

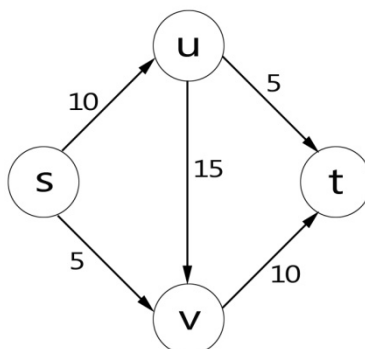
Mreže tokov

1. Splošna predstavitev problema

Problem mreže tokov je, podobno kot linearno programiranje, otrok druge svetovne vojne. Njegov tvorec je bil namreč ameriški matematik, Georg B. Dantzig, ki je bil med drugo svetovno vojno vodja oddelka za analize bojnih spopadov pri ameriškem vojnem letalstvu. Tam se je ukvarjal s predhodnikom problemov, ki ga danes poznamo pod imenom mreže tokov. Tega je v celoti izračunal ob začetku hladne vojne ob začetku vzpostavitve Berlinskega zračnega mostu, ko je Sovjetska zveza blokirala del Berlina, ki je bil pod zavezniško kontrolo ter ga odrezala od oskrbovalnih poti po cestah in železnicah, ki so bili pod sovjetsko kontrolo. Zaveznikom so tako za oskrbovanje Berlina ostale na voljo samo zračne poti, saj sovjeti niso verjeli, da bi bilo možno tako veliko mesto oskrbovati na ta način in so želeli zaveznike tako prisiliti, da bi prepustili celoten Berlin sovjetom. Tako je nastal problem, ki ga danes poznamo pod imenom Mreže tokov, ki ga lahko predstavimo z grafom, v katerem letališča predstavljajo vozlišča, letalske povezave med njimi pa povezave v grafu. Število pristajalnih stez in velikost letališča so predstavljala maksimalno kapaciteto prometa, ki se je lahko odvijal med letališči. Ciljno letališče v Berlinu je bilo ponorno vozlišče, eno od letališč v Angliji pa je bilo izvirno vozlišče. Promet z materialom je bilo potrebno po zavezniških letališčih v Evropi porazdeliti tako, da je bil skupni tok dobrin, ki so prispela v zahodni Berlin, maksimalen. Pri tem ni bilo pomembno, kakšna je bila pot materiala, niti čas, ki je bil potreben, da je blago prispelo na svoj cilj. Pomembno je bilo le to, koliko materiala je bilo potrebno dnevno naložiti v Angliji in koliko materiala je prispelo dnevno v Berlin in seveda, da je ta količina maksimalna glede na razpoložljivo infrastrukturo.

Z rešitvijo tega problema, objavljena je bila šele leta 1951, je zaveznikom uspelo v enem letu izvesti preko 200.000 letov in s tem v mesto pripeljati več materiala, kot ga je bilo pred tem pripeljanega s pomočjo železnice. Sovjeti so videli, da je njihova blokada neučinkovita, zato so jo maja leta 1949 sprostili, Nemčijo pa pozneje razdelili na dva dela in hladna vojna se je začela.

Zelo poenostavljen problem z letališči lahko prikažemo na sliki 1, na grafu s štirimi vozlišči, kjer je letališče s izvirno letališče, letališče t pa ponorno vozlišče. Vozlišči u in v pa sta vmesni vozlišči.



Slika 1: Poenostavljen problem mreže letališč, kjer uteži označujejo kapacitete povezav.

Iskanje optimalne kapacitete začnemo z izbiro ene izmed poti med vozliščema s in t . Denimo, da je to pot $s-u-v-t$. Po tej poti lahko prenesemo 10 enot materiala, saj je 10 ozko grlo na tej poti. Tok povezav na poti $s-u-v-t$ je torej 10. S prometom po tej poti smo zapolnili kapacitete povezav su in vt , medtem, ko lahko po povezavi uv prenesemo še pet enot materiala. Ker so

