



# 电力系统稳态分析 第六章

东南大学电气工程学院

2022/12/8











# 第六章 电力系统的无功功率和电压调整



- 电力系统无功功率和有功功率的区别:
  - 1、电力系统有功功率电源:发电机,集中于发电厂
     电力系统无功功率电源:发电机、电容器、调相机、静止补偿器等,

#### 分散于各变电所

- 2、有功功率的供应要消耗能源,无功功率电源没有经常性消费
- 3、无功功率的损耗远大于有功功率损耗
- 电力系统电压调整和频率调整的区别:

频率调整集中在发电厂,通过调整原动机功率完成;电压调整可以分散 进行,调压手段多种多样

# 第六章 电力系统的无功功率和电压调整



- 第一节 电力系统中无功功率的平衡
- 第二节 电力系统中无功功率的最优分布
- 第三节 电力系统的电压调整——电压管理和借发电机、变压器调压
- 第四节 电力系统的电压调整——借补偿设备调压 和组合调压

# 第一节 电力系统中无功功率的平衡



- •一、无功功率负荷和无功功率损耗
- •二、无功功率电源
- 三、无功功率的平衡

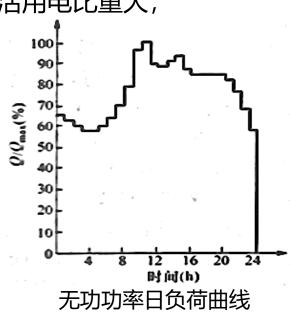
# 一、无功功率负荷和无功功率损耗



#### 1、无功功率负荷

- •除白炽灯照明负荷(只消耗有功功率)和同步电动机(可发出无功功率),多数用电设备均消耗无功功率。
- •工业、农业用户滞后功率因数运行,功率因数约0.6~0.9。
- •无功功率负荷曲线最大值可能出现在白昼,因为工业用电比重大;
- •有功功率负荷曲线最大值往往出现在傍晚,因为生活用电比重大;
- •工业用电和生活用电功率因数不同。

通常不编制无功功率负荷曲线, 只编制有功功率负荷曲线,因为 它们性质不同。



# 一、无功功率负荷和无功功率损耗



## 2、变压器中的无功功率损耗

・分为两部分: 励磁支路损耗 ≈ 空载电流 ¼的百分值 (1%~2%)(满载时) 绕组漏抗损耗 ≈ 短路电压 ¼ 的百分值 (10%)

- •单台变压器或一级变压器网络中变压器无功功率损耗并不大
- •对于多电压级网络,变压器中无功功率损耗比有功功率损耗大得多

	所有变压器都满载	所有变压器都半载	
变压器的励磁支路损耗	7%	7%	
变压器绕组漏抗中损耗	50% 12.5%		
变压器中总损耗	57%	19. 5%	
变压器损耗/变压器负荷	57/100	39/100	

注:设电厂10/220kV升压,网络220/110、110/35、35/10、10/0.4kV降压

# 一、无功功率负荷和无功功率损耗



- 3、电力线路上的无功功率损耗
- •分为两部分:并联电纳的无功功率损耗,与线路电压平方成正比,容性; 串联电抗的无功功率损耗,与负荷电流平方成正比,感性。
- •线路输送有功功率>自然功率 (110kV及以下线路, 220kV短线路) 时: 线路<mark>消耗感性</mark>无功功率;
- •线路输送有功功率<自然功率(220kV长线路)时: 线路消耗容性无功功率;
- •500kV线路输送有功功率 ≈ 自然功率



## 1、发电机

·最基本的无功功率电源。既可以向系统提供感性无功(过激),也可以提供容性无功(欠激)

## 2、电容器和调相机

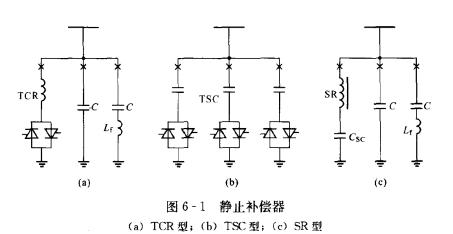
- 并联电容器:提供感性无功功率,提供的无功与其端电压的平方成正比, 在电压水平低下时无法增加无功输出;可分组投切。
- ·调相机:只能发无功功率的同步发电机。既可以向系统提供感性无功(过激),也可以提供容性无功(欠激,为过激容量的50%)
- 3、静止补偿器和静止同步补偿器
- •同属"灵活交流输电系统 (FACTS)"



### 3、静止补偿器和静止同步补偿器

#### •静止无功功率补偿器 (SVC):

分为晶闸管控制的电抗器型(TCR型)、晶闸管开关电容器型(TSC型)、 饱和电抗器型(SR型)。



TCR型:由TCR和若干组不可控电容器组成。电容C和电感 $L_f$ 构成的串联谐振回路兼作高次谐波滤波器。

TSC型:以晶闸管开关取代常规电容器所配置的机械式开关。

SR型:与饱和电抗器串联的电容Csc用于校正饱和电抗器伏安特性的斜率。 其滤波回路与TCR型补偿器相似。



### 3、静止补偿器和静止调相机

#### •静止无功功率补偿器 (SVC):

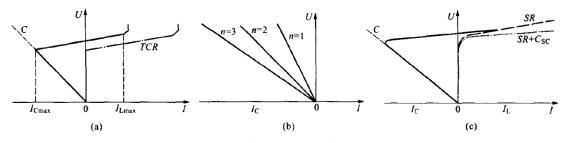


图 6-2 静止补偿器的伏安特性
(a) TCR型; (b) TSC型; (c) SR型

静止补偿器的根本缺陷: 提供的无功与 其端电压的平方成正比,在电压水平低 下时无法增加无功输出。 TCR型:仅有电容器C时,补偿器电流如虚线所示;仅有 CR时,电流如图点划线所示; TCR和电容器同时投入时,电流如图实线所示。

TSC型:补偿器电流正比于其端电压和投入电容器的组数n。

SR型: 电容Csc校正后的饱和 电抗器伏安特性如图实线所示。

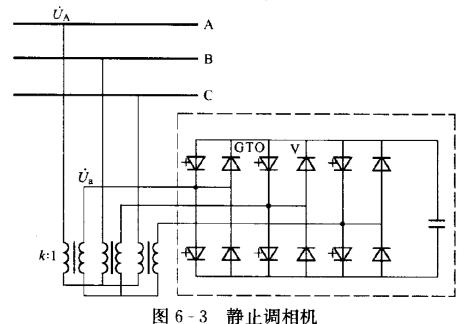


## 3、静止补偿器和静止同步补偿器

•静止同步补偿器 (STATCOM):

为克服SVC的缺陷,受有源元件调相机启发而产生。

以电容器为电压源,通过GTO和二极管D组成的换流器控制交流侧电压。



 $U_a > U_A/k$  时,向系统输出感性无功;  $U_a < U_A/k$  时,由系统输入感性无功。

換流器交流侧电压 $U_a$ 完全可控,不存在SVC因端电压取决于系统电压带来的缺陷。



### 4、并联电抗器

用于吸取轻载或空载线路过剩的感性无功功率;

对高压远距离输电线路,提高输送能力,降低过电压。





并联电抗器图片



## 电容器、调相机和静止补偿器的比较

性能	电容器	调相机	静止补偿器		
			TCR型	TSC型	SR型
调节范围	超前	超前/滞后	超前/滞后	超前	超前/滞后
控制方式	不连续	连续	连续	不连续	连续
调节灵活性	差	好	很好	好	差
启动速度	中等	慢	很快	快	快
反应速度	快	慢	快	快	快
调节精度	差	好	很好	差	好
产生高次谐波	无	少	多	无	少
电压调节效应	负	正	正 (一定范围内)	负	正 (一定范围内)
承受过电压能力	无	好	中等	无	好
有功功率损耗	0.3%~0.5%	1.5%~3.0%	<1%	0.3%~0.5%	<1%
单位容量投资	低	高	中等	中等	中等
维护检修	方便	不方便	方便	方便	不常维修
其他		过负荷能力强;增 大系统短路电流			过负荷能力强; 噪声大



## 无功功率平衡关系 $\sum Q_{GC} - \sum Q_{L} - \Delta Q_{\Sigma} = 0$

•电源供应的无功功率  $Q_{GC}$ :

$$\sum Q_{\rm GC} = \sum Q_{\rm G} + \sum Q_{\rm C} = \sum Q_{\rm G} + \sum Q_{\rm C1} + \sum Q_{\rm C2} + \sum Q_{\rm C3}$$

 $Q_{\rm G}$ : 发电机供应的无功功率;  $Q_{\rm C}$ : 补偿设备供应的无功功率;

 $Q_{C1}$ : 调相机供应的无功功率;  $Q_{C2}$ : 并联电容器供应的无功功率;

 $Q_{C3}$ :静止补偿器供应的无功功率。

•负荷消费的无功功率 $Q_{\mathbb{L}}$ :按规程规定的负荷功率因数进行计算。

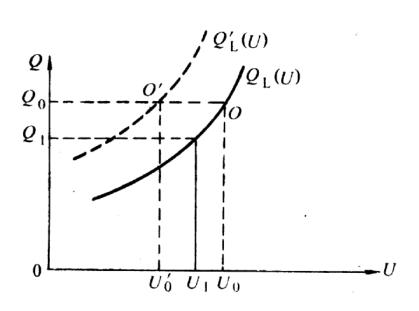
•无功功率损耗 $\Delta Q_{\Sigma}$ :  $\Delta Q_{\Sigma} = \Delta Q_{T} + \Delta Q_{x} - \Delta Q_{b}$ 

 $\Delta Q_{\rm T}$ : 变压器中的无功损耗;  $\Delta Q_{\rm x}$ : 线路电抗中的无功损耗;

 $\Delta Q_{\rm b}$ : 线路电纳中的无功损耗 (容性, 作感性无功损耗时, 应为负值)



负荷的静态电压特性: 仅考虑电压变化对负荷吸取无功功率的影响特性, 即负荷的无功功率与端电压的关系。



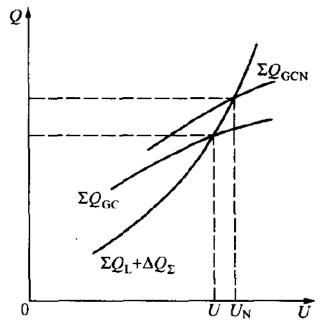
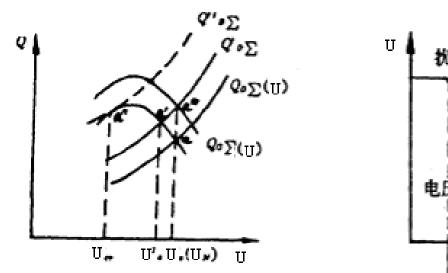
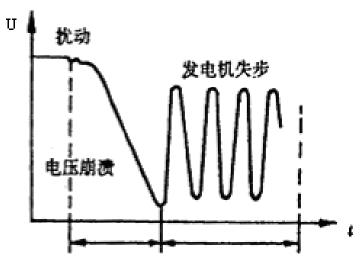


