HOCHSCHULE LUZERN



Technik & Architektur FH Zentralschweiz

IATEX HSLU Elektrotechnik Master

Template, Grundlagen, Tipps, Vorlagen

Stefanie Schmidiger

MASTER OF SCIENCE IN ENGINEERING Vertiefungsmodul I

Advisor: Erich Styger

Experte: Der Experte

Hiermit erkläre ich, dass ich die vorliegende Arbeit selbstständig angefertigt und keine anderen als die angegebenen Hilfsmittel verwendet habe. Sämtliche verwendeten Textausschnitte, Zitate oder Inhalte anderer Verfasser wurden ausdrücklich als solche gekennzeichnet.

Horw, 10.01.2017

Stefanie Schmidiger

Versionen

Version 0 Vorabzug

01.09.14 Stefanie Schmidiger

Vorwort

Hier wird der Lauftext des Abstracts eingefügt.

Horw, January 2017

Stefanie Schmidiger

Kurzfassung

Hier wird der gesamte Text der Kurzfassung eingefügt.

Inhaltsverzeichnis

1	Tasl	k Description	1
2	Star	rting Situation	5
	2.1	Existing Hardware 2.1.1 Serial Interfaces 2.1.2 RS232 to UART Converter 2.1.3 USB Interface 2.1.4 SPI to UART Converter 2.1.5 Teensy 3.1 Development Board 2.1.6 Power Supply	5 7 7 7 8 8 8
	2.2	Software	8
3	Har	rdware	13
	3.1	To-Do List for next version of UAV serial switch	13
4	Soft	tware	15
	4.1	Analysis of old Software	15
	4.2	New Software	15
5	Hyp	perref	17
	5.1	Backref	17
	5.2	Autoref	17
6	Lite	eraturverweise	19
	6.1	Bibliography und Zotero	19
Aı	nhang	g A Anhangstruktur	21
	A.1	Unterkapitel im Anhang A.1.1 Tieferes Kapitel	21 21
Li	terat	turverzeichnis	23
		hnungen	25

1 Task Description

This project has been done for the company Aeroscout. Aeroscout specialized in the development of drones for various needs. // With unmanned aerial vehicles, the communication between the drone and the control device (located on the ground) is essential. For this purpose, a stable and reliable connection for data transmission is necessary. While the drone is within sight of the control device, data can be transmitted over a wireless connection. With increasing distances, other means of transmission have to be selected such as GPRS or even satellite.

So far, the switching between different transmission technologies could not be handled automatically. The data stream was directly connected to a modem and transmitted to the corresponding receiver with no way to switch to an other transmission technology in case of data transmission failure. A visualization of this set up can be seen from ??

The aim of this project is to provide a solution that provides the needed flexibility. The finished product should be configurable when it comes to which wireless connection to chose. The hardware should have multiple input/output interfaces for connecting devices and sensors and multiple interfaces for connecting modems for different transmission technologies. When one transmission technology fails to successfully transmit data, an other technology can be chosen for the next send attempt. Also, multiple sensors or input streams should be able to send out data over the same wireless connection. A visualization of this set up can be seen in ??

There are various kinds of information exchanged between the drone and the control device such as state of charge of the battery, the exact location of the drone, control commandoes etc. Some information such as the exact location of the drone should be prioritized over battery status information when data transmission becomes unreliable. The finished product should therefore take data priority into account.

Encryption should be configurable individually for each interface in case sensitive data is exchaged over a connection.

The finished product should be easy to debug and should therefore have a debugging interface such as SWD and should also have a shell/command line interface. During run time, the software should log system data and any other relevant information to a file and periodically save it on an SD card. The SD card should also contain a configuration file so the behaviour of the hardware can be changed easily.

The detailed description of all the requirements can be taken from the appendix Aufgabenstellung.

