

# 1 Линейные отображения.

## 1.1 Основные определения. Теорема о ранге и дефекте.

**def** Линейное отображение  $A$  — функция  $A: U \rightarrow V$ , где  $U, V$  — линейные пространства над  $K$ . Со свойствами:

1.  $\forall \lambda \in K \forall v, u \in U$   
 $A(u + \lambda v) = A(u) + \lambda A(v)$

Замечания:

1.  $A(u) = Au$  — синтаксис.
2. поточечно выполняются все свойства арифметических операций.

Примеры:

1.  $\theta$  — нулевое линейное отображение  
 $\forall u \in V \theta u = 0v$
2.  $\varepsilon$  — тождественное отображение
3.  $U = V = P_n$  — многочлен степени  $\leq n$ .  $A: U \rightarrow V$ .  
 $Ap = p'(t)$  — дифференциальный оператор  
 $A(p_1 + \lambda p_2) = (p_1 + \lambda p_2)' = p_1' + \lambda p_2'$
4.  $U = \mathbb{R}^n, V = \mathbb{R}^m, A = (a_{ij}) m \times n$ .  
 $A: x \in \mathbb{R}^n \rightarrow y = Ax \in \mathbb{R}^m$   
 $x_1 + \lambda x_m \in \mathbb{R}^n, A(x_1 + \lambda x_2) = A(x_1) + \lambda A(x_2)$
5. Изоморфизм (взаимно однозначное соответствие)

**def** Умножение линейного отображения на скаляр.

$$B = \lambda A$$

$$\forall u \in V B(u) = \lambda A(u)$$

**def** Сумма линейных отображений

$$C = A + B$$

$$\forall u \in V C(u) = A(u) + B(u)$$

$-A$  — отображение противоположное  $A$

**def**  $A \in L(U, V)$

1.  $\text{Ker } A = \{v \in V \mid Av = \theta\}$  — ядро линейного отображения
2.  $\text{Im } A = \{v = Au \mid \forall u \in U\}$  — образ линейного отображения

Замечание:

1.  $\text{Ker } A$  и  $\text{Im } A$  - это линейные подпространства

**def** Если:

- $\text{Ker } A$  конечномерное, то  
 $\dim(\text{Ker } A) = \text{def } A$  — дефект  $A$
- $\text{Im } A$  конечномерное, то  
 $\dim(\text{Im } A) = \text{rg } A$  — ранг  $A$

**УТВ:**  $A$  изоморфизм  $U, V \Leftrightarrow$

1.  $A \in L(U, V)$
2.  $\text{Im } A = V$
3.  $\text{Ker } A = \{0_v\}$  тривиально

**Док-во:**  $A$  изоморфизм  $\Leftrightarrow$  взаимно однозначное и линейное

$$\begin{aligned} \Rightarrow & \left[ \begin{array}{l} 1) \text{ из определения} \\ 2) \text{ взаимнооднозначно} \\ 3) \text{ взаимнооднозначный ноль} \end{array} \right. \\ \Leftrightarrow & \left[ \begin{array}{l} 1) \text{ } \text{Ker } A = \{0\}, \text{ значит инъективно, так как } v_1 = v_2 \Leftrightarrow u_1 = u_2 \\ v_1 = Au_1, v_2 = Au_2 \\ \underbrace{v_1 - v_2}_0 = \underbrace{Au_1 - Au_2}_{\text{т.к. ядро тривиально}} = \underbrace{A(u_1 - u_2)}_0 \\ 2) \text{ } \text{Im } A = V \Leftrightarrow \forall v \in V : \exists u \in U \text{ } Av = v \text{ — сюръекция} \end{array} \right. \end{aligned}$$

**def** :  $A \in L(U, V)$

- инъективно, если  $\text{Ker } A = 0$
- сюръективно, если  $\text{Im } A = V$
- биективно, изоморфизм, если инъективно и сюръективно
- эндоморфизм, линейный оператор, если  $U = V$   
 $\text{End}(V) = L(V, V)$
- автоморфизм ( $\text{Aut}(V)$ ), если эндоморфизм + изоморфизм

**def** : Произведение линейных отображений

$$U \xrightarrow{B} W \xrightarrow{A} V$$

$$A \in L(W, V)$$

$$B \in L(U, W)$$

$C = (A \circ B) \in L(U, V)$  — композиция функций  $A$  и  $B$ .

$$A \cdot B = A \circ B$$

$$\forall u \in U (A \cdot B)(u) = A(B(u))$$

**Зам:**

1.  $A, B$  изоморфизм, то  $A \cdot B$  изоморфизм
2.  $(A_1 + A_2)B = BA_1 + BA_2$   
 $B(A_1 + A_2) = BA_1 + BA_2$
3.  $A(BC) = (AB)C$

Значит  $End(U, V)$  — алгебра с единицей и ассоциативностью.

