Textul și imaginile din acest document sunt licențiate

Attribution-NonCommercial-NoDerivs CC BY-NC-ND



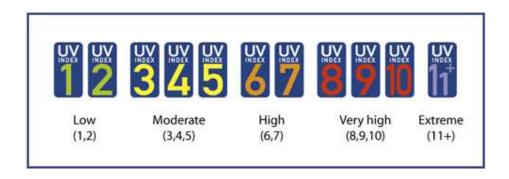
Codul sursă din acest document este licențiat

Public-Domain

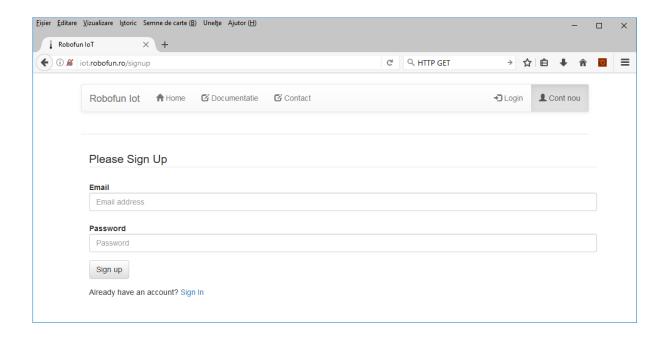
Ești liber să distribui acest document prin orice mijloace consideri (email, publicare pe website / blog, tipărire, sau orice alt mijloc), atât timp cât nu aduci nici un fel de modificări acestuia. Codul sursă din acest document poate fi utilizat în orice fel de scop, de natură comercială sau nu, fără nici un fel de limitări dar autorii nu își asumă nici o răspundere pentru pagubele pricinuite de implementările realizate de utilizatori. Schemele și codul sursă au un rol educativ și nu sunt gândite pentru a fi utilizate în mediu de producție (industrial, casnic sau comercial).

IoT UV Monitor

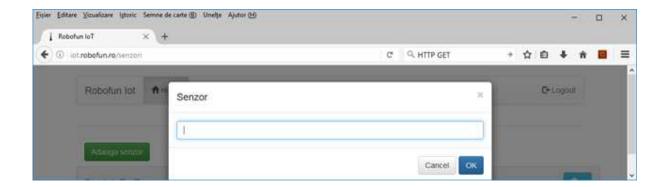
Razele ultraviolete din lumina solară reprezintă un factor de risc pentru om. Monitorizarea nivelului de radiații UV (UV index) se face pe o scară de la 1 la 10 (11 fiind deja un nivel extrem). Realizarea unui sistem electronic ce măsoară cu precizie indexul UV poate oferi informații utile pentru modul în care putem să ne protejăm (îmbrăcăminte, ochelari de protecție, creme de protecție etc.) în activitățile de zi cu zi.



În cadrul lecției de față vom realiza un sistem care să măsoare indexul UV și să înregistreze datele măsurate pe serviciul cloud Robofun IoT (1). Pentru utilizarea acestui serviciu este necesară înregistrarea gratuită.



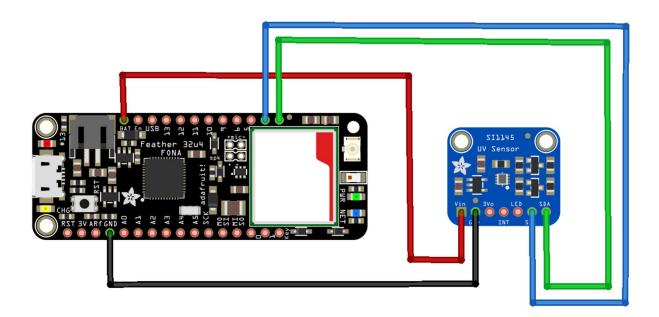
După înregistrare și conectare este necesară definirea unui senzor (*Adauga senzor*) pentru a putea înregistra valorile măsurate (UV index).



După definirea senzorului este necesar să copiem cheia de autentificare (*Token*) pentru a o utiliza în program.



Pentru implementarea hardware vom utiliza o placă de dezvoltare Adafruit Feather 32U4 FONA (2) și senzorul digital I2C Si1145 (3). Schema de interconectare între cele două componente este:



Senzorul se va alimenta de la pinul BAT al plăcii de dezvoltare. Pinul SDA al senzorului se va conecta la pinul 2 al plăcii de dezvoltare iar pinul SCK la pinul 3. Atenție!!! Placa Adafruit Feather 32U4 FONA necesită conectarea unui acumulator LiPo de 3.7V chiar dacă este alimentată prin intermediul cablului USB de programare. Componenta GSM FONA se alimentează direct din acumulator nu din alimentarea USB. Pentru mai multe detalii legate de funcționarea plăcii Adafruit Feather 32U4 FONA se poate parcurge materialul "Adafruit Feather 32u4 FONA - Take your Feather anywhere in the world" (4).



