

功能說明

選題：結合第一題猜數字以及第四題解碼摩斯密碼

初始設定密碼：

使用 16key 矩陣鍵盤進行答案 0-9 的設定 其中數字不可重複

按下 16key 矩陣鍵盤右下角的第 16 個按鈕為設定密碼

設定的密碼會回傳給 esp32 端顯示

手機端利用 my mqtt app 進行發送使用者猜的數字給

StarStar415/feeds/finalNumber

ESP32 訂閱 StarStar415/feeds/finalNumber 接收我們猜的數字

並透過 UART 將猜的數字傳送給 8051 判斷

七段顯示器顯示：

猜的數字會呈現在上方八個七段顯示器上的 1-4 個

猜的結果會呈現在上方八個七段顯示器上的 5-8 個

判斷結果：

判斷結果 (ex: 1A2B) 透過 UART 傳送給 ESP32

ESP32 再透過 mqtt 發送使用者猜的數字的結果給 StarStar415/feeds/finalNumberAns

顯示猜題的結果

提示功能：

使用者透過手機發送 "*" 表示要求提示 會回傳現在已經猜對的數字的位置給使用者，七段顯示器也會顯示正確的位址，錯誤的位址不會呈現數字 以-代替

ex 答案為 1234

使用者猜測 5263 為 1A1B，回傳 - 2 - - 給使用者呈現 2 為正確的位置

猜對數字：

若使用者猜題成功會回傳 success 字串給 ESP32

並且 8051 端的七段顯示器會呈現一小段動畫

第四題：透過 8051 的 8key 傳送摩斯密碼：

K1 為長音 K2 為短音 K8 表示一個字母完畢 進行解碼

當按下 K8 將剛剛存放的短音長音資料解碼為英文字母

並將英文字母透過 UART 傳送給 ESP32

ESP32 再透過 MQTT 將解碼結果傳送 StarStar415/feeds/finalMorseCode

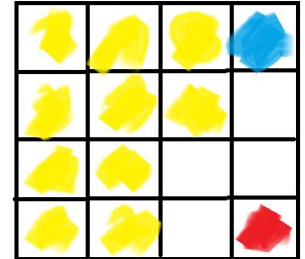
手機端傳送 Ascii 給 StarStar415/feeds/finalAscii

