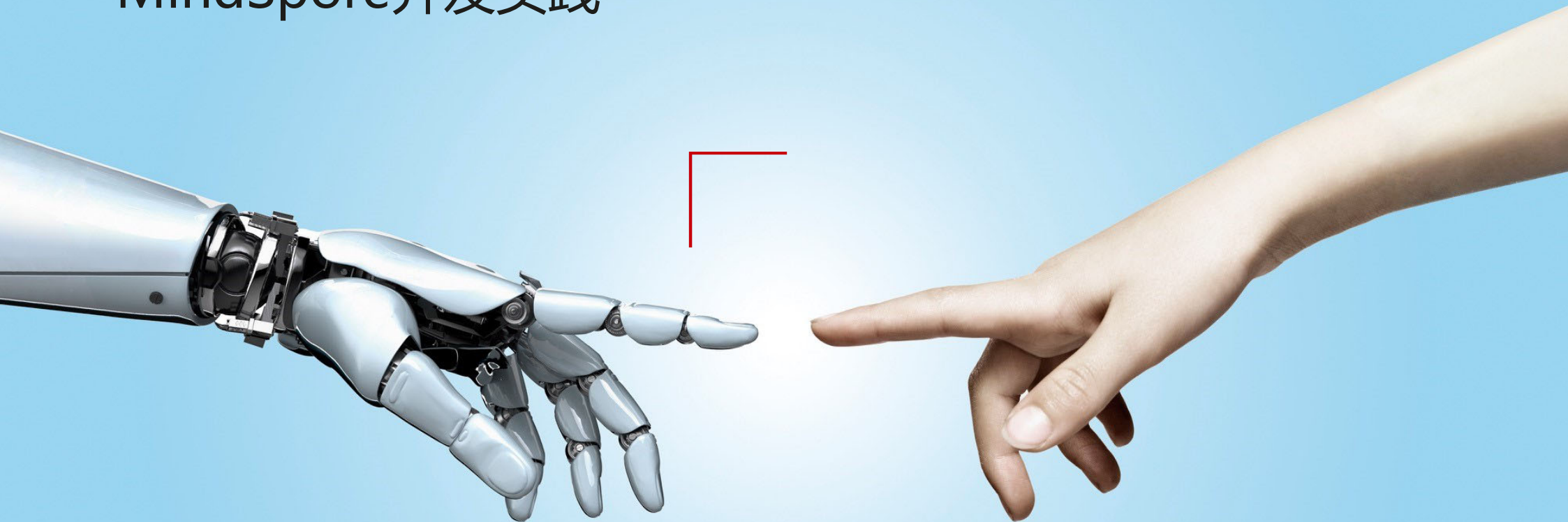


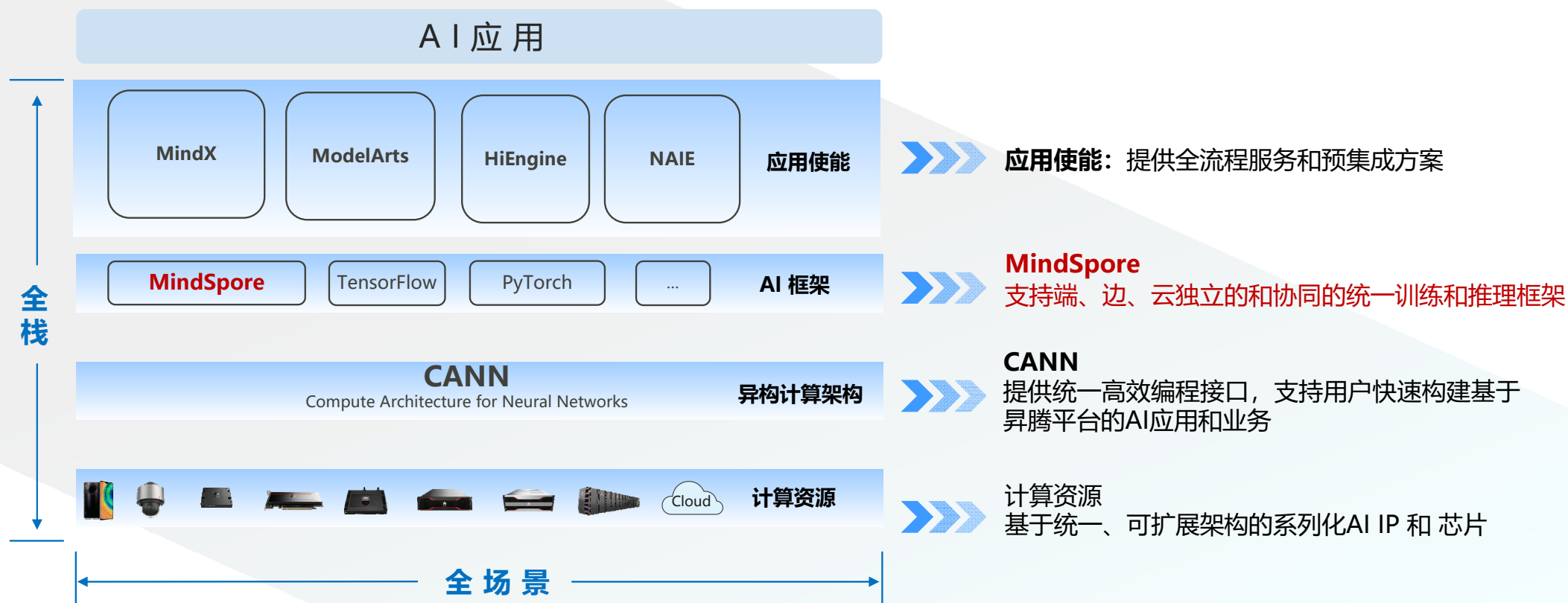
# MindSpore开发实践



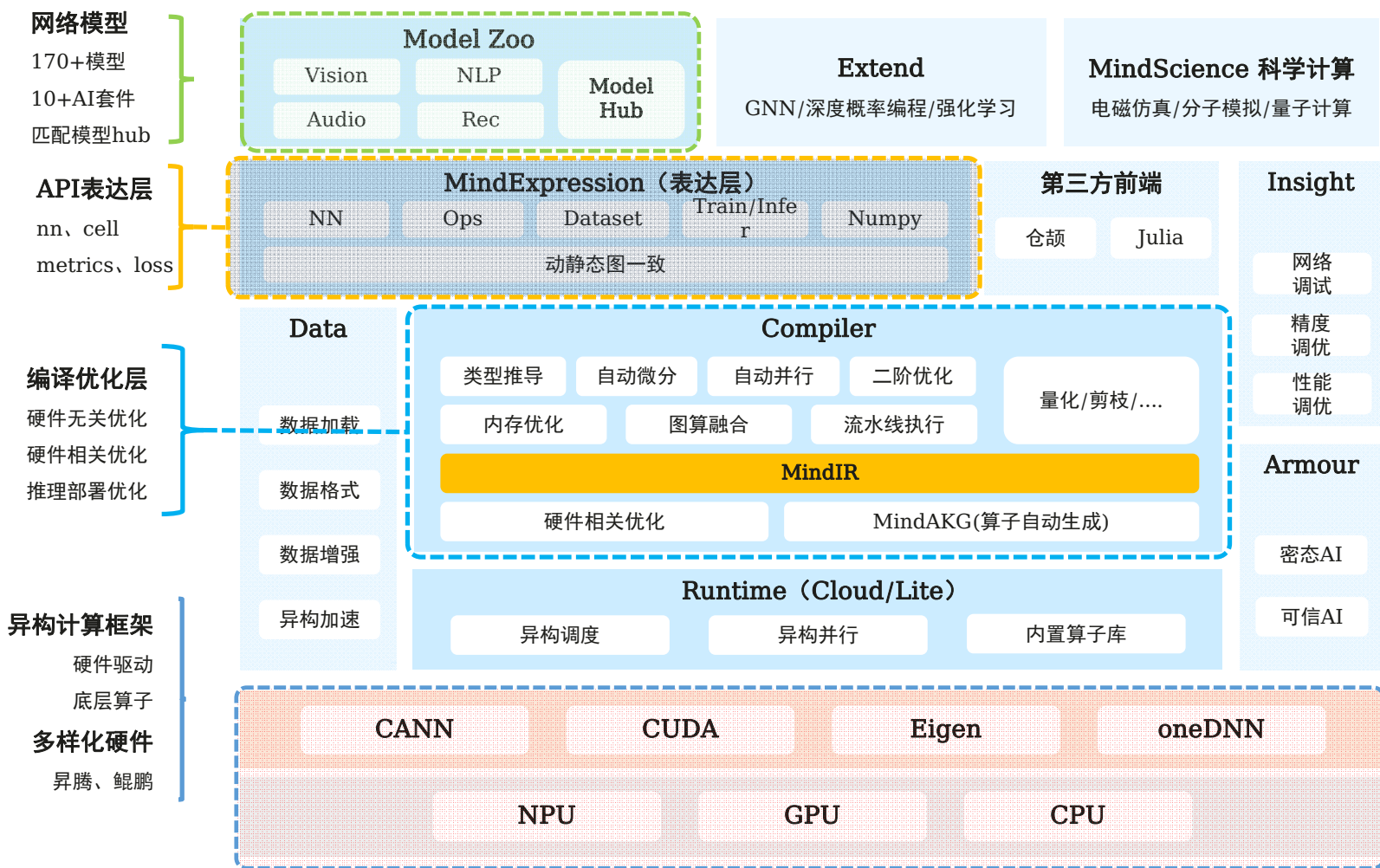
Security Level:



# 华为 AI 解决方案



# MindSpore 全场景AI计算框架架构图



## 全场景AI计算框架MindSpore

### MindSpore 架构特点:

用户态易用;  
运行态高效;  
部署态灵活;

### MindSpore 特性

**自动并行:** 通过自动并行机制、数据pipeline处理等手段降低超大模型训练门槛。

**AI+科学计算:** 支持AI+科学计算的高阶/高维、多范式编程。

**通用计算+DSA:** 通过图算融合对性能进行优化, 自动算子生成技术简化异构(DSA)编程, 发挥多样性算力的性能。

**端边云统一的可信架构:** 解决企业级部署和可信的挑战。

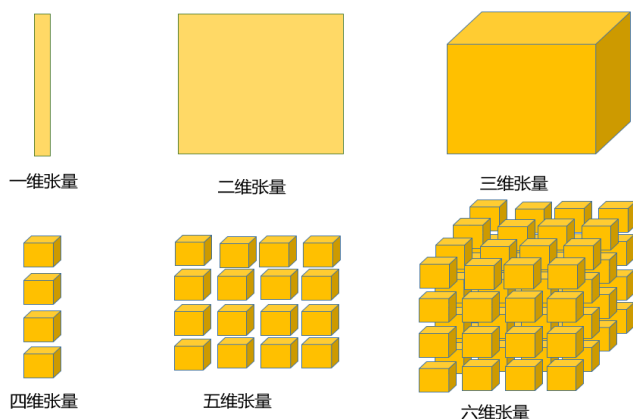
# 目录

---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 模型定义
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

# 编程概念：张量 (Tensor)

- MindSpore中最基础的数据结构是张量 (Tensor)，是计算的基础：
  - › 是Parameter（权重和偏置）的载体，Feature Map的载体；
  - › 可与numpy.ndarray无缝转换。



## 1. Tensor声明和使用

```
t1 = Tensor(np.zeros([1, 2, 3]), ms.float32)
assert isinstance(t1, Tensor)
assert t1.shape == (1, 2, 3)
assert t1.dtype == ms.float32
```

## 2. Tensor是Parameter的数据载体 Parameter的属性：

- default\_input: Tensor
- name: str
- requires\_grad: bool
- layerwise\_parallel: bool

## 3. Tensor常见的操作

```
// 转换成Numpy数组
asnumpy()
