

1 – Approssimazione e formule di Taylor

✓ **Definizione 1.1.1.** Date due funzioni $f(x)$ e $g(x)$ definite in un intorno di x_0 , si dice che

$$f(x) = o(g(x)) \quad \text{per } x \rightarrow x_0$$

(e si legge che f è “o piccolo” di g per $x \rightarrow x_0$) se accade che

$$\frac{f(x)}{g(x)} \rightarrow 0 \quad \text{per } x \rightarrow x_0.$$

✓ **Osservazione 1.1.3.** Attenzione: la proprietà di una funzione di essere “o piccolo” di un'altra funzione è una proprietà *locale* cioè dipende *fortemente* da dove si fa il limite (che va sempre specificato!). Infatti si ha che

$$\sin x = o(x) \quad \text{per } x \rightarrow \infty$$

infatti dal teorema del confronto

$$\frac{\sin x}{x} \rightarrow 0 \quad \text{per } x \rightarrow \infty$$

perché $\sin x$ è una quantità limitata mentre $1/x$ è una quantità infinitesima. Invece dall'esempio precedente abbiamo visto che

$$\sin x \neq o(x) \quad \text{per } x \rightarrow 0.$$

✓ **Osservazione 1.1.4.** $o(1)$ è semplicemente una quantità infinitesima, indipendentemente da dove si fa il limite, perché dalla definizione si ha che

$$\frac{o(1)}{1} \rightarrow 0 \quad \text{per } x \rightarrow x_0$$

qualunque sia x_0 .

➤ **Teorema 1.2.1.** Vale la seguente equivalenza: per $x \rightarrow x_0$

$$f(x) \sim g(x) \Leftrightarrow f(x) = g(x) + o(g(x))$$

➤ **DIMOSTRAZIONE** Discende immediatamente dalle rispettive definizioni osservando che valgono le seguenti equivalenze per $x \rightarrow x_0$

$$\begin{aligned} f(x) \sim g(x) &\Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = 1 \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - g(x)}{g(x)} = 0 \Leftrightarrow f(x) - g(x) = o(g(x)) \\ &\Leftrightarrow f(x) = g(x) + o(g(x)) \end{aligned}$$

➤ **Teorema 1.4.1.** (FORMULA DI TAYLOR CON RESTO DI PEANO) Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ e sia $x_0 \in (a, b)$. Supponiamo che la funzione f sia derivabile n volte nel punto x_0 ed $n - 1$ volte nel resto dell'intervallo (a, b) . Posto

$$P_{n,x_0}(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k$$

$$= f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!} (x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!} (x - x_0)^2 + \frac{f'''(x_0)}{3!} (x - x_0)^3 + \cdots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$$

si ha per ogni $x_0 \in (a, b)$

$$f(x) = P_{n,x_0}(x) + o((x - x_0)^n).$$

✓ **Definizione 1.4.1.** Si definisce POLINOMIO DI TAYLOR DI ORDINE n ASSOCIATO ALLA FUNZIONE f E CENTRATO IN x_0 un polinomio P_{n,x_0} di ordine n tale che

$$f(x) - P_{n,x_0}(x) = o((x - x_0)^n).$$

Il Teorema precedente ci assicura l'esistenza di un tale polinomio, supponendo che la funzione f sia sufficientemente regolare. Vale anche un teorema di unicità (che si trova nella sezione 1.6).

Nel caso particolare $x_0 = 0$ la formula di Taylor viene spesso chiamata FORMULA DI MAC LAURIN e prende la forma

$$f(x) = f(0) + f'(0)x + \frac{f''(0)}{2!}x^2 + \cdots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + o(x^n).$$

I risultati precedenti si possono riassumere dicendo che la funzione da approssimare è uguale al polinomio approssimante più l'errore di approssimazione che è un infinitesimo di ordine superiore a $(x - x_0)^n$. La quantità $o((x - x_0)^n)$ si dice RESTO SECONDO PEANO e se $x \rightarrow x_0$ il resto secondo Peano è tanto più piccolo quanto maggiore è n .

2 – Numeri complessi

➤ **Teorema 2.5.1.** Sia $w \in \mathbb{C}$, $w \neq 0$ e $n \geq 1$ intero. Allora esistono esattamente n radici ennesime complesse z_0, z_1, \dots, z_{n-1} di w , cioè tali che $z_k^n = w$ per $k = 0, \dots, n-1$. Inoltre posto $w = r(\cos \phi + i \sin \phi)$, si ha che $z_k = \rho_k(\cos \theta_k + i \sin \theta_k)$ dove

$$\begin{cases} \rho_k = r^{1/n} \\ \theta_k = \frac{\phi + 2\pi k}{n}, \quad k = 0, 1, \dots, n-1. \end{cases}$$

➤ DIMOSTRAZIONE: Se z è una radice ennesima di w , allora per definizione $z^n = w$ pertanto anche $|z^n| = |w|$. Dalla formula delle potenze ennesime, sappiamo che $|z^n| = |z|^n$ pertanto $|z|^n = |w|$. Dato che quest'ultima è un'uguaglianza tra numeri reali, ne deduciamo che

$$|z| = \sqrt[n]{|w|}.$$

In particolare, se $w = 0$, l'unica radice ennesima di w è zero (come detto l'unico numero di modulo 0). Se invece $w \neq 0$, scriviamo z e w in forma trigonometrica come

$$z = \rho(\cos \theta + i \sin \theta) \quad w = r(\cos \phi + i \sin \phi)$$

così che dalla formula di De Moivre ricaviamo

$$\rho^n(\cos(n\theta) + i \sin(n\theta)) = r(\cos \phi + i \sin \phi)$$

che equivale alle due equazioni reali

$$\cos(n\theta) = \cos \phi \quad \sin(n\theta) = \sin \phi.$$

Dunque gli angoli $n\theta$ e ϕ hanno lo stesso seno e lo stesso coseno, pertanto differiscono per un multiplo intero di 2π

$$n\theta = \phi + 2m\pi$$

da cui ricaviamo

$$\theta = \frac{\phi}{n} + \frac{2\pi m}{n}.$$

Quindi possiamo porre

$$\begin{cases} \theta_0 = \frac{\phi}{n} \\ \theta_1 = \frac{\phi}{n} + \frac{2\pi}{n} \\ \theta_2 = \frac{\phi}{n} + \frac{4\pi}{n} \\ \vdots \\ \theta_{n-1} = \frac{\phi}{n} + \frac{2(n-1)\pi}{n} \end{cases}$$

e per ogni $k = 0, \dots, n-1$


$$z_k = \sqrt[n]{r}(\cos \theta_k + i \sin \theta_k).$$


Questi n numeri hanno argomenti diversi e compresi tra 0 e 2π , quindi sono numeri tutti distinti e abbiamo dimostrato che sono le uniche possibili radici di w . Poiché si verifica facilmente che la loro potenza n -esima è effettivamente w , il teorema è dimostrato. \square

In conclusione, se $w = r(\cos \phi + i \sin \phi) \neq 0$, allora le sue n radici ennesime sono date dalla formula

$$z_k = \sqrt[n]{r} \left[\cos \left(\frac{\phi}{n} + \frac{2k\pi}{n} \right) + i \sin \left(\frac{\phi}{n} + \frac{2k\pi}{n} \right) \right] \quad k = 0, \dots, n-1.$$

Dunque il simbolo $\sqrt[n]{z}$ non indica un numero complesso ma un insieme di numeri complessi, quindi la radice ennesima non è una **funzione** da \mathbb{C} a \mathbb{C} (semmai una funzione da \mathbb{C} in $\mathcal{P}(\mathbb{C})$). C'è pertanto una differenza significativa tra trovare le radici ennesime in campo reale e in campo complesso: per esempio in \mathbb{R} si ha $\sqrt{4} = 2$ mentre in \mathbb{C} si ha $\sqrt{4} = \pm 2$.