ESP32 端訂閱 StarStar415/feeds/finalAscii 接收並傳送給 8051 進行喇叭發聲

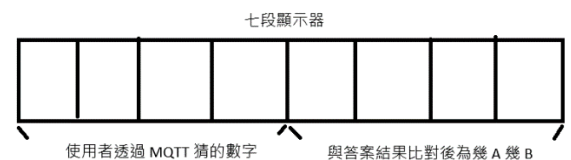
切換兩題的模式：

使用 16 key 矩陣鍵盤的右上角按鈕切換現在是猜數字還是解碼摩斯密碼

切換第一題
以及第四題



由上而下由左而右
編號 0-9 設定猜數字密碼



程式碼

ESP32 端的程式碼

```
1 from machine import Pin, PWM
2 from machine import UART
3 from umqtt.simple import MQTTClient
4 import utime, xtools
5
6 xtools.connect_wifi_led()
7 # 連結 8051 喇叭
8 speaker = Pin(15, Pin.OUT)
9 # 與 8051 UART 連結，設定 tx rx 的 GPIO
10 com = UART(2, 9600, tx=17, rx=16)
11 com.init(9600)
12
13 # 設定自己的 username 和 api key 以及 feed 名稱
14 ADAFRUIT_IO_USERNAME = "StarStar415"
15 ADAFRUIT_IO_KEY = "aio_pipN76hiXflkpwKBvCazEktssri"
16 cnt=1
17
18 # 保存接收到的 MQTT 消息
19 received_msgs = {
20     "finalNumber": None,
21     "finalAsciiCode": None
22 }
23
24 # 訂閱要使用的 FEEDS
25 def subscribe_to_feeds(client, username):
26     feeds = ["finalAscii", "finalNumber"]
27     for feed in feeds:
28         topic = f"{username}/feeds/{feed}"
29         print(topic)
30         client.subscribe(topic)
31
32 # MQTT 客戶端
33 client = MQTTClient (
34     client_id = xtools.get_id(),
35     server = "io.adafruit.com",
36     user = ADAFRUIT_IO_USERNAME,
37     password = ADAFRUIT_IO_KEY,
38     ssl = False,
39 )
40
41 # 解析收到的訊息
42 def sub_cb(topic, msg):
43     topic = topic.decode()
44     msg = msg.decode()
45     print(msg)
46
47 # 判斷猜數字或是解碼 ASCII
48 if "finalNumber" in topic:
49     com.write(f"{msg}\r\n") # 傳送訊息給 8051
50     received_msgs["finalNumber"] = msg
51
52 elif "finalAscii" in topic:
53     msg = msg.upper()
54     com.write(f"{msg}\r\n") # 傳送訊息給 8051
55     received_msgs["finalAsciiCode"] = msg
56
57 client.set_callback(sub_cb) # 指定回撥函數來接收訊息
58 client.connect() # 連線
59
60 subscribe_to_feeds(client, ADAFRUIT_IO_USERNAME)
61
62 # 接收 8051 回傳的資料
63 while True:
64     client.check_msg()
65     if com.any() > 0:
66         a = com.readline()
67         print(a.decode().strip())
68         combined_msg = f"{cnt}: {received_msgs['finalNumber']} -- {a.decode().strip()}"
69         # 猜數字成功 顯示成功訊息並且嘗試了幾次，將計數歸零
70         if "4A0B" in a.decode().strip():
71             if cnt == 1:
72                 tmp = "try"
73             else:
74                 tmp = "tries"
75             combined_msg = f"SUCCESS!! use {cnt} {tmp} Ans:{received_msgs['finalNumber']} "
76             client.publish("StarStar415/feeds/finalNumberAns", combined_msg)
77             cnt=1
78         # 提示模式 publish 提示格式
79         elif "-" in a.decode().strip():
80             combined_msg = f"Hint: {a.decode().strip()}"
81             client.publish("StarStar415/feeds/finalNumberAns", combined_msg)
82         # 摩斯密碼的格式
83         elif a.decode().strip() >= 'A' and a.decode().strip() <= 'Z':
84             client.publish("StarStar415/feeds/finalMorseCode", a.decode())
85         # 其餘皆為正常猜數字模式 並將計數次數增加
86         else:
87             client.publish("StarStar415/feeds/finalNumberAns", combined_msg)
88             cnt += 1
89
```

程式碼說明：

詳細程式的每個 function 介紹可在副檔程式碼中的註解中得知。

ESP32 端

要連接 8051 的 tx rx 進行資料傳輸，先設定 com = UART(2, 9600, tx=17, rx=16) 進行連結

為了清楚分辨，使用兩個 feeds 區分猜數字以及解碼 ascii，接收手機端的傳送猜數字：StarStar415/feeds/finalNumber

解碼 ascii：StarStar415/feeds/finalAscii

再透過回傳的訊息判斷訊息格式以及傳送結果為猜數字結果還是摩斯密碼解碼結果，如果是猜數字則格式為（猜的次數）：（猜的數字）-（數字的猜測結果AB），摩斯密碼則為 Ascii，提示回傳則會有 - 顯示。

8051 端的程式碼

```
1  #include<reg52.h>
2  #include <string.h>
3  #define MAX 20
4  #define DataPort P0
5  #define KeyPort P1
6
7  // 掃描七段顯示器用
8  sbit LATCH1= P2^2;
9  sbit LATCH2= P2^3;
10 sbit SPK = P2^1; // 喇叭
11 // 摩斯密碼使用
12 sbit k1 = P2^4;
13 sbit k2 = P2^5;
14 sbit k3 = P2^6;
15 sbit k8 = P2^7;
16
17 // 定義 unsigned char 和 unsigned int
18 typedef unsigned char byte;
19 typedef unsigned int word;
20
21 // 環形佇列
22 byte buf[MAX];
23 byte head = 0;
24 byte tail = 0;
25
26 // 七段顯示器的位碼以及顯示 0-F 的編碼
27 byte code dofly_DuanMa[]={0x3f,0x06,0x5b,0x4f,0x66,0x6d,0x7d,0x07,0x7f,0x6f,
28 | 0x77,0x7c,0x39,0x5e,0x79,0x71};
29
30 byte code dofly_WeiMa[]={0xfe,0xfd,0xfb,0xf7,0xef,0xdf,0xbf,0x7f};
31 byte TempData[10];
32 word i;
33
34 // 摩斯密碼的長音短音表
35 byte code MorseMap[][5] = {
36 | "01", "1000", "1010", "100", "0", "0010", "110", "0000", // A-H
37 | "00", "0111", "101", "0100", "11", "10", "111", "0110", // I-P
38 | "1101", "010", "000", "1", "001", "0001", "011", "1001", // Q-X
39 | "1011", "1100" // Y-Z
40 };
41
42 // 掃描矩陣鍵盤
43 byte KeyScan(void);
44 byte KeyPro(void);
45 // 設定七段顯示器位碼與編碼
46 void Display(byte FirstBit,byte Num);
47
48 // 初始化 UART
49 void InitUART (void){
50 |   SCON = 0x50; // SCON: 模式 1, 8-bit UART, 使能接收
51 |   TMOD |= 0x20; // TMOD: timer 1, mode 2, 8-bit 重裝
52 |   TH1 = 0xFD; // TH1: 重裝值 9600 串列傳輸速率 晶振 11.0592MHz
53 |   TR1 = 1; // TR1: timer 1 打開
54 |   EA = 1; // 打開總中斷
55 }
56
```

```

57 // Delay 時間 function DelayMs 約為 1ms
58 void DelayUs2x(unsigned char t){
59     while(--t);
60 }
61 void DelayMs(unsigned char t){
62     while(t--){
63         DelayUs2x(245);
64         DelayUs2x(245);
65     }
66 }
67 // 宣告 Delay function
68 void Delay(unsigned int t){
69     while(--t);
70 }
71 // 解碼摩斯密碼用
72 void decoder();
73 void decodeAscii(byte len);
74 byte MorseToChar(byte* morse, byte length);
75 // 喇叭音效
76 void speak(word t){
77     for(i=0;i<t;i++)
78     {
79         DelayUs2x(200);
80         DelayUs2x(200);
81         SPK=!SPK;
82         Display(0,8);
83     }
84 }
85

