

数值分析上机报告

院(系)名称: 微电子学院

学生姓名: 周玉乾

学 号: 220205764

二〇二〇年十一月

第一章

一、问题

舍入误差与有效数字

设 $S_N = \sum_{j=2}^N \frac{1}{j^2-1}$,其精确值为 $\frac{1}{2}(\frac{3}{2} - \frac{1}{N} - \frac{1}{N+1})$ 。

- 1. 编制按从大到小的顺序 $S_N = \frac{1}{2^2-1} + \frac{1}{3^2-1} + \dots + \frac{1}{N^2-1}$, 计算 S_N 的通用程序;
- 2. 编制按从小到大的顺序 $S_N = \frac{1}{N^2-1} + \frac{1}{(N-1)^2-1} + \dots + \frac{1}{2^2-1}$,计算 S_N 的通用程序;
- 3. 按两种顺序分别计算 S_{10^2} 、 S_{10^4} 、 S_{10^6} , 并指出其有效位数 (编程时用单精度);
- 4. 通过本上机题你明白了什么?

二、分析

对于 $\frac{1}{N^2-1}$,当 N 很大时, $\frac{1}{N^2-1}$ 接近 0,因此如果按从大到小的顺序计算 $S_N=\frac{1}{2^2-1}+\frac{1}{3^2-1}+...+\frac{1}{N^2-1}$,由于计算机的舍入误差,会出现**大数吃小数**的情况,从而比真实结果略小;而如果按从小到大的顺序计算 $S_N=\frac{1}{N^2-1}+\frac{1}{(N-1)^2-1}+...+\frac{1}{2^2-1}$,其结果应该更加接近真实值。

三、程序

q1-1.cpp

```
1 #include <iostream>
2 #include <iomanip>
3 #include <math.h>
4

5 float f(int N) {
6    float res = 0;
7    res = float(1.0)/(pow(float(N), float(2)) - 1);
8    return res;
9 }

10

11 float SN_1(int N) {
12    float sum = 0;
13    for (int i = 2; i <= N; i++)
14    {
15       sum += f(i);</pre>
```

```
}
16
17
      return sum;
18 }
19
20 float SN_2(int N) {
     float sum = 0;
      for (int i = N; i >= 2; i--)
22
23
         sum += f(i);
24
25
      }
      return sum;
26
27 }
28
29 float SN_Real(int N) {
      float sum = 0;
      sum = 0.5*(1.5 - 1/N - 1/(N+1));
      return sum;
33 }
34
35 int main() {
      float data0 = 0;
      float data1 = 0;
      float data2 = 0;
38
     int N = 0;
40
41
      std::cout<<"请输入N:"<<std::endl;
42
      std::cin>>N;
43
44
      data0 = SN_Real(N);
45
      data1 = SN_1(N);
46
      data2 = SN_2(N);
47
48
      std::cout<<"N\t精确值\t\t从大到小\t误差1 \t从小到大\t误差2"<<std::endl;
49
      std::cout<<N<<"\t"<< std::fixed << std::setprecision(8)<<data0<<"\t"<<data1<<"\t"
          <<abs(data0-data1)<<"\t"<<data2<<"\t"<<abs(data0-data2)<<std::endl;
51
52
      return 0;
53 }
```

四、算例

1. S_{10^2}

```
1 请输入 N: 100
2 准确值: 0.7399495244
3 正向求和: 0.7400494814, 误差: 0.0000999570
```

4 反向求和: 0.7400495410, 误差: 0.0001000166

2. S_{10^4}

1 请输入 N: 10000 2 准确值: 0.7498999834

3 正向求和: 0.7498521209, 误差: 0.0000478625 4 反向求和: 0.7498999834, 误差: 0.0000000000

3. S_{10^6}

1 请输入 N: 1000000 2 准确值: 0.7499989867

3 正向求和: 0.7498521209, 误差: 0.0001468658 4 反向求和: 0.7499990463, 误差: 0.0000000596

4. 从 $10^2 \sim N$ 将两种方式计算的误差曲线绘制出来 (为了观察变化趋势,误差没有取绝对值):

