

第五章 线性系统的频域分析法

第一节 频率特性

第二节 典型环节与开环系统的频率特性

第三节 频率域稳定判据

第四节 稳定裕度

第五节 闭环系统的频域性能指标

第六节 控制系统频域设计

时域方法准确、直观，但用解析法求解系统的时域响应不易。

频域分析法是一种图解分析法，不仅可以反映系统的稳态性能，而且可以用来研究系统的暂态性能和噪声抑制效果。

频域性能指标和时域性能指标有确定的对应关系。

数学基础是傅里叶变换。

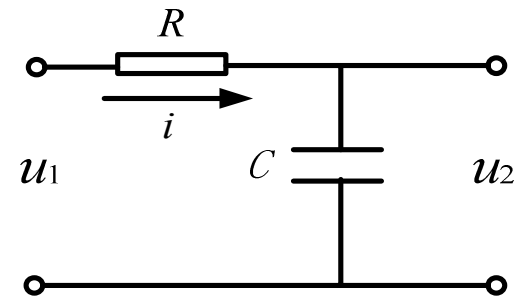
5.1 频率特性

一、频率特性的基本概念

例：如图所示电气网络

传递函数为

$$\frac{U_2(s)}{U_1(s)} = \frac{1/Cs}{R + 1/Cs} = \frac{1}{RCs + 1} = \frac{1}{Ts + 1}$$



若输入为正弦信号： $u_1 = U_{1m} \sin \omega t$

输入的拉氏变换为： $U_1(s) = \frac{U_{1m} \omega}{s^2 + \omega^2}$

输出的拉氏变换为： $U_2(s) = \frac{1}{Ts + 1} \cdot \frac{U_{1m} \omega}{s^2 + \omega^2}$ (零初始条件)

输出的拉氏反变换为： $u_2 = \frac{U_{1m} T \omega}{1 + T^2 \omega^2} e^{-\frac{t}{T}} + \frac{U_{1m}}{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}} \sin(\omega t - \arctan \omega T)$

5.1 频率特性

输出的稳态响应为：

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u_2 = \frac{U_{1m}}{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}} \sin(\omega t - \arctan \omega T) = U_{1m} A(\omega) \sin(\omega t + \varphi(\omega))$$

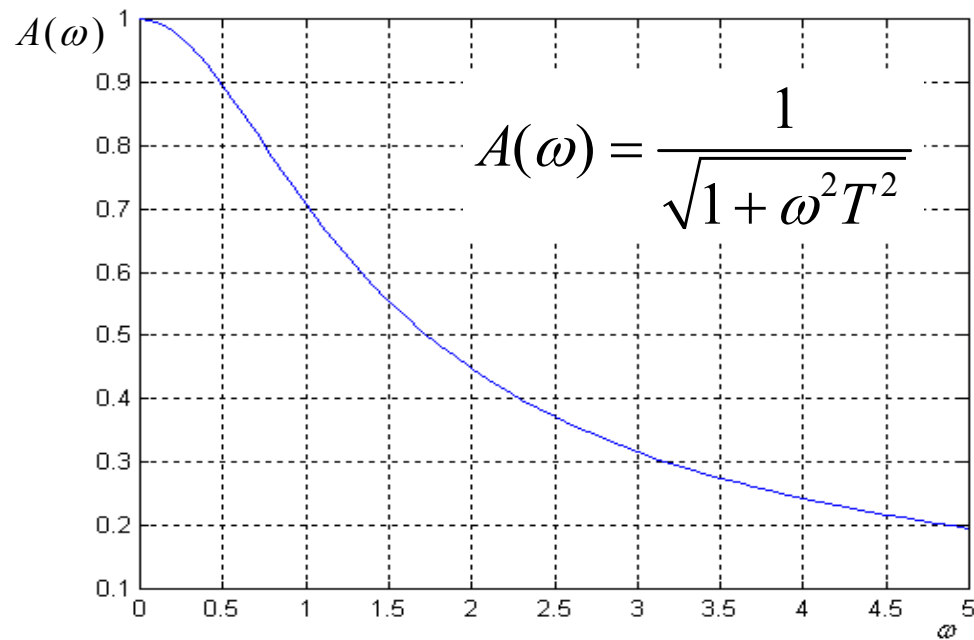
对于正弦输入，输出的稳态响应仍是一个同频率正弦信号。

输入信号为： $u_1 = U_{1m} \sin \omega t$

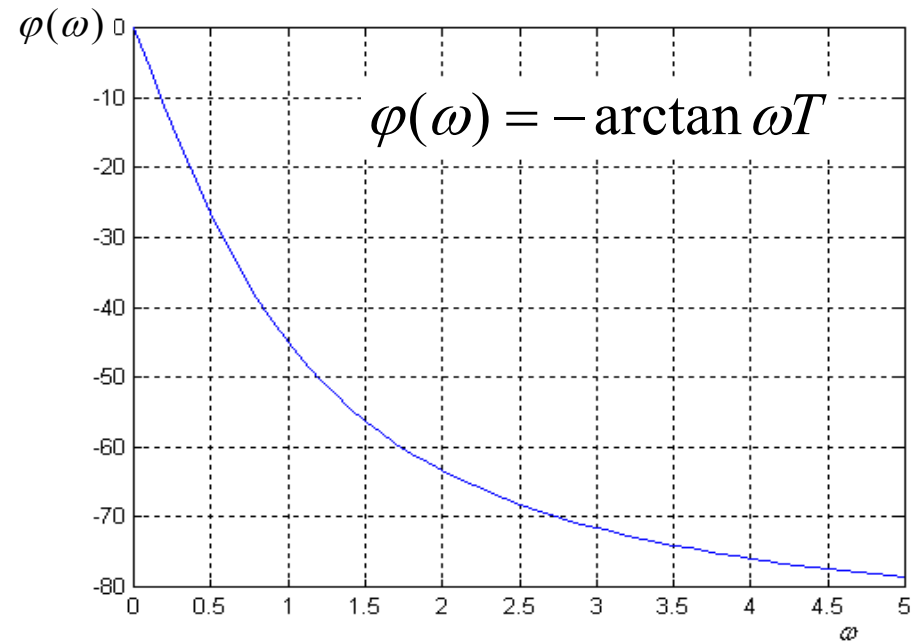
输出稳态响应中与输入同频率的分量与输入信号的比较：

➤ 幅值之比 $A(\omega)$	$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + \omega^2 T^2}}$	} ω 的函数	幅值降低 相角滞后
➤ 相位之差 $\varphi(\omega)$	$\varphi(\omega) = -\arctan \omega T$		

5.1 频率特性



(a) 幅值比



(b) 相位差

ω 的函数

幅值比、相位差与什么有关？

5.1 频率特性

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1+T^2\omega^2}} \quad \varphi(\omega) = -\arctan \omega T$$

环节的传递函数: $G(s) = \frac{1}{Ts+1}$

若取 $s = j\omega$

$$\text{则 } G(s) = G(j\omega) = \frac{1}{1+T\omega j} = \frac{1}{\sqrt{1+T^2\omega^2}} e^{-j\arctan \omega T} = |G(j\omega)| e^{j\angle G(j\omega)}$$

$$\text{有如下关系: } A(\omega) = |G(j\omega)| \quad \varphi(\omega) = \angle G(j\omega)$$

幅值比和相位差与环节或系统的数学模型有本质关系。

5.1 频率特性

频率特性的定义：

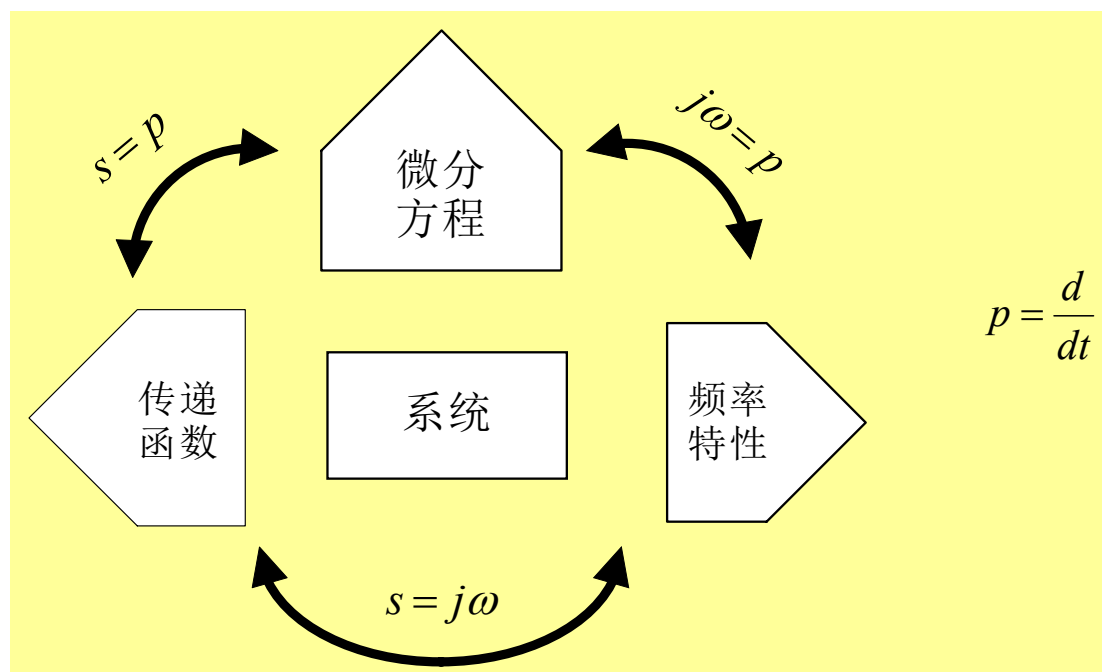
输出稳态响应中与输入同频率的分量与输入信号的幅值之比 $A(\omega)$ 称为幅频特性、与输入信号的相位之差 $\varphi(\omega)$ 称为相频特性，并称其指数表达式 $G(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$ 为系统的频率特性。