```

```

86 // 現在的模式為猜數字還是解碼摩斯密碼
87 bit modeFlags = 0;
88 // 猜數字的答案是否設定
89 bit setAnsNum = 0;
90 bit f = 0;
91
92 byte ansNum[4]; // 存放猜數字答案
93 byte decode[4]; // 存放解碼摩斯密碼長音短音
94 byte guessNum[4]; // 存放 mqtt 猜數字
95 byte ascii[10]; // 存放 mqtt 解碼摩斯密碼
96 byte cnt=0;
97 byte ansCnt=0;
98 byte decodeCnt=0;
99
100 void main (void){
101     byte num;
102     byte j;
103     InitUART();
104     ES = 1; //打開串口中斷
105     EA = 1;
106     while (1){
107         TR0=0;
108         Display(0,8);
109         num=KeyPro();
110         if(num == 12){
111             // 切換模式
112             if(modeFlags == 1){
113                 modeFlags = 0;
114                 setAnsNum = 0;
115                 ansCnt=0;
116                 i=0;
117                 for(j=0;j<8;j++)TempData[j]=0;
118                 TempData[7]=dofly_DuanMa[modeFlags];
119             }
120             else {
121                 modeFlags = 1;
122                 decodeCnt = 0;
123                 i=0;
124                 for(j=0;j<8;j++)TempData[j]=0;
125                 TempData[7]=dofly_DuanMa[modeFlags];
126             }
127             DelayMs(100);
128         }
129
130         // 設定猜密碼答案
131         if(modeFlags == 0 && setAnsNum == 0){
132             num=KeyPro(); // 掃描矩陣鍵盤數值
133             if(num == 15 && ansCnt>=4){
134                 // 設定猜數字密碼
135                 setAnsNum = 1;
136                 for(j=0;j<4;j++)TempData[j]=0;
137                 TempData[4]=dofly_DuanMa[ansNum[0]];
138                 TempData[5]=dofly_DuanMa[ansNum[1]];
139                 TempData[6]=dofly_DuanMa[ansNum[2]];
140                 TempData[7]=dofly_DuanMa[ansNum[3]];
141                 i=0;
142             }
143         }
144     }
145 }