**def** :  $A \in L(U, V)$  изоморфизм

$$\forall u \in V \exists! u \in U : v = Au$$

$$A^{-1} : V \rightarrow U \quad A^{-1}u = v$$

$$A^{-1} \text{ линейное } A^{-1}A = \varepsilon_U, \quad AA^{-1} = \varepsilon_V.$$

$A^{-1}$  изоморфизм.

Если  $A$  — оператор, то  $A^{-1}$  — обратный оператор.

**def** :  $U_0 \in V \quad A \in L(U, V)$

Сужение  $A$  на линейное подпространство  $A|_{U_0} : U_0 \rightarrow V$

$$\forall u \in U_0 : A|_{U_0}u = Au$$

**УТВ:**  $A$  изоморфизм  $\in L(U_1, V) \Rightarrow A|_{U_0}$  изоморфизм  $\in L(U_0, Im A|_{U_0})$

Примеры:

1.  $0 : V \rightarrow U$ 
  - не сюръекция
  - не инъекция
  - эндоморфизм
  - не автоморфизм
2.  $\varepsilon : V \rightarrow V$  автоморфизм
3.  $A = \frac{d}{dt} A : P_n \rightarrow P_n$ 
  - не сюръекция

- не инъекция
- эндоморфизм
- не автоморфизм

4.  $x \xrightarrow{\in \mathbb{R}^n} y = Ax \in \mathbb{R}^n$

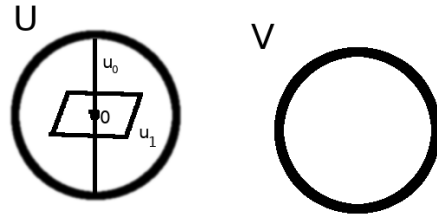
- Если  $rgA = n \Leftrightarrow$  инъекция и сюръекция
- автоморфизм  $\Leftrightarrow rgA = n$

**Теорема.** (о ранге и дефекте отображений)

$$A \in L(U, U)$$

$$rgA + def A = \dim U$$

**Док-во**  $\forall v \in U \ u = u_0 + v_1$  единственным образом



(a)  $U_0 = k + vA$       (b)  $U = U_0 \oplus U_1$       (c)  $U_1 \cap U_1 = \{0\}$

$$Au = A \underbrace{u_0}_{Ker A} + Au_1 = Au_1. \text{ Значит } Im a = AV_1$$

$$A_1 = A|_{u_1} : u_1 \rightarrow Im A, A_1 - \text{изоморфизм.}$$

$$U_1 \cong Im A \Leftrightarrow \dim(U_1) = \dim(Im a) \Leftrightarrow \dim(Ker A) \neq \dim(Im a) = \dim(U)$$

**Следствия:**

1.  $A \in L(U, V)$  эквивалентно:

- (a)  $A$  — изоморфизм
- (b)  $\dim V = \dim U = rgA$
- (c)  $\dim U = \dim V, Ker A = \{0\}$

2.  $A \in End(V)$  эквивалентно

- (a)  $A$  — изоморфизм
- (b)  $\dim V = rgA$
- (c)  $Ker A = \{0\}$

## 1.2 Матрица линейного отображения. Изоморфизм алгебр. Преобразование матрицы линейного отображения при замене базиса.

$$A \in L(U, V)$$

$$\xi_1, \dots, \xi_n - \text{базис } U$$

$$\eta_1, \dots, \eta_m - \text{базис } V$$

$$\forall u \in U \quad u = \sum_{i=1}^n u_i \xi_i$$

$$v = Au = A\left(\sum_{i=1}^n u_i \xi_i\right) = \sum_{i=1}^n u_i \underbrace{A\xi_i}_{\text{достаточно определить это}}$$

$$\text{Im} A = \text{span}(A\xi_1, \dots, A\xi_n)$$

$$A\xi_i \in V, \quad A\xi_i = \sum_{j=1}^m a_{ji} \eta_j$$

$$A_i = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ \vdots \\ a_{mi} \end{pmatrix}, \quad A = (A_1, \dots, A_n) - \text{матрица линейного отображения.}$$