 **Teorema 3.1.1.** (TEOREMA DI ESISTENZA DEGLI ZERI) Se $f \in \mathcal{C}^0([a, b])$ e $f(a)$ ha segno diverso da $f(b)$ allora esiste un punto $\xi \in [a, b]$ tale che $f(\xi) = 0$.

 **DIMOSTRAZIONE.** Osserviamo che dall'ipotesi sul segno di $f(a)$ e $f(b)$ segue che

$$f(a)f(b) \leq 0.$$

Procediamo seguendo il cosiddetto METODO DI BISEZIONE. Poniamo

$$a_0 = a, \quad b_0 = b, \quad m_0 = \frac{a_0 + b_0}{2}.$$

Dato che $[f(m_0)]^2 \geq 0$, allora anche $[f(a_0)f(m_0)][f(m_0)f(b_0)] \leq 0$. Allora i due prodotti tra parentesi quadre non possono essere entrambi positivi: se il primo è minore o uguale a zero poniamo $a_1 = a_0$ e $b_1 = m_0$, mentre se il primo è positivo poniamo $a_1 = m_0$ e $b_1 = b_0$. In ogni caso abbiamo

$$\begin{cases} a_0 \leq a_1 < b_1 \leq b_0 \\ b_1 - a_1 = \frac{b - a}{2} \\ f(a_0)f(b_0) \leq 0 \quad f(a_1)f(b_1) \leq 0. \end{cases}$$

Poniamo

$$m_1 = \frac{a_1 + b_1}{2}.$$


Procedendo per induzione in maniera del tutto simile alla dimostrazione del Teorema di Bolzano-Weierstrass si trova che esistono due successioni monotone $\{a_n\}_n$ debolmente crescente e $\{b_n\}_n$ debolmente decrescente, che tendono allo stesso limite ξ e tali che, $\forall n$


$$f(a_n)f(b_n) \leq 0. \quad (3.1.1)$$


Dato che $a \leq a_n \leq b$, passando al limite abbiamo anche che $\xi \in [a, b]$, dunque f è continua nel punto ξ . Poiché $a_n \rightarrow \xi$ e $b_n \rightarrow \xi$, passando al limite in (3.1.1) si ottiene, per la continuità di f

$$[f(\xi)]^2 \leq 0,$$

cioè $f(\xi) = 0$. \square


 **Osservazione 3.1.1.** Se una delle ipotesi del teorema viene a mancare, allora la tesi non sussiste più, come mostrano i seguenti esempi.

 **Esempio 3.1.2.** La funzione $f(x) = 1/x$ è ben definita e continua nell'insieme $[-1, 1] \setminus \{0\}$ e $f(-1)$ ha segno opposto a $f(1)$, però f non si annulla mai. Per altro l'insieme $[-1, 1] \setminus \{0\}$ non è un intervallo (e non è nemmeno chiuso).


 **Esempio 3.1.3.** Sull'intervallo $[-1, 1]$ la funzione


$$f(x) = \begin{cases} 1 & x \geq 0 \\ -1 & x < 0 \end{cases}$$

assume valori di segno opposto agli estremi ma non si annulla mai. Peraltro la funzione non è continua in 0.

 **Esempio 3.1.4.** Sull'intervallo di numeri razionali $\mathbb{Q} \cap [1, 2]$ la funzione continua $f(x) = x - \sqrt{2}$ assume valori di segno opposto agli estremi, ma non si annulla mai. Questo dimostra che il teorema precedente si basa sulle proprietà di \mathbb{R} .

 **Teorema 3.2.1.** (TEOREMA DEI VALORI INTERMEDI) Se $f \in \mathcal{C}^0(I)$ allora la sua immagine $f(I)$ è un intervallo che ha per estremi $\inf f$ e $\sup f$.

 **Teorema 3.3.1.** Una funzione $f : D \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ strettamente monotona in D è invertibile in D . Inoltre la sua inversa è ancora strettamente monotona.


 **DIMOSTRAZIONE.** Supponiamo che f sia strettamente crescente. Allora presi $x_1, x_2 \in D$ dobbiamo provare che $x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2)$. Se $x_1 \neq x_2$ allora possono accadere solo due casi: $x_1 < x_2$ oppure $x_1 > x_2$. Allora, dalla crescita (stretta!) di f si ha


$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) < f(x_2) \quad \text{oppure} \quad x_1 > x_2 \Rightarrow f(x_1) > f(x_2).$$

In entrambi i casi si ottiene $f(x_1) \neq f(x_2)$ da cui la tesi. Il caso in cui f è strettamente decrescente si tratta in modo analogo.


Ora proviamo che f^{-1} è strettamente crescente se f lo è. Sia $y_1 < y_2$; dobbiamo far vedere che $x_1 < x_2$, dove $x_i = f^{-1}(y_i)$, $i = 1, 2$. Supponiamo per assurdo che sia $x_1 \geq x_2$; allora visto che f è strettamente crescente, si ha $f(x_1) \geq f(x_2)$ cioè $y_1 \geq y_2$, il che è assurdo, da cui la tesi. \square

 **Teorema 3.3.2.** Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ con I intervallo, una funzione continua su I . Allora f è invertibile in I se e soltanto se è strettamente monotona.

 **Teorema 3.3.3.** Una funzione continua e invertibile su un intervallo ha inversa continua.

 **Teorema 3.4.1.** (TEOREMA DI WEIERSTRASS) Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua (quindi le ipotesi del teorema sono: funzione continua su un intervallo chiuso e limitato). Allora f assume massimo e minimo in $[a, b]$ ossia esistono x_m e x_M appartenenti ad $[a, b]$ tali che

$$f(x_m) \leq f(x) \leq f(x_M) \quad \forall x \in [a, b].$$

 **DIMOSTRAZIONE.** Dimostriamo che f ha massimo, poi basterà applicare il teorema a $-f$ e ricordare che $\sup A = -\inf(-A)$ e $\inf A = -\sup(-A)$. Sia dunque $M = \sup f$ quindi $M > -\infty$. Ricordiamo che l'estremo superiore per definizione è il minimo dei maggioranti, mentre il massimo è un maggiorante che appartiene all'insieme. Quindi per dimostrare che $M = \max f$ occorre trovare un elemento $x_0 \in [a, b]$ tale che $f(x_0) = M$ (l'estremo superiore viene raggiunto da qualche elemento appartenente all'insieme delle immagini di f , perché stiamo facendo il sup di f , cioè stiamo prendendo l'estremo superiore delle immagini di f).