图 6-4 无功功率平衡和系统电 压水平的关系

结论: 系统无功不足将导致网络电压水平降低。







要将系统的电压偏移控制在允许范围内,首先必须保证有充足的无功电源。

系统要有一定的无功备用容量以应付无功负荷的增加,一般为最大无功负荷的7~8%。电力系统的无功电源容量通常大于系统的有功电源容量(即装机容量),约为后者的1.5~1.7倍。



- · 无功必须同时做到分层分区的平衡
- 《电力系统电压的无功电力技术导则》对<u>电力用户</u>和<u>电网</u>都 提出了相应的要求。
- 电力用户的功率因数应达到下列标准:
  - ▶高压供电的工业用户和高压装有带负荷调压装置的电力用户, 功率因数为0.9以上;
  - ▶其它100kVA及以上电力用户和大、中型电力排灌站,功率因数为0.85以上;
  - ▶ 趸售和农业用电,功率因数为0.80以上。
- 对电网:
  - 500 (330) kV线路的充电功率应基本上予以补偿,从最小负荷至满负荷情况下无功功率均应基本平衡;
  - 200kV变压器副方的功率因数不小于0.95;
  - 110kV至35kV变压器副方的功率因数不小于0.9。



## 无功功率平衡计算的内容

- (1) 参考积累的运行资料确定未来的、有代表性的预想有功功率日负荷曲线。
- (2) 确定出现无功功率日最大负荷时系统中有功功率负荷的分配。
- (3) 假设各无功功率电源的容量和配置情况以及某些枢纽点的电压水平。
- (4) 计算系统中的潮流分布。
- (6) 如统计结果表明系统中无功功率有缺额,则应变更上列假设条件,重做潮流分布计算;而如无功功率始终无法平衡,则应考虑增设无功电源的方案。

#### 无功功率平衡计算的前提:

系统的电压水平正常,否则系统的电压质量不能保证。

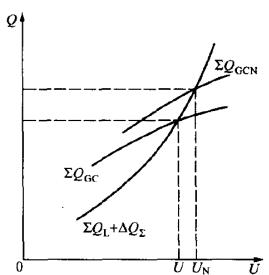


图 6 - 4 无功功率平衡和系统电 压水平的关系

# 第二节 电力系统中无功功率的最优分布



- •一、无功功率电源的最优分布
- •二、无功功率负荷的最优补偿

# 第二节 电力系统中无功功率的最优分布



## 提高负荷自然功率因数的重要性和措施

- ◆若负荷自然功率因数很低,则无功功率最优分布无从谈起
- ◆负荷自然功率因数大约为0.6~0.9
- ◆异步电动机(占系统负荷大多数)无功功率表达式

$$Q = Q_0 + \left(Q_N - Q_0\right) \left(\frac{P_m}{P_N}\right)^2$$

 $P_{\rm m}$ 一电动机输出有功,空载无功  $Q_{\rm 0} \approx (0.6 \sim 0.7) Q_{\rm N}$ 

电动机负荷率越低, 功率因数越低。

- ◆提高负荷自然功率因数的措施:
  - 异步电动机容量不要过多超过被拖动机械所需功率;
  - ▶ 限制异步电动机空载运行;
  - 同步电动机代替异步电动机;
  - > 绕线式异步电动机同步化。



## 1、等网损微增率准则

•无功功率电源最优分布目标函数:

降低网络中的有功功率损耗  $\min \Delta P_{\Sigma} \left( Q_{G1}, Q_{G2}, \cdots, Q_{Gn} \right) = \min \Delta P_{\Sigma} \left( Q_{Gi} \right)$  其中, $\Delta P_{\Sigma}$  表示网络总损耗, $Q_{Gi}$  表示发电机或无功补偿设备发出的无功功率。

#### •等约束条件:

无功功率平衡 
$$\sum_{i=1}^{i=n} Q_{Gi} - \sum_{i=1}^{i=n} Q_{Li} - \Delta Q_{\Sigma} = 0$$

•不等约束条件:

$$Q_{Gi\min} \leq Q_{Gi} \leq Q_{Gi\max}$$

$$U_{i\min} \leq U_{i} \leq U_{i\max}$$



### 运用拉格朗日乘数法求解最优分布问题

•建立拉格朗日函数

$$C^* = \Delta P_{\Sigma} \left( Q_{Gi} \right) - \lambda \left( \sum_{i=1}^{i=n} Q_{Gi} - \sum_{i=1}^{i=n} Q_{Li} - \Delta Q_{\Sigma} \right)$$

•求取拉格朗日函数最小值

## 改写

#### 对不等约束条件的考虑:

某一变量,如  $Q_{Gi}$ 逾越其上限 $Q_{Gimax}$  或下限  $Q_{Gimin}$ 时, 可取  $Q_{Gi} = Q_{Gi \max}$  或  $Q_{Gi} = Q_{Gi \min}$ 



## 2、网损微增率的计算——转置雅克比矩阵法

•待计算的微增率:  $\partial \Delta P_{\Sigma}/\partial Q_{Gi}$  和  $\partial \Delta Q_{\Sigma}/\partial Q_{Gi}$ 

•计算的出发点:网络损耗是所有节点功率或电压的函数,即

$$\Delta P_{\Sigma} = F(\boldsymbol{P}, \boldsymbol{Q}) = f(\boldsymbol{\delta}, \boldsymbol{U})$$

可知出 
$$\left[ \left( \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{P} \right)^{t} \quad \left( \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{Q} \right)^{t} \right] \left[ \begin{array}{c} \Delta \boldsymbol{P} \\ \Delta \boldsymbol{Q} \end{array} \right] = \left[ \left( \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{\delta} \right)^{t} \quad \left( \boldsymbol{U} \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{U} \right)^{t} \right] \left[ \begin{array}{c} \Delta \boldsymbol{\delta} \\ \Delta \boldsymbol{U} / \boldsymbol{U} \end{array} \right]$$

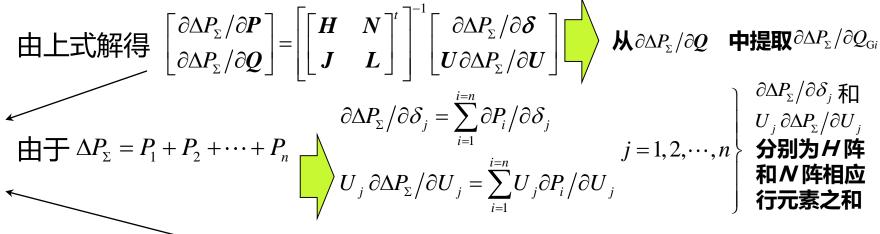
代入潮流计算修正方程式  $\begin{bmatrix} \Delta P \\ \Delta Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H & N \\ J & L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \delta \\ \Delta U/U \end{bmatrix}$ 

可得 
$$\left[ \left( \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{P} \right)^{t} \quad \left( \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{Q} \right)^{t} \right] \left[ \boldsymbol{H} \quad \boldsymbol{N} \right] = \left[ \left( \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{\delta} \right)^{t} \quad \left( \boldsymbol{U} \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{U} \right)^{t} \right]$$

转置,可得 
$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{H} & \boldsymbol{N} \end{bmatrix}^t \begin{bmatrix} \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{P} \\ \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{Q} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{\delta} \\ \boldsymbol{U} \partial \Delta P_{\Sigma} / \partial \boldsymbol{U} \end{bmatrix}$$



## 2、网损微增率的计算——转置雅克比矩阵法



同理得  $\partial \Delta P_{\Sigma}/\partial Q_{Gi}$  式  $\begin{bmatrix} \partial \Delta Q_{\Sigma}/\partial P \\ \partial \Delta Q_{\Sigma}/\partial Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \begin{bmatrix} H & N \\ J & L \end{bmatrix}^t \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \partial \Delta Q_{\Sigma}/\partial \delta \\ U \partial \Delta Q_{\Sigma}/\partial U \end{bmatrix}$ 

注意:计算过程应包含所有节点,因此,应在雅克比矩阵的子阵H、N、J、L中补足平衡节点、PV节点无功功率对应的行和列,使子阵阶数达到n×n。

和  $U_j \partial \Delta Q_{\Sigma} / \partial U_j$ 

分别为/阵 和/阵相应 行元素之和

两的算能 一**简**式计不进步化



## 3、无功功率电源的最优分布

- (1) 给定除平衡节点外其他节点的有功功率 $P_i$ 和PQ节点的无功功率  $Q_i^{(0)}$ 、PV节点的电压大小 $U_i^{(0)}$ ;
- (2) 作潮流计算和网损微增率  $\partial \Delta P_{\Sigma}/\partial Q_{Gi}$ 、 $\partial \Delta Q_{\Sigma}/\partial Q_{Gi}$ 、 $\frac{\partial \Delta P_{\Sigma}}{\partial Q_{Gi}}/\left(1-\frac{\partial \Delta Q_{\Sigma}}{\partial Q_{Gi}}\right)$  的计算;
- (3) 根据求得的有功网损微增率,按如下原则调整 $Q_i$  和 $U_i$ : 网损微增率大的节点减小 $Q_i$ 或降低  $U_i$ , 网损微增率小的节点增大 $Q_i$ 或提高 $U_i$ ;
- (4) 网拐  $\Delta P_{\Sigma}$  若可以减小,则返回步骤(2),重复以上步骤,若不能减小,则计算结束。

注意:网损  $\Delta P_{\Sigma}$  不能再减小时,各节点的网损微增率未必全部相等。 $Q_i$  在限额内的节点网损微增率相等;而 $Q_i = Q_{imax}$ 的节点,网损微增率小于此数值;而 $Q_i = Q_{imin}$ 的节点,网损微增率大于此数值。



## 1、最优网损微增率准则

- •无功功率负荷的最优补偿:最优补偿容量的确定、最优补偿设备的分布和最优补偿顺序的选择等。用于系统规划,因此精确度不用太高。
- •在节点i设置无功补偿设备的先决条件:

$$C_{\rm e}\left(Q_{\rm ci}\right) - C_{\rm c}\left(Q_{\rm ci}\right) > 0$$

 $C_{e}(Q_{ci})$  ——设置了补偿设备 $Q_{ci}$  节约的费用;

 $C_{c}(Q_{ci})$  ——设置了补偿设备 $Q_{ci}$  需耗费的费用。

•节点:最优补偿容量的条件:

$$C = C_{e}(Q_{ci}) - C_{c}(Q_{ci})$$
 取得最大值



## 1、最优网损微增率准则

• C。表示因设置补偿设备每年可减小的电能损耗费用

$$C_{\rm e}\left(Q_{\rm c}\right) = \beta \left(\Delta P_{\Sigma 0} - \Delta P_{\Sigma}\right) \tau_{\rm max}$$

 $\beta$  — 单位电能损耗价格,元/(kW·h);