• Частный случай:

$$A \in \text{End}(V) : \begin{matrix} V \\ e_1, \dots, e_n \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} V \\ e_1, \dots, e_n \end{matrix}$$

матрица линейного оператора

Пример:

$$1. \quad \varepsilon : \begin{matrix} V \\ e_1, \dots, e_n \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} V \\ e_1, \dots, e_n \end{matrix}$$

$$\varepsilon e_i = e_i \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow i \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

$$2. \quad e : \begin{matrix} V \\ e'_1, \dots, e'_n \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} V \\ e_1, \dots, e_n \end{matrix}$$

$$\xi e'_i = e'_i = \sum_{j=1}^n t_{ji} e_j \Rightarrow T_i = \begin{pmatrix} t_{1i} \\ \vdots \\ t_{ni} \end{pmatrix}$$

$T$  — матрица перехода =  $T_{e \rightarrow e'}$

3. Матрица поворота : (

$$4. A : P_2 \rightarrow P_2, \text{ базис } - 1, t, t^2 \\ A = \frac{d^2}{dt^2}, \text{ End}(V) \cong M_{n \times n}$$

Изоморфизм ассоциативных, унитарных алгебр

$$U \quad \xi_1, \dots, \xi_n \quad \forall u \in U \leftrightarrow u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \\ V \quad \eta_1, \dots, \eta_n \quad \forall v \in V \leftrightarrow v = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

$$A \in L(U, V) \underset{(z, \eta)}{\leftrightarrow} A$$

$$\underset{\sum_{j=1}^m v_j \eta_j, v_j - \text{координаты}}{\parallel} v = Au = \sum_{i=1}^n u_i A \xi_i = \sum_{i=1}^n u_i \sum_{j=1}^m a_{ji} \eta_j = \sum_{j=1}^m \underbrace{\left( \sum_{i=1}^n u_i a_{ji} \right)}_{\text{координаты}} \eta_j$$

$$\text{Значит } v_j = \sum_{i=1}^n a_{ji} u_i \leftrightarrow V = Au, \mathcal{V} = \mathcal{AU}$$

Примеры:

1. A поворот на угол  $\alpha$

$$(i, j) \leftrightarrow A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

**Теорема.** (о преобразовании матрицы линейного отображения при замене базиса)

$$A \in L(U, V)$$

$$U \quad \xi = (\xi_1, \dots, \xi_n), \quad \xi' = (\xi'_1, \dots, \xi'_n) \quad A \underset{(\xi, \eta)}{\leftrightarrow} A$$

$$V \quad \eta = (\eta_1, \dots, \eta_m), \quad \eta' = (\eta'_1, \dots, \eta'_m) \quad A \underset{(\xi', \eta')}{\leftrightarrow} A'$$

$$A' = T_{\eta \rightarrow \eta'}^{-1} A T_{\xi \rightarrow \xi'}$$

Док-во:

$$\begin{array}{ccc} U & \xrightarrow[A]{A} & V \\ \xi_1, \dots, \xi_n & & \eta_1, \dots, \eta_m \\ e_v \uparrow \uparrow T_{\xi \rightarrow \xi'} & & T_{\eta \rightarrow \eta'}^{-1} \downarrow \uparrow e_v \\ U & \xrightarrow[A']{A'} & V \\ \xi'_1, \dots, \xi'_n & & \eta'_1, \dots, \eta'_m \end{array}$$

$$A^1 = \varepsilon_v^{-1} A \varepsilon_v \leftrightarrow A^{-1} = T_{\eta \rightarrow \eta'}^{-1} A T_{\xi \rightarrow \xi'}$$

