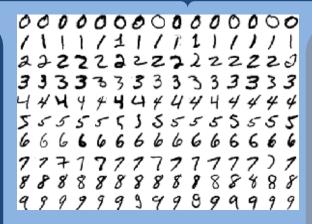
# Detekcija brojeva sa video zapisa

## Opis problema

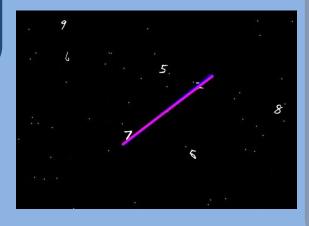
U današnje vreme postoje mnogobrojni algoritmi koji omogućavanju rešavanje problema prepoznavanja objekata sa slike. To je od velikog značaja, naručito ukoliko je potrebno vršiti dalje transformacije i manipulacije nad tim objektima. Problem sa kojim se ovde susrećemo dotiče se detekcije linije na učitanom video zapisu, raspoznavanja broja sa aktivnog frejma i sabiranje istih. Operaciju sabiranja potrebno je izvršiti nakon što broj prođe kroz liniju.

# Način rešavanja

Za detektovanje linije najpogodnije je upotrebiti Hough transformaciju. To je tehnika koja je svoju oblast primene našla u obradi slike, kompjuterskoj viziji, digitalnoj obradi signala i slično. Radi na sledećem principu: na prosleđenoj slici pronalazi linije - formira se vektor koji sadrzi tačake koje pripadaju uočenoj liniji(Slika 2.). Kako bi se konkretno naš problem mogao nastaviti i ušpesno rešiti, iz dobijenog vektora preuzete su samo krajnje koordinate linije. Premda veoma jednostavna, Houghova transformacija je iznenađujuće kvalitetan detektor pravih linija.



Slika 1. MINST Dataset



Slika 2. Detekcija linije

## Alogoritam

Postupak prepoznavanja brojeva je dosta komplikovan pa samim tim zahteva upotrebu kompleksnijih algoritama, dodatne obrade slike i primenu brojnih transformacija. Skup podataka koji je korišćen je MNIST dataset(Slika 2.) koji se formira od 70000 rucno pisanih cifara. Algoritam k-Nearest-Neighbor upotrebljen je za obučavanje podataka. Ideja algoritma je da postoje grupe sa označenim podacima koje se koriste za smeštanje primera koji se obrađuju u odgovarajuću grupu. Koristi se euklidsko rastojanje kako bi se odredilo kojoj grupi najverovatnije pripada trenutno neoznačeni podatak.

Konkretno vezano za naš problem vrši se obrada svakog pojedinačnog frejma sa učitanog video zapisa uključuje i primenu morfoloskih operacija erozije i dilatacije. Postupak sumiranja: prepoznati brojevi sa slike smeštaju se u listu pri čemu se, između ostalog, za svaki broj čuva informacija o koordinatama centra (kako bi se mogli pratiti objekti u vremenu) i tome da li je taj broj prošao ispod linije. Brojevi koju označeni kao oni koji su prošli ispod linije biće sabrani, a konačna suma predstavlja izlaz procesa obrade videa.

#### Rezultati

Tačnost prepoznavanja varira od videa do videa. Konkretno, ostvaren je procenat tačnosti je od oko 80%. Prepoznavanje pojedinačnih cifara postiže se sa oko 95% pogodaka.

Stefan Milanović RA 66/2014