



Ata da reunião | outubro, 30

Cronograma – Equipe 1 | Torneio MiniSumo GEAR 2025

Entrega final: 05/12

Gestora: Vitória

Veterano: Vinícius

Equipe: Praciano (Mecânica), Matheus (Eletrônica), Gabriel (Programação)

Meta geral: construir o robô MiniSumo controlado por controle remoto, deixando a última semana apenas para testes e ajustes finais

Período: 30/10 a 03/11

Fase: Alinhamento presencial da equipe

Tipo: Presencial

Presentes: Todos

A reunião do dia 30 de outubro marcou o início das atividades presenciais da equipe. Todos os integrantes participaram e o encontro foi bastante produtivo, com boas ideias e alinhamento entre as áreas.

Durante a conversa, foi definido o nome oficial do robô (Sr. Batata) e decidido que Praciano ficaria responsável pela montagem do chassi, com o objetivo de produzir dois modelos: um para testes e outro como versão final (ou então apenas 1 bem caprichado pelo pouco tempo disponível).

Também foi definida parte da lista de materiais que serão adquiridos, incluindo:

Dois motores N20 de 300 RPM

Uma ponte H TB6612FNG

Apesar de o grupo considerar que o andamento estava um pouco lento, todos demonstraram motivação e engajamento.

G . E . A . R

Grupo de Estudos Aplicados a Robótica



Próximas etapas

Itens	Data de conclusão	Status
Praciano iniciará a confecção do primeiro chassi e, se possível, construirá o segundo modelo.	07/11	Em andamento
Matheus finalizará o modelo do circuito elétrico em PDF conforme as mudanças do robô e ajudará o Gabriel na programação.		
Gabriel iniciará a parte de programação voltada à comunicação com o controle remoto.		

Concluído

Não iniciado | Em progresso | Concluído