 $\Delta P_{\Sigma 0}$  、 $\Delta P_{\Sigma}$  — 分别为设置补偿设备前后全网最大负荷下的有功损耗,kW;

 $au_{\text{max}}$  — 全网最大负荷损耗小时数。

•  $C_c$  表示设置补偿设备需消耗的费用,包括补偿设备的折旧维修费,和补偿设备投资的回收费

$$C_{c}(Q_{ci}) = (\alpha + \gamma) K_{c} Q_{ci}$$

 $\alpha$ 、 $\gamma$  — 分别为折旧维修率和投资回收率;

 $K_c$  — 单位容量补偿设备投资,元/kVar。



• 做代入处理,可得

$$C = \beta \left( \Delta P_{\Sigma 0} - \Delta P_{\Sigma} \right) \tau_{\text{max}} - \left( \alpha + \gamma \right) K_{c} Q_{ci}$$

• 为取得最大值,令上式对  $Q_{ci}$  的偏导等于零,可得

节点
$$i$$
的网  $\left\langle \frac{\partial \Delta P_{\Sigma}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{ci}} \right\rangle = \left( \frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\max}} \right) \left\langle \frac{\partial E_{Ci}}{\partial Q_{c$ 

最优网损微增率常为负值,表示每增加单位容量无功补偿设备所能减少的有功损耗。

• 最优网损微增率准则

$$\frac{\partial \Delta P_{\Sigma}}{\partial Q_{ci}} \leq -\frac{(\alpha + \gamma)K_{c}}{\beta \tau_{\text{max}}} = \gamma_{\text{eq}}$$
 最优网损 微增率

无功补偿设备设置位置:网损微增率为负值,且小于 $\gamma_{eq}$  的节点;

无功补偿设备容量选择:以补偿后节点网损微增率仍为负,且不大于 $\gamma_{eq}$ 为限;

设置补偿设备节点的顺序:从网损微增率 $\partial \Delta P_{\Sigma}/\partial Q_{ci}$ 最小的节点开始。



## 2、无功功率负荷的最优补偿

#### •无功功率负荷最优补偿流程:

- (1) 根据最优网损微增率准则,选出网损微增率最小的无功功率分点(往往为最低电压点),如节点*i*,在该节点设置一定容量的无功补偿设备,重作潮流分布计算,并求取新情况下各无功功率分点的网损微增率;
- (2) 节点*i*的网损微增率将增大,网损微增率最小的无功功率分点将转移,设转移到节点*j*,此时在节点*i*设置无功补偿设备,重复步骤(1)中的计算;
- (3) 每隔几次如上计算,进行一次无功电源最优分布计算,调整已有无功电源的运行方式至最优情况;
- (4) 当各节点网损微增率约等于 $^{\gamma}$ eq 时,校验各节点电压是否满足要求,若有节点电压过低,适当增大,重作如上计算。这样做保证了电压质量,但不再是经济上的最优补偿方案。

#### •无功补偿设备调整范围的确定:

按前一节最优网损微增率计算方法,作一次最小负荷时无功电源最优分布的计算,某节点按最大负荷和最小负荷分别计算的补偿设备容量的差额,即此节点补偿设备应有的调整范围。

# 第三节 电力系统的电压调整 ——电压管理和借发电机、变压器调压



- 一、调整电压的必要性
- •二、电压波动和电压管理
- 三、借改变发电机端电压调压
- 四、借改变变压器变比调压

## 一、调整电压的必要性



- 对发电机和变压器的影响:电压降低时,为了防止发电机定子绕组过热,不得不减少发电机所发功率,变压器负荷也需要减少。
  - ◆ 对异步电动机负荷的影响: 电压降低时,绕组电流 温升 效率 寿命);某些电动机驱动的生产机械功率可能迅速减少;发电厂用电动机组功率的减少将影响发电厂所发功率;电动机启动过程增长,以致烧毁。

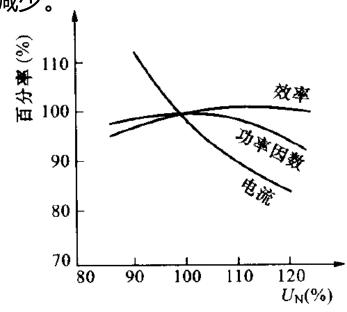


图 6-10 异步电动机的电压特性

- 对电炉工作的影响: 电压过低使电炉有功功率下降, 影响产量。
- 对电气设备绝缘的影响: 电压过高使电气设备绝缘受损, 变压器和电动机铁芯升温, 影响其寿命。

## 一、调整电压的必要性



对照明负荷的影响: 电压过高, 白炽灯寿命大大缩短, 电压过低, 白炽灯亮度和发光效率大幅下降; 电压偏离日光灯额定值时, 将缩短其寿命。

· 对系统稳定的影响:系统无功缺额导 致的电压水平低下,枢纽变电所母线 电压遭受微小扰动也会导致电压崩溃。 § \*\*\*

对人类健康的影响:电压波动引起的 灯光闪烁使人疲劳。人类视觉对 2~18Hz的电压波动非常敏感。

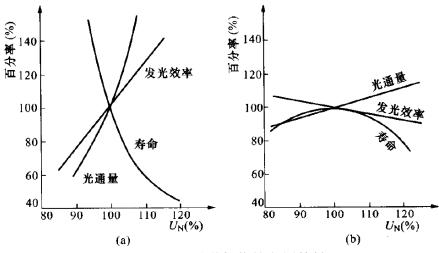


图 6-11 照明负荷的电压特性 (a) 白炽灯;(b) 日光灯

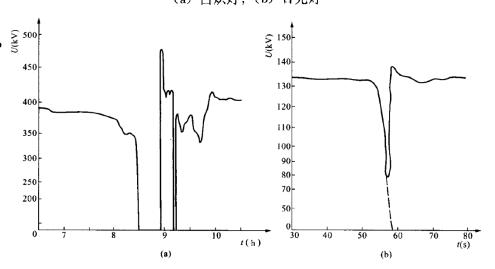


图 6-12 "电压崩溃"现象记录 (a) 电压反复崩溃(法国); (b) 电压濒临崩溃(瑞典—丹麦)



## 1、电压波动

◆一般所谓的电压调整——针对周期长、波及面大,主要由生产、生活和 气象变化引起的负荷和电压变动;

电压波动问题——冲击性或间歇性负荷引起的电压波动。

◆引起电压波动的负荷:

```
往复式泵、压缩机等(引起的电压波动频率约2~20Hz);
电弧炉)电焊机等(引起的电压波动频率约0.2~2Hz);
卷扬机、起重机等(引起的电压波动约0.5~10次/min);
通风设备、矿井水泵等(引起的电压波动约2~30次/h)。
```

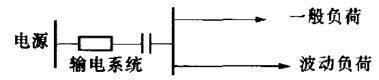
最受关注,因其负荷电流大,且负荷变动的频率易引发不良后果。



#### 限制这类负荷引起的电压波动的措施

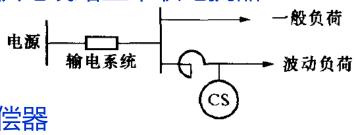
- (1) 大容量变电所以专用母线或线路单独向这类负荷供电
- (2) 在发生电压波动的地点和电源之间设置串联电容器

用串联电容器抵偿线路等的感抗,以限制电压波动幅度



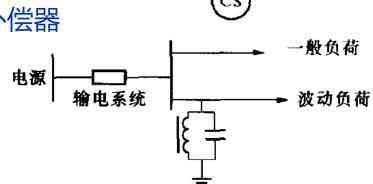
(3) 在这类负荷附近设置调相机,并在其供电线路上串联电抗器

调相机向波动负荷提供波动的无功 功率,电抗器维持公共母线电压



(4) 在这类负荷的供电线路上设置静止补偿器

静止补偿器中饱和电抗器型效果 最好,几乎可以完全消除电压波 动,使负荷的供电电压维持恒定





## 2、电压管理

- ◆电压调整针对的电压变动问题:生产、生活、气象变化带来的、类似讨论调频问题时的第三类负荷变动;个别设备因故障而退出运行造成的网络阻抗变化;系统结线方式改变引起的功率分布和网络阻抗变化。
- ◆电压中枢点:指某些可以反映系统电压水平的主要发电厂或枢纽变电所母线。
- ◆电力系统电压的监视和调整:通过监视、调整电压中枢点的电压而实现。 电力系统的电压调整问题即可转化为保证各电压中枢点的电压偏移不越出 给定范围的问题。
- ◆一般选择区域性发电厂的高压母线,<mark>枢纽变电所的二次母线</mark>以及有大量地 方性负荷的发电厂母线及少量负荷端母线作为电压监视中枢点。



### 中枢点电压曲线的编制

- ◆用于确定中枢点电压的允许变动范围,即  $U_{i \min} < U_{i \in I} < U_{i \max}$  。
- ◆中枢点电压曲线编制举例(系统运行部门的电压管理工作)

#### *j、k*两负荷允许的 电压偏移均为±5%

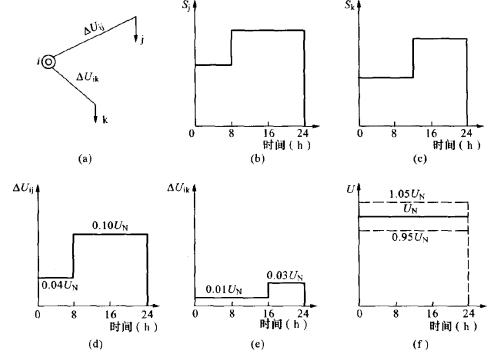


图 6-15 简单网络的电压损耗

(a) 简单网络; (b) 负荷j的日负荷曲线; (c) 负荷 k 的日负荷曲线;

(d)  $\Delta U_{ij}$ 的变化; (e)  $\Delta U_{ik}$ 的变化; (f) 负荷 j、k 允许的电压偏移

## 二、电压波动和电压管理



#### ◆ 中枢点电压曲线编制举例

#### 根据负荷/对电压的要求:

#### 0~8时中枢点/应维持的电压

$$U_{j} + \Delta U_{ij} = (0.95 \sim 1.05)U_{N} + 0.04U_{N}$$
$$= (0.99 \sim 1.09)U_{N}$$

#### 8~24时应维持的电压

$$U_{j} + \Delta U_{ij} = (0.95 \sim 1.05)U_{N} + 0.10U_{N}$$
$$= (1.05 \sim 1.15)U_{N}$$

#### 根据负荷 k 对电压的要求:

#### 0~16时中枢点 / 应维持的电压

$$U_k + \Delta U_{ik} = (0.95 \sim 1.05)U_N + 0.01U_N$$
$$= (0.96 \sim 1.06)U_N$$

#### 16~24时应维持的电压

$$U_k + \Delta U_{ik} = (0.95 \sim 1.05)U_N + 0.03U_N$$
$$= (0.98 \sim 1.08)U_N$$

