데이터 과학 기초

06

# 인공신경망

경북대학교 배준현 교수 (joonion@knu.ac.kr)



#### ○ 06. 인공신경망

- 인공신경망: ANN, Artificial Neural Network
  - 사람의 뇌가 동작하는 방식을 그대로 흉내 내어 만든 수학적 모델
  - 뉴런과 시냅스: neuron and synapse
    - 사람의 뇌는 뉴런(신경세포)들이 서로 연결되어 다른 뉴런들과 상호작용
    - 입력으로 받은 전기 신호를 적당히 처리하여 다른 뉴런에 전달
    - 신호를 전달하려면 입력으로 받은 전기 신호의 합이 일정 수준을 넘어야 함



#### ■ 생물학적 뉴런:

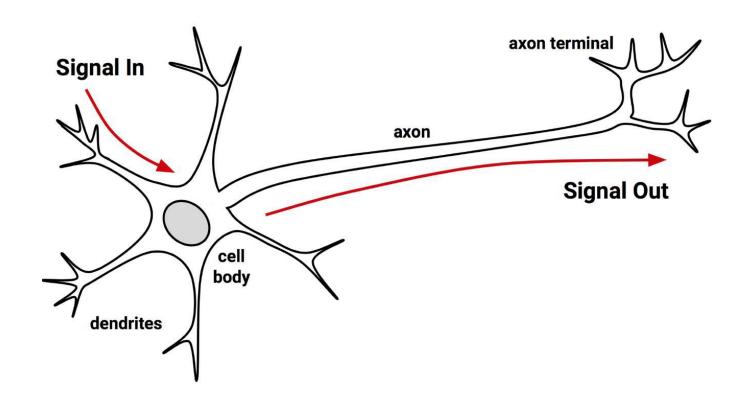


Image Source: Brett Lantz, Machine Learning with R, 3/e.

#### ■ 인공적(수학적)인 뉴런:

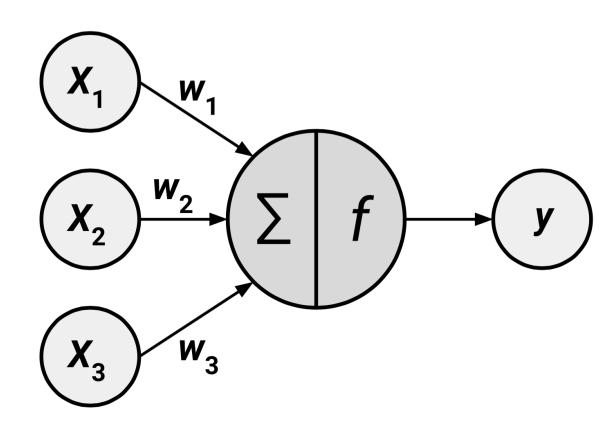


Image Source: Brett Lantz, Machine Learning with R, 3/e.



#### ○ 06. 인공신경망

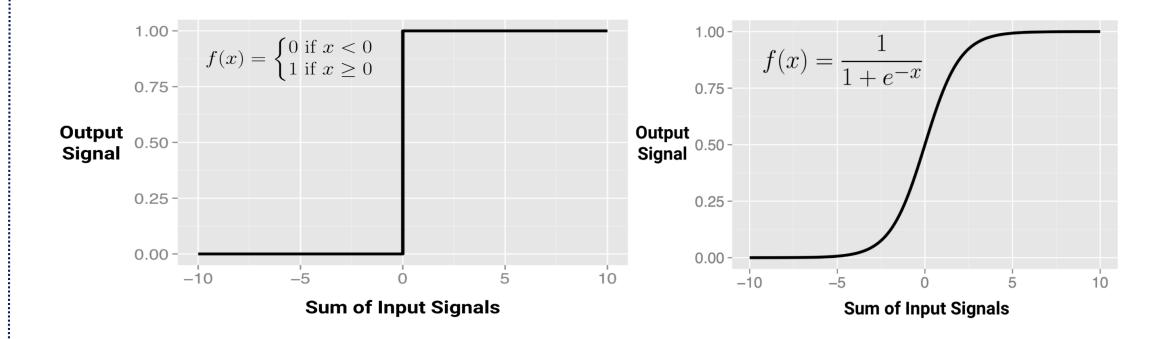
- 페셉트론: Perceptron
  - 뉴런의 동작 방식을 모방하여 만든 수학적 모델
  - 입력값:  $x_1, x_2, \dots, x_n$
  - 가중치:  $W_1, W_2, \cdots, W_n$ 
    - 입력값의 합을 구할때, 해당 입력값을 강화하거나 약화하기 위해 곱하는 값
    - $y = f(x_1, x_2, \dots, x_n) = w_1 x_1 + w_2 x_2 + \dots + w_n x_n$
  - 활성 함수: Activation Function
    - y의 값이 임계값(threshold)보다 크면 1, 아니면 0을 출력하는 함수

$$-g(y) = \begin{cases} 1 & y > threshold \\ 0 & y \le threshold \end{cases}$$

• 출력값: y=1이면 다음 퍼셉트론으로 전달하고, y=0이면 전달하지 않음

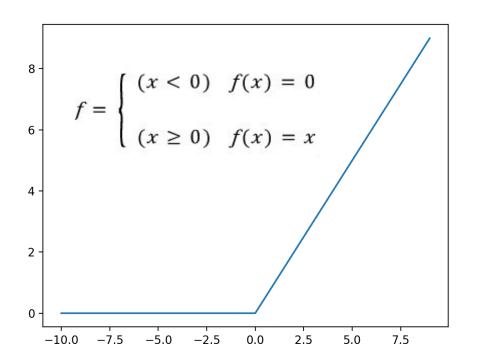


- 활성 함수: Activation Function
  - 입력신호의 총합을 바탕으로 출력값을 0 또는 1로 결정해 주는 함수
  - 시그모이드 함수: 미분가능(differentiable)한 성질을 가짐





- 활성 함수: ReLU 함수
  - 교정된 선형 단위 함수: Rectified Linear Unit
  - 시그모이드 함수의 경사 손실 현상: Vanishing Gradient
    - 경사하강법으로 최적의 파라미터를 찾을 때 기울기가 ○에 가까워짐
  - ReLU: o보다 큰 값은 출력값과 같아지도록 함 (경사 손실을 줄여줌)





## ◇ ○ 06. 인공신경망

#### ■ 퍼셉트론으로 AND 논리회로 만들기:

#### ▼ AND 진리표

입	력	연산자	출력
$x_1$	$x_2$	건건 <b>시</b>	$\boldsymbol{y}$
0	0	AND	0
0	1		0
1	0		0
1	1		1

