למידת מכונה Report

knn

על מנת למצוא את הערכים מתאימים עבור k השכנים,נרמול ומרחק ביצעתי את הדברים הבאים: תחילה בדקתי אם ישנה עמודה שכדאי להוריד –

```
def remove_one_best(x, y):
    print('non remove col')
    find_k(x, y)
    col = x.shape[1]
    for i in range(col):
        x_copy = x.copy()
        x_copy=np.delete(x_copy,i,axis=1)
        print('remove',i)
        find_k(x_copy, y)
```

לאחר מכן בדקתי איזה מרחקים ונרמול נותנים לי את מספר שגיאות הנמוך ביותר על ולידציה-

חישוב של סוגי מרחקים :

```
def euclidean(p1, p2):
    return np.linalg.norm(p1 - p2, ord=2)

def canberra(p1, p2):
```

```
sum = 0
size = len(p1)
for i in range(size):
    if p1[i] == 0 and p2[i] == 0:
        val = 0
    else:
        val = abs(p1[i] - p2[i]) / (abs(p1[i]) + abs(p2[i]))
    sum += val
    return sum

def manhattan(p1, p2):
    return np.linalg.norm(p1 - p2, ord=1)
```

חישוב של סוגי נירמולים:

```
def max_min(arrry_train, array_valid):
    dict_f = {}
    if len(arrry_train) > 0:
        for x in range(len(arrry_train[0])):
            dict_f.update({x: []})
    for xi in arrry_train:
        for i in range(len(xi)):
            1 = []
            1.extend(dict_f[i])
            1.append(xi[i])
            dict_f.update({i: 1})
    for key, value in dict_f.items():
        min_f = min(value)
        max f = max(value)
        dict_f.update({key: [min_f, max_f]})
    line_train = len(arrry_train)
    col_train = 0
    if line train > 0:
        col train = len(arrry train[0])
    line valid = len(array valid)
    col valid = 0
    if line_valid > 0:
        col_valid = len(array_valid[0])
    arr_train_new = np.zeros((line_train, col_train))
    arr_valid_new = np.zeros((line_valid, col_valid))
    for x in range(line_train):
        for y in range(col_train):
            if dict_f[y][0] == dict_f[y][1]:
                 arr_train_new[x][y] = 0
                 if x < line_valid and y < col_valid:</pre>
                     arr_valid_new[x][y] = 0
                 arr_train_new[x][y] = (arrry_train[x][y] - dict_f[y][0]) /
(\operatorname{dict}_{f}[y][1] - \operatorname{dict}_{f}[y][0])
                 if x < line_valid and y < col_valid:</pre>
                     arr_valid_new[x][y] = (array_valid[x][y] -
dict_f[y][0]) / (dict_f[y][1] - dict_f[y][0])
    return np.asarray(arr_train_new), np.asarray(arr_valid_new)
```

```
def to_norm_z(arrry_train, array_valid):
   size col = 0
   size_row = len(arrry_train)
   line_valid = len(array_valid)
   col_valid = 0
   if line_valid > 0:
        col_valid = len(array_valid[0])
   if size row > 0:
        size_col = len(arrry_train[0])
   arr_valid_new = np.zeros((line_valid, col_valid))
   arr_train_new = np.zeros((size_row, size_col))
   avg = np.mean(arrry_train, axis=0)
std = np.std(arrry_train, axis=0)
   for i in range(size_row):
        for j in range(size_col):
            arr_train_new[i][j] = (arrry_train[i][j] - avg[j]) / std[j]
            if i < line_valid and j < col_valid:</pre>
                 arr_valid_new[i][j] = (array_valid[i][j] - avg[j]) / std[j]
   return np.asarray(arr train new), np.asarray(arr valid new)
```

. k-fold על יד 50 הרצות של 11 בחירות שונות של accurncy על יד

```
def iter_find_k(x, y,norm,dis):
    dict = {}
    it = 50
    for i in range(it):
        min_k(x, y, norm, dis, dict, 11)
    min_iter = min(dict, key=dict.get)
    best_iter = []
    for key, value in dict.items():
        if value == dict[min_iter]:
            best_iter.append(key)
    loss1 = dict[min_iter]
    print(loss1, (1 - (loss1 / (240 * it))) * 100, best_iter)
```