Link zur Aufgabenstellung im Appendix

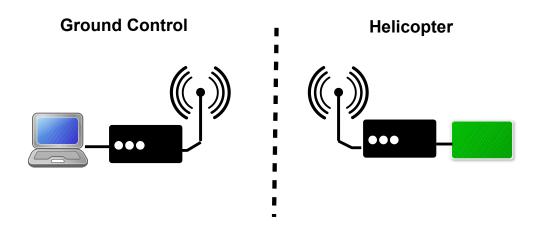


Bild 1.1: Previous system setup for data transmission

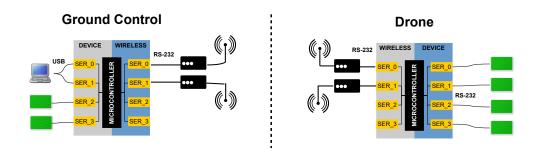


Bild 1.2: New system setup for data transmission

2 Starting Situation

It was not necessary to start from scratch for this project.

In the beginning of 2017, Andreas Albisser has already started with an implementation and provided a first solution.

He developed a hardware that was used as the interface between input/output data and modem for wireless transmission. He chose the Teensy 3.1 development board as a microcontroller and worked with the Arduino IDE and Arduino libraries.

There are various problems still with his work which lead to this follow up project to improve the overall functionality.

More details about the work Andras Albisser has done can be taken from this chapter.

2.1 Existing Hardware

The hardware developed by Andreas Albisser has a total of eight interfaces where peripheral devices can be connected. Four connections are for control units, sensors or any other devices that process or generate data to be transmitted. On the other side, there are four connections where modems can be connected to allow different ways of transmission. An overview can be seen in Bild 2.1.

Each interface accessible to the user is bidirectional which allows for more flexibility.

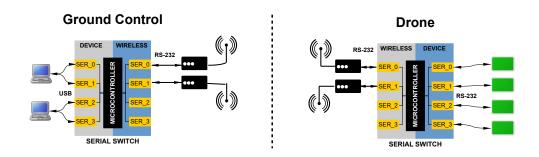


Bild 2.1: Hardware overview

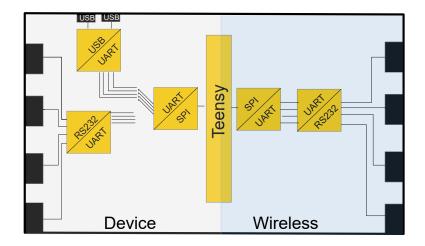


Bild 2.2: Hardware details

From now on, the side where data generating and processing devices can be connected will be referred to as the device side and the side where modems can be connected will be referred to as the wireless side.

On both device side and wireless side, periphery can be connected to the four UART serial interfaces. On device side, the user can chose between a UART interface and a USB mini interface individually for each interface with jumpers. When selecting the USB mini interface, one USB hub acts as a dual COM interface, allowing two serial COM ports to open up to simulate two serial interfaces.

The serial interfaces are not connected to the Teensy 3.1 development board directly. There is a SPI to UART converter that acts as a hardware buffer between serial input/output and microcontroller. All serial connections work on RS232 level which is +-12V. Because the SPI to UART converter is not RS232 level compatible, a voltage regulator is used between the serial interface accessible to the user and the SPI to UART converter.

Details about the components used on this hardware can be taken from the following section. A block diagram of the on-board hardware components can be taken from Bild 2.2.

2.1.1 Serial Interfaces

There are a total of eight UART serial connections accessible to the user, four on device side and four on wireless side.

The buad rate for each serial connection can be configured individually.

UART is an ansynchronous serial interface which means that there is no shared clock line between the two components. Both sides need to be configured with the same baud rate so they can communicate correctly.

A UART interface requires three wires: two unidirectional data lines (RX and TX) and a ground connection.

2.1.2 RS232 to UART Converter

The serial interfaces accessible to the user work on RS232 level. Just behind the serial interface, there is a level shifter that converts the RS232 level to TTL (5V).

This level shifter is bypassed on the device side in case the USB serial connection is used instead of the RS232 serial interface.

2.1.3 USB Interface

On device side, the user can chose wether the data is provided via USB or via RS232 serial connection.

A jumper is used to switch between RS232 input and USB input.

In case when the USB input is selected, each USB hub acts as a dual serial COM port which means that when connecting the hardware to a computer, there will be two COM ports available per USB connection.

The on board USB to UART converter acts as an interface between USB hub and SPI to UART converter.

