电气精品教材丛书 "十三五"江苏省高等学校重点教材 工业和信息化部"十四五"规划教材

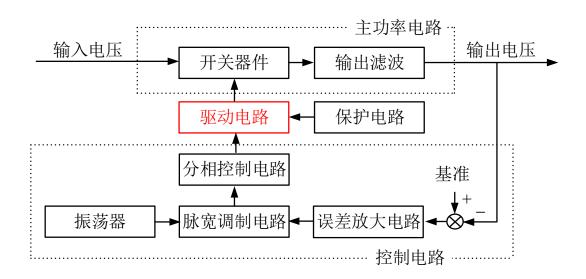
电力电子技术·Power Electronics

第10章 驱动电路

|| 概述

- 驱动电路作用:
- 将控制电路输出的PWM脉冲放大到足以驱动开关管——开关功率放大作用

- ■优良的驱动电路:
- 改善开关管的开关特性
- 减小开关损耗
- 提高整机效率和器件可靠性(即尽量快开、快关)

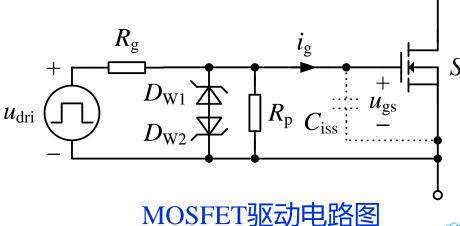


闭环电源系统图

- 10.1 MOSFET驱动
- 10.2 共地驱动
- 10.3 浮地驱动
- 10.4 隔离驱动
- 10.5 IGBT驱动

MOSFET驱动

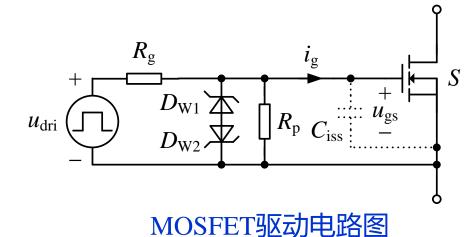
- 驱动电压源 u_{dri} : 幅值足够高,低于栅源极击穿电压,一般选择12V
- 栅极电阻 R_g : 用来限制栅极初始充电电流和放电电流,起到阻尼 u_{gs} 振荡(寄生参数导致)的作用; R_g 阻值要求较小,以达到快速开通和关断,一般取几欧姆到几十欧姆
- 栅源极并接电阻 R_p : MOSFET栅极不允许开路或悬浮,避免因静电感应造成误导通,其大小一般选为10k
- 棚源极并接稳压管:限制ugs最高电压,击穿电压选择稍低于开关管允许的栅极最大电压

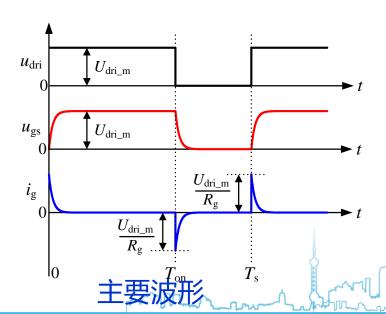


MOSFET驱动

- lacksquare 驱动为高电平时,通过 $R_{
 m g}$ 给 $C_{
 m iss}$ 充电, $u_{
 m gs}$ 从零开始呈指数上升到驱动电压,驱动初始电流为 $U_{
 m dri}/R_{
 m g}$,并呈指数下降到零
- 驱动为低电平时, C_{iss} 通过 R_g 放电, u_{gs} 从驱动电压呈指数下降到零,驱动电流从 U_{dri}/R_g 呈指数下降到零
- 驱动电压源仅在开通和关断瞬间提供一个充放电电流,稳态时为零,故

驱动电压功率很小

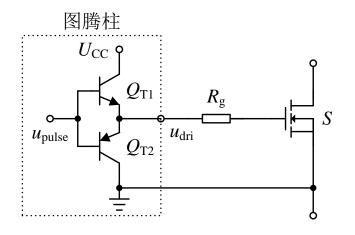


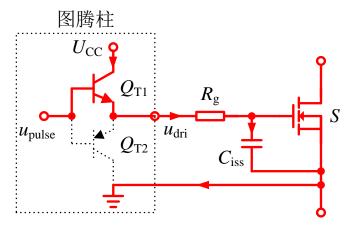


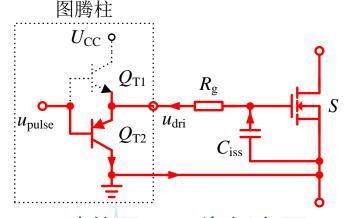
- 10.1 MOSFET驱动
- 10.2 共地驱动
- 10.3 浮地驱动
- 10.4 隔离驱动
- 10.5 IGBT驱动