ב פעם אפל על מידע כל פעם ב k-fold הפונקציה min_k הפונקציה (valid train partition

```
def min_k(train_x, train_y, norm, dis, dict, n):
    for i in range(1, n + 1):
        p = valid_train_partition(train_x, train_y, norm, 1 / 5)
        size = len(p)
        for j in range(size):
            x_norm = p[j][0]
            y = p[j][1]
            x_valid_norm = p[j][2]
            y_valid = p[j][3]
            number = 0
        if i in dict:
                number = dict[i]
            dict.update({i: number + validation(x_norm, y, x_valid_norm, y_valid, i, dis)})
```

הפונקציה valid_train_partition תוסבר בהמשך. הפונקציה validtion מריצה את wnn על כל שורה בולידשיין ומחזירה כמה טעיות היו:

```
def validation(train_x, train_y, x_vaild, y_vaild, k, dis):
    errors = 0
    size = len(x_vaild)
    for i in range(size):
        y_tag = knn(x_vaild[i], train_x, train_y, k, dis)
        if y_vaild[i] != y_tag:
            errors += 1
    return errors
```

סה"כ יוצא אחוזי הצלחה גבוהים עם נרמול z-score ומרחק Canberra על ולידשיין שלי:

```
norm=zscore,dis=canberra
906 92.45 [9]
```

ובסמביט על טסט חדש 96.667%

perceptron

trian לי validition לדי למצוא את הפרמטרים מספר איטרציות וארטא חילקתי את ה trian לדי למצוא את הפרמטרים מספר איטרציות וארטא חילקתי את ה (K=5 אשר 5-8).

החלוקה מתבצעת בפונקציה הבאה:

```
def valid_train_partition(tx, ty, norm, k):
    size = len(tx)
    partition = []
    shuffle_xy = shuffle(tx.copy(), ty.copy())
    x_shuffle = shuffle_xy[0]
    y_shuffle = shuffle_xy[1]
    number = int(k * size)
    for i in range(0, size, number):
        x = []
        y = []
        x_valid = []
        y_valid = []
        for j in range(0, i):
            x.append(x_shuffle[j])
            y.append(y shuffle[j])
        for j in range(i, i + number):
            x_valid.append(x_shuffle[j])
            y_valid.append(y_shuffle[j])
        for j in range(i + number, size):
            x.append(x_shuffle[j])
            y.append(y_shuffle[j])
        x_norm, x_valid_norm = norm(x, x_valid)
        partition.append([np.asarray(x_norm), np.asarray(y),
np.asarray(x_valid_norm), np.asarray(y_valid)])
    return partition
            מחזיר מערך של חלוקות שכל רשימה במערך היא חלוקה מסוימת ל trian מחזיר מערך של
```