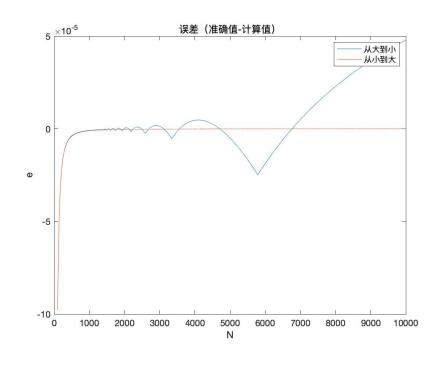


图 1.1 两种计算方法的误差对比, N = 10000

五、 结论

1. 编程证明了之前的分析,及从大到小求和时,会出现大数吃小数的现象,导致误差偏大。从大到小求和时,由于舍入误差的影响,导致结果不稳定;而从小到大求和结果则比较稳定,可以看到随着 N 的增大,误差逐渐趋于 0;

表 1.1 有效位数

N	10^{2}	10^{4}	10^{6}
从大到小	3	4	3
从小到大	3	7	6

2. 再次证明了数学上的等价并不意味着数值上的等价,在实际的运算中,舍入误差的影响不可低估,在计算中选择一种好的算法可以使结果更加精确。

第二章

一、 问题

试值法或者 Newton 法同二分法结合

问题1

3.2.4 试值法(The Method of False Position)

由于二分法的收敛速度相对较慢,因此有些方法尝试对它进行改进.

二分法选择区间的中点进行下一次迭代,而所谓试值法选择

的连线同 x 轴的交点的横坐标作为下一个迭代点.

理论分析

假设 $f(a) \cdot f(b) < 0$. 经过点 (a, f(a)) 与 (b, f(b)) 的直线方程为:

$$y = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}(x - b) + f(b),$$

$$c = b - \frac{b - a}{f(b) - f(a)} \cdot f(b).$$

接下来有三种可能性:

- f(c) 与 f(a) 符号相反,则下一个有根区间为 [a,c].
- f(c) 与 f(b) 符号相反,则下一个有根区间为 [c,b].
- f(c) = 0, 计算结束.

第三种情况直接得结果,否则根区间得到压缩.同二分法类似,可以构造一个 $\{[a_n,b_n]\}$ 的序列,其中每个区间都包含零点,零点 x^* 的近似值选为:

$$c_n = b_n - \frac{b_n - a_n}{f(b_n) - f(a_n)} \cdot f(b_n).$$

如果 f(x) 是连续函数,可以证明这个算法一定收敛.若 f(x) 是线性的,该方法一步就得到根.但是,有时候该方法的收敛速度甚至比二分法还要慢. 二分法的有根区间的长度 $b_n - a_n$ 趋近于 0,试值法里 $b_n - a_n$ 会越来越小,但可能不趋近于 0.因此,该方法的终止判据应选择 $|f(c_n)| \le \epsilon$.

问题 2

Newton法同二分法的结合

为了提升Newton法的稳定性,减少初值对它的影响,可以把它与二分法相结合.具体的策略是:

- 假设 a < b, f(a)f(b) < 0, 从 x = a 或者 x = b 开始迭代.
- 如果

$$\bar{x} = x - \frac{f(x)}{f'(x)} \in (a, b),$$

接受它,否则取 $\bar{x} = \frac{a+b}{2}$.

- 根据函数值的正负号,选取 $[a, \bar{x}]$ 或者 $[\bar{x}, b]$ 作为新的有根区间.
- 重复前面的过程,并在 $|f(\bar{x})|$ 足够小时终止迭代.