// 获取Tensor的大小
size()
// 获取Tensor的维数
dim()
// 获取Tensor的数据类型
dtype
// 设置Tensor的数据类型
set_dtype()
// 获取Tensor的形状
shape
```

# 编程概念：算子 (Operation)

## 常用的Operation:

### - array: Array相关的算子

- ExpandDims
- Concat
- OSqueeze
- nesLike
- Select
- StridedSlice
- ScatterNd
- .....

### - math: 数学计算相关的算子

- AddN
- Cos
- Sub
- Sin
- Mul
- LogicalAnd
- MatMul
- LogicalNot
- RealDiv
- Less
- ReduceMean
- Greater .....

### - nn: 网络类算子

- Conv2d
- MaxPool
- Flatten
- AvgPool
- Softmax
- TopK
- ReLU
- SoftmaxCrossEntropy
- Sigmoid
- SmoothL1Loss
- Pooling
- SGD
- BatchNorm
- SigmoidCrossEntropy .....

### - control: 控制类算子

- ControlDepend

### - other: 其他

```
>>> data1 = Tensor(np.array([[0, 1], [2, 1]]).astype(np.int32))
>>> data2 = Tensor(np.array([[0, 1], [2, 1]]).astype(np.int32))
>>> op = P.Concat()
>>> output = op((data1, data2))
```

```
>>> cos = P.Cos()
>>> input_x = Tensor(np.array([0.24, 0.83, 0.31, 0.09]),
mindspore.float32)
>>> output = cos(input_x)
```

```
>>> input_x = Tensor(np.array([-1, 2, -3, 2, -1]),
mindspore.float16)
>>> relu = nn.ReLU()
>>> relu(input_x)
[0. 2. 0. 2. 0.]
```