Замечание:  $V = Au \underset{(\xi, \eta)}{\leftrightarrow} v = Au$

$$\begin{aligned}
V = Au &\xleftrightarrow{(\xi', \eta')} V' = A'u' \\
v = T_{\eta \rightarrow \eta'} v', \quad u = T_{\xi \rightarrow \xi'} u' \\
T_{\eta \rightarrow \eta'} V &= AT_{\xi \rightarrow \xi'} u' \\
v' &= \underbrace{T_{\eta \rightarrow \eta'}^{-1} AT_{\xi \rightarrow \xi'} u'}_{A'}
\end{aligned}$$

### 1.3 Инварианты линейного отображения

**def:** Инвариант — свойство, которое сохраняется при определённых преобразованиях.

Форма записи  $\mathcal{V} = \mathcal{A}u \leftrightarrow V = Au$  инвариант относительно замены базиса.

**def:**  $A_{m \times n}$

$$ImA = span(A_1, \dots, A_n) = \left\{ \sum_{i=1}^n \alpha_i A_i \mid \alpha_i \in K \right\} = \left\{ Y \in \mathbb{R}^m \mid x \in \mathbb{R}^n \right\} \quad \begin{matrix} \parallel \\ Ax \end{matrix}$$

$$rgA = dim(ImA)$$

$$KerA = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = 0\} = \{\text{множество решений СЛОУ}\}$$

$$dim(KerA) = n - rgA = defA$$

$$rgA + defA = n \text{ — аналог теоремы о ранге и дефекте}$$

**Теорема.**  $\forall A \in L(U, V)$

$$rg\mathcal{A} = rgA$$

$$def\mathcal{A} = defA$$

$rg, deg$  инварианты относительно выбора базиса

$$\underline{\text{Док-во:}} \quad \mathcal{A} \xleftrightarrow{(\xi, \eta)} A$$

$$\xi = (\xi_1, \dots, \xi_n) \text{ — базис } U$$

$$\eta = (\eta_1, \dots, \eta_m) \text{ — базис } V$$

$$In\mathcal{A} = span(A_{\xi_1}, \dots, A_{\xi_n})$$

$$\mathcal{A}_{\xi_i} \leftrightarrow A_i \text{ — координатный изоморфизм}$$

$]rgA = k$ ,  $k$  столбцов линейно независимы. По свойствам изоморфизма среди  $\mathcal{A}_{\xi_i}$  тоже  $k$  линейно независимых, а остальные — линейные комбинации  $\Leftrightarrow dim(ImA) = k$

$$dimU = rg\mathcal{A} + def\mathcal{A}$$

$$\begin{matrix} \parallel & \parallel \\ n & k \end{matrix}$$

$$def\mathcal{A} = n - k = defA$$

**Следствия:**  $\mathcal{A}$  изоморфизм  $\Leftrightarrow A$  невырождена  $(\exists A^{-1})$ , где  $A$  — матрица в некотором базисе.

**Док-во:** изоморфизм  $\Leftrightarrow defA = 0 \Leftrightarrow rgA = n \Leftrightarrow A$  — невырожденная.

Определитель  $V$   $e_1, \dots, e_n$   
 $D$  —  $n$ -форма,  $D(e_1, \dots, e_n) = 1$   
 $\xi_1, \dots, \xi_n \in V$   $D(\xi_1, \dots, \xi_n) = \det(\xi_1, \dots, \xi_n)$   
 $A \in \text{End}(V)$  — линейный оператор  
**def** :  $\det A = \det(\mathcal{A}e'_1, \dots, \mathcal{A}e'_n)$

**Теорема.**  $\det \mathcal{A}$  не зависит от базиса  $e$ ,  $\det \mathcal{A} = \det \mathcal{A}'$ .

**Док-во:**  $V$   $e_1, \dots, e_n$   
 $\det \mathcal{A} = \det(\mathcal{A}e_1, \dots, \mathcal{A}e_n)$   
 $\mathcal{A}e_k = \sum_{i_k=1}^n i_k k e_{i_k}$   
 $A_k = \begin{pmatrix} A_{1k} \\ \vdots \\ A_{nk} \end{pmatrix}$   
 $\det \mathcal{A} = \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=1}^n \dots \sum_{i_n=1}^n a_{i_1 1} a_{i_2 2} \dots a_{i_n n} \cdot \underbrace{\det(e_{i_1}, \dots, e_{i_n})}_{n\text{-форма}} =$   
 $= \sum_{\sigma=(i_1, \dots, i_n)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot \det(e_{i_1}, \dots, e_{i_n}) =$   
 $= \sum_{\sigma} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot \det(e_{i_1}, \dots, e_{i_n}) \cdot (-1)^{\sigma} =$   
 $= \sum_{\sigma} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} = \det A$

Сменим базис,  $e'_1, \dots, e'_n$  — базис  $V$   
 $\det \mathcal{A} = \det T^{-1} \mathcal{A} T = \det \mathcal{A}'$  (т.к.  $T^{-1} T = E$ ).