```

```

143     if(num>=0 && num<=9){
144         bit tmpf = 0;
145         if(ansCnt>=4) continue;
146         // 判斷數字是否重複 發出錯誤音效
147         for(j = 0 ; j < ansCnt ; j++){
148             if(ansNum[j] == num) {
149                 tmpf = 1;
150                 break;
151             }
152         }
153         if(tmpf == 1) {
154             speak(100);
155             DelayMs(100);
156             speak(100);
157             continue;
158         }
159         if(ansCnt == 0)
160             for(i = 0 ; i < 8 ; i++) TempData[i] = 0;
161         TempData[ansCnt]=dofly_DuanMa[num];
162         ansNum[ansCnt++] = num;
163     }
164 }
165 else if(modeFlags == 1){
166     // 長音
167     if(k1 == 0){
168         decode[decodeCnt++] = 1;
169         speak(300);
170         SPK=0;
171         Delay(300); // 解彈跳
172         while(k1 == 0); // 等放開按鈕
173         Delay(300); // 解彈跳
174     }
175     // 短音
176     if(k2 == 0){
177         decode[decodeCnt++] = 0;
178         speak(100);
179         Delay(300); // 解彈跳
180         while(k2 == 0); // 等放開按鈕
181         Delay(300); // 解彈跳
182     }
183     // 進行解碼
184     if(k8 == 0){
185         decoder();
186         Delay(300); // 解彈跳
187         while(k8 == 0); // 等放開按鈕
188         Delay(300); // 解彈跳
189     }
190 }
191 }
192 }
193
194 // 解碼長音短音 並透過 UART 傳送至 ESP32
195 void decoder(void) {
196     byte morseChar = MorseToChar(decode, decodeCnt);
197     decodeCnt = 0;
198
199     if (morseChar != 0xFF) {
200         SBUF = morseChar;
201         while (TI == 0);
202         TI = 0;
203         SBUF = '\r';
204         while (TI == 0);
205         TI = 0;
206         SBUF = '\n';
207         while (TI == 0);
208         TI = 0;
209     }
210 }
211
212 // 比對長音短音並回傳對應的字元 沒找到回傳 0xFF
213 byte MorseToChar(byte* morse, byte length) {
214     byte i, j, match;
215     for ( i = 0; i < sizeof(MorseMap) / sizeof(MorseMap[0]); i++) {
216         if (strlen(MorseMap[i]) == length) {
217             match = 1;
218             for ( j = 0; j < length; j++) {
219                 if ((MorseMap[i][j] - '0') != morse[j]) {
220                     match = 0;
221                     break;
222                 }
223             }
224             if (match) return 'A' + i;
225         }
226     }
227 }

```

```

226     }
227     return 0xFF;
228 }
229
230 // 解碼 MQTT 傳送給 ESP32 再透過 UART 傳送過來的 ASCII 為摩斯密碼發音呈現
231 void decodeAscii(byte len) {
232     byte morseCode[5];
233     byte length, i, j, k;
234     for(i = 0; i < len; i++){
235         for (j = 0; j < sizeof(MorseMap) / sizeof(MorseMap[0]); j++) {
236             if ((ascii[i] - 'A') == j) {
237                 strcpy(morseCode, MorseMap[j]);
238                 length = strlen(morseCode);
239                 for (k = 0; k < length; k++) {
240                     if (morseCode[k] == '0') {
241                         speak(100);
242                     } else {
243                         speak(300);
244                     }
245                     SPK = 0;
246                     DelayMs(200);
247                 }
248                 DelayMs(200);
249                 DelayMs(200);
250             }
251         }
252     }
253 }

```

```

254 }
255
256 // 猜數字遊戲
257 void getGuessNumAns(void) {
258     byte a = 0;
259     byte b = 0;
260     byte i, j;
261     byte ansUsed[4] = {0};
262     byte guessUsed[4] = {0};
263
264     // 計數 A 的數量
265     for (i = 0; i < 4; i++) {
266         if ((guessNum[i] - '0') == ansNum[i]) {
267             a++;
268             ansUsed[i] = 1;
269             guessUsed[i] = 1;
270         }
271     }
272
273     // 計數 B 的數量
274     for (i = 0; i < 4; i++) {
275         if (guessUsed[i] == 0) {
276             for (j = 0; j < 4; j++) {
277                 if (ansUsed[j] == 0 && guessNum[i] - '0' == ansNum[j]) {
278                     b++;
279                     ansUsed[j] = 1;
280                     break;
281                 }
282             }
283         }
284     }
285
286     // 七段顯示器顯示幾 A 幾 B
287     TempData[4] = dofly_DuanMa[a];
288     TempData[5] = dofly_DuanMa[10];
289     TempData[6] = dofly_DuanMa[b];
290     TempData[7] = dofly_DuanMa[11];
291
292     // 回傳猜數字結果給 ESP32
293     SBUF = a + '0';
294     while (TI == 0);
295     TI = 0;
296     SBUF = 'A';
297     while (TI == 0);
298     TI = 0;
299     SBUF = b + '0';
300     while (TI == 0);
301     TI = 0;
302     SBUF = 'B';
303     while (TI == 0);
304     TI = 0;
305     SBUF = '\r';
306     while (TI == 0);
307     TI = 0;
308     SBUF = '\n';
309     while (TI == 0);
310     TI = 0;