因为如下关系： $A(\omega) = |G(j\omega)|$ $\varphi(\omega) = \angle G(j\omega)$

当频率为 ω 的正弦信号加到电路的输入端后，稳态时系统的频率特性等于传递函数（输出和输入之比）的傅氏变换。

$$G(j\omega) = \frac{C(j\omega)}{R(j\omega)} = G(s) \Big|_{s=j\omega}$$

5.1 频率特性



对象数学模型之间的关系

5.1 频率特性

二、频率特性的几何表示法

- (1) 幅相频率特性曲线 又称幅相曲线或极坐标图 ★
- (2) 对数 频率特性曲线 又称伯德曲线或伯德图 ★
- (3) 对数幅相 曲线 又称尼克尔斯曲线或尼克尔斯图

- 幅相频率特性曲线 虚实轴
- 对数 频率特性曲线 ω 轴 (2曲线)
- 对数幅相 曲线 幅相轴

5.1 频率特性

1. 幅相频率特性曲线

横轴为实轴，纵轴为虚轴，构成复数平面。

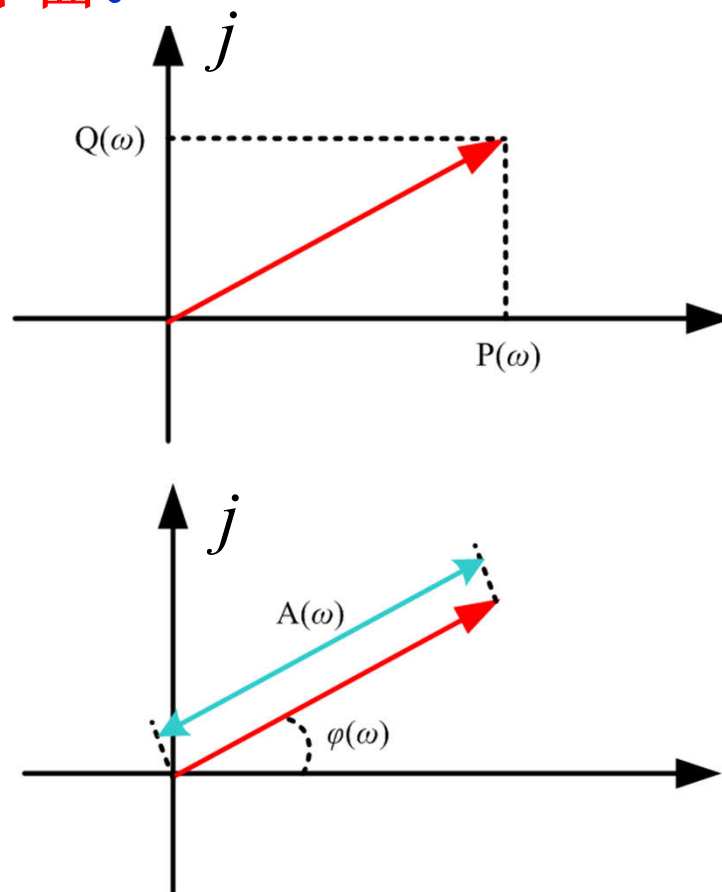
对于给定的频率，频率特性值为复数

- 1) 表示成实数和虚数的和形式，则实部为实轴坐标值，虚部为虚轴坐标值。

$$G(j\omega) = P(\omega) + jQ(\omega)$$

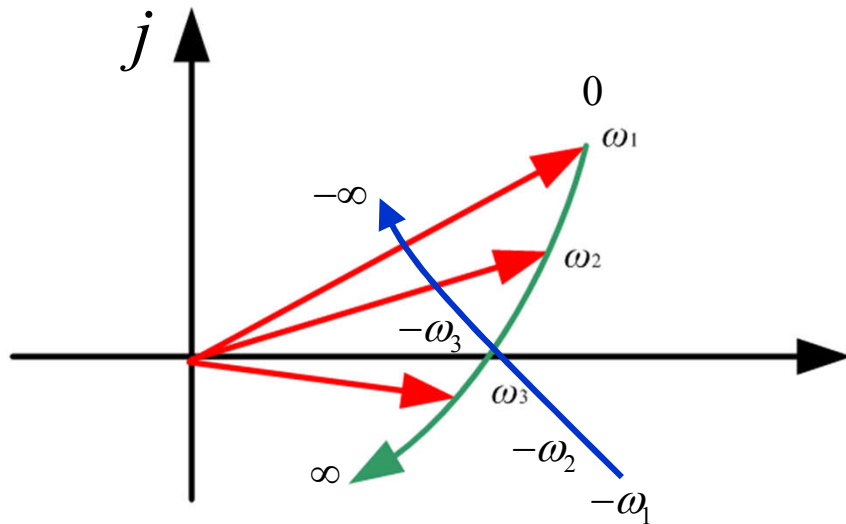
- 2) 表示成复指数形式，则频率特性为复平面上的向量，向量长度为频率特性的幅值，向量相位为向量与实轴正方向的夹角。

$$G(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$



5.1 频率特性

幅相频率特性曲线：反映 ω 变化时频率特性的值的变化情况。
频率为参变量，将向量端点连接起来，用绿箭头表示频率增加时幅相曲线的变化方向。



当频率 ω 变化时， $G(j\omega)$ 变化的曲线，即向量端点轨迹称为幅相频率特性曲线或极坐标图。

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1+T^2\omega^2}} \quad \varphi(\omega) = -\arctan \omega T$$

幅频特性是频率的偶函数，相频特性是频率的奇函数。

因此，幅相曲线关于实轴对称，一般只画出0至 $+\infty$ 的幅相曲线。

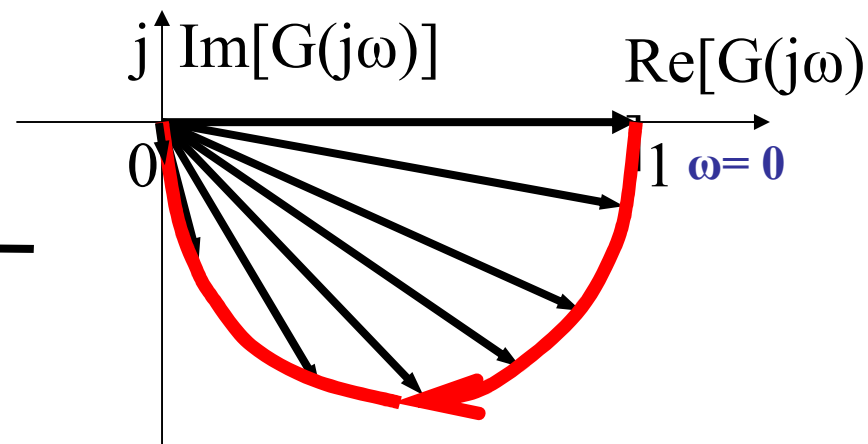
5.1 频率特性

惯性环节: $G(s) = \frac{1}{0.5s+1}$

频率特性: $G(j\omega) = \frac{1}{0.5\omega j+1}$

$$A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{0.25\omega^2+1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan 0.5\omega$$



问: 频率 ω 由0至 $-\infty$ 的幅相曲线?

ω	0	0.5	1	2	4	5	8	20
$\varphi(\omega)$	0	-14.5	-26.6	-45	-63.4	-68.2	-76	-84
$A(\omega)$	1	0.97	0.89	0.71	0.45	0.37	0.24	0.05

5.1 频率特性

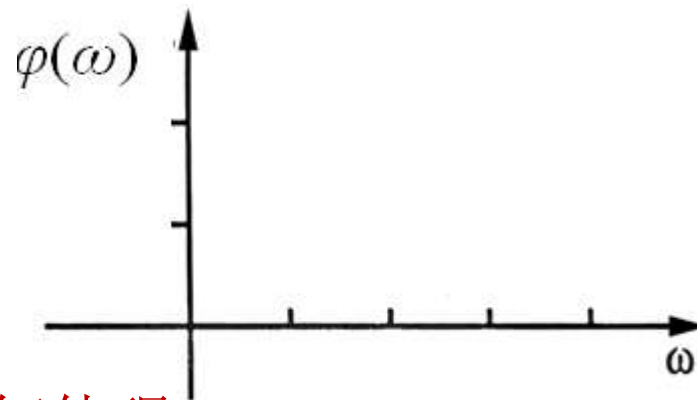
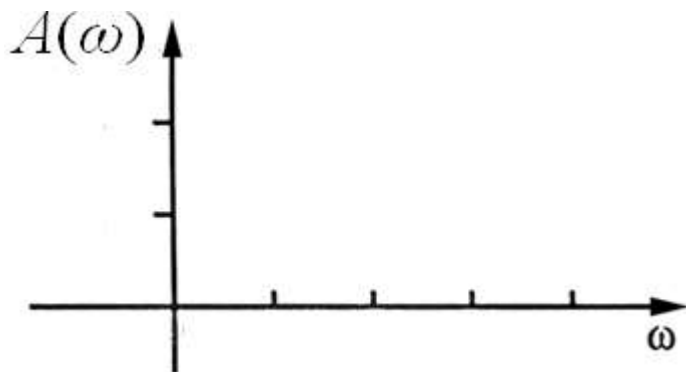
2. 对数频率特性曲线

