

Отчет по задаче практикума «Уравнения с частными производными»

Лобзин Фёдор, 407 группа

9 апреля 2021 г.

1 Постановка задачи

Задача. Найти решение задачи (3.13)

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - x^2 u - 1, \\ \alpha \in \{1.0; 0.1\}, \\ x = 0 : \frac{\partial u}{\partial x} = 1; \\ x = 1 : \frac{\partial u}{\partial x} = 0; \\ t = 0 : u = x(1-x)^2. \end{cases}$$

2 Метод решения

Будем использовать метод сеток. Приближенное решение задачи ищем в виде сеточной функции, т.е. функции, определенной в каждом узле сетки (N, M) . Эта функция обозначается $\{u_m^n\}$.

Значение u_m^n будем трактовать как приближенное значение функции $u(t, x)$ в узле (t_n, x_m) , т.е.

$$u_m^n \sim u(t_n, x_m).$$

Сеточную функцию получим как решение разностного уравнения. Принятый способ разностной аппроксимации называют *схемой*. Для решения нашей задачи будем использовать схему с весами, где вес $\delta \in [0, 1]$ будет выбран позднее:

$$\boxed{\frac{u_m^{n+1} - u_m^n}{\tau} = \alpha \left(\delta \frac{u_{m-1}^n - 2u_m^n + u_{m+1}^n}{h^2} + (1-\delta) \frac{u_{m-1}^{n+1} - 2u_m^{n+1} + u_{m+1}^{n+1}}{h^2} \right) + \frac{f_m^n + f_m^{n+1}}{2}}.$$

Идея: последовательно выражать неизвестные сеточные функции из верхнего слоя через известные с нижних слоев с помощью разностного уравнения и граничных условий.

(I) Рассмотрим уравнение из условия

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \alpha \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - x^2 u - 1,$$

Запишем для него параметрическое семейство разностных схем с весом $\delta = \frac{1}{2}$:

$$\frac{u_m^{n+1} - u_m^n}{\tau} = \alpha \left(\frac{u_{m-1}^n - 2u_m^n + u_{m+1}^n}{2h^2} + \frac{u_{m-1}^{n+1} - 2u_m^{n+1} + u_{m+1}^{n+1}}{2h^2} \right) - (hm^2) \frac{u_m^n + u_m^{n+1}}{2} - 1 \quad (1)$$

(II) Изучим порядок аппроксимации в зависимости от веса δ :

Разложим имеющиеся функции в ряд Тейлора в окрестности точки (t_n, x_m) :

$$u_m^{n+1} = u(t_n + \tau, x_m) = u(t_n, x_m) + \tau u_t(t_n, x_m) + \frac{1}{2} \tau^2 u_{tt}(t_n, x_m) + \frac{1}{6} \tau^3 u_{ttt}(t_n, x_m) + o(\tau^3)$$

$$u_{m\pm 1}^n = u(t_n, x_m \pm h) = u(t_n, x_m) \pm h u_x(t_n, x_m) + \frac{1}{2} h^2 u_{xx}(t_n, x_m) \pm \frac{1}{6} h^3 u_{xxx}(t_n, x_m) + o(h^3)$$

$$\begin{aligned} u_{m\pm 1}^{n+1} = u(t_n, x_m \pm h) = & u(t_n, x_m) - h u_x(t_n, x_m) + \tau u_t(t_n, x_m) + \frac{1}{2} h^2 u_{xx}(t_n, x_m) + \\ & + h \tau u_{xt}(t_n, x_m) + \frac{1}{2} \tau^2 u_{tt}(t_n, x_m) + \frac{1}{6} \tau h^3 u_{ttt}(t_n, x_m) \pm \frac{1}{2} \tau^2 h u_{ttx}(t_n, x_m) + \\ & + \frac{1}{2} \tau h^2 u_{txx}(t_n, x_m) \pm \frac{1}{6} h^3 u_{xxx}(t_n, x_m) + o(h^3 + \tau^3) \end{aligned}$$

Подставим результаты в схему:

$$u_t + o(\tau^2) = \alpha \left(\frac{1}{2} (u_{xx} + o(h^2)) + \frac{1}{2} (u_{xx} + o(h^2)) \right) - x^2 u - 1;$$

$$u_t = \alpha u_{xx} - x^2 u - 1 + o(h^2) + o(\tau^2);$$

(III) Изучим устойчивость схемы для $\delta = \frac{1}{2}$:

Варьированием (1) по u_m^n получаем линейное уравнение на Δu_m^n :

$$\begin{aligned} \frac{\Delta u_m^{n+1} - \Delta u_m^n}{\tau} = \alpha \left(\frac{\Delta u_{m-1}^n - 2\Delta u_m^n + \Delta u_{m+1}^n}{2h^2} + \frac{\Delta u_{m-1}^{n+1} - 2\Delta u_m^{n+1} + \Delta u_{m+1}^{n+1}}{2h^2} \right) - \\ - (hm)^2 \frac{\Delta u_m^n + \Delta u_m^{n+1}}{2}. \end{aligned}$$

Замораживая коэффициенты в нем, приходим к линейному уравнению с постоянными коэффициентами, решение всегда имеет вид:

$$\Delta u_m^n = \lambda^n e^{ik\phi} u_0^0 \quad (2)$$

Подставим (3) в (2):

$$\begin{aligned} \frac{\lambda - 1}{\tau} = \alpha \left(\frac{\cos(\phi) - 1}{2h^2} + \lambda \frac{\cos(\phi) - 1}{2h^2} \right) - x^2; \\ \lambda = \frac{1 + \tau \alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2}}{1 - \tau \left(\alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right)} - \frac{\tau x^2}{1 - \tau \left(\alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right)} \Rightarrow \end{aligned}$$

По неравенству треугольника:

$$|\lambda| \leq \left| \frac{1 + \tau \alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2}}{1 - \tau \left(\alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right)} \right| + \left| \frac{\tau x^2}{1 - \tau \left(\alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right)} \right|.$$

сравним $|1 - \beta|$ и $|1 + \beta|$, где $\beta \leq 0$:

- 1) $|\beta| \geq 1 \Rightarrow |1 - \beta| = 1 - \beta, |1 + \beta| = -\beta - 1 \Rightarrow |1 - \beta| \geq |1 + \beta|$
- 2) $|\beta| \leq 1 \Rightarrow |1 - \beta| = 1 - \beta, |1 + \beta| = 1 + \beta \Rightarrow |1 - \beta| \geq |1 + \beta|$

Итого $\forall \beta \leq 0 \quad |1 - \beta| \geq |1 + \beta|$, так как $\cos(\phi) - 1 \leq 0$. то $\forall h, \tau : h, \tau \geq 0$ верно:

$$\left| 1 + \tau \alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right| \leq \left| 1 - \tau \left(\alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right) \right| \Rightarrow$$

$$|\lambda| \leq 1 + \tau \cdot \left| \frac{x^2}{1 - \tau \left(\alpha \frac{\cos(\phi) - 1}{h^2} \right)} \right| \leq 1 + \tau \cdot \left| \frac{x^2}{1} \right| \leq 1 + \mathfrak{o}(\tau)$$

\Rightarrow схема безусловно устойчива.

(IV) Из показанного выше, следует, что предложенная схема безусловно устойчива и имеет порядок аппроксимации $\mathfrak{o}(\tau^2 + h^2)$.

$$\boxed{\frac{u_m^{n+1} - u_m^n}{\tau} = \alpha \left(\frac{u_{m-1}^n - 2u_m^n + u_{m+1}^n}{2h^2} + \frac{u_{m-1}^{n+1} - 2u_m^{n+1} + u_{m+1}^{n+1}}{2h^2} \right) - (hm)^2 \frac{u_m^n + u_m^{n+1}}{2} - 1}.$$

Идея: составить систему линейных уравнений с трехдиагональной матрицей на неизвестные $u_{m-1}^{n+1}, u_m^{n+1}, u_{m+1}^{n+1}$ с коэффициентами и свободным членом, вычисленными с нижнего слоя с использованием граничных условий.