```

```

311 // 猜對 顯示 SUCCESS 並發出音效
312 if (a == 4){
313     setAnsNum = 0;
314     for(i=0;i<8;i++)TempData[i]=0;
315     ansCnt=0;
316     // 顯示 success
317     TempData[0] = 0x6D; // S
318     TempData[1] = 0x3E; // U
319     TempData[2] = 0x39; // C
320     TempData[3] = 0x39; // C
321     TempData[4] = 0x79; // E
322     TempData[5] = 0x6D; // S
323     TempData[6] = 0x6D; // S
324     speak(100);
325     DelayMs(100);
326     speak(100);
327     DelayMs(500);
328     speak(100);
329     DelayMs(100);
330     speak(100);
331 }
332 }
333 }
334
335 void getHintNumAns(void) {
336     byte a = 0;
337     byte b = 0;
338     byte i;
339     byte ansUsed[4] = {0};
340     byte guessUsed[4] = {0};
341
342     // 提示功能 顯示 A 的位置哪些是正確的
343     for (i = 0; i < 4; i++) {
344         if ((guessNum[i]-'0') == ansNum[i]) {
345             a++;
346             TempData[i] = dofly_DuanMa[guessNum[i]-'0'];
347             SBUF = guessNum[i];
348             while (TI == 0);
349             TI = 0;
350         }
351         else{
352             TempData[i] = 0x40;
353             SBUF = '-';
354             while (TI == 0);
355             TI = 0;
356         }
357     }
358
359     SBUF = '\r';
360     while (TI == 0);
361     TI = 0;
362     SBUF = '\n';
363     while (TI == 0);
364     TI = 0;
365
366     for(i=4;i<8;i++)TempData[i]=0;
367 }
368
369 // 接收訊號
370 void UART_SER (void) interrupt 4 {
371     byte Temp;
372
373     // 如果 RI==1表示有資料送進來
374     if(RI){
375         RI=0;
376         Temp=SBUF;// 從 SBUF 拿取資料存在 buffer 中
377         buf[head] = Temp;
378         // 猜數字模式
379         if(modeFlags == 0 && setAnsNum == 1){
380             // 接收到的字元為換行字元，將 cnt 設為 0 等待下次接收
381             if (Temp == '\n'){
382                 cnt = 0;
383             }
384             else if(Temp == '\r'){
385                 // 如果都沒有錯誤或是提示 則進行猜數字
386                 if(f == 0) getGuessNumAns();
387
388                 f = 0;
389                 cnt = 0;
390             }
391             // 提示功能
392             else if(Temp == '*'){
393                 f = 1;
394                 getHintNumAns();
395             }
396             // 將接收到的字元儲存並設定到七段顯示器上顯示
397             else if(Temp >= '0' && Temp <= '9') {
398                 guessNum[cnt] = Temp;

```

```

398     TempData[cnt] = dofly_DuanMa[guessNum[cnt]-'0'];
399     cnt++;
400 }
401 // 接收到錯誤字元 顯示 error 並發出音效
402 else{
403     f=1;
404     for(i=0;i<8;i++)TempData[i]=0;
405     // 顯示 error
406     TempData[0]=0x79;
407     TempData[1]=0x50;
408     TempData[2]=0x50;
409     TempData[3]=0x5c;
410     TempData[4]=0x50;
411     speak(100);
412     DelayMs(100);
413     speak(100);
414     SPK=0;
415 }
416 }
417 // 摩斯密碼模式
418 if(modeFlags == 1){
419     // 接收到的字元為換行字元，將 cnt 設為 0 等待下次接收
420     if (Temp == '\n'){
421         cnt = 0;
422     }
423     else if(Temp == '\r'){
424         // 如果都沒有錯誤或是提示 則進行 ascii 解碼
425         if(f==0)decodeAscii(cnt);
426         f = 0;
427         cnt = 0;
428     }
429     // 將收到的字元儲存並設定到七段顯示器上顯示
430     else if((Temp >= 'A' && Temp <= 'Z') || (Temp >= 'a' && Temp <= 'z')) {
431         for(i=0;i<7;i++)TempData[i]=0;
432         ascii[cnt] = Temp;
433         cnt++;
434     }
435     // 接收到錯誤字元 顯示 error 並發出音效
436     else {
437         f=1;
438         for(i=0;i<8;i++)TempData[i]=0;
439         // 顯示 error
440         TempData[0]=0x79;
441         TempData[1]=0x50;
442         TempData[2]=0x50;
443         TempData[3]=0x5c;
444         TempData[4]=0x50;
445         speak(100);
446         DelayMs(100);
447         speak(100);
448         SPK=0;
449     }
450 }
451 // 環形佇列
452 head++;
453 if (head == MAX) head = 0;
454 }
455 }
456 // 顯示七段顯示器
457 void Display(byte FirstBit,byte Num){
458     static byte i=0;
459
460     DataPort=0;
461     LATCH1=1;
462     LATCH1=0;
463
464     DataPort=dofly_WeiMa[i+FirstBit];
465     LATCH2=1;
466     LATCH2=0;
467
468     DataPort=TempData[i];
469     LATCH1=1;
470     LATCH1=0;
471
472     i++;
473 }
474 void Display(byte FirstBit,byte Num){
475     if(i==Num)
476         i=0;
477 }
478 // 掃描矩陣鍵盤
479 unsigned char KeyScan(void){
480     unsigned char Val;
481     KeyPort=0xf0;
482     if(KeyPort!=0xf0){
483         DelayMs(10);
484         if(KeyPort!=0xf0){
485             KeyPort=0xfe;