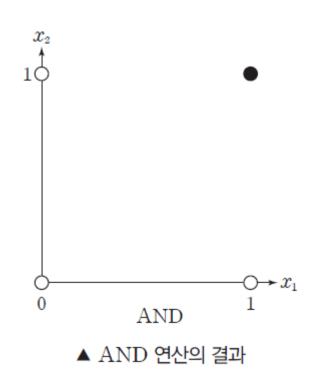
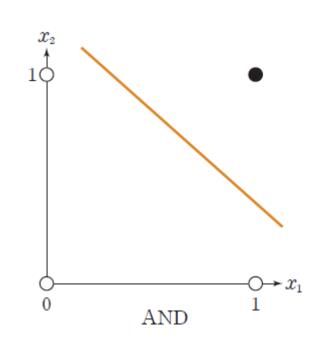


그림 출처: 수학과 함께 하는 AI 기초, EBS



$$y = \begin{cases} 0 & (w_1 x_1 + w_2 x_2 \le ( 임계값) ) \\ 1 & (w_1 x_1 + w_2 x_2 > ( 임계값) ) \end{cases}$$



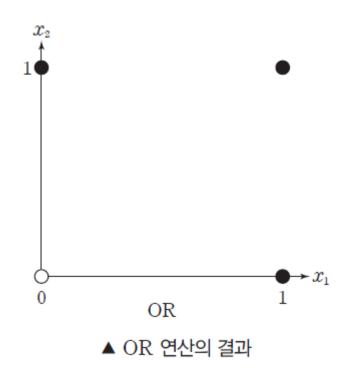
#### ▼ 퍼셉트론식을 적용한 AND 진리표

입력		퍼셉트론	출력
$x_1$	$x_{\scriptscriptstyle 2}$	$y = egin{cases} 0 & (w_1 x_1 + w_2 x_2 \leq ( ext{임계값})) \ 1 & (w_1 x_1 + w_2 x_2 > ( ext{임계값})) \ & (w_1, w_2,  ext{임계값}) = (0.2, 0.2, 0.3) \end{cases}$	y
0	0	$0 \times 0.2 + 0 \times 0.2 \le 0.3$	0
0	1	$0 \times 0.2 + 1 \times 0.2 \le 0.3$	0
1	0	$1 \times 0.2 + 0 \times 0.2 \le 0.3$	0
1	1	$1 \times 0.2 + 1 \times 0.2 > 0.3$	1

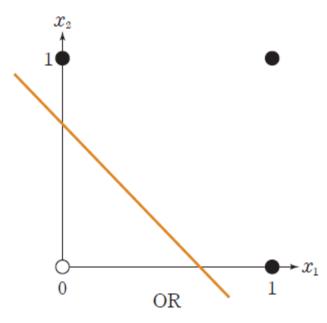
#### ■ 퍼셉트론으로 OR 논리회로 만들기:

#### ▼ OR 진리표

입력		연산자	출력
$x_1$	$x_2$	<u> </u>	y
0	0		0
0	1	OR	1
1	0	OK	1
1	1		1



## 



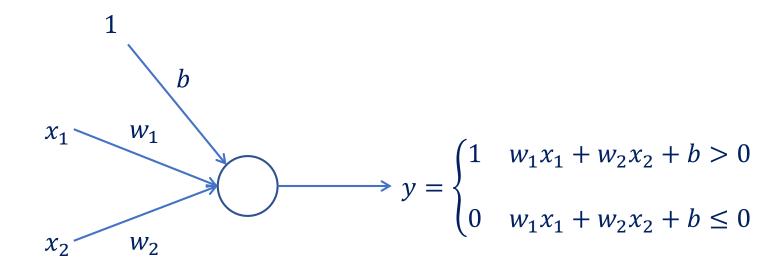
▲ OR 연산 결과를 분류하는 퍼셉트론

#### ▼ OR 진리표

입	력	퍼셉트론	출력
$x_1$	$x_{\scriptscriptstyle 2}$	$y = egin{cases} 0 & (w_1 x_1 + w_2 x_2 \leq ( ext{임계값})) \ 1 & (w_1 x_1 + w_2 x_2 > ( ext{임계값})) \ & (w_1, w_2,  ext{임계값}) = (0.3, 0.3, 0.2) \end{cases}$	y
0	0	$0 \times 0.3 + 0 \times 0.3 \le 0.2$	0
0	1	$0 \times 0.3 + 1 \times 0.3 > 0.2$	1
1	0	$1 \times 0.3 + 0 \times 0.3 > 0.2$	1
1	1	$1 \times 0.3 + 1 \times 0.3 > 0.2$	1

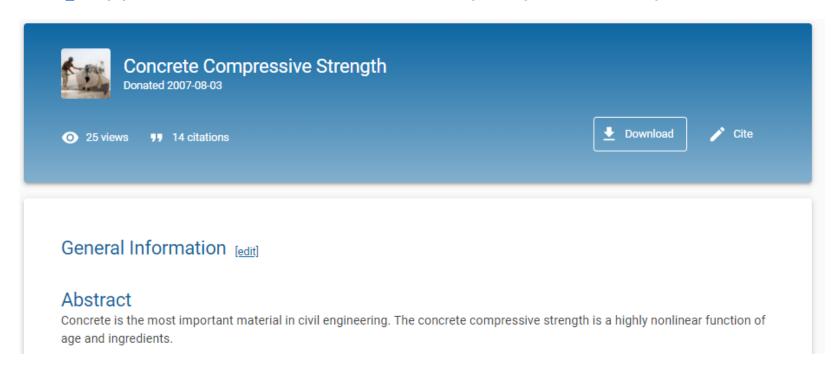


#### ■ 퍼셉트론의 구성:





- 콘크리트 내압 강도 데이터셋: concrete.csv
  - UCI M/L Repository: Concrete Compressive Strength Dataset
    - https://archive-beta.ics.uci.edu/ml/datasets/165



Data & Source Code: Brett Lantz, Machine Learning with R, 3/e.



#### ◇ ○ 06. 인공신경망

#### ■ 데이터 탐색:

- 9개의 변수, 1030개의 관측값
- 종속변수:
  - strength (numeric): 시멘트의 내압 강도
- 독립변수: 8개 (모두 numeric)
  - cement: 시멘트, slag: 슬랙, ash: 재, water: 물,
  - superplastic: 고성능 감수제, coarseagg: 굵은 골재, fineagg: 가는 골재,
  - age: 숙성 시간



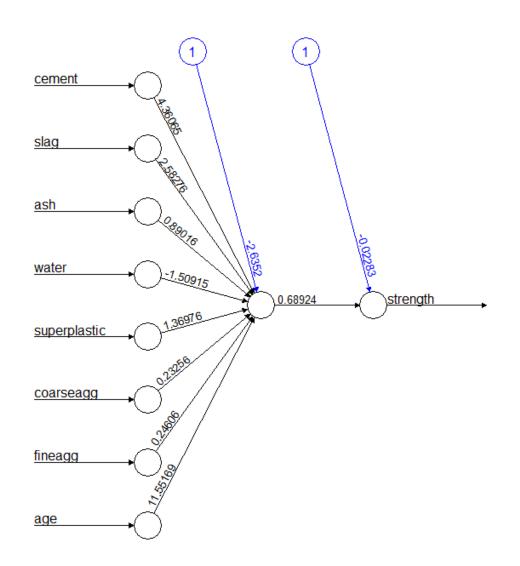
#### R: neuralnet

```
# original source:
# https://github.com/PacktPublishing/Machine-Learning-with-R-Third-Edition
#install.packages("neuralnet")
library(neuralnet)
df <- read.csv("./concrete.csv")</pre>
str(df)
normalize <- function(x) {</pre>
  return((x - min(x)) / (max(x) - min(x)))
df <- as.data.frame(lapply(df, normalize))</pre>
```

```
model <- neuralnet(strength ~ ., data = df)
summary(model)
head(model$response)
plot(model)

results <- compute(model, df[1:8])
summary(results)
df$predict <- results$net.result
head(df[, 9:10])

cor(df$strength, df$predict)</pre>
```

