目录

CSI 设计思想	2
Volume 生命周期	2
CSI 设计方案	2
CSI 架构	3
External Components	3
Custom Components (csi-driver)	3
CSI 流程总结	3
node-driver-registrar	4
作用	4
逻辑	4
源码	4
external-provisioner	5
作用	5
逻辑	5
源码	5
Volume-Mnager	6
作用	6
逻辑	6
源码	6
external-attacher	7
作用	7
逻辑	8
源码	8
CSI-Plugin (In-tree)	9
作用	9
逻辑	9
源码	9
csi-driver	10
公共部分	10
identity	11
controller	11
node	11
能力列表	11
UNKNOWN	11
CONTROLLER_SERVICE	11
VOLUME_ACCESSIBILITY_CONSTRAINTS	12
NODE_SERVICE	12
增加能力	12

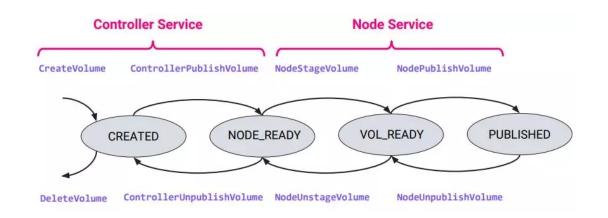
CSI 设计思想

将 Pod 挂载 PV 扩展成 Provision、Attach 和 Mount 三个阶段。其中 Provision 等价于"创建磁盘"

Attach 等价于"挂载磁盘到虚拟机"

Mount 等价于"将该磁盘格式化后,挂载在 Volume 的宿主机目录上"

Volume 生命周期



CSI 设计方案

K8S 通过 gRPC 协议与 CSI 插件交互,每个 SP(存储供应商,实现 CSI 插件的)都必须提供两类插件:

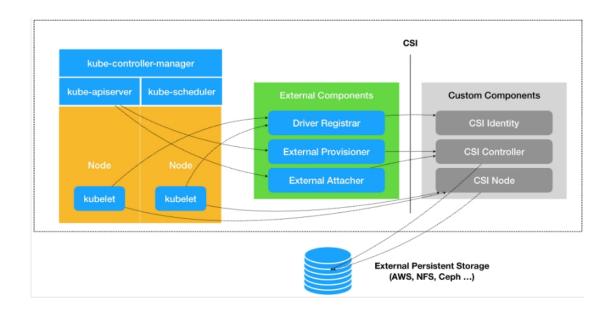
- Node plugin: 在每个节点上运行,,作为一个 grpc 端点服务于 CSI 的 RPCs,执行具体的挂卷操作。
- Controller Plugin: 可以在任何地方运行,一般执行全局性的操作,比如创建/删除 卷。

CSI 有三种 RPC:

- 身份服务: Node Plugin 和 Controller Plugin 都必须实现这些 RPC 集。
- 控制器服务: Controller Plugin 必须实现这些 RPC 集。
- 节点服务: Node Plugin 必须实现这些 RPC 集。

为了方便管理,建议将3个服务部署在一个Container中,使用DaemonSet方式部署到所有存储节点

CSI 架构



External Components

是从 Kubernetes 项目里面剥离出来的那部分存储管理功能,由 Kubernetes 社区来开发和维护

Driver Registrar: 用于向 kubelet 注册 Custom Components

External Provisioner: 用于创建PV

External Attacher: 用于将 PV attache 到节点

Custom Components (csi-driver)

3个RPC服务,是由第三方负责开发和维护

Identity Service: 负责对外暴露这个插件本身的信息 Controller Service: 用于创建、删除以及管理 CSI Volume Node Service: 用于将 Volume 存储卷挂载到指定的目录中

CSI 流程总结

- 1. Driver Registrar 调用 Identity Service 的 GetPluginInfo 方法后向 kubelet 注册 csi-driver,便于后面 kubelet 调用
- 2. 用户创建 PVC,引用 storageClass,storageClass 所指向的 External Provisioner 监听到对应的 PVC 事件,开始调用 Controller Service 的 CreateVolume/DeleteVolume 方法完成 PV 的创建/删除。
- 3. Pod 使用该 PVC 和 PV, 并被调度到 Node 节点