基本共地驱动电路

- 当控制电路与MOSFET的源极共地时,驱动电路常采用互补式驱动电路
- NPN 型和PNP 型两晶体管以图腾柱连接(射极跟随)
- 驱动信号高电平时, Q_{T1} 导通, Q_{T2} 截止, U_{CC} 通过 R_{g} 给 C_{iss} 充电;
- $lacksymbol{\blacksquare}$ 驱动信号低电平时, Q_{T2} 导通, Q_{T1} 截止, C_{iss} 经由 R_{g} 放电
- $lacksymbol{U}_{ ext{pulse}}$ 幅值不能高于 $U_{ ext{CC}}$,一般设计与 $U_{ ext{CC}}$ 相等







(a) 驱动信号 U_{pulse} 为高电平($U_{\text{pul_m}}$)

(b) 驱动信号 U_{pulse} 为低电平(0)

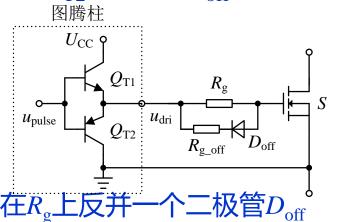
共地驱动电路各工作模态

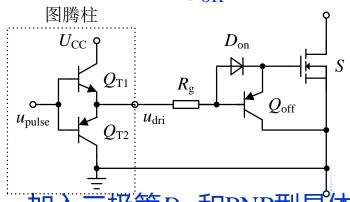
基本的共地驱动电路

加速关断驱动电路

- 为加速关断,可在 R_g 上并联一个电阻 R_{g_off} 和二极管 D_{off} 组成的支路
- C_{iss} 放电回路的电阻为 R_g 和 R_{g_off} 的并联,有利于提高放电速度,当将 R_{g_off} 短路,放电更快
- 进一步加快关断,加入二极管 $D_{\rm on}$ 和PNP型晶体管 $Q_{\rm off}$
- $lacksymbol{\blacksquare}$ 驱动高电平时, Q_{T1} 导通, U_{CC} 通过 R_{g} 和 D_{on} 给 C_{iss} 充电
- 驱动低电平时, Q_{T2} 导通, Q_{off} 导通, C_{iss} 电荷直接通过 Q_{off} 释放到零,放电

速度更快

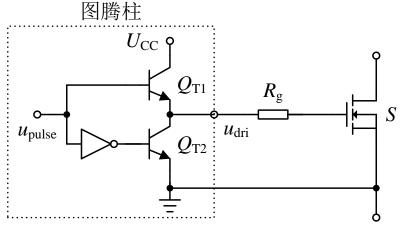




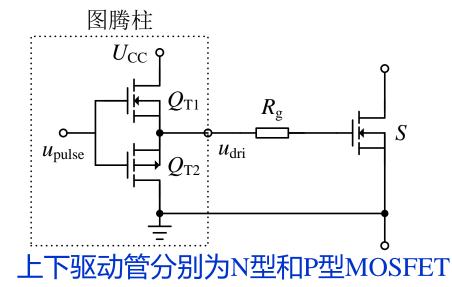
加入二极管 $D_{\rm on}$ 和PNP型晶体管 $Q_{\rm off}$