הגרלתי מספר לseed, מספר איפוקים, ואת rata ע"י הפונקציה הבאה (זה מגריל עוד פרמטרים שלא משתמשים בהם לאלגוריתם הנ"ל):

```
def rand_parameters():
    return
```

```
[np.random.choice(1000),np.random.randint(1,100),np.random.choice(rata,
1)[0],np.random.choice(rata, 1)[0]]
      לאחר מכן כדי לבדוק את עמודה שהכי כדאי להוריד יצרתי פונקציה שבודקת מה ה accurncy
            בולדיישין שלי בהינתן שהורדתי עמודה אחת מהtrain (שמכיל בתוכו את validation):
def remove one best(x, y):
    print('non remove col')
    the_good_iteration(x, y)
    col = x.shape[1]
    for i in range(col):
        x_{copy} = x.copy()
        x_copy=np.delete(x_copy,i,axis=1)
        print('remove',i)
        the_good_iteration(x_copy, y)
    הפונקציה the_good_iteration מריצה את המודל מספר פעמים על מנת לכייל את הפרמטרים:
def the_good_iteration(x, y):
    list_dict=[]
    it = 10
    for j in range(10):
        dict = {}
        parameter = rand parameters()
        for i in range(it):
            start_parameter_algo(perceptron, x, y, parameter, dict)
        list_dict.append((dict,parameter))
    best_iter = []
    best_dict = []
    for t in list_dict:
        print(t[1])
        min_iter = min(t[0], key=t[0].get)
        best_dict.append(t[0][min_iter])
    minimum=min(best dict)
    index_dict = best_dict.index(minimum)
    dict = list_dict[index_dict][0]
    for key, value in dict.items():
        if value == minimum:
            best iter.append(key)
    loss1 = minimum
    print(loss1, (1 - (loss1 / (240 * it))) * 100,
best_iter,list_dict[index_dict][1])
  מריצה 10 פעמים על פרמטרים שונים את מודל 10 פעמים ובודקת את אחוז accurncy המקסימלי,
        מספר איטרציות נותנת אותו ופרמטרים נותנים אותו ומדפיסה את כלל דברים. מריצה את
 עם אלגוריתם parcepton המעדכן את מילון כאשר start parameter algo עם אלגוריתם
     valueı זה הin loss לכל הגרלה של פרמטרים יש מילון שונה ובסוף מוצאים את min loss מבין כל
                                                                        המילונים.
def start_parameter_algo(algo, train_x, train_y, parameter, dict_loss):
    norm = to_norm_z
    indexs = parameter[1]
    np.random.seed(parameter[0])
    p = valid_train_partition(train_x, train_y, norm, 1 / 5)
    size = len(p)
    for j in range(size):
        x_norm = p[j][0]
        y = p[j][1]
```

```
x_valid_norm = p[j][2]
y_valid = p[j][3]
for i in range(1, indexs+1):
    parameter[1] = i
    list_w = algo(x_norm, y, parameter)
    number = 0
    if i in dict_loss:
        number = dict_loss[i]
    dict_loss.update({i: number + loss(x_valid_norm, y_valid, list_w)})
```

מריץ את המודל לפי מספר איטרציות שהוא מקבל בפרמטרים ומכניס את תוצאות של הloss למילון. הרצה של מודל מתבצעת כאשר (algo(x_norm, y, parameter מחזיר את הw לפי אלגוריתם שנתנו לו פרספטון ולאחר מכן בודק את הloss על ולידשיין לפי פונקציית הloss בעקרון הtrain שנתנו לו פרספטון ולאחר מכן בודק את הsed על ולידשיין לפי פונקציית שנותנים לי את ה- aw בהתאם למספר אטרקציות שנותנים לו. מצאתי שפרמטרים שנותנים לי את ה- accuracies הגובה ביותר הם: seed=813 מספר איטרציות הוא 63 והrata=0.0001 והורדה של עמודה רביעית .בולידשיין ובהגשה בסמביט אלה היפר פרמטרים שנתנו את תוצאות הטובות ביותר.

כפי שניתן לראות בין אלגוריתם svm, perceptron, PA מה ששונה זה זה פרמטר שנותנים start_parameter_algo ולכן הם עוברים את אותו תהלך בדיוק שתיארנו להנל רק אם אלגוריתם שונה למציאת הw

Pa

כפי שאמרנו קודם התהליך כמעט אותו דבר, ההבדל הוא ששולחים את pa בתור האלגוריתם ב the_good_iteration בקריאה לפונקציה the_good_iteration

הפרמטרים שמצאתי הם שמספר איטרציות הוא seed=865, 21 והורדת העמודה אחרונה. בולידשיין ובהגשה בסמביט אלה היפר פרמטרים שנתנו את תוצאות הטובות ביותר.

Svm

כפי שאמרנו קודם התהליך כמעט אותו דבר, ההבדל הוא ששולחים את svm בתור האלגוריתם ב the_good_iteration בקריאה לפונקציה

הפרמטרים שנותנים לי את המכסurncy המקסימלי הם 32, seed=7553 איטרציות, 32, seed=7553 הפרמטרים שנותנים לי את המודה אחרונה. בולידשיין ובהגשה בסמביט אלה היפר פרמטרים שנתנו lamda=0.01, את תוצאות הטובות ביותר.