



AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA im.  
Stanisława Staszica w Krakowie

# **Algorytmy grafowe – minimalne drzewo rozpinające grafu**

Stanisław Olech - 412023

Automatyka i Robotyka

EAIIB

## Zad. 1

```
#include <iostream>
#include <limits>
#include <map>
#include <list>

int inf = std::numeric_limits<int>::max();

struct path{
    int origin;
    int destination;
};

template <size_t size>
std::tuple<std::list<path>, int> DPA (int(&graph)[size][size], int s){

    // Deklaracja zmiennych
    int suma = 0;
    std::list<path> A = {};
    int alfa[size];
    int beta[size];
    std::list<int> Q;

    // Wpisanie wszystkich wierzchołków do listy do odwiedzenia
    for(size_t i = 0; i < size; i++){
        Q.push_back(i);
        alfa[i] = 0;
        beta[i] = inf;
    }

    // uaktualnienie kosztu przejścia do wierzchołka 1 oraz usunięcie go z listy
    beta[s - 1] = 0;
    Q.remove(s - 1);
    int u_last = s - 1;

    while (!Q.empty()){

        // Pętla uaktualniająca koszt przejścia do każdego wierzchołka z
        // nowo przyłączonego
        for(auto u_it = Q.begin(); u_it != Q.end(); u_it++){
            int u = *u_it;
            if (graph[u_last][u] != inf and graph[u_last][u] < beta[u]){
                alfa[u] = u_last;
                beta[u] = graph[u_last][u];
            }
        }

        // Poszukiwanie najtańszego do przyłączenia wierzchołka
        int min = inf;
        for(auto u_it = Q.begin(); u_it != Q.end(); u_it++){
            int u = *u_it;
            if (beta[u] < min){
                min = beta[u];
                u_last = u;
            }
        }

        // Przyłączenie nowego wierzchołka
```

```

        Q.remove(u_last);
        path temp = {alfa[u_last] + 1, u_last + 1};
        A.push_back(temp);
        suma += graph[alfa[u_last]][u_last];
    }
    return {A, suma};
}

int main() {
    int graph[7][7] = {{inf, 2, 1, 4, 3, inf, inf},
                       {2, inf, inf, 3, inf, inf, 5},
                       {1, inf, inf, 7, 1, 2, inf},
                       {4, 3, 7, inf, inf, 4, 4},
                       {3, inf, 1, inf, inf, 3, inf},
                       {inf, inf, 2, 4, 3, inf, 3},
                       {inf, 5, inf, 4, inf, 3, inf}};

    auto ans = DPA(graph, 1);
    std::cout << "suma krawedzi MST: " << std::get<1>(ans) << std::endl <<
std::endl;

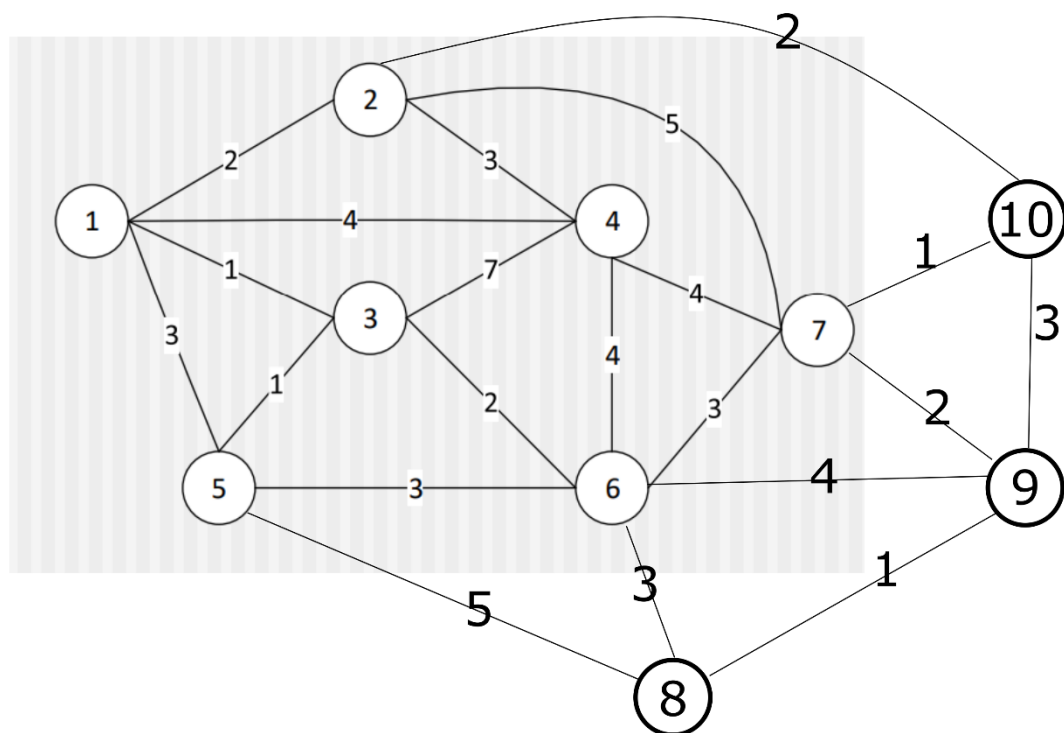
    for(auto ele : std::get<0>(ans)){
        std::cout << ele.origin << " -> " << ele.destination << std::endl;
    }
}

