Visite di grafi

Dato un grafo G=(V,E), gli algoritmi per la visita di un grafo partono da un vertice $v \in V$ e visitano tutti i vertici che sono raggiungibili da v attraverso gli archi E:

Dato che un grafo può contenere dei cicli si utilizza un array booleano di appoggio raggiunto[v] tale per cui, dato v, raggiunto[v] = TRUE se il nodo è già stato scoperto.

Visita BFS iterativa

Si utilizza una coda che inizialmente conterrà il nodo di partenza.

Finchè ho scoperto dei nodi non visitato per ogni vertice nella lista di adiacenza di u se non l'ho raggiunto allora setto raggiunto[w] a true e lo accodo.

Facendo questo visito il primo nodo, visito tutti i nodi adiacenti, ne prendo un altro, visito tutti i nodi adiacenti e così via.

Algoritmo visitaBFSIterativa(grafo G=(V, E), vertice v)

- raggiunto[V]=FALSE
- 2) coda C
- 3) enqueue(C,v)
- 4) raggiunto[v]=TRUE
- 5) while (C!=NULL)
 - a) u=dequeue(C)
 - b) visita il vertice u
 - c) for each vertex w of Adj[u]
 If ! raggiunto[w]
 - a) raggiunto[w]=TRUE
 - b) enqueue(C,w)

Implementazione

Similmente agli alberi c'è un modulo per l'implementazione della coda.

Grafo connesso: un grafo è connesso se al termine della visita raggiunto[v] = TRUE per ogni v.

Componenti connesse

Una componente connessa è un sottografo G' di G connesso; ogni coppia di nodi di G' è connessa.

Albero BFS e albero di copertura

Gli archi che conducono a vertici non visitati formano un albero detto albero BFS; la struttura dipende dall'ordine della visita.

Durante la visita possiamo registrare il padre di ogni nodo nel vettore dei padri in modo da risalire alla struttura.

Albero di copertura/spanning tree: albero BFS che include tutti i vertici di G.