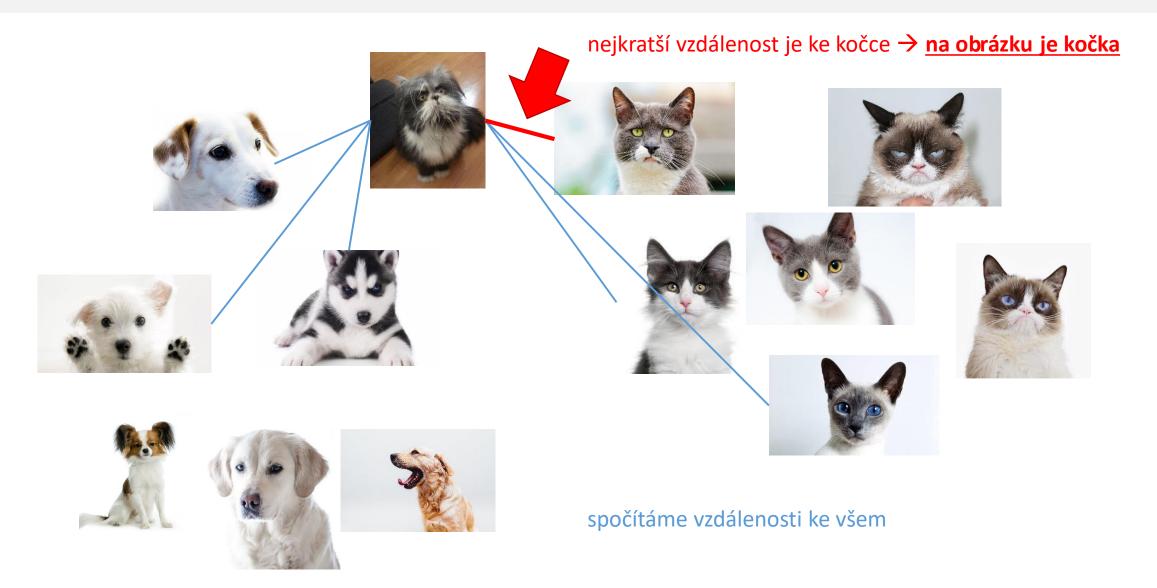








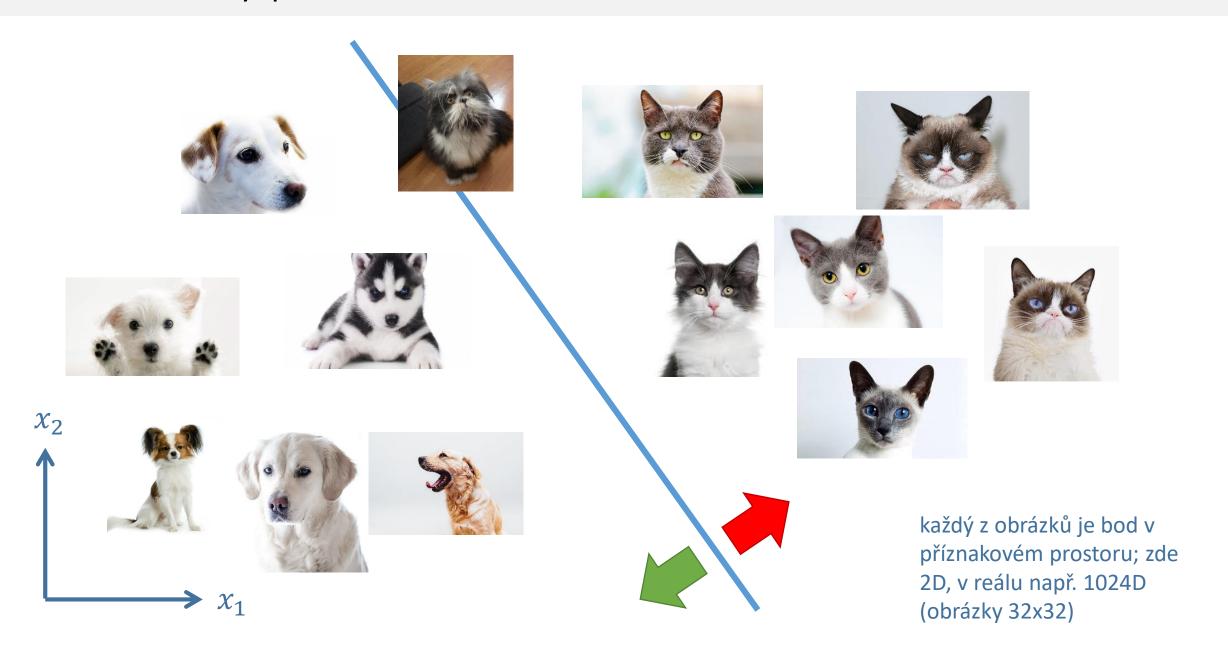
Metoda nejbližšího souseda



Lineární klasifikace



Příznakový prostor



Na jaké straně bod je? Skalární součin vektorů

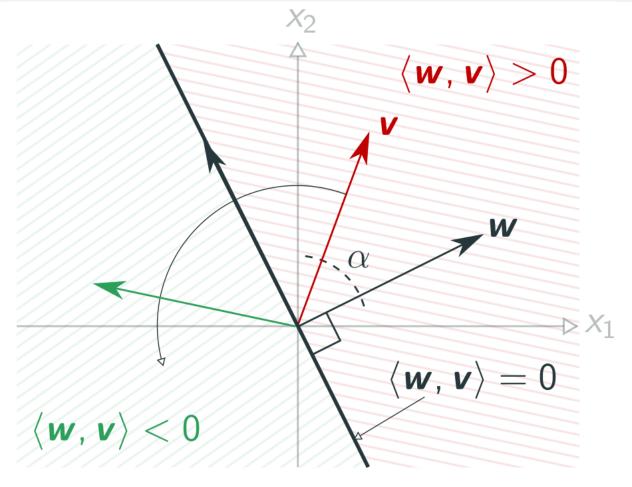
• Definice:

$$\langle \boldsymbol{v}, \boldsymbol{w} \rangle = \boldsymbol{v}^{\top} \boldsymbol{w} = \sum_{i} v_{i} w_{i}$$

- Jinak také dot product či inner product

 pro naše potřeby ekvivalentní pojmy
- Souvisí s identitou:

$$\cos \alpha = \frac{\langle \boldsymbol{v}, \boldsymbol{w} \rangle}{\|\boldsymbol{v}\| \cdot \|\boldsymbol{w}\|}$$



```
# Python  # numpy
s = 0.  import numpy as np
for d in range(D):  s = np.dot(v, w)
  s += v[d] * w[d]
```

Projekce bodu na přímku

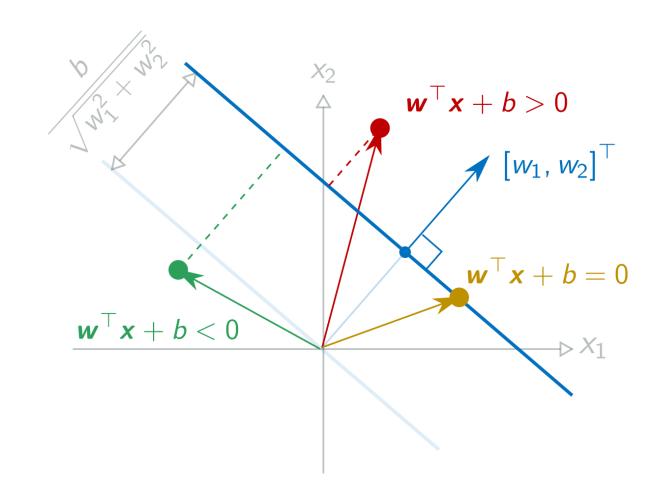
• Pro libovolný bod $\mathbf{x} = [x_1, x_2]^T$

$$d = \frac{w_1 x_1 + w_2 x_2 + b}{\sqrt{w_1^2 + w_2^2}}$$

je *orientovaná* vzdálenost od přímky:

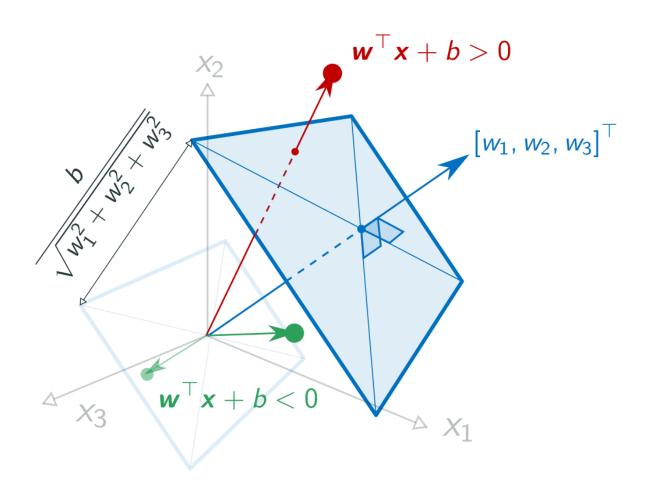
- $d > 0 \rightarrow x$ leží "nad" přímkou
- $d = 0 \rightarrow x$ leží na přímce
- $d < 0 \rightarrow x$ leží "pod" přímkou
- Zdali "nad" či "pod" určuje směr normály

$$\mathbf{w} = [w_1, w_2]^T$$



Vícerozměrný prostor

Ve více rozměrech přímku nahrazuje rovina



No jo, jenže kde vezmu tu správnou přímku?

- Na jakou přímku/nadrovinu vektory promítat tak, abychom dosáhli max. úspěšnosti klasifikace?
- Zavedeme kritérium $L(\theta)$, které bude kvantifikovat, jak moc špatné aktuální parametry $\theta = (w, b)$ jsou \rightarrow bude popisovat chybu modelu
- Úkolem potom bude nalézt optimální parametry θ^* , které tuto chybu na vzorových datech X minimalizují, neboli



$$\boldsymbol{\theta}^* = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\theta}} L(\boldsymbol{\theta})$$



Kritérium: binární logistická regrese

Logistická regrese definuje kritérium, tzv. křížovou entropii (zde binární varianta)

$$L_n = -y_n \log \{\sigma(s_n)\} - (1 - y_n) \log \{1 - \sigma(s_n)\}\$$

Sigmoid

$$\sigma(s_n) = \frac{1}{1 + e^{-s_n}}$$

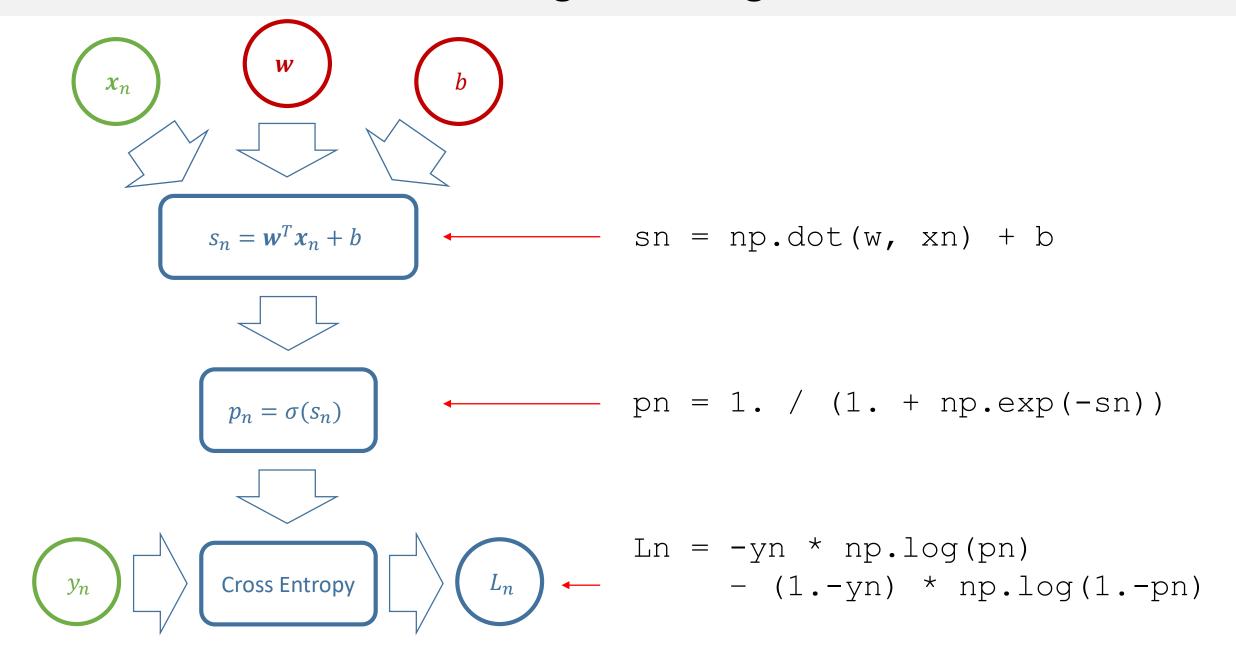
... normalizuje do intervalu (0, 1)

Lineární skóre

$$s_n = \boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{x}_n + b$$

... projekce bodu $oldsymbol{x}_n$ na dělící nadrovinu

Schématické znázornění logistické regrese



Logistická regrese jako neurosíť

- Na logistickou regresi možné nahlížet jako na jednovrstvou neuronovou síť, tzv. single layer perceptron
- Pozor: neplést s perceptronem jako učícím algoritmem
 - https://en.wikipedia.org/wiki/Perceptron
- Výstupem je pravděpodobnost, že vstup náleží třídě "+1"

Formulace logistické regrese

• Jelikož x_n považujeme za nezávislé, pro celou trénovací sadu je loss

$$L(\mathbf{w}, b) = \sum_{n=1}^{N} L_n = \sum_{n=1}^{N} (-y_n \log{\{\sigma(s_n)\}} - \ldots)$$

Celkově pak úloha je

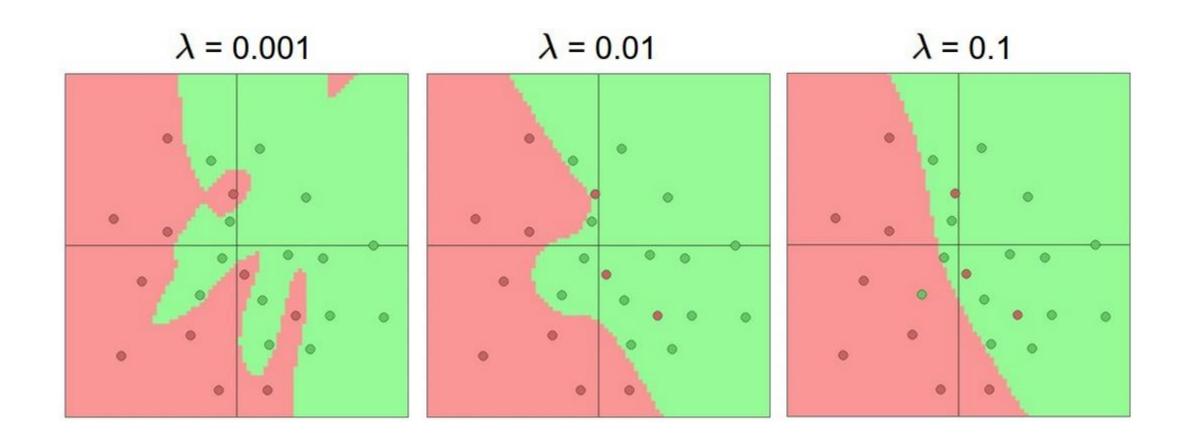
$$oldsymbol{w}^*, b^* = \operatorname*{arg\,min}_{oldsymbol{w}, b} L(oldsymbol{w}, b) + \lambda \left\| oldsymbol{w}
ight\|^2$$

- $\lambda \left\| oldsymbol{w}
 ight\|^2$ je regularizační člen
 - λ je hyperparametr, často označovaný jako weight decay

Proč regularizace?