# 编程概念：Cell

- Cell是MindSpore核心编程结构，定义了执行计算的基本模块。Cell对象有以下成员方法：
  - > `__init__`，初始化参数（Parameter），子模块（Cell），算子（Primitive）等组件，进行初始化的校验；
  - > `construct`，定义执行的过程，有一些语法限制。图模式时，会被编译成图来执行；
  - > `bprop`（可选），自定义模块的反向。未定义时，框架会自动生成反向图，计算`construct`的反向。
- 预定义的Cell
  - > nn算子：ReLU, Dense, Conv2d
  - > Loss, Optimizer, Metrics
  - > Wrapper: TrainOneStepCell, WithLossCell, WithGradCell,

```
class MyNet(nn.Cell):
    def __init__(self, in_channel, out_channel):
        super(MyNet, self).__init__()
        self.fc = nn.Dense(in_channel, out_channel, weight_init='normal', bias_init='zero', has_bias=True)
        self.relu = nn.ReLU()
    def construct(self, x):
        x = self.fc(x)
        x = self.relu(x)
        return x
```

# 常用模块

模块	描述
mindspore.dataset	常见Dataset加载和处理接口，如MNIST, CIFAR-10, VOC, COCO, ImageFolder, CelebA等；transforms提供基于OpenCV、PIL及原生实现的数据处理、数据增强接口；text提供文本处理接口；
mindspore.common	Tensor（张量），Parameter（权重、偏置等参数），dtype（数据类型）及Initializer（Parameter初始化）等接口
mindspore.context	设置上下文，如设置Graph和PyNative模式、设备类型、中间图或数据保存、Profiling、设备内存、自动并行等
mindspore.nn	Neural Network常用算子，如Layer（层）、Loss（损失函数）、Optimizer（优化器）、Metrics（验证指标）以及基类Cell和Wrapper
mindspore.ops	原语算子operations（需初始化），组合算子composite，功能算子（已初始化的原语算子）
mindspore.train	Model（训练、验证、推理接口）、callback（损失监控、Checkpoint保存、Summary记录等），serialization（加载Checkpoint、导出模型等），quant（量化）

API文档：<https://www.mindspore.cn/docs/api/zh-CN/master/index.html>



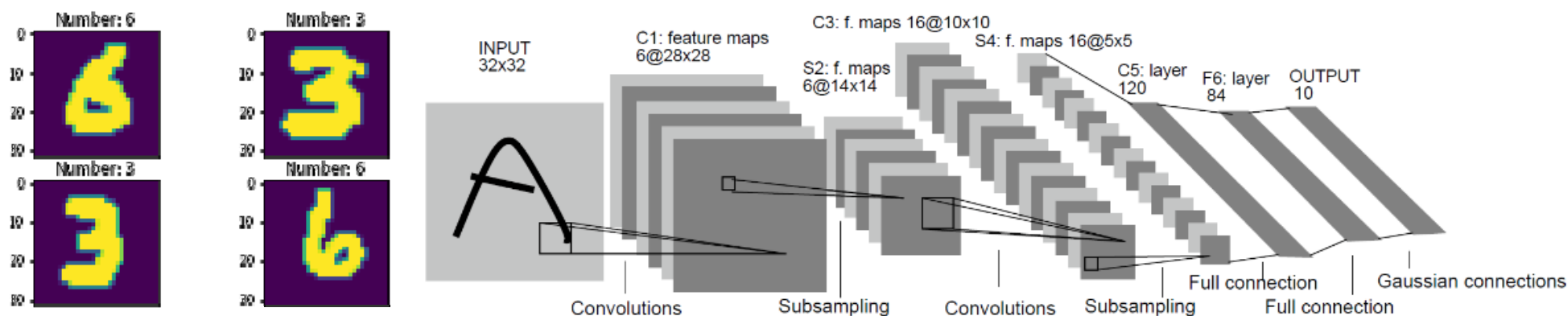
# 目录

---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 模型定义
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

# 基于LeNet-5的手写数字识别

- MNIST是一个手写数字数据集，训练集包含60000张手写数字，测试集包含10000张手写数字，共10类。
- 卷积神经网络（Convolutional Neural Networks, CNN）的研究始于二十世纪80至90年代，LeNet是最早出现的卷积神经网络之一。
- 在LeNet的基础上，1998年Yann LeCun等构建了卷积神经网络LeNet-5并在手写数字的识别问题中取得成功。LeNet-5及其后产生的变体定义了现代卷积神经网络的基本结构，可谓入门级神经网络模型。

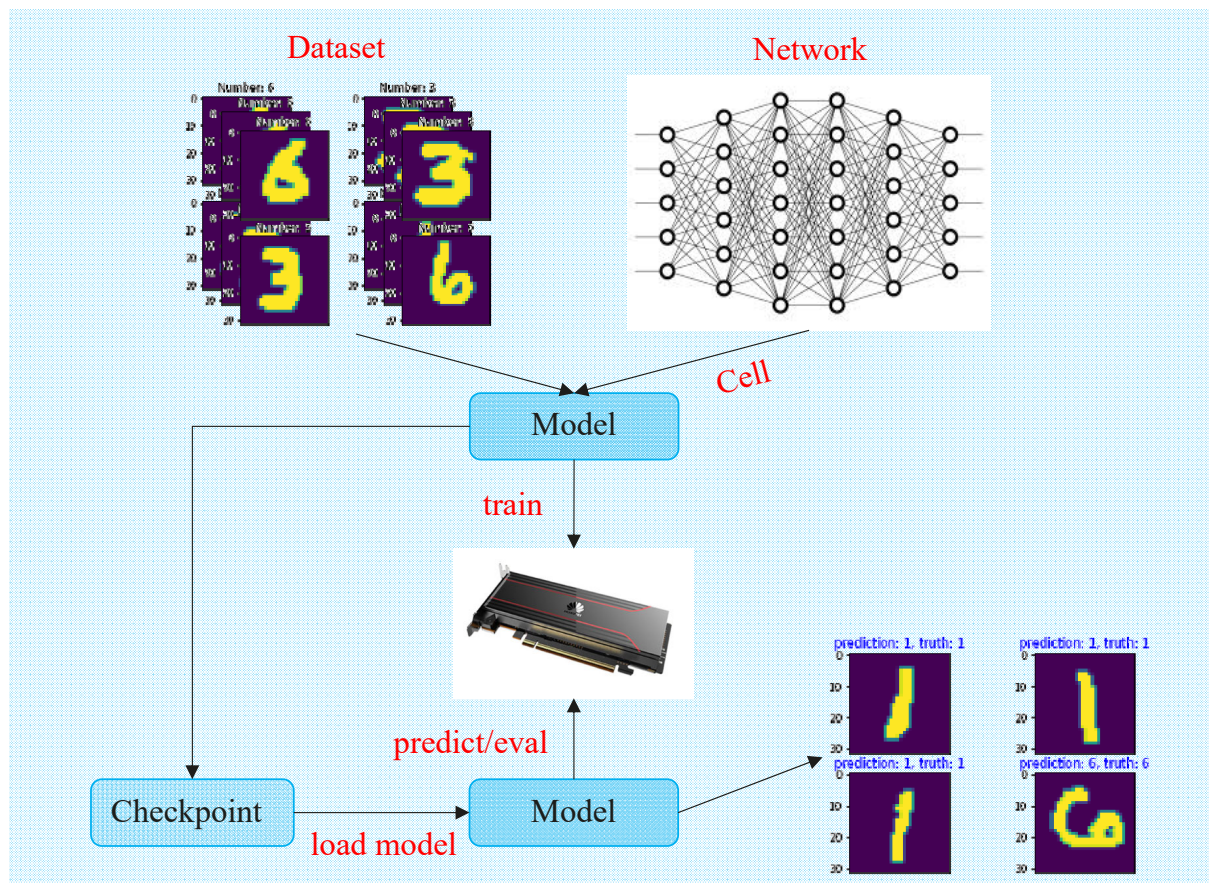


MNIST官网: <http://yann.lecun.com/exdb/mnist/>

LeNet-5论文: <http://yann.lecun.com/exdb/publis/pdf/lecun-01a.pdf>

# 开发流程

- 数据处理
  - › 数据加载
  - › 数据增强
- 模型定义
  - › 定义网络
  - › 损失函数
  - › 优化器
- 模型训练
  - › Loss监控
  - › 验证
  - › 保存Checkpoint
- 模型推理
  - › 推理
  - › 部署



