MATLAB - Vektoren und Matrizen

1. Eingabe von Vektoren

Eingabe der Komponenten in eckigen Klammern []

Trennzeichen zwischen Komponenten einer Zeile ist Leertaste oder Komma, Trennzeichen zwischen Zeilen ist Semikolon bzw. ENTER

Zugriff auf i-te Komponenten u(i); Länge: length(u)

Spezielle Vektoren: Vektor konstanter Differenz der Komponenten: Anfangswert: Schrittweite:

Endwert, z.B. v=4:7:30 (Endwert muß dabei nicht erreicht werden)

u = linspace(a,e,n) erzeugt Vektor mit n Punkten gleichen Abstands zwischen a und e wird kein Wert für n angegeben, werden stets 100 Punkte erzeugt

Anhängen des Vektors b an a: [a b] bei Zeilenvektoren, [a;b] bei Spaltenvektoren

Auswählen von Komponenten: a(16:20) wählt 16. bis 20. Komponente aus oder u(v)

wählt v-te Komponenten von u aus, v kann Vektor sein Transponieren: ', wobei

komplexe Zahlen konjugiert werden

- Geben Sie den Vektor u=[2 -3 1 0] als Zeilenvektor und v=[-1 0 1 4] als. Spaltenvektor ein. Geben Sie die erste Komponente des Vektors u sowie seine Länge aus. Erzeugen Sie einen neuen Zeilenvektor w, der aus den Komponenten von u und v besteht. Erzeugen Sie daraus einen weiteren Zeilenvektor aus der 2., 4. und 6. Komponente von w.
- Erzeugen Sie einen Vektor a, bestehend aus den ersten 11 natürlichen Zahlen (mit 1 beginnend) und einen Vektor b, bestehend aus den geraden Zahlen ab 20 (bis 2) in fallender Reihenfolge. Fügen Sie beide Vektoren zu einem Spaltenvektor c zusammen.
 Bilden Sie einen Vektor d, der in c die mittleren 5 Komponenten auf Null setzt.
- 3. Stellen Sie eine Sprungfunktion aus 101 Punkten über [0, 10] dar, die in 5 von 0 auf 1 springt.
- 4. Erzeugen Sie einen Vektor p, der das Intervall [0, pi] gleichmäßig in 30 Teile teilt. Wieviele Komponenten hat p?

2. Skalarprodukt, Euklidische Norm

Skalarprodukt: a*b' bzw dot(a,b), Euklidische Norm eines Vektors a: norm(a)

5. Geben Sie $a = [1 \ 2 \ 3]$ und $b = [-1 \ 2 \ 1]$ ein.

Berechnen Sie das Skalarprodukt, den Betrag der Vektoren sowie den Abstand der durch sie gegebenen Punkte.

Was ergibt a' * b?

Bestimmen Sie den Winkel zwischen a und b.

3. Komponentenweise Verknüpfung

Punkt vor Operand bewirkt komponentenweise Berechnung; Mult.: a .* b, Potenz.: a.^b,... [a,b]=max(u) gibt auf a das Maximum, auf b den entsprechenden Index zurück, analog min sum(u) berechnet die Summe der Komponenten

I = find(u) gibt die Indizees aller von Null verschiedenen Komponenten des Vektors u zurück,

I = find(u > 100) analog für alle Komponenten > 100

- 6. Berechnen Sie a+1, a+b, a+b(1), a.*b, a.^b, exp(a), sin(a)
- 7. Überlegen Sie vor der Berechnung:

Was ergibt sum([a b]), sum([a; b]), max(abs(a+i*b))?

Erzeugen Sie eine Wertetabelle (x; y) der Sinusfunktion über [0, pi] mit 100 Stützstellen.

Bestimmen Sie für den Vektor y die maximale Komponente und deren Index.

An welchen Stellen ist y gleich Null? An welchen Stellen ist y größer als 0,5?