- Např. $x = [1, 1, 1, 1]^T$ a dvoje různé parametry:
 - $\mathbf{w}_1 = [1, 0, 0, 0]^T$
 - $\mathbf{w}_2 = [0.25, 0.25, 0.25, 0.25]^T$
- Přestože $\boldsymbol{w}_1^T\boldsymbol{x} = \boldsymbol{w}_2^T\boldsymbol{x} = 1$, preferujeme \boldsymbol{w}_2
- Brání přeučení
 - w_2 má menší normu
 - w_1 sází všechno na jeden příznak, zatímco w_2 důležitost rozkládá
 - normu $||w||_2$ Ize interpretovat jako apriorní pravděpodobnost
 - regularizace brání změnám -> trénování méně reaguje na změny

Vliv regularizace



http://cs231n.github.io/neural-networks-1/

Formy regularizace

$$J(\mathbf{W}) = L(\mathbf{W}) + \lambda R(\mathbf{W})$$

Nejčastěji L2	$R(\boldsymbol{W}) = \left\ \boldsymbol{W} \right\ _2^2 = \sum_{i,j} w_{ij}^2$
Méně často L1	$R(\boldsymbol{W}) = \ \boldsymbol{W}\ _1 = \sum_{i,j} w_{ij} $
Kombinace L1 + L2	$R(\mathbf{W}) = \lambda_1 \sum_{i,j} w_{ij}^2 + \lambda_2 \sum_{i,j} w_{ij} $
dropout a další	více v třetí přednášce

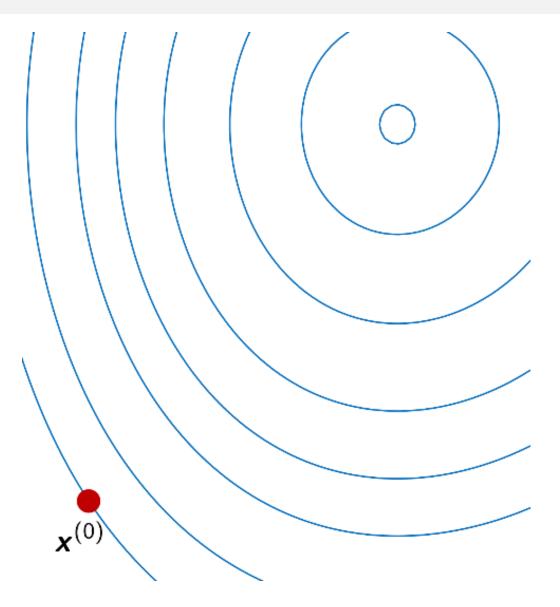
Začínáme:

známe výchozí pozici

Opakujeme:

$$oldsymbol{x}^{(t+1)} \longleftarrow oldsymbol{x}^{(t)} - \gamma
abla f\left(oldsymbol{x}^{(t)}
ight)$$

- po vykonaném počtu kroků
- poloha už se nemění (konvergence)



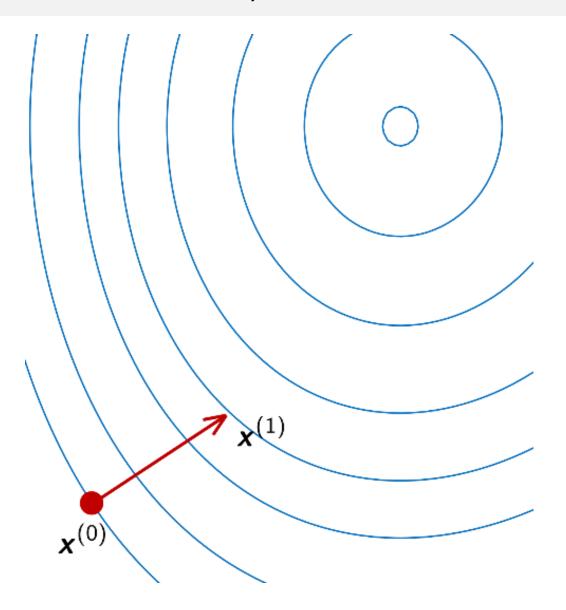
Začínáme:

známe výchozí pozici

Opakujeme:

$$oldsymbol{x}^{(t+1)} \longleftarrow oldsymbol{x}^{(t)} - \gamma
abla f\left(oldsymbol{x}^{(t)}
ight)$$

- po vykonaném počtu kroků
- poloha už se nemění (konvergence)



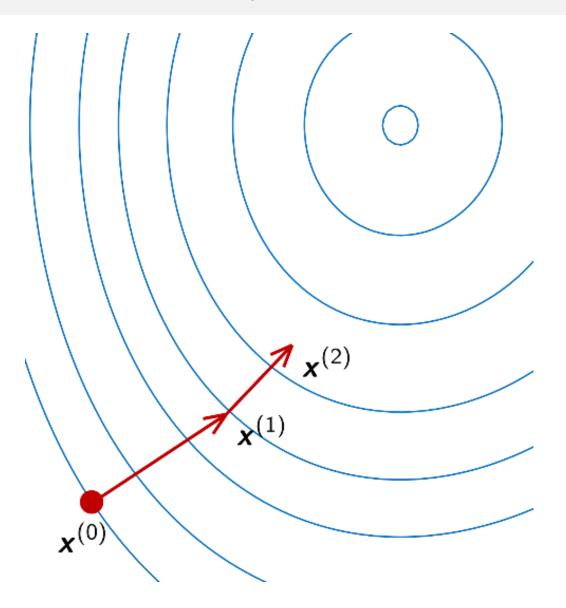
Začínáme:

známe výchozí pozici

Opakujeme:

$$oldsymbol{x}^{(t+1)} \longleftarrow oldsymbol{x}^{(t)} - \gamma \nabla f\left(oldsymbol{x}^{(t)}\right)$$

- po vykonaném počtu kroků
- poloha už se nemění (konvergence)



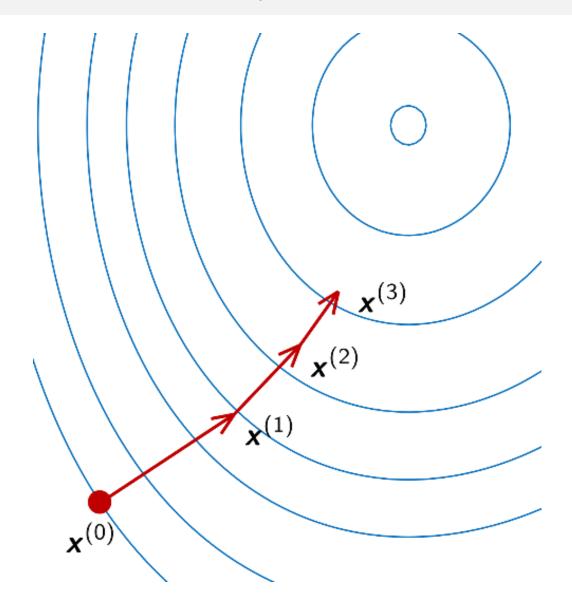
Začínáme:

známe výchozí pozici

Opakujeme:

$$oldsymbol{x}^{(t+1)} \longleftarrow oldsymbol{x}^{(t)} - \gamma \nabla f\left(oldsymbol{x}^{(t)}\right)$$

- po vykonaném počtu kroků
- poloha už se nemění (konvergence)



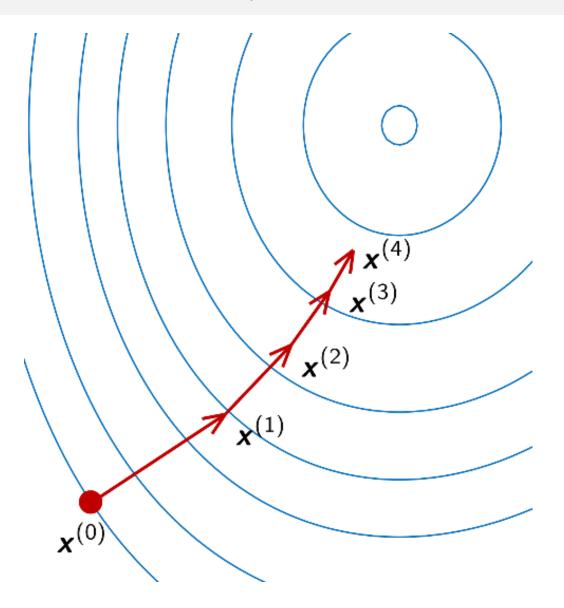
Začínáme:

známe výchozí pozici

Opakujeme:

$$oldsymbol{x}^{(t+1)} \longleftarrow oldsymbol{x}^{(t)} - \gamma \nabla f\left(oldsymbol{x}^{(t)}\right)$$