# 代码实例

```
import os

import mindspore as ms
import mindspore.context as context
import mindspore.dataset.transforms.c_transforms as C
import mindspore.dataset.transforms.vision.c_transforms as CV

from mindspore import nn
from mindspore.train import Model
from mindspore.train.callback import LossMonitor

context.set_context(mode=context.GRAPH_MODE, device_target='Ascend')

def create_dataset(data_dir, training=True, batch_size=32, resize=(32, 32), rescale=1/(255*0.3081), shift=-0.1307/0.3081,
buffer_size=64):
    data_train = os.path.join(data_dir, 'train')
    data_test = os.path.join(data_dir, 'test')
    ds = ms.dataset.MnistDataset(data_train if training else data_test)

    ds = ds.map(input_columns=["image"], operations=[CV.Resize(resize), CV.Rescale(rescale, shift), CV.HWC2CHW()])
    ds = ds.map(input_columns=["label"], operations=C.TypeCast(ms.int32))
    ds = ds.shuffle(buffer_size=buffer_size).batch(batch_size, drop_remainder=True)

    return ds

class LeNet5(nn.Cell):
    def __init__(self):
        super(LeNet5, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(1, 6, 5, stride=1, pad_mode='valid')
        self.conv2 = nn.Conv2d(6, 16, 5, stride=1, pad_mode='valid')
        self.relu = nn.ReLU()
        self.pool = nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2)
        self.flatten = nn.Flatten()
        self.fc1 = nn.Dense(400, 120)
        self.fc2 = nn.Dense(120, 84)
        self.fc3 = nn.Dense(84, 10)

    def construct(self, x):
        x = self.relu(self.conv1(x))
        x = self.pool(x)
        x = self.relu(self.conv2(x))
        x = self.pool(x)
        x = self.flatten(x)
        x = self.fc1(x)
        x = self.fc2(x)
        x = self.fc3(x)

    return x

def train(data_dir, lr=0.01, momentum=0.9, num_epochs=3):
    ds_train = create_dataset(data_dir)
    ds_eval = create_dataset(data_dir, training=False)

    net = LeNet5()
    loss = nn.loss.SoftmaxCrossEntropyWithLogits(is_grad=False, sparse=True, reduction='mean')
    opt = nn.Momentum(net.trainable_params(), lr, momentum)
    loss_cb = LossMonitor(per_print_times=ds_train.get_dataset_size())

    model = Model(net, loss, opt, metrics={'acc', 'loss'})
    model.train(num_epochs, ds_train, callbacks=[loss_cb], dataset_sink_mode=False)
    metrics = model.eval(ds_eval, dataset_sink_mode=False)
    print('Metrics:', metrics)
```

① 导入标准库、第三方库和MindSpore模块。

② 设置上下文：GRAPH模式、Ascend设备。

② 数据处理：数据集加载、缩放、归一化、格式转换、洗牌、批标准化。

② 模型定义：算子初始化（参数设置），网络构建。

② 模型训练和验证：实例化net, loss, optimizer, loss\_monitor, 调用Model接口进行训练和验证。



# 目录

---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 模型定义
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

# 数据处理Pipeline

- 数据是深度学习的基础，高质量的数据输入会在整个深度神经网络中起到积极作用。
- 在训练开始之前，由于数据量有限，或者为了得到更好的结果，通常需要进行数据处理与数据增强，以获得能使网络受益的数据输入。



- 数据经过处理和增强，像流经管道的水一样源源不断的流向训练系统。

# 加载数据集

Dataset structure	使用简介
<b>ImageFolderDatasetV2</b>	<pre># 读取图目录名作为类别标签，每个目录下的图片为同一类 # Example: cat/image1.jpg, dog/image2.jpg ds = ds.ImageFolderDatasetV2(DATA_DIR, class_indexing={"cat":0,"dog":1})</pre>
<b>MnistDataset</b>	<pre>ds = ms.dataset.MnistDataset(DATA_DIR)</pre>
<b>Cifar10Dataset</b>	<pre>ds = ms.dataset.Cifar10Dataset(DATA_DIR)</pre>
<b>CocoDataset</b>	<pre>ds = ds.CocoDataset(DATA_DIR, annotation_file=annotation_file, task='Detection')</pre>
<b>MindRecord</b>	<pre>ds = ds.MindDataset(FILE_NAME)</pre>
<b>GeneratorDataset</b>	<pre>ds = ds.GeneratorDataset(GENERATOR, ["image", "label"])</pre>
<b>TextFileDataset</b>	<pre>dataset_files = ["/path/to/1", "/path/to/2"] # contains 1 or multiple text files ds = ds.TextFileDataset(dataset_files=dataset_files)</pre>
<b>GraphData</b>	<pre>ds = ds.GraphData(DATA_DIR, 2) nodes = ds.get_all_edges(0)</pre>

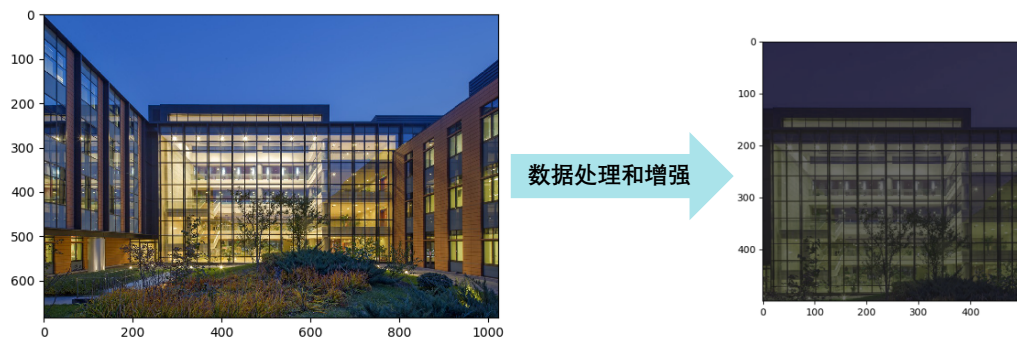
# 数据处理

- 数据处理

- > 以图片为例：将原始图片进行裁剪、大小缩放、归一化、格式转换等，以便深度学习模型能够使用。

- 数据增强

- > 一种创造“新”数据的方法，从有限数据中生成“更多数据”，防止过拟合现象



数据增强：有限数据和复杂模型→过拟合



格式转换：MindSpore支持channel first



```
operations = [  
    CV.Resize(resize),  
    CV.Rescale(rescale, shift),  
    CV.HWC2CHW()  
]  
ds = ds.map(input_columns=["image"],  
operations=operations)  
ds =  
ds.shuffle(buffer_size=buffer_size).batch(batch_s  
ize, drop_remainder=True)
```