kapacitete povezav su in vt že zasedene, pri iskanju alternativnih poti ne pridejo več v poštev. Sedaj bi postopek iskanja lahko zaključili, saj na novem grafu ne uspemo najti nove poti s prosto kapaciteto. Toda iz začetne slike 1 lahko takoj ugotovimo, da je maksimalen tok iz vozlišča s do vozlišča dejansko t enak 15 (v primeru izbranih poti: $s-v-t$, $s-u-t$, $s-u-v-t$). Glavni trik, ki ga moramo tukaj uporabiti, je ustvarjanje negativnih tokov v obratni smeri. To pomeni, da bi v primeru iz slike 1 povezavi $v-u$ pripisali tok 10 pri kapaciteti 0. To pomeni, da lahko po povezavi $v-u$ pošljemo 10 enot. S tako spremenjeno situacijo se zopet lotimo iskanja poti po grafu in edina pot, ki nam je sedaj ostala je pot $s-v-u-t$. Ozko grlo po tej poti je 5. Ker je 5 kapaciteta povezav sv , vu in ut , te povezave pri iskanju nove poti niso več uporabne in jih iz nadaljnjega iskanja izločimo. S temo smo izkoristili vso razpoložljivo kapaciteto, zato smo z iskanjem končali in naš maksimalni tok skozi mrežo je enak 15.

Če opisani postopek formalno zapišemo, dobimo Ford–Fulkersonov algoritem, ki se imenuje po svojih avtorjih Lester R. Fordu in Delbert R. Fulkersonu, ki sta ga predstavila leta 1955.

Najprej je potrebno podati definicijo mreže tokov. Mreža tokov je usmerjen graf $G(V, E)$, v katerem ima vsaka povezava (u, v) , sami jo bomo kratko označili z uv , nenegativno kapaciteto, ki jo označimo s $c(u, v)$. V mreži tokov lahko identificiramo dve posebni vozlišči izvor s in ponor t . Tok mreže označujemo s $f(u, v)$ in je tok, ki se pošilja preko povezave uv , pri čemer za vse povezave velja, da je $f(u, v) \leq c(u, v)$. Ker se tok v vozliščih ne sme nabirati, mora veljati naslednje:

$$f(u, v) = -f(v, u).$$

Definirajmo sedaj še mrežo preostankov kot graf $G_f(V, E_f)$, ki je mreža s kapaciteto $c_f = c(u, v) - f(u, v)$ in je brez toka. Pri tem se lahko zgodi, da je v mreži preostankov tudi tok iz vozlišča v v vozlišče u , čeprav v originalni mreži ta tok ni bil dovoljen. Do tega pride, ko je $f(u, v) > 0$ in $c(v, u) = 0$. Takrat velja, da je $c_f(v, u) = c(v, u) - f(v, u)$.

Reševanje maksimalnega toka poteka z iskanjem poti povečanja in potem s povečanjem toka na poti povečanja. Pot povečanja, p , je pot med vozliščema s in t v mreži preostankov G_f . Kapaciteto poti povečanja označujemo s $c_f(p)$ in je enaka minimalni kapaciteti povezav $c_f(u, v)$ v poti p . Za vsako povezavo v poti p izračunamo novi povečan tok z uporabo naslednjih dveh enačb:

$$f(u, v) = f(u, v) + c_f(p) \text{ in}$$

$$f(v, u) = f(v, u) - c_f(p).$$

Graf G_f se zaradi teh operacij spremeni, mi pa nadaljujemo z iskanjem maksimalnega toka z iskanjem nove poti povečanja p . Iskanje se konča, ko ni več možno najti poti med vozliščema s in t v novo nastalem grafu G_f .

2. Pomoč pri implementaciji

Ford–Fulkersonov algoritem lahko zapišemo v obliki psevdokoda, prikazanega v izpisu 1.

```
function EDMONDS_KARP(G, s, t)
begin
    maxFlow := 0;
    foreach povezava uv ∈ E do
        begin
            fu,v := 0;
            fv,u := 0;
        end

    while BFS(s, t) do
        begin
            cf(p) := min(cf(u,v), za vse povezave v poti p);

            foreach povezava (u, v) in pot p do
                begin
                    fu,v := fu,v + cf(p);
                    fv,u := fv,u - cf(p);
                end
            maxFlow := maxFlow + cf(p);
        end

    return maxFlow;
end
```

Izpis 1: Iskanje maksimalnega pretoka

Prva naloga Ford–Fulkersonovega algoritma je iskanje poti povečanja, za kar uporabljamo algoritem iskanja v širino. Ford–Fulkersonov algoritem, kjer iskanje poti izvedemo z iskanjem v širino, imenujemo tudi Edmonds-Karpov algoritem.