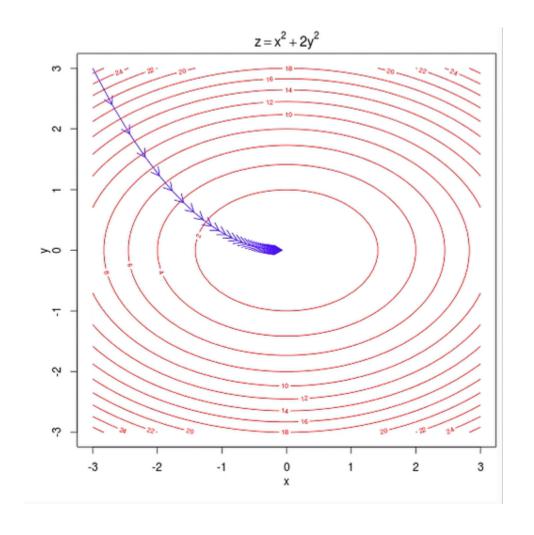
- po vykonaném počtu kroků
- poloha už se nemění (konvergence)



Velikost kroku

- Hyperparametr
- V kontextu sítí obvykle tzv. learning rate
- Výrazný vliv na výsledný model
- Typické hodnoty $\gamma \approx 10^{-3}$





animace: http://vis.supstat.com/2013/03/gradient-descent-algorithm-with-r

Kde jsme?

Zadefinováno kritérium

$$L(\mathbf{w}, b) = \sum_{n=1}^{N} L_n = \sum_{n=1}^{N} (-y_n \log\{\sigma(s_n)\} - \ldots)$$

- Proměnné jsou parametry w a b
- Optimální w a b jsou takové, které L minimalizují \rightarrow hledáme minimum L
- Použijeme metodu největšího spádu -> musíme počítat gradient

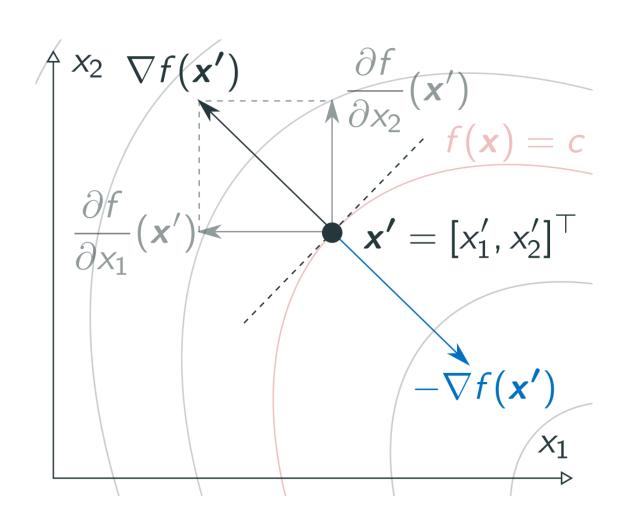
Gradient

• Gradient je vektor parciálních derivací

$$\nabla f(\boldsymbol{x}') = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1'), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_D}(x_D')\right]^{\top}$$

 Pro minimalizaci kritéria musíme derivovat

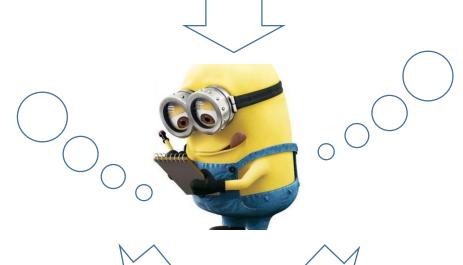


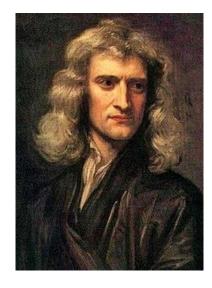


Gradient křížové entropie

$$L(\boldsymbol{w}, b) = \sum_{n=1}^{N} L_n = \sum_{n=1}^{N} \left(-y_n \log \{ \sigma(\boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{x}_n + b) \} - (1 - y_n) \log \{ 1 - \sigma(\boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{x}_n + b) \} \right)$$







$$\frac{\partial L}{\partial \boldsymbol{w}} = \sum_{n=1}^{N} (q_n - y_n) \boldsymbol{x}_n + 2\lambda \boldsymbol{w}$$

$$\frac{\partial L}{\partial b} = \sum_{n=1}^{N} (q_n - y_n)$$

Gradient descent pro logistickou regresi

Incializujeme:

• w, b na náhodné hodnoty

Opakujeme:

- 1. předpočítáme výstupní pravděpodobnosti q_n pro všechny vzorky v trénovací sadě
- 2. posčítáme gradient (suma přes n=1,...,N)
- 3. updatujeme s krokem γ

Zastavíme:

- po fixním počtu iterací
- parametry w, b se ustálí
- hodnota kritéria L(w, b) již delší dobu neklesá

Gradient descent pro logistickou regresi: poznámky

- Uvedený postup je velmi neefektivní
- Update vždy až po kompletním nasčítání gradientů přes celou trénovací sadu
- Např. ImageNet však cca 14 milionů obrázků
- Vstupní vektory (obrázky) sice předpokládáme nezávislé, jsou si ale podobné v tom smyslu, že pocházejí ze stejného rozdělení pravděpodobnosti
- Možná stačí malý vzorek (minibatch), není nutné vidět všechny obrázky
- Takto vznikne tzv. Minibatch Gradient Descent
- Pokud pouze jeden vzorek → <u>Stochastic Gradient Descent (SGD)</u>
 - https://en.wikipedia.org/wiki/Stochastic_gradient_descent

Varianty GD a názvosloví dle velikosti batche

velikost batche B	různé názvy pro totéž
B = N	Gradient descent Batch gradient descent Steepest descent
$1 < B \ll N$	Minibatch gradient descent
B = 1	Stochastic gradient descent (SGD) Online gradient descent Incremental gradient descent

- Aby to nebylo jednoduché, obvykle minibatch = batch
- Minibatch gradient descent najdeme v knihovnách pod jménem Stochastic gradient descent (SGD) s volitelným batch size parametrem (B)
- "Pořádek je pro blbce, inteligent zvládá chaos."

SGD pro logistickou regresi

Incializujeme:

• w, b na náhodné hodnoty

Opakujeme:

- 1. navzorkujeme dávku (batch)
- 2. předpočítáme výstupní pravděpodobnosti q_n pro všechny vzorky **v aktuální batchi**
- 3. posčítáme gradient (suma přes n = 1, ..., B)
- 4. updatujeme s krokem γ

Zastavíme:

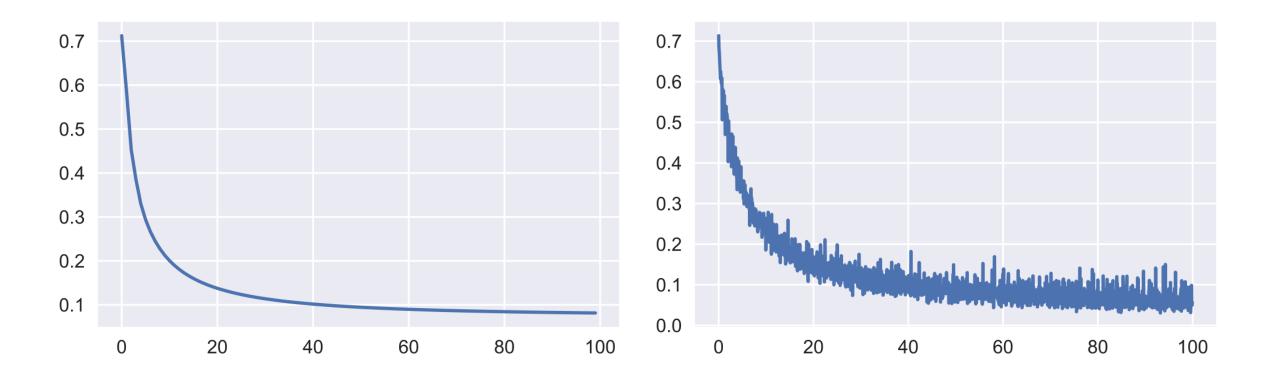
- po fixním počtu iterací
- parametry w, b se ustálí
- hodnota kritéria L(w, b) již delší dobu neklesá

