



AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA im.  
Stanisława Staszica w Krakowie

# **Programowanie dynamiczne – liniowe zagadnienie załadunku**

Stanisław Olech - 412023

Automatyka i Robotyka

EAlIB

## Zad. 1

Kod. 1 Zaimplementowany przez mnie algorytmu rozwiązywania  
Całkowitoliczbowego problemu liniowego.

```
#include <iostream>
#include <vector>

template <typename type>
type chose_size(std::vector<type> cost, type free_weight, type weight, bool
maximalize){
    // Funkcja wybiera liczbę przedmiotów do wpisania, znając ich: wagi,
    funkcje celu i liczbę wolnych miejsc.

    int ans = 0;
    for (int i = 1; i != cost.size(); i++){
        if (maximalize and i * weight <= free_weight and cost[i] >
cost[ans]){
            ans = i;
        }
        if (not maximalize and i * weight <= free_weight and cost[i] <
cost[ans]){
            ans = i;
        }
    }
    return ans;
}

template <typename type>
std::vector<int> backpack_problem(std::vector<std::vector<type>> costs,
std::vector<type> weights, type max_weight, bool maximalize){
    // inicjacja oraz definicja potrzebnych tablic
    int m = max_weight + 1, n = weights.size() * 2;
    std::vector<std::vector<type>> tab(m, std::vector<type> (n, 0));
    std::vector<type> ans;

    // wpisanie do tablicy pierwszego obiektu
    for (int free_weigh = 0; free_weigh != max_weight + 1; free_weigh++) {
        type i = chose_size(costs[0], free_weigh, weights[0], maximalize);
        tab[free_weigh][0] = i;
        tab[free_weigh][1] += costs[0][i];
    }

    // wpisanie pozostałych obiektów
    for(int object_num = 1; object_num != weights.size(); object_num++) {
        for (int free_weigh = 0; free_weigh != max_weight + 1;
free_weigh++) {

            // liczenie nowych wag, które biorą pod uwagę poprzednie
            elementy
            std::vector<type> new_cost = costs[object_num];
            for (int i = 0; i != new_cost.size(); i++){
                if (free_weigh - i * weights[object_num] < 0){break;}
                new_cost[i] += tab[free_weigh - i * weights[object_num]][2
* object_num - 1];
            }

            // wpisanie reszty elementów
            type i = chose_size(new_cost, free_weigh, weights[object_num],
```

```

maximalize);
    tab[free_weigh][2 * object_num] = i;
    tab[free_weigh][2 * object_num + 1] += new_cost[i];
}
}

// odzyskiwanie liczby obiektów
int sum = max_weight;
for(int object_num = weights.size() - 1; object_num != -1; object_num--)
) {
    ans.insert(ans.begin(), tab[sum][2 * object_num]);
    sum -= tab[sum][2 * object_num] * weights[object_num];
}

return ans;
}

int main() {
    std::vector<int> cost1 = {20, 18, 14, 11, 7, 2, 0};
    std::vector<int> cost2 = {9, 6, 3, 0};
    std::vector<int> cost3 = {6, 2, 0};
    std::vector<std::vector<int>> costs = {cost3, cost2, cost1};
    std::vector<int> weights = {3, 2, 1};
    int max_weight = 7;

    std::vector<int> ans = backpack_problem(costs, weights, max_weight,
false);
    for(int i = 0; i != ans.size(); i++){
        std::cout << ans[i] << " elementow o rozmiarze " << weights[i] <<
std::endl;
    }

    return 0;
}

```

kod źródłowy mojego algorytmu.

```

std::vector<int> cost1 = {0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9};
std::vector<int> cost2 = {2, 2, 2, 2, 2, 2};
std::vector<int> cost3 = {0, 3, 6, 12};
std::vector<int> cost4 = {1, 5, 25, 125};
std::vector<int> cost5 = {2, 2, 2, 2, 2};
std::vector<int> cost6 = {0, 5, 10};
std::vector<int> cost7 = {10, 20, 30, 40};
std::vector<int> cost8 = {0, 10, 20, 30};
std::vector<int> cost9 = {0, 50};
std::vector<int> cost10 = {0, 60, 120};
std::vector<int> weights = {10, 9, 8, 7, 6, 5, 4, 3, 2, 1};

```

Rys. 1 Definicja mojego problemu z dziesięcioma zmiennymi.