二、分析

试值法流程

图2.1 为试值法算法流程图。

Newton 法同二分法结合流程

图2.2 为试值法算法流程图。

三、 程序

试值法

```
1 def TrailValue(expr, a, b, e):
```

- 2 """
- 3 试值法
- 4 F@函数
- 5 AQ区间下限
- 6 BQ区间上限
- 7 E@容忍误差限

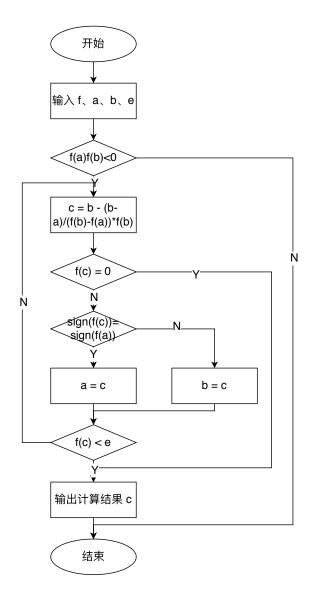


图 2.1 试值法流程图

```
0.00
8
      f = _func(expr)
      fa_0 = f.value(a)
10
      fb_0 = f.value(b)
11
      res = 0
12
      count = 0
13
      if abs(fa_0) < e:</pre>
14
          res = a
15
      elif abs(fb_0) < e:</pre>
16
          res = b
17
       elif sympy.sign(fa_0) == sympy.sign(fb_0):
18
          print('f(a) and f(b) 同号')
19
20
          sys.exit()
21
      else:
          while True:
22
```

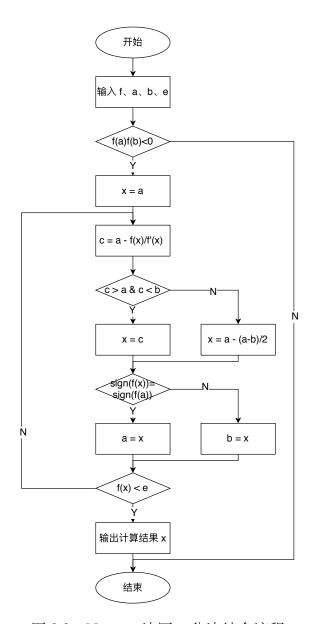


图 2.2 Newton 法同二分法结合流程

```
count = count + 1
23
             fa = f.value(a)
24
             fb = f.value(b)
25
             c = b - ((b-a)/(fb - fa))*fb
26
             fc = f.value(c)
27
28
             # 更新有根区间
29
             if sympy.sign(fa) == sympy.sign(fc):
30
                a = c
31
             else:
32
                b = c
33
34
             # 判断计算结束
35
```

Newton 法同二分法结合

```
1 def Newton(expr, a, b, e):
     牛顿法与二分法结合
     F@函数
     A@区间下限
     в@区间上限
6
      E@容忍误差限
     0.00
     f = _func(expr)
     fa_0 = f.value(a)
10
      fb_0 = f.value(b)
     res = 0
12
13
      count = 0
      if abs(fa_0) < e:</pre>
14
         res = a
15
      elif abs(fb_0) < e:</pre>
16
17
         res = b
      elif sympy.sign(fa_0) == sympy.sign(fb_0):
18
         print('f(a) and f(b) 同号')
19
         sys.exit()
20
21
      else:
         x = a
22
         while True:
23
             count = count + 1
24
             c = x - f.value(x)/f.diff_value(x)
25
26
             # NEWTON与二分法结合, 找下一个点
27
             if (c > a) and (c < b):
28
                x = c
29
             else:
30
                x = a+(b-a)/2
31
32
             # 更新有根区间
33
             if sympy.sign(f.value(a)) == sympy.sign(f.value(x)):
34
                a = x
35
             else:
36
                b = x
37
38
             # 判断计算结束
39
40
             if abs(f.value(x)) < e:</pre>
```

四、 算例

1. $x \times sin(x) - 1 = 0$,有根区间为(1,2),误差限为 1×10^{-5} 。

1 试值法 根: 1.11416, 迭代次数: 3 2 牛顿法 根: 1.11416, 迭代次数: 2

2. $x^2 - 5 = 0$, 有根区间为(2,3), 误差限为 1×10^{-5} 。

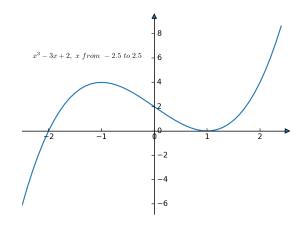
1 试值法 根: 2.23607, 迭代次数: 7 2 牛顿法 根: 2.23607, 迭代次数: 3

3. $x^3 - 3x + 2 = 0$,有根区间为 (-2.5, -1.5),误差限为 1×10^{-5} 。

1 试值法 根: -2.00000, 迭代次数: 11 2 牛顿法 根: -2.00000, 迭代次数: 4

五、 结论

- 1. 相比于试值法, Newton 与二分法结合的算法收敛速度更快;
- 2. Newton 与二分法结合提升了原始 Newton 法的稳定性;
- 3. 无论是试值法还是 Newton 与二分法结合的算法,都只能求解函数穿过 x 轴的根,不能求解函数与 x 轴相切的根,例如在算例 3 中,无法求解 x = 1.0 的根。