GD vs SGD

Gradient descent	Stochastic gradient descent
skutečný gradient	pouze aproximuje gradient
stabilnější konvergence	rychlejší konvergence
konverguje do minima	osciluje kolem minima
náchylnější k upadnutí do lokálního minima	robustnější vůči lokálním minimum
velké nároky na paměť	paměťově neefektivní

Především vzhledem k výpočetním nárokům plného GD se pro učení neuronových sítí se prakticky výhradně používá Stochastic/Minibatch GD

GD vs SGD



Více tříd

Binární vs multiclass vs multi-label klasifikace

- Doposud výstupem jediné číslo, např. pravd. P(kočka|x), že na obrázku x je kočka
- Opačná pravděpodobnost, že je tam pes P(pes|x) = 1 P(kočka|x)
- Binární klasifikace \rightarrow počet tříd C=2
 - https://en.wikipedia.org/wiki/Binary classification
- Pro $C > 2 \rightarrow$ multiclass klasifikace
 - https://en.wikipedia.org/wiki/Multiclass classification
 - např. MNIST číslovky 0, ..., 9
 - CIFAR-10: airplane, aoutomobile, bird, cat, deer, dog, frog, horse, ship, truck
- Pozn.: neplést s multi-label klasifikací
 - https://en.wikipedia.org/wiki/Multi-label_classification
 - více tříd najednou, ale nezávisle na sobě např. je na obr. kočka? pes také? a žába rovněž? ...
 - tagging

Rozšíření z binární na multiclass klasifikaci

1. One-vs-rest (one-vs-all)

- C samostatných klasifikátorů, z nichž každý diskriminuje jednu ze tříd vůči ostatním
- např. kočka ("1") vs ostatní ("0"), pes ("1") vs ostatní ("0"), ...
- Pro $C = 10 \rightarrow 10$ klasifikátorů
- Vyhrává třída s nejvyšším skóre/praavděpodobností

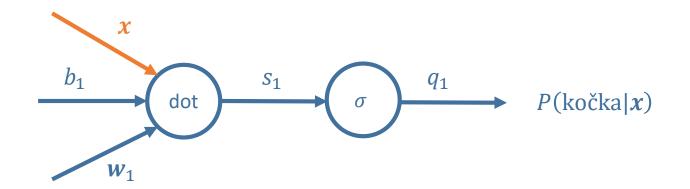
2. One-vs-one (all-vs-all)

- C(C-1)/2 samostatných klasifikátorů pro každou dvojici tříd
- Např. kočka vs pes, kočka vs žába, pes vs žába, ...
- Pro $C = 10 \rightarrow 45$ klasifikátorů
- Pro C = 1000 (ImageNet) $\rightarrow 499500 \approx 0.5 \cdot 10^6$ klasifikátorů!
- Vyhrává třída s nejvyšším počtem "výher z duelů"

3. Reformulace úlohy

- jeden klasifikátor, ale výstupem bude C pravděpodobností pro každou třídu současně (paralelně)
- vyhrává třída s nejvyšším skóre/pravděpodobností
- → tudy vede cesta!

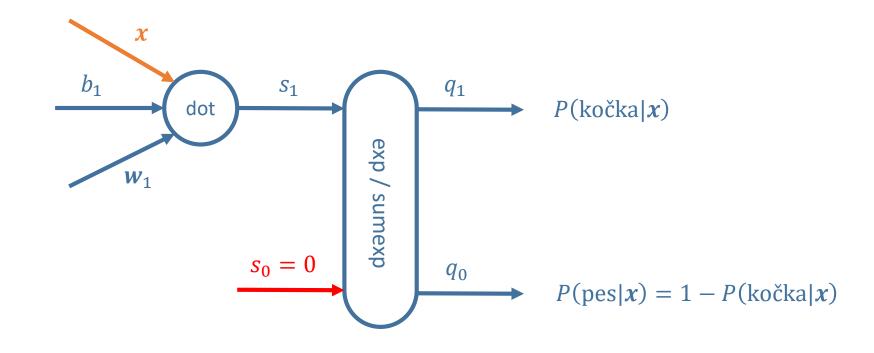
Binární logistická regrese



$$P(\text{pes}|\mathbf{x}) = 1 - P(\text{kočka}|\mathbf{x})$$

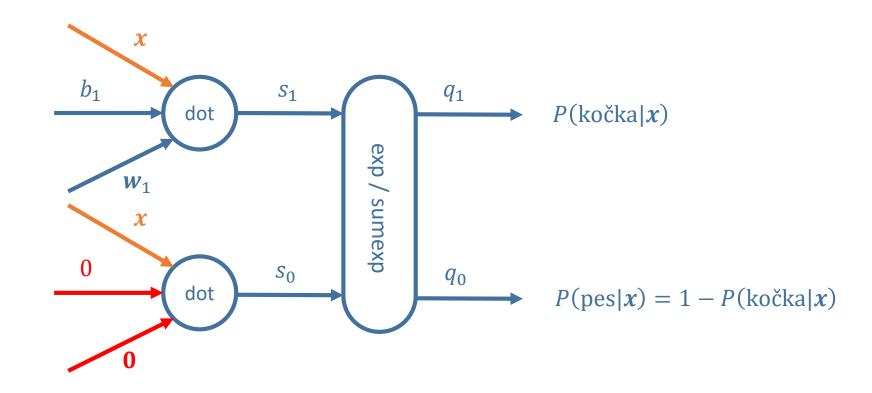
$$P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = \frac{1}{1+e^{-s_1}} = \frac{e^{s_1}}{1+e^{s_1}} = \frac{e^{s_1}}{e^0 + e^{s_1}}$$
$$P(\text{pes}|\boldsymbol{x}) = 1 - P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = 1 - \frac{e^{s_1}}{e^0 + e^{s_1}} = \frac{e^0}{e^0 + e^{s_1}}$$

Binární logistická regrese ... stejné



$$P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = \frac{1}{1+e^{-s_1}} = \frac{e^{s_1}}{1+e^{s_1}} = \frac{e^{s_1}}{e^0 + e^{s_1}}$$
$$P(\text{pes}|\boldsymbol{x}) = 1 - P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = 1 - \frac{e^{s_1}}{e^0 + e^{s_1}} = \frac{e^0}{e^0 + e^{s_1}}$$

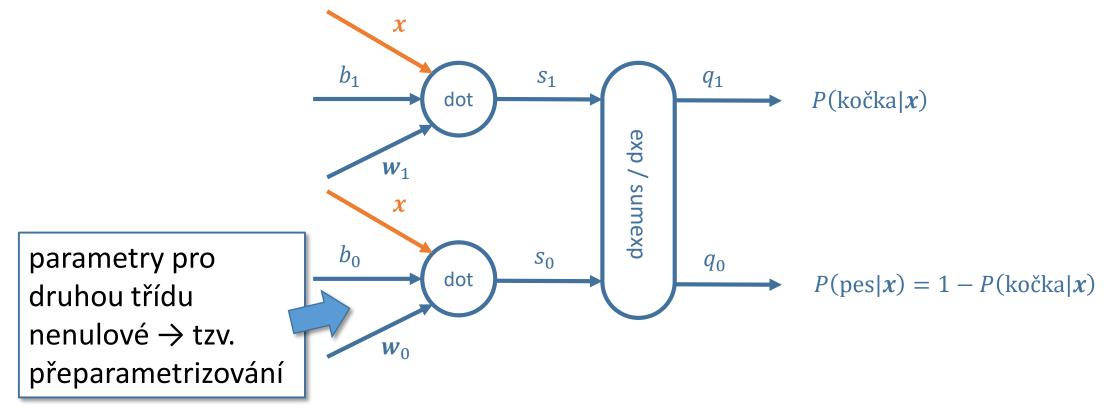
Binární logistická regrese ... stále stejné



$$P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = \frac{1}{1+e^{-s_1}} = \frac{e^{s_1}}{1+e^{s_1}} = \frac{e^{s_1}}{e^0 + e^{s_1}}$$

$$P(\text{pes}|\boldsymbol{x}) = 1 - P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = 1 - \frac{e^{s_1}}{e^0 + e^{s_1}} = \frac{e^0}{e^0 + e^{s_1}}$$