- 4. Node 节点上 Kubelet 看到该 Pod 使用了 PV, 其 volume Manager (通过 CSI-Plugin) 会创建一个 volumeattachments, 并等待其 attached 状态变化
- 5. External Attacher 监听 volumeattachments, 调用 Controller Service 的 ControllerPublishVolume/ ControllerUnpublishVolume 方法完成 Attach/Detach
- 6. Node 节点上 Kubelet 的 volume Manager 观察到 attached 状态变为 true 后,调用 Node Service 的 NodeStageVolume 和 NodePublishVolume 方法完成 Mount/Unmount

node-driver-registrar

https://github.com/kubernetes-csi/driver-registrar 已被废弃 https://github.com/kubernetes-csi/node-driver-registrar 使用的

作用

- 向 Kubelet 注册 CSI 驱动程序。因为 kubelet 调用 CSI 的(NodeGetInfo, NodeStageVolume, NodePublishVolume)等方法时需要知道向哪个套接字发出调用
- 将 CSI 驱动程序自定义 Node Id 添加到 Kubernetes Node API 对象上的标签。便于后面 ControllerPublishVolume 调用能够获取到 nodeid 与 csi-driver 的映射关系

逻辑

通过 CSI driver socket **调用 csi-driver/identity 的 GetPluginInfo** 函数,获取 CSI 驱动的名称

通过 Registration socket,向 kubelet 注册 CSI 驱动程序

```
cmd/csi-node-driver-registrar/main.go
            csiDriverName, err := csirpc.GetDriverName(ctx, csiConn)
github.com/kubernetes-csi/csi-lib-utils/rpc/common.go
           rsp, err := client. GetPluginInfo(ctx, &req)
cmd/csi-node-driver-registrar/node register.go
37
                               :=
                                           newRegistrationServer(csiDriverName,
            registrar
*kubeletRegistrationPath, supportedVersions)
62
            grpcServer := grpc. NewServer()
64
            registerapi. RegisterRegistrationServer(grpcServer, registrar)
k8s.io/kubernetes/pkg/kubelet/apis/pluginregistration/vlalpha1/api.pb.go
214 func RegisterRegistrationServer(s *grpc.Server, srv RegistrationServer) {
```

```
215 s. RegisterService(&_Registration_serviceDesc, srv)
216 }
```

注:

打标签有两种模式,一个模式是自己给 node 打上这个 annotation,并且在退出的时候把这个 annotation 去掉。另一个模式是交给 kubelet 的 pluginswatcher 来管理,kubelet 自己会根据 node-driver-registrar 提供的 socket 然后调用 gRPC 从 registrar 获取 NodeId 和 DriverName 自己把 annotation 打上。

疑点:

打标签 annotation 的 csi. volume. kubernetes. io/nodeid 在哪里进行的?

external-provisioner

作用

根据用户的 PVC 请求创建/删除 PV, 完成 Provision 和 Delete。

逻辑

用户创建 PVC 引用 storageclass, storageclass 的 provisioner 属性会让 kubernetes 在创建 PVC 时指定 annotations (volume. beta. kubernetes. io/storage-provisioner)。

provisioner 监听 Kube-API 中的 PVC 对象,执行其 Provision 函数,先后**调用 csidriver/identity 的 GetPluginCapabilities、csi-driver/controller 的**ControllerGetCapabilities、csi-driver/identity 的 GetPluginInfo,获取 csi-driver 的相关信息,再根据 PVC 和 Storageclass 的属性组成 CreateVolumeRequest 对象,传递并调用 csi-driver/controller 的 CreateVolume/DeleteVolume 函数返回 CreateVolumeResponse 对象,根据返回信息组成 pv 并返回,然后 kube-apiserver 中的 VolumeController 的 PersistentVolumeController 进行创建和绑定 PVC。

```
github.com/kubernetes-incubator/external-storage/lib/controller/controller.go

1015 volume, err = ctrl.provisioner.Provision(options)

1042 if _, err = ctrl.client.CoreV1().PersistentVolumes().Create(volume); err == nil ||
apierrs.IsAlreadyExists(err) {

external-provisioner/pkg/controller/controller.go

169 rsp, err := client.GetPluginInfo(ctx, &req)
```

```
rsp, err := client. GetPluginCapabilities (ctx, &req)
rsp, err := client. ControllerGetCapabilities (ctx, &req)
func makeVolumeName (prefix, pvcUID string, volumeNameUUIDLength int)
(string, error) {
    driverState, err := checkDriverState (p. grpcClient, p. timeout, needSnapshotSupport)
}

rep, err = p. csiClient. CreateVolume (ctx, &req)
}

, err = p. csiClient. DeleteVolume (ctx, &req)
```