2.1.4 SPI to UART Converter

UART is an ansynchronous serial interface which requires three connections: ground and two unidirectional data lines. If the teensy was to communicate to each serial port directly, it would require eight of those UART interfaces (which would add up to 16 data lines). To facilitate communication to the serial interfaces, a SPI to UART converter was selected as an intermediate interface.

There are two SPI to UART converters on board, one for the four device serial connections and one for the four wireless serial connections. SPI is a synchronous master-slave communication interface where the unidirectional data lines are shared amongst all participiants. The only individual line between master and slave is the Slave Select line that determines, which slave is allowed to communicate to the master at a time.

Those converters are used as hardware buffers and can store up to 128 bytes.

2.1.5 Teensy 3.1 Development Board

Andreas Albisser used a Teensy 3.1 as a microcontroller.

The Teensy development boards are breadboard compatible USB development boards. They are small, low-priced and yet equipped with a powerful ARM processor.

The Teensy development boards all come with a pre-flashed bootloader to enable programming over USB. They use a less powerful processor as an interface to the developer to enable the use of Arduino libraries and the Arduino IDE.

2.1.6 Power Supply

The hardware needs 5V as a power supply. This can be achieved by using any of the USB connections or via a dedicated power connector located on the board.

2.2 Software

The software written by Andreas Albisser provided a good basis and reference for the software developed in the scope of this project.

The basic functionality provided by his software was the transmission of data packages on wireless side.

The Teensy would frequently poll the SPI to UART hardware buffer for received data. In case the SPI to UART converter had data in its buffer, the Teensy would read the data in a second SPI command. The read data would then be wrapped in a package with header which contained CRC, timestamp and other information and sent out on the wireless side.

The corresponding second hardware would receive this package on its wireless side, extract the payload from it and send it out on its device side.

To ensure successful transmission of packages, the concept of acknowledges was applied in the soft-ware where the receiver sends back an acknowledge upon successful reception of a data package. A sequence diagram of a successful package transmission can be found in Bild 2.3.

The maximum number of payload bytes per package can be configured in the software, just like the maximum time the application should wait for a package to fill up until it will be sent anyway.

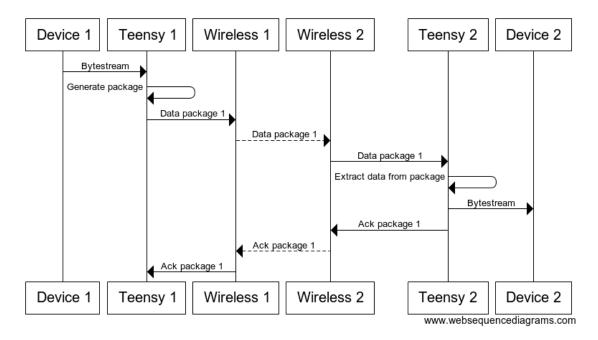


Bild 2.3: Successful package transmission

In case the package transmission was unsuccessful, either if the package got lost or corrupted, the receiving hardware will not send an acknowledge back. The application that sent the package will wait for a configurable amount of time before trying to send the same package again. Details can be found in figure Bild 2.4.

The maximum time to wait for an acknowledge before resending the same package can be configured in the software. The maximum number of resends per package can be configured for each wireless connection.

All configuration possibilities of Andreas Albissers software can be taken from the table below: Talk about what the teensy was able to do in june 2017 and about the configuration possibilities.