```

Kod. 1 kod źródłowy algorytmu Dijkstry-Prima poszukiwania minimalnego drzewa rozpinającego grafu (MST).

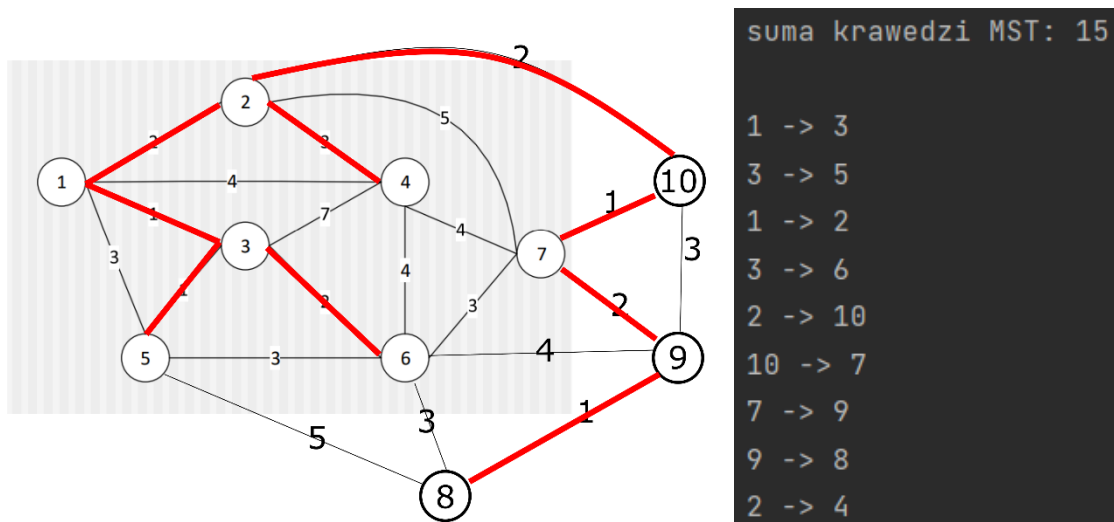
## Zad. 2

Dla algorytmu Prima istotne jest by graf był spójny i nieskierowany. Ponieważ jak graf jest niespójny to algorytm będzie zmuszony wpisać w sumie nieskończoność. Nieskierowany ponieważ jest to warunek konieczny bycia drzewem.



```
int graph[10][10] = {
    [0]: { [0]: inf, [1]: 2, [2]: 1, [3]: 4, [4]: 3, [5]: inf, [6]: inf, [7]: inf, [8]: inf, [9]: inf },
    [1]: { [0]: 2, [1]: inf, [2]: inf, [3]: 3, [4]: inf, [5]: inf, [6]: 5, [7]: inf, [8]: inf, [9]: 2 },
    [2]: { [0]: 1, [1]: inf, [2]: inf, [3]: 7, [4]: 1, [5]: 2, [6]: inf, [7]: inf, [8]: inf, [9]: inf },
    [3]: { [0]: 4, [1]: 3, [2]: 7, [3]: inf, [4]: inf, [5]: 4, [6]: 4, [7]: inf, [8]: inf, [9]: inf },
    [4]: { [0]: 3, [1]: inf, [2]: 1, [3]: inf, [4]: inf, [5]: 3, [6]: inf, [7]: 5, [8]: inf, [9]: inf },
    [5]: { [0]: inf, [1]: inf, [2]: 2, [3]: 4, [4]: 3, [5]: inf, [6]: 3, [7]: 3, [8]: 4, [9]: inf },
    [6]: { [0]: inf, [1]: 5, [2]: inf, [3]: 4, [4]: inf, [5]: 3, [6]: inf, [7]: inf, [8]: 2, [9]: 1 },
    [7]: { [0]: inf, [1]: inf, [2]: inf, [3]: inf, [4]: 5, [5]: 3, [6]: inf, [7]: inf, [8]: 1, [9]: inf },
    [8]: { [0]: inf, [1]: inf, [2]: inf, [3]: inf, [4]: inf, [5]: 4, [6]: 2, [7]: 1, [8]: inf, [9]: 3 },
    [9]: { [0]: inf, [1]: 2, [2]: inf, [3]: inf, [4]: inf, [5]: inf, [6]: 1, [7]: inf, [8]: 3, [9]: inf },
};
```

Rys. 1 Graf oraz jego reprezentacja



Rys. 2 Minimalne drzewo rozpinające.