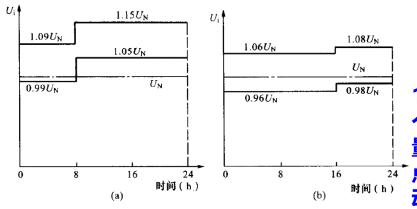


图 6-16 中枢点 i 电压的允许变动范围 (a) 根据负荷 j 的要求; (b) 根据负荷 k 的要求

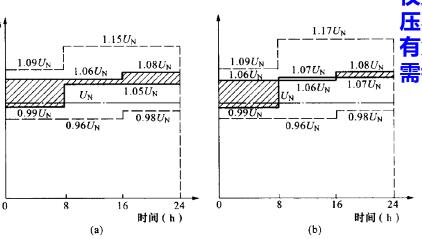


图 6-17 中枢点 *i* 电压的允许变动范围
(a) 能同时满足负荷 j、k 的要求; (b) 不能同时满足负荷 j、k 的要求

## 二、电压波动和电压管理



#### 系统规划时中枢点电压允许变动范围的确定

◆<mark>逆调压</mark>——高峰负荷时升高中枢点电压,低谷负荷时降低电压

调压方式:高峰负荷时将中枢点电压升高至 $105\%U_{
m N}$ ,低谷负荷时将其下降为 $U_{
m N}$ 

适用条件: 供电线路较长、负荷变动较大的中枢点

◆<mark>顺调压</mark>——高峰负荷时允许中枢点电压略低,低谷负荷时允许中枢点电压略高

调压方式:高峰负荷时中枢点电压允许不低于 $102.5\%U_{
m N}$ ,低谷负荷时允许不高于 $107.5\%U_{
m N}$ 

适用条件: 供电线路不长、负荷变动不大的中枢点

◆<mark>常调压</mark>——任何负荷下中枢点电压保持一基本不变的数值

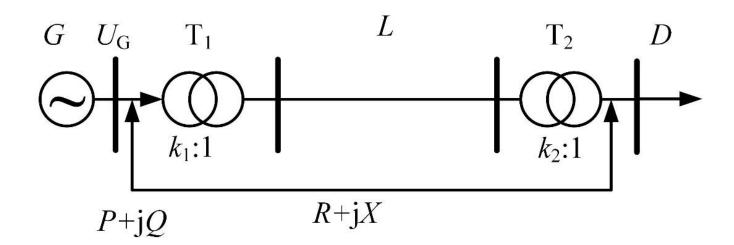
调压方式: 任何负荷下保持中枢点电压为一基本不变的数值,如 $(102\%~105\%)U_{
m N}$ 

适用条件: 介于逆调压和顺调压两种情况之间的中枢点

系统发生故障时,对电压质量的要求允许适当降低,通常允许故障时的电压偏移较 正常时再增大5%

# 电压调整方法概述





图示的简单电力系统,发电机G经过升压变压器T<sub>1</sub>、输电线L和降压变压器T<sub>2</sub>,向负荷D供电。

如不计各并联导纳,将变压器 $T_1$ 的阻抗归算至副方与输电线L及变压器 $T_2$ 的阻抗加在一起,为R+jX。则负荷D的端电压为:

$$U_{\rm D} = \frac{U_{\rm G}/L_{\rm D}}{k_{\rm 2}} = \frac{U_{\rm G}/L_{\rm D}}{k_{\rm 2}} = \frac{PR + QX}{U_{\rm G}/k_{\rm 1}}$$

# 电压调整方法概述



## 为了调整负荷的端电压 $U_{\mathrm{D}}$ ,可以采取如下措施:

- 调节发电机的端电压  $U_{G}$ , 称为发电机调压;
- 调节变压器的变比k1 和k2, 称为变压器调压;
- 在负荷端并联无功补偿装置,减小输电线路中流通的 无功Q,从而减小电压损耗,称为并联补偿调压;
- 在输电线路中串联电容器以减小X, 从而减小电压损耗, 称为串联补偿调压。

## 三、借改变发电机端电压调压



- ◆ 调节发电机端电压是一种不需耗费投资且最直接的调压手段,各种调压 手段中,应首先考虑这种手段。
- ◆ 同步发电机可在其额定电压的95%~105%范围内保持额定功率运行。

在发电机不经升压直接用发电机向用户供电的简单系统中,如供电线路不很长、线路上电压损耗不很大,一般就借调节发电机励磁、改变其母线电压,使之实现逆调压以满足负荷对电压质量的要求。

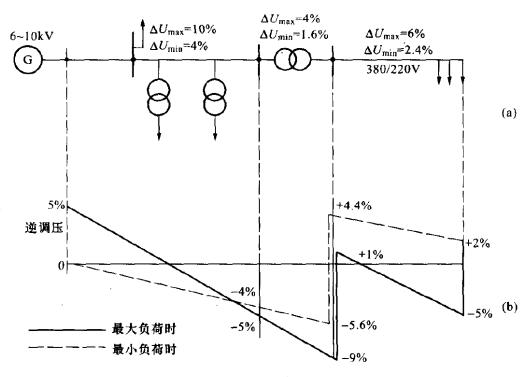


图 6-18 发电机母线逆调压的效果 (a) 简单系统结线图; (b) 电压分布情况

## 三、借改变发电机端电压调压



发电机经多级变压向负荷供电时,仅借发电机调压往往不能满足负荷对电压质量的要求。

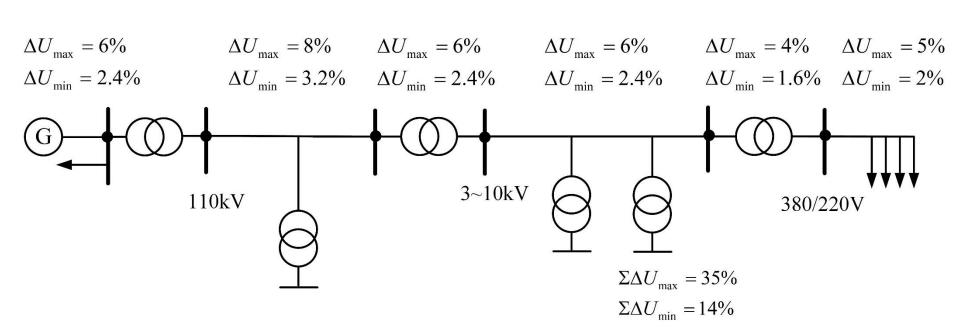
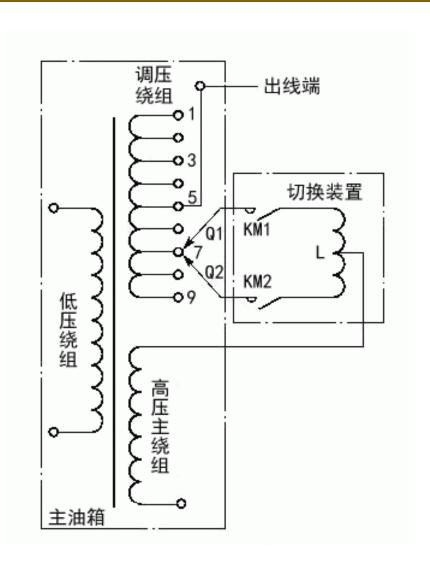


图6-19 多电压级系统中的电压损耗



## • 有载调压变压器





- ◆ 双绕组变压器的高压绕组和三绕组变压器的高、中压绕组往 往有若干分接头可供选择,如U<sub>N</sub>±5%或U<sub>N</sub>±2×2.5%,U<sub>N</sub> 对应主接头(主抽头)
- ◆ 变压器的分接头或变比可以选择,因此,合理的选择变压器的分接头就可以调整调压。

◆ 变压器不是无功电源,采用改变变压器变比调压,系统需有 充足的无功备用。



## ◆ 降压变压器分接头的选择方法

变电所I 最大负荷时高压母线电压为  $U_{\rm I\,max}$  , 变压器中的电压损耗为  $\Delta U_{\rm i\,max}$  , 归算到高压侧的低压母线电压  $U_{\rm i\,max}$  , 低压母线要求的实际电压为 $U'_{\rm i\,max}$  。

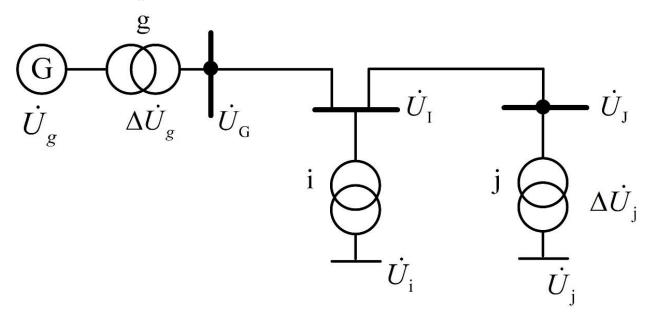


图6-20 变压器分接头的选择



#### 应选的分接头由

$$U'_{\mathrm{i}\,\mathrm{max}} = U_{\mathrm{i}\,\mathrm{max}}/k_{\mathrm{i}\,\mathrm{max}} = \left(U_{\mathrm{I}\,\mathrm{max}} - \Delta U_{\mathrm{i}\,\mathrm{max}}\right)/k_{\mathrm{i}\,\mathrm{max}} = \left(U_{\mathrm{I}\,\mathrm{max}} - \Delta U_{\mathrm{i}\,\mathrm{max}}\right)U_{\mathrm{Ni}}/U_{\mathrm{tI}\,\mathrm{max}}$$

可得为

$$U_{\text{tImax}} = \left(U_{\text{Imax}} - \Delta U_{\text{imax}}\right) U_{\text{Ni}} / U'_{\text{imax}}$$

式中, $k_{imax}$  —— 变压器i 最大负荷时应选择的变比;

 $U_{Ni}$  —— 变压器i 低压绕组的额定电压;

 $U_{\text{tImax}}$  —— 变压器i 最大负荷时应选择的高压绕组分接头电压。

 $U'_{\text{imax}}$ ——根据调压目标低压母线要求的电压

同理,该变压器最小负荷时应选择的高压绕组分接头电压为

$$U_{\rm tI\,min} = \left(U_{\rm I\,min} - \Delta U_{\rm i\,min}\right)U_{\rm Ni}/U_{\rm i\,min}'$$



普通变压器有载情况下不能更改分接头,为使最大、最小负荷下变电所低压母线实际电压偏离要求的  $U'_{imax}$ 、 $U'_{imin}$  大体相等,变压器高压绕组的分接头电压应取  $U_{tImax}$  和 $U_{tImin}$  的平均值

$$U_{tI} = \frac{U_{tImax} + U_{tImin}}{2}$$

最后,根据  $U_{\mathfrak{u}}$  选择最接近的分接头,并校验低压母线实际电压是否满足要求。

通常,若

$$\frac{U_{\mathrm{i\,max}} - U_{\mathrm{i\,min}}}{U_{\mathrm{NI}}} \times 100\% \leq \frac{U'_{\mathrm{i\,max}} - U'_{\mathrm{i\,min}}}{U_{\mathrm{Ni}}} \times 100\%$$