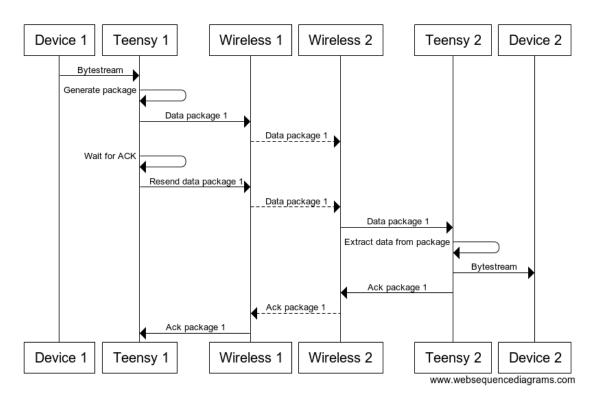


Bild 2.4: Unsuccessful package transmission

Configuration parameter	Possible values	Description
BAUD_RATES_WIRELESS_CONN	9600, 38400, 57600, 115200	Baud rate to use on wireless side, configurable per wireless connection. Example: 9600, 38400, 57600, 115200 would result in 9600 baud for wireless connection 0, 38400 baud for wireless connection 1 etc.
BAUD_RATES_DEVICE_CONN	9600, 38400, 57600, 115200	Baud rate to use on device side, configurable per cevice connection. Example: 9600, 38400, 57600, 115200 would result in 9600 baud for device connection 0, 38400 baud for device connection 1 etc.
PRIO_WIRELESS_CONN_DEV_X	0, 1, 2, 3, 4	This parameter determines over which wireless connection the data stream of a device will possibly be sent out. 0: this wireless connection will not be used. 1: Highest priority, data will be tried to send out over this connection first. 2: Second highest priority, data will be tried to send out over this connection should transmission over the first priority connection fail. 3: Third highest priority. 4: Lowest priority for data transmission. Example: 0, 2, 1, 0 would result in data being sent out over wireless connection 2 first and only sent out over wireless connection 1 in case of failure. All other wireless connections would not be used. Replace the X in the parameter name with 0, 1, 2 or 3.
SEND_CNT_WIRELESS_CONN_DEV_X	0255	Determines how many times a package should tried to be sent out over a wireless connection before moving on to retrying with the next lower priority wireless connection. Example: 0, 5, 4, 0 would result in the package being sent out over wireless connection 1 five times and four times over wireless connection 2. Together with PRIO_WIRELESS_CONN_DEV_X, this parameter determines the number of resends per connection. Replace the X in the parameter name with 0, 1, 2 or 3.
RESEND_DELAY_WIRELESS_CONN_DEV_X	0255	Determines how many milliseconds the software should wait for an acknowledge per wireless connection before sending the same package again. Example: 10, 0, 0, 0 would result in the software waiting for an acknowledge for 10ms when having sent a package out via wireless connection 0 before attempting a resend. Together with PRIO_WIRELESS_CONN_DEV_X, this parameter determines the delay of the resend behaviour Replace the X in the parameter name with 0, 1, 2 or 3.

3 Hardware

Talk about teensy adapter board.

3.1 To-Do List for next version of UAV serial switch

List all the changes that are needed on the UAV base board HW Flow control can't be done without changing HW because lines are RS232 level!

4 Software

4.1 Analysis of old Software

Pro and cons about old SW

4.2 New Software

Talk about new SW concept

To-Do List for new SW

Talk about the things that have not yet been implemented Package numbering instead of waiting for ACK

5 Hyperref

Ein mit der vorliegenden Vorlage erstelltes Later. Dies bedeutet, dass sämtliche Verweise im PDF auch direkt als Link fungieren. Klickt man den Verweis an, landet man auf der entsprechenden Seite. Hyperref-Links funktionieren für:

- Bilder
- Tabellen
- Überschriften
- Gleichungen
- Codeblöcke
- Quellenverweise

5.1 Backref

In den Quellenverweisen ist jeweils die Informaiton enthalten, auf welchen Seiten auf diese Quelle verwiesen wird (Zitiert auf Seite ...). Auch diese Verweise funktionieren wiederum als Links im PDF.

5.2 Autoref

Bei Verweisen, welche mit der Funktion "\autoref", bzw, "\aref" oder "\autoeqref" formuliert werden, wird beispielsweise der Begriff "Bild" automatisch dazugeschrieben. Dabei fungiert zudem im PDF nicht nur die Zahl als Link, sondern auch der ganze dazugehörige Begriff (z.B. ?? anstatt nur ??).das funktioniert natürlich auch mit:

```
??
??
Kapitel 5
Abschnitt 5.1
??
```

Im Fall von Anhängen wird der "\aref{}"-Befehl (a für appendix oder Anhang) benötigt:

```
Anhang A
Anhang A.1
```

Bei Formeln kann der Befehl "\autoeqref" angewendet werden:

Gleichung (??)