第三章

一、问题

列主元 Gauss 消去

对于某电路的分析,归结于求解线性方程组 RI = V,其中

$$R = \begin{bmatrix} 31 & -13 & 0 & 0 & 0 & -10 & 0 & 0 & 0 \\ -13 & 35 & -9 & 0 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -9 & 31 & -10 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -10 & 79 & -30 & 0 & 0 & 0 & -9 \\ 0 & 0 & 0 & -30 & 57 & -7 & 0 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -7 & 47 & -30 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -30 & 41 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -5 & 0 & 0 & 27 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -9 & 0 & 0 & 0 & -2 & 29 \end{bmatrix}$$

$$V^T = (-15, 27, -23, 0, -20, 12, -7, 7, 10)^T$$

- 1. 编制解 n 阶线性方程组 Ax = b 的列主元 Gauss 消去的通用程序;
- 2. 用所编程序解线性方程组 RI = V, 并打印出解向量, 保留 5 位有效数字;
- 3. 本题编程之中, 你提高了哪些能力?

二、分析

列主元 Gauss 消去的算法流程图如图 3.1 所示。

三、 程序

```
import sys
import numpy as np

A = [[31, -13, 0, 0, 0, -10, 0, 0, 0],
       [-13, 35, -9, 0, -11, 0, 0, 0, 0],
       [0, -9, 31, -10, 0, 0, 0, 0, 0],
       [0, 0, -10, 79, -30, 0, 0, 0, -9],
```

```
[0, 0, 0, -30, 57, -7, 0, -5, 0],
      [0, 0, 0, 0, -7, 47, -30, 0, 0],
      [0, 0, 0, 0, 0, -30, 41, 0, 0],
10
      [0, 0, 0, 0, -5, 0, 0, 27, -2],
11
      [0, 0, 0, -9, 0, 0, 0, -2, 29]]
12
13
14 b = [-15, 27, -23, 0, -20, 12, -7, 7, 10]
15
16 def find_shape(A, b):
      获取 N
      0.00
19
20
      # N行 M列
21
      n1, m1 = A.shape
22
      n2, = b.shape
23
      # PRINT(N1, M1)
25
      # PRINT(N2)
26
27
      # 判断矩阵形状
28
      if n1 != m1 or n1 != n2:
29
         print('Error martix shape!')
30
         sys.exit()
31
      else:
32
         N = n1
33
34
35
      return N
36
37
38 def MGauss(A, b):
39
      列主元 GAUSS 消去 消元
41
42
      # 判断矩阵形状
43
      N = find_shape(A, b)
44
45
      # 列主元高斯消元
46
      for k in range(0, N):
47
         p = k
48
         maxabs = abs(A[k, k])
49
         # 找列最大值
50
         for i in range(k+1, N):
             if abs(A[i, k]) > maxabs:
52
                p = i
53
                maxabs = abs(A[i, k])
54
         print('maxabs', maxabs)
```

```
# 最大值为 0
56
          if maxabs == 0:
57
             print('Singular')
58
             sys.exit()
59
          # 最大值不在对角线,则交换两行
60
          if p != k:
             A[[p,k],:] = A[[k,p],:]
62
             b[[p,k]] = b[[k,p]]
63
          print('exchange r{0} and r{1}:\r\n'.format(k, p), A)
64
          # 消元,将对角线以下变为 O
65
          for i in range(k+1, N):
66
             m_ik = A[i, k] / A[k, k]
67
             for j in range(0, N):
68
                 A[i, j] -= A[k, j] * m_ik
             b[i] -= b[k] * m_ik
70
          print('After Elimination:\r\n', np.concatenate((A,np.asarray([b]).T), axis =
71
              1))
72
      if A[N-1, N-1] == 0:
73
          print('Singular')
74
          sys.exit()
75
76
      return A, b
77
79 def bring_back(A, b):
80
      列主元 GAUSS 消去 回带
82
      # 判断矩阵形状
      N = find_shape(A, b)
85
      # 回带
      X = np.zeros(N)
      X[N-1] = b[N-1] / A[N-1, N-1]
      for i in range(0, N-1):
          k = N-2-i
91
          sigma = sum(A[k, j]*X[j] for j in range(k+1, N))
92
          # PRINT('K:{0}, SIGMA:{1}'.FORMAT(K, SIGMA))
93
          X[k] = (b[k] - sigma) / A[k, k]
95
      return X
97
98 def main():
100
      MAIN
101
102
```

```
A_np = np.asarray(A, dtype = float)
103
       b_np = np.asarray(b, dtype = float)
104
105
       \# B_NP = B_NP.T
106
107
       print('A:\r\n', A_np)
108
       print('b:\r\n', b_np)
109
110
       A_G, b_G = MGauss(A_np, b_np)
111
       x_G = bring_back(A_G, b_G)
112
113
       print('A_G:b_G\r\n', np.concatenate((A_G,np.asarray([b_G]).T), axis = 1))
114
       print('x_G', x_G)
115
116
117
118 if __name__ == "__main__":
119
       main()
```