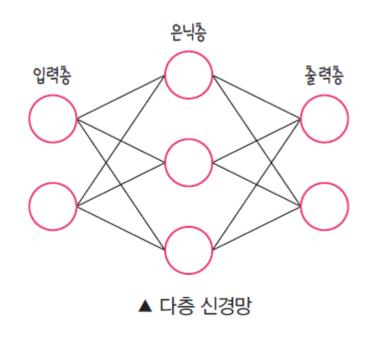


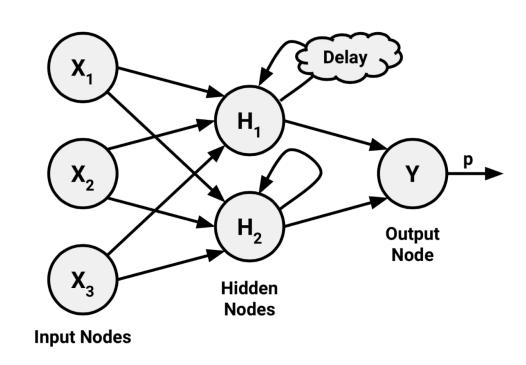
Error: 6.910303 Steps: 5252

#### ■ 선형 회귀와 ANN의 성능 비교:

```
model <- lm(strength ~ ., data=df)</pre>
model
df$linear <- predict(model, data=df)</pre>
head(df[, 9:11])
cor(df$strength, df$linear)
                                            > head(df[, 9:11])
                                               strength predict linear
                                            1 0.3433412 0.2155125 0.2062624
                                            2 0.2638595 0.2592632 0.2767071
                                            3 0.3349944 0.2933244 0.2838415
                                            4 0.5421702 0.2421023 0.2121498
                                            5 0.1988290 0.2909476 0.2830656
                                            6 0.2433038 0.4997745 0.4210968
                                            > cor(df$strength, df$linear)
                                            [1] 0.8505233
```

■ 다층 퍼셉트론: MLP, Multi-Layer Perceptron



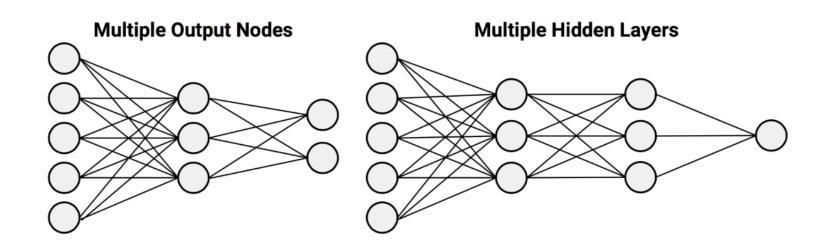




- 다층 퍼셉트론의 구성:
  - 입력층: Input Layer
    - 신호가 입력되는 곳
  - 은닉층: Hidden Layer
    - 입력층의 신호들을 모아서 출력층으로 신호를 전달하는 곳
    - 노드가 많을수록 더 결과가 정확하겠지만, 계산량도 많아짐
  - 출력층: Output Layer
    - 은닉층으로부터 받은 값을 출력해 주는 곳

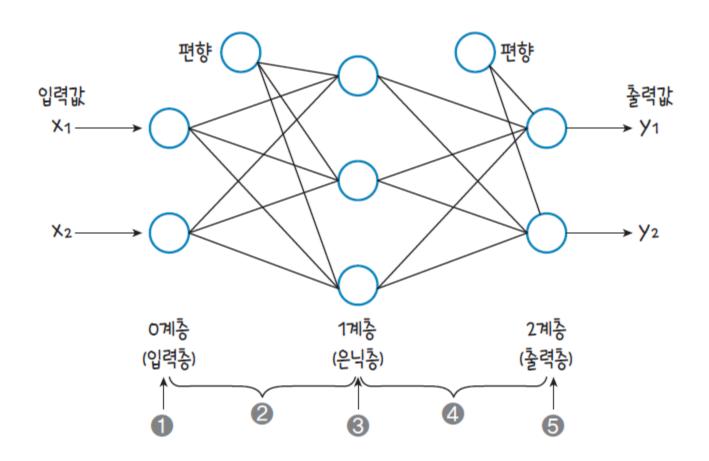


- 인공신경망(ANN)의 네트워크 토폴로지: Network *Topology* 
  - 몇 개의 계층으로 구성할 것인가? 은닉층은 여러 개 있을 수 있다.
  - 네트워크의 각 계층별로 몇 개의 노드를 둘 것인가?
  - 정보는 순방향으로만 흐를 것인가, 역방향으로만 흐를 것인가?