# 常用操作

## (1)shuffle

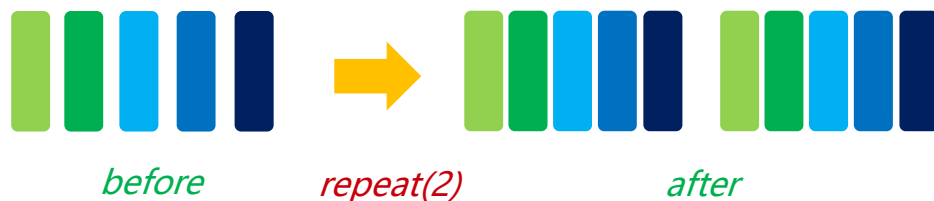
shuffle操作用来打乱数据集中的数据排序。

越大的buffer\_size意味着越高的混洗度，但也意味着会花费更多的时间和计算资源。



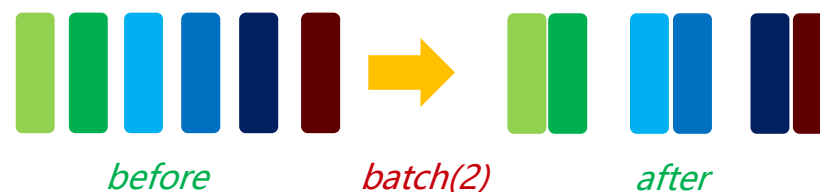
## (3)repeat

可以通过repeat的方式增加训练数据量，通常放在batch操作之后。



## (2)batch

在训练时，数据可能需要分批batch处理。

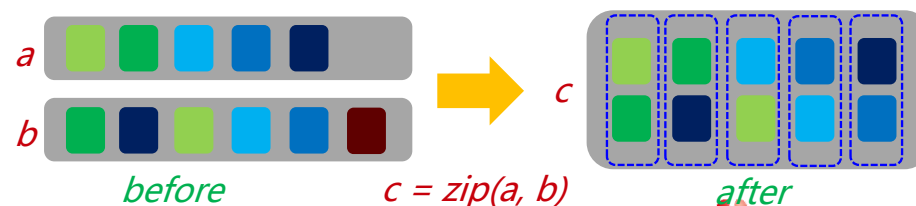


## (4)zip

将多个数据集合并成一个。

若两个数据集的列的名字相同，则不能合并。

若两个数据集的行数不同，合并后的行数以较小的为准。



# 代码实例

```
def create_dataset(data_dir, training=True, batch_size=32, resize=(32, 32),
                  rescale=1/(255*0.3081), shift=-0.1307/0.3081, buffer_size=64):
    # 训练集和测试集路径
    data_train = os.path.join(data_dir, 'train')
    data_test = os.path.join(data_dir, 'test')
    # 加载MNIST数据集
    ds = ms.dataset.MnistDataset(data_train if training else data_test)

    # 通过map方法对每张图片应用数据处理操作:
    # Resize: 缩放图片大小
    # Rescale: 将每个像素的灰度值由[0, 255]标准化到[-1, 1]
    # HWC2CHW: 将张量格式从NHWC转换成NCHW
    ds = ds.map(input_columns=["image"], operations=[CV.Resize(resize), CV.Rescale(rescale, shift),
CV.HWC2CHW()])
    # 将每个标签的数据类型转换为int32
    ds = ds.map(input_columns=["label"], operations=C.TypeCast(ms.int32))
    # 当在Ascend环境上使用数据下沉模型时, 设置`dataset_sink_mode=True`
    ds = ds.shuffle(buffer_size=buffer_size).batch(batch_size, drop_remainder=True)

    return ds
```

# 目录

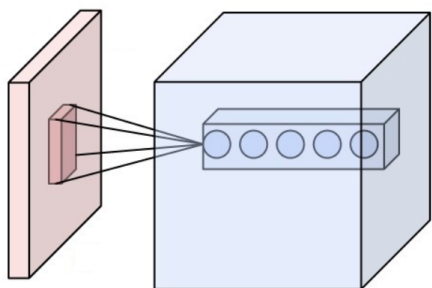
---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 模型定义
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

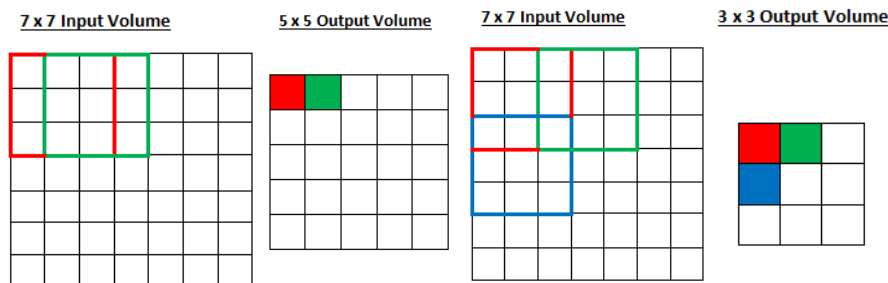
# 卷积 (Convolution)

```
conv1 = nn.Conv2d(in_channels, out_channels, ①  
                  ②kernel_size=3, stride=1, has_bias=False, weight_init='normal', bias_init='zeros',  
                  ③pad_mode='same', padding=0)
```

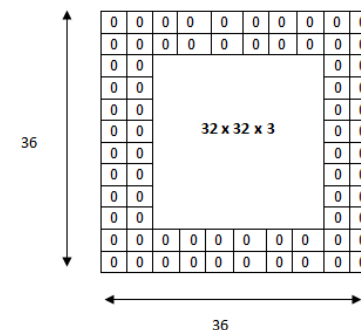
## ① Input and Output Channels



## ② Kernel Size and Stride



## ③ Padding

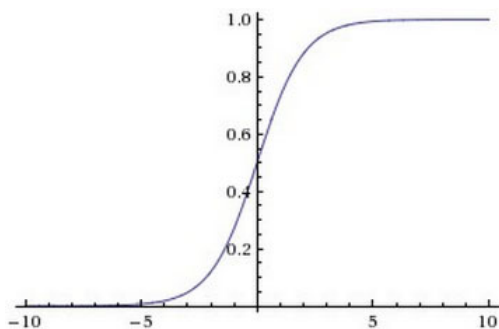


$y = \text{conv1}(x)$

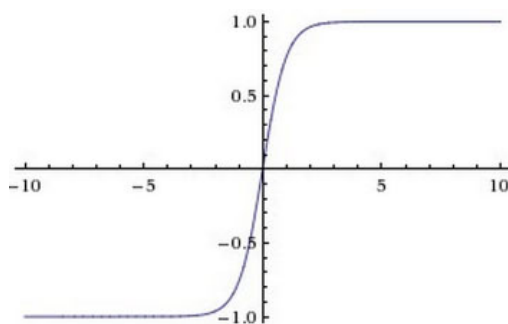
接受一个4维的张量作为输入，返回一个4维的张量作为输出，4维即batch\_size x channels x height x width  
设定的参数决定了输出的特征图的大小： $h_{\text{out}} = (h_{\text{in}} - \text{kernel\_size} + 2 * \text{padding}) / \text{strides} + 1$