```



```

486         if(KeyPort!=0xfe){
487             Val=KeyPort&0xf0;
488             Val+=0x0e;
489             while(KeyPort!=0xfe);
490             DelayMs(10);
491             while(KeyPort!=0xfe);
492             return Val;
493         }
494         KeyPort=0xfd;
495         if(KeyPort!=0xfd){
496             Val=KeyPort&0xf0;
497             Val+=0x0d;
498             while(KeyPort!=0xfd);
499             DelayMs(10);
500             while(KeyPort!=0xfd);
501             return Val;
502         }
503         KeyPort=0xfb;
504         if(KeyPort!=0xfb){
505             Val=KeyPort&0xf0;
506             Val+=0x0b;
507             while(KeyPort!=0xfb);
508             DelayMs(10);
509             while(KeyPort!=0xfb);
510             return Val;
511         }
512         KeyPort=0xf7;
513         if(KeyPort!=0xf7){
514             Val=KeyPort&0xf0;
515             Val+=0x07;
516             while(KeyPort!=0xf7);
517             DelayMs(10);
518             while(KeyPort!=0xf7);
519             return Val;
520         }
521     }
522     return 0xff;
523 }
524
525
526 // 回傳矩陣鍵盤掃描要用到的數值
527 byte KeyPro(void){
528     switch(KeyScan()){
529         case 0x7e:return 0;break; // 0
530         case 0x7d:return 1;break; // 1
531         case 0x7b:return 2;break; // 2
532         case 0x77:return 3;break; // 3
533         case 0xbe:return 4;break; // 4
534         case 0xbd:return 5;break; // 5
535         case 0xbb:return 6;break; // 6
536         case 0xb7:return 7;break; // 7
537         case 0xde:return 8;break; // 8
538         case 0xdd:return 9;break; // 9
539         case 0xdb:return 10;break; // A
540         case 0xd7:return 11;break; // B
541         case 0xee:return 12;break; // C
542         case 0xed:return 13;break; // D
543         case 0xeb:return 14;break; // E
544         case 0xe7:return 15;break; // F
545         default:return 0xff;break; // Invalid key
546     }
547 }
548

```

程式碼說明：

詳細程式的每個 function 介紹可在副檔程式碼中的註解中得知。

8051 端

程式主要控制 UART 接收資料，並將其顯示在七段顯示器上，進行猜數字以及解碼摩斯密碼的功能，當接收到錯誤字元會控制 8051 喇叭發出音效並在七段顯示器中顯示 error，猜數字結果呈現在 8051 的七段顯示器上，並且透過 UART 回傳至 ESP32 處理，再透過 MQTT 將結果回傳至手機查看，摩斯密碼解碼也是透過 UART 回傳至 ESP32 處理，再透過 MQTT 將結果回傳至手機，如果設定數字設定重複的數字也會發出錯誤音效。

程式碼附在副檔

ESP32 端: final_esp32.py

8051 端 : final_8051.c

程式運作模式大致上為以下解釋:

mode1: 猜數字

步驟:

1. 透過 16 key 矩陣鍵盤設定密碼
2. my mqtt app 發送猜的數字
3. esp32 將訂閱接收到的數字傳送給 8051
4. 8051 進行猜數字的判斷並且顯示在七段顯示器 並回傳結果給 esp32
5. esp32 傳送結果給指定的 feeds 並且手機端訂閱該 feeds 接收猜題結果

mode2: 解碼摩斯密碼

(8051 透過 ESP32 並將解碼結果傳到手機)

1. 透過 8051 的 8key 傳送摩斯密碼
2. K1 為長音 K2 為短音 K8 表示一個字母完畢。speaker 同時發出長音短音表示現在按下的按鈕為長音還是短音
3. 8051 進行解碼
4. 將解碼資料傳送給 ESP32
5. ESP32 利用 MQTT 發送給手機端