- 인공신경망의 순전파: Feed Forward
  - 정보의 흐름이 입력층에서 출력층까지 순방향으로만 진행





 $x_n$ : 입력층의 n번째 노드에 최초 입력되는 값 x

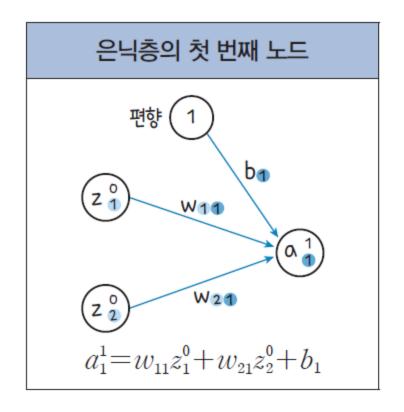
 $y_n$ : 출력층의 n번째 노드에서 최종 출력되는 값 y

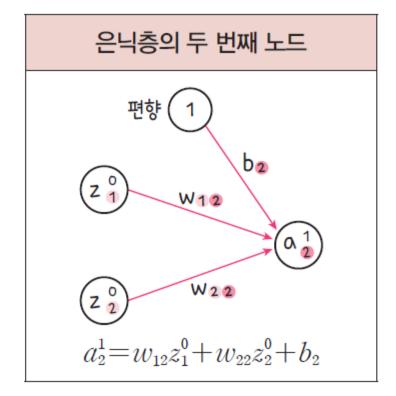
 $a_n^k$ : k번째 계층의 n번째 노드에 입력된 신호의 합 a

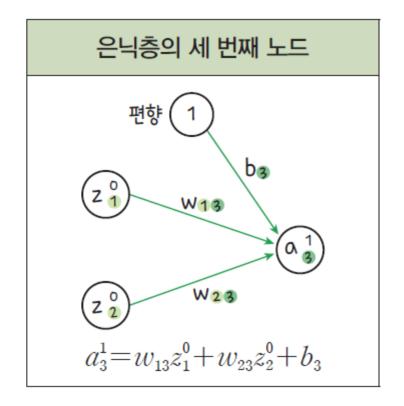
 $z_n^k$ : k번째 계층의 n번째 노드에서 출력되는 신호 z

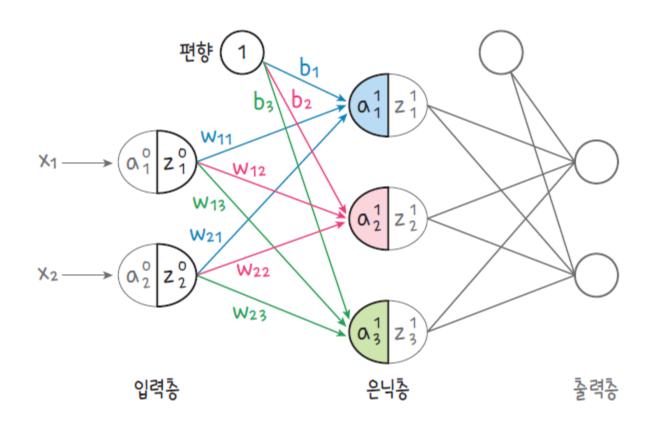
 $w_{mn}$ : 이전 계층의 m번째 노드에서 다음 계층의 n번째 노드로 신호 전달 시 적용되는 가중치 w

 $b_n$ : 다음 계층의 n번째 노드로 신호 전달 시 적용되는 편향 b

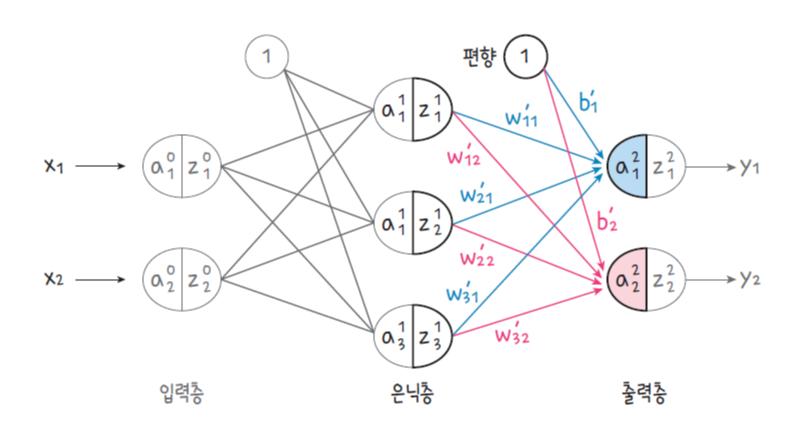














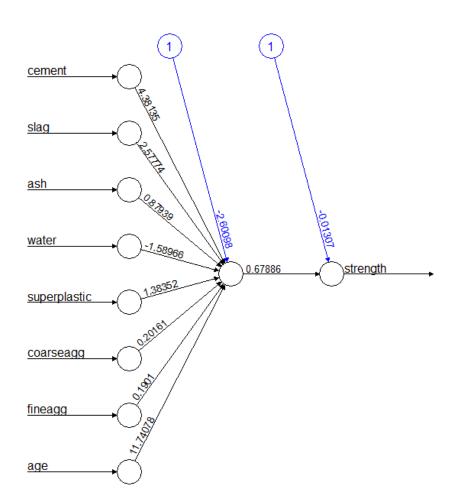
#### ■ 다층 퍼셉트론 적용:

```
df <- df[, 1:9]
model.2 <- neuralnet(strength ~ ., data = df, hidden = 5)
plot(model.2)

results.2 <- compute(model.2, df[, 1:8])
df$predict <- results.2$net.result
head(df[, 9:10])

cor(df$strength, df$predict)</pre>
```



