PLANEAMENTO AUTOMÁTICO COM BASE EM PDM

Luís Morgado

PLANEAMENTO COM BASE EM PDM

O planeamento é baseado numa representação do problema sob a forma de um processo de decisão de Markov

Representação do problema sob a forma de PDM

S – conjunto de estados do mundo

A(s) – conjunto de acções possíveis no estado $s \in S$

T(s,a,s') – probabilidade de transição de s para s' através de a

R(s,a,s') – retorno esperado na transição de s para s' através de a

 γ – taxa de desconto para recompensas diferidas no tempo

t = 0, 1, 2, ... -tempo discreto

$$S_{t} = \underbrace{r_{t+1}}_{Q_{t}} \underbrace{s_{t+1}}_{Q_{t+1}} \underbrace{s_{t+2}}_{Q_{t+2}} \underbrace{s_{t+3}}_{Q_{t+3}} \underbrace{s_{t+3}}_{Q_{t+3}} \underbrace{s_{t+3}}_{Q_{t+3}}$$

Cadeia de Markov

PLANEAMENTO COM BASE EM PDM

- O planeamento automático com base em processos de decisão de Markov produz como resultado uma política de acção, a qual define para cada estado possível a respectiva acção a realizar
- O processo de planeamento requer um **modelo de planeamento** que define:
 - Estados Conjunto de estados válidos
 - Operadores Conjunto de operadores definidos
- O planeador requer também a definição dos objectivos, bem como um modelo de PDM interno para suporte do cálculo da função de utilidade e da política, com a seguinte informação:
 - S Conjunto de estados válidos
 - -A(s) Conjunto de operadores definidos
 - T(s,a,s') Modelo de dinâmica
 - R(s,a,s') Modelo de recompensa

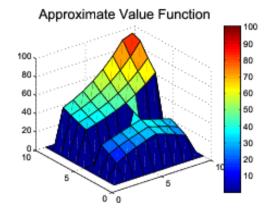


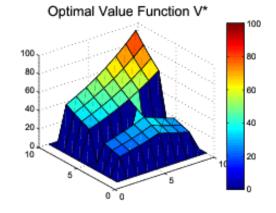
UTILIDADE E POLÍTICA

O raciocínio automático com base em *processos de decisão de Markov* envolve o cálculo da *função de utilidade* (*valor*), que define o valor associado a cada estado do problema, a qual serve de suporte ao cálculo da *política* de acção, nomeadamente, a *política óptima*, que determina a selecção das acções que maximizam o valor de acção em cada estado.

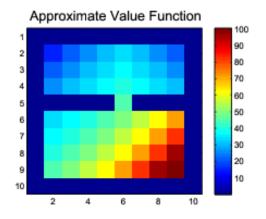
Função de utilidade (*valor*)

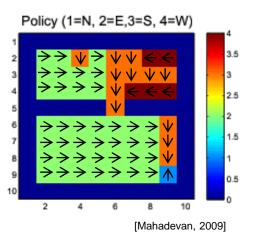
Calculada de forma iterativa





A função de utilidade suporta o cálculo da política de acção





A política de acção determina o comportamento do sistema

BIBLIOGRAFIA

[Russel & Norvig, 2003]

S. Russell, P. Norvig, Artificial Intelligence: A Modern Approach, 2nd Edition, Prentice Hall, 2003

[Nilsson, 1998]

N. Nilsson, Artificial Intelligence: A New Synthesis, Morgan Kaufmann 1998

[Nilsson, 2009]

N. Nilsson, The Quest for Artificial Intelligence, Cambridge University Press, 2009

[Luger, 2009]

G. Luger, Artificial Intelligence: Structures and Strategies for Complex Problem Solving, Addison-Wesley, 2009

[Newell, 1994]

A. Newell, *Unified Theories of Cognition*, Harvard University Press , 1994

[Pfeifer & Scheier, 2002]

R. Pfeifer, C. Scheier, *Understanding Intelligence*, MIT Press,2000