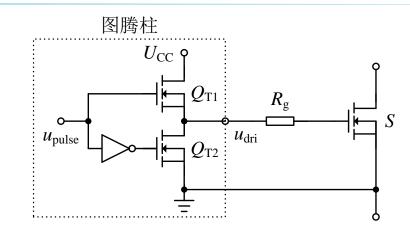
加速关断的图腾柱驱动电路。

其他类型共地驱动电路

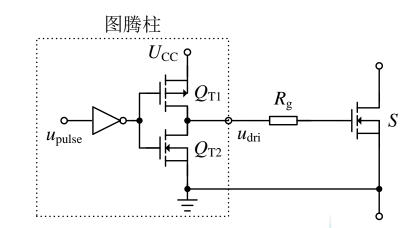


驱动管均为NPN型晶体管





驱动管均为N型MOSFET



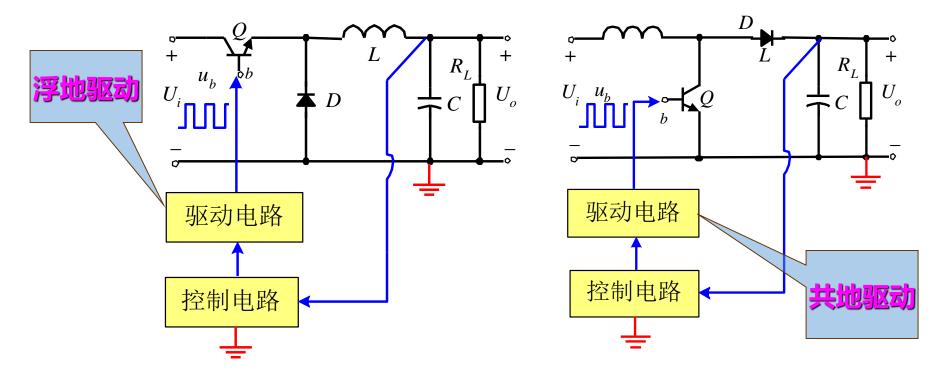
上下驱动管分别为P型和N型MOSFET

其他共地驱动电路

- 10.1 MOSFET驱动
- 10.2 共地驱动
- 10.3 浮地驱动
- 10.4 隔离驱动
- 10.5 IGBT驱动

浮地驱动电路

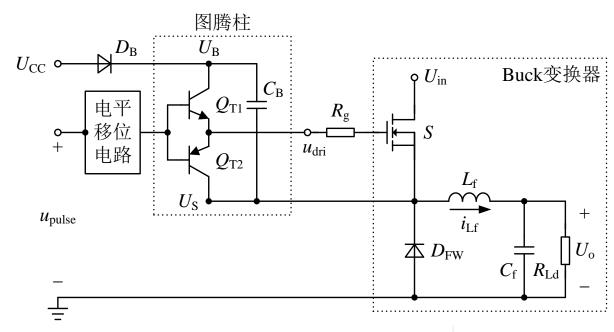
一、了解浮地隔离的概念



- · 控制参考地与驱动信号参考地(e极)不同—浮地驱动;
- 控制参考地与驱动信号参考地(e极)同地—共地驱动;

地弧式;

- 驱动信号与开关管源极不共地
- 电平移位电路用于将驱动信号进行电平移位
- Q_{T1} 和 Q_{T2} 构成图腾柱
- C_B为图腾柱的供电电容
- $D_{\rm B}$ 为 $C_{\rm B}$ 提供充电通路
- U_{CC}为控制电路的供电电压

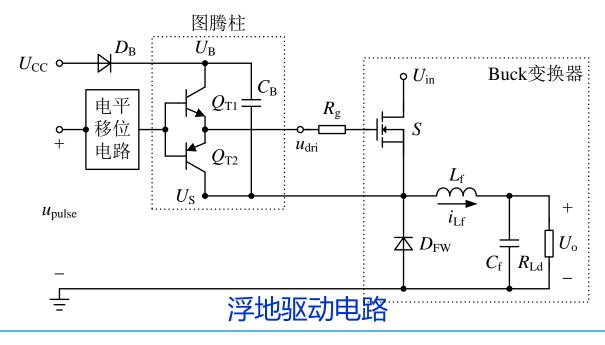


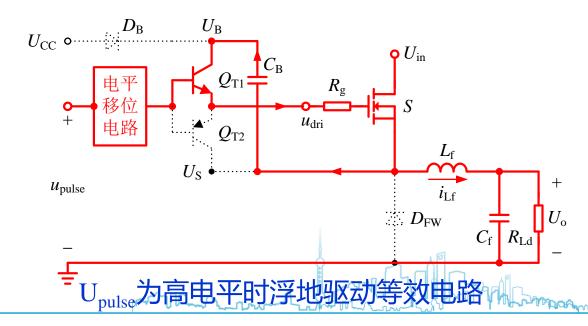
浮地驱动电路

Las 100 more of the contraction of the contraction

当驱动信号Upulse高电平时:

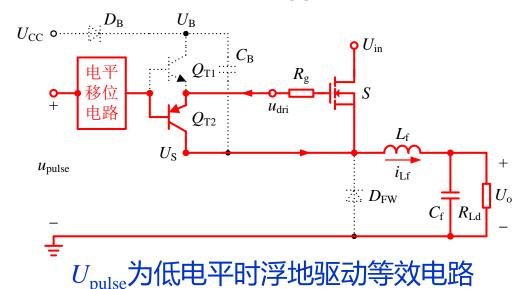
- Q_{T1} 和 Q_{T2} 的基极电压为高电平, Q_{T1} 导通
- 电容 C_B 通过 R_g 给开关管S输入电容充电
- 开关管S导通

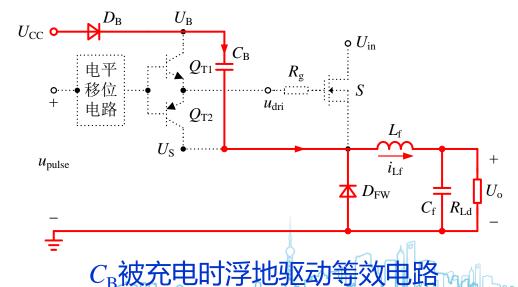




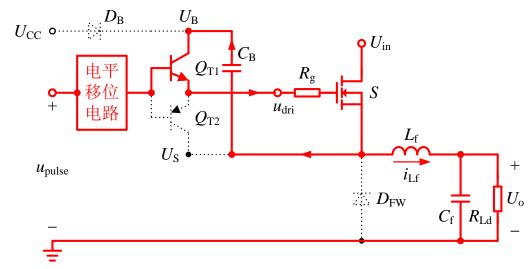
当驱动信号Upulse低电平时:

- Q_{T1} 和 Q_{T2} 基极电压低电平, Q_{T2} 导通
- 开关管S的输入电容经由Rg放电
- 当 u_{ds} 小于门槛电压 U_{TH} , S 截止, D_{FW} 导通
- \blacksquare S 源极电压为零, U_{CC} 通过二极管 D_B 给电容 C_B 充电

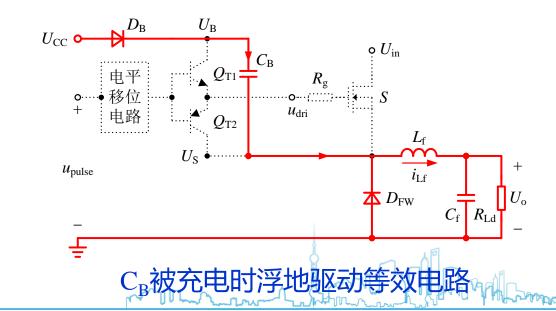




- 电容C_B下端电位在U_{in}和0之间跳变
- $lacksymbol{\blacksquare}$ 当开关管S导通、 D_{FW} 截止时,电容 C_{B} 下端电位将从0上举到 U_{in}
- 二极管 D_B 和电容 C_B 构成自举电路,为此称 D_B 为自举二极管, C_B 为自举电容
- \blacksquare 二极管 D_{R} 承受的反向电压为 U_{in} ,工作在开关频率,需要选用快恢复二极管

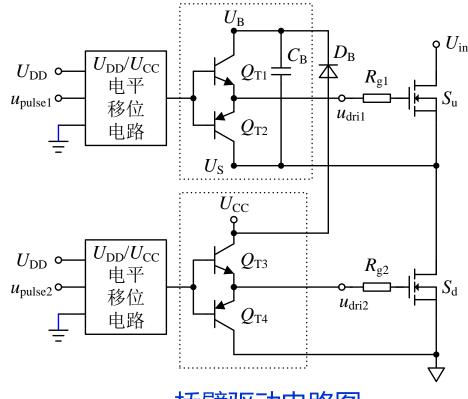


Upulse为高电平时浮地驱动等效电路



桥臂浮地驱动电路

- 桥式电路:下管为共地驱动,上管需要浮地驱动
- 上管采用浮地驱动: Q_{T1} 和 Q_{T2} 构成图腾柱, D_{B} 为自举二极管, C_{B} 为自举电容, U_{CC} 为驱动电压
- 下管采用共地驱动: Q_{T3} 和 Q_{T4} 构成图腾柱
- 控制信号通过电平移位电路,得到与上管源极和 U_{CC}共地的驱动信号
- IR公司IR2110驱动芯片只需外接一只自举二极管 和自举电容即可,可直接实现桥臂浮地驱动