8. Sei $u = [2 -3 \ 1 \ 0]$ und $v = [-1 \ 0 \ 1 \ 4]$.

Informieren Sie sich durch help relop über die logischen Operationen in MATLAB.

Überlegen Sie sich vor der Berechnung die Ergebnisse folgender Kommandos

find(u)|find(v)

find(u==0 & u<=1)

MATLAB - Vektoren und Matrizen

4. Eingabe von Matrizen

Elementweise Eingabe wie bei Vektoren, Zeilenende mit; als Trennzeichen

Element in Zeile i, Spalte j: A(i, j), i-te Zeile A(i,:), j-te Spalte A(:, j), A(:,:)=A

A(:) ordnet alle Elemente der Matrix A in einer Spalte an, rückgängig mit reshape

A(j:k) erzeugt Vektor aus A(j), A(j+1),...,A(j+k), s. auch help colon

size(A) gibt als Vektor die Zeilenzahl und die Spaltenzahl von A zurück

eve(10) 10x10-Einheitsmatrix, ones(5) 5x5-Matrix mit lauter Einsen

zeros(5,10) 5x10-Nullmatrix

diag(A) ordnet die Diagonalelemente einer quadrat. Matrix A in einem Vektor an diag(Vektor) erzeugt Diagonalmatrix mit dieser Hauptdiagonale, diag(Vektor,k)

belegt die k-te Diagonale mit Vektor

tril(A) kopiert die untere Dreiecksmatrix, triu(A) die obere in eine Nullmatrix

9. Geben Sie folgende Matrizen möglichst einfach ein

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \quad E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$

10. Was ergibt *ones([1,6])*?

11. Sei A = reshape([1:9], 3, 3). Bestimmen Sie die Dimension von A.

Überlegen Sie vor der Ausführung, was folgende Operationen bewirken

A(3,3)=10

v = A(2, :)

u = diag(A)

A = diag(u)

12. Erzeugen Sie aus A und D eine 3x6-Matrix bzw. eine 6x3-Matrix.

Geben Sie das 2. Element der 3. Zeile von A an.

Addieren Sie die erste und zweite Spalte von A.

Erzeugen Sie eine 6x6-Matrix, indem Sie die Matrizen A und E nebeneinander und darunter die Matrizen D und B nebeneinander anordnen.

Transponieren Sie diese Matrix.

13. Erzeugen Sie eine 6x10-Matrix C, deren Elemente gleichverteilte Zufallszahlen aus der Menge [1, 2, 3, 4, 5, 6] sind (Hinweis: rand(6, 10) erzeugt gleichverteilte Zufallsmatrix über (0, 1))

Bilden Sie den Zeilenvektor, der aus der Hauptdiagonalen von C besteht.

Bilden Sie die Matrix, die aus der zweiten und vierten Zeile von C besteht.

Streichen Sie die letzte Spalte von C.

Bilden Sie die Matrix, die aus C durch Streichen der zweiten und dritten Zeile sowie der vierten Spalte entsteht.

14. Was ergibt [i,j]=find(C>5)?

15. Bilden Sie eine 10x10-Matrix mit folgenden Eigenschaften:

Die Werte auf der Hauptdiagonalen sind abwechselnd +1, -1, +1,....

Die Werte auf der ersten oberen Nebendiagonalen sind 1, 2, 3,...,9.

Die Werte auf der ersten unteren Nebendiagonalen sind 9, 8, 7,...,1.

Alle übrigen Elemente sind gleich Null.

16. Sei A=reshape(exp(i*linspace(0,2*pi,9)),3,3).

Welche Dimension hat A? Ist A symmetrisch? Berechnen Sie abs(A) (elementweiser Betrag).

5. Matrizenprodukt

17. Berechnen Sie A*B, A*E, E*A.

Multiplizieren Sie A mit der 1. Zeile von A.

Was ergibt A .*A?

Berechnen Sie A' und A*A' bzw. A'*A.