

电机学

直流发电机和直流电动机

东南大学电气工程学院 黄允凯





1

自励发电机的电压建起

2

直流发电机的运行特性

3

直流电动机的机械特性和工作特性

4

直流电动机的起动、调速和制动

5

直流电机的换向和改善换向的方法

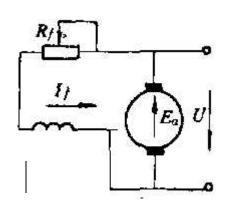


自励发电机的电压建起

自励发电机的电压建立过程



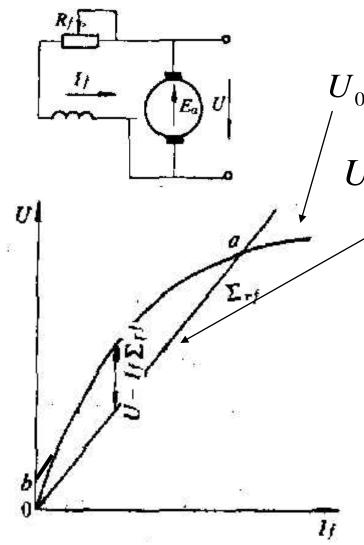
- 起动开始, U=0, 励磁电流If=0。
- 由于铁心存在剩磁,当电枢旋转时,电枢绕组中有小的感应电势(b点),在励磁绕组中产生微小的励磁电流I_{fb}。
- 若I_{fb}产生的磁势与剩磁同方向,则使磁场增强, 电枢端电压随之增加,并产生更大的激磁电流。



$$U = I_f \sum r_f + L_f \frac{dI_f}{dt}$$



自励发电机的电压建起



 $U_0 = E_0 = f(I_f)$ 空载特性曲线(磁// 化曲线)

$$U_0 = I_f \sum r_f$$
 励磁回路电压方程——场阻线

•在0a段,有

$$\frac{dI_f}{dt} = U - I_f \sum r_f > 0$$

即励磁电流随时间增加,对应端电压U也增加

•在a点达到稳定值,空载电压建立。



自励发电机的电压建起

磁路的因素

- 1. 存在剩磁
- 2. 饱和现象

铁磁材料的饱和现象,使得磁化曲线与场阻线存在交点,即电机有确定的电压。

电路的因素

3.励磁绕组的接法与电机旋转方向正确配合

使最初的微小励磁电流增强原来的剩磁, 使感应电势增加

励磁回路的影响

4.励磁回路的总电阻小于该转速时的临界电阻

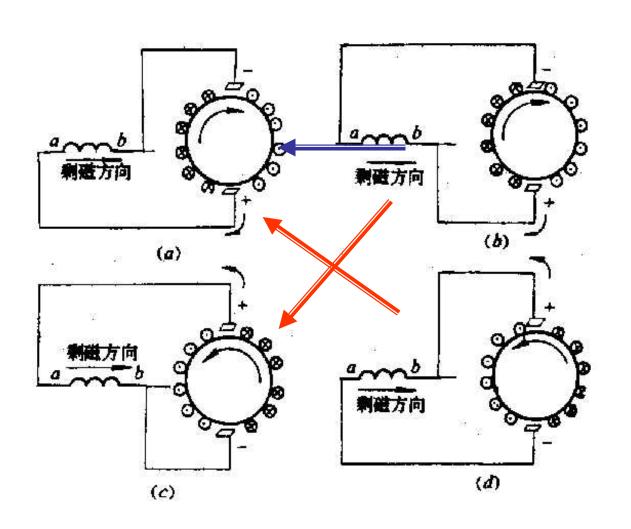
临界电阻指一定转速时,与磁化曲线的直线部分(气隙线) 重合的场阻线



电气工程学院



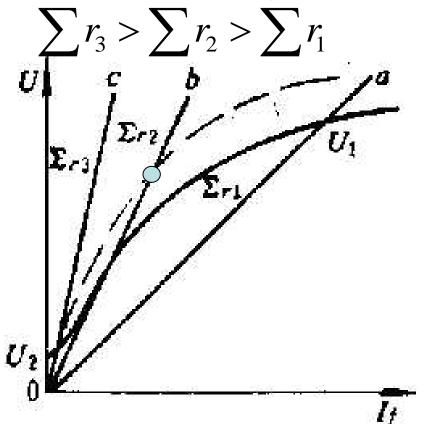
绕组接法与旋转方向



- ①改变电枢 绕组与励磁 绕组的相对 连接
- ②改变电枢 的旋转方向



转速与场阻线及稳定电压



0a线, 场阻r1, 稳定端目 压U1

0c线, 场阻r3(较大), 建立电压U2很小,电压无 法建立

0b线,场阻r2,常阻线与 气隙线重合, 无明确的交 点, 电压不能稳定。且场 阻的微小变化将引起端电 压的较大变化

提高电机转速:

磁化曲线发生变化,如图中虚线, 假设电机场阻不变,如果原临界划**的大小和电机转速高低有** 此时转速增加后临界场阻大于电景。

空载电压与励磁回路电阻

主要变量:



端电压 $U、励磁电流I_f、负载电流I_L和电机转速n$

外特性:

$$U = f(I_L), I_f = 常数$$

负载特性:

$$U = f(I_f), I_L = 常数$$

调节特性:

$$I_f = f(I_L), U = 常数$$



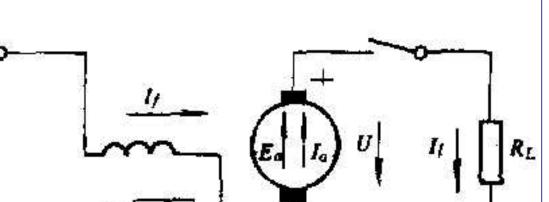
他励发电机的特性



• 励磁电流不随负载电流变化

(>600V)以上均为他励。

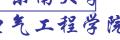
• <u>励磁可调</u>,电压调节范围大,适用于要求电压广泛可调的应用场合。工业上低压(4-24V)及高压



如何改变电机端电压极性?

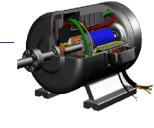
取决于电枢电势的方向, $E_a = C_e \Phi n$

- 1. 改变转向,而磁通方向不变



他励时的空载特性

$$U_0 = f(I_f)$$
, $I_L = 0$ 空载特性



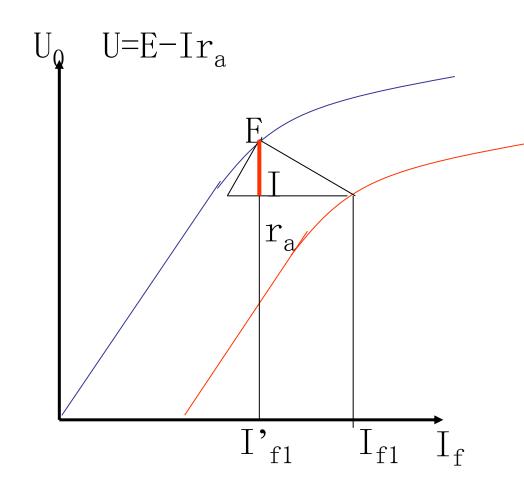
通过磁路计算,或空载实验得到。

即电机的磁化曲线

负载特性

假设电枢反应的去磁作 用与负载电流成线性正 比。

如电枢反应起助磁作用, 则特性三角形应翻转, 负载曲线比空载曲线高

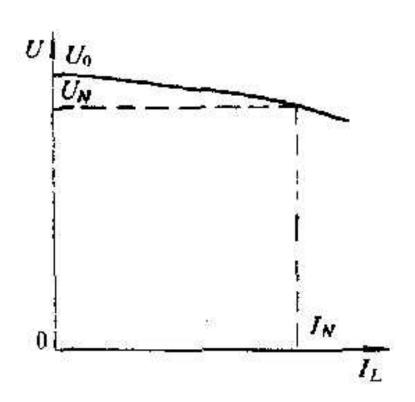




他励时的外特性



$$U = f(I_L), \quad I_f = const$$



• 端电压下降的因素:

- ①电枢回路中引起的电压降
- ②电枢反应的去磁作用

电压变化率 =
$$\frac{U_0 - U_N}{U_N}$$

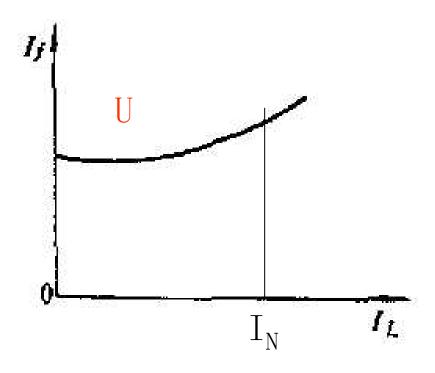
• 通常约为0.05—0.10



他励时的调节特性



$$I_f = f(I_L), \quad U = const$$

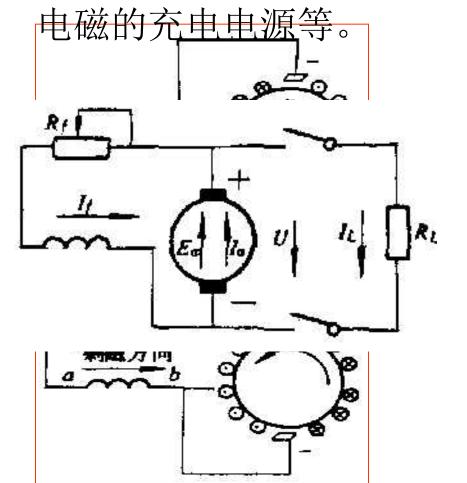


当有负载电流时,为要维持端电压不变,随着 维持端电压不变,随着 负载电流的增大,励磁 电流相应增大



并励发电机的特性

- 励磁绕组与电枢绕组并联、励磁电流由发电机 电枢绕组自己供给,随电枢电压变化
- 作为短线路的电源,如同步电机的励磁机、蓄



如何改变电机端电压极性?

取决于电枢电势的方向改变电刷间极性时应注意电压建立的问题。

即改变原动机转向时必须改变绕组的相对连接。

《使感应电势与剩磁方向一致》 ***

东南大学 电气工程学院



并励时的空载特性

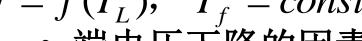
$$U_0 = f(I_f = I_a), \quad I_L = 0$$

并励发电机在空载时,电枢电流等于励磁电流。由于励磁电流很小,它流过电枢绕组所产生的电阻压降和电枢反应很小,故空载时的感应电势即可认为是与空载端电压相等。所以,并励发电机的空载特性和它的磁化曲线相同



并励时的外特性

$U = f(I_L), \quad I_f = const$



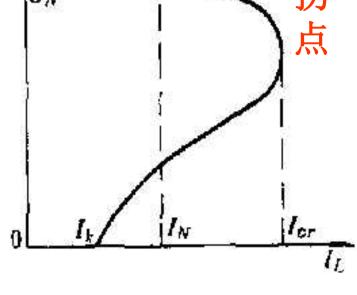


- 端电压下降的因素
- ①电枢回路的电压降;
- ②电枢反应的去磁作用;
- ③端电压下降引起的励磁电流 减小。

当负载电阻不断减小时,负载电流 II增加。

但当降至某一临界数值Icr以后, 若负载电阻继续减小,则负载电流 I₁反将逐渐减小。

> 当电枢两端直接短路, 降为微小的短路电流Ik



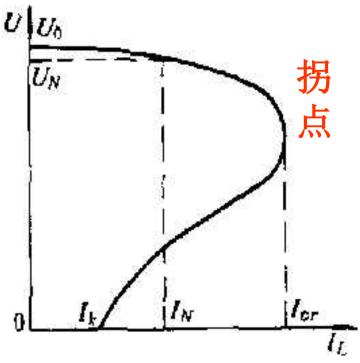
电压变化率约为20%

并励时的外特性

$U = f(I_L), \quad I_f = const$







直接短路时,端电压U=0,励磁绕组电压等于0。励磁电流为零,感应电势仅为剩磁电势,并引起短路电流。

短路的影响主要在于突然短路的瞬间:

由于励磁绕组有很大的电阻,磁通不能立即变为零, i_{max} 可达8-12 I_{N} 。

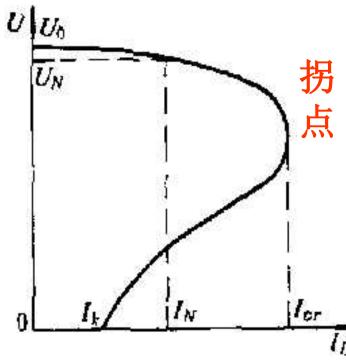


并励时的外特性

$U = f(I_L), \quad I_f = const$







负载电阻减小后,一方面**使负载电 流增加**,端电压下降;另一方面, 端电压下降后,使励磁电流减小, 电势下降,**使负载电流下降**。

当电压较高时,磁路饱和,励磁电上流流对电势影响不大; (负载电流随电阻下降而增大)