Tipp

 Labels mit einem Kürzel beginnen, das Auskunft darüber gibt, auf welche Art von Textbaustein es verweist (z.B. "picBeispiel" für Bild, "tabBeispiel" für Tabelle, "eqBeispiel" für Gleichung, "refBeispiel" für Überschriften).

6 Literaturverweise

6.1 Bibliography und Zotero

Die Einträge im Bibliography-File können mit Zotero erstellt werden. Wenn die entsprechende Literatur dort bereits eingetragen ist, kann sie einfach per Drag-and-Drop in das BibLaTex-Literaturfile gezogen werden. Als Alternative kann per Rechtsklick auf die Datei über den Befehl "ausgewählten Eintrag exportieren" ein neues BibLaTex-File mit dem Eintrag erstellt werden. Dies funktioniert auch, wenn mehrere Dateien angewählt sind.

Bei MSE-Berichten sind sämtliche Literaturstellen in der Zotero-Datenbank abzulegen. Zum Eintragen der benötigten Attribute (Titel, Autor etc.) kann Tabelle 6.1 konsultiert werden. Folgende sind Punkte zu beachten:

- Bevor man bei Zotero eine Literaturstelle hinzufügt, ist zu prüfen, ob diese bereits existiert. Allfällig bemerkte doppelte Einträge werden fusioniert.
- Der Name der heraufgeladenen PDF-Datei soll dem Schema "Jahr Autor Titel" folgen. Also zum Beispiel "2009 Seelhofer Ebener Spannungszustand im Betonbau.pdf". Bei MSE-Dokumenten schreibt man zusätzlich die das Modul dazu, also beispielsweise: "2013 Stenz VM2 Kontinuierliche Spannungsfeldmodelle.pdf".
- Beim Eintrag einer Literaturstelle in Zotero ist unter "Datum" immer nur das Jahr einzutragen,
 Ausnahme: Zeitschriftenartikel (dort wenn vorhanden den Monat auch berücksichtigen).
- Bei Vertiefungsmodulen ist unter "Art des Berichtes" der Eintrag "Bericht Vertiefungsmodul 2" zu machen. Der Zusatz "Bericht" wird im Hinblick auf die Zitierung in LaTeX der Verständlichkeit halber benötigt.
- Beim Literaturtyp "Bericht" werden in Zotero "Seiten" (von-bis) und nicht die "Anzahl der Seiten" verlangt. Meistens soll im Literaturverweis aber "123 S." (Seitenanzahl) und nicht "S. 123-127" (gewisse Seiten eines Dokuments) stehen. Die erste Darstellung kann erzwungen werden, wenn in Zotero im Feld "Seiten" der Eintrag "123 S." und nicht nur "123" gemacht wird. Letzterer Eintrag würde zur meist unerwünschten Darstellung "S. 123" im Literaturverzeichnis führen.
- Um in LaTeX auf eine aus Zotero exportierte Literaturstelle zu verweisen, wird im Argument des \cite-Befehl folgendes Muster verlangt: "Autor"_ "1.Wort des Titels "_ "Jahr". Beispiel: Auf "Ebener Spannungszustand im Betonbau" von Seelhofer (2009) wird mit "\cite{seelhofer_ ebener 2009}" zitiert.
- Achtung: In Zotero zusätzlich eingegebene Informationen (übrige, unbenutzte Felder) können unter Umständen auch in LaTeX im Literaturverzeichnis erscheinen (z.B. wenn bei einem Buch der ISBN eingegeben wird, wird dieser am Ende des Verweises im Literaturverzeichnis aufgeführt).
- Die Argumente "@keywords" und "@file" in BibLaTex-Literaturdatenbanken entstehen automatisch beim Export aus Zotero und haben keinen Einfluss auf den Output im Literaturverzeichnis. Sie können also in der Datenbank belassen werden.
- Bei Zeitschriftenartikeln muss bei Verweisen keine Seitenangabe gemacht werden, z.B. [10]. In allen anderen Fällen muss die Seitenzahl, von der die Information aus der Quelle entnommen wurde, angegeben werden, z.B. [11, S. 34] mit "\cite[S. 34]{seelhofer_ebener_2009}"