注:可以部署多个 provisioner,但只能有一个 provisioner 领导者。可以在启动时指定--enable-leader-election 开启选举。

--volume-name-prefix 参数可以指定 PV 的名称前缀(默认 pvc-<uuid>)

Volume-Mnager

作用

调用 in-tree 的 CSI-Plugin 创建 VolumeAttachment,并使用 WaitForAttach 等待其状态变为 true 后再通过 in-tree 的 CSI-Plugin 调用 csi-driver/node 的 NodeStageVolume 和 NodePublishVolume 方法完成 Mount

逻辑

kubelet 有一个 volume manager 来管理 volume 的 mount/attach 操作。desiredStateOfWorld: 是从 podManager 同步的理想状态。actualStateOfWorld: 是目前 kubelet 的上运行的 pod 的状态。

每次 volume manager 需要把 actualStateOfWorld 中 volume 的状态同步到 desired 指定的状态。

volume Manager 有两个 goroutine ,一个是同步状态,一个 reconciler.reconcile。 reconcile 方法先后分别调用 in-tree 的 CSI plugin 的 Attach、WaitForAttach,当 WaitForAttach 满足后调用 in-tree 的 CSI plugin 的 MountDevice 和 SetUp 方法

源码

github. com/kubernetes/pkg/kubelet/volumemanager/volume_manager. go 240 go vm.desiredStateOfWorldPopulator.Run(sourcesReady, stopCh) 244 go vm.reconciler.Run(stopCh)

github.com/kubernetes/pkg/kubelet/volumemanager/reconciler/reconciler.go 156 func (rc *reconciler) reconcile() {

```
214
                                  err := rc.operationExecutor.AttachVolume(volumeToAttach,
rc.actualStateOfWorld)
234
                               err := rc.operationExecutor.MountVolume(
235
                                        rc.waitForAttachTimeout,
236
                                        volumeToMount.VolumeToMount,
237
                                        rc.actualStateOfWorld,
238
                                        isRemount)
github.com/kubernetes/pkg/volume/util/operationexecutor/operation executor.go
598 func (oe *operationExecutor) AttachVolume(
602
                        oe.operationGenerator.GenerateAttachVolumeFunc(volumeToAttach,
actualStateOfWorld)
721 func (oe *operationExecutor) MountVolume(
             if fsVolume {
734
                  generated Operations = oe.operation Generator. Generate Mount Volume Func (\\
735
                                waitForAttachTimeout, volumeToMount, actualStateOfWorld,
isRemount)
736
737
             } else {
740
                                                           generatedOperations, err =
oe.operationGenerator.GenerateMapVolumeFunc(
741
                               waitForAttachTimeout, volumeToMount, actualStateOfWorld)
742
             }
github.com/kubernetes/pkg/volume/util/operationexecutor/operation generator.go
294 func (og *operationGenerator) GenerateAttachVolumeFunc(
348
                      devicePath, attachErr := volumeAttacher.Attach(
349
                               volumeToAttach.VolumeSpec, volumeToAttach.NodeName)
520 func (og *operationGenerator) GenerateMountVolumeFunc(
595
                               devicePath, err = volumeAttacher.WaitForAttach(
620
                               err = volumeDeviceMounter.MountDevice(
662
                      mountErr := volumeMounter.SetUp(fsGroup)
```

external-attacher

作用

将 PV 附加/分离 Node 节点,完成 Attach 和 Detach

这在云环境中很常见,在云环境中,云 API 能够将卷附加到节点上,而不需要在节点上运行任何代码。

逻辑

用户创建的 Pod 在调度到 Node 节点之后, kubelet 会创建一个 VolumeAttachment 资源

Attacher 监听 Kube-API 中的 volumeattachments 对象,先判断 csi-driver 是否支持 ControllerPublishVolume 功能,使用两种不同的 handler,调用 SyncNewOrUpdatedVolumeAttachment ,最终将 volumeattachment 的 attached 置为 true。