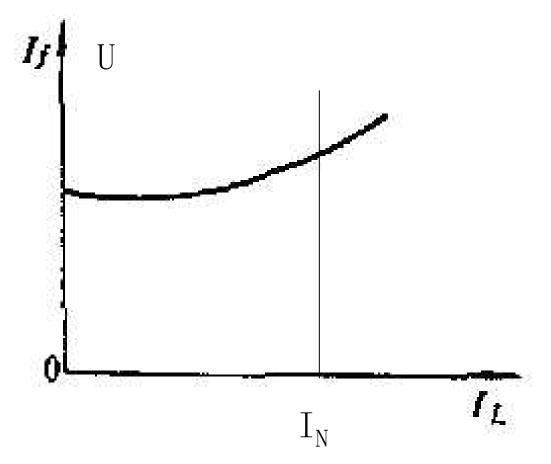
当电流达到临界值时,磁路退出饱和,励磁电流的微小变化引起感应电势的较大变化(负载电流下降)





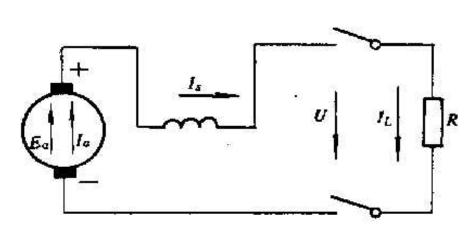
并励时的调节特性

$$I_f = f(I_L), \quad U = const$$





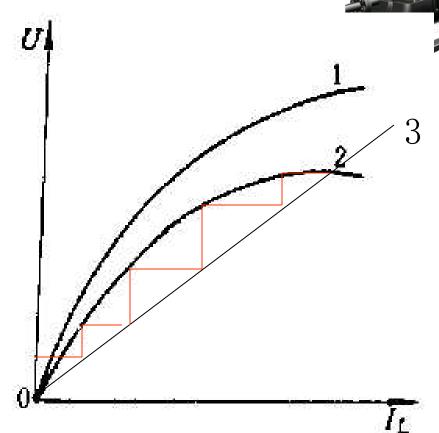
串励发电机特性



串励发电机的端电压当负载变化时很大。

电压建立过程

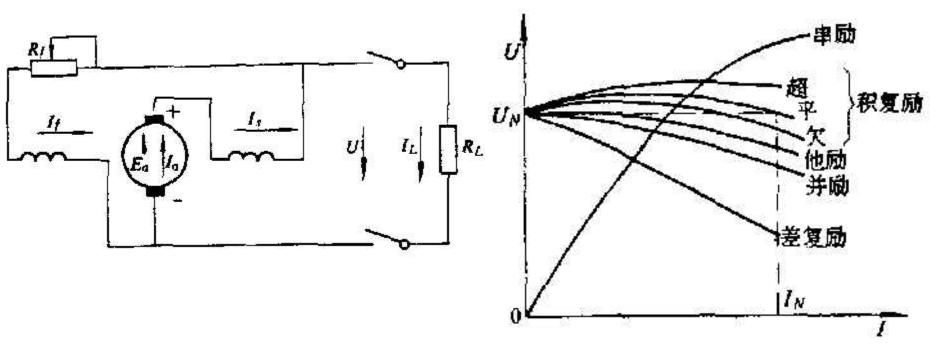
端电压与负载电阻有关,若负载电阻减小,则端电压升 负载电阻减小,则端电压升 高;若负载电阻大于一临界 电阻,则电势不能建立。



- 1. 空载特性(另外励磁)
- 2. 外特性
- 3. 场阻线(包括外电阻)



复励发电机的特性



复励发电机的外特性界于并励发电机与串励发电机外特性之间。复励的程度决定于串联励磁与并联励磁的相对强度,并联励磁通常要比串联励磁强的多。

有平复励(恰好补偿)、超复励(过补偿) 之分。



直流电动机的作用原理



电枢绕组和励磁绕组分别施加直流电源。
 气隙中主磁通与电枢电流相互作用产生电磁转矩,

$$T = \frac{pW}{2\pi a} \Phi I_a = C_T \Phi I_a$$

- 电磁力矩为原动力矩,在电磁力矩的作用下,驱动轴上的机械负载旋转。
- 电枢绕组感应电势为

$$E_a = \frac{p}{a}W\frac{n}{60}\Phi = C_e\Phi n$$



直流电动机的机械特性



• 转矩特性
$$T = \frac{pW}{2\pi a} \Phi I_a = C_T \Phi I_a$$

• 转速特性
$$n = \frac{U - I_a \sum r_a - 2\Delta U}{C_e \Phi}$$

• 转速与转矩特性(机械特性, T-n曲线)

$$n = \frac{U - 2\Delta U}{C_e \Phi} - \frac{\sum r_a}{C_e \Phi C_T \Phi} T$$

在不同的励磁方式下,主磁通随负载电流的变化不同,导致电机特性的差异。



并励电动机的特性

如何改变并励电动机的旋转方向:

R: 分别调换励磁绕组或电枢绕组接头。

不能简单地改变电源极性,因而电磁转矩方向与主磁涌和电枢电流方向的有关。

1. 转矩特性

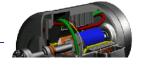
励磁电流
$$I_f = \frac{U}{\sum r_f} = const$$
不变。

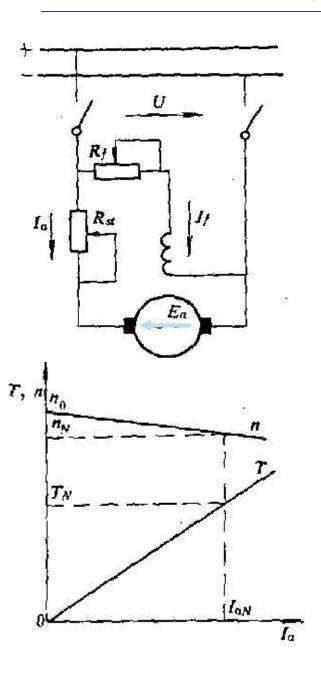
当负载电流很小时,电枢反应的去磁作用很小,近似认为主磁通不变,则 $T = C_T \Phi I_a \propto I_a$

与电枢电流成线性关系。

当负载电流较大时,电枢反应去磁作用使主磁通有所减小,曲线向下弯曲。







2. 转速特性

负载电流增加,电枢电阻压降增大,如不计电枢反应的去磁作用即主磁如不变,Ea减小一些,Ea=Ce Ia,则n随Ea的下降而有所减小,形成向下的机械特性。

—硬特性

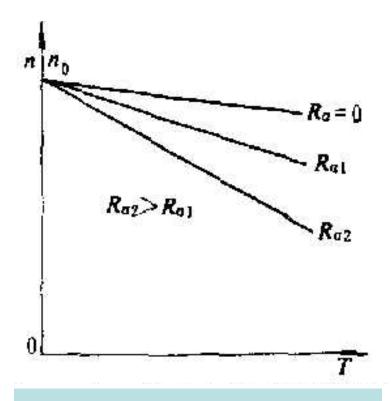
$$n = \frac{U - I_a \sum r_a - 2\Delta U}{C_e \Phi}$$



并励电动机的特性



电气工程学院



3. 机械特性

$$n = \frac{U - 2\Delta U}{C_{e}\Phi} - \frac{\sum r_{a}}{C_{e}\Phi C_{T}\Phi}T$$

主磁通由于负载电流去磁作用的影响随电流增加而略有减小。

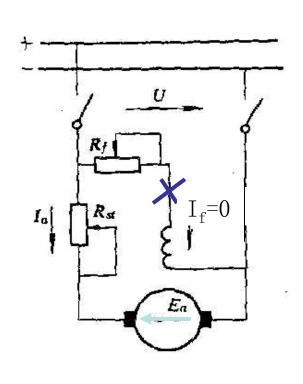
如改变励磁电流,则If越小时, 空载转速越高,电机特性越软。

如改变电枢电流(但保持励磁不变)则机械特性为平行的直线, n0不同, 硬度不变。

Ra=0时,称为自然机械特性——硬特性。

增加电枢回路串联电阻,则机械特性变软。

并励电动机励磁失磁的分析



$$E_a = \frac{p}{a}W\frac{n}{60}\Phi = C_e\Phi n$$

$$T = \frac{pW}{2\pi a} \Phi I_a = C_T \Phi I_a$$

$$E_a = U - I_a \sum I_a - 2\Delta U$$

当励磁回路断路时,气隙中的磁通将骤 然降至微小的剩磁,电枢回路中的感应 电势也将随着减小。

由于惯性, 电机速度不能突变, 电枢电流将急剧增加, 使电动机严重过载。

电磁转矩的变化

- (1) 当电枢电流的增加程度不足以补偿每极磁通的减小程度时,电磁转矩减小,因而使电动机减速;
- (2) 当电枢电流的增加程度超过每极磁通的减小程度时,电磁转矩将增大,使电动机加速,直至转速上升到危险的高值(达到电压平衡)。