Se $M \in \mathbb{R}$ allora poniamo $y_n = M - \frac{1}{n}$ per ogni $n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$ mentre se $M = +\infty$ poniamo $y_n = n$. In ogni caso $\{y_n\}_n$ è una successione che cresce a M . Dato che $y_n < M = \sup f$, per definizione di estremo superiore esiste qualche valore di f (ovvero qualche punto dell'immagine di f) maggiore di y_n : indichiamo tale valore con $f(x_n)$. Abbiamo dunque per ogni n


$$y_n < f(x_n) \leq M \quad a < x_n \leq b.$$

Per il Teorema dei Carabinieri essendo $M = \lim_{n \rightarrow \infty} y_n$ si ha $f(x_n) \rightarrow M$. Applicando alla successione $\{x_n\}_n$ il Teorema di Bolzano-Weierstrass, (qui abbiamo sfruttato il fatto che $[a, b]$ è limitato), ne possiamo estrarre una sottosuccessione convergente $x_{k_n} \rightarrow x_0$. Dato che $a \leq x_{k_n} \leq b$ per ogni n , anche $x_0 \in [a, b]$ (qui abbiamo sfruttato il fatto che $[a, b]$ è chiuso). Allora dal fatto che $x_{k_n} \rightarrow x_0$ otteniamo che $f(x_{k_n}) \rightarrow f(x_0)$ (qui abbiamo sfruttato il fatto che f è continua). Ma $\{f(x_{k_n})\}_n$ è un'estratta di $\{f(x_n)\}_n$, quindi $f(x_{k_n}) \rightarrow M$ e per l'unicità del limite abbiamo trovato un punto x_0 in cui $f(x_0) = M = \sup f$, cioè l'estremo superiore è anche il massimo (dell'insieme delle immagini di f su $[a, b]$). \square

 **Corollario 3.4.1.** (TEOREMA DI LIMITATEZZA) Se $f \in \mathcal{C}^0([a, b])$ allora f è limitata.

 **Osservazione 3.4.2.** Ovviamente il viceversa non vale, controesempio

$$f(x) = \begin{cases} 1 & x \geq 0 \\ -1 & x < 0. \end{cases}$$

 **Osservazione 3.4.3.** Osserviamo che le ipotesi del teorema sono tutte necessarie, nel senso che se si rimuove anche una sola delle ipotesi il teorema fallisce e si possono trovare opportuni controesempi. Infatti la funzione $f(x) = x$ sull'intervallo aperto $(0, 1)$ non ha massimo né minimo (sarebbero 0 e 1 che sono rispettivamente estremo inferiore e superiore ma non sono raggiunti, non essendo f definita in quei punti). Per altro la funzione è continua su $(0, 1)$ però $(0, 1)$ è limitato ma non chiuso.

D'altra parte, la funzione $f(x) = x$ definita su tutto \mathbb{R} non ha ovviamente né massimo né minimo; per altro essa è continua ma l'insieme di definizione non è limitato.

Infine la funzione $f(x) = x$ per $x \in (0, 1)$ e $f(x) = 1/2$ per $x = 0$ e $x = 1$ è la funzione del primo esempio definita anche negli estremi dell'intervallo; per cui ora è una funzione definita su un intervallo chiuso e limitato ma non è continua. Infatti non ha massimo e minimo (di nuovo 0 è estremo inferiore e 1 estremo superiore ma non sono raggiunti).

✓ Definizione 4.1.1. Si dice che M è MASSIMO di f in $[a, b]$ e $x_M \in [a, b]$ è PUNTO DI MASSIMO per f in $[a, b]$ se $f(x_M) = M \geq f(x)$, per ogni $x \in [a, b]$.

Analogamente si dice che m è MINIMO di f in $[a, b]$ e $x_m \in [a, b]$ è PUNTO DI MINIMO per f in $[a, b]$ se $f(x_m) = m \leq f(x)$, per ogni $x \in [a, b]$.

Si dice che M è MASSIMO LOCALE per f e che $x_M \in [a, b]$ è PUNTO DI MASSIMO LOCALE per f se esiste un intervallo $(x_M - \delta, x_M + \delta)$ tale che $M = f(x_M) \geq f(x)$ per ogni $x \in (x_M - \delta, x_M + \delta) \cap [a, b]$.

Analogamente si dice che m è MINIMO LOCALE per f e che $x_m \in [a, b]$ è PUNTO DI MINIMO LOCALE per f se esiste un intervallo $(x_m - \delta, x_m + \delta)$ tale che $m = f(x_m) \leq f(x)$ per ogni $x \in (x_m - \delta, x_m + \delta) \cap [a, b]$.

Si dice infine che M è MASSIMO LOCALE STRETTO per f e che $x_M \in [a, b]$ è PUNTO DI MASSIMO LOCALE STRETTO per f se esiste un intervallo $(x_M - \delta, x_M + \delta)$ tale che $M = f(x_M) > f(x)$ per ogni $x \in ((x_M - \delta, x_M + \delta) \cap [a, b]) \setminus \{x_M\}$.

Analogamente si dice che m è MINIMO LOCALE STRETTO per f e che $x_m \in [a, b]$ è PUNTO DI MINIMO LOCALE STRETTO per f se esiste un intervallo $(x_m - \delta, x_m + \delta)$ tale che $m = f(x_m) < f(x)$ per ogni $x \in ((x_m - \delta, x_m + \delta) \cap [a, b]) \setminus \{x_m\}$.

✓ Definizione 4.1.2. I punti di massimo e/o minimo (locale, stretto e/o globale) si dicono PUNTI DI ESTREMO.



Teorema 4.1.1. (FERMAT) Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile in $x_0 \in (a, b)$. Se x_0 è punto di estremo locale allora $f'(x_0) = 0$.




DIMOSTRAZIONE. Sostituendo eventualmente f con $-f$ possiamo supporre che x_0 sia di minimo locale. Allora esiste un opportuno intorno U di x_0 tale che

$$f(x_0) \leq f(x) \quad \forall x \in U.$$

Quindi se $x < x_0$ allora $\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \leq 0$ mentre $x > x_0$ allora $\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \geq 0$ da cui si ottiene $f'_-(x_0) \leq 0$ e $f'_+(x_0) \geq 0$. Dal fatto che f è derivabile in x_0 segue che $f'(x_0) = 0$. \square



Definizione 4.1.9. I punti in cui f' si annulla si dicono PUNTI STAZIONARI per f .