## Zad. 2

00		0	00	0	00	0	00	0	10	0	10	0	12	0	13	0	13	0	15	0	15
01		0	00	0	00	0	00	0	10	0	10	0	12	0	13	0	13	0	15	1	16
02		0	00	0	00	0	00	0	10	0	10	0	12	0	13	0	13	0	15	2	17
03		0	00	0	00	0	00	0	10	0	10	0	12	0	13	1	16	0	18	0	18
04		0	00	0	00	0	00	0	10	0	10	0	12	1	17	0	17	0	19	0	19
05		0	00	0	00	0	00	0	10	0	10	0	12	1	17	0	17	0	19	1	20
06		0	00	0	00	0	00	0	10	1	15	0	17	0	18	2	19	0	21	0	21
07		0	00	0	00	0	00	1	20	0	20	0	22	0	23	0	23	0	25	0	25
08		0	00	0	00	1	10	0	20	0	20	0	22	2	37	0	37	0	39	0	39
09		0	00	1	50	0	50	0	60	0	60	0	62	0	63	0	63	0	65	0	65
10		1	30	1	50	0	50	0	60	0	60	0	62	0	63	0	63	0	65	1	66
11		1	30	1	50	0	50	0	60	0	60	0	62	0	63	0	63	0	65	2	67
12		1	30	1	50	0	50	0	60	0	60	0	62	0	63	1	66	0	68	0	68
13		1	30	1	50	0	50	0	60	0	60	0	62	1	67	0	67	0	69	0	69
14		1	30	1	50	0	50	0	60	0	60	0	62	1	67	0	67	0	69	1	70
15		1	30	1	50	0	50	0	60	1	65	0	67	0	68	2	69	0	71	0	71
16		1	30	1	50	0	50	1	70	0	70	0	72	0	73	0	73	0	75	0	75
17		1	30	1	50	1	60	0	70	0	70	0	72	2	87	0	87	0	89	0	89
18		1	30	1	50	1	60	0	70	0	70	0	72	2	87	0	87	0	89	1	90
19		1	30	1	80	0	80	0	90	0	90	0	92	0	93	0	93	0	95	0	95
20		2	60	1	80	0	80	0	90	0	90	0	92	0	93	0	93	0	95	1	96

Rys. 2 Tablica wyborów i wartości funkcji dla poszczególnych stanów.

```
1 elementow o rozmiarze 10
1 elementow o rozmiarze 9
0 elementow o rozmiarze 8
0 elementow o rozmiarze 7
0 elementow o rozmiarze 6
0 elementow o rozmiarze 5
0 elementow o rozmiarze 4
0 elementow o rozmiarze 3
0 elementow o rozmiarze 2
1 elementow o rozmiarze 1
```

Rys. 3. Wynik działania programu.

Uzyskana wartość celu 96.

### Zad. 3

- **Jakie założenia muszą być spełnione dla wag i zysków ?**
  - Maksymalna waga musi być nieujemna.
- **Co się stanie jeśli te założenia nie spełnimy (modyfikacja sposobu rozwiązania zadania)**
  - Program się nie wykona (nieskończona pętla)
- **Jaka jest złożoność obliczeniowa algorytmu?**
  - Algorytm ma złożoność zależną od kilku parametrów. Liczba maszyn ( $m$ ), liczba maksymalnych stanów (u mnie są to kolejne liczby całkowite –  $s$ ) oraz liczby przedmiotów oraz wag każdego typu. Wartość przedmiotów oraz wag jest trudna do wyliczenia więc oszacuje ją z góry jako  $s$ . Nigdy nie będzie więcej przedmiotów niż jest stanów, pod warunkiem, że nie ma przedmiotów z ujemną lub zerową wagą. W takim przypadku mój algorytm ma złożoność:

$$O(m \cdot s^2)$$

### Wnioski

Implementacja algorytmu programowania dynamicznego dla problemu załadunku wymaga odpowiedniego zdefiniowania wag, zysków oraz ograniczeń zasobowych. Użyłem do tego biblioteki `std::vector` w c++ by zminimalizować problemy w związku z odczytywaniem rozmiarów tabeli. Złożoność obliczeniowa algorytmu programowania dynamicznego zależy od liczby podproblemów i operacji wykonywanych dla każdego podproblemu. W przypadku problemu załadunku, złożoność może być zależna od liczby przedmiotów, pojemności plecaka oraz liczby dostępnych stanów lub kombinacji. Jednakże nie jest to duża złożoność. Ćwiczenie okazało się proste i satysfakcjonujące. Jest to kolejne zagadnienie z programowania dynamicznego które jest przydatne w problemach związanych z optymalizacją rozmaitych procesów.