# 激活函数

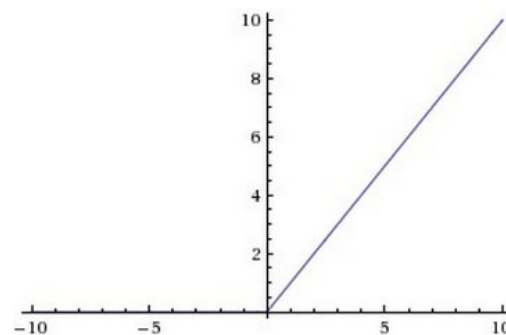
```
relu = nn.Sigmoid()  
relu = nn.Tanh()  
relu = nn.ReLU()
```



$$\text{Sigmoid}(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



$$\text{Tanh}(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$



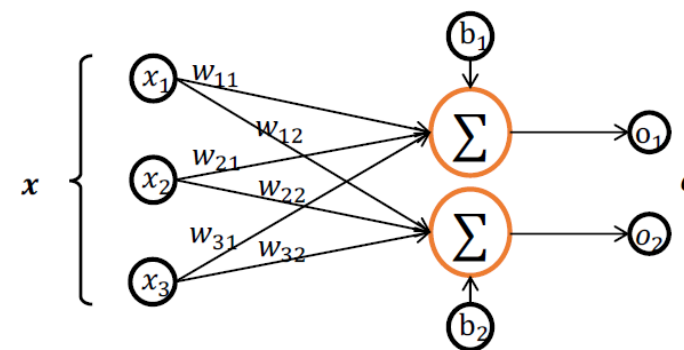
$$\text{ReLU}(x) = \max(0, x)$$

在卷积层之后引入激活函数进行非线性变换，可以提高模型的拟合能力。

# 全连接 (Dense)

```
fc1 = nn.Dense(in_channels, out_channels, weight_init='normal', bias_init='zeros', has_bias=True, activation=None)
```

$$\begin{matrix} & \text{in\_channels} \\ N & \boxed{\phantom{0000}} \end{matrix} \times \begin{matrix} & \text{out\_channels} \\ \text{in\_channels} & \boxed{\phantom{0000}} \end{matrix} = \begin{matrix} & \text{out\_channels} \\ N & \boxed{\phantom{0000}} \end{matrix} + \begin{matrix} & \text{bias} \\ & \boxed{\phantom{0000}} \end{matrix} = fc(x)$$



$y = fc1(x)$ :

- 输入: Tensor shape(batch\_size, in\_channels).
- 输出: Tensor shape(batch\_size, out\_channels).

接受一个2维的张量作为输入, 返回一个2维的张量作为输出, 2维即batch\_size x channels

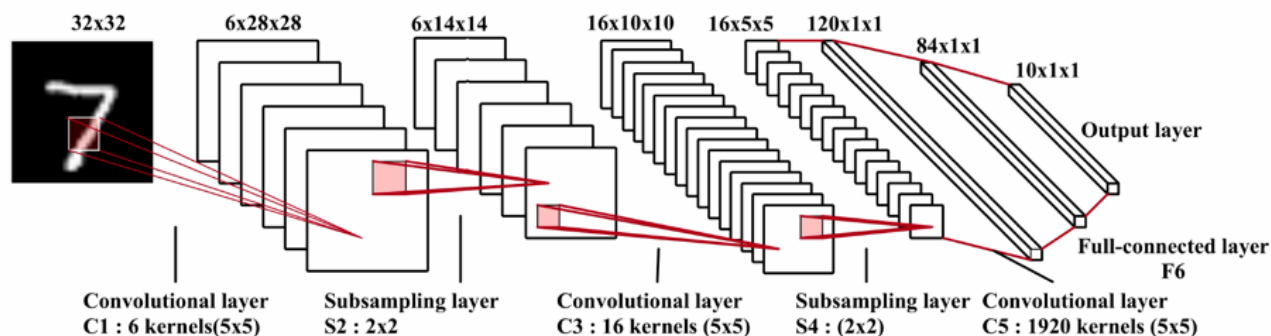
# 网络定义

```
class LeNet5(nn.Cell): ①
    def __init__(self):
        super(LeNet5, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(1, 6, 5, stride=1, pad_mode='valid')
        self.conv2 = nn.Conv2d(6, 16, 5, stride=1, pad_mode='valid')
        self.relu = nn.ReLU()
        self.pool = nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2)
        self.flatten = nn.Flatten()
        self.fc1 = nn.Dense(400, 120)
        self.fc2 = nn.Dense(120, 84)
        self.fc3 = nn.Dense(84, 10)
```

- ① 网络定义必须继承基类nn.Cell;
- ② \_\_init\_\_()中的语句由Python解析执行;
- ③ construct()中的语句由MindSpore接管, 有语法限制;

```
    def construct(self, x):
        x = self.relu(self.conv1(x))
        x = self.pool(x)
        x = self.relu(self.conv2(x))
        x = self.pool(x)
        x = self.flatten(x)
        x = self.fc1(x)
        x = self.fc2(x)
        x = self.fc3(x)

        return x
```



(a) LeNet-5 network

# 损失函数 (Loss)

```
loss = nn.loss.SoftmaxCrossEntropyWithLogits(is_grad=False, sparse=True, reduction='mean')
```

$$Z_i = W \cdot X_i + b$$
$$P_i = \frac{e^{Z_i}}{\sum_j e^{Z_j}}$$
$$l(Z_i, Y_i) = -\log(P_{iY_i})$$

对于每个样本 $N_i$ ,  $X_i$ 是3D Tensor (CHW),  $Z_i$ 是3D Tensor,  $Y_i$ 是真实类别 (10类中的一个),  $P_i$ 是3D Tensor (含10个元素, 分别表示属于相应的概率, 值域为[0, 1]),  $l(Z_i, Y_i)$ 是标量。

损失函数用于描述模型预测值与真实值的误差, 用于指导模型的更新方向。MindSpore支持的损失函数有: L1Loss、MSELoss、SoftmaxCrossEntropyWithLogits、CosineEmbeddingLoss等。

参数解释:

- is\_grad, 是否仅计算梯度, 默认为True;
- sparse, 默认为False, 为True时对Label数据做one\_hot处理;
- reduction, 支持mean、sum。