 **Osservazione 4.1.10.** 1) Il Teorema di Fermat non si può invertire, cioè se $f'(x_0) = 0$ non è detto che x_0 sia punto di estremo locale. Controesempio $f(x) = x^3$.

2) Il Teorema di Fermat ci dice che se f è derivabile in x_0 e x_0 è punto di estremo locale appartenente all'intervallo aperto (a, b) allora è stazionario. Tuttavia può anche accadere che x_0 sia punto di estremo locale senza che f sia derivabile, ad esempio come già osservato $f(x) = |x|$ ha un punto di minimo globale in $x_0 = 0$ ma non è derivabile in $x_0 = 0$.

3) Un'altra ipotesi che va sottolineata è il fatto di aver supposto x_0 interno al dominio di f . Il risultato sarebbe infatti falso altrimenti. Controesempio: $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ definita da $f(x) = x$. In questo caso $x_0 = 1$ è punto di massimo globale ma $f'(x_0) = 1$.


 **Teorema 4.2.1.** (TEOREMA DI ROLLE) Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ tale che

1) f è continua in $[a, b]$;

2) f è derivabile in (a, b) ;

3) $f(a) = f(b)$.


Allora esiste $c \in (a, b)$ tale che $f'(c) = 0$.

 **DIMOSTRAZIONE.** Essendo $[a, b]$ chiuso e limitato e f continua, dall'ipotesi 1) si può applicare il Teorema di Weierstrass, per cui esistono x_m e x_M punti di minimo e massimo rispettivamente per f , cioè tali che

$$m = f(x_m) \leq f(x) \leq f(x_M) = M \quad \forall x \in [a, b].$$

Se $x_m = a$ e $x_M = b$ (o viceversa) allora si avrebbe $f(x_m) = m = M = f(x_M)$ (dall'ipotesi 3)) quindi la funzione f sarebbe costante e pertanto la sua derivata nulla, cioè $f'(c) = 0$ per ogni $c \in (a, b)$.


Supponiamo dunque che almeno uno tra x_m e x_M sia interno all'intervallo (a, b) , per esempio x_m . Essendo f una funzione derivabile (per l'ipotesi 2)) e x_m un punto di estremo locale interno all'intervallo, per il Teorema di Fermat $f'(x_m) = 0$ che è quello che volevamo dimostrare. \square


 **Osservazione 4.2.1.** Le ipotesi del Teorema di Rolle sono tutte necessarie, nel senso che se ne rimuoviamo una, il teorema cessa di essere valido, come mostrano i seguenti esempi.

 **Esempio 4.2.2.** Consideriamo la funzione

$$f(x) = \begin{cases} x & x \in [0, 1) \\ 0 & x = 1. \end{cases}$$

Allora f è derivabile in $(0, 1)$ (quindi vale l'ipotesi 2)), inoltre $f(0) = f(1)$ (quindi vale l'ipotesi 3)) ma non vale l'ipotesi 1), perché la funzione f non è continua. Si vede peraltro che non esistono punti stazionari, cioè punti in cui la derivata di f si annulla.

 **Esempio 4.2.3.** Consideriamo la funzione $f(x) = x$ su $[0, 1]$. Allora f è continua in $[0, 1]$ (quindi vale l'ipotesi 1)), f risulta derivabile in $(0, 1)$ (quindi vale l'ipotesi 2)) ma naturalmente $f(0) \neq f(1)$ (cioè non vale l'ipotesi 3)), per altro anche in questo caso non esistono punti stazionari (in cui la derivata si annulla e la retta tangente nel punto è orizzontale).

 **Esempio 4.2.4.** Consideriamo la funzione $f(x) = |x|$ su $[-1, 1]$. Allora f è continua su $[-1, 1]$ (quindi vale l'ipotesi 1)), inoltre $f(-1) = f(1)$ (quindi l'ipotesi 3) vale) ma non vale l'ipotesi 2), perché la funzione f non è derivabile. Si vede peraltro che non esistono punti stazionari, cioè punti in cui la derivata di f si annulla.

 **Teorema 4.2.2.** (TEOREMA DI CAUCHY) Siano $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ tale che:

- 1) f, g sono continue in $[a, b]$;
- 2) f, g sono derivabili in (a, b) .

Allora esiste $c \in (a, b)$ tale che

$$[f(b) - f(a)]g'(c) = [g(b) - g(a)]f'(c).$$

Quando $g(x) \neq 0$ per $x \in (a, b)$ allora la tesi del teorema si riscrive come

$$\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(c)}{g'(c)}.$$

 **DIMOSTRAZIONE.** Definiamo


$$w(x) = [f(b) - f(a)]g(x) - [g(b) - g(a)]f(x).$$

Allora w è continua in $[a, b]$ (visto che, per l'ipotesi 1), f, g sono continue in $[a, b]$); w è anche derivabile in (a, b) (visto che, per l'ipotesi 2), f, g sono derivabili in (a, b)). Inoltre


$$\begin{aligned} w(a) &= [f(b) - f(a)]g(a) - [g(b) - g(a)]f(a) = f(b)g(a) - g(b)f(a) \\ w(b) &= [f(b) - f(a)]g(b) - [g(b) - g(a)]f(b) = -f(a)g(b) + g(a)f(b), \end{aligned}$$

quindi $w(a) = w(b)$. Applicando quindi il Teorema di Rolle alla funzione $w(x)$ si ottiene che esiste $c \in (a, b)$ tale che $w'(c) = 0$ cioè quello che volevamo dimostrare. \square

Scegliendo una funzione w in maniera opportuna abbiamo il seguente teorema.


 **Teorema 4.2.3.** (TEOREMA DEL VALOR MEDIO O DI LAGRANGE) Sia f continua in $[a, b]$ e derivabile in (a, b) . Allora esiste $c \in (a, b)$ tale che

$$f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}.$$

 **DIMOSTRAZIONE.** Si dimostra banalmente dal Teorema di Cauchy prendendo $g(x) = x$.
Alternativamente si può considerare la funzione


$$r(x) = f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a}(x - a).$$

Si tratta di una retta (quindi una funzione continua e derivabile in ogni punto) che congiunge i due punti $(a, f(a))$ e $(b, f(b))$ appartenenti al grafico di f . La funzione $h(x) = r(x) - f(x)$ è tale che $h(a) = h(b) = 0$. La funzione h è continua su $[a, b]$ e derivabile in (a, b) perché lo sono sia r (perché è una retta) che f (per ipotesi). Quindi possiamo applicare direttamente il Teorema di Rolle e ottenere l'esistenza di un punto $c \in (a, b)$ tale che $h'(c) = 0$. \square

 **Teorema 4.3.1.** (TEST DI MONOTONIA) Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile. Allora $\forall x \in (a, b)$:

$$f \text{ crescente} \Leftrightarrow f'(x) \geq 0$$

$$f \text{ decrescente} \Leftrightarrow f'(x) \leq 0.$$

 Per semplicità dimostriamo solo la prima implicazione, potendo dedurre la seconda dalla prima considerando $-f$.