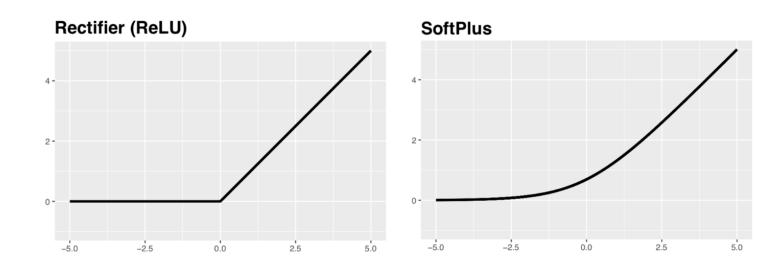


Error: 6.910669 Steps: 4228

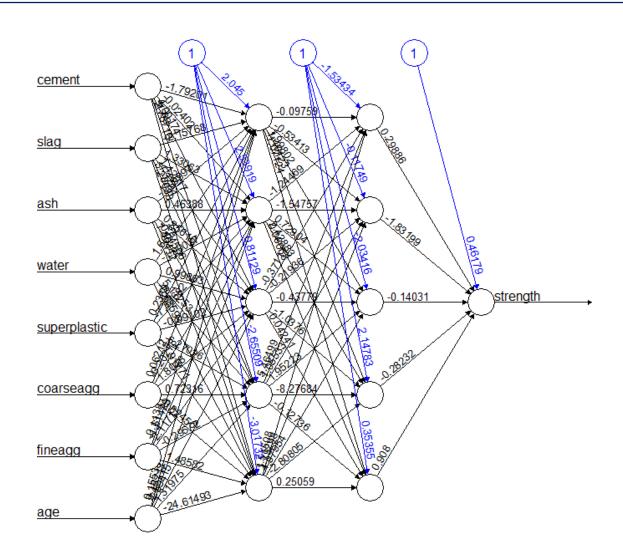


- 활성 함수의 선택:
  - 소프트플러스 함수: ReLU 함수를 미분가능하도록 변형

$$- y = \log \frac{1}{1 + e^x}$$

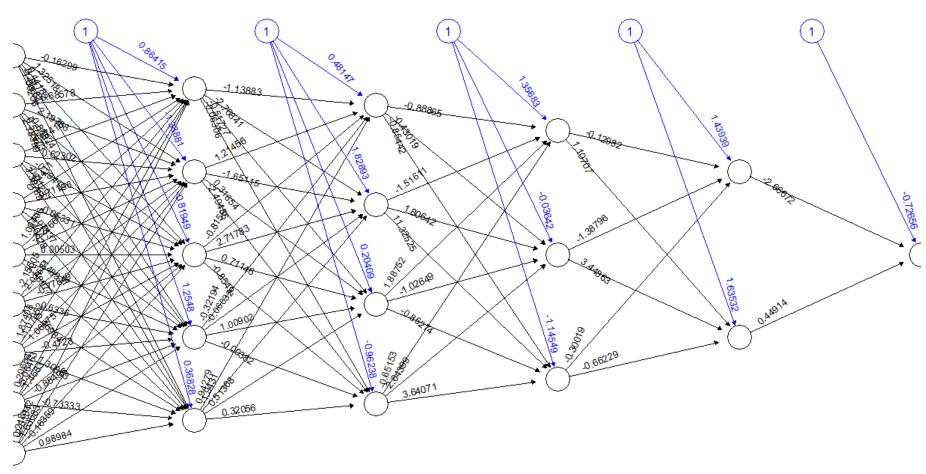






Error: 0.766272 Steps: 20428





Error: 0.065972 Steps: 1510



- 강화 학습과 딥 러닝:
  - 강화 학습: Reinforcement Learning
    - 행동(action)에 따른 보상(reward)을 줌으로써,
    - 보상을 극대화하기 위해 동적으로 학습을 하며 행동을 조정함
  - 딥러닝: Deep (Reinforcement) Learning
    - DNN(Deep Neural Network)을 이용한 강화 학습 방법
    - DNN = MLP + Backpropagation

- 역전파: Back-propagation
  - 출력값과 실제값의 오차(error)를 역으로 전달하여 학습하는 방법

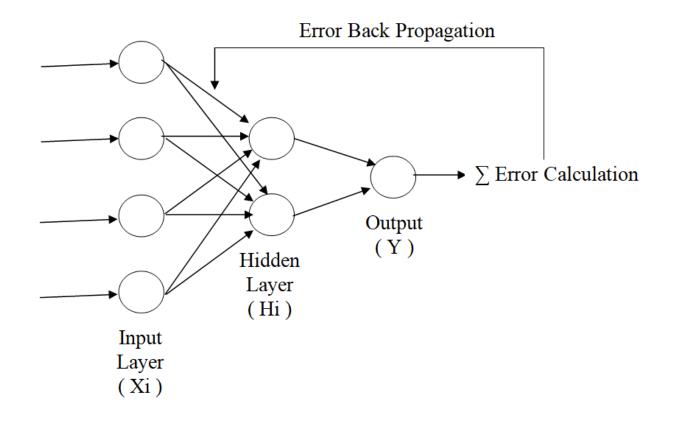
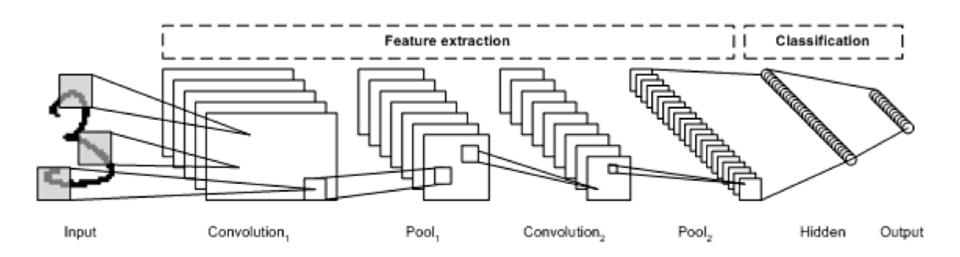


Image Source: <a href="https://www.researchgate.net/figure/Sample-Error-Back-Propagation\_fig4\_322332639">https://www.researchgate.net/figure/Sample-Error-Back-Propagation\_fig4\_322332639</a>

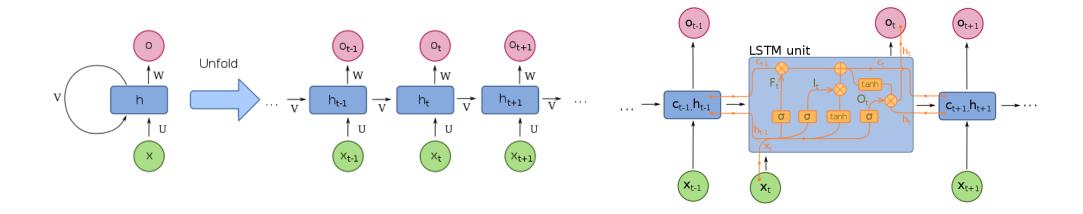


- 합성곱 신경망: CNN, Convolutional Neural Network
  - 주로 이미지 인식에 많이 사용되는 심층 신경망
  - 합성곱층과 풀링층을 반복적으로 조합해서 다층 신경망을 구성
    - Convolutional Layer: 입력 이미지에 필터를 적용하여 활성 함수를 반영
    - Pooling Layer: 합성곱층의 출력 크기를 줄이거나 특정 데이터를 강조





- 순환 신경망: RNN, Recurrent Neural Network
  - 필기체 인식이나 음성 인식과 같은 시계열 응용에 많이 사용되는 심층 신경망
  - 순환적 구조를 가지고 있어서 신경망 내부에 상태를 저장할 수 있게 해 줌
  - LSTM: Long Short-Term Memory
    - 망각 게이트를 추가해서 장기 기억과 단기 기억을 가질 수 있음





#### ■ 가중치와 편차의 강화 학습:

- SGD: Stochastic Gradient Descent
- L-BFGS-B: Limited-memory BFGS extended
- Adam: Adaptive Moment Estimation



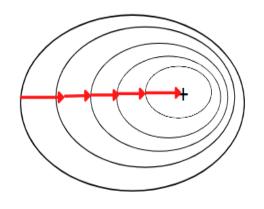
#### ■ 가중치와 편차의 학습 방법

- L-BFGS-B: Limited-memory BFGS extended
  - 비선형 최적화 알고리즘: nonlinear optimization
  - L-BFGS: quasi-Newton 방법인 BFGS의 Limited Memory 버전
- Adam: Adaptive Moment Estimation
  - AdaGrad(Adaptive Gradient): 경사 하강을 할 때 step size를 다르게 설정
  - Momentum: 경사 하강을 하는 과정에 일종의 관성을 주는 방법
  - Adam: 위 두 가지를 동시에 적용하는 최적화 방법

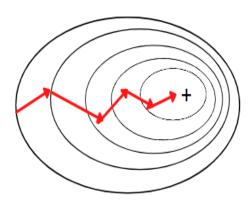


- 확률적 경사 하강법: Stochastic Gradient Descent
  - Batch GD: 손실 함수를 계산할 때 전체 훈련 데이터셋(batch)을 사용
  - Mini-Batch GD: 전체 데이터 대신 mini-batch로 손실 함수 계산
  - Stochastic GD: Mini-Batch에 확률을 도입해서 손실 함수 계산