桥臂驱动电路图

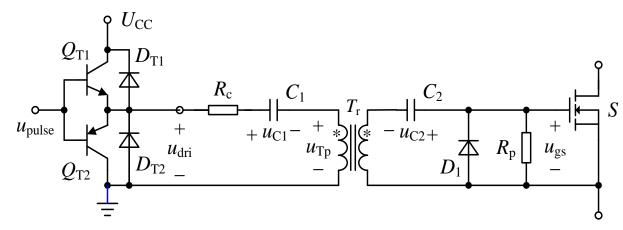
- 10.1 MOSFET驱动
- 10.2 共地驱动
- 10.3 浮地驱动
- 10.4 隔离驱动
- 10.5 IGBT驱动

隔离驱动电路

- 在隔离型变换器中,控制电路有时与输出电压共地,其驱动需要电气隔离
- 电气隔离可采用光耦和变压器来实现
- 由于光耦存在一定的延时,适用于开关频率较低的场合
- 变压器的延时几乎可以忽略,适用于开关频率较高的场合

| 适用于单管的隔离驱动电路

- Q_{T1} 和 Q_{T2} 构成图腾柱, T_r 是隔离变压器
- R_c用来阻尼电容与变压器漏感和寄生电感引起的振荡;
- C_1 是隔直电容, C_2 是驱动电压幅值恢复电容
- *D*₁是驱动电压幅值恢复二极管
- R_p用来避免断电后开关管因静电感应导致栅极过压击穿

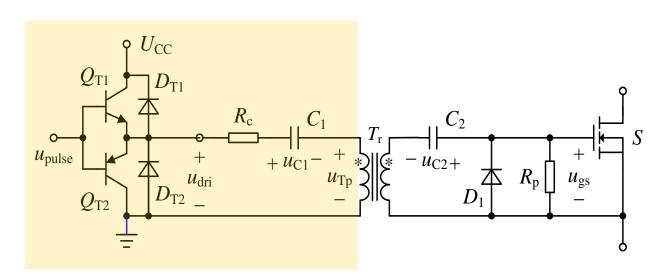


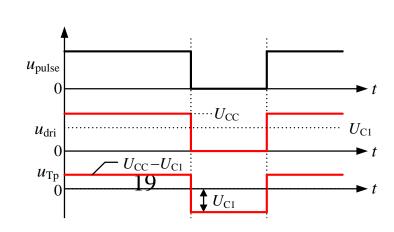
适用于单管的隔离型驱动电路图

18

| 适用于单管的隔离驱动电路

- 驱动电压所含直流分量,加在隔直电容 C_1 上
- 电容上电压即为驱动电压直流分量
- $lacksymbol{\blacksquare}$ 变压器上电压上交流电压,正向幅值为 $U_{\rm cc}$ - $U_{\rm cl}$,负向幅值为 $U_{\rm cl}$



