

start_application()

start_application()主要完成Tcp Server的创建,包括绑定端口,开启Server监听,使用回调函数设置端口被Client连接之后的反馈。

在分析之前先声明一个概念, protocol control block - PCB, pcb是lwip内部特别定义的结构体,用于对网络传输协议(UDP、TCP)进行控制。

函数名称	函数作用
<pre>tcp_bind (struct tcp_pcb *pcb, ip_addr_t *ipaddr, u16_t port);</pre>	将Tcp控制模块pcb,与特定端口port连接
tcp_arg (struct tcp_pcb *pcb, void *arg);	设置传递给回调函数的参数
tcp_listen(pcb);	tcp_listen_with_backlog()的宏定义,开启监听模式
tcp_accept(pcb, accept_callback);	设置Server端口被连接之后触发的回调函数
accept_callback();	Server被Client连接后,触发该函数

```
int start_application()
 struct tcp_pcb *pcb;
 err_t err;
 unsigned port = 7;
 /* create new TCP PCB structure */
 pcb = tcp_new();
 if (!pcb) {
   xil_printf("Error creating PCB. Out of Memory\n\r");
   return -1;
 }
 /* bind to specified @port */
 err = tcp_bind(pcb, IP_ADDR_ANY, port);
 if (err != ERR_OK) {
   xil_printf("Unable to bind to port %d: err = %d\n\r", port, err);
   return -2;
 }
  //设置传递给回调函数的参数
```

start_application() 1

```
/* we do not need any arguments to callback functions */
tcp_arg(pcb, NULL);

//开启pcb的监听模式, server会一直等待client发起的连接请求
/* listen for connections */
pcb = tcp_listen(pcb);
if (!pcb) {
    xil_printf("Out of memory while tcp_listen\n\r");
    return -3;
}

/* specify callback to use for incoming connections */
tcp_accept(pcb, accept_callback);
return 0;
}
```

进入回调函数accept_callback()之后,会直接调用一个新的回调函数, recv_callback(),用来对接收到的数据进行进一步处理,这里给出recv_callback()函数的简单分析。

函数定义如下,如果Tcp连接没有成功建立,就关闭当前的pcb。

如果建立了连接,并且收到数据,首先调用tcp_recved()函数增大当前Tcp控制模块的数据窗口。然后比较当前tcp的发送buffer的空间和接收数据的长度(接收数据存储在pbuf结构体中)。

如果(tcp_sndbuf(tpcb) > p->len)为真,就使用tcp_write()函数将接收到的数据(p->payload)写入到发送队列里,等待tcp的发送。

这样就实现了数据的Echo Back。

start_application() 2

```
} else
    xil_printf("no space in tcp_sndbuf\n\r");

/* free the received pbuf */
pbuf_free(p);
return ERR_OK;
}
```

start_application()