**Batch Gradient Descent** 



**Mini-Batch Gradient Descent** 



Stochastic Gradient Descent

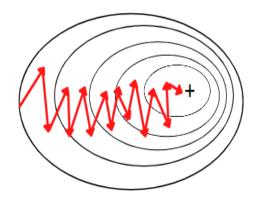
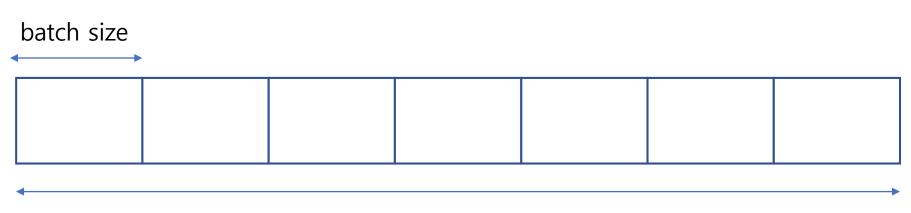


Image Source: https://laptrinhx.com/understanding-optimization-algorithms-3818430905/

### ◇ ○ 06. 인공신경망

- 배치와 에포크: *Batch* and *Epoch* 
  - 미니-배太I: Mini-Batch
    - 전체 훈련 데이터셋을 여러 개의 작은 batch로 나눔
  - 에포크: Epoch
    - 전체 훈련 데이터셋이 순전파/역전파를 통해 한 번 학습을 완료함
  - 반복: Iteration
    - 한 번의 epoch에서 각 batch 별로 학습

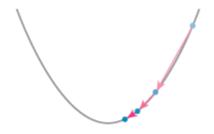


1 epoch = 7 iterations

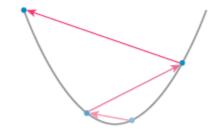
- 학습률: Learning Rate
  - 경사 하강을 할 때 움직이는 점의 보폭(step size)을 결정하는 상수
  - 학습률의 크기에 비례하여 각 epoch마다 보폭을 조절함
    - 학습률이 작을수록 학습 시간이 길어지지만, 정확도는 높아짐
    - 학습률이 높을수록 학습 시간은 줄어들지만, 정확도가 떨어짐



▲ 학습률의 크기가 지나치게 작은 경우



▲ 학습률의 크기가 적당한 경우

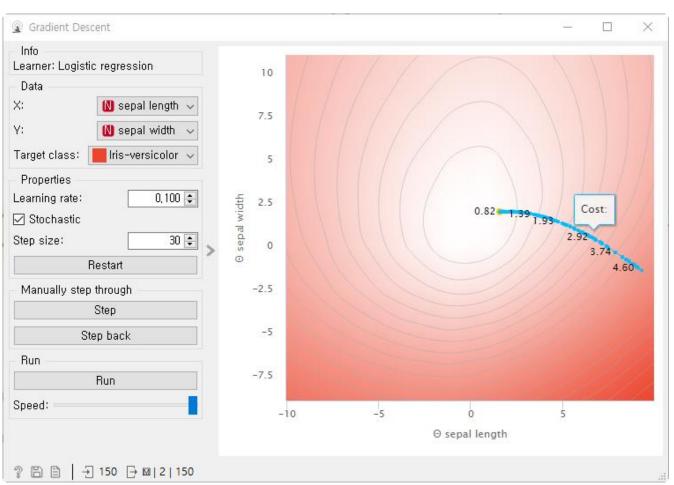


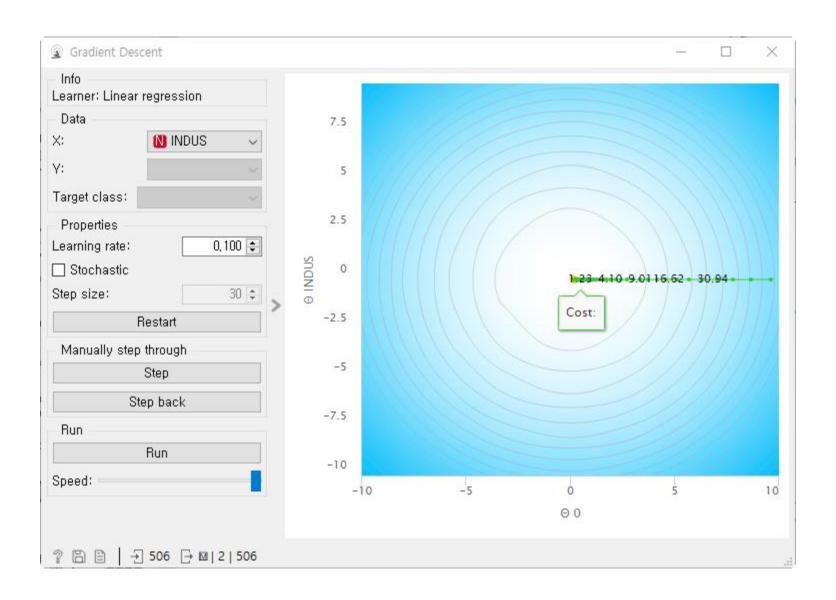
▲ 학습률의 크기가 지나치게 큰 경우



#### Orange: Gradient Descent





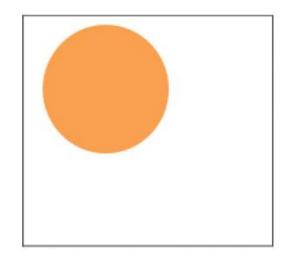


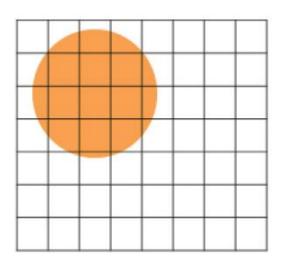
- Orange: Neural Network
  - 개와 고양이의 이미지를 구분하는 이진 분류기 만들기

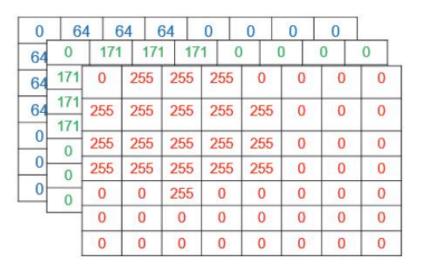


# ◇ ○ 06. 인공신경망

- 이미지의 데이터 표현:
  - 비트맵 이미지: BMP (Bitmap)
    - 각 픽셀을 하나의 정수로 표현
  - 컬러의 표현: 색의 3원소: RGB (Red, Greed, Blue)
    - 색의 원소별로 8비트씩: 한 픽셀당 24비트 필요