Из граничных условий:

$$1) \quad x = 0 : \text{ аппроксимируем } \frac{\partial u}{\partial x} = 1: \frac{u_1^{n+1} - u_0^{n+1}}{h} - \frac{h}{2\alpha} \left(\frac{u_0^{n+1} - u_0^n}{\tau} + 1 \right) = 1 \Rightarrow u_0^{n+1} = \left(-\frac{u_1^{n+1}}{h} + \frac{hu_0^n}{2\alpha\tau} + \frac{h}{2\alpha} - 1 \right) \cdot \left(-\frac{1}{h} - \frac{h}{2\alpha\tau} \right)^{-1}$$

$$2) \quad x = 1 : \text{ аппроксимируем } \frac{\partial u}{\partial x} = 0: \frac{u_{M-1}^{n+1} - u_{M-2}^{n+1}}{h} + \frac{h}{2\alpha} \left(\frac{u_{M-1}^{n+1} - u_{M-1}^n}{\tau} + 1 + h^2(M-1)^2 u_{M-1}^{n+1} \right) = 0 \Rightarrow u_{M-1}^{n+1} = \left(\frac{u_{M-2}^{n+1}}{h} + \frac{hu_{M-1}^n}{2\alpha\tau} - \frac{h}{2\alpha} \right) \cdot \left(\frac{1}{h} + \frac{h}{2\alpha\tau} + \frac{h^3(M-1)^2}{2\alpha} \right)^{-1}$$

$$3) \quad t = 0 :$$

$$x(1+x)^2, \quad 0 \leq x \leq 1.$$

Тогда:

$$m = 1 : \quad u_1^{n+1} \left(\frac{1}{\tau} - \frac{\alpha}{2h^3 \left(\frac{1}{h} + \frac{h}{2\alpha\tau} \right)} + \frac{\alpha}{h^2} + \frac{h^2}{2} \right) - u_2^{n+1} \frac{\alpha}{2h^2} =$$

$$\frac{\alpha}{2h^2} \left(\frac{hu_0^n}{2\alpha\tau} + \frac{h}{2\alpha} - 1 \right) \cdot \left(-\frac{1}{h} - \frac{h}{2\alpha\tau} \right)^{-1} + \frac{u_1^n}{\tau} + \frac{\alpha}{2} \frac{u_0^n - 2u_1^n + u_2^n}{h^2} - (h)^2 \frac{u_1^n}{2} - 1$$

$$m \in \{2, \dots, M-3\} : \quad -u_{m-1}^{n+1} \frac{\alpha}{2h^2} + u_m^{n+1} \left(\frac{1}{\tau} + \frac{\alpha}{h^2} + \frac{hm^2}{2} \right) - u_{m+1}^{n+1} \frac{\alpha}{2h^2} =$$

$$= \frac{u_m^n}{\tau} + \frac{\alpha}{2} \frac{u_{m-1}^n - 2u_m^n + u_{m+1}^n}{h^2} - (hm)^2 \frac{u_m^n}{2} - 1$$

$$m = M-2 : \quad -u_{M-3}^{n+1} \frac{\alpha}{2h^2} + u_{M-2}^{n+1} \left(\frac{1}{\tau} - \frac{\alpha}{2h^3} \cdot \left(\frac{1}{h} + \frac{h}{2\alpha\tau} + \frac{h^3(M-1)^2}{2\alpha} \right)^{-1} + \frac{\alpha}{h^2} + \frac{(h(M-2))^2}{2} \right) =$$

$$\frac{\alpha}{2h^2} \left(\frac{hu_{M-1}^n}{2\alpha\tau} - \frac{h}{2\alpha} \right) \cdot \left(\frac{1}{h} + \frac{h}{2\alpha\tau} + \frac{h^3(M-1)^2}{2\alpha} \right)^{-1} + \frac{u_{M-2}^n}{\tau} + \frac{\alpha}{2} \frac{u_{M-3}^n - 2u_{M-2}^n + u_{M-1}^n}{h^2} - (h(M-2))^2 \frac{u_{M-2}^n}{2} - 1$$

3 Вычислительный эксперимент

Ниже представлено вычисленное значение в точке минимума производной по t при разных n , при $\alpha = 1$

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	0.00401677	-0.02265996	-0.02859585	-0.03209837	-0.03612519
$t_{MaxD_t} 0$	0.01567904	0.12876498	0.14261301	0.09186723	0.02752281
0.9	0.00034823	-0.13726957	-0.23498783	-0.30051979	-0.33680155

Таблица 1: $\tau = \frac{h^2}{3}, m = 50$

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	0.00201473	-0.02284867	-0.02883320	-0.03217236	-0.03607934
$t_{MaxD_t} 0$	0.00802581	0.12851090	0.14341267	0.09400564	0.02975813
0.9	0.00016322	-0.13461593	-0.23209078	-0.29789172	-0.33487399