\Rightarrow Sia f debolmente crescente. Dimostriamo che $f'(x) \geq 0$. Per la monotonia di f si ha

$$x > x_0 \Rightarrow f(x) \geq f(x_0) \Rightarrow \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \geq 0.$$

Inoltre essendo f derivabile, $f'(x_0) = f'_+(x_0)$ (a meno che x_0 non sia l'estremo destro del dominio di f , nel qual caso si lavora con la derivata sinistra). Dunque

$$f'(x_0) = f'_+(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \geq 0.$$

\Leftarrow Sia ora $f'(x) \geq 0$. Utilizzando il Teorema di Lagrange mostriamo che f è debolmente crescente. Siano $x_1, x_2 \in (a, b)$ con $x_1 < x_2$. Per il Teorema di Lagrange esiste $z \in (x_1, x_2)$ tale che


$$f(x_2) - f(x_1) = \frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1}(x_2 - x_1) = f'(z)(x_2 - x_1) \geq 0.$$

Quindi abbiamo dimostrato che

$$x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \leq f(x_2)$$

cioè f monotona debolmente crescente. \square

Con la stessa dimostrazione si arriva al seguente risultato.

 **Teorema 4.3.2.** (CARATTERIZZAZIONE DELLE FUNZIONI A DERIVATA NULLA) Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$. Allora

$$f' = 0 \text{ in } (a, b) \Leftrightarrow f \text{ è costante in } (a, b).$$

➤ **Proposizione 4.3.3.** Sia f continua su (a, b) e tale che $f'(x) > 0$ (rispettivamente $f'(x) < 0$) per ogni x interno ad (a, b) . Allora f risulta strettamente crescente (rispettivamente strettamente decrescente) su (a, b) .

Questa proposizione ci fornisce il più importante criterio di iniettività disponibile. Questo vale purché f sia continua e definita su un intervallo.

➤ **Teorema 4.5.1.** (TEOREMA DI DE L'HÔPITAL) Siano $f, g : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ derivabili con $-\infty \leq a \leq b \leq +\infty$ e sia $g'(x) \neq 0$ per ogni $x \in (a, b)$. Se

$$(i) \lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow a^+} g(x) = 0 \text{ oppure } \pm \infty$$

$$(ii) \lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f'(x)}{g'(x)} = L \in \overline{\mathbb{R}}.$$

Allora

$$\lim_{x \rightarrow a^+} \frac{f(x)}{g(x)} = L.$$

➤ La dimostrazione dovrebbe distinguere vari casi. Diamo solo un'idea di come si procede lavorando solo nel caso di forma di indecisione $\left[\frac{0}{0}\right]$ e solo nel caso L finito. Gli altri casi si ottengono operando le opportune modifiche.

Dall'ipotesi (ii), fissato $\varepsilon > 0$, esiste t_0 tale che se $t \in (a, t_0)$ allora

$$L - \varepsilon < \frac{f'(t)}{g'(t)} < L + \varepsilon. \quad (4.5.1)$$

Sia ora $a < y < x < t_0$. Nell'intervallo $[y, x]$ f e g verificano le ipotesi del Teorema di Cauchy e quindi esiste $c \in (y, x)$ tale che

$$\frac{f(x) - f(y)}{g(x) - g(y)} = \frac{f'(c)}{g'(c)}.$$

Quindi siccome $c \in (a, t_0)$, dalla (4.5.1) si ha

$$L - \varepsilon < \frac{f(x) - f(y)}{g(x) - g(y)} < L + \varepsilon.$$

Passiamo ora al limite per $y \rightarrow a^+$. Allora dalla (i) si ricava che, per ogni $x \in (a, t_0)$

$$L - \varepsilon < \frac{f(x)}{g(x)} < L + \varepsilon$$

e la tesi viene applicando la definizione di limite. \square

➤ Proposizione 4.5.7. (LIMITE DESTRO (SINISTRO) DELLA DERIVATA E DERIVATA DESTRA (SINISTRA)) Sia f una funzione definita in un intorno di x_0 e ivi continua, e inoltre derivabile per $x \neq x_0$. Supponiamo che esista (finito o infinito)

$$\lim_{x \rightarrow x_0^-} f'(x) = \alpha_- \qquad \lim_{x \rightarrow x_0^+} f'(x) = \alpha_+$$

Allora esistono

$$f'_-(x_0) = \alpha_- \qquad f'_+(x_0) = \alpha_+.$$

In particolare f risulta derivabile in x_0 se e solo se $\alpha_- = \alpha_+$.

➤ DIMOSTRAZIONE. Applichiamo il Teorema di de l'Hôpital al limite del rapporto incrementale

$$\lim_{x \rightarrow x_0^-} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$

che si presenta nella forma di indecisione $\left[\frac{0}{0} \right]$ (perché f è continua quindi $f(x) \rightarrow f(x_0)$ per $x \rightarrow x_0$). Allora si ottiene

$$f'_-(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \stackrel{H}{=} \lim_{x \rightarrow x_0} f'(x) = \alpha_-$$

e analogamente da destra. L'ultima affermazione segue dal fatto che la derivata, se esiste, è il limite sia da sinistra che da destra del rapporto incrementale. \square

✓ **Definizione 4.6.1.** Una figura F si dice CONVESSA se per ogni $P_1, P_2 \in F$, tutto il segmento congiungente i due punti è tutto contenuto in F .

✓ **Definizione 4.6.2.** Sia $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, I intervallo. Si chiama EPIGRAFICO di f l'insieme

$$\text{epi}(f) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in I \text{ e } y \geq f(x)\}.$$

Si dice che f è CONVESSA se il suo epigrafo è un insieme convesso. Si dice che f è CONCAVA se $-f$ è convessa.

Si dimostra che la definizione precedente è equivalente alla seguente.

✓ **Definizione 4.6.3.** Se $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ con I intervallo. Allora si dice che f è CONVESSA (rispettivamente CONCAVA) in I se per ogni coppia di punti $x_1, x_2 \in I$ il segmento di estremi $(x_1, f(x_1))$ e $(x_2, f(x_2))$ non ha punti sotto (rispettivamente sopra) il grafico di f .

Alternativamente questa ultima condizione si scrive

$$f((1-t)x_1 + tx_2) \leq (1-t)f(x_1) + tf(x_2) \quad t \in [0, 1]$$

Se le disuguaglianze sono strette si dice che f è STRETTAMENTE CONVESSA (CONCAVA).