串励电动机的特性



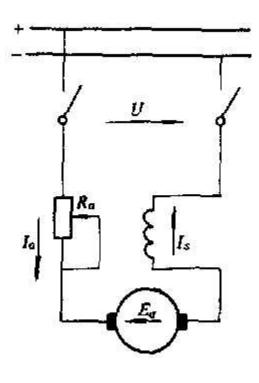




- 转矩按大于电流一次方的比例增加,对起动和过载能力有意义。
- 当负载电流(即励磁电流)很小时,铁心处于不饱和状态,主磁通随励磁成正比增加,即 $\Phi = kI_a$

$$T = C_T \Phi I_a = C_T k I_a^2 = \frac{C_T}{k} \Phi^2$$

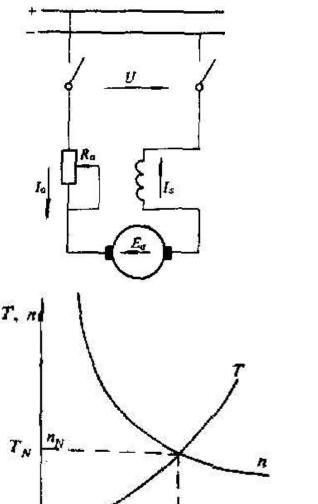
• 当负载电流较大时,铁心饱和,主磁通随励磁变化较小(近似不变) $T = C_T \Phi I_a \propto I_a$



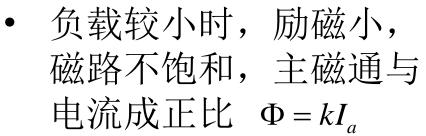
 $I = I_f = I_a$



串励电动机的特性



2. 转速特性



$$n = \frac{U - 2\Delta U}{C_{e}kI_{a}} - \frac{\sum_{a}^{a} r_{a}}{C_{e}k}$$
负载较大,在磁路饱和

负载较大,在磁路饱和 后,主磁通近似不变, 随电流增加转速略有下 降

$$n = \frac{U - I_a \sum r_a - 2\Delta U}{C_e \Phi}$$



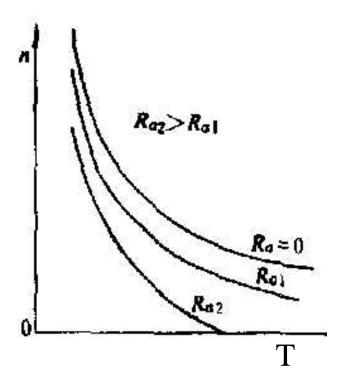
"飞速"的解释

- 1. 在满载或较重负载时,电枢电流较大, I_f =Ia较大,气隙磁通较大,电机只需不 太高的转速便能产生较高的反电势与电 网电压平衡。
- 2. 在空载或很轻负载时, If=Ia很小, 使主 磁通很小, 电机必须以很高的转速才能 产生反电势保持电压平衡。



串励电动机的特性





3. 机械特性

$$n = \frac{U - 2\Delta U}{C_e \sqrt{\frac{k}{C_T}} \sqrt{T}} - \frac{\sum r_a}{C_e k} = \frac{U - 2\Delta U}{a\sqrt{T}} - b$$

铁心饱和后

$$n = \frac{U - 2\Delta U}{C_e \Phi} - \frac{\sum r_a}{C_e \Phi C_T \Phi} T$$

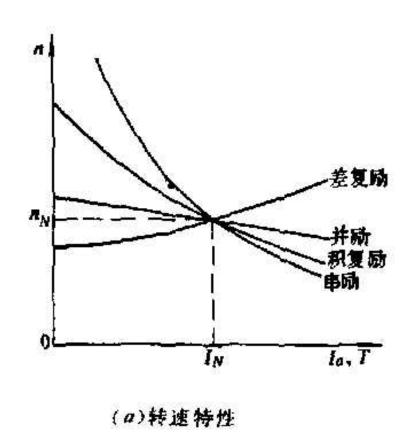
在工作范围内,转速随负载电流急剧变化——软特性。

转速变化率 =
$$\frac{n_{\left(\frac{1}{4}\right)} - n_N}{n_N}$$

不能在极轻载下运行



复励电动机的特性



以并励为主的积复励:

当负载转矩突然增加时,电 枢电流增大(电枢反应去磁 作用增强),串励磁势增加, 使主磁通增大。

- ①使电磁转矩很快的增大以克服突然增大的负载转矩;
- ②使反电势很快的增大以减小电枢电流的冲击值。
- ③ 当电枢反应去磁作用很强时,仍能使电机有下降的机械特性,保持其稳定运行。

适当地选择并励磁势和串励磁势的相对强弱,可使复励电动机具有负载所需要的特性。

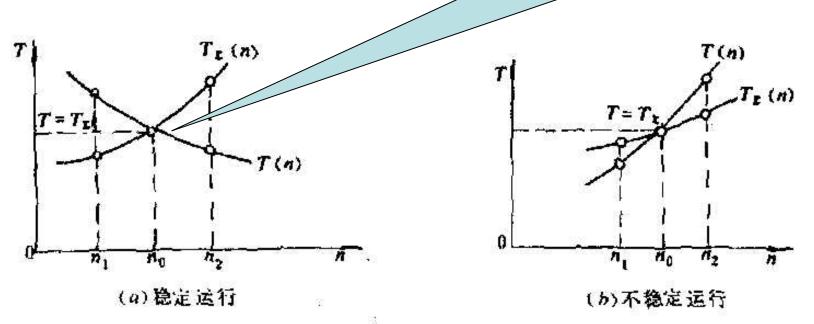


电气工程学院

直流电动机的机械性性和工作性性

电动机稳定运行

在交点处,转速之上则T<Tz, 转速之下则T>Tz



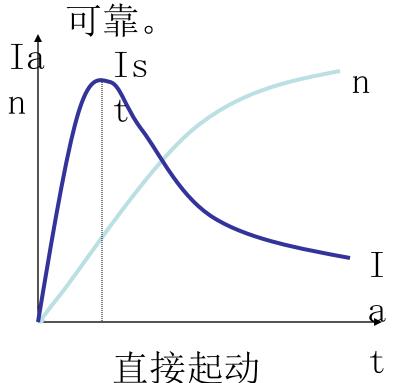
电动机的稳定运行条件

$$\frac{dT}{dn} < \frac{dT_{\Sigma}}{dn} > \frac{dT_{\Sigma}}{dn}$$

直流电动机的起动

起动要求:

- 足够的起动转矩
- 一定范围的起动电流
- 起动时间符合生产要求、起动设备简单、经济、



t=0时, n=0, Ea=0, Ia=U/ra很大(10-50I_N), 副作用有: 损坏电枢绕组、导致换向器环火。

随着速度增加,反电势增加,电枢电流反而下降。



限制起动电流的起动方法

变阻器起动——起动时,在电枢回路中串入变阻器,当转速逐渐上升时,可把起动电阻逐级切除。

直流并励电动机起动时,励磁回路中串联的电阻取较小的值:

起动中要求较大的转矩,**励磁回路电阻小,励磁电流大,Ф较大,有利起动**。电机起动后,感应电势建立,使起动电流很快减小。

降压起动方法

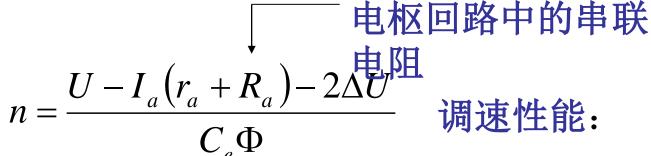
- 一般只适用于大容量频繁起动的直流电动机, 须用专门的调压电源。
- 优点: 起动电流小, 起动消耗能量少, 升速比较平稳。
- 在起动过程中,可逐步提升电源电压,使按需要的加速度上升。在实用中,发电机-电动机组即采用降压起动法,其中,发电机及电动机均采用他励,以保证起动时有足够的励磁电流。"整流器-电动机"组也采用此方法。



直流电动机的调速



• 基本要求: 调速幅度宽广、调速连续平滑、损 耗小、经济指标高等。



- ①调节励磁电流以改变每 极磁通Φ:
 - ②调节外施电源电压U;
- ③电枢回路中引入可调电 阻量Ra。

调速性能:

速比: 最高与最低速 度之比:

平滑性或跳级调速;