Таблица 2: $\tau = \frac{h^2}{3}, m = 100$

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	0.00134435	-0.02291361	-0.02891587	-0.03220261	-0.03606920
$t_{MaxD_t} 0$	0.00539224	0.12836924	0.14363221	0.09468678	0.03050546
0.9	0.00010622	-0.13373190	-0.23112757	-0.29701723	-0.33422997

Таблица 3: $\tau = \frac{h^2}{3}, m = 150$

Изучим главный член аппроксимации в опорных точках, ниже представлены значения Δu в них:

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	0.00200204	0.00018871	0.00023735	0.00007398	-0.00004585
t_{MaxD_t}	0.00765323	0.00025408	-0.00079965	-0.00213841	-0.00223532
0.9	0.00018501	-0.00265364	-0.00289705	-0.00262807	-0.00192756

Таблица 4: $\tau = \frac{h^2}{3}, \Delta u$ при $m = 50 \rightarrow m = 100$

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	0.00067038	0.00006493	0.00008267	0.00003026	-0.00001014
t_{MaxD_t}	0.00263358	0.00014166	-0.00021954	-0.00068114	-0.00074733
0.9	0.00005701	-0.00088402	-0.00096321	-0.00087449	-0.00064402

Таблица 5: $\tau = \frac{h^2}{3}, \Delta u$ при $m = 100 \rightarrow m = 150$

Итого, для $\frac{u(m=50)-u(m=100)}{u(m=100)-u(m=150)}$ в опорных точках:

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	2.98642399	2.90621140	2.87099593	2.44514228	4.52125991
t_{MaxD_t}	2.90602152	1.79361260	3.64233501	3.13945039	2.99106912
0.9	3.24539333	3.00177503	3.00771380	3.00525843	2.99299613

- Аналогично $\alpha = 0.01$.

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	-0.00011867	0.02040660	0.03475597	-0.01130469	-0.06974567
t_{MaxD_t}	0.00012108	0.12913138	0.14281776	0.09191034	0.02740428
0.9	-0.00048092	-0.55979796	-0.58602151	-0.60504503	-0.61127800

Таблица 6: $\tau = \frac{h^2}{3}, m = 50$

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	-0.00005656	0.01981100	0.03523544	-0.00946934	-0.06774774
t_{MaxD_t}	0.00009649	0.12860290	0.14346467	0.09401764	0.02973013
0.9	-0.00023619	-0.55902881	-0.58563683	-0.60446091	-0.61147560

Таблица 7: $\tau = \frac{h^2}{3}, m = 100$

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	-0.00003737	0.01961077	0.03538571	-0.00887018	-0.06707993
t_{MaxD_t}	0.00007232	0.12841018	0.14365544	0.09469229	0.03049326
0.9	-0.00015704	-0.55878089	-0.58551863	-0.60427463	-0.61154632

Таблица 8: $\tau = \frac{h^2}{3}, m = 150$

Изучим главный член аппроксимации в опорных точках, ниже представлены значения Δu в них:

$t \backslash x$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	-0.00006211	0.00059560	-0.00047947	-0.00183535	-0.00199792
t_{MaxD_t}	0.00002459	0.00052848	-0.00064690	-0.00210730	-0.00232586
0.9	-0.00024473	-0.00076914	-0.00038468	-0.00058412	0.00019760

Таблица 9: $\tau = \frac{h^2}{3}, \Delta u$ при $m = 50 \rightarrow m = 100$

$\begin{array}{c} x \\ t \end{array}$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	-0.00001919	0.00020024	-0.00015027	-0.00059917	-0.00066781
t_{MaxD_t}	0.00002417	0.00019271	-0.00019077	-0.00067465	-0.00076313
0.9	-0.00007915	-0.00024792	-0.00011820	-0.00018628	0.00007072

Таблица 10: $\tau = \frac{h^2}{3}, \Delta u$ при $m = 100 \rightarrow m = 150$

Итого, для $\frac{u(m=50)-u(m=100)}{u(m=100)-u(m=150)}$ в опорных точках:

$\begin{array}{c} x \\ t \end{array}$	0	$\frac{1}{5}$	$\frac{2}{5}$	$\frac{3}{5}$	$\frac{4}{5}$
0.1	3.23731522	2.97449199	3.19073326	3.06317160	2.99174022
t_{MaxD_t}	1.01727277	2.74229010	3.39094042	3.12353649	3.04780168
0.9	3.09198	3.10237	3.25448	3.13571	2.79412

Нетрудно заметить, что вычислительный эксперимент соответствует теоретическим результатам, а именно:

- 1) увеличение числа шагов приводит к более точному, (ограниченному) результату, что соответствует устойчивости схемы и граничных условий.
- 2) изменение функции, при увеличении числа шагов, уменьшается пропорционально квадрату длины малых отрезков, на которые разбивается изначальный, что соотносится с порядком аппроксимации, полученным теоретически.

4 Листинг программы

```
#include <math.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
void RESHI(double *a, double *x, double *b, int N);
int Max(double *p, int nn, int M);
int Min(double *p, int w, int nn, int M);
void makeAandB(double *p, double *A, double *B, double t,
double h, double a, double b, int nn, int M);
void makeDt(double *Dt, double *p, double t, int nn, int M);

double
lambda (double x)
{
    if (x <= 1) {
        return x * (1 - x) * (1 - x);
    }
    else return 0;
}

double
diff (double a, double b, double p[], int nn, int M, int T, double strMax[]
```

```

, int numMax, double str01 [], double str09 [], double s)
{
    int MAX, MIN, num = 0, minDx, maxDx, minDt, maxDt;
    double x = 0, *Dx, *Dt;
    double t, n1, M1, h;
    n1 = nn;
    M1 = M;
    t = T / (n1 - 1);
    h = 1 / (M1 - 1);
    for (int i = M ; i <= M * 2 - 1; i++)
    {
        p[i] = lambda ((i-M)* h);
    }

    for (int j = nn - 2; j >= 0; j--)
    {
        double *A,*B,*X;
        B = (double *) malloc ((M - 2) * sizeof (double));
        X = (double *) malloc ((M - 2) * sizeof (double));
        A = (double *) malloc ((M - 2) * 3 * sizeof (double));

        makeAandB (p, A, B, t, h, a, b, nn,M);
        RESHI (A, X, B, M - 2);

        for (int i = 1; i <= M - 2; i++)
        {
            p[i] = X[i - 1];
        }

        p[0] = (-p[1]/h+(h*p[(1)*M])/(2*a*t)+(h)/(2*a)-1)/((-1/h-(h)/(2*a*t))) ;
        p[M - 1] =(p[M - 2]/h+(h*p[(1)*M+M-1])/(2*a*t)-(h)/(2*a))/(1/h+(h)/(2*a*t)+h/(2*a))
        if (j==(nn-1)/10){
            for(int i=0;i<5;i++)
                str09[i]=p[(i*M)/5];
            // printf("%d////", j);
            // printf("\n");
        }
        if (j==9*(nn-1)/10){
            for(int i=0;i<5;i++)
                str01[i]=p[(i*M)/5];
            //printf("%d////", j);
        }
        for( int i=0;i<M-1;i++)

        {
            if (fabs(p[i]-p[M+i])>=fabs(s)){s=p[i]-p[M+i];numMax=j;
                //printf("%d////", numMax);
                //printf("%.8f", p[i]-p[M+i]);
                for(int k=0; k<5;k++){
                    strMax[k]=p[(k*M)/5];
                }
            }
        }
    }
}