✓ **Definizione 4.6.9.** Sia $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione e $x_0 \in (a, b)$ un punto di derivabilità o un punto per cui $f'(x_0) = \pm\infty$. Allora x_0 si dice PUNTO DI FLESSO per f se esiste un intorno destro di x_0 , per esempio del tipo $(x_0, x_0 + h)$ con $h > 0$ in cui f è convessa e un intorno sinistro di x_0 , per esempio del tipo $(x_0 - h, x_0)$, $h > 0$ in cui f è concava; e/o viceversa.

Significato geometrico del flesso: attraversa la propria retta tangente.

✓ **Definizione 6.1.1.** Chiameremo **SUDDIVISIONE** o **PARTIZIONE** di $[a, b]$ ogni insieme finito

$$\mathcal{A} = \{x_0, x_1, \dots, x_n\}$$

con $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$.

Presenteremo due definizioni equivalenti della nozione di integrabilità.

• PRIMO MODO: SOMME DI CAUCHY-RIEMANN

Per semplicità (comunque senza perdita di generalità) in questa prima parte considereremo solo suddivisioni equispaziate, cioè tali che

$$x_j = a + jh \quad h = \frac{b-a}{n} \quad j = 0, \dots, n.$$

In ciascuno degli intervalli $[x_{j-1}, x_j]$ scegliamo un punto arbitrario ξ_j (per $j = 1, 2, \dots, n$).

Consideriamo la seguente somma (detta **SOMMA DI CAUCHY-RIEMANN**)

$$S_n = \sum_{j=1}^n f(\xi_j) (x_j - x_{j-1}) = \frac{b-a}{n} \sum_{j=1}^n f(\xi_j).$$

L'idea è quella di passare al limite per $n \rightarrow \infty$.

Si arriva così alla seguente definizione.

✓ **Definizione 6.1.2.** Diciamo che la funzione limitata $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è **INTEGRABILE** se detta S_n una qualsiasi successione di somme di Cauchy-Riemann, al variare di $n \in \mathbb{N}$ esiste finito

$$\lim_{n \rightarrow \infty} S_n$$

e tale limite non dipende da come abbiamo scelto i punti ξ_j . In tal caso si pone

$$\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = \int_a^b f(x) dx.$$

Il simbolo di integrale ricorda l'idea di “somma”; il “ dx ” ricorda la lunghezza di un piccolo intervallo della suddivisione lungo x .

• SECONDO MODO: SOMME SUPERIORI E SOMME INFERIORI

✓ **Definizione 6.1.5.** Per ogni suddivisione \mathcal{A} di $[a, b]$, le quantità

$$s(f, \mathcal{A}) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \inf_{[x_{i-1}, x_i]} f(x)$$

$$S(f, \mathcal{A}) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) \sup_{[x_{i-1}, x_i]} f(x)$$

verranno rispettivamente chiamate **SOMMA INFERIORE** E **SOMMA SUPERIORE** di f rispetto alla suddivisione \mathcal{A} . Infine, le quantità

$$s(f) = \sup\{s(f, \mathcal{A}) : \mathcal{A} \text{ suddivisione di } [a, b]\}$$

$$S(f) = \inf\{S(f, \mathcal{A}) : \mathcal{A} \text{ suddivisione di } [a, b]\}$$

verranno rispettivamente chiamate *integrale inferiore* e *integrale superiore (secondo Riemann)* di f su $[a, b]$.

INTERPRETAZIONE GEOMETRICA: se f è una funzione positiva, integrabile su $[a, b]$, allora $s(f, \mathcal{A})$ rappresenta l'area del plurirettangolo inscritto nel sottografico di f mentre $S(f, \mathcal{A})$ rappresenta l'area del plurirettangolo circoscritto al sottografico di f

✓ **Definizione 6.1.6.** Una funzione limitata f si dice *integrabile (secondo Riemann)* su $[a, b]$ se si ha

$$s(f) = S(f),$$

ed in tal caso il comune valore di $s(f)$ ed $S(f)$ viene detto **INTEGRALE DI f SU $[a, b]$** e viene indicato con il simbolo

$$\int_a^b f(x) dx.$$

➤ **Teorema 6.2.1.** Ogni funzione monotona $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ (limitata) è integrabile.

➤ **DIMOSTRAZIONE** Supponiamo per semplicità f debolmente crescente (l'altro caso si tratta in maniera analoga). Fissato $n \in \mathbb{N}$ sia \mathcal{A}_n la suddivisione in n intervalli di uguale ampiezza

$$x_i = a + i \frac{b-a}{n}.$$

Allora per l'ipotesi di monotonia di f si ha

$$\inf_{[x_{i-1}, x_i]} f = f(x_{i-1}) \quad \sup_{[x_{i-1}, x_i]} f = f(x_i).$$

Allora

$$\begin{aligned} s(f, \mathcal{A}_n) &= \frac{b-a}{n} \sum_{i=1}^n f(x_{i-1}) = \frac{b-a}{n} \sum_{i=0}^{n-1} f(x_i) = \frac{b-a}{n} \left(f(a) + \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) \right) \\ S(f, \mathcal{A}_n) &= \frac{b-a}{n} \sum_{i=1}^n f(x_i) = \frac{b-a}{n} \left(f(b) + \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) \right). \end{aligned}$$

Dunque

$$\Delta S(f, \mathcal{A}_n) = S(f, \mathcal{A}) - s(f, \mathcal{A}) = \frac{b-a}{n} (f(b) - f(a))$$

e l'integrabilità segue dal teorema precedente. \square

➤ **Teorema 6.2.2.**

Se $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è continua, allora è integrabile.

Se $f_1 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ e $f_2 : [b, c] \rightarrow \mathbb{R}$ sono integrabili, allora la funzione

$$f(x) = \begin{cases} f_1(x) & x \in [a, b) \\ f_2(x) & x \in (b, c] \\ k & x = b \end{cases}$$

(dove k è un qualunque numero reale) è integrabile in $[a, c]$.

✓ **Esempio 6.2.4.** Sia $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ la FUNZIONE DI DIRICHLET definita come

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}. \end{cases}$$

➤ **Proposizione 6.2.6.** Se f è una funzione continua e non negativa su un intervallo $[a, b]$ non ridotto a un punto, allora

$$\int_a^b f(x) dx = 0 \Rightarrow f(x) = 0 \quad \forall x \in [a, b].$$

➤ **DIMOSTRAZIONE.** Supponiamo per assurdo che esista $x_0 \in [a, b]$ tale che $f(x_0) = \kappa > 0$. Per il teorema di permanenza del segno, esiste $[a', b'] \subset [a, b]$ anch'esso non ridotto a un punto che contiene x_0 e tale che $f(x) \geq \frac{\kappa}{2}$ per ogni $x \in [a', b']$.