Funcționarea sistemului necesită o cartelă GSM 2G cu capabilități de transfer de date. Pentru acest lucru vă propunem utilizarea unui SIM Simfony Mobile M2M (5) – cartelă GSM ce oferă exclusiv servicii mobile de date. Cartela este disponibilă gratuit prin comandă pe site-ul companiei Simfony Mobile SRL (6) sau împreună cu un produs din gama GSM pe site-ul Robofun (7). Cartela necesită înregistrarea și introducerea codului promoțional pentru activare și oferă

gratuit 10MB de date mobile valabile 3 luni. Ulterior costurile de funcționare sunt de 0.25EURO, 0.5EURO, 1EURO pentru 1MB, 5MB respectiv 10MB trafic de date. Chiar dacă traficul inclus are valori modice pentru un sistem de raportare IoT este suficient iar costurile sunt rezonabile. O caracteristică importantă a cartelei SIM Simfony este indepența de un operator de telefonie anume, dispozitivul GSM ce utilizează cartela Simfony poate utiliza orice operator de telefonie mobilă în funcție de zona în care se află chiar și afara României.

Programul a fost dezvoltat și testat utilizând Arduino IDE 1.8.3 cu extensia Adafruit AVR Boards 1.4.9 instalată și bibliotecile Adafruit FONA Library 1.3.2 (pentru partea de comunicație cu componenta GSM FONA) și Adafruit SI1145 1.0.0 (pentru comunicația cu senzorul Si1145). În program este necesară completarea cheii de autentiricare (*Token*) oferite de serviciul cloud (variabila *temp*).

```
#include "Adafruit_FONA.h"
#define FONA_RX 9
#define FONA_TX 8
#define FONA_RST 4
#define FONA_RI 7
#define FONA_DTR 5
#define apn "internet.simfony.net"
#define apnusername ""
```

```
#define apnpassword ""
char replybuffer[255];
#include <SoftwareSerial.h>
SoftwareSerial fonaSS = SoftwareSerial(FONA_TX, FONA_RX);
SoftwareSerial *fonaSerial = &fonaSS;
Adafruit_FONA fona = Adafruit_FONA(FONA_RST);
uint8_t type;
#include <Wire.h>
#include "Adafruit_SI1145.h"
Adafruit_SI1145 uv = Adafruit_SI1145();
```

Decomentarea directivei #define debug va permite urmărirea funcționării sistemului în consola serială.

```
//#define debug
void setup() {
  #ifdef debug
    while (!Serial);
    Serial.begin(115200);
    Serial.println("Initializing...");
  #endif
  if (! uv.begin()) {
    #ifdef debug
      Serial.println("Didn't find Si1145");
    #endif
    while (1);
  digitalWrite(FONA DTR,LOW);
  fonaSerial->begin(4800);
  if (! fona.begin(*fonaSerial)) {
    #ifdef debug
```

```
Serial.println(F("Couldn't find FONA"));
  #endif
  delay(1);
 while (1);
#ifdef debug
 type = fona.type();
  Serial.println(F("FONA is OK"));
  Serial.print(F("Found "));
  switch (type) {
   case FONA800L:
      Serial.println(F("FONA 800L")); break;
    case FONA800H:
      Serial.println(F("FONA 800H")); break;
    case FONA808 V1:
      Serial.println(F("FONA 808 (v1)")); break;
    case FONA808 V2:
      Serial.println(F("FONA 808 (v2)")); break;
    case FONA3G A:
      Serial.println(F("FONA 3G (American)")); break;
    case FONA3G E:
      Serial.println(F("FONA 3G (European)")); break;
    default:
      Serial.println(F("???")); break;
 #endif
 #ifdef debug
char imei[15] = \{0\};
uint8 t imeiLen = fona.getIMEI(imei);
 if (imeiLen > 0) {
    Serial.print("Module IMEI: "); Serial.println(imei);
```