```

```

    }
}
for (int i = 0; i <= M - 1; i++){

    //printf("%.8f      ", p[i+M]);
    p[i+M]=p[i];
}
//printf("\n");

}

/*for(int i=0; i<=2*M-1; i++)
{
    if (i%M==0) printf("\n");
    printf("%.8f      ", p[i]);
}*/
//printf("\n");
// printf("\n");
/*for(int i=0; i<=nn*M-1; i++)
{
    if (i%M==0) printf("\n");
    printf("%.8f      ", Dx[i]);
}
printf("\n");*/
return 0;
}

int main ()
{
    int nn=10,M=10,T=1,numMax,M1,nn1, numMax1, nn2, numMax2, M2;
    double s=0,b = 0.1, a = 0.01,strMax[5],str01[5],str09[5],strMax1[5],str011[5],str091[5],
    t2,str012[5],str092[5],n3,t3,strMax2[5];
    for(int j=0; j<3;j++){
        M = 50*(j+1);
        nn=M*M*3;
        double *p,*p1,*p2;
        p = (double *)malloc((2*M)* sizeof (double));
        diff(a,b,p,nn,M,T,strMax,numMax,str01,str09,s);
        /*printf ( "0.1 %s %.8f %s %.8f %s %.8f %s %.8f",str01[0],str01[1],str01[2],str01[3],str01[4],str01[5],str01[6],str01[7],str01[8],str01[9]);
        printf("||||");
        printf("\n");
        printf ( "$t_{Max D_t}$ %d$ %s %.8f %s %.8f %s %.8f %s %.8f",numMax, strMax[0],strMax[1],strMax[2],strMax[3],strMax[4],strMax[5],strMax[6],strMax[7],strMax[8],strMax[9]);
        printf("||||");
        printf("\n");
        printf ( "0.9 %s %.8f %s %.8f %s %.8f %s %.8f %s %.8f",str09[0],str09[1],str09[2],str09[3],str09[4],str09[5],str09[6],str09[7],str09[8],str09[9]);
        printf("||||");
        printf("\n");*/

        M1 = 100*(j+1);
        nn1=M1*M1*3;
        p1 = (double *)malloc((2*M1)* sizeof (double));

```



```
diff(a,b,p1,nn1,M1,T,strMax1,numMax1,str011 ,str091 ,s);
```

```
M2 = 150*(j+1);
```

```
nn2=M2*M2*3;
```

```
p2 = (double *)malloc((2*M2)* sizeof (double));
```

```
diff(a,b,p2,nn2,M2,T,strMax2,numMax2,str012 ,str092 ,s);
```

```
printf ( "0.1_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f",str01[0]-str011[0] ,str01[1]-str011[1],str01[2]-str011[2] ,str01[3]-str011[3] ,str01[4]-str011[4]);
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "$t_{Max_D_t}$&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f", strMax[0]-strMax1[0],strMax[2]-strMax1[2] ,strMax[3]-strMax1[3] ,strMax[4]-strMax1[4]) ;
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "0.9_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f",str09[0]-str091[0] ,str09[1]-str091[1],str09[2]-str091[2] ,str09[3]-str091[3] ,str09[4]-str091[4]);
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "0.1_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f",str011[0]-str012[0] ,str011[1]-str012[1],str011[3]-str012[3] ,str011[4]-str012[4]);
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "$t_{Max_D_t}$&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f", strMax1[0]-strMax2[0],strMax1[2]-strMax2[2] ,strMax1[3]-strMax2[3] ,strMax1[4]-strMax2[4]) ;
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "0.9_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f",str091[0]-str092[0] ,str091[1]-str092[1],str091[3]-str092[3] ,str091[4]-str092[4]);
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "0.1_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f", (str01[0]-str011[0])/(str011[0]-str011[1]), (str01[1]-str011[1])/(str011[1]-str012[1]), (str01[2]-str011[2])/(str011[2]-str012[2]),
```

```
(str01[3]-str011[3])/(str011[3]-str012[3]),
```

```
(str01[4]-str011[4])/(str011[4]-str012[4]));
```

```
printf("\\\\");
```

```
printf("\\n");
```

```
printf ( "$t_{Max_D_t}$&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f", (strMax[0]-strMax1[0]), (strMax[1]-strMax1[1])/(strMax1[1]-strMax2[1]),
```

```
(strMax[2]-strMax1[2])/(strMax1[2]-strMax2[2]),
```

```
(strMax[3]-strMax1[3])/(strMax1[3]-strMax2[3]),
```

```
(strMax[4]-strMax1[4])/(strMax1[4]-strMax2[4]));
```

```
printf("\\\\");
```

```

        printf("\n");
        printf ( "0.9_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f_&_%.8f", (str09[0]-str091[0])/(str091[0]-
        (str09[1]-str091[1])/(str091[1]-str092[1]),
        (str09[2]-str091[2])/(str091[2]-str092[2]),
        (str09[3]-str091[3])/(str091[3]-str092[3]),
        (str09[4]-str091[4])/(str091[4]-str092[4]));
        printf("\\\\");
    }

    return 0;
}

int Max(double *p,int nn, int M)
{
    double s=0.0;
    int i,k;
    for (i=0;i<nn*M;i++)
    {
        if (p[i]>=s && !(p[i]>=100 && p[i]<=100)){s=p[i];k=i;}
    }
    return k;
}

int Min(double *p,int w, int nn, int M)
{
    double s=2.0;
    int i,k;
    for (i=0;i<nn*M;i++)
    {
        if (p[i]<s && i>=w*M){s=p[i];k=i;}
    }
    return k;
}

void RESHI(double *a, double *x, double *b,int N)
{
    double *s,*p,*y;
    s = (double *) malloc (N * sizeof (double));
    p = (double *) malloc (N* sizeof (double));
    y = (double *) malloc (N* sizeof (double));
    y[0]=a[0];
    s[0]=-a[1]/y[0];
    p[0]=b[0]/y[0];
    for (int i=1;i<N-1;i++)
    {
        y[i]=a[3*i]+a[3*i+2]*s[i-1];
        s[i]=-a[3*i+1]/y[i];
        p[i]=(b[i]-a[3*i+2]*p[i-1])/y[i];
    }
    y[N-1]=a[(N-1)*3]+a[(N-1)*3+2]*s[N-2];
    p[N-1]=(b[N-1]-a[(N-1)*3+2]*p[N-2])/y[N-1];
    x[N-1]=p[N-1];
}