四、 算例

$$A = \begin{bmatrix} 31 & -13 & 0 & 0 & 0 & -10 & 0 & 0 & 0 \\ -13 & 35 & -9 & 0 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -9 & 31 & -10 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -10 & 79 & -30 & 0 & 0 & 0 & -9 \\ 0 & 0 & 0 & -30 & 57 & -7 & 0 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -7 & 47 & -30 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -30 & 41 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -5 & 0 & 0 & 27 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & -9 & 0 & 0 & 0 & -2 & 29 \end{bmatrix}$$

$$b^T = (-15, 27, -23, 0, -20, 12, -7, 7, 10)^T$$

运算结果:

使用 MATLAB 自带的求解线性方程组的方法求解,验证编写算法的正确性:

```
1 >> A \ b'
2
3 ans =
```

```
5 -0.2892

6 0.3454

7 -0.7128

8 -0.2206

9 -0.4304

10 0.1543

11 -0.0578

12 0.2011

13 0.2902
```

可以看到结果是一致的。

五、 结论

- 1. 列主元 Gauss 消去法避免了小数作除数,因此一般能保证舍入误差不增大,这个方法基本上是稳定的;
- 2. MATLAB中可用 A\b 求线性方程组解。

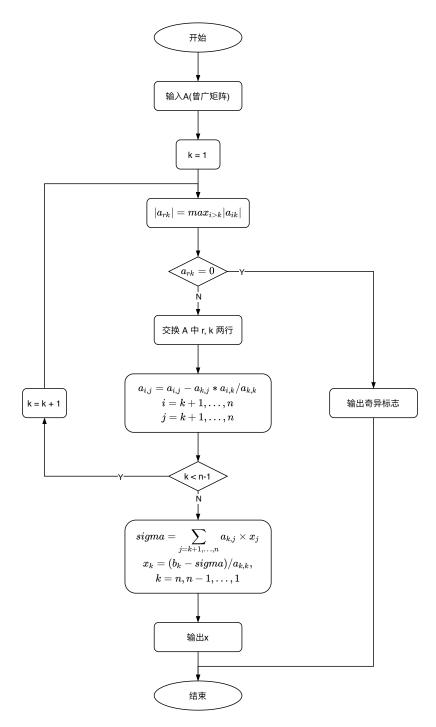


图 3.1 列主元 Gauss 消去算法流程

附录 A 第二章代码

q2-1.py

```
1 import sys
2 import sympy
4 def func_1_expr():
     x*sin(x) - 1 = 0
6
     0.00
      x = sympy.symbols('x')
      return x*sympy.sin(x)-1.0
10
11 def func_2_expr():
     0.00
12
13
     x^2 - 5 = 0
     0.00
14
      x = sympy.symbols('x')
15
      return x**2.0 - 5.0
16
18 def func_3_expr():
      0.00
     x^3 - 3x + 2 = 0
20
     0.00
21
      x = sympy.symbols('x')
22
      return x**3.0 - 3.0*x +2
24
25 class _func():
     0.00
26
      计算一元函数值及导数值
28
      def __init__(self, expr, eff=15):
29
30
         初始化计算表达式
31
         EXPR@表达式
32
         EFF@有效数字位数
33
34
         self._expr = expr()
35
         self._eff = eff
36
         self._x = list(self._expr.free_symbols)[0]
37
         self._diff_expr = sympy.diff(self._expr, self._x)
38
39
```

```
def value(self, x):
40
         0.00
41
         计算 FUNC 值
42
          0.00
43
          expr = self._expr
44
          return expr.subs('x', x).evalf(self._eff)
45
46
      def diff_value(self, x):
47
          0.00
48
          计算导数值
49
50
          expr = self._diff_expr
51
          return expr.subs('x', x).evalf(self._eff)
52
53
54
56 def TrailValue(expr, a, b, e):
      试值法
      F@函数
      AQ区间下限
      в@区间上限
      E@容忍误差限
62
      0.00
63
      f = _func(expr)
      fa_0 = f.value(a)
      fb_0 = f.value(b)
      res = 0
67
      count = 0
      if abs(fa_0) < e:</pre>
         res = a
70
71
      elif abs(fb_0) < e:</pre>
          res = b
72
      elif sympy.sign(fa_0) == sympy.sign(fb_0):
73
          print('f(a) and f(b) 同号')
74
          sys.exit()
75
      else:
76
          while True:
77
             count = count + 1
78