经济性: 损耗、效率

调速设备简单。 操作方便等

并励电动机的弱磁调速



调节励磁电流以改变主磁通Φ

增加励磁回路中串联电阻 $\sum r_f$ 励磁电流减小,主磁通 Φ 减小n不能突变,则 $E = C_e \Phi n$ 减小

$$I_a = \frac{U - E - 2\Delta U}{\sum r_a}$$
增大

 $T = C_T \Phi I_a$ 增加,电机升速 反电势E增加, I_a 减小,T减小 直至在新的转速下达到转矩平衡

$$\frac{n_2}{n_1} = \frac{E_2}{E_1} \bullet \frac{\Phi_1}{\Phi_2}$$

当磁路不饱和,且忽略电枢反应的影响和 $I_a r_a f$,

$$\frac{n_2}{n_1} \approx \frac{\Phi_1}{\Phi_2} = \frac{I_{f1}}{I_{f2}}$$

- (1)最高转速受机械强度及换向的限制;
- (2)最低转速受励磁绕组本身固有电阻及磁路饱和的限制。

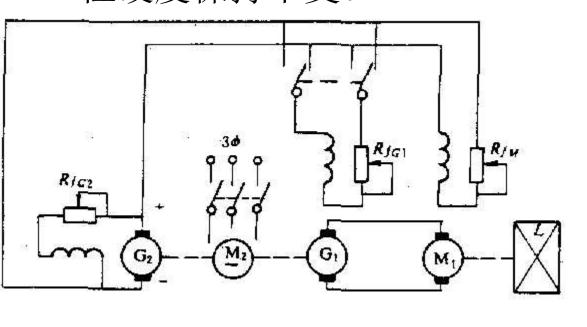
东南大学 电气工程学院

调节电源电压调速



$$n = \frac{U - I_a(r_a + R_a) - 2\Delta U}{C_e \Phi} \approx \frac{U}{C_e \Phi} = kU$$
 励磁恒定时, 如他励

• 在很广的范围内平滑调速,且电动机的机械特性硬度保持不变。



可用于串励电动机调速。

· 东南大学 电气工程学院

调节可变电阻调速



$$n = \frac{U - I_a (r_a + R_a) - 2\Delta U}{C_e \Phi}$$

改变电阻Ra,即相当于 改变了电动机的电枢绕 组两端电压。

- 效率低
- 负载转矩较小时,电枢电流小,调节作用不大
- 申动机机械特性变软, 使转速变化率增大

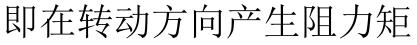
一般从调速范围、连续平滑性、调速中电能消耗、设备投资经济性等方面比较各种调速的优缺点。

适用范围主要指适用于恒转矩或恒功率、有级或无级调速、适用与大中型或小型电机等。

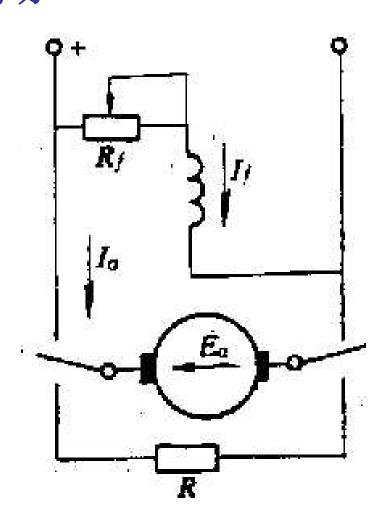


直流电动机的制动

1. 能耗制动









2. 回馈制动



当电动机的转速高于某一数值时,电动机的反电势E 大于电机电源电压,即 E>U,电枢电流将反向,电 机进入发电机的运行状态而起制动作用,可限制转速 的持续上升。适用于由串励电动机 驱动的升速场合, 如电车下坡。

为保证励磁,需将串励绕组改为他励,且施加一定的励磁电压。

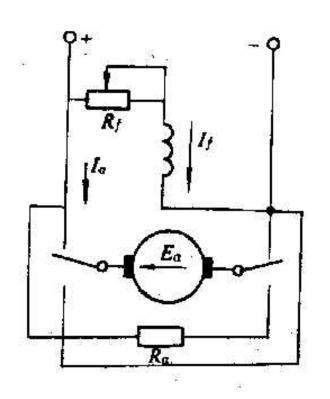
此时, 机械特性是原特性在第二象限的延伸。



3. 反接制动

励磁回路不变, 电枢回路反接

$$n = \frac{E}{C_e \Phi} = \frac{-U - I_a (r_a + R_a)}{C_e \Phi}$$
$$= \frac{-U}{C_e \Phi} - \frac{R_a + r_a}{C_e C_T \Phi^2} T_M'$$



制动机械特性

当转速为零时,制动转矩不为零,应及时将电源切除,否则将反转。