### Zad. 3

Algorytm Kruskala jest algorytmem zachłannym – to znaczy podejmuje najlepiej wyglądającą decyzję i kontynuuje pracę z tym założeniem. Taki algorytm wybiera losową najkrótszą krawędź w grafie i dodaje ją do listy. W momencie gdy jakaś ścieżka zamyka pętlę (łączy dwa odwiedzone wierzchołki) usuwa ją. Robi tak aż znajdzie połączenie wszystkich wierzchołków.

W mojej implementacji algorytmu Kruskala najbardziej złożona była by reprezentacja grafu. Zrobił bym głęboką kopię by móc wykreślać z niej krawędzie łączące dwa odwiedzone wierzchołki.

W innym przypadku przypuszczam, że najbardziej złożona była by iteracja po liście odwiedzonych wierzchołków, na przykład w momencie sprawdzania czy któraś z pozostałych krawędzi łączy dwa wierzchołki już wybrane. Jeśli graf jest gęsty dużą złożonością może się okazać wyszukiwanie najkrótszej krawędzi ponieważ graf będzie miał dużą ich liczbę.

### Zad. 4

Moim zdaniem najlepszym przykładem na praktyczne zastosowanie jest sieć energetyczna lub wodociągowa z jedną centralną elektrownią / oczyszczalnią.

- Wagi to koszt połączenia dwóch adresatów.

- Wydaje mi się, że trzeba uwzględnić inne elektrownię / oczyszczalnię albo czy droga nie przechodząca bezpośrednio przez odbiorców nie będzie bardziej optymalna
- Wydaje mi się że oba te problemy są niemożliwe do rozwiązania algorytmem Prima:
  - Budowanie dwóch niezależnych grafów na raz dodając najkrótszą odległość jest możliwe ale czy to nadal będzie podany algorytm
  - Nie widzę sposobu zrealizowania drogi nie przechodzącej bezpośrednio przez wierzchołki z użyciem podanego algorytmu

## **Wnioski**

Zadanie pozwoliło mi przypomnieć sobie działanie na rozmaitych typach danych w c++ oraz sprawiło mi bardzo dużo przyjemności w znajdowaniu i eliminowaniu błędów. Zapoznanie się z działaniem algorytmu było ciekawym wyzwaniem umysłowym.