**def** : Матрицы  $A, B$  называются подобными, если существует невырожденная  $C$ :  $B = C^{-1} A C$ .

**Следствия:**  $\forall f$  —  $n$ -формы на  $V$

$\forall \xi_i, \dots, \xi_n \forall A \in \text{End}(V)$

$$f(\mathcal{A}\xi_1, \dots, \mathcal{A}\xi_n) = \det \mathcal{A} \cdot f(\xi_1, \dots, \xi_n)$$

**Док-во:**  $f(\mathcal{A}\xi_1, \dots, \mathcal{A}\xi_n) = a(\xi_1, \dots, \xi_n) = \det(\xi_1, \dots, \xi_n) \cdot a(e_1, \dots, e_n) =$

$$= \det(\xi_1, \dots, \xi_n) f(\mathcal{A}e_1, \dots, \mathcal{A}e_n) = \left[ \mathcal{A}e_k = \sum_{i_k=1}^n a_{i_k k} e_{i_k} \right] =$$

$$= \det(\xi_1, \dots, \xi_n) \sum_{\delta} (-1)^{\varepsilon(\delta)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1, \dots, e_n) =$$

$$= \det(\xi_1, \dots, \xi_n) f(e_1, \dots, e_n) \det \mathcal{A} = \det \mathcal{A} \cdot f(\xi_1, \dots, \xi_n)$$

**Замечание:**

$$AB = (AB_1, \dots, AB_n)$$

$$\det(AB) = \det(AB_1, \dots, AB_n) = \det(A) \cdot \det(B_1, \dots, B_n) = \det A \cdot \det B.$$

**Следствие 2:**  $\mathcal{A}, \mathcal{B} \in \text{End}(V)$

$$\det(\mathcal{A} \cdot \mathcal{B}) = \det \mathcal{A} \cdot \det \mathcal{B}$$

**Следствие 3:**  $\mathcal{A} \in \text{Aut}(V) \Leftrightarrow \det \mathcal{A} \neq 0, \det \mathcal{A}^{-1} = \frac{1}{\det \mathcal{A}}$



**Утверждение:**  $A, B$  подобные  $\Rightarrow tr A = tr B$ .

**Док-во:**  $A, B$  подобные  $\Rightarrow$

$\exists C: C^{-1}AC = B$

$$tr B = \sum_{i=1}^n b_{ii} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n C_{ij}^{-1} (AC)_{ji} =$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n C_{ij}^{-1} a_{jk} C_{ki} = \sum_{j=1}^n \underbrace{\sum_{k=1}^n a_{jk} \sum_{i=1}^n C_{ki} C_{ij}^{-1}}_{\delta_{kj}} =$$

$$= \left[ \delta_{kj} = \begin{bmatrix} 1, k=j \\ 0, k \neq j \end{bmatrix} \right] = \sum_{k=1}^n a_{kk} = tr A$$

**def:**  $tr A = tr A$

$tr A$  не зависит от выбора базиса

**def:**  $L \subset V$   $L$  инвариантно относительно  $End(V)$ , если  $\forall u \in L \mathcal{A}u \in L$ .

**Теорема.**  $L \subset U \mathcal{A} \subset End(U) \Rightarrow \exists$  базис  $U$  такой, что матрица  $A$  в этом базисе будет иметь вид

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ 0 & A_3 \end{pmatrix}$$

$A_{k \times k}$ , где  $k = dim L$

**Док-во:**  $L = span(e_1, \dots, e_n)$  дополним до  $V: e_1, \dots, e_k, e_{k+1}, \dots, e_n$

$$\mathcal{A}e_i \in L, \mathcal{A}e_i = \sum_{m=1}^k a_{mi} e_m + \sum_{m=k+1}^n 0e_m$$

$$A_i = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{ki} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

**Следствия:**

1.  $V = \bigoplus_{i=1}^m L_i$ ,  $L_i$  инвариантно по  $\mathcal{A} \Rightarrow$

$\exists$  базис пространства  $V$ , в котором матрица оператора имеет блочно-диагональный вид.