Multiclass logistická regrese



$$P(\text{kočka}|\boldsymbol{x}) = \frac{e^{s_1}}{e^{s_0} + e^{s_1}}$$
$$P(\text{pes}|\boldsymbol{x}) = \frac{e^{s_0}}{e^{s_0} + e^{s_1}}$$

podmínka na součet pravděpodobností zachována:

$$P(\text{kočka}|\mathbf{x}) + P(\text{pes}|\mathbf{x}) = \frac{e^{s_1} + e^{s_0}}{e^{s_0} + e^{s_1}} = 1$$

Softmax

- Myšlenku lze <u>rozšířit</u> na libovlný počet tříd $C \ge 2$
- Blok exp / sumexp se označuje jako softmax

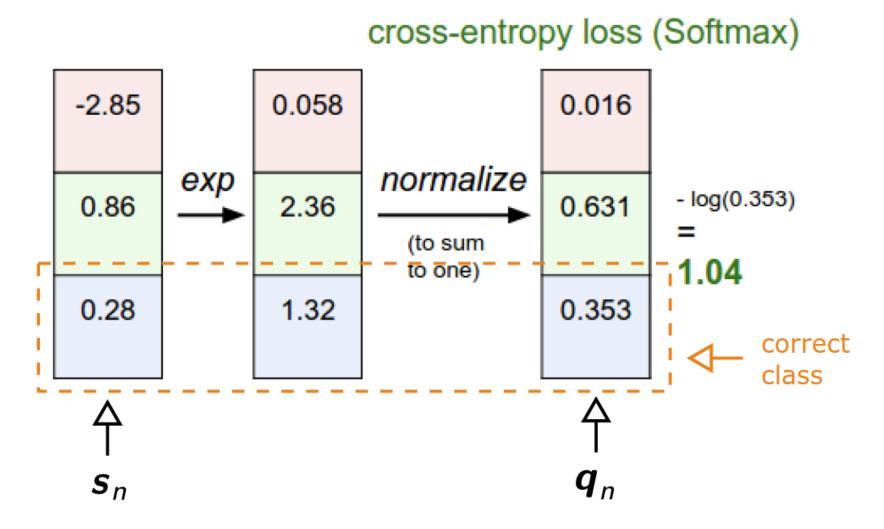
$$q_i = P(ext{třída_i}|oldsymbol{x}) = rac{e^{s_i}}{\sum_{c=1}^C e^{s_c}}$$

Výstupem C-dimezionální vector pravděpodobností jednotlivých tříd

$$\boldsymbol{q} = [q_1, q_2, \dots, q_C]^{\top}$$

 Chová se jako maximum: exponenciováním se zvýrazní rozdíly (nejvyšší hodnota vynikne), až teprve pak se normalizuje (ostatní jsou staženy k nule)

Softmax příklad



Multiclass cross entropy

Na trénování se oproti binární variantě téměř nic nemění

$$L_n = -\sum_{c=1}^{C} p_{nc} \log q_{nc}$$

kde

$$m{p}_n = \left[p_{n1}, \dots, p_{nC}
ight]^ op$$
 ... požadované rozdělení (ground truth) $m{q}_n = \left[q_{n1}, \dots, q_{nC}
ight]^ op$... výstup klasifikátoru

$$oldsymbol{q}_n = \left[q_{n1}, \dots, q_{nC}
ight]^{ op} \qquad ... \ \mathsf{v} \mathsf{\acute{y}}\mathsf{stup} \ \mathsf{klasifik} \mathsf{\acute{a}}\mathsf{toru}$$

jsou vektory, na které nahlížíme jako na diskrétní rozdělení

• > cross entropy = minimalizace rozdílu mezi dvěma rozděleními

Binární vs multiclass entropy pro C=2

binární CE

multiclass CE

$$L_n = -y_n \log q_{n1} - (1 - y_n) \log(1 - q_{n1}) \qquad L_n = -p_{n1} \log q_{n1} - p_{n2} \log q_{n2}$$

• U obou platí, že nenulový je vždy pouze jeden ze dvou členů v součtu jelikož

$$\sum_{c} p_{nc} = 1 \qquad \Rightarrow \qquad p_{n2} = 1 - p_{n1}$$

 Jediný rozdíl: u binární explicitně dopočítáváme druhý člen jako doplněk do jedničky, zatímco u multiclass mezi členy nerozlišujeme

One hot encoding

- Pro více tříd je y_n celé číslo, tj. $y_n \in \{1, ..., C\}$
- Pokud $C = 5 \rightarrow$ požadované rozdělení pak je

$$y_n = 2 \implies \boldsymbol{p}_n = [0, 1, 0, 0, 0]^{\top}$$

$$y_n = 5 \implies \boldsymbol{p}_n = [0, 0, 0, 0, 1]^{\top}$$

Softmax + cross entropy

• V cross entropy *pro klasifikaci* tedy bude aktivní vždy pouze jeden člen:

$$-L_n = \sum_{c=1}^{C} p_{nc} \log q_{nc} = \log (q_{ny_n}) = \log \left(\frac{e^{s_{ny_n}}}{\sum_{c=1}^{C} e^{s_{nc}}} \right)$$

což je zápis, jenž najdeme např. v poznámkách cs231

• Pokud rozepíšeme logaritmus zlomku, dostaneme druhou variantu

$$L_n = -\log\left(\frac{e^{s_{ny_n}}}{\sum_{c=1}^{C} e^{ns_c}}\right) = -s_{ny_n} + \log\sum_{c=1}^{C} e^{s_{nc}}$$

 Softmax + CE tedy maximalizuje poměr pravděpodobnosti požadované třídy vůči součtu všech ostatních a to pro každý vzorek

Minimalizace softmax cross entropy

Celkově tedy kritérium je

$$L(\boldsymbol{W}, \boldsymbol{b}) = \lambda \|\boldsymbol{W}^2\| - \sum_{n=1}^{N} \sum_{c=1}^{C} p_{nc} \log q_{nc}$$

kde

$$oldsymbol{q}_n = \left[q_{n1}, \dots, q_{nC}
ight]^{ op} = \mathsf{Softmax}(oldsymbol{W}oldsymbol{x}_n + b)$$

Parametry jsou matice a vektor

$$oldsymbol{W} = egin{bmatrix} oldsymbol{w}_1^{ op} \ dots \ oldsymbol{w}_C^{ op} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} w_{11} & w_{12} & \dots & w_{1D} \ dots & dots & \ddots & dots \ w_{C1} & w_{C2} & \dots & w_{CD} \end{bmatrix} \qquad oldsymbol{b} = egin{bmatrix} b_1 \ dots \ b_C \end{bmatrix}$$

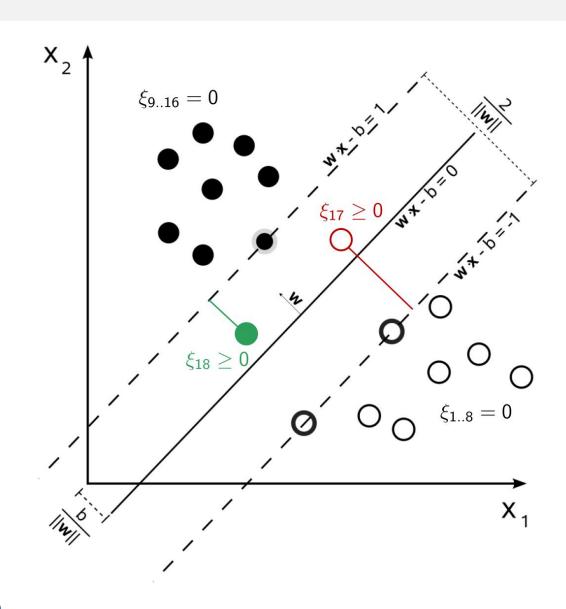
Gradienty:

$$\frac{\partial L}{\partial \boldsymbol{w}_c} = \sum_{n=1}^{N} 2\lambda \boldsymbol{w}_c + (q_{nc} - p_{nc}) \boldsymbol{x}_n \qquad \qquad \frac{\partial L}{\partial b_c} = \sum_{n=1}^{N} (q_{nc} - p_{nc})$$