Consideriamo la suddivisione che contiene solo i punti a, a', b', b . Dato che f è integrabile, si ha

$$\int_a^b f(x) dx = s(f) \geq s(f, \mathcal{A}) = (a' - a) \inf_{[a, a']} f + (b' - a') \inf_{[a', b']} f + (b - b') \inf_{[b, b']} f \geq (b' - a') \frac{\kappa}{2} > 0,$$

perché f è non negativa e $f(x) \geq \frac{\kappa}{2}$ se $x \in [a', b']$. Da cui l'assurdo. \square

✓ **Osservazione 6.3.3.** Da quanto visto finora, si ha che, fissato l'intervallo $[a, b]$, l'applicazione

$$f \mapsto \mathcal{J}(f) = \int_a^b f(x) dx,$$

che ad ogni funzione integrabile f associa il suo integrale, è un'applicazione lineare non decrescente, cioè verifica le ipotesi:

- a) $\mathcal{J}(\alpha f + \beta g) = \alpha \mathcal{J}(f) + \beta \mathcal{J}(g)$, per ogni $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ ed ogni f, g
- b) $\mathcal{J}(f) \leq \mathcal{J}(g)$ per ogni $f \leq g$.


✓ **Definizione 6.3.4.** Data una funzione integrabile $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, chiameremo *media di f su $[a, b]$* la quantità $\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$.

📌 **Teorema 6.3.1.** (TEOREMA DELLA MEDIA INTEGRALE) Sia $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione integrabile. Allora si ha

$$\inf_{[a, b]} f \leq \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx \leq \sup_{[a, b]} f.$$

Nel caso in cui la funzione f sia continua, esiste $z \in [a, b]$ tale che

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx = f(z). \quad (6.3.1)$$

 **DIMOSTRAZIONE.** Essendo per ogni $x \in [a, b]$

$$\inf_{[a,b]} f \leq f(x) \leq \sup_{[a,b]} f,$$

dalle proprietà dell'integrale appena enunciate si ottiene la prima parte.


Per quanto riguarda la seconda parte, essendo f continua per il Teorema di Weierstrass ha massimo M e minimo m rispettivamente. Dalle proprietà di monotonia si ottiene


$$m = \frac{1}{b-a} \int_a^b m \leq \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx \leq \frac{1}{b-a} \int_a^b M dx = M$$


quindi il valore $\int_a^b f(x) dx$ sta tra m e M . Per la proprietà dei valori intermedi esiste z tale che


$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx = f(z)$$

per qualche $z \in [a, b]$ \square

 **Definizione 6.4.1.** Se f è una funzione definita su un intervallo $[a, b]$, si dice che $G : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è UNA PRIMITIVA DI f se G è derivabile su $[a, b]$ e si ha $G'(x) = f(x)$ per ogni $x \in [a, b]$.

 **Proposizione 6.4.2.** Due primitive di una stessa funzione sullo stesso intervallo differiscono per una costante.

 **DIMOSTRAZIONE.** Siano G_1 e G_2 due primitive di una funzione f in $[a, b]$. Allora si ha per definizione che $G'_1 - G'_2 = 0$ in $[a, b]$ cioè $(G_1 - G_2)' = 0$ dunque $G_1 - G_2 = C$ con C costante reale (che era quello che volevamo dimostrare).

 **Osservazione 6.4.4.** Esistono funzioni che non hanno primitive. Ad esempio la funzione definita su tutto \mathbb{R} da

$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } x \neq 0 \\ 1 & \text{se } x = 0, \end{cases}$$

è una di queste. Infatti, se per assurdo F fosse una primitiva di f su tutto \mathbb{R} si avrebbe

$$F'(x) = 0 \quad \forall x < 0, \quad F'(x) = 0 \quad \forall x > 0,$$

per cui esisterebbero due costanti c_1 e c_2 tali che


$$F(x) = c_1 \quad \forall x < 0, \quad F(x) = c_2 \quad \forall x > 0.$$

Ma dovendo essere F derivabile (e quindi continua) su tutto \mathbb{R} , deve essere $c_1 = c_2 = F(0)$ e quindi $F(x) = c_1$ for all $x \in \mathbb{R}$. In particolare $F' \equiv 0$ ma ciò contraddice il fatto che per definizione di primitiva dovrebbe essere $F'(0) = f(0) = 1$.


✓ **Definizione 6.4.5.** Si dice INTEGRALE INDEFINITO di f , e si indica con il simbolo

$$\int f(x) dx,$$

l'insieme di tutte le primitive di una funzione f rispetto alla variabile x , cioè tutte le funzioni $F(x)$ tali che $F'(x) = \frac{d}{dx}F(x) = f(x)$.

 **Teorema 6.5.1.** (TEOREMA FONDAMENTALE DEL CALCOLO INTEGRALE) Sia f una funzione continua su $[a, b]$ e sia G una sua primitiva. Allora

$$\int_a^b f(x) dx = G(b) - G(a) = [G(x)]_a^b = G(x) \Big|_a^b.$$

 **DIMOSTRAZIONE.** Si consideri una partizione di $[a, b]$ e sia $a = x_0$ e $b = x_n$. Allora si ha

$$\begin{aligned} G(b) - G(a) &= G(x_n) - G(x_0) = [G(x_n) - G(x_{n-1})] + [G(x_{n-1}) - G(x_{n-2})] \\ &\quad + \cdots + [G(x_2) - G(x_1)] + [G(x_1) - G(x_0)] = \sum_{j=1}^n [G(x_j) - G(x_{j-1})] \end{aligned}$$

Applichiamo il Teorema di Lagrange alla funzione $G(x)$ su ciascuno degli intervalli $[x_{j-1}, x_j]$; allora esiste $\xi_j \in (x_{j-1}, x_j)$ tale che

$$G(x_j) - G(x_{j-1}) = (x_j - x_{j-1}) G'(\xi_j) = (x_j - x_{j-1}) f(\xi_j)$$

perché per ipotesi G è una primitiva di f e dunque $G'(\xi_j) = f(\xi_j)$. Allora

$$G(b) - G(a) = \sum_{j=1}^n (x_j - x_{j-1}) f(\xi_j) = S_n$$

dove S_n è una somma n -esima di Cauchy-Riemann per f . Questo vale per ogni n , quindi passando al limite si ottiene

$$G(b) - G(a) = \int_a^b f(x) dx.$$

Siccome f è integrabile perché continua, allora questo procedimento va bene per ogni S_n . \square

✓ **Definizione 6.5.1.** La quantità $\int_a^b f(x) dx$ è detta INTEGRALE DEFINITO di f da a a b .

✓ **Definizione 7.1.1.** Se esiste finito il limite

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx \quad (7.1.1)$$

diremo che f è INTEGRABILE (IN SENSO GENERALIZZATO O IMPROPRIO) su $[a, b)$ ed il limite (7.1.1) verrà indicato con la scrittura

$$\int_a^b f(x) dx \quad (7.1.2)$$

e diremo che l'integrale (7.1.2) è CONVERGENTE. Se invece il limite (7.1.1) esiste ed è uguale a $+\infty$ $[-\infty]$ diremo che l'integrale improprio è DIVERGENTE POSITIVAMENTE $[\text{NEGATIVAMENTE}]$ e scriveremo

$$\int_a^b f(x) dx = +\infty \quad [-\infty].$$

Infine se il limite (7.1.1) non esiste, diremo che l'integrale $\int_a^b f(x) dx$ NON HA SENSO (O NON ESISTE).