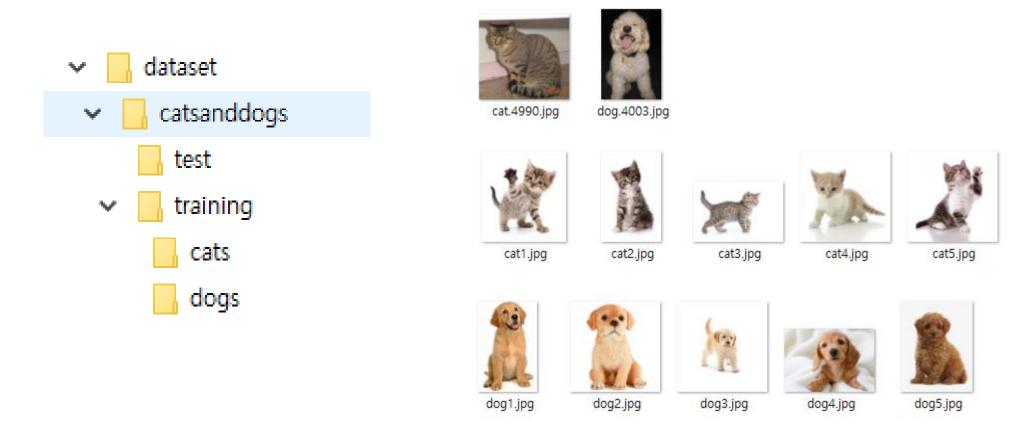


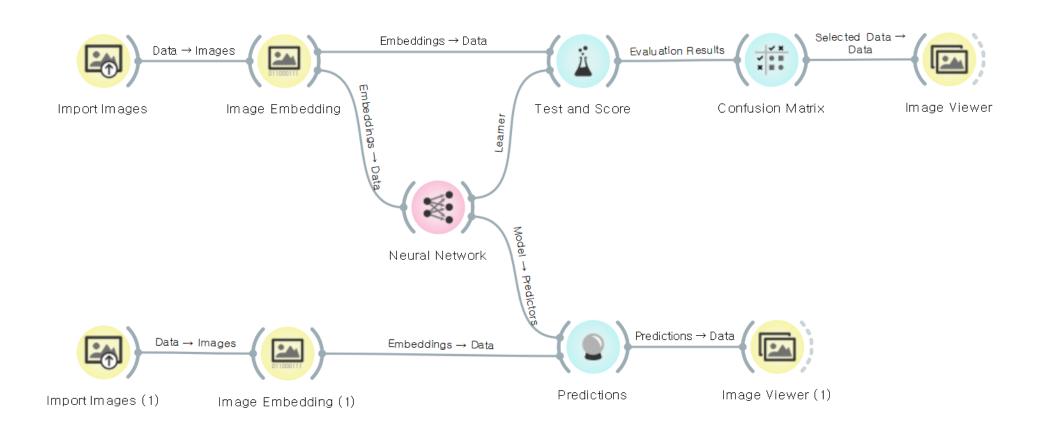


#### ○ 06. 인공신경망

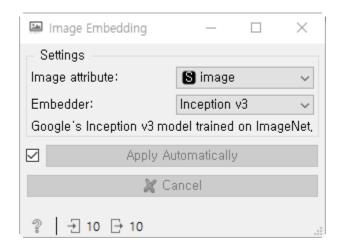
- 이미지간의 유사도 측정:
  - 이미지 임베딩: Image *Embedding* 
    - 임베딩: 구조화되어 있지 않은 비정형 데이터로부터 데이터의 특징을 추출
    - 이미지 임베딩: 이미지 데이터의 특성을 반영한 벡터를 생성하는 것
  - 개와 고양이 이미지 임베딩:
    - 개와 고양이의 이미지에서 각 픽셀간의 패턴을 특성으로 찾아내기
    - 찾아낸 특성을 기반으로 각 이미지간의 유사도를 측정

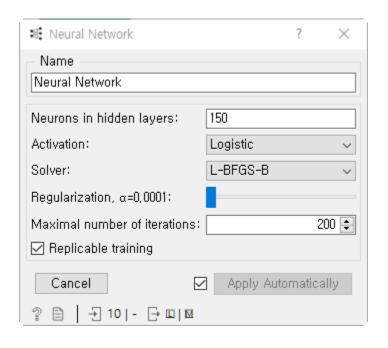
#### ■ 훈련용/시험용 데이터 준비: catsanddogs.zip





# > 06. 인공신경망

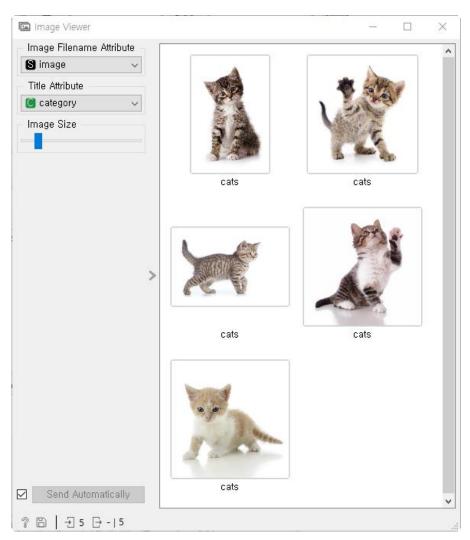






# ◊ 06. 인공신경망



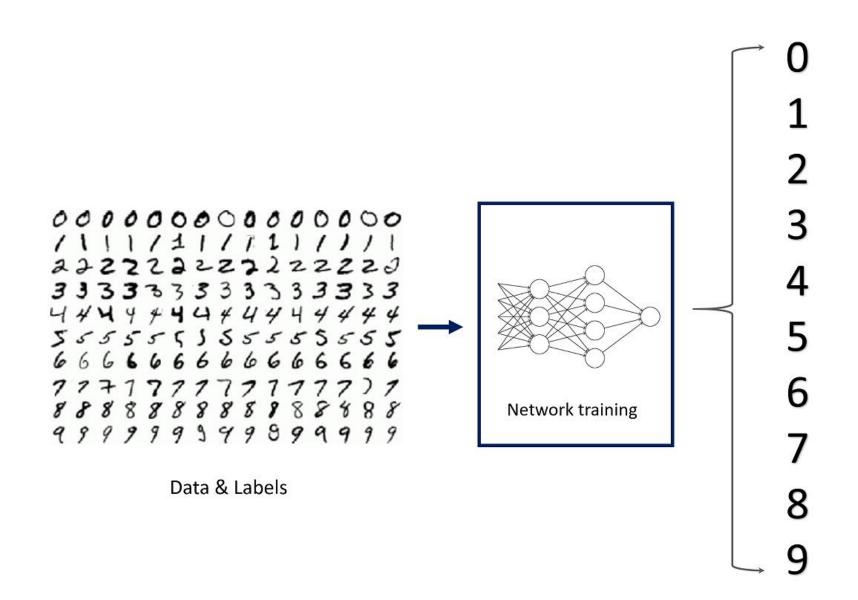




- MNIST 데이터셋:
  - The MNIST dataset of handwritten digits:
    - <a href="http://yann.lecun.com/exdb/mnist/">http://yann.lecun.com/exdb/mnist/</a>
    - 0에서 9까지의 숫자를 손으로 쓴 이미지의 모음
    - 흑백 이미지: 픽셀당 8비트, 해상도: 28 × 28 = 784 픽셀
    - 총 7만장의 데이터: 이 중에서 600개만 추출 (60×10개)



- 출력층의 구성:
  - 원-핫-인코딩: One-Hot-Encoding
    - 데이터를 수많은 O과 한 개의 1의 값으로 구분하는 인코딩 방법
    - 범주형 데이터의 범주가 3개라면 3차원 벡터로 표현
    - IRIS: setosa=(1, 0, 0), versicolor=(0, 1, 0), virginica=(0, 0, 1)