(手機傳到 ESP32)

1. 手機端傳送 Ascii 給 StarStar415/feeds/finalAscii
2. ESP32 訂閱 StarStar415/feeds/finalAscii 接收訊息
3. 將解碼資料傳送給 8051
4. 8051 透過解碼資料進行 speaker 的播放

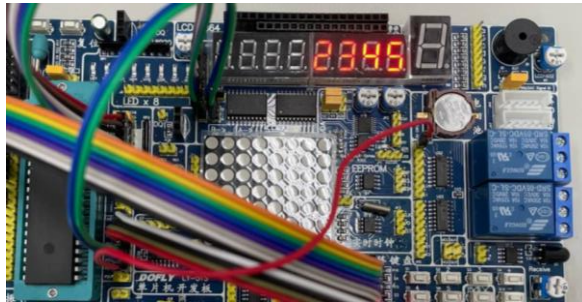
結果

詳細 demo 結果如上課錄製的 demo 影片：

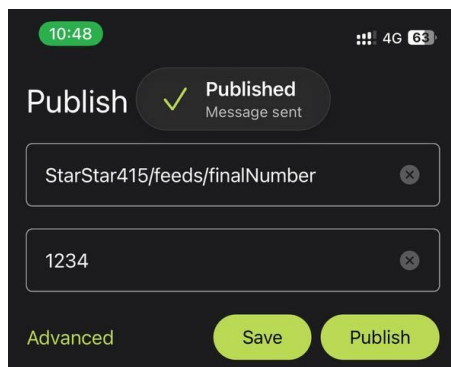
影片有口頭解釋 demo 的功能，以下說明主要控制與達成結果。

猜數字

1. 透過 16 key 矩陣鍵盤設定密碼: 2345



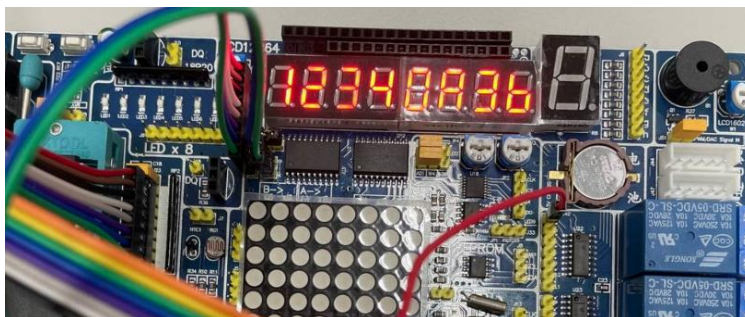
2. my mqtt app 發送猜的數字 1234



3. esp32 將訂閱接收到的數字傳送給 8051: 接收到 1234

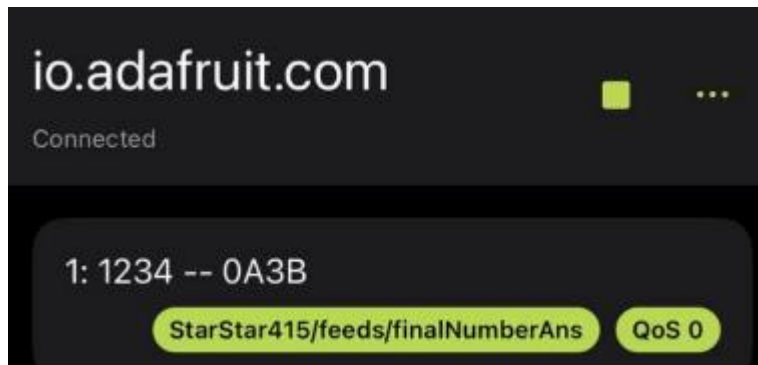
```
MPY: soft reboot
network config: ('172.20.10.3', '255.255.255.240', '172.20.10.1', '172.20.10.1')
StarStar415/feeds/finalAscii
StarStar415/feeds/finalNumber
1234
```