则恰当地选择分接头总可以使低电压母线实际电压满足对调压的要求。



若有

$$\frac{U_{\mathrm{i\,max}} - U_{\mathrm{i\,min}}}{U_{\mathrm{NI}}} \times 100\% > \frac{U'_{\mathrm{i\,max}} - U'_{\mathrm{i\,min}}}{U_{\mathrm{Ni}}} \times 100\%$$

普通变压器无论怎样选择分接头,低压母线的实际电压总不能满足对调压的要求。

有载调压变压器可以解决以上问题,其可以在有载情况下更改分接头,调节范围也较大,如 $U_N \pm 3 \times 2.5\%$ 或 $U_N \pm 4 \times 2.0\%$ 。可以直接选择最大、最小负荷时应选的分接头,而不需要取平均值。

如系统中无功功率不缺乏,凡采用普通变压器不能满足调压要求的场合, 采用有载调压变压器都可以满足调压要求。



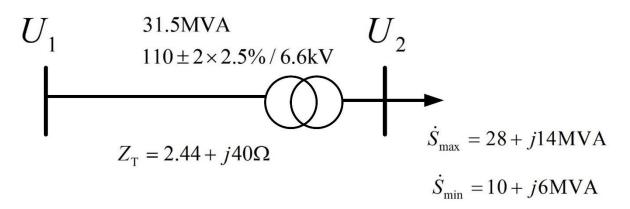
#### ◆ 升压变压器分接头的选择方法

发电厂升压变压器分接头选择方法与降压变压器的区别仅在于,由高压 母线电压推算低压母线电压时,功率是从低压侧流向高压侧的,因此, 分接头选择计算方法为:

$$\begin{split} &U_{\rm tG\,max} = & \left(U_{\rm G\,max} + \Delta U_{\rm g\,max}\right) U_{\rm Ng} \big/ U_{\rm g\,max} \\ &U_{\rm tGmin} = & \left(U_{\rm G\,min} + \Delta U_{\rm g\,min}\right) U_{\rm Ng} \big/ U_{\rm g\,min} \\ &U_{\rm tG} = \frac{U_{\rm tGmax} + U_{\rm tGmin}}{2} \end{split}$$



一降压变压器,其归算到高压侧的参数、负荷及分接头范围已标注于图中,经潮流计算得到最大负荷时高压侧电压为110kV,最小负荷时为115 kV。要求低压母线上电压不超出6~6.6kV的范围。试选择分接头。



解:由分接头范围 $\pm 2 \times 2.5\%$  可知其为一普通变压器。 先计算变压器中的电压损耗 $\Delta U$ 。因已知的是原方电压  $U_1$ ,

故需先求出原方功率  $\dot{S}_1$ 



$$\dot{S}_{1 \max} = \dot{S}_{2 \max} + \Delta \dot{S}_{\max} = 28 + j14 + \frac{28^2 + 14^2}{110^2} (2.44 + j40)$$
$$= 28.1976 + j17.2397 \text{MVA}$$

$$\dot{S}_{1 \min} = \dot{S}_{2 \min} + \Delta \dot{S}_{\min} = 10.0274 + j6.4496 \text{MVA}$$

从而

$$\Delta U_{\text{max}} = (P_{1\text{max}}R + Q_{1\text{max}}X)/U_{1\text{max}} = 6.8945\text{kV}$$
  
 $\Delta U_{\text{min}} = (P_{1\text{min}}R + Q_{1\text{min}}X)/U_{1\text{min}} = 2.4561\text{kV}$ 



#### 再计算分接头电压:

取最大负荷时的 $U_{2max} = 6.0 \text{kV}$ ,最小负荷时的 $U_{2min} = 6.6 \text{kV}$ ,得到:

$$U_{1t \max} = (U_{1\max} - \Delta U_{\max}) U_{2N} / U'_{2\max}$$
$$= (110 - 6.8945) \times 6.6 / 6 = 113.4161 \text{kV}$$

$$U_{1t \min} = (U_{1 \min} - \Delta U_{\min}) U_{2N} / U'_{2 \min}$$
$$= (115 - 2.4561) \times 6.6 / 6.6 = 112.5439 \text{kV}$$

$$U_{1t} = \frac{\left(U_{1t \max} + U_{1t \min}\right)}{2} = 112.98 \text{kV}$$

选最近的分接头为110 + 2.5%×110 = 112.75kV。



## 检验最大负荷和最小负荷时低压侧的实际电压

$$U_{2\text{max}} = (110 - 6.8945) \times 6.6 / 112.75 = 6.0354 \text{kV}$$

$$U_{2 \text{min}} = (115-2.4561) \times 6.6 / 112.75 = 6.5879 \text{kV}$$

可见符合低压母线的要求(6~6.6kV)。



一和发电机直接相连的升压变压器, $S_N=31.5$ MVA,变比为 $6.3/121\pm2\times2.5$ %kV,归算到高压侧的阻抗为 $Z_T=3+j48\Omega$ 。

已知最大负荷 $\dot{S}_{2max} = 25 + j18$  MVA时高压侧母线的电压为 $U_{2max} = 120$  kV,最小负荷 $\dot{S}_{2min} = 14 + j10$  MVA时高压侧母线的电压为 $U_{2min} = 114$  kV。发电机电压的调节范围为 $(6\sim6.6)$  kV。试选择变压器分接头。

解: 先计算变压器的电压损耗:

$$\Delta U_{\text{max}} = \frac{P_{2\text{max}}R + Q_{2\text{max}}X}{U_{2\text{max}}} = \frac{25 \times 3 + 18 \times 48}{120} = 7.8250 \text{kV}$$

$$\Delta U_{\min} = \frac{P_{2\min}R + Q_{2\min}X}{U_{2\min}} = \frac{14 \times 3 + 10 \times 48}{114} = 4.5789 \text{kV}$$



取
$$U'_{1\text{max}} = 1.1U_{\text{N}} = 6.6\text{kV}$$
,  $U'_{1\text{min}} = U_{\text{N}} = 6\text{kV}$ , 得到

$$U_{2\text{tmax}} = \frac{(U_{2\text{max}} + \Delta U_{\text{max}})U_{1N}}{U'_{1\text{max}}} = (120 + 7.8250) \times \frac{6.3}{6.6} = 122.0148 \text{kV}$$

$$U_{\text{2tmin}} = \frac{(U_{\text{2min}} + \Delta U_{\text{min}})U_{1N}}{U'_{\text{1min}}} = (114 + 4.5789) \times \frac{6.3}{6} = 125.5078 \text{kV}$$

从而 
$$U_{2t} = \frac{U_{2\text{tmax}} + U_{2\text{tmin}}}{2} = 123.7613 \text{kV}$$

校验 
$$U_{1\text{max}} = \frac{(U_{2\text{max}} + \Delta U_{\text{max}})U_{1N}}{U_{2\text{t}}} = (120 + 7.8250) \times \frac{6.3}{124.025} = 6.4930 \text{kV} < 6.6 \text{kV}$$

$$U_{1\min} = \frac{(U_{2\min} + \Delta U_{\min})U_{1N}}{U_{2t}} = (114 + 4.5789) \times \frac{6.3}{124.0250} = 6.0234 \text{kV} > 6 \text{kV}$$

符合要求。

# 第四节 电力系统的电压调整 ——借补偿设备调压和组合调压



- 一、借补偿设备调压
- •二、几种调压措施的比较
- •三、几种调压措施的组合——组合调压

## 一、借补偿设备调压(并联调压)



#### 1、各种补偿设备的调节方式

•并联电容器:包括晶闸管开关的并联电容器,都不能调节,只能分组投切以改变其供应的感性无功功率。

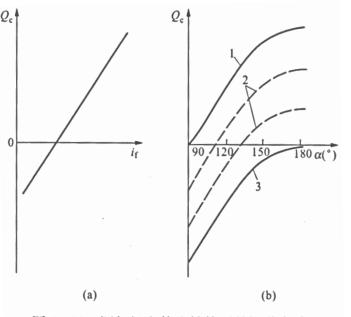


图 6-22 调相机和静止补偿器的调节方式 (a)调相机;(b)静止补偿器 1-投入全部电容器;2-投入部分电容器; 3-不投入电容器

- ◆ 调相机: 借改变其励磁电流 f以改变其供应 或吸取的感性无功功率。端电压为定值时, 无功功率与励磁电流之间基本为线性关系。
- 静止补偿器: 晶闸管控制电抗器型是借改变晶闸管的触发角α来改变电抗器吸取的无功功率,从而调节补偿器供应或吸取的感性无功功率。端电压为定值时,无功功率与触发角之间大体有余弦关系。



#### 1、各种补偿设备的调节方式

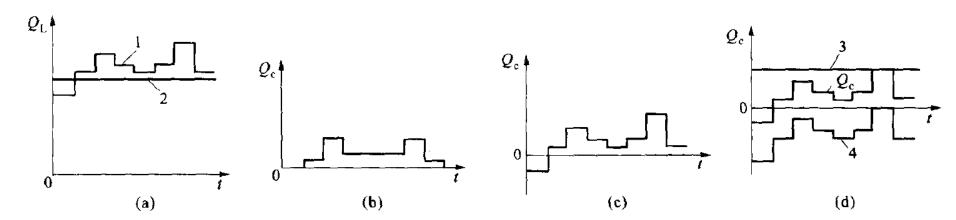


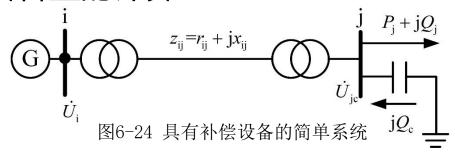
图 6-23 各种并联补偿设备的运行方式

(a) 负荷功率; (b) 电容器功率; (c) 调相机功率; (d) 静止补偿器功率 1—补偿前负荷功率; 2—补偿后负荷功率; 3—电容器支路功率; 4—电抗器支路功率

由于调节方式不同,几种补偿设备的运行方式也不同。若要求补偿后负荷节点的感性无功功率为定值,可见,采用并联电容器无法达到这一要求。



#### 2、补偿设备容量的计算



•根据图6-24,列出设置补偿设备后归算到高压侧的变电所低压母线电压

$$U_{i}^{2} = \left[U_{jc} + \frac{P_{j}r_{ij} + (Q_{j} - Q_{c})x_{ij}}{U_{jc}}\right]^{2} + \left[\frac{P_{j}x_{ij} - (Q_{j} - Q_{c})r_{ij}}{U_{jc}}\right]^{2}$$
**变换得**

$$\frac{z_{ij}^{2}}{U_{jc}^{2}}Q_{c}^{2} - 2(\frac{z_{ij}^{2}}{U_{jc}^{2}}Q_{j} + x_{ij})Q_{c} + \left[U_{jc}^{2} - U_{i}^{2} + 2(P_{j}r_{ij} + Q_{j}x_{ij}) + \frac{z_{ij}^{2}}{U_{jc}^{2}}(P_{j}^{2} + Q_{j}^{2})\right] = 0$$
**令 补 计 2 知 待求解 已知**