Literaturtyp	Typ Zotero	Typ LATEX								Attribute						
			Titel	Autor	Titel Autor Nr. Bericht	Art Bericht	Ort	Institution	Seiten	Ort Institution Seiten Anz. Seiten	Datum	Verlag	Verlag Name Konf.	Band	Ausgabe	Ausgabe Publikation
			title	author	number	type	location	institution	pages	pagetotal	year	publisher	eventtitle	volume	issue /number	journaltitle
Bericht [5]	Bericht	report	×	×	Nr. 75	Bericht	×	×	000 S.		Jahr					
Buch [17]	Buch	book	×	×						000	Jahr	×				
Dissertation [11]	Dissertation	thesis	×	×			×	×		000	Jahr					
Diskussionsbericht [6]	Bericht	report	×	×	Nr. 124	Diskussionsbericht	×	×	000 S.		Jahr					
Konferenz-Paper, -bericht [14] Konferenz-Paper inproceedings	Konferenz-Paper	inproceedings	×	×					00-00		Jahr		×	×		
MSE Master-Thesis [1]	Bericht	report	×	×		Master-Thesis	×	×	000 S.		Jahr					
MSE Bericht VM1, VM2 [2]	Bericht	report	×	×		Bericht Vertiefungsmodul 1	×	×	000 S.		Jahr					
Norm [4] [8] [13]	Bericht	report	×				×	×	000 S.		Jahr					
Norm Dokumentation [12]	Bericht	report	×				×	×	000 S.		Jahr					
Anleitung / Manual [15]	Bericht	report	×	×		Anleitung (o.ä.)	×		000 S.		Jahr					
Versuchsbericht [3] [9]	Bericht	report	×	×		Versuchsbericht	×	×	000 S.		Jahr					
Vorlesungsskript [7]	Manuskript	report	×	×		Vorlesungsskript	×	×	000 S.		Jahr					
Zeitschriftenartikel [10] [16] Zeitschriftenart. article	Zeitschriftenart.	article	×	×					00-00	~	Monat.Jahr			V. 00 oder 00	V. 00 oder 00 No. 00 oder 00	×

Tabelle 6.1: Für die Literaturverweise benötigte Informationen beim Heraufladen auf Zotero und Zitieren in LAFX

Anhang A Anhangstruktur

Hier sollte man am besten jegliche Teile über den \inlcude-Befehl importieren. Die Überschriften werden genau gleich wie beim Hauptteil des Berichts über die Befehle \chapter, \section, \subsection und \subsubsection eingefügt. Die Layoutstruktur ist analog zu den normalen Kapiteln:

A.1 Unterkapitel im Anhang

Dies hier ist ein Blindtext zum Testen von Textausgaben. Wer diesen Text liest, ist selbst schuld. Der Text gibt lediglich den Grauwert der Schrift an. Ist das wirklich so? Ist es gleichgültig, ob ich schreibe: "Dies ist ein Blindtext" oder "Huardest gefburn"? Kjift – mitnichten! Ein Blindtext bietet mir wichtige Informationen. An ihm messe ich die Lesbarkeit einer Schrift, ihre Anmutung, wie harmonisch die Figuren zueinander stehen und prüfe, wie breit oder schmal sie läuft. Ein Blindtext sollte möglichst viele verschiedene Buchstaben enthalten und in der Originalsprache gesetzt sein. Er muss keinen Sinn ergeben, sollte aber lesbar sein. Fremdsprachige Texte wie "Lorem ipsum" dienen nicht dem eigentlichen Zweck, da sie eine falsche Anmutung vermitteln.