又称为Bode图，伯德曲线，伯德图

由对数幅频特性（曲线）和对数相频特性（曲线）组成。

对数幅频特性是幅频特性 $A(\omega)$ 与频率 ω 的关系曲线；

对数相频特性是相频特性 $\varphi(\omega)$ 与频率 ω 的关系曲线。



“对数”如何体现

5.1 频率特性

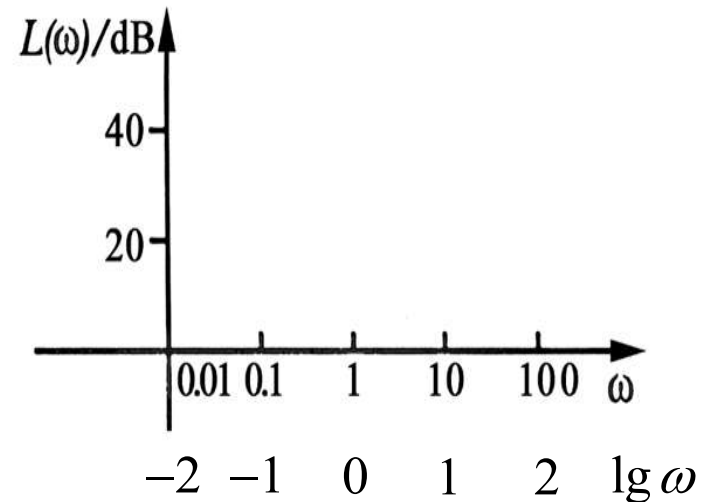
为尽可能地反映全部频带范围内的频率特性，改用半对数坐标系。

1) 对数幅频特性曲线：

- 横坐标按 $\lg \omega$ 分度，单位为rad/s。
原来横轴上的 ω 取对数作为新的横坐标，新的横坐标为等分点。

优点：采用对数分度实现了横坐标的非线性压缩，便于在较大范围内反映频率特性的变化情况。

- 纵坐标按 $L(\omega)=20\lg|A(\omega)|$ 线性分度，单位为dB。 $|A(\omega)|$ 每增加10倍， $L(\omega)$ 增加20dB；



5.1 频率特性

$20\lg A(\omega)$ 的优点：将幅值的乘除法运算转化为加减法运算，简化计算及图形绘制。

n 个环节串联组成的系统 $G(j\omega) = G_1(j\omega)G_2(j\omega)\cdots G_n(j\omega)$

$$= A_1(\omega)e^{j\varphi_1(\omega)} A_2(\omega)e^{j\varphi_2(\omega)} \cdots A_n(\omega)e^{j\varphi_n(\omega)}$$

$$= A_1(\omega)A_2(\omega)\cdots A_n(\omega)e^{j[\varphi_1(\omega)+\varphi_2(\omega)+\cdots+\varphi_n(\omega)]}$$

对数幅频特性 $L(\omega)$

$$L(\omega) = 20\lg|G(j\omega)| = 20\lg A_1(\omega)A_2(\omega)\cdots A_n(\omega)$$

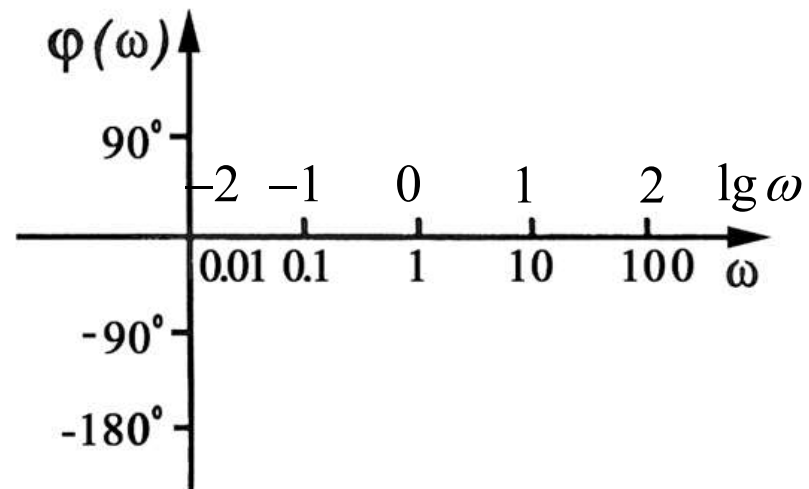
$$= 20\lg A_1(\omega) + 20\lg A_2(\omega) + \cdots + 20\lg A_n(\omega)$$

$$= L_1(\omega) + L_2(\omega) + \cdots + L_n(\omega)$$

5.1 频率特性

2) 对数相频特性曲线:

- 横坐标按 $\lg \omega$ 分度，即横轴为 ω 取对数后的等分点。
- 纵坐标按 $\varphi(\omega)$ 线性分度，单位为度。



$$G(j\omega) = G_1(j\omega)G_2(j\omega)\cdots G_n(j\omega)$$

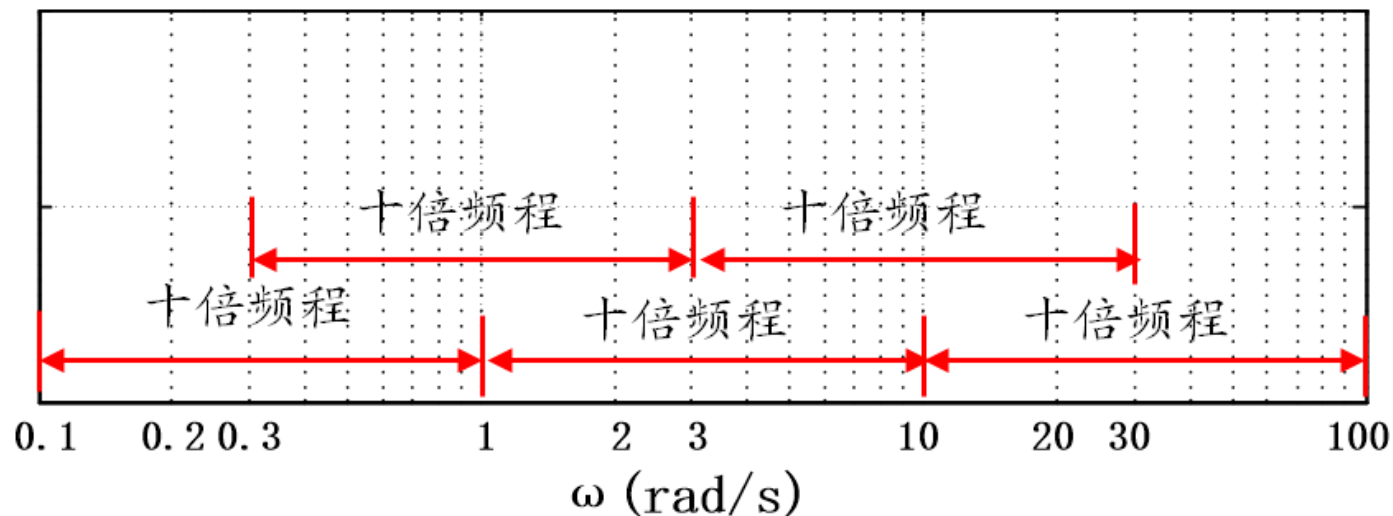
$$= A_1(\omega)A_2(\omega)\cdots A_n(\omega)e^{j[\varphi_1(\omega)+\varphi_2(\omega)+\cdots+\varphi_n(\omega)]}$$

$\varphi(\omega)$ 本来就是加法运算

5.1 频率特性

半对数坐标：纵坐标是线性均匀刻度，横坐标不均匀，取 $\lg\omega$ 。

- 线性分度：变量变化1时，坐标间距变化一个单位长度。
- 对数分度：变量变化10倍时（称为十倍频程），坐标间距变化一个单位长度。



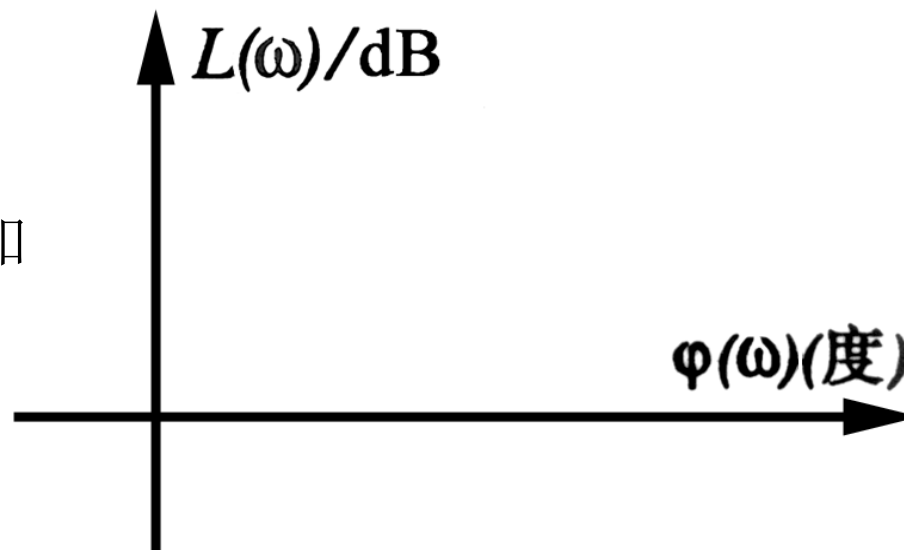
5.1 频率特性

3. 对数幅相曲线

又称为尼克尔斯图或尼克尔斯曲线。

对数幅相曲线是将对数幅频特性和对数相频特性两张图，在角频率为参变量的情况下合成一张图。

- 纵轴按 $L(\omega)=20\lg A(\omega)$ 分度， $A(\omega)$ 每增加 10 倍， $L(\omega)$ 增加 20dB；
- 横轴按 $\varphi(\omega)$ 分度，单位为度。