4. 8051 進行猜數字的判斷並且顯示在七段顯示器 並回傳結果給 esp32: 1234 0A3B



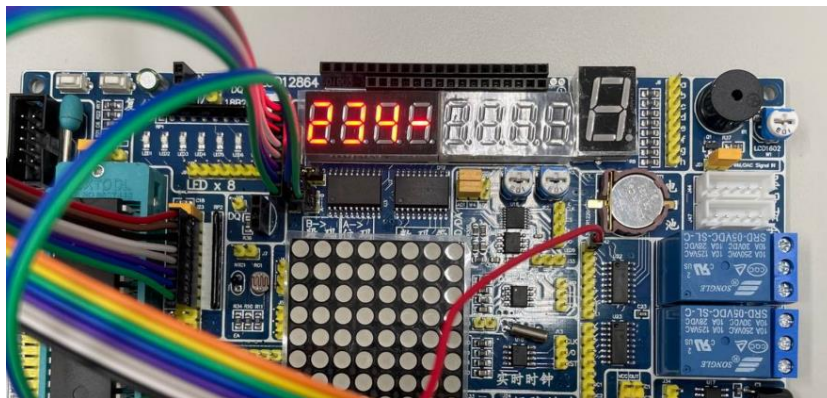
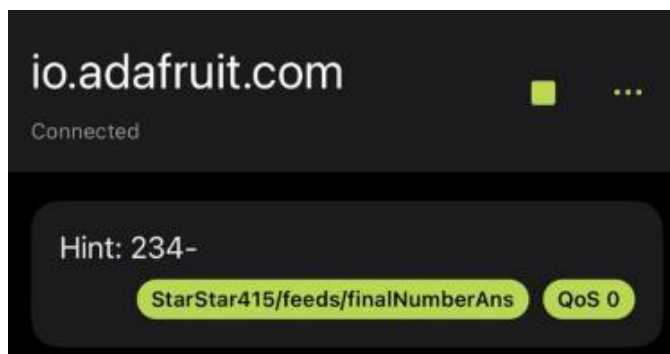
```
MPY: soft reboot
network config: ('172.20.10.3', '255.255.255.240', '172.20.10.1', '172.20.10.1')
StarStar415/feeds/finalAscii
StarStar415/feeds/finalNumber
1234
0A3B
```

5. esp32 傳送結果給指定的 feeds 並且手機端訂閱該 feeds 接收猜題結果

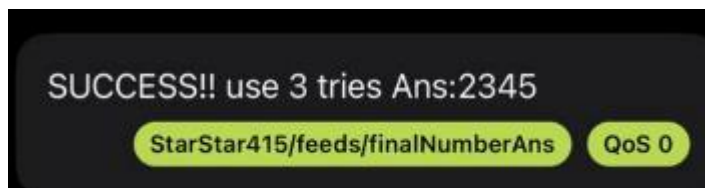
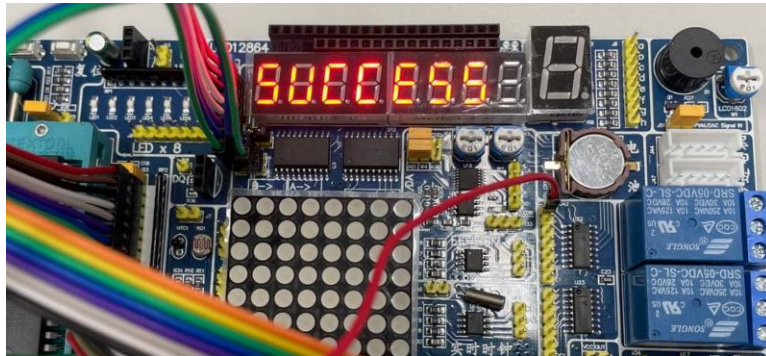


提示功能：傳送 *

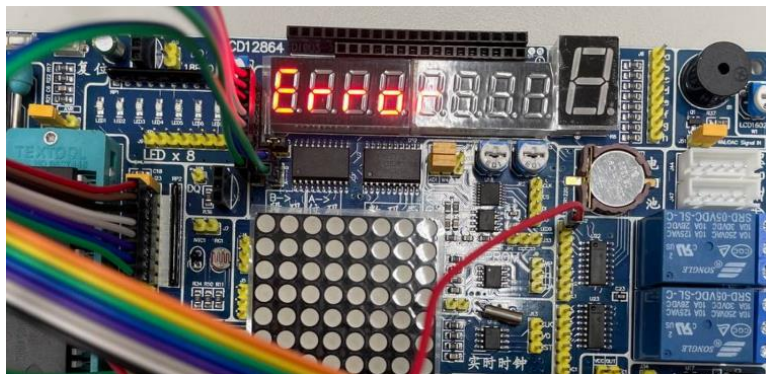
因為前一次猜測為 2346 回傳 3A0B 想要知道 A 的位置 使用提示功能呈現 234-



成功畫面：呈現 SUCCESS 並且手機端也會顯示成功與猜了多少次



錯誤輸入顯示 error



摩斯密碼解碼