In modo analogo si definisce l'integrabilità generalizzata per le funzioni $f : (a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continue (che quindi sono integrabili sugli intervalli del tipo $[\alpha, b]$ per ogni $\alpha > a$), e tali per cui si abbia $\lim_{x \rightarrow a^+} f(x) = \pm\infty$, ponendo

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0^+} \int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx \quad (7.1.3)$$

✓ **Definizione 7.1.2.** Se f è definita su (a, b) ed è integrabile su $[\alpha, \beta]$ per ogni $a < \alpha < \beta < b$, scelto un punto $c \in (a, b)$, diremo che f è INTEGRABILE (IN SENSO GENERALIZZATO) su (a, b) se essa è integrabile su $(a, c]$ e su $[c, b)$ nel senso delle (7.1.1) e (7.1.3), ed in tal caso porremo

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx.$$

Se uno solo degli integrali $\int_a^c f(x) dx$ o $\int_c^b f(x) dx$ è divergente positivamente $[\text{negativamente}]$, o se sono entrambi divergenti positivamente $[\text{entrambi divergenti negativamente}]$, diremo che $\int_a^b f(x) dx$ diverge positivamente $[\text{negativamente}]$. In tutti gli altri casi, diremo che $\int_a^b f(x) dx$ non ha senso (o non esiste).

✓ **Esempio 7.1.7.** Consideriamo la funzione $\frac{1}{x^\alpha}$ definita in $(0, 1]$: dato che è positiva, l'integrale $\int_0^1 \frac{1}{x^\alpha} dx$ ha sempre senso. Se $\alpha \leq 0$ la funzione risulta integrabile nel senso di Riemann (non serve quello generalizzato); se invece $\alpha > 0$ si ha, per ogni $\varepsilon > 0$

$$\int_\varepsilon^1 \frac{1}{x^\alpha} dx = \begin{cases} -\log \varepsilon & \text{se } \alpha = 1 \\ \frac{1 - \varepsilon^{1-\alpha}}{1 - \alpha} & \text{se } \alpha \neq 1 \end{cases}$$

per cui passando al limite per $\varepsilon \rightarrow 0^+$, si ottiene che

$$\int_0^1 \frac{1}{x^\alpha} dx < +\infty \Leftrightarrow \alpha < 1$$

e che se $\alpha < 1$ l'integrale (generalizzato se $\alpha > 0$) vale $\frac{1}{1-\alpha}$.

➤ **Teorema 7.2.1. CRITERIO DEL CONFRONTO** Se $0 \leq f(x) \leq g(x)$ in $[a, b]$ allora

g integrabile $\Rightarrow f$ integrabile

f non integrabile $\Rightarrow g$ non integrabile

➤ **Teorema 7.2.2. CRITERIO DEL CONFRONTO ASINTOTICO** Se $f > 0$ e $g > 0$ e $f \sim g$ per $x \rightarrow b^-$ allora

f integrabile $\Leftrightarrow g$ integrabile

➤ **Teorema 7.2.3. CRITERIO DELLA CONVERGENZA ASSOLUTA**

$$\int_a^b |f(x)| dx < +\infty \Rightarrow \int_a^b f(x) < +\infty$$

✓ **Definizione 7.3.1.** Se il limite precedente esiste finito, allora f si dice INTEGRABILE IN $[a, +\infty)$ oppure si dice che l'integrale $\int_0^{+\infty} f(x) dx$ È CONVERGENTE. Se il precedente limite è uguale a $+\infty$ $[-\infty]$ diremo che l'integrale improprio è DIVERGENTE POSITIVAMENTE [NEGATIVAMENTE]. Infine in tutti gli altri casi diremo che L'INTEGRALE GENERALIZZATO NON ESISTE.

Analogamente se $f : (-\infty, b] \rightarrow \mathbb{R}$ è continua si pone

$$\int_{-\infty}^b f(x) dx = \lim_{\omega \rightarrow -\infty} \int_{\omega}^b f(x) dx$$

ed infine se $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ è continua si pone

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \int_{-\infty}^c f(x) dx + \int_c^{+\infty} f(x) dx$$

✓ **Esempio 7.3.2.** La funzione $f(x) = \frac{1}{x^\alpha}$, definita in $[1, +\infty)$, ha evidentemente integrale divergente positivamente se $\alpha \leq 0$ (infatti avremmo $f(x) \geq 1$ per ogni x); se invece è $\alpha > 0$, si ha per ogni $y > 1$

$$\int_1^y \frac{1}{x^\alpha} dx = \begin{cases} \log y & \text{se } \alpha = 1 \\ \frac{y^{1-\alpha} - 1}{1 - \alpha} & \text{se } \alpha \neq 1, \end{cases}$$

per cui, passando al limite per $y \rightarrow +\infty$, si ottiene che

$$\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^\alpha} dx < +\infty \Leftrightarrow \alpha > 1,$$

e che se $\alpha > 1$, l'integrale generalizzato vale $\frac{1}{\alpha - 1}$.

➤ **Teorema 7.4.1.** (CRITERIO DEL CONFRONTO) Se $0 \leq f(x) \leq g(x)$ in $[a, +\infty)$ allora
 g integrabile $\Rightarrow f$ integrabile
 f non integrabile $\Rightarrow g$ non integrabile

➤ **Teorema 7.4.2.** (CRITERIO DEL CONFRONTO ASINTOTICO) Se $f > 0$ e $g > 0$ e $f \sim g$ per $x \rightarrow +\infty$ allora
 f integrabile $\Leftrightarrow g$ integrabile

➤ **Teorema 7.4.3.** (CRITERIO DELLA CONVERGENZA ASSOLUTA)

$$\int_a^{+\infty} |f(x)| dx < +\infty \Rightarrow \int_a^{+\infty} f(x) < +\infty$$

✓ **Esempio 7.4.1.** Se consideriamo la funzione $f(x) = 1/(x \log^\beta x)$, definita in $[e, +\infty)$ (con $\beta > 0$), si ha che f è positiva, e per ogni $y > e$

$$\int_e^y f(x) dx = \begin{cases} \log \log y & \text{se } \beta = 1 \\ \frac{(\log y)^{1-\beta} - 1}{1-\beta} & \text{se } \beta \neq 1, \end{cases}$$

per cui, passando al limite per $y \rightarrow +\infty$, si ottiene che

$$\int_e^{+\infty} \frac{1}{x \log^\beta x} dx < +\infty \Leftrightarrow \beta > 1,$$

e che se $\beta > 1$ l'integrale generalizzato vale $1/(\beta - 1)$.