- 입력층의 구성:
  - 픽셀 하나당 하나의 입력: 총 784개의 입력값

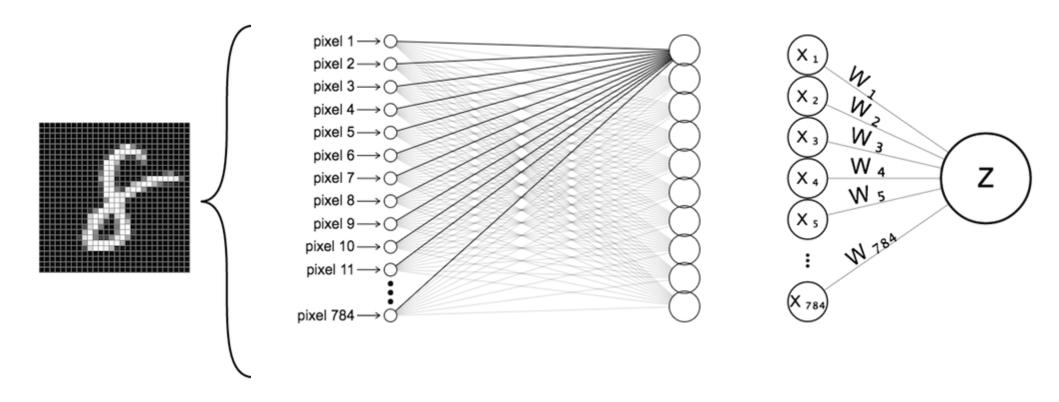
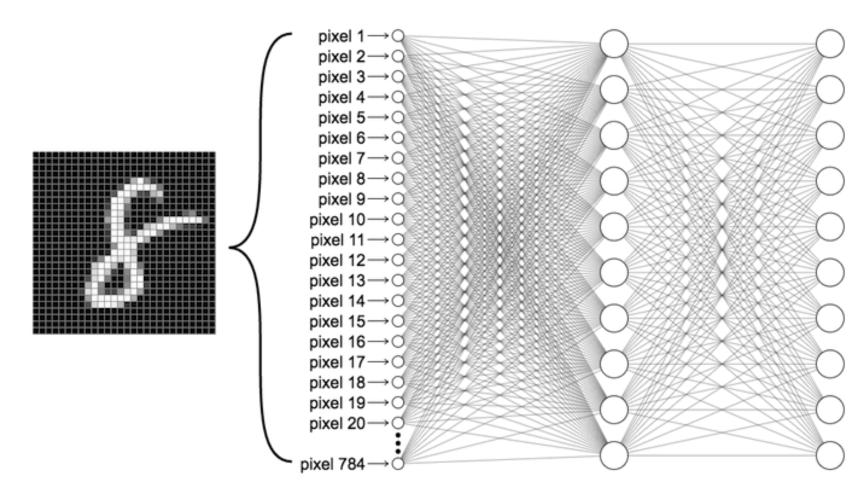


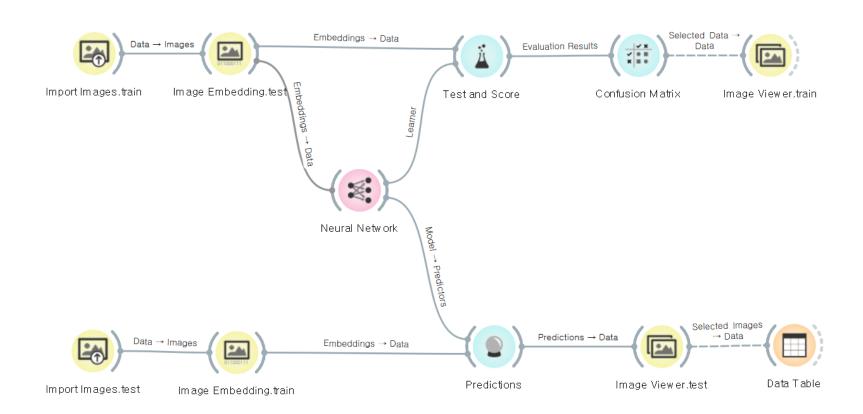
그림 출처: https://ml4a.github.io/ml4a/ko/looking\_inside\_neural\_nets/



- 신경망의 구성:
  - DNN을 구성하는 각종 파라미터 설정: 뉴런의 수, 활성 함수, 학습 방법 등

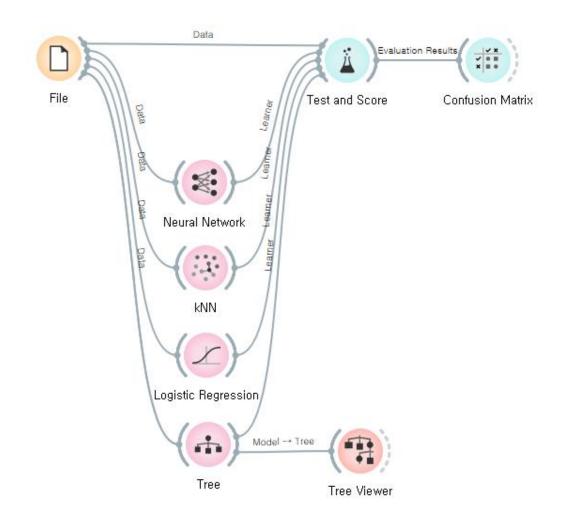


#### ■ Neural Network으로 필기체 인식:

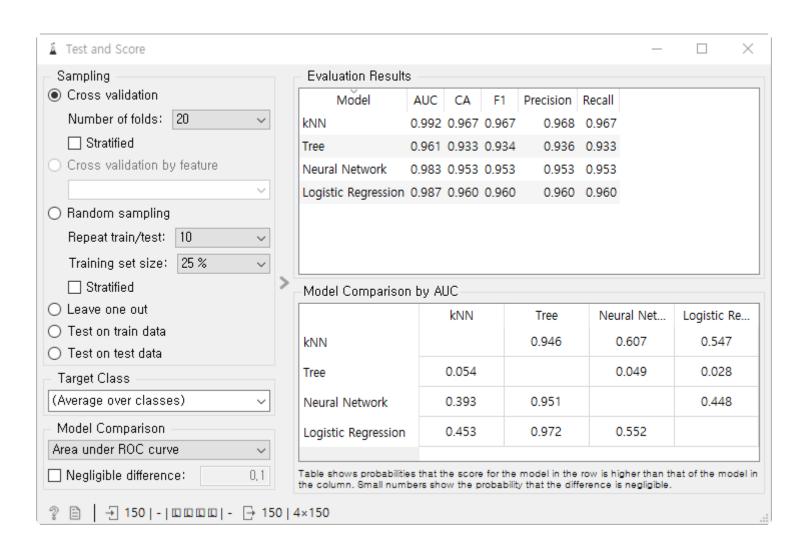




#### ■ 다양한 분류기의 성능 비교:



# **(60)**



# Any Questions?