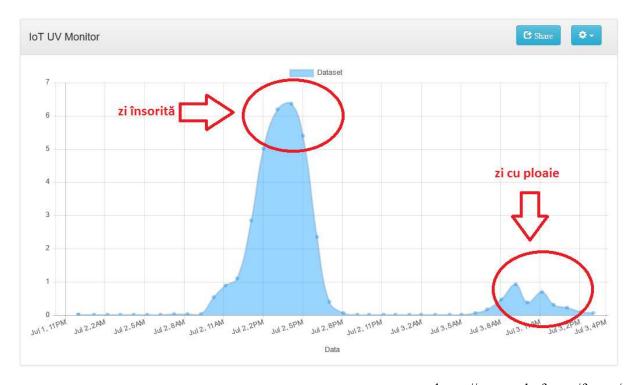
```
#endif
 fona.getSIMCCID(replybuffer);
#ifdef debug
  Serial.print(F("SIM CCID = "));
  Serial.println(replybuffer);
#endif
if (!fona.enableNetworkTimeSync(true)) {
   #ifdef debug
    Serial.println(F("Failed to enable NTS"));
   #else
   ;
   #endif
delay(5000);
fona.setGPRSNetworkSettings(F(apn),F(apnusername),
                            F(apnpassword));
uint8 t n=0;
#ifdef debug
  Serial.print("Connecting to network.");
#endif
while (n!=5) {
  n = fona.getNetworkStatus();
  #ifdef debug
    Serial.print(".");
  #endif
  delay(1000);
#ifdef debug
  Serial.println("OK");
#endif
#ifdef debug
  n = fona.getRSSI();
```

```
int8 t r;
               if (n == 0) r = -115;
               if (n == 1) r = -111;
               if (n == 31) r = -52;
               if ((n \ge 2) \&\& (n \le 30)) \{ r = map(n, 2, 30, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -110, -
                                                                                                                                                54); }
               Serial.print(r); Serial.println(F("dBm"));
        #endif
       delay(5000);
}
void loop() {
       while (!fona.enableGPRS(true)) {
               #ifdef debug
                       Serial.println(F("Failed to turn on GPRS"));
               #endif
               delay(5000);
        }
 #ifdef debug
       uint16 t vbat;
       uint16 t pbat;
       if (fona.getBattVoltage(&vbat)) {
                Serial.print(F("VBat = "));
                Serial.print(vbat); Serial.println(F(" mV")); }
        if (fona.getBattPercent(&pbat)) {
                Serial.print(F("VPct = "));
                Serial.print(pbat); Serial.println(F("%")); }
                Serial.println("----");
#endif
float UVindex = uv.readUV();
UVindex /= 100.0;
#ifdef debug
               int light = uv.readVisible();
```

```
Serial.print("Vis: "); Serial.println(light);
    Serial.print("UV: "); Serial.println(UVindex);
#endif
String temp = "http://iot.robofun.ro/api/v1/input/.../" +
                      String(UVindex, 2);
uint16 t statuscode;
int16 t length;
char url[100];
temp.toCharArray(url,temp.length()+1);
#ifdef debug
    Serial.println(url);
    if (!fona.HTTP GET start(url, &statuscode, (uint16 t
                                           *) &length))
        Serial.println("Failed read HTTP!");
#else
    fona. HTTP GET start (url, &statuscode, (uint16 t
                                           *) &length);
#endif
while (length > 0) {
          while (fona.available()) {
            char c = fona.read();
            #ifdef debug
              Serial.write(c);
            #endif
            length--;
            if (! length) break;
          #ifdef debug
            Serial.println();
          #endif
          break:
}
```

```
fona.HTTP_GET_end();
delay(100);
#ifdef debug
    Serial.println("-----");
    if (!fona.enableGPRS(false))
        Serial.println(F("Failed to turn off GPRS"));
#else
    fona.enableGPRS(false);
#endif
delay(100);
digitalWrite(FONA_DTR,HIGH);
delay(600000);
digitalWrite(FONA_DTR,LOW);
}
```

Programul va citi valorile indexului UV și va înregistra datele on-line la un interval de 10 minute (60 secunde = 60000 milisecunde). Intervalul de măsurare poate fi modificat în funcție de dinamica monitorizării dorite. Graficul de supraveghere va arăta în felul următor (se poate observa că, într-o zi însorită, indexul UV poate ajunge la valori periculoase în intervalul 15:00-17:00 iar într-o zi noroasă / cu ploaie rămâne la valori subunitare):



Referințe on-line

(1) Robofun IoT

http://iot.robofun.ro/

(2) Feather 32u4 FONA

https://www.robofun.ro/wireless/wireless-gsm/feather-32u4-fona?utm_medium=email&utm_content=productLink&utm_campaign=CURS_EMAIL_

(3) Senzor de lumina/IR/UV Si1145

https://www.robofun.ro/senzori/lumina/si1145-digital-uv-index-ir-sensor?utm_source=newsletter&utm_medium=email&utm_content=productLink&utm_campaign=CURS_EMAIL

- (4) Adafruit Feather 32u4 FONA Take your Feather anywhere in the world https://learn.adafruit.com/adafruit-feather-32u4-fona
- (5) SIM Simfony Mobile M2M

https://www.robofun.ro/wireless/wireless-gsm/sim-simfony-mobile?utm_source=newsletter&utm_medium=email&utm_content=productLink&utm_campaign=CURS_EMAIL_

- (6) M2M Global Connectivity, Internet of Things Platform | Simfony Mobile http://simfonymobile.com/
- (7) Produse GSM

 $\underline{https://www.robofun.ro/wireless/wireless-gsm?utm_source=newsletter\&utm_medium=email\&utm_content=productLink\&utm_campaign=CURS_EMAIL_content=productLink\&utm_campaign=productLink\&utm_campaign=CURS$