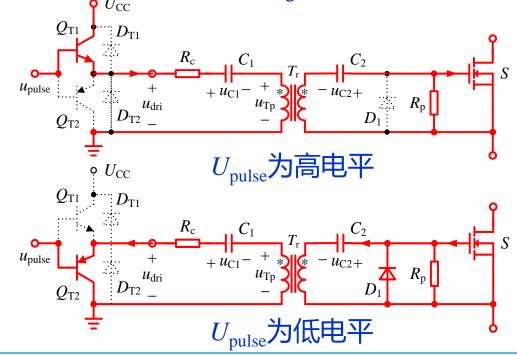


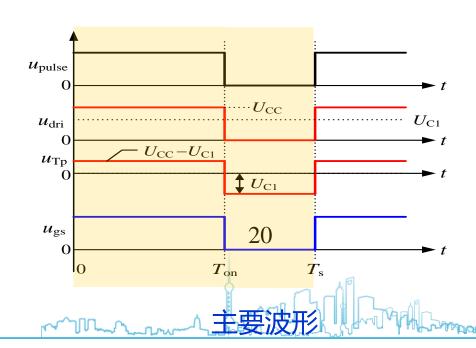
适用于单管的隔离型驱动电路图



适用于单管的隔离驱动电路

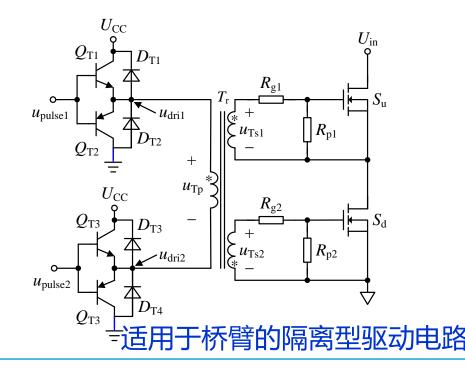
- $lacksymbol{\blacksquare}$ 变压器上电压上交流电压,正向幅值为 U_{cc} - U_{c1} ,负向幅值为 U_{c1}
- 驱动低电平时, Q_{T2} 导通, u_{gs} 为0, $U_{\text{C2}} = U_{\text{c1}}$
- 驱动高电平时, Q_{T1} 导通, u_{gs} 为 U_{cc} - U_{c1} + U_{C2}
- 稳态时 U_{C2} 等于 U_{C1} ,所以 u_{gs} 高压平即为 U_{cc}

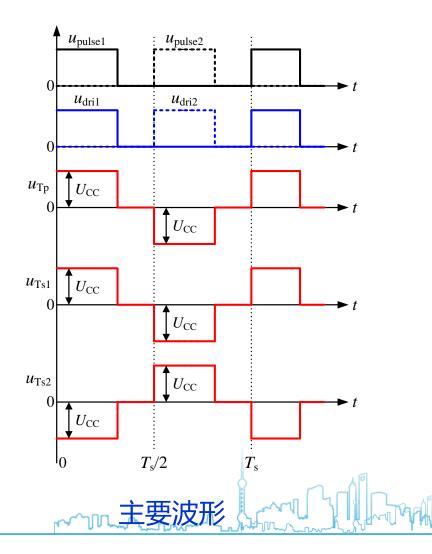




适用于桥臂的隔离驱动电路

- $lacksymbol{U}_{ ext{pulse}1}$ 高时, $u_{ ext{dri}1}$ 高; $U_{ ext{pulse}2}$ 高时, $u_{ ext{dri}2}$ 高
- 副边两驱动相位相反,避免直通
- 开关管驱动信号脉宽相等且相差半个开关周期

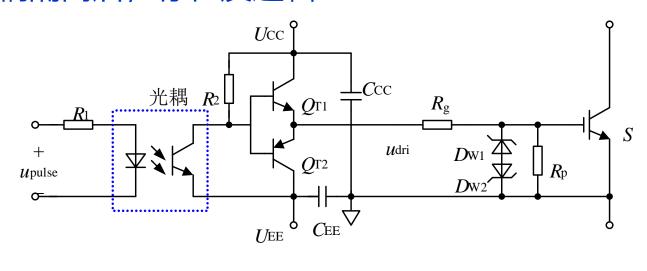




- 10.1 MOSFET驱动
- 10.2 共地驱动
- 10.3 浮地驱动
- 10.4 隔离驱动
- 10.5 IGBT驱动

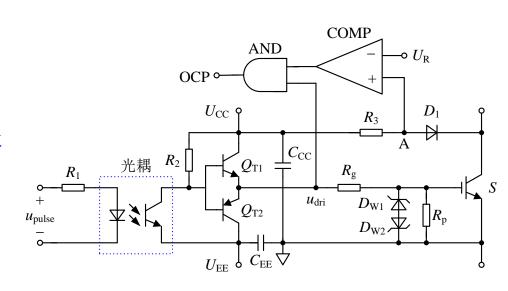
IGBT驱动电路

- IGBT为MOSFET驱动双极性晶体管
- IGBT驱动特性与MOSFET类似
- 供电电压为正负电压, $U_{\rm CC}=15{\rm V}$, $U_{\rm EE}=-10{\rm V}$, IGBT 关断时,负电压驱动,以防止误导通
- 驱动信号采用光耦隔离后,存在反逻辑



IGBT驱动电路

- ■IGBT驱动特殊要求
 - $I_c < I_{CM}$ 、关断时避免 du_{ce}/dt 过大,避免擎住效应
 - 实现:检测 u_{ce} 过大,去控制 u_{Ge} ,实现保护
- 过流保护原理: IGBT导通时, D₁也导通, 如果A点电位(i₂过高, u₂e增加)超过上限, 比较器输出高电平, 与驱动信号相与后, 产生过流保护信号, 关闭驱动
- D₁电压定额应与IGBT相当,应选用快恢复 二极管



基本的IGBT驱动电路

