

# 07 Graphen

## Algorithmen und Datenstrukturen 2

### 1. Teil

- Graphrepräsentation
- Topologisches Sortieren

### 2. Teil

- Graphtraversierungen (DFS & BFS)
- Anwendungen von DFS & BFS (Zusammenhangskomponenten & Spannbaum)

### 3. Teil

- Kürzeste Wege

**Grundprinzip** - “nimm einen (beliebigen) Knoten  $v$  im Rand, folge einer unbenutzten Kante  $\langle v, w \rangle$ ”

1. Füge Startknoten  $s$  zum Rand  $R$  und setze  **$s.visited = true$**
2. Solange  $R$  nicht leer ist, betrachte einen (beliebigen) Knoten  $v$  in  $R$ 
  - a. Falls aus  $v$  keine unbenutzten Kanten führt, lösche  $v$  aus  $R$ .
  - b. Sonst, folge einer noch unbenutzten Kante  $\langle v, w \rangle$ .
    - i. Falls  **$!w.visited$** , füge  $w$  zu  $R$  hinzu und setze  **$w.visited = true$**

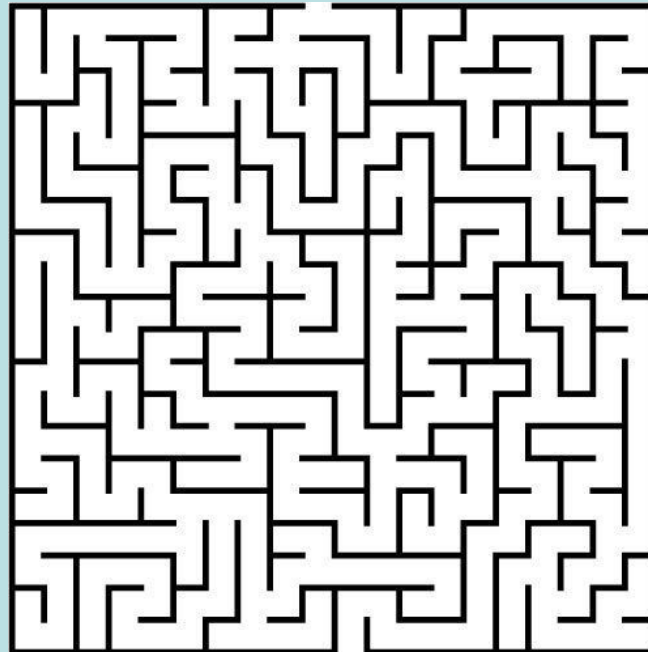
### **Tiefensuche**

- ***Stack*** für das Speichern der Randknoten
- Setzt Traversierung im ***zuletzt*** gefundenen Knoten fort

### **Breitensuche**

- ***Queue*** für das Speichern der Randknoten
- Setzt Traversierung im ***zuerst*** gefundenen Knoten fort

## Kürzeste Wege



## Breitensuche

```
void BFS(Vertex s) {  
    Queue<Vertex<K>> R = new LinkedList<Vertex<K>>();  
    print(v); s.visited = true;  
    R.add(s);  
  
    while(!R.isEmpty()) {  
        Vertex v = R.remove();  
        for(Vertex w : v.adjList) { // benutze alle Kanten  
            if(!w.visited) {  
                print(w); w.visited = true;  
                R.add(w);  
            }  
        }  
    }  
}
```

## Definitionen

### Distanz zweier Knoten:

$D(x, y)$  = Länge eines kürzesten Weges von  $x$  nach  $y$ , falls einer existiert;  $\infty$  sonst