             fa = f.value(a)
             fb = f.value(b)
             c = b - ((b-a)/(fb - fa))*fb
             fc = f.value(c)
82
             # 更新有根区间
             if sympy.sign(fa) == sympy.sign(fc):
                 a = c
86
             else:
87
```

```
b = c
88
89
              # 判断计算结束
90
              if abs(f.value(c)) < e:</pre>
91
                  res = c
92
                  break
93
94
       return res, count
95
97 def Newton(expr, a, b, e):
       牛顿法与二分法结合
99
       F@函数
100
       AQ区间下限
101
       в@区间上限
102
       E@容忍误差限
103
       0.000
104
       f = _func(expr)
105
       fa_0 = f.value(a)
106
       fb_0 = f.value(b)
107
       res = 0
108
       count = 0
109
       if abs(fa_0) < e:</pre>
110
          res = a
111
       elif abs(fb_0) < e:</pre>
112
          res = b
113
       elif sympy.sign(fa_0) == sympy.sign(fb_0):
114
          print('f(a) and f(b) 同号')
115
          sys.exit()
116
       else:
117
          x = a
118
          while True:
119
120
              count = count + 1
              c = x - f.value(x)/f.diff_value(x)
121
122
              # NEWTON与二分法结合, 找下一个点
123
              if (c > a) and (c < b):
124
                  x = c
125
              else:
126
                  x = a+(b-a)/2
127
128
              # 更新有根区间
129
              if sympy.sign(f.value(a)) == sympy.sign(f.value(x)):
130
                  a = x
131
132
              else:
                  b = x
133
134
              # 判断计算结束
135
```

```
if abs(f.value(x)) < e:</pre>
136
137
                 res = x
                 break
138
139
140
       return res, count
141
142 def main():
       0.00
143
144
       MAIN
145
      res_t, count_t = TrailValue(func_1_expr, 1, 2, 1.0/sympy.Pow(10, 5))
146
       print('试值法 func 1 根: %.5f, 迭代次数: %d' % (res_t, count_t))
147
148
       res_n, count_n = Newton(func_1_expr, 1, 2, 1.0/sympy.Pow(10, 5))
149
       print('牛顿法 func 1 根: %.5f, 迭代次数: %d' % (res_n, count_n))
150
151
152
       res_t, count_t = TrailValue(func_2_expr, 2, 3, 1.0/sympy.Pow(10, 5))
       print('试值法 func 2 根: %.5f, 迭代次数: %d' % (res_t, count_t))
153
154
       res_n, count_n = Newton(func_2_expr, 2, 3, 1.0/sympy.Pow(10, 5))
155
       print('牛顿法 func 2 根: %.5f, 迭代次数: %d' % (res_n, count_n))
156
157
       res_t, count_t = TrailValue(func_3_expr, -2.5, -1.5, 1.0/sympy.Pow(10, 5))
158
       print('试值法 func 3 根: %.5f, 迭代次数: %d' % (res_t, count_t))
159
160
       res_n, count_n = Newton(func_3_expr, -2.5, -1.5, 1.0/sympy.Pow(10, 5))
161
       print('牛顿法 func 3 根: %.5f, 迭代次数: %d' % (res_n, count_n))
162
163
164 if __name__ == "__main__":
      main()
165
```