**Док-во:**  $L_i = span(e_i^1, \dots, e_i^{i_k})$

т.к.  $\bigoplus$ , то базис  $V$  — объединение базисов  $L_i$

**Следствие 2:**

$$V = \bigoplus L_i, L_i \text{ — инвариантно} \Rightarrow Im A = \bigoplus_{i=1}^m Im A|_{L_i}$$

Док-во:

$$V = \bigoplus_{i=1}^m L_i \Rightarrow \exists! \text{ представление } \forall v \in V \quad v = \sum_{i=1}^m \nu_i \in L_i$$

$$\nu \in \text{Im } \mathcal{A} = \sum_{i=1}^m \mathcal{A}u_i \Rightarrow \text{Im } \mathcal{A} \subset \sum_{i=1}^m \text{Im } \mathcal{A}|L_i \Rightarrow \text{Im } \mathcal{A} \subset \sum_{i=1}^m \text{Im } \mathcal{A}|L_i$$

$$] \nu_i \in \text{Im } \mathcal{A}|L_i \quad \nu_i = \mathcal{A}u_i, u_i \in L_i$$

$$\sum_{i=1}^m \nu_i = \sum_{i=1}^m \mathcal{A}u_i = \mathcal{A} \left( \sum_{i=1}^m u_i \right) \in \text{Im } \mathcal{A}$$

$$\text{Im } \mathcal{A} = \sum_{i=1}^m \text{Im } \mathcal{A}|L_i$$

$$\nu_i \in \text{Im } \mathcal{A}|L_i \quad \sum_{i=1}^m \nu_i = 0$$

$$\nu_i = \mathcal{A}u_i \Rightarrow \mathcal{A}u_i \in L_i \quad (L_i \text{ инв.}) \Rightarrow \nu_i \in L_i \text{ и } \nu_i \text{ дизъюнкты, значит все}$$

$$\nu_i = 0, \text{ значит } \mathcal{A} = \bigoplus_{i=1}^m \text{Im } \mathcal{A}|L_i$$

## 1.4 Собственные числа и вектора

$$\mathcal{A} \in \text{End}(V)$$

**def** :  $\lambda \in K$  собственное число линейного оператора  $\mathcal{A}$ , если  $\exists v \in V \neq 0$ , который называется собственным вектором, что  $\mathcal{A}v = \lambda v$ .

$$\exists v : \mathcal{A}v = \lambda v \Leftrightarrow (\mathcal{A} - \lambda \varepsilon)v = 0 \Leftrightarrow v \in \text{Ker}(\mathcal{A} - \lambda \varepsilon).$$

**def** :  $V_\lambda = \text{Ker}(\mathcal{A} - \lambda \varepsilon) = \{\text{собственные вектора } V\}$  называется собственным подпространством.

$$\gamma(\lambda) = \dim U_\lambda \text{ геометрической кратностью собственного числа}$$

$$\gamma(\lambda) \text{ инвариантны относительно базиса } (\text{Ker} - \text{инвариант}).$$

$$\lambda \text{ собственное число, } v \text{ собственный вектор} \Leftrightarrow \text{Ker}(\mathcal{A} - \lambda \varepsilon) \Leftrightarrow \det(\mathcal{A} - \lambda \varepsilon) = 0$$

**def** :  $\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det(\mathcal{A} - t\varepsilon)$  — характеристический многочлен

$$V \quad e_1, \dots, e_n \text{ базис } \mathcal{A} \leftrightarrow A$$

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det(\mathcal{A} - t\varepsilon) = \det(A - t\varepsilon)$$