对数幅相坐标系

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

一、典型环节

控制系统由若干典型环节组成，常见的典型环节：

比例环节	K	惯性环节	$\frac{1}{Ts + 1}$
积分环节	$\frac{1}{s}$	一阶微分环节	$\tau s + 1$
微分环节	s	振荡环节	$\frac{1}{T^2 s^2 + 2\zeta Ts + 1}$
		滞后环节	$e^{-\tau s}$

分别讨论典型环节的频率特性 $L(\omega)=20\lg A(\omega)$ $\varphi(\omega)$

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

二、典型环节的频率特性

步骤：

- (1) 环节的传递函数 $G(s)$;
- (2) 令 $s=j\omega$, 求出频率特性表达式 $G(j\omega)$;
- (3) $G(j\omega)$ 分为实部 $P(\omega)$ 和虚部 $Q(\omega)$, 若 $G(j\omega)$ 的分母为复数, 需要做有理化处理;
- (4) 求出幅频 $A(\omega)$ 和相频特性 $\varphi(\omega)$ 的表达式, 根据不同的频率值计算幅频和相频特性, 最后绘制幅相特性曲线或对数频率特性曲线。

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

1. 比例环节

传递函数: $G(s)=K$

频率特性: $G(j\omega) = K \Rightarrow$

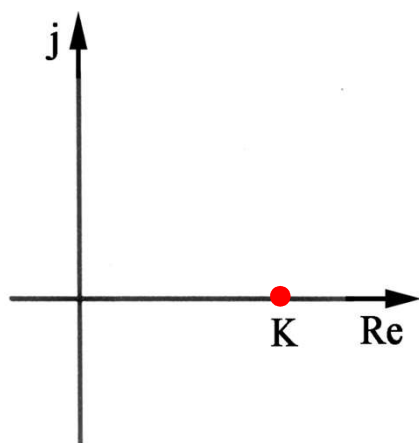
$$P(\omega) = K = \text{const}$$

$$Q(\omega) = 0$$

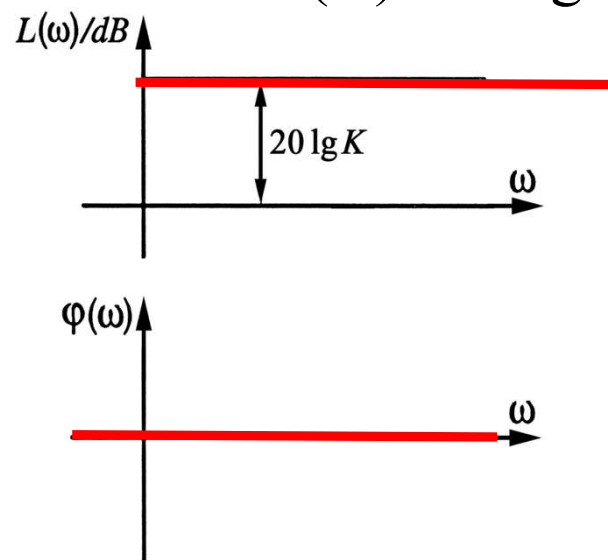
幅频特性: $A(\omega) = K$

相频特性: $\varphi(\omega) = 0$

对数幅频特性: $L(\omega) = 20\lg A(\omega) = 20\lg K$

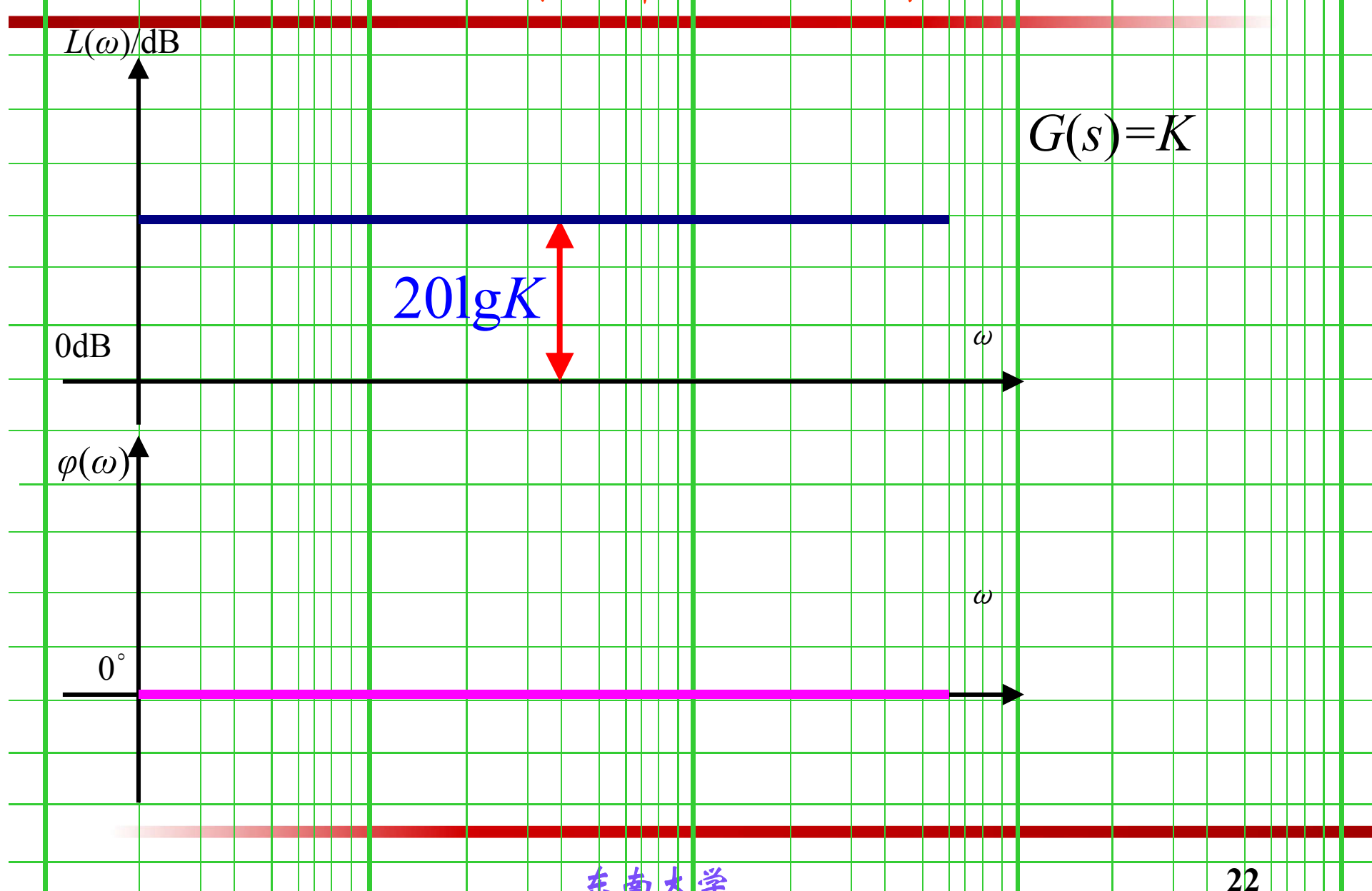


比例环节的极坐标图为一点



对数幅频特性为一水平线，相频特性与横坐标重合。

比例环节的Bode图

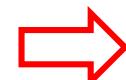


5.2 典型环节与开环系统的频率特性

2. 积分环节

传递函数: $G(s) = \frac{1}{s}$

频率特性: $G(j\omega) = \frac{1}{j\omega} = \frac{1}{\omega} e^{-j\frac{\pi}{2}}$


$$\begin{aligned} P(\omega) &= 0 \\ Q(\omega) &= -\frac{1}{\omega} \end{aligned}$$

幅频特性: $A(\omega) = \frac{1}{\omega}$

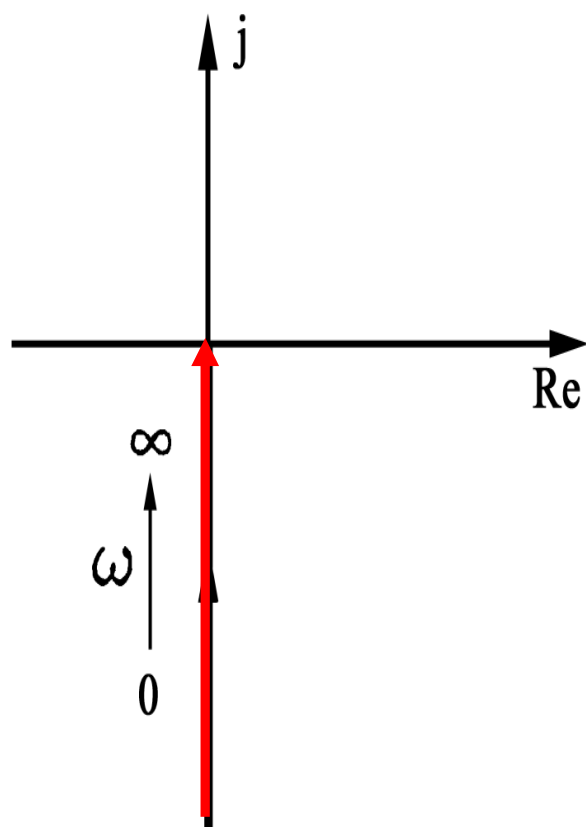
相频特性: $\varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2}$