Support Vector Machine

Support Vector Machine (SVM)

- Nepravděpodobnostní model
- Max-margin klasifikátor: hledá takovou dělící nadplochu, která je co nejdále od obou tříd
- Pokud třídy nejsou lineárně separovatelné, zavádí se tzv. slack variables $\xi_n \geq 0$
- Pro některé body tedy podmínka nemusí být splněná



obrázek: https://en.wikipedia.org/wiki/Support_vector_machine

Hinge loss

Soft margin SVM loss se slack variables

minimize
$$\|\boldsymbol{w}\|^2 + \lambda' \sum_{i=1}^N \xi_n$$
 subject to $y_n s_n \ge 1 - \xi_n$ $\xi_n > 0$

Podmínky lze sloučit do jednoho výrazu

$$\xi_n = \max(0, 1 - y_n s_n)$$

a dosadit kritéria \rightarrow vznikne hinge loss

• Člen $\|\mathbf{w}\|^2$ funguje jako regularizace

SVM jako hinge loss

• U SVM tedy minimalizujeme

$$L(\mathbf{w}, b) = \lambda \|\mathbf{w}\|^2 + \sum_{i=1}^{N} \max(0, 1 - y_n s_n)$$

 $kde \lambda \propto 1/\lambda'$

• Rozdíl oproti logistické regresi je tedy ve zvoleném kritériu:

logistická regrese = cross entropy

SVM = hinge loss

a v tom, že $y_n \in \{-1, +1\}$ (u binární logistické regrese je $y_n \in \{0, 1\}$)

SVM pro více tříd

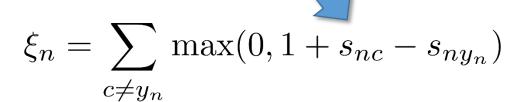
- 1. Strategie nezávislé na klasifikátoru
 - one-vs-rest (one-vs-all)
 - one-vs-one (all-vs-all)
- 2. Reformulace úlohy
 - Cramer-Singer
 - Weston-Watkins



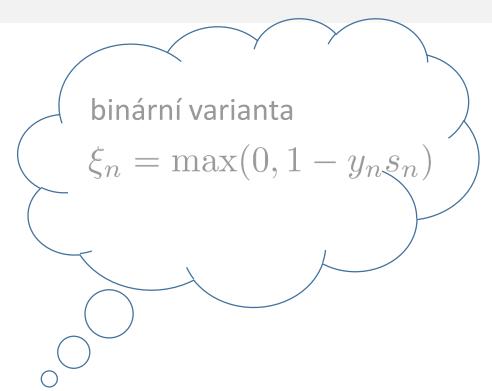
- Structured SVM
- DAGSVM
- ...

Weston-Watkins multiclass SVM

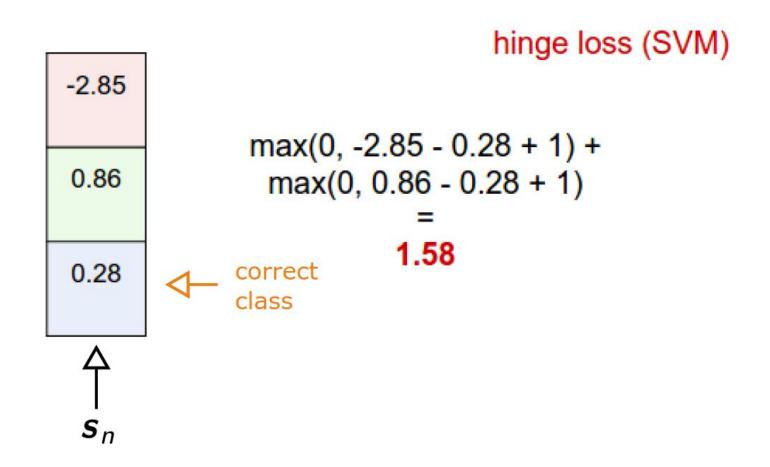
Upravuje hinge loss na



- Při více třídách je skóre vektor
- Aby $\xi_n \to 0$, musí:
 - skóre požadované třídy s_{ny_n} být co nejvyšší
 - skóre všech $c=1,\ldots,C$ ostatních tříd s_{nc} co nejnižší

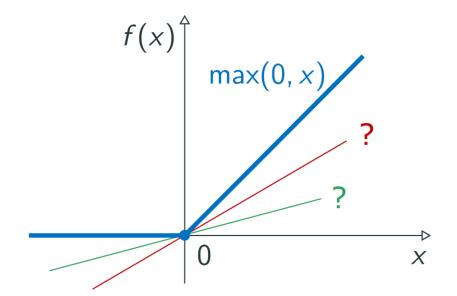


Weston-Watkins multiclass SVM příklad



Subgradient

- Funkce max(0, x) není diferencovatelná
- Problém "bod zlomu" v nule:



- Řeší tzv. subgradient
 prostě vybereme jednu z možných variant
- Např. v nule bude gradient nula
- (Sub)gradient tedy může být:

$$\frac{\partial}{\partial x} \max(x) = \begin{cases} 0 & \text{pokud} & x \le 0 \\ 1 & \text{pokud} & x > 0 \end{cases}$$

(Sub)gradient hinge kritéria

$$\xi_n = \sum_{c \neq y_n} \max(0, 1 + s_{nc} - s_{ny_n})$$

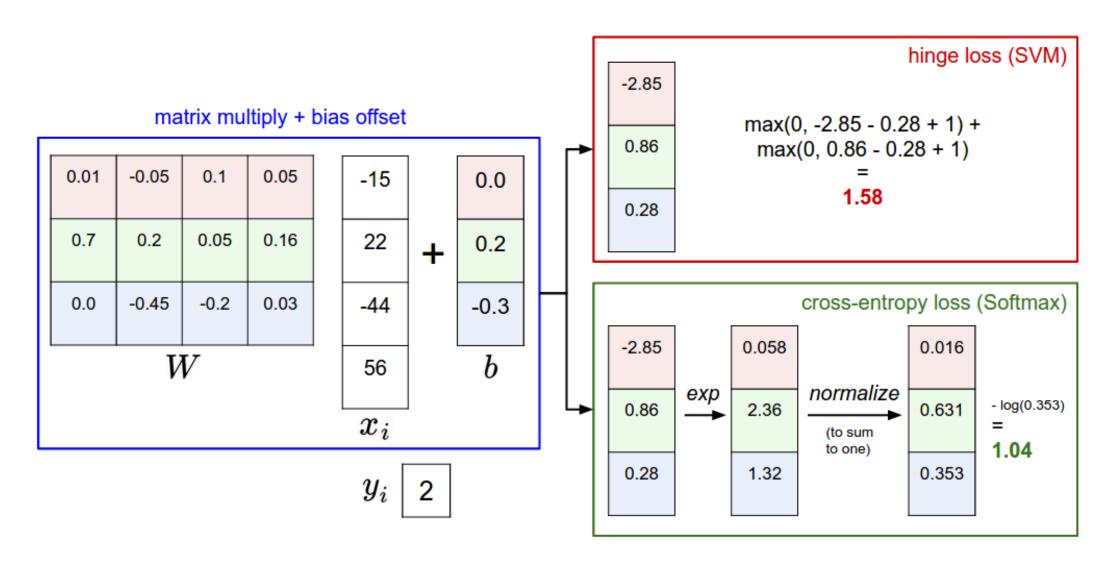
- Všimněme si, že obě skóre s_i závisí pouze na i-tém řádku $oldsymbol{W}$ a $oldsymbol{b}$
- Gradient na i-tý řádek W:

$$\frac{\partial L_n}{\partial \boldsymbol{w}_i} = \begin{cases} -\sum_{c \neq y_n} \mathbb{1}(\zeta_{nc} > 0)\boldsymbol{x}_n & \text{pokud} & i = y_n \\ \mathbb{1}(\zeta_{ni} > 0)\boldsymbol{x}_n & \text{pokud} & i \neq y_n \end{cases}$$