Q。为正值,补偿设备应供应感性无功功率;反之应吸取感性无功功率



- 前面的公式虽精确,但是不常用,实践中常用的是另一种简化算式
- 假设计算电压降落时可略去其横分量

$$U_{i} = U_{j} + \frac{P_{j}r_{ij} + Q_{j}x_{ij}}{U_{j}}$$

$$U_{i} = U_{jc} + \frac{P_{j}r_{ij} + (Q_{j} - Q_{c})x_{ij}}{U_{jc}}$$

• 假设两种情况下
$$U_{i}$$
保持不变  $U_{j} + \frac{P_{j}r_{ij} + Q_{j}x_{ij}}{U_{j}} = U_{jc} + \frac{P_{j}r_{ij} + (Q_{j} - Q_{c})x_{ij}}{U_{jc}}$ 

• 可解得 
$$Q_{c} = \frac{U_{jc}}{x_{ij}} \left[ \left( U_{jc} - U_{j} \right) + \left( \frac{P_{j}r_{ij} + Q_{j}x_{ij}}{U_{jc}} - \frac{P_{j}r_{ij} + Q_{j}x_{j}}{U_{j}} \right) \right]$$
 式 (6-24) 一般不大,可略去

对于较复杂的网络, $z_{\rm ij}=r_{\rm ij}+{
m j}x_{\rm ij}$ 应为电源与装设补偿设备节点之间的等值阻抗



## 3、最小补偿设备容量的确定

•将式(6-24)改以变电所低压侧电压 $U'_{jc}$ , $U'_{j}$  表示

$$Q_{c} = \frac{U'_{jc}}{x_{ij}} \left( U'_{jc} - \frac{U_{j}}{k} \right) k^{2} = \frac{U'_{jc}}{x_{ij}} \left( kU'_{jc} - U_{j} \right) k \quad \vec{x} \quad (6-25)$$

- •可见, $Q_c$  不仅取决于调压要求,也取决于变压器变比
- •对于电容器,变压器的分接头应按照最小负荷时电容器全部退出运行的条件考虑,即按  $U_{Umin} = U_{jmin} U_{Nj} / U'_{jmin}$  选择,选定  $U_{Umin}$  后,将其带入式(6-25),再按照最大负荷时的调压要求确定应设置的电容器容量(即最大负荷时电容器全部投入)。

如此,可充分利用电容器的容量,使在满足调压要求的前提下,使用的电容器最少。



- 对于调相机
- ✓假设调相机欠激运行时的容量为过激运行时额定容量的 $\alpha$ 倍,一般0.5左右。
- 假设最大负荷的设质 (公本收无功) 按α倍额定容量运行  $Q_{c} = \frac{U'_{jc max}}{x_{ij}} \left(kU'_{jc max} U_{jmax}\right)k$ ✓ 假设最大负荷时过激(发出无功)按额定容量运行;最小负荷时欠激(吸
- 最大负荷时
- 最小负荷时
- 两式相除,得

$$Q_{c} = \frac{U_{\text{jc max}}}{x_{\text{ij}}} \left( kU'_{\text{jc max}} - U_{\text{jmax}} \right) k$$

$$-\alpha Q_{c} = \frac{U'_{\text{jc min}}}{x_{\text{ij}}} \left( kU'_{\text{jc min}} - U_{\text{jmin}} \right) k$$

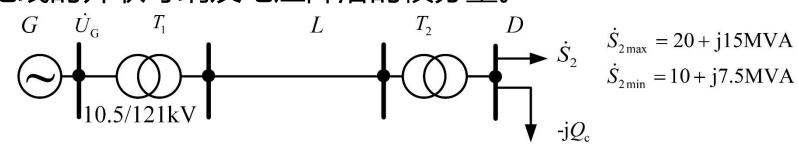
$$-\alpha = \frac{U'_{\text{jc min}} \left( kU'_{\text{jc min}} - U_{\text{jmin}} \right)}{U'_{\text{jc max}} \left( kU'_{\text{jc max}} - U_{\text{jmax}} \right)}$$

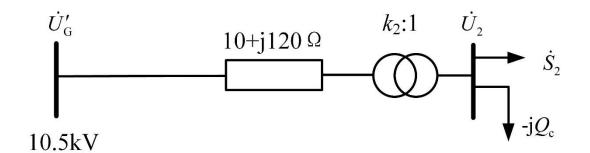
$$k = \frac{U'_{\text{jc min}} U_{\text{jmin}} + \alpha U'_{\text{jc max}} U_{\text{jmax}}}{U'_{\text{jc min}}^{2} + \alpha U'_{\text{jc max}}^{2}}$$

• 上述方法可推广适用于选择静止补偿器的容量,只需对式(6-26)等号左 侧的乘数作相应的修改。



简单电力系统及其等值电路如图所示。发电机维持端电压  $U_G = 10.5 \text{kV}$ 不变,变压器 $T_1$ 变比  $k_1$  已选定,现用户要求 实现常调压,使 $U_2 = 10.5 \text{kV}$ ,试确定负荷端应装无功补偿 设备电容器和同步调相机的容量。计算中不计变压器和输电线的并联导纳及电压降落的横分量。







解: 1) 求最大、最小负荷时归算至高压侧的负荷端电压

 $U_{2\text{max}}$ 和  $U_{2\text{min}}$ 。 归算至高压侧的发电机端电压为

$$U_G = 10.5 \times 121/10.5 = 121 \text{kV}$$

按简单电力系统的潮流计算方法,先取额定电压求功率损耗 (Z= 10 + j120  $\Omega$ )

$$\Delta \dot{S}_{\text{max}} = \frac{ZS_{2\text{max}}^2}{U_N^2} = 0.5165 + j6.1983\text{MVA}$$

$$\Delta \dot{S}_{\min} = \frac{ZS_{2\min}^2}{U_N^2} = 0.1291 + j1.5499MVA$$



## 首端功率为

$$\dot{S}_{G \text{ max}} = \dot{S}_{2 \text{ max}} + \Delta \dot{S}_{\text{max}} = 20.5165 + j21.1983 \text{MVA}$$

$$\dot{S}_{G \min} = \dot{S}_{2 \min} + \Delta \dot{S}_{\min} = 10.1291 + j9.0499 \text{MVA}$$

## 从而负荷端归算至高压侧的电压为

$$U_{2\max} = U_G - \frac{P_{G\max}R + Q_{G\max}X}{U_G'} = 121 - \frac{20.5165 \times 10 + 21.1983 \times 120}{121} = 98.2813 \text{kV}$$

$$U_{2\min} = U_G - \frac{P_{G\min}R + Q_{G\min}X}{U'_G} = 111.1878 \text{kV}$$



负荷侧常调压,根据要求 $U'_{2cmax} = U'_{2min} = 10.5 \text{kV}$ 

# 2) 选择电容器容量 求得变压器 $T_2$ 的变比为

$$k_2 = U_{2\min} / U'_{2\min} = 111.1878 / 10.5 = 10.5893$$

规格化,选最近的分接头为110+2×2.5%,其对应的变比为110× (1+2×2.5%)/11=10.5。

$$Q_{c} = \frac{k_{2}U'_{2c \max}(k_{2}U'_{2c \max} - U_{2\max})}{X} = \frac{10.5 \times 10.5(10.5 \times 10.5 - 98.2813)}{120}$$
$$= 10.9962 \text{MVar}$$

3) 取 $Q_c = 11 \text{MVar}$ ,校验实际电压。



#### 最大负荷时

$$\Delta \dot{S}_{\text{max}} = \frac{(10 + \text{j}120) \left[ 20^2 + (15 - 11)^2 \right]}{110^2} = 0.3438 + \text{j}4.1256\text{MVA}$$

$$\dot{S}_{G\text{max}} = \dot{S}_2 + \Delta \dot{S}_{\text{max}} = 20.3483 + \text{j}8.1256\text{MVA}$$

$$20.3483 \times 10 + 8.1256 \times 120$$

$$U_{2\text{cmax}} = 121 - \frac{20.3483 \times 10 + 8.1256 \times 120}{121} = 111.2603\text{kV}$$
  
 $U'_{2\text{cmax}} = U_{2\text{cmax}} / k_2 = 111.2603 / 10.5 = 10.5962\text{kV}$ 

#### 最小负荷同样可求得

$$U'_{2\text{cmin}} = U_{2\text{min}} / k_2 = 111.1878 / 10.5 = 10.5983 \text{kV}$$

两者均略高于要求的10.5kV,原因在于所需的**变比**不是正好在某一分接头以及**补偿容量**不是正好为一整数,但基本满足了要求。



#### 3) 选择调相机容量

设 
$$\alpha = 0.65$$

$$k_2 = \frac{U'_{2\text{cmin}} U_{2\text{min}} + \alpha U'_{2\text{cmax}} U_{2\text{max}}}{U'^2_{2\text{cmin}} + \alpha U'^2_{2\text{cmax}}} = \frac{10.5 \times 111.1878 + 0.65 \times 10.5 \times 98.2813}{10.5^2 + 0.65 \times 10.5^2}$$

=10.1051

规格化,取最近的分接头为1 + 2.5%,其变比为110× 1.025/11 = 10.25。

$$Q_{c} = \frac{k_{2}U'_{2c \max} \left(k_{2}U'_{2c \max} - U_{2\max}\right)}{X} = \frac{10.25 \times 10.5 \left(10.25 \times 10.5 - 98.2873\right)}{120}$$

$$= 8.3747 \text{MVar}$$

查手册选TT - 66 - 11型同步调相机,容量为  $Q_N = 6$ MVar



#### 校验实际电压:

## 最大负荷时

$$\Delta \dot{S}_{\text{max}} = \frac{\left(10 + \text{j}120\right)\left[20^2 + \left(15 - 6\right)^2\right]}{110^2} = 0.3975 + \text{j}4.7702\text{MVA}$$

$$\dot{S}_{G\text{max}} = 20.3975 + \text{j}13.7702\text{MVA}$$

$$U_{2\text{cmax}} = 121 - \frac{20.3905 \times 10 + 13.7702 \times 120}{121} = 105.6578\text{kV}$$

$$U'_{2\text{cmax}} = U_{2\text{cmax}} / k_2 = 105.6578/10.25 = 10.3081\text{kV}$$



#### 最小负荷时

$$\Delta \dot{S}_{\min} = \frac{\left(10 + \text{j}120\right) \left[10^2 + \left(7.5 + 0.65 \times 6\right)^2\right]}{110^2} = 0.1900 + \text{j}2806\text{MVA}$$

$$\dot{S}_{G\min} = 10.1900 + \text{j}9.7806\text{MVA}$$

$$U_{2\text{cmin}} = 121 - \frac{10.1900 \times 10 + 9.7806 \times 120}{121} = 110.4581\text{kV}$$

$$U'_{2\text{cmin}} = U_{2\text{cmin}} / k_2 = 110.4581/10.25 = 10.7764\text{kV}$$