- CSIHandler: 先**调用 csi-driver/controller 的 ControllerPublishVolume/ ControllerUnpublishVolume** 函数,再调用 markAsAttached,将 VolumeAttachment.
 Status. Attached 重置为 true
- TrivialHandler: 直接调用 markAsAttached,将 VolumeAttachment. Status. Attached 重置为 true

```
external-attacher/cmd/csi-attacher/main.go
           supportsService, err := csiConn. SupportsPluginControllerService(ctx)
130
140
                supportsAttach, err := csiConn.SupportsControllerPublish(ctx)
151
                handler = controller. NewCSIHandler (clientset, csiClientset,
attacher, csiConn, pvLister, nodeLister, nodeInfoLister, vaLister, timeout)
154
                handler = controller.NewTrivialHandler(clientset)
pkg/controller/csi handler.go
90
        func
                  (h
                          *csiHandler)
                                            SyncNewOrUpdatedVolumeAttachment(va
*storage.VolumeAttachment) {
            va, metadata, err := h.csiAttach(va)
119
134
            if , err := markAsAttached(h.client, va, metadata); err != nil {
321
              publishInfo, _, err := h.csiConnection.Attach(ctx, volumeHandle,
readOnly, nodeID, volumeCapabilities, attributes, secrets)
pkg/connection/connection.go
195 func (c *csiConnection) Attach(ctx context.Context, volumeID string, readOnly
        nodeID
                  string,
                            caps
                                   *csi.VolumeCapability,
                                                             context,
map[string]string) (metadata map[string]string, detached bool, err error) {
207
            rsp, err := client. ControllerPublishVolume (ctx, &req)
223
            _, err = client. ControllerUnpublishVolume (ctx, &req)
pkg/controller/trivial handler.go
                (h
                       *trivialHandler)
                                            SyncNewOrUpdatedVolumeAttachment(va
       func
*storage.VolumeAttachment) {
                   if , err := markAsAttached(h.client, va, nil); err != nil {
51
```

注:

- 1: 可以部署多个 attacher, 但只能有一个 attacher 领导者。可以在启动时指定—leader-election 开启选举
- 2: 文件存储就不需要 attache, 因为不需要绑定设备到节点上,直接使用网络接口就可以了

CSI-Plugin (In-tree)

作用

真正调用 csi-driver 的方法,完成 Volume 的 mount/unmount。

逻辑

- 1: Attach 方法创建一个 volumeattachment 资源
- 2: WaitForAttach 方法等待 volumeattachment 的 attached 状态变化
- 3: MountDevice 方法调用 csi-driver/node 的 NodeStageVolume 方法完成临时挂载
- 4: SetUp 方法**调用 csi-driver/node 的 NodePublishVolume** 方法完成挂载

```
github.com/kubernetes/pkg/volume/csi/csi attacher.go
60 func (c *csiAttacher) Attach(spec *volume.Spec, nodeName types.NodeName) (string, error) {
76
            attachment := &storage.VolumeAttachment{
77
                      ObjectMeta: meta.ObjectMeta{
78
                               Name: attachID,
79
                     },
80
                      Spec: storage.VolumeAttachmentSpec{
81
                               NodeName: node,
82
                               Attacher: pvSrc.Driver,
83
                               Source: storage.VolumeAttachmentSource{
84
                                        PersistentVolumeName: &pvName,
85
                               },
86
                     },
87
            }
88
89
            _, err = c.k8s.StorageV1().VolumeAttachments().Create(attachment)
269 func (c *csiAttacher) MountDevice(spec *volume.Spec, devicePath string, deviceMountPath
string) (err error) {
              err = csi. NodeStageVolume(ctx,
370
371
                       csiSource.VolumeHandle,
```

```
372
                       publishContext,
373
                       deviceMountPath.
374
                       fsType,
375
                       accessMode,
376
                       nodeStageSecrets,
377
                       csiSource.VolumeAttributes)
github.com/kubernetes/pkg/volume/csi/csi_mounter.go
 95 func (c *csiMountMgr) SetUp(fsGroup *int64) error {
 96
              return c.SetUpAt(c.GetPath(), fsGroup)
 97 }
 98
99 func (c *csiMountMgr) SetUpAt(dir string, fsGroup *int64) error {
              err = csi.NodePublishVolume(
                       ctx,
244
245
                       volumeHandle,
246
                       readOnly,
247
                       deviceMountPath,
248
                       dir,
249
                       accessMode,
250
                       publishContext,
251
                       volAttribs,
252
                       nodePublishSecrets,
253
                       fsType,
254
                       mountOptions,
255
             )
注:
```