Algoritem za iskanje v širino deluje tako, da iskanje poti začne v začetnem vozlišču, ki ga vstavi v podatkovno strukturo - vrsta. Iz vrste bere najstarejša vozlišča in v vrsto vstavlja še neobiskane sosed/sinove, ki jim istočasno zabeleži informacijo o predhodniku/očetu. Postopek zaključi, ko iz vrste prebere končno vozlišče in potem vrne pot med vozliščema s in t z najmanj vmesnimi vozlišči (najkrajšo pot). Vrnjena pot je predstavljena tako, da vsako vozlišče v poti pozna svojega predhodnika. Pot pregledamo tako, da se postavimo v vozlišče t in se pomikamo nazaj po poti (po verigi predhodnikov), dokler ne dosežemo vozlišča s . V kolikor pot ne obstaja, nam funkcija BFS vrne vrednost FALSE. Algoritem iskanja v širino je predmet obravnave pri uvodnih predmetih iz računalniških algoritmov na prvi študijski stopnji, zato ga tukaj ne bomo bolj podrobno obravnavali.

Osnovni algoritem za iskanje v širino je potrebno nekoliko modificirati. Pri iskanju sinov trenutnega vozlišča u je potrebno dodatno preverjati, ali ima povezava med vozliščema še kaj proste kapacitete. Tako je pogoj za izbiro sinov pri iskanju poti povečanja naslednji:

```
function BFS(s, t)
begin
    ...
    if color[v]=WHITE and c[u][v]-f[u][v] > 0 then
        ...
    end
```

Izpis 2: Pogoj za izbiro sinov pri iskanju v širino

3. Zahteve naloge

Izdelati je potrebno aplikacijo, ki bo poiskala maksimalni tok skozi poljubno mrežo. Mreža je podana s tekstovno datoteko, kjer je na začetku podano število vozlišč in število povezav v grafu, nato so našteje povezave s trojico $u\ v\ c$, kjer sta u in v krajiščni vozlišči, c pa je kapaciteta povezave. Primer vhodnega grafa je prikazan v izpisu 3.

```
6 9
0 1 16
0 2 13
1 2 10
1 3 12
2 4 14
3 2 9
3 5 20
4 3 7
4 5 4
```

Izpis 3: Primer datoteke z vhodno mrežo

Kot izhod bo program vrnil vrednost tokov preko posameznih povezav, skupaj z njihovimi kapacitetami in maksimalno vrednostjo toka. Primer izhoda je prikazan v izpisu 4.

```
(0, 1) [12/16]
(0, 2) [11/13]
(1, 2) [0/10]
(1, 3) [12/12]
(2, 4) [11/14]
(3, 2) [0/9]
(3, 5) [19/20]
(4, 3) [7/7]
(4, 5) [4/4]

maks. tok: 23
```

Izpis 4: Pričakovani primer izhoda

Privzeto ime datoteke z vhodnim grafom naj bo *graf.txt*, aplikacija pa naj preko dialoga za nalaganje datotek omogoča nalaganje tudi ostalih datotek z mrežami. Vozlišča so lahko tudi podana s tekstovnimi imeni. Določanje izvirnega in ponornega vozlišča naj bo prepuščeno uporabniku.

Za lažje testiranje je še potrebno implementirati grafični izris grafa (tako vhodnega problema kot tudi rešitve). Za pomoč lahko uporabite poljubno knjižnico, kot je na primer: <http://www.graphviz.org/>, ali izvedete lastni izris. V vsakem primeru se mora izris grafa izvesti **samodejno** ob nalaganju problema in zaključku reševanja problema.

Pri tej nalogi nas še zanima obnašanje algoritma pri različnih vseh in robnih primerih. Izmerite čas trajanja vaše implementacije glede na velikost naključnega vhodnega grafa. Narišite grafikon časa izračuna glede na število vozlišč polnega grafa. Nato narišite grafikon časa izračuna glede na število povezav pri fiksnem številu vozlišč, npr. 30. Število povezav določate tako, da za določeno število povezav zapišete kapaciteto enako 0. Vaše ugotovitve zapišite v kratko poročilo. Zapišite tudi morebitne nepričakovane ugotovitve. Podobno kot pri prejšnji

vaji, za vsako velikost grafa ustvarite vsaj 10 naključnih grafov oziroma meritev in narišite grafikon s minimalnim, povprečnim in maksimalnim časom izvedbe algoritma.

Vrednost naloge: 7 točk

- Edmonds-Karpov algoritem z iskanjem v širino, ki upošteva kapacitete povezav (3 točke)
- Grafični izris (2 točka)
- Analiza časovne zahtevnosti (2 točki)