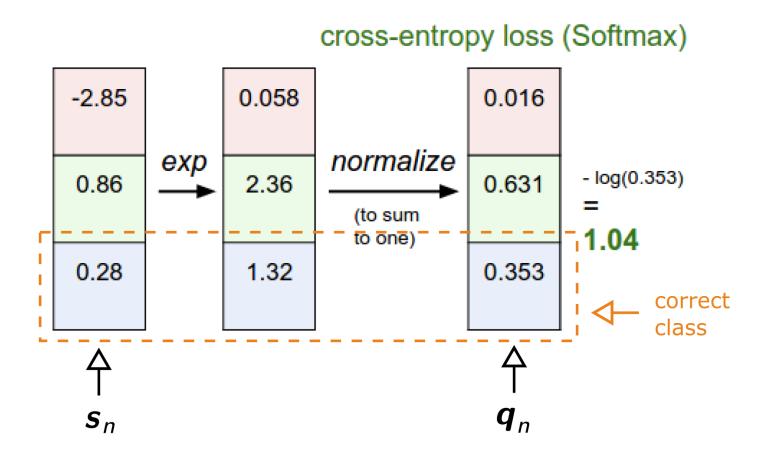
kde 1(podmínka) = 1, pokud je podmínka splněna, jinak 0

• Pro biasy podobně, pouze bez $oldsymbol{x}_n$

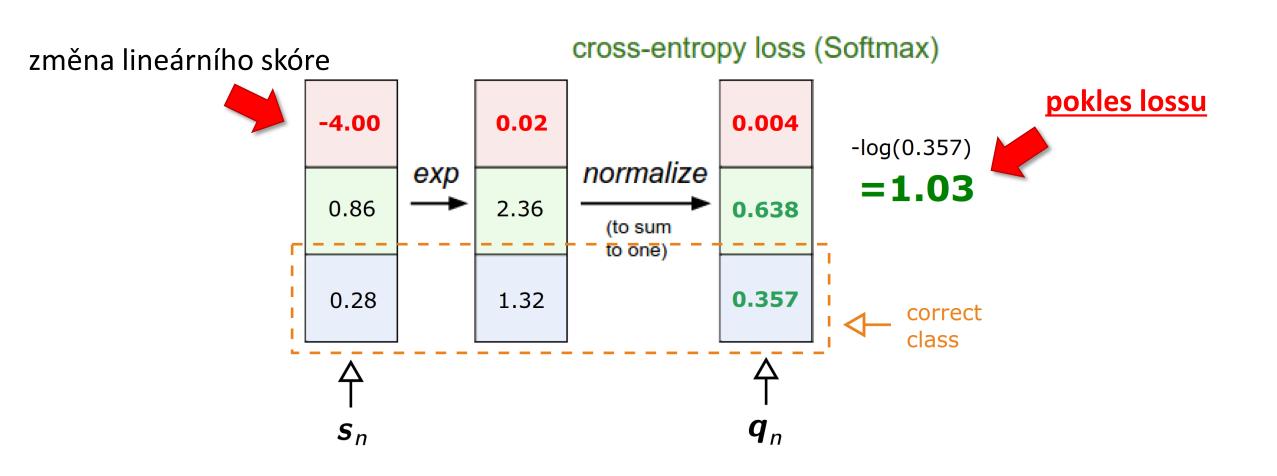
Cross entropy a hinge loss



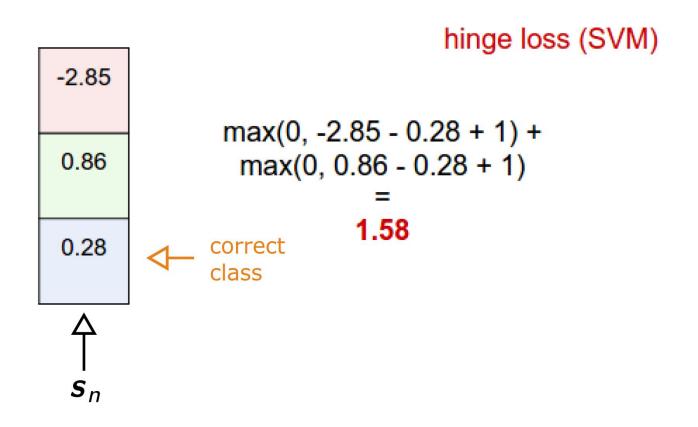
Citlivost cross entropy na změnu skóre



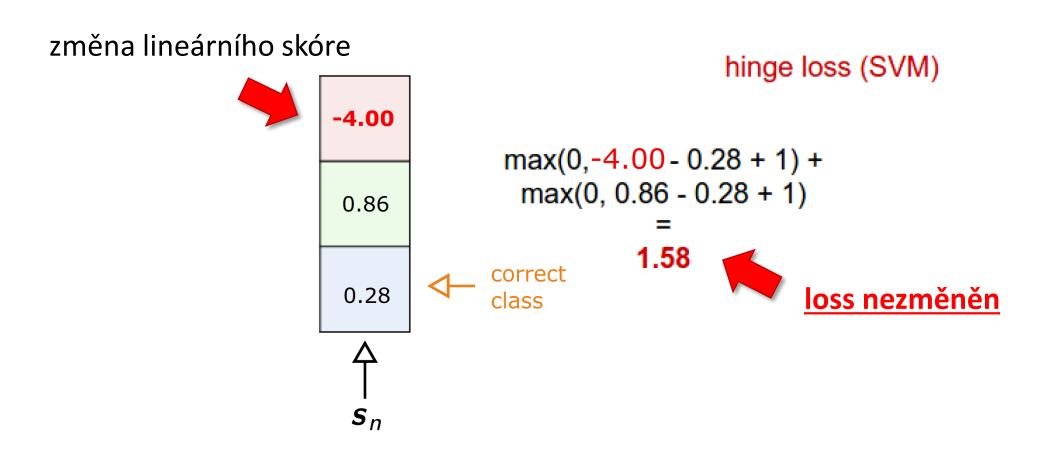
Citlivost cross entropy na změnu skóre



Citlivost hinge lossu na změnu skóre



Citlivost hinge lossu na změnu skóre



Cross entropy vs hinge loss

- SVM zahrnuje vnitřní "regularizaci": pokud je hinge podmínka u bodu nějakého splněna, kritérium zde má nulovou hodnotu a tedy i přírůstek gradientu od tohoto bodu je nulový
- Logistická regrese naopak bez explicitní regularizace nikdy nekonverguje, skóre se donekonečna snaží zlepšit
- Pro účely klasifikace obě kritéria přibližně stejně dobrá
- Díky robustnosti vůči outlierům na menších datasetech výkonnější spíše SVM
- Overhead způsobený funkcí softmax je především u hlubokých sítí zanedbatelný

Shrnutí

- Diskriminativní klasifikace je vlastně jen minimalizace funkce
- Funkce kvantifikuje, jak moc špatný náš klasifikátor je -> tzv. loss či kritérium
- Proměnná, vůči které minimalizujeme, jsou tedy parametry klasifikátoru
- Funkce může být libovolně složitá, avšak mělo by být snadné spočítat její gradient
- Díky tomu můžeme minimalizovat pomocí metody největšího spádu (GD)
- Gradient není nutné počítat úplně, efektivnější je aproximace a častější update (SGD)
- Logistická regrese a SVM jsou obojí lineární klasifikátory
- Liší se pouze kritériem

Shrnutí: trénování pomocí SGD

Incializujeme:

• w, b na náhodné hodnoty

Opakujeme:

- navzorkování dávky (batch)
- 2. forward + cache
- 3. backward (gradient)
- 4. update s krokem γ

různé pro LR a SVM

Zastavíme:

- po fixním počtu iterací
- parametry w, b se ustálí
- hodnota kritéria L(w, b) již delší dobu neklesá