对数幅频特性: $L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = -20 \lg \omega$

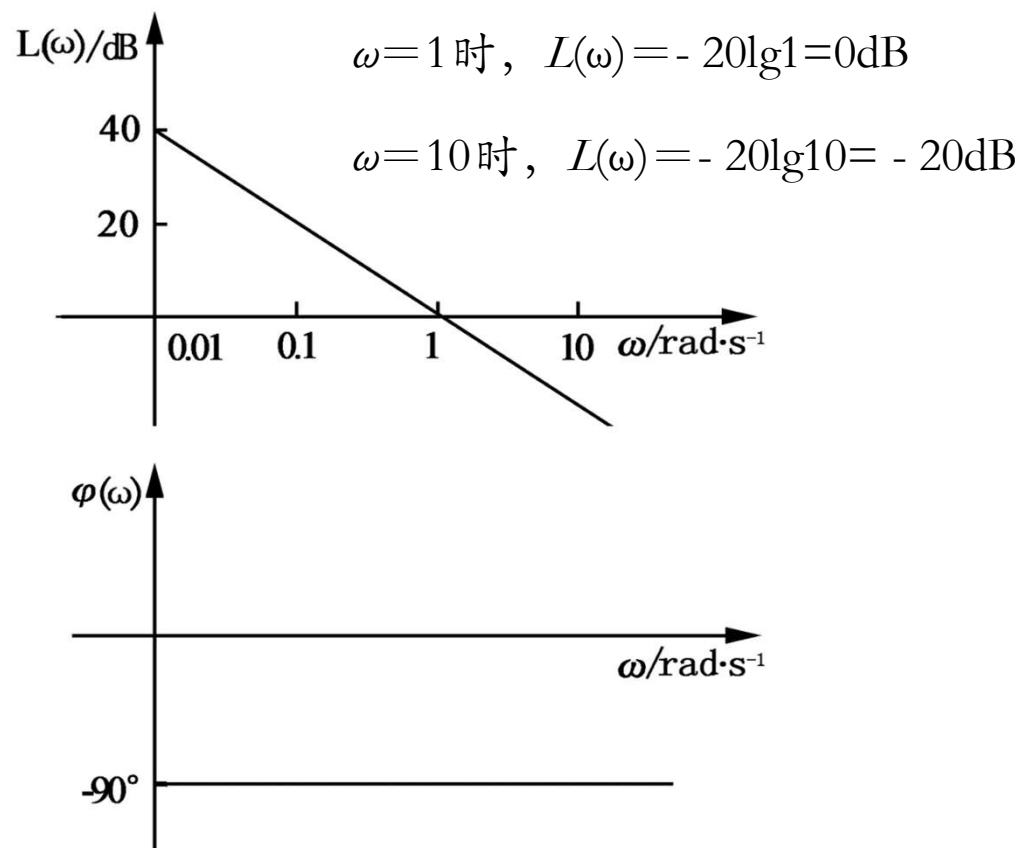
5.2 典型环节与开环系统的频率特性

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega} \quad \varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2}$$

$$L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = -20 \lg \omega$$

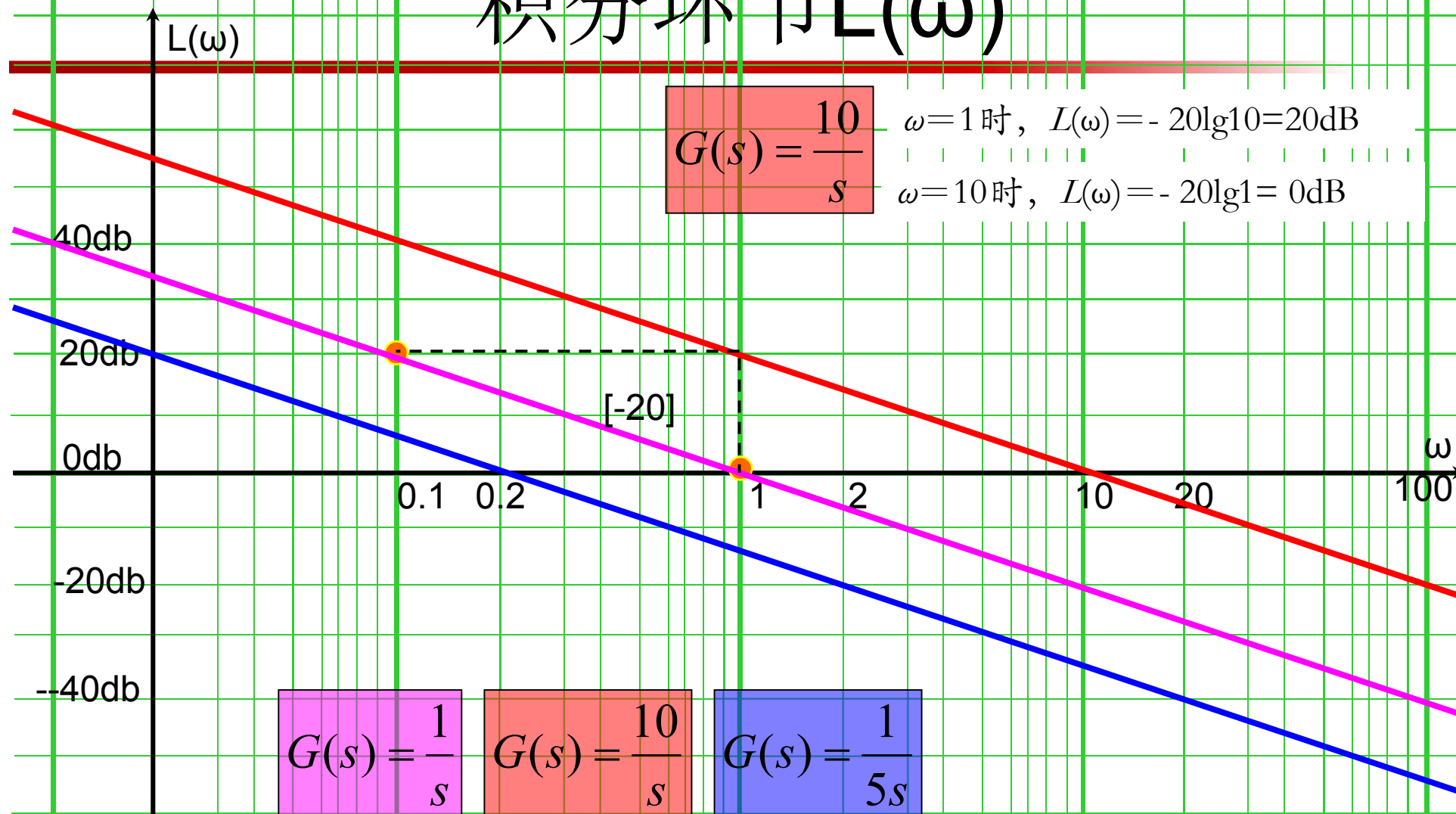


积分环节的极坐标图



积分环节的Bode图


积分环节 $L(\omega)$



5.2 典型环节与开环系统的频率特性

3. 微分环节

纯微分的传递函数: $G(s)=s$

频率特性: $G(j\omega) = j\omega = \omega e^{j\frac{\pi}{2}}$  $\begin{matrix} P(\omega) = 0 \\ Q(\omega) = \omega \end{matrix}$