A.1.1 Tieferes Kapitel

Noch tieferes Kapitel

Dies hier ist ein Blindtext zum Testen von Textausgaben. Wer diesen Text liest, ist selbst schuld. Der Text gibt lediglich den Grauwert der Schrift an. Ist das wirklich so? Ist es gleichgültig, ob ich schreibe: "Dies ist ein Blindtext" oder "Huardest gefburn"? Kjift – mitnichten! Ein Blindtext bietet mir wichtige Informationen. An ihm messe ich die Lesbarkeit einer Schrift, ihre Anmutung, wie harmonisch die Figuren zueinander stehen und prüfe, wie breit oder schmal sie läuft. Ein Blindtext sollte möglichst viele verschiedene Buchstaben enthalten und in der Originalsprache gesetzt sein. Er muss keinen Sinn ergeben, sollte aber lesbar sein. Fremdsprachige Texte wie "Lorem ipsum" dienen nicht dem eigentlichen Zweck, da sie eine falsche Anmutung vermitteln.

Literaturverzeichnis

- [1] Amsler, M., *Bemessung von Platten Modelle und Beispiele*, Master-Thesis, Horw: Hochschule Luzern Technik & Architektur, Kompetenzzentrum Konstruktiver Ingenieurbau, 2013, 105 S. (Zitiert auf S. 20).
- [2] Amsler, M., Verstärkung von bestehenden Betontragwerken mit Aufbeton, VM1, Horw: Hochschule Luzern Technik & Architektur, Kompetenzzentrum Konstruktiver Ingenieurbau, 2012, 74 S. (Zitiert auf S. 20).
- [3] Amsler, M. und Thoma, K., *Durchstanzversuch mit Aufbeton Versuch VA1*, Versuchsbericht, Horw: Hochschule Luzern Technik & Architektur, Kompetenzzentrum Konstruktiver Ingenieurbau, 2013, 70 S. (Zitiert auf S. 20).
- [4] Eurocode 2: Bemessung und Konstruktion von Stahlbeton- und Spannbetontragwerken Teil 1-1: Allgemeine Bemessungsregeln und Regeln für den Hochbau, Lausanne: Europäisches Komitee für Normung, 2010, 246 S. (Zitiert auf S. 20).
- [5] Grob, J., *Ermüdung von Stahlbeton- und Spannbetontragwerken*, Bericht Nr. 75, Zürich: IBK, 1977, 58 S. (Zitiert auf S. 20).
- [6] Haller, P, *Schwinden und Kriechen von Mörtel und Beton*, Diskussionsbericht Nr. 124, Zürich: Eidgenössische Materialprüfungs- und Versuchsanstalt, 1940, S. 39, (Zitiert auf S. 20).
- [7] Menn, C., Langzeit-Vorgänge Der Einfluss von Kriechen und Schwinden auf den Verformungsund Spannungszustand von Stahl-Beton-Tragwerken, Vorlesungsskript, Zürich: ETH Zürich, 1977, 69 S. (Zitiert auf S. 20).
- [8] *Model Code 2010 Final draft, Volume 1, fib Bulletin No. 65*, Lausanne: Fédération Internationale du Béton, 2010, 311 S. (Zitiert auf S. 20).
- [9] Muttoni, A., Schwarz, J. und Thürlimann, B., *Bemessen und Konstruieren von Stahlbetontragwer*ken mit Spannungsfeldern, Vorlesungsskript, Zürich: ETH Zürich, 1988, 122 S. (Zitiert auf S. 20).
- [10] Rüsch, H., "Researches Toward a General Flexural Theory for Structural Concrete", in: *Journal of the American Concrete Institute* 57 (No. 7 Juli 1960), S. 28, (Zitiert auf S. 19, 20).
- [11] Seelhofer, H., "Ebener Spannungszustand im Betonbau Grundlagen und Anwendungen", Diss., Zürich: ETH Zürich, 2009, 247 S., (Zitiert auf S. 19, 20).
- [12] SIA Dokumentation D 0192, Betonbau, Bemessungsbeispiele zur Norm SIA 262, Zürich: Schweizerischer Ingenieur- und Architektenverein, 2004, 156 S. (Zitiert auf S. 20).
- [13] SIA Norm 262, Betonbau, Zürich: Schweizerischer Ingenieur- und Architektenverein, 2013, 102 S. (Zitiert auf S. 20).
- [14] Szépe, F., "Bemessung der Eisenbahnbrücken in Stahlbeton mit Rücksicht auf die Einschränkung der Rissbildung", in: IABSE, Bd. Vol. 5, 1956, S. 843 –857, (Zitiert auf S. 20).
- [15] Teschl, S., Matlab Eine Einführung, Anleitung, Wien, 2001, 44 S. (Zitiert auf S. 20).
- [16] Trost, H., "Auswirkungen des Superpositionsprinzips auf Kriech- und Relaxationsprobleme bei Beton und Spannbeton", in: *Beton und Stahlbetonbau* 10 (1967), S. 230–238, 261–269, (Zitiert auf S. 20).
- [17] Wehnert, M., Ein Beitrag für drainierten und undrainierten Analyse in der Geotechnik, Eigenverlag des Institus für Geotechnik, 2006, 167 S., (Zitiert auf S. 20).

