```
┌─────────────────────┐
│     Command         │
├─────────────────────┤
│                     │
├─────────────────────┤
│                     │
└─────────────────────┘
           △
           │
┌──────────────────────────────────────┐
│ frc.robot.commands.swervedrive.drivebase. │
│          AbsoluteFieldDrive           │
├──────────────────────────────────────┤
│                                        │
├──────────────────────────────────────┤
│    +    AbsoluteFieldDrive()           │
│    +    initialize()                   │
│    +    execute()                      │
│    +    end()                          │
│    +    isFinished()                   │
└──────────────────────────────────────┘
```