幅频特性: $A(\omega) = \omega$

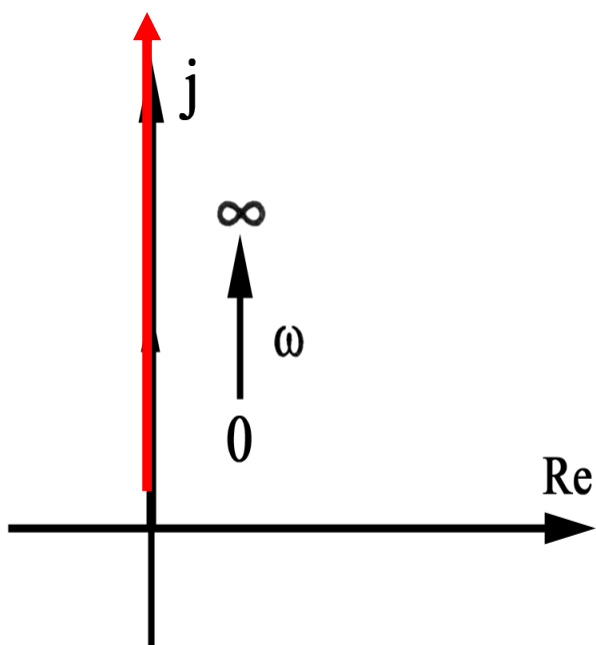
相频特性: $\varphi(\omega) = \frac{\pi}{2}$

对数幅频特性: $L(\omega) = 20\lg A(\omega) = 20\lg \omega$

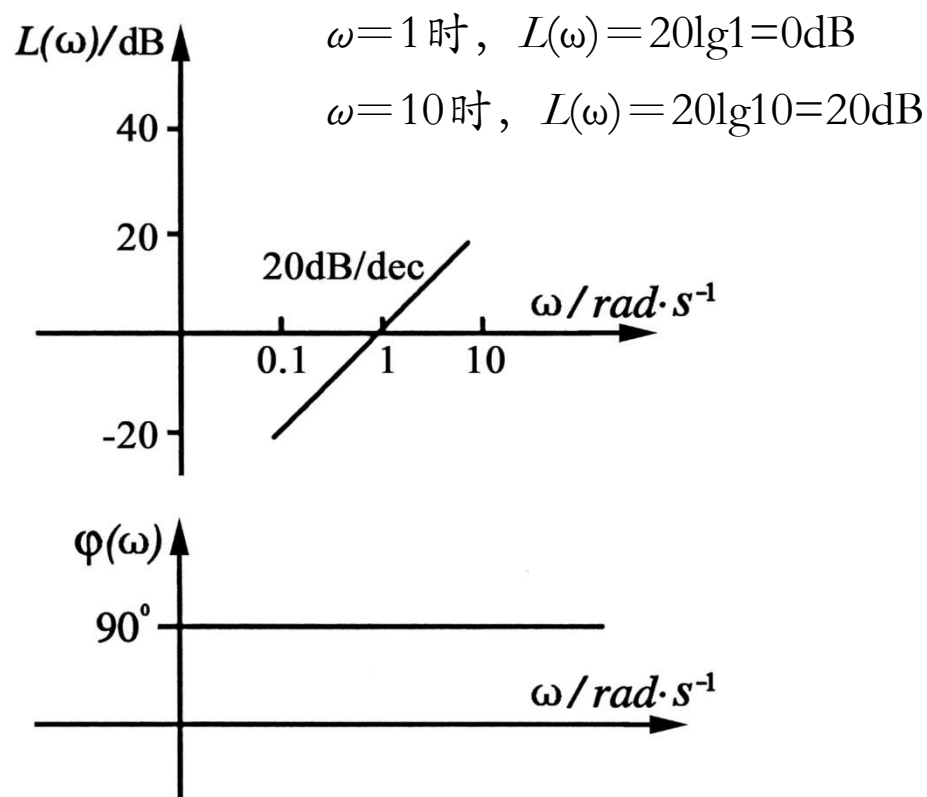
5.2 典型环节与开环系统的频率特性

$$A(\omega) = \omega \quad \varphi(\omega) = \frac{\pi}{2}$$

$$L(\omega) = 20\lg A(\omega) = 20\lg \omega$$

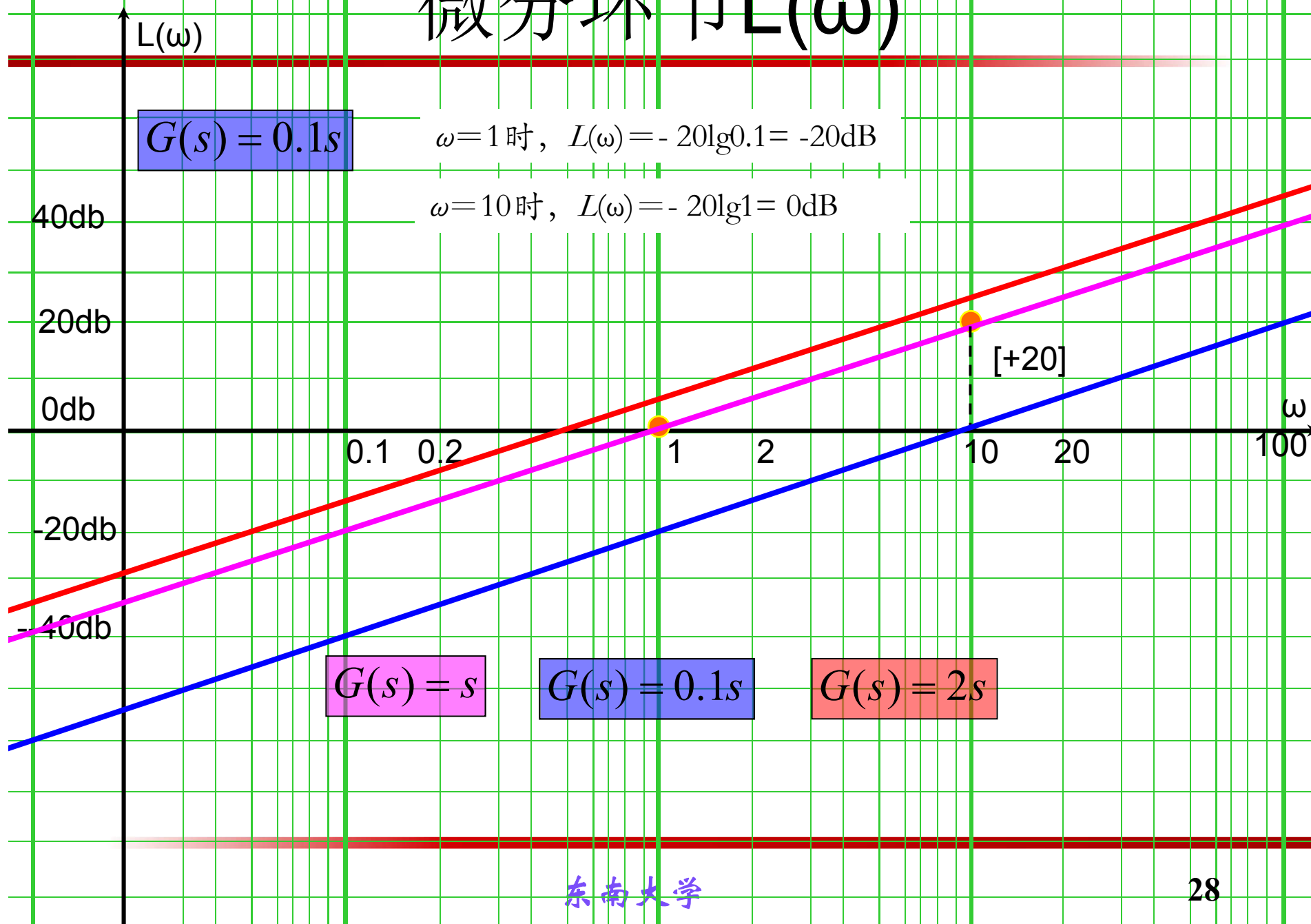


纯微分环节的极坐标图



纯微分环节的Bode图

微分环节 $L(\omega)$



5.2 典型环节与开环系统的频率特性

4. 惯性环节

惯性环节的传递函数： $G(s) = \frac{1}{Ts + 1}$

频率特性： $G(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega T} = \frac{1}{1 + \omega^2 T^2} - j \frac{\omega T}{1 + \omega^2 T^2}$

$$= \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega T)^2}} e^{-j \arctan \omega T}$$

实部： $P(\omega) = \frac{1}{1 + \omega^2 T^2}$

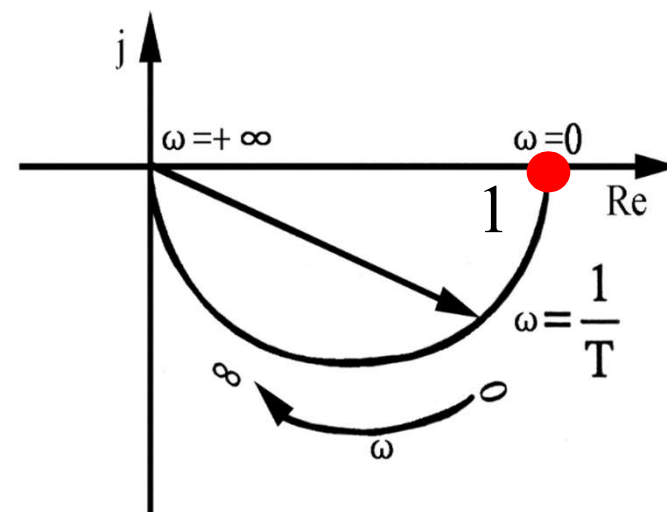
虚部： $Q(\omega) = -\frac{T\omega}{1 + \omega^2 T^2}$

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

$$P(\omega) = \frac{1}{1 + \omega^2 T^2} \quad Q(\omega) = -\frac{T\omega}{1 + \omega^2 T^2}$$

$$P = \frac{1}{1 + \omega^2 T^2} = \frac{1}{1 + Q^2 / P^2} \quad \Rightarrow \quad P^2 + Q^2 = P \quad \Rightarrow \quad \left(P - \frac{1}{2}\right)^2 + Q^2 = \left(\frac{1}{2}\right)^2$$

惯性环节的幅相频率特性是一个以(1/2, j0)为圆心，以1/2为半径的半圆。



惯性环节极坐标图

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

$$G(j\omega) = \frac{1}{1+j\omega} = \frac{1}{\sqrt{1+(\omega T)^2}} e^{-j\arctan \omega T}$$

幅频特性: $A(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1+\omega^2 T^2}}$

相频特性: $\varphi(\omega) = -\arctan \omega T$

对数幅频特性: $L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = -20 \lg \sqrt{1+\omega^2 T^2}$

对数相频特性: $\varphi(\omega) = -\arctan \omega T$

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

对数幅频特性为： $L(\omega) = 20\lg A(\omega) = -20\lg \sqrt{1 + \omega^2 T^2}$

(1) 当 $\omega \ll \frac{1}{T}$ 时，对数幅频特性可近似为

$$L(\omega) = -20\lg \sqrt{1 + \omega^2 T^2} \approx 0\text{dB} \quad \text{—低频渐近线}$$