文件系统类型的存储(NFS/GlusterFS等),只需要NodePublishVolume一步即可

csi-driver

https://github.com/container-storage-interface/spec/blob/master/spec.md#rpc-interface

需要定义三个 service (RPC 集合): identity、controller、node 根据不同的 Capability 实现其对应的接口功能,然后其他程序调用 identity/GetPluginCapabilities 就可以知道该 csi-driver 能够做什么了

公共部分

https://github.com/kubernetes-csi/drivers/tree/master/pkg/csi-common

k8s 实现了一个官方的公共代码,公共代码实现了 CSI 要求的 RPC 方法,我们自己开发的插件可以继承官方的公共代码,然后把自己要实现的部分方法进行覆盖即可

identity

GetPluginInfo

Probe

GetPluginCapabilities

controller

CreateVolume

DeleteVolume

ControllerPublishVolume

ControllerUnpublishVolume

 ${\it Validate Volume Capabilities}$

ListVolumes

GetCapacity

ControllerGetCapabilities

 ${\tt CreateSnapshot}$

DeleteSnapshot

ListSnapshots

node

NodePublishVolume

 $\label{local_node_node} Node On publish Volume \\ Node GetInfo$

 ${\tt NodeGetCapabilities}$

NodeGetVolumeStats

能力列表

github.com/container-storage-interface/spec/lib/go/csi/csi.pb.go

UNKNOWN

CONTROLLER_SERVICE

ControllerServiceCapability_RPC_UNKNOWN

ControllerServiceCapability_RPC_CREATE_DELETE_VOLUME
ControllerServiceCapability_RPC_PUBLISH_UNPUBLISH_VOLUME
ControllerServiceCapability_RPC_LIST_VOLUMES
ControllerServiceCapability_RPC_GET_CAPACITY
ControllerServiceCapability_RPC_CREATE_DELETE_SNAPSHOT
ControllerServiceCapability_RPC_LIST_SNAPSHOTS
ControllerServiceCapability_RPC_LIST_SNAPSHOTS
ControllerServiceCapability_RPC_CLONE_VOLUME
ControllerServiceCapability_RPC_PUBLISH_READONLY
ControllerServiceCapability_RPC_EXPAND_VOLUME

VOLUME_ACCESSIBILITY_CONSTRAINTS

VolumeCapability_AccessMode_UNKNOWN
VolumeCapability_AccessMode_SINGLE_NODE_WRITER
VolumeCapability_AccessMode_SINGLE_NODE_READER_ONLY
VolumeCapability_AccessMode_MULTI_NODE_READER_ONLY
VolumeCapability_AccessMode_MULTI_NODE_SINGLE_WRITER
VolumeCapability_AccessMode_MULTI_NODE_MULTI_WRITER

NODE_SERVICE

NodeServiceCapability_RPC_UNKNOWN
NodeServiceCapability_RPC_STAGE_UNSTAGE_VOLUME
NodeServiceCapability_RPC_GET_VOLUME_STATS
NodeServiceCapability_RPC_EXPAND_VOLUME
但好像暂时不支持 NodeServiceCapability 的增加

增加能力

lvm. driver. AddControllerServiceCapabilities([]csi.ControllerServiceCapability_R
PC_Type{csi.ControllerServiceCapability_RPC_CREATE_DELETE_VOLUME})
lvm. driver. AddVolumeCapabilityAccessModes([]csi.VolumeCapability_AccessMode_Mod
e{csi.VolumeCapability_AccessMode_SINGLE_NODE_WRITER})

注:添加能力后就必须实现对应的接口功能