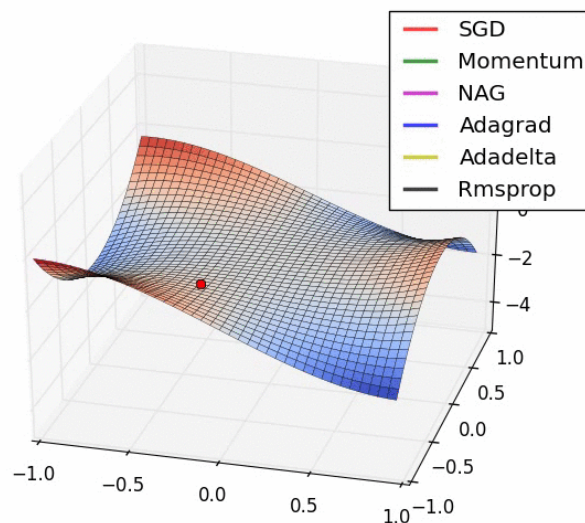
# 优化器 (Optimizer)

```
opt = nn.Momentum(net.trainable_params(), lr, momentum)
```

- 有了优化目标 (Loss) 之后, 我们还需要定义优化的策略, 即优化器
- MindSpore支持的优化器有: SGD、Momentum、RMSProp、Adam、AdamWeightDecay、LARS、FTRL、ProximalAdagrad等。

SGD with Momentum:

$$v_{t+1} \leftarrow \rho v_t + \nabla_{\theta} \mathcal{L}(\theta)$$
$$\theta_j \leftarrow \theta_j - \epsilon v_{t+1}$$



# 目录

---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 模型定义
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

# 代码调试

MindSpore支持Graph和PyNative 2种运行模式，**PYNATIVE**模式易调试，支持Python原生调试方式。

```
net_loss = SoftmaxCrossEntropyWithLogits(is_grad=False, sparse=True, reduction='none')
repeat_size = epoch_size repeat_size: 1
# create the network
network = LeNet5()
# define the optimizer
net_opt = nn.Momentum(network.trainable_params(), lr, momentum)
config_ck = CheckpointConfig(save_checkpoint_steps=1875, keep_checkpoint_max=10)
# save the network model and parameters for subsequence fine-tuning
ckptpoint_cb = ModelCheckpoint(prefix="checkpoint_lenet", config=config_ck)
# group layers into an object with training and evaluation features
model = Model(network, net_loss, net_opt, metrics={"Accuracy": Accuracy()})
```

支持Python原生的调试方式，  
如设置断点

- ▶ `Accuracy` = {ABCMeta} <class 'mindspore.nn.metrics.accuracy.Accuracy'>
- ▶ `Inter` = {EnumMeta: 3} <enum 'Inter'>
- ▶ `Tensor` = {pybind11\_type} <class 'mindspore.common.tensor.Tensor'>
- 01 `epoch_size` = {int} 1
- 01 `lr` = {float} 0.01
- 01 `mnist_path` = {str} './MNIST\_Data'
- 01 `momentum` = {float} 0.9
- ▶ `net_loss` = {SoftmaxCrossEntropyWithLogits} SoftmaxCrossEntropyWithLogits
- 01 `repeat_size` = {int} 1
- ▶ `Special Variables`

可以方便查看中间变量值，  
如参数、权重、激活值等

```
def construct(self, x):
    x = self.relu(self.conv1(x))
    x = self.pool(x)
    print(x.shape)
    x = self.relu(self.conv2(x))
    x = self.pool(x)
    x = self.flatten(x)
    x = self.fc1(x)
    x = self.fc2(x)
    x = self.fc3(x)
```

打印某层算子输出的shape，  
方便设置下一层算子的参数

return x

**GRAPH**模式性能高，可调用**Print**算子打印Tensor或字符串。

```
self.print = P.Print()
```

```
self.print(x)
```

```
Tensor shape:[[const vector][2, 1]]Int32
```

```
val:[[1] [1]]
```

# 模型调优

- mindspore.train.callback可用于训练/验证过程中执行特定的任务。常用的Callback如下：
  - > LossMonitor: 监控loss值，当loss值为Nan或Inf时停止训练；
  - > SummaryStep: 把训练过程中的信息存储到文件中，用于后续查看或可视化展示。
  - > ModelCheckpoint: 保存模型文件和参数，用于再训练或推理；

```
loss_cb = LossMonitor(per_print_times=ds_train.get_dataset_size())  
# 打印  
epoch: 2 step 1875, loss is 0.4737345278263092
```

- mindspore.nn提供了多种Metric评估指标，如accuracy、loss、precision、recall、F1。
  - > 定义一个metrics字典/元组，里面包含多种指标，传递给Model；
  - > 然后调用model.eval接口来计算这些指标。
  - > model.eval会返回一个字典，包含各个指标及其对应的值。

```
metrics={'acc', 'loss'}  
# 输出  
{'loss': 0.10531254443608654, 'acc': 0.9701522435897436}
```

# 模型训练和验证

- mindspore.train.Model提供了高阶模型训练和验证接口。
  - 传入net、loss和opt，并完成Model的初始化；
  - 然后调用train接口，指定迭代次数（num\_epochs）、数据集（dataset）、回调（callback）；
- 训练包含两层循环：外层为数据集的多代（epoch）循环，内层为epoch内多步（batch/step）的迭代；

```
def train(data_dir, lr=0.01, momentum=0.9, num_epochs=3):  
    ds_train = create_dataset(data_dir)  
    ds_eval = create_dataset(data_dir, training=False)  
  
    net = LeNet5()  
    loss = nn.loss.SoftmaxCrossEntropyWithLogits(is_grad=False, sparse=True, reduction='mean')  
    opt = nn.Momentum(net.trainable_params(), lr, momentum)  
    loss_cb = LossMonitor(per_print_times=ds_train.get_dataset_size())  
  
    model = Model(net, loss, opt, metrics={'acc', 'loss'})  
    # dataset_sink_mode can be True when using Ascend  
    model.train(num_epochs, ds_train, callbacks=[loss_cb], dataset_sink_mode=False)  
    metrics = model.eval(ds_eval, dataset_sink_mode=False)  
    print('Metrics:', metrics)
```

LeNet5完整代码示例: <https://gitee.com/mindspore/course/tree/master/checkpoint>

# 模型保存和加载

- ModelCheckpoint会生成模型 (.meta) 和Checkpoint (.ckpt) 文件, 如每个epoch结束时, 都保存一次checkpoint。

```
ckpt_cfg = CheckpointConfig(save_checkpoint_steps=steps_per_epoch, keep_checkpoint_max=5)
ckpt_cb = ModelCheckpoint(prefix=ckpt_name, directory='ckpt', config=ckpt_cfg)
model.train(num_epochs, ds_train, callbacks=[ckpt_cb, loss_cb], dataset_sink_mode=dataset_sink)
# 输出:
lenet-1_1875.ckpt
lenet-2_1875.ckpt
lenet-graph.meta
```