(2) 当 $\omega \gg \frac{1}{T}$ 时，对数幅频特性可近似为

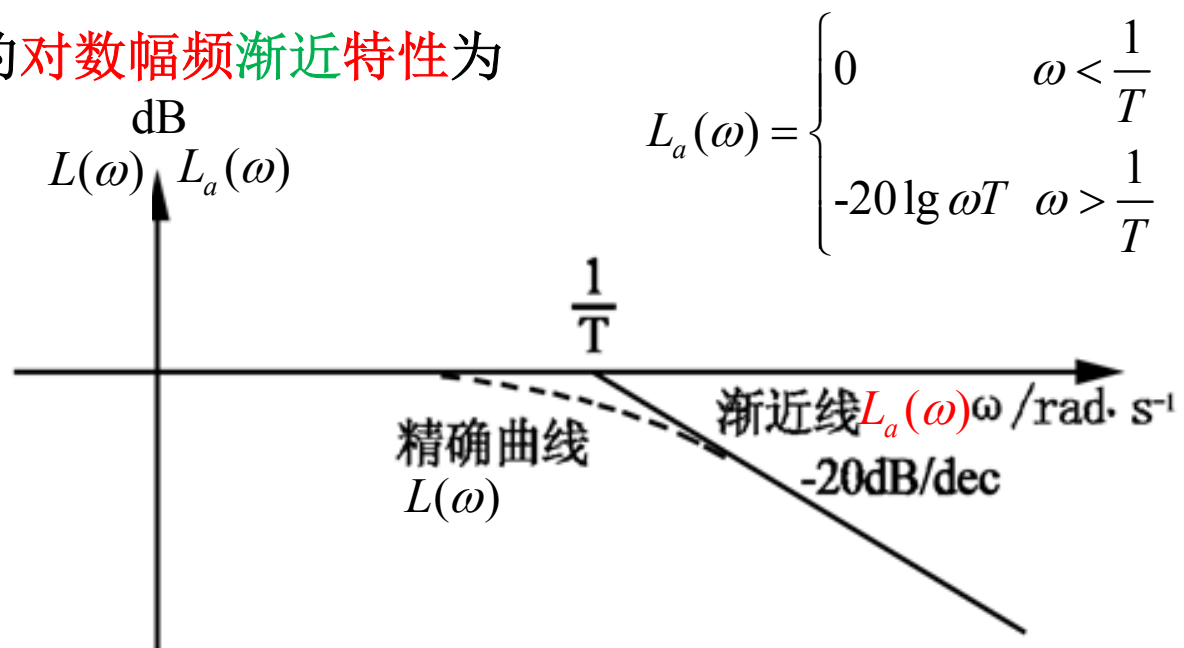
$$L(\omega) = -20\lg \sqrt{1 + \omega^2 T^2} \approx -20\lg \omega T \quad \text{—高频渐近线}$$

高频渐近线具有 $-20\text{dB}/\text{十倍频程}$ 的斜率，记为 $-20\text{dB}/\text{dec}$ 或 $[-20]$ 。

ω 增大10倍时： $\Delta L(\omega_1) = L(10\omega_1) - L(\omega_1) = -20(\text{dB})$

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

惯性环节的对数幅频渐近特性为



- 惯性环节的对数幅频特性曲线近似为两段直线，两段直线称为对数幅频特性曲线的渐近线。
- 高频渐近线正好在 $\omega = 1/T$ 处与低频渐近线相交，交点处的频率 $1/T$ 称为交接频率（转折频率）。

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

误差为 $\Delta L(\omega) = L(\omega) - L_a(\omega) \Big|_{\omega=\frac{1}{T}} = -20\lg\sqrt{2} = -3.03 \text{ dB}$

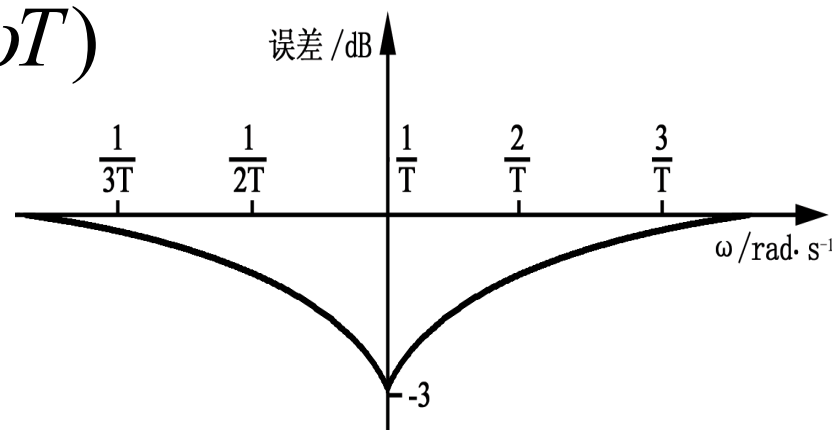
在高于交接频率一个倍频处，即 $\omega = \frac{2}{T}$ 的误差为