```

```

    for (int i=N-2; i>=0; i--)
    {
        x[i]=s[i]*x[i+1]+p[i];
    }
    return;
}
void makeAandB (double *p, double *A, double *B, double t, double h, double a,
                double b, int nn, int M)
{
    int q1=0;
    A[0] = 1/t+a/(h*h)+(h*h)/2-a/(2*h*h*h*(1/h+h/(2*a*t)));
    A[1] = -a/(2*h*h);
    A[2] = 0;
    A[(M-2)*3-2] = 0;
    A[(M-2)*3-1]=-a/(2*h*h);
    A[(M-2)*3-3]=1/t+a/(h*h)+(h*(M-2)*h*(M-2))/2-a/(2*h*h*h*(1/h+(h)/(2*a*t)+
    (h/(2*a))));
    B[0]=p[(1)*(M)+1]*(1/t-(h*h)/2)+a*(p[(1)*M]-2*p[(1)*M+1]+p[(1)*M+2])/(2*h*h) -1
    +a*((h*p[(1)*M])/(2*a*t)+(h)/(2*a))/(2*h*h*(-1/h-(h)/(2*a*t)));
    B[M-3]=p[(1)*(M)+M-2]*(1/t-(h*(M-2)*(M-2)*h)/2)+a*(p[(1)*M+M-3]-2*p[(1)*M+M-2]+
    p[(1)*M+M-1])/(2*h*h) -1
    +a*((h*p[(1)*M+M-1])/(2*a*t)-(h)/(2*a))/(2*h*h*(1/h+(h)/(2*a*t)+h/(2*a)));
    for (int i = 1; i < M - 3; i++)
    {
        A[3*i+1]=-a/(2*h*h);
        A[3*i]=1/t+a/(h*h)+(h*h*(i+1)*(i+1))/2;

        A[3*i+2]=-a/(2*h*h);
        B[i]=p[(1)*(M)+1+i]*(1/t-(1+(h*(i+1)-1)*(h*(i+1)-1))/2)+
        a*(p[(1)*M+i]-2*p[(1)*M+1+i]+p[(1)*M+2+i])/(2*h*h)-1;
    }
    /*for (int i = 0; i <= (M - 2) * 3 - 1; i++)
    {
        if (i % (M - 2) == 0)
        {
            printf ("\n");
        }
        if (i % 3 == 0)
        {
            printf ("%8f", B[8]);
            q1 = q1 + 1;
        }
    }
    printf ("%8f", A[i]);
}
//printf ("\n");
//printf ("\n");
//printf ("\n");*/
    return;
}

```

```

void makeDt(double *Dt, double *p, double t, int nn, int M)
{
    int i, j;
    for (j=1; j<nn-1; j++)
    {
        for (i=j*M; i<(j+1)*M; i++)
        {
            Dt[i]=(p[i+M]-p[i-M])/2/t;
        }
    }
    return;
}

```