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det(A - t\varepsilon) = \begin{vmatrix} (a_{11} - t) & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & (a_{22} - t) & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \dots & \dots & (a_{nn} - t) \end{vmatrix} =$$

$$= (-1)^n t^n + (-1)^{n-1} \underbrace{(a_{11} + \dots + a_{nn})}_{\text{tr } A = \text{tr } \mathcal{A}} t^{n-1} + \dots + \det A$$

$$\det \mathcal{A} = \lambda_1 \dots \lambda_n, \lambda_i - \text{корни } \chi_{\mathcal{A}}(t)$$

$$\lambda \in K \text{ с.ч} \Leftrightarrow \chi_{\mathcal{A}}(\lambda) = 0$$

$$K = \mathbb{C} \Rightarrow \text{п.с.ч}$$

$$K = \mathbb{R} \Rightarrow \text{только вещественные корни будут собственными числами.}$$

**def:** множество всех чисел с учётом алгебраической кратности называется спектром линейного оператора. Спектр простой, если все собственные числа попарно различны.

$$\det \mathcal{A} = \lambda_1 \dots \lambda_n = 0 \Leftrightarrow \exists \lambda = 0 \text{ с.ч.}$$

**Теорема.**  $\lambda \text{ с.ч. } \mathcal{A} \Rightarrow 1 \leq \gamma(\lambda) \leq \alpha(\lambda)$

**Док-во:**  $\gamma(\lambda) = k = \dim V_\lambda$

$V_\lambda$  инвариантно относительно  $\mathcal{A} \Rightarrow \exists$  базис: матрица будет иметь вид

$$A = \left( \begin{array}{c|c} A_1 & A_2 \\ \hline - & + \\ 0 & A_3 \end{array} \right) \text{ базис} = \underbrace{v_1, \dots, v_k}_{\text{собств. вектора}}, v_{k+1}, \dots, v_n$$

$$\mathcal{A}_{v_i} \subset V_\lambda = \lambda v_i \Leftrightarrow A_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ \lambda \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det \left( \begin{array}{ccc|ccc} \lambda - t & \dots & 0 & & & \\ \vdots & \ddots & \vdots & & & \\ 0 & \dots & \lambda - t & & A_2 & \\ \hline - & - & - & + & - & - \\ & & 0 & | & A_3 - tE & \end{array} \right) =$$

$$= \begin{vmatrix} \lambda - t & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda - t \end{vmatrix} |A_3 - tE| = (\lambda - t)^k \chi_{A_3}(t)$$

$\lambda$  — корень  $\chi_{\mathcal{A}}(\varepsilon)$  кратности не меняется  $\Rightarrow \alpha(\lambda) \geq k \cdot \gamma(\lambda)$

**Теорема.**  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  попарно различные с.ч.  $\mathcal{A}$

$v_i, \dots, v_m$  соответствующие им с.в.  $\Rightarrow v_1, \dots, v_m$  линейно независимы.

**Док-во:** индукция

1. база  $m = 1$ ,  $(\lambda_1, v_1)$  лин. нез  $V_1 \leq 0$

2. ] верно для  $m - 1$

3. ]  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  попарно различные.

От противного,  $\exists v_m = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i v_i$

$$\sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \lambda_m v_i = \lambda_m v_m = \overset{\leftarrow}{\mathcal{A}} \overset{\rightarrow}{v_m} = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \mathcal{A} v_i = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \lambda_i v_i$$

$\sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i (\lambda_i - \lambda_m) v_i = 0$ , значит  $\alpha_i = 0 \Rightarrow v_m = 0$ , противоречие

Следствие:  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  попарно различные с.ч.  $\mathcal{A} \Rightarrow V_{\lambda_1}, \dots, V_{\lambda_m}$  дизъюнкты

Док-во:  $v_1 + \dots + v_m = 0, v_i \in V_{\lambda_i}$

Если бы хотя бы одно из слагаемых  $\neq 0$ , то это слагаемое с.в.  $\Rightarrow$  противоречие с лин. незав. с.в. отвечающих различным с.и.  $\Rightarrow u_i : v_i = 0 \Rightarrow$  дизъюнкты.

Теорема.  $V = \bigoplus_{i=1}^m L_i, L_i$  инвариантно относительно  $\mathcal{A}$

$$\mathcal{A}_i = \mathcal{A}|_{L_i} \cdot L_i \rightarrow \chi_A(t) = \prod_{i=1}^m \chi_{\mathcal{A}_i}(t)$$

Док-во:

$$A = \begin{pmatrix} \square & & \\ & \square & \\ & & \square \end{pmatrix} — очевидно.$$