Bezeichnungen

Lateinische Grossbuchstaben

A_c	Fläche eines Betonquerschnitts
B	Belastungsgrad
B_{cr}	Belastungsgrad bei Erreichen des Risslastniveaus
E_c	Elastizitätsmodul von Beton
M	Moment
P	Pol auf dem Mohrschen Kreis der Verzerrungen
P	Einzellast
P_F	Pol auf dem Mohrschen Kreis der aufgebrachten Spannungen
Q	Last, Belastung
RH	Luftfeuchtigkeit

Lateinische Kleinbuchstaben

längenbezogener Bewehrungsquerschnitt
Bewehrungsüberdeckung unten und oben
Ungerissene Betonsteifigkeitsmatrix
Gerissene Betonsteifigkeitsmatrix
Plattenschnittkräfte: Längenbezogene Normalkräfte
Flächenlasten
Beiwert Abbindegeschwindigkeit
diagonaler Rissabstand
Zeitpunkt des Schwindbeginns
Umfang des Betonquerschnitts
Kartesische Koordinaten

Griechische Grossbuchstaben

 $\Delta \sigma_{ci}$ Tensor Änderung der Betonspannungen

Griechische Kleinbuchstaben

α Faktor Abbindegeschwindigkeit, Drehwinkel Transformation

Bezeichnungen

 $\varepsilon_{cs}, \varepsilon_{csi}$ Schwinddehnung bzw. Schwinddehnungstensor des Betons

 $\varepsilon_{cs,\infty}$ Endschwindmass

 ρ_x , ρ_y geometrischer Bewehrungsgehalt in x-Richtung bzw. in y-Richtung

φ Kriechzahl

Sonderzeichen

 \emptyset_x , \emptyset_y Stabdurchmesser der Bewehrung in x-Richtung bzw. in y-Richtung

Differenz bei der partiellen Ableitung

∞ unendlich

Abkürzungen

CMM Gerissenes Scheibenmodell

Emat Steifigkeitsmatrix (Jakobimatrix)
GH Modell für gerissene Hauptrichtungen
LE Modell für linearelastisches Verhalten

MC Model Code

Lebenslauf

Personalien

Name Peter Muster

Adresse Bahnhofstrasse 1

6004 Luzern

Geburtsdatum 01.01.1989 Heimatort 6004 Luzern

Zivilstand ledig

Ausbildung

August 1996 - Juli 2005 Primar- und Sekundarschule, Dallenwil

August 2005 - Juli 2009 Lehre als Bauzeichner mit technischer Berufsmaturität

Biegebruch GmbH, Luzern

September 2009 - Juli 2012 Bauingenieurstudium Bachelor of Science

Hochschule Luzern - Technik & Architektur, Horw

September 2013 - Februar 2016 Bauingenieurstudium Master of Science

Vertiefung im Konstruktiven Ingenieurbau

Hochschule Luzern - Technik & Architektur, Horw

Berufliche Tätigkeit

Juli 2010 - August 2010 Bauzeichner bei Schubversagen AG, Luzern

Juli 2011 - August 2011 Hilfsassistent Abteilung Bautechnik,

Hochschule Luzern - Technik & Architektur, Horw

Dezember 2012 - September 2015 Assistent Abteilung Bautechnik,

Hochschule Luzern - Technik & Architektur, Horw

Liste der noch zu erledigenden Punkte

Link zur Aufgabenstellung im Appendix