## 改变输电线路参数调压



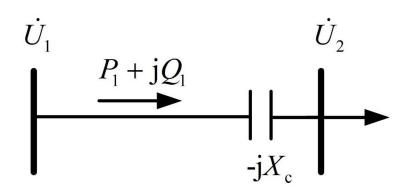
## 改变输电线路参数调压 (串联调压)

■低压电网中,常采用增大导线截面,改变线路电阻,减小电压损耗。

■高压电网中,通常用串联电容,改变线路电抗,以减小线 路电压损耗。

## 改变输电线路参数调压





未串电容时电压损耗:

$$\Delta U = \frac{P_1 R + Q_1 X}{U_1}$$

线路串入电容后电压损耗:

$$\Delta U' = \frac{P_1 R + Q_1 (X - X_C)}{U_1}$$

设线路串入电容前后始端电压不变,始端注入线路的功率不变

$$\Delta U - \Delta U' = \frac{Q_1 X_C}{U_1}$$

电容器容量: 
$$X_{C} = \frac{U_{1}(\Delta U - \Delta U')}{Q_{1}}$$

#### 二、几种调压措施的比较



- 发电机调压:不用附加设备,不需附加投资。当发电机母线没有负荷时, 一般可在的95%~105%范围内调节;发电机母线有负荷时,一般采用逆调压。
- 选择变压器变比或改变分接头调压:一般只能在变压器退出运行的条件下才能进行。因此,借改变变压器变比调压只能理解为采用有载调压变压器或串联加压器。串联加压器需附加设备。
- 对无功功率供应较充裕的系统,采用各种类型有载调压变压器调压显得灵活有效,尤其是系统中个别负荷的变化规律以及它们距电源的远近相差悬殊时。
- 在需要附加设备的调压措施中,对无功功率不足的系统,首要问题是增加 无功功率电源,因此以采用并联电容器、调相机或静止补偿器为宜。
- 为合理选择调压措施,应进行技术经济比较。计算折旧维修费、投资回收费和电能损耗费,三项指标之和最小的方案才是经济最优的。



#### 1、组合调压的分析方法

- •不同调压措施各有优缺点,需分析负荷变化和各类调压措施同时调整时的综合效果,首先将有关变量分成三类:
- (1) 控制变量: 各类调压措施的调整量(包括各发电机电压、各变压器变比、各并联补偿设备容量的调整量), 因为这些调压措施的调整控制着系统电压;
- (2) <u>扰动变量</u>:负荷的变化量(包括各有功、无功功率负荷的变化量),因为正常运行时,主要影响系统电压的正是这些不断变化的负荷;
- (3) 状态变量: 节点电压和支路无功功率的因变量(包括各中枢点电压和各主干线无功功率的因变量), 因为电压的变动总伴随着无功功率潮流的变动, 无功功率潮流的变动又影响着有功功率网损, 降低网损则始终不能忽视, 需将支路无功功率的因变量也列入状态变量。



#### 1、组合调压的分析方法

•然后,列出如下的矩阵方程式(也即分析调压问题时的敏感度方程)

$$\begin{bmatrix} \Delta U \\ \Delta Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial U}{\partial U_{\rm G}} & \frac{\partial U}{\partial k} & \frac{\partial U}{\partial Q_{\rm c}} \\ \frac{\partial Q}{\partial U_{\rm G}} & \frac{\partial Q}{\partial k} & \frac{\partial Q}{\partial Q_{\rm c}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta U_{\rm G} \\ \Delta k \\ \Delta Q_{\rm c} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{\partial U}{\partial P_{\rm L}} & \frac{\partial U}{\partial Q_{\rm L}} \\ \frac{\partial Q}{\partial P_{\rm L}} & \frac{\partial Q}{\partial Q_{\rm L}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta P_{\rm L} \\ \Delta Q_{\rm L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta P_{\rm L} \\ \Delta Q_{\rm c} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta P_{\rm L} \\ \Delta Q_{\rm c} \\ \Delta P_{\rm L} \end{bmatrix}$$

$$\frac{\Delta U, \Delta Q, \Delta U_{\rm G}, \Delta P_{\rm L}, \Delta Q_{\rm L}}{\Delta k, \Delta Q_{\rm c}, \Delta P_{\rm L}, \Delta Q_{\rm L}} \end{bmatrix}$$

•如果这些控制变量和扰动变量都不很大,以致式中的所有偏导数都可看作是定值,则由上式可直接得既计及各负荷的变化,又计及各调压措施的调整作用时,各中枢点电压和各主干线无功功率的变动。这就是分析组合调压的基本方法,此方法源于敏感度分析。



#### 1、组合调压的分析方法

•敏感度:状态向量x 表征的系统运行状况对控制向量u 和扰动向量d 的变化敏感到何种程度。

$$\begin{bmatrix} \Delta U \\ \Delta Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial U}{\partial U_{\rm G}} & \frac{\partial U}{\partial k} & \frac{\partial U}{\partial Q_{\rm c}} \\ \frac{\partial Q}{\partial U_{\rm G}} & \frac{\partial Q}{\partial k} & \frac{\partial Q}{\partial Q_{\rm c}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta U_{\rm G} \\ \Delta k \\ \Delta Q_{\rm c} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{\partial U}{\partial P_{\rm L}} & \frac{\partial U}{\partial Q_{\rm L}} \\ \frac{\partial Q}{\partial P_{\rm L}} & \frac{\partial Q}{\partial Q_{\rm L}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta P_{\rm L} \\ \Delta Q_{\rm L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta U_{\rm A} \Delta Q_{\rm A} \Delta U_{\rm G}, \\ \Delta k_{\rm A} \Delta Q_{\rm c}, \Delta P_{\rm L}, \Delta Q_{\rm L} \end{bmatrix}$$

$$\frac{\Delta U_{\rm A} \Delta Q_{\rm A} \Delta U_{\rm G}, \\ \Delta k_{\rm A} \Delta Q_{\rm c}, \Delta P_{\rm L}, \Delta Q_{\rm L} \end{bmatrix}$$

$$\frac{\Delta U_{\rm A} \Delta Q_{\rm C}, \Delta P_{\rm L}, \Delta Q_{\rm L}}{\Delta Q_{\rm L}}$$

$$\frac{\Delta U_{\rm A} \Delta Q_{\rm C}, \Delta P_{\rm L}, \Delta Q_{\rm L}}{\Delta Q_{\rm L}}$$

灵敏度矩阵

敏感度方程可简写为  $\Delta x = S_{\mathrm{u}} \Delta u + S_{\mathrm{d}} \Delta d$ 



#### 2、分析组合调压时矩阵 $S_u$ 的各个元素

- •对于复杂系统,这一矩阵的建立可有两种途径:一运用计算机等计算工具做潮流计算,求各控制变量单独变化时所有状态变量的变化量,按列形成;二是在系统中进行实测。
- •对于简单系统,则还可以解析法求取其中各元素。

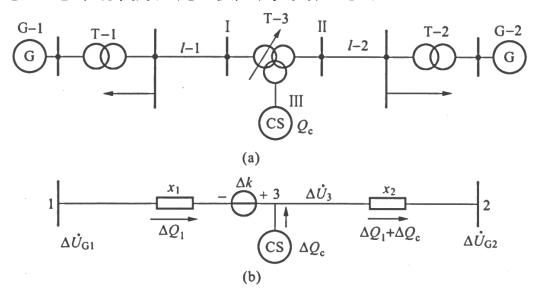


图 6-27 简单系统

(a) 结线图: (b) 简化等值网络



- 系统中采用三种调压措施:改变发电机端电压,改变变压器变比,改变并 联补偿设备的无功功率(以调相机为代表)。
  - (1)  $\frac{\partial U}{\partial U_{\rm G}}$ ,  $\frac{\partial Q}{\partial U_{\rm G}}$  的推导。发电厂1发电机端电压改变  $\Delta U_{\rm G1}$  而其他调压措施不参加调整时,由 $\Delta U_{\rm G1} \approx \Delta Q_{\rm I} \left( x_{\rm I} + x_{\rm 2} \right) / U_{\rm N}$ 可得 $\Delta Q_{\rm I} = \Delta U_{\rm G1} U_{\rm N} / \left( x_{\rm I} + x_{\rm 2} \right)$ 。而运用标幺制时, $U_{\rm N}$ =1.0,从而 $\Delta Q_{\rm I} = \Delta U_{\rm G1} / \left( x_{\rm I} + x_{\rm 2} \right)$

节点3电压的变化量为 $\Delta U_3 = \Delta Q_1 x_2 = \Delta U_{G1} x_2 / (x_1 + x_2)$ 

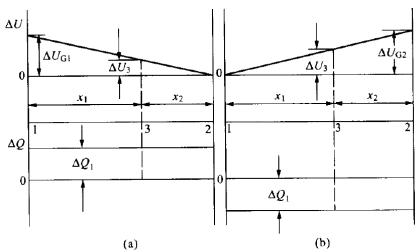


图 6-28 改变发电机端电压时网络中电压和无功功率的变化 (a) 改变 $U_{G1}$ ; (b) 改变 $U_{G2}$ 



由此可得 
$$\frac{\partial Q_1}{\partial U_{G1}} = \frac{\Delta Q_1}{\Delta U_{G1}} = \frac{1}{x_1 + x_2}; \frac{\partial U_3}{\partial U_{G1}} = \frac{\Delta U_3}{\Delta U_{G1}} = \frac{x_2}{x_1 + x_2}$$
同理可得 
$$\frac{\partial Q_1}{\partial U_{G2}} = \frac{\Delta Q_1}{\Delta U_{G2}} = \frac{1}{x_1 + x_2}; \frac{\partial U_3}{\partial U_{G2}} = \frac{\Delta U_3}{\Delta U_{G2}} = \frac{x_2}{x_1 + x_2}$$

设Q1由发电厂1 流向发电厂2为 正

(2)  $\frac{\partial U}{\partial Q_{G}}$ ,  $\frac{\partial Q}{\partial Q_{G}}$  的推导。调相机无功功率改变  $\Delta Q_{C}$  而其他调压措施都不参加调整时,为将  $\Delta Q_{C}$  注入网络,调相机端的电压 $U_{3}$  必需提高  $\Delta U_{3}$  。而这  $\Delta U_{3}$  又因有  $\Delta Q_{1}$ 和( $\Delta Q_{C} + \Delta Q_{1}$ ) 在 $x_{1}$ 和 $x_{2}$ 中流通而降落在这两个电抗中。于是得:

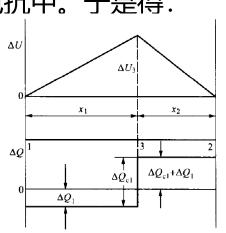


图 6-29 改变调相机功率时网络中电压和无功功率的变化



(3)  $\frac{\partial U}{\partial k}$ ,  $\frac{\partial Q}{\partial k}$  的推导。如将变压器变比定义为  $k=U_{II}/U_{I}$ , 则当施加在变压器一次侧的电压不变而将一次绕组的分接头向下移 $\Delta k$ ,相当于一个附加电势,将有  $\Delta Q_1 = \Delta k / (x_1 + x_2)$ ,节点3的电压将升高  $\Delta U_3 = \Delta Q_1 x_2 = \Delta k x_2 / (x_1 + x_2)$ 

曲此可得 
$$\frac{\partial Q_1}{\partial k} = \frac{\Delta Q_1}{\Delta k} = \frac{1}{x_1 + x_2}; \frac{\partial U_3}{\partial k} = \frac{\Delta U_3}{\Delta k} = \frac{x_2}{x_1 + x_2}$$

同理得采用串联电容器补偿时调整容抗水。的效果

得 
$$\frac{\partial Q_1}{\partial x_c} = Q_{10}$$
 调整前发电厂1向发电 厂2传输的无功功率

若电容器组就装在简化等值网络中Δk 的位置

$$\frac{\partial U_3}{\partial x_c} = \frac{Q_{10}x_2}{x_1 + x_2}$$

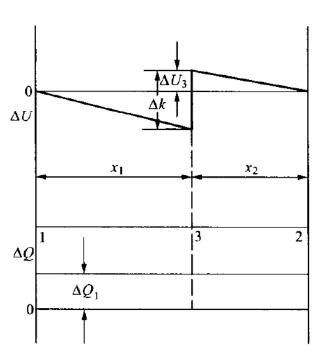


图 6-30 改变变压器变比时网络中电压和无功功率的变化



• 归纳上述各式,建立如下的敏感度矩阵S。

$$S_{\mathrm{u}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{\mathrm{G1}}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{\mathrm{G2}}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial Q_{\mathrm{c}}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial k} \\ \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{\mathrm{G1}}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{\mathrm{G2}}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial Q_{\mathrm{c}}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial k} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}} & \frac{x_{1}}{x_{1} + x_{2}} & \frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}} \\ \frac{1}{x_{1} + x_{2}} & \frac{-1}{x_{1} + x_{2}} & \frac{-1}{x_{1} + x_{2}} & \frac{1}{x_{1} + x_{2}} \end{bmatrix}$$
$$= \frac{1}{x_{1} + x_{2}} \begin{bmatrix} x_{2} & x_{1} & x_{1}x_{2} & x_{2} \\ 1 & -1 & x_{2} & 1 \end{bmatrix}$$

• 同理, 对于系统

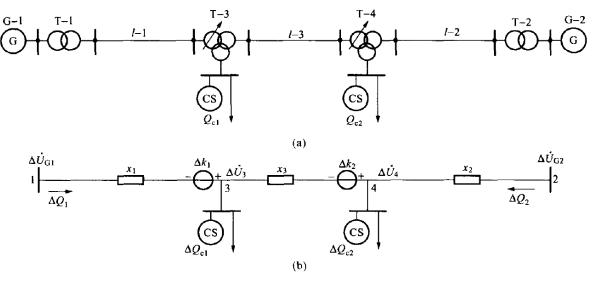


图 6-31 简单系统

(a) 结线图; (b) 简化等值网络



#### lacktriangle 建立如下的敏感度矩阵S。

$$\boldsymbol{S}_{\mathrm{u}} = \begin{bmatrix} \frac{\partial U_{3}}{\partial k_{1}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial k_{2}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial Q_{\mathrm{c}1}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial Q_{\mathrm{c}2}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{\mathrm{G}1}} & \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{\mathrm{G}2}} \\ \frac{\partial U_{4}}{\partial k_{1}} & \frac{\partial U_{4}}{\partial k_{2}} & \frac{\partial U_{4}}{\partial Q_{\mathrm{c}1}} & \frac{\partial U_{4}}{\partial Q_{\mathrm{c}2}} & \frac{\partial U_{4}}{\partial U_{\mathrm{G}1}} & \frac{\partial U_{4}}{\partial U_{\mathrm{G}2}} \\ \frac{\partial Q_{1}}{\partial k_{1}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial k_{2}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial Q_{\mathrm{c}1}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial Q_{\mathrm{c}2}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{\mathrm{G}1}} & \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{\mathrm{G}2}} \\ \frac{\partial Q_{2}}{\partial k_{1}} & \frac{\partial Q_{2}}{\partial k_{2}} & \frac{\partial Q_{2}}{\partial Q_{\mathrm{c}1}} & \frac{\partial Q_{2}}{\partial Q_{\mathrm{c}2}} & \frac{\partial Q_{2}}{\partial U_{\mathrm{G}1}} & \frac{\partial Q_{2}}{\partial U_{\mathrm{G}2}} \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{x_1 + x_2 + x_3} \begin{bmatrix} x_2 + x_3 & -x_1 & x_1(x_2 + x_3) & x_1x_2 & x_2 + x_3 & x_1 \\ x_2 & x_2 & x_1x_2 & x_2(x_1 + x_3) & x_2 & x_1 + x_3 \\ 1 & 1 & -(x_2 + x_3) & -x_2 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & -x_1 & -(x_1 + x_3) & -1 & 1 \end{bmatrix}$$



#### 3、几种调压措施的组合

(1) 改变发电机1电压 $U_{\rm G1}$ 和发电机2电压 $U_{\rm G2}$ 。若  $\Delta U_{\rm G1}$  =  $\Delta U_{\rm G1}$  ,则

$$\Delta U_{3} = \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{G1}} \Delta U_{G1} + \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{G2}} \Delta U_{G2} = \left(\frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}} + \frac{x_{1}}{x_{1} + x_{2}}\right) \Delta U_{G1} = \Delta U_{G1} = \Delta U_{G2}$$

$$\Delta Q_{1} = \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{G1}} \Delta U_{G1} + \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{G2}} \Delta U_{G2} = \left(\frac{1}{x_{1} + x_{2}} - \frac{1}{x_{1} + x_{2}}\right) \Delta U_{G1} = 0$$

这种组合调压可改变整个系统的电压水平,但不改变系统中无功功率的分布。

(2) 改变发电机1电压  $U_{G1}$ 和变压器变比 k 。若  $\Delta U_{G1} = -\Delta k$ ,则

$$\Delta U_3 = \frac{\partial U_3}{\partial U_{G1}} \Delta U_{G1} + \frac{\partial U_3}{\partial k} \Delta k = \left(\frac{x_2}{x_1 + x_2} - \frac{x_2}{x_1 + x_2}\right) \Delta U_{G1} = 0$$

$$\Delta Q_1 = \frac{\partial Q_1}{\partial U_{G1}} \Delta U_{G1} + \frac{\partial Q_1}{\partial k} \Delta k = \left(\frac{1}{x_1 + x_2} - \frac{1}{x_1 + x_2}\right) \Delta U_{G1} = 0$$

这种组合调压可改变三绕组变压器高压侧的电压水平,但不改变中压侧的电压水平和整个系统中的无功功率分布。



(3) 改变发电机1电压 $U_{G1}$ 和调相机功率 $Q_{c}$ 。若  $\Delta U_{G1} = x_2 \Delta Q_{c}$ ,则

$$\Delta U_{3} = \frac{\partial U_{3}}{\partial U_{G1}} \Delta U_{G1} + \frac{\partial U_{3}}{\partial Q_{c}} \Delta Q_{c} = \left(\frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}} + \frac{1}{x_{2}} \times \frac{x_{1} x_{2}}{x_{1} + x_{2}}\right) \Delta U_{G1} = \Delta U_{G1}$$

$$\Delta Q_{1} = \frac{\partial Q_{1}}{\partial U_{G1}} \Delta U_{G1} + \frac{\partial Q_{1}}{\partial Q_{c}} \Delta Q_{c} = \left(\frac{1}{x_{1} + x_{2}} - \frac{1}{x_{2}} \times \frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}}\right) \Delta U_{G1} = 0$$

这种组合调压可使三绕组变压器中压侧的电压水平随发电机1电压的改变而改变,但不改变高压侧的无功功率分布。

(4) 改变变压器变比 k 和调相机功率  $Q_c$  。若  $\Delta k = -x_1 \Delta Q_c$  ,则

$$\Delta U_{3} = \frac{\partial U_{3}}{\partial k} \Delta k + \frac{\partial U_{3}}{\partial Q_{c}} \Delta Q_{c} = \left(-x_{1} \times \frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}} + \frac{x_{1}x_{2}}{x_{1} + x_{2}}\right) \Delta Q_{c} = 0$$

$$\Delta Q_{1} = \frac{\partial Q_{1}}{\partial k} \Delta k + \frac{\partial Q_{1}}{\partial Q_{c}} \Delta Q_{c} = \left(-x_{1} \times \frac{1}{x_{1} + x_{2}} - \frac{x_{2}}{x_{1} + x_{2}}\right) \Delta Q_{c} = -\Delta Q_{c}$$

这种组合调压可使调相机增发的无功功率全部向三绕组变压器高压侧输送,但不改变中压侧的电压水平。



#### 几种调压措施两两组合时的调整效果

调压措施		改变发电机 1电压 <i>U</i> GI和 发电机2电 压 <i>U</i> G2	改变发电机 1电压 <i>U</i> GI和 变压器变比 <i>k</i>	改变发电机 2电压 <i>U</i> <sub>G2</sub> 和 变压器变比 <i>k</i>	改变发电机 $1$ 电压 $U_{\rm GI}$ 和调相机功率 $Q_{\rm C}$	改变发电机 $2$ 电压 $U$ $_{\mathrm{G2}}$ 和调相机功率 $Q$ $_{\mathrm{c}}$	改变变压器 变比 $k$ 和调相 机功率 $Q$ $\circ$
调整效果	$\Delta U$ 3	$\Delta U$ G1或 $\Delta U$ G2	0	$\Delta U$ G2	$\Delta U$ G1	$\Delta U$ G2	0
	$\Delta Q$ 1	0	0	0	0	$-\Delta Q$ c	$-\Delta Q$ c
	条件*	$\Delta U_{\rm G1} = \Delta U_{\rm G2}$	$\Delta U_{\rm G1} = -\Delta k$	$\Delta U$ G2 = $\Delta k$	$\Delta U_{\rm G1} = x_2 \Delta Q_{\rm c}$	$\Delta U_{\rm G2} = x_1 \Delta Q_{\rm c}$	$\Delta k = -x_1 \Delta Q$ c
调整特点		可改变整个 系统的电压 水平,但不 改变系统中 无功功率的 分布	可组压水改的和中变压侧平变压的,中压个无分的整的,中压个无分为。	可组压水改的和中变压侧平变电的,高压个无分色。	可变压的 平电 一	可变压的 空间 医四种 医二甲甲二甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲甲	可使调相机 增发的无部 三绕。 三绕。 是是, 是是, 是是, 是是, 是是, 是是, 是是, 是是, 是是, 是是





# 谢谢!