- 如果训练中断后想继续做训练, 或者加载模型做微调 (Fine-tuning), 先使用 mindspore.train.serialization提供的load\_checkpoint、load\_param\_into\_net功能, 再行训练。

```
CKPT_1 = 'ckpt/lenet-2_1875.ckpt'
# 加载模型, 返回参数字典
param_dict = load_checkpoint(CKPT_1)
# 分别将参数加载到网络和优化器上
load_param_into_net(net, param_dict)
load_param_into_net(opt, param_dict)
```

Checkpoint完整代码示例: <https://gitee.com/mindspore/course/tree/master/checkpoint>

# 目录

---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 模型定义
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

# 模型推理

- 使用MindSpore做推理

- > 加载Checkpoint到网络中;
- > 调用model.predict()接口进行推理。

```
CKPT_2 = 'ckpt/lenet_1-2_1875.ckpt'  
def infer(data_dir):  
    ds = create_dataset(data_dir, training=False).create_dict_iterator()  
    data = ds.get_next()  
    images = data['image']  
    labels = data['label']  
    net = LeNet5()  
    load_checkpoint(CKPT_2, net=net)  
    model = Model(net)  
    output = model.predict(Tensor(data['image']))  
    preds = np.argmax(output.asnumpy(), axis=1)
```

- 使用其他平台做推理

- > 加载Checkpoint到网络中;
- > 调用mindspore.train.serialization提供的export()接口, 导出ONNX等格式的模型文件;
- > 在任何支持ONNX模型文件的平台上进行推理;

```
input = np.random.uniform(0.0, 1.0, size = [1, 3, 224, 224]).astype(np.float32)  
export(resnet, Tensor(input), file_name = 'resnet50-2_32.pb', file_format = 'ONNX')
```



# 目录

---

1. 编程概念
2. 开发流程
3. 数据处理
4. 定义模型
5. 模型训练
6. 模型推理
7. 网络迁移

# 编程接口对比

MindSpore高阶API和编程风格与tf.keras和Pytorch类似，上手和迁移容易

```
class Net(tf.keras.Model):
    def __init__(self):
        super(MyModel, self).__init__()
        self.conv1 = tf.keras.layers.Conv2D()
        self.relu = tf.keras.layers.ReLU()
        self.fc1 = tf.keras.layers.Dense()

    def call(self, x):
        x = self.conv1(x)
        x = self.relu(x)
        x = self.fc1(x)
        return x

model = Net()
loss_fn =
tf.keras.losses.SparseCategoricalCrossentropy(
)
opt = tf.keras.optimizers.Adam()

data = tf.keras.datasets.cifar10.load_data()

model.compile(optimizer=opt, loss=loss_fn,
metrics=['accuracy'])
model.fit(data[0], data[1], 5)
model.evaluate(data[0], data[1])
```

Tensorflow.keras

```
class Net(nn.Cell):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d()
        self.relu = nn.ReLU()
        self.fc1 = nn.Dense()

    def construct(self, x):
        x = self.conv1(x)
        x = self.relu(x)
        x = self.fc1(x)
        return x

net = Net()
loss_fn =
nn.loss.SoftmaxCrossEntropyWithLogits()
opt = nn.Momentum()

dataset = dataset.Cifar10Dataset()

model = train.Model(net, loss_fn, opt,
metrics={'acc'})
model.train(5, dataset)
model.eval(dataset)
```

MindSpore

```
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d()
        self.fc1 = nn.Linear()

    def forward(self, x):
        x = self.conv1(x)
        x = F.relu(x)
        x = self.fc1(x)
        return x

net = Net()
loss_fn = nn.CrossEntropyLoss()
opt = optim.SGD(momentum=0.9)

dataset = torchvision.datasets.CIFAR10()
loader = torch.utils.data.DataLoader(dataset)

for epoch in range(5):
    for i, data in enumerate(loader, 0):
        opt.zero_grad()
        outputs = net(data[0])
        loss = loss_fn(outputs, data[1])
        loss.backward()
        opt.step()

with torch.no_grad():
    for data in dataloader:
        outputs = net(data[0])
        _, pred = torch.max(outputs.data, 1)
        total += data[1].size(0)
        correct += (pred == labels).sum().item()
    acc = 100 * correct / total
```

Pytorch



# 网络迁移

文档 (r1.3) > 算子匹配 > API映射

PyTorch算子: torch.abs

## PyTorch 1.5.0

`torch.abs(input, out=None) → Tensor`

Computes the element-wise absolute value of the given `input` tensor.

$$out_i = |input_i|$$

### Parameters

**input** (`Tensor`) – the input tensor.

**out** (`Tensor`, optional) – the output tensor.

Example:

```
>>> torch.abs(torch.tensor([-1, -2, 3]))
tensor([ 1,  2,  3])
```

## MindSpore 1.3.0

`class mindspore.ops.Abs(*args, **kwargs)`

Returns absolute value of a tensor element-wise.

$$out_i = |x_i|$$

### Inputs:

**x** (`Tensor`) – The input tensor. The shape of tensor is  $(x_1, x_2, \dots, x_R)$ .

### Outputs:

Tensor, has the same shape as the x.

### Raises

**TypeError** – If x is not a Tensor.

### Supported Platforms:

Ascend GPU CPU

### Examples

```
>>> x = Tensor(np.array([-1.0, 1.0, 0.0]), mindspore.float32)
>>> abs = ops.Abs()
```

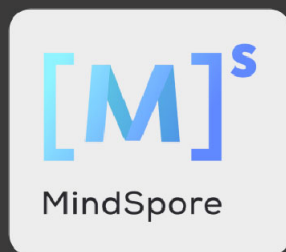


文档反馈

API映射: [https://www.mindspore.cn/docs/note/zh-CN/r1.3/index.html#operator\\_api](https://www.mindspore.cn/docs/note/zh-CN/r1.3/index.html#operator_api)  
网络迁移教程: [https://www.mindspore.cn/docs/migration\\_guide/zh-CN/r1.3/index.html](https://www.mindspore.cn/docs/migration_guide/zh-CN/r1.3/index.html)

# 参与社区

官方网站



<https://www.mindspore.cn>

代码托管平台



<https://gitee.com/mindspore>

- MindSpore社区: <https://gitee.com/mindspore/community>
- 优秀开发者及布道师招募: <https://www.mindspore.cn/evangelist>
- 高校开发者微信群: 添加微信mindspore0328, 备注 “开发者”
- 官方交流QQ群: 871543426
- 官方微信公众号: MindSpore



小助手mindspore0328

# Thank you.

把数字世界带入每个人、每个家庭、  
每个组织，构建万物互联的智能世界。

Bring digital to every person, home and  
organization for a fully connected,  
intelligent world.

**Copyright©2018 Huawei Technologies Co., Ltd.  
All Rights Reserved.**

The information in this document may contain predictive statements including, without limitation, statements regarding the future financial and operating results, future product portfolio, new technology, etc. There are a number of factors that could cause actual results and developments to differ materially from those expressed or implied in the predictive statements. Therefore, such information is provided for reference purpose only and constitutes neither an offer nor an acceptance. Huawei may change the information at any time without notice.