$$\Delta L(\omega) = L(\omega) - L_a(\omega) \Big|_{\omega=\frac{2}{T}}$$

$$= -20\lg\sqrt{1 + \omega^2 T^2} - (-20\lg\omega T)$$

$$= -20\lg\sqrt{5} + 20\lg 2$$

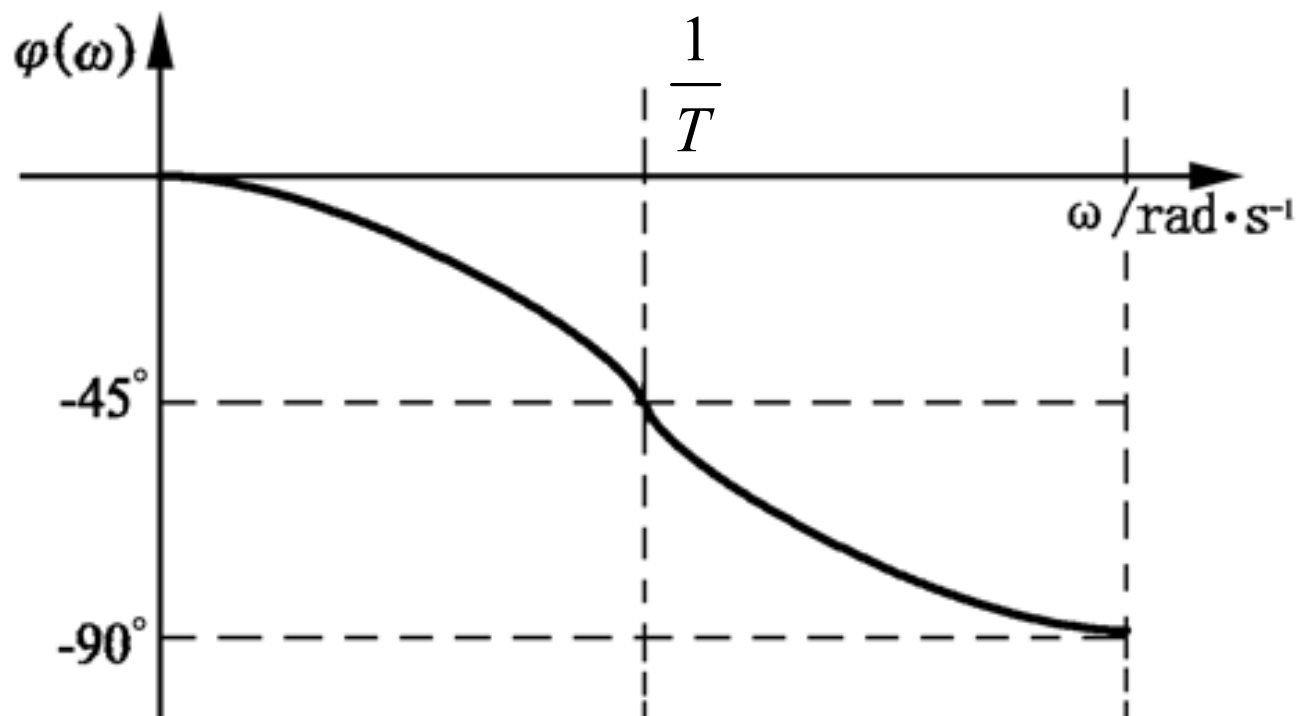
$$= -0.97 \text{ dB}$$



惯性环节对数幅频特性曲线的误差曲线

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

对数相频特性 $\varphi(\omega) = -\arctan \omega T$



惯性环节

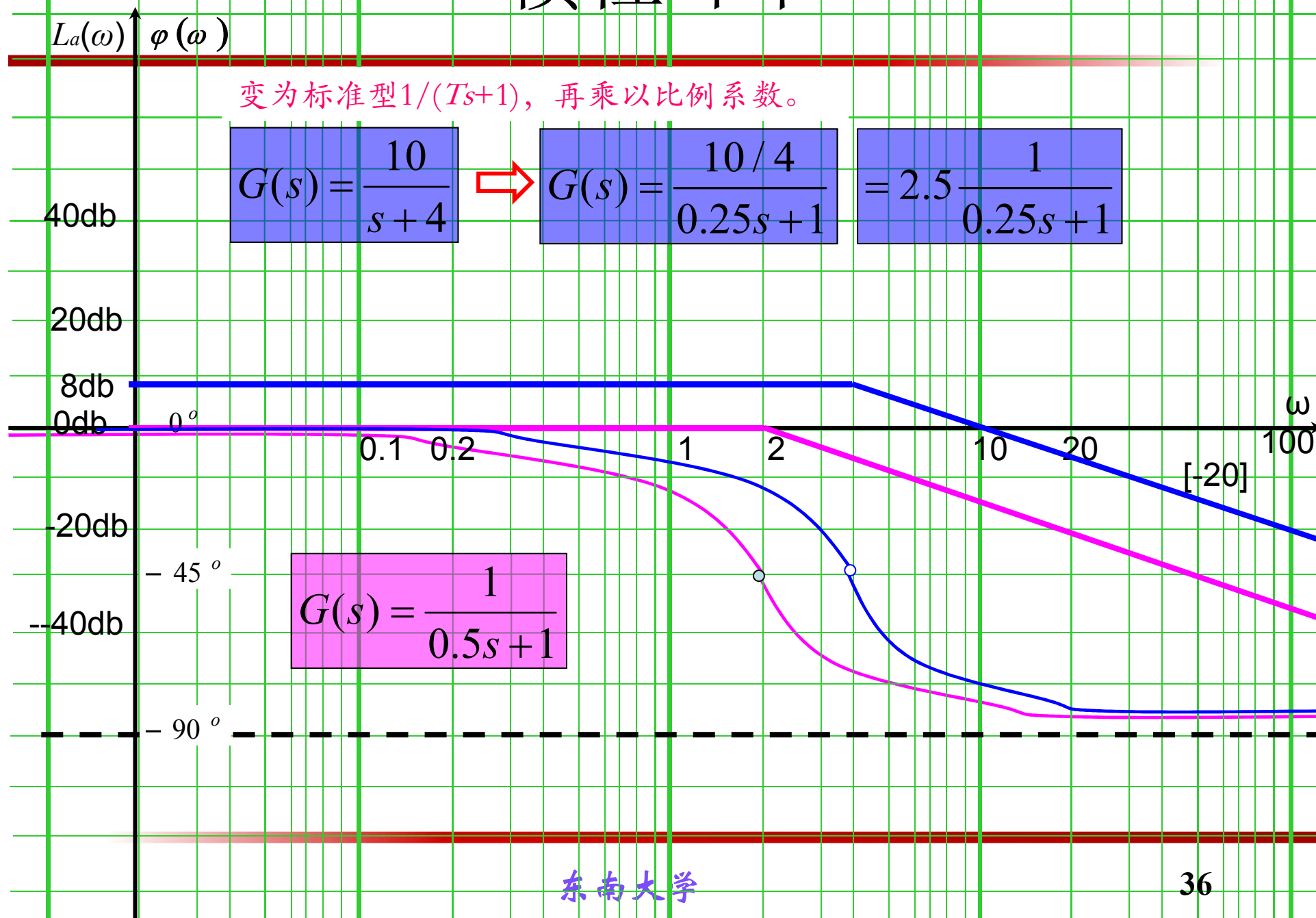
变为标准型 $1/(Ts+1)$ ，再乘以比例系数。

$$G(s) = \frac{10}{s+4}$$



$$G(s) = \frac{10/4}{0.25s+1}$$

$$= 2.5 \frac{1}{0.25s+1}$$



5.2 典型环节与开环系统的频率特性

5. 一阶微分环节

传递函数： $G(s) = 1 + \tau s$

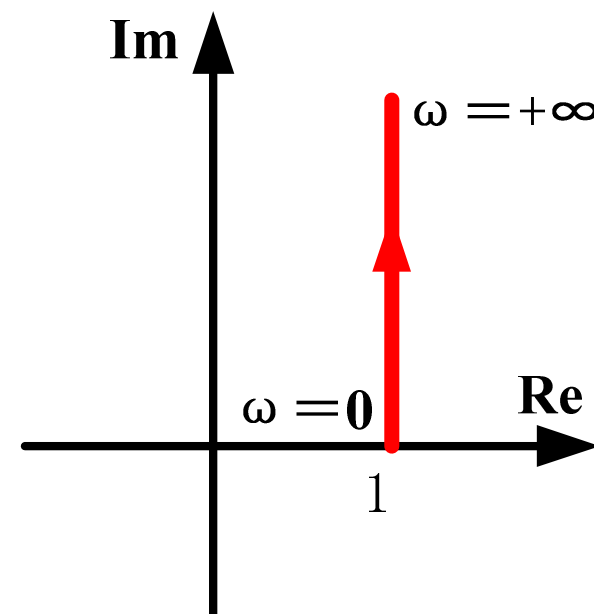
$$P(\omega) = 1$$

$$Q(\omega) = \omega\tau$$

频率特性： $G(j\omega) = 1 + j\tau\omega$

幅频特性： $A(\omega) = \sqrt{1 + \omega^2\tau^2}$

相频特性： $\varphi(\omega) = \arctan \omega\tau$



一阶微分环节极坐标图

5.2 典型环节与开环系统的频率特性

对数幅频特性: $L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = 20 \lg \sqrt{1 + \omega^2 \tau^2}$

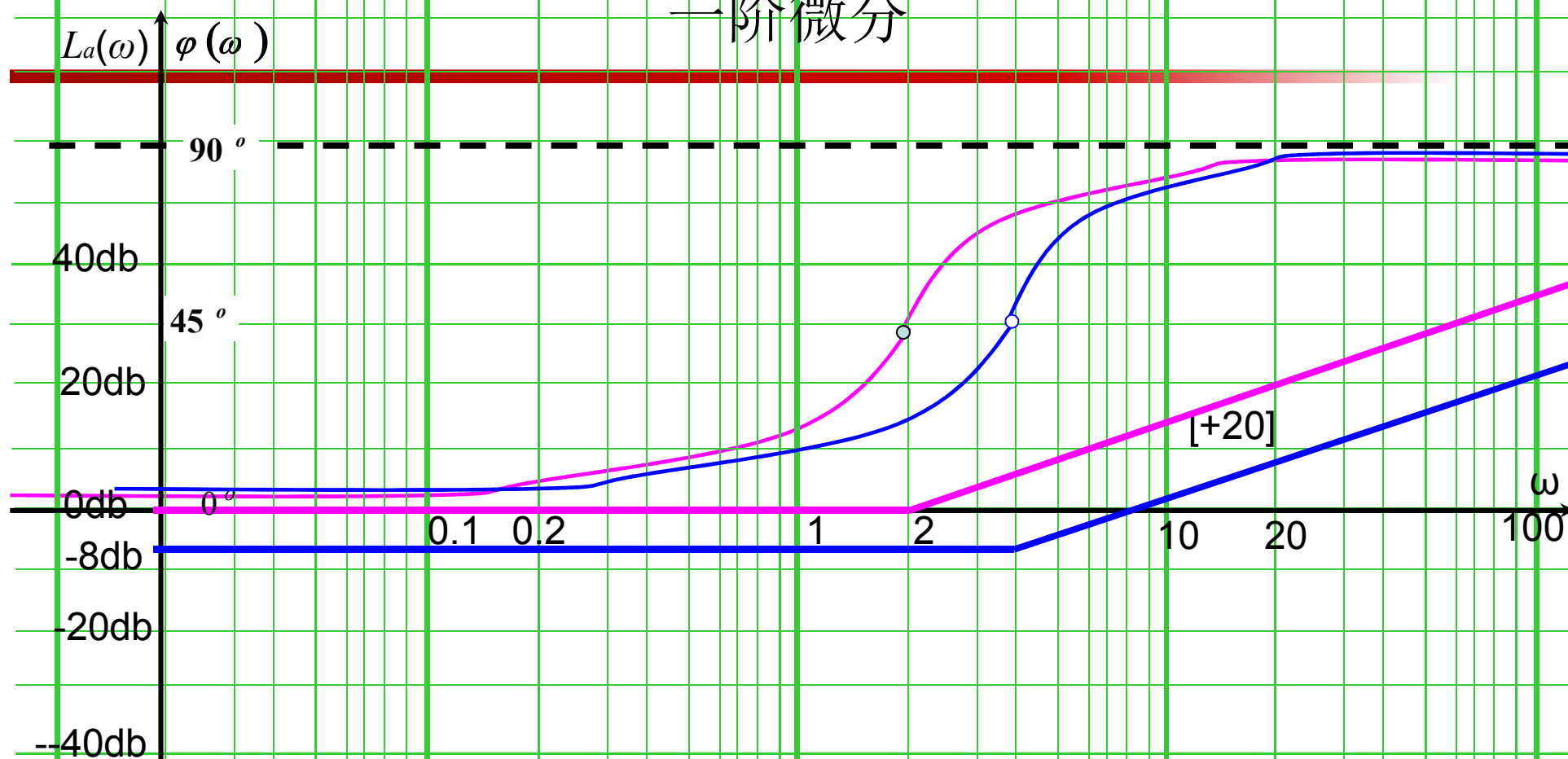
在低频段, 即 $\omega\tau \ll 1$, 可略去 $\omega^2 \tau^2$ 。 $L(\omega) \approx 0$

在高频段, 即 $\omega\tau \gg 1$, 可略去 1。 $L(\omega) = 20 \lg A(\omega) = 20 \lg \omega\tau$

一阶微分环节的对数幅频渐近特性为

$$L_a(\omega) = \begin{cases} 0 & \omega < \frac{1}{T} \\ 20 \lg \omega T & \omega > \frac{1}{T} \end{cases}$$

一阶微分



$$G(s) = 0.5s + 1$$

$$G(s) = \frac{s + 4}{10}$$

本次课结束

重要知识点

1. 频率特性的基本概念 ★
2. 频率特性的几种曲线表示方法 ★ ★
3. 典型环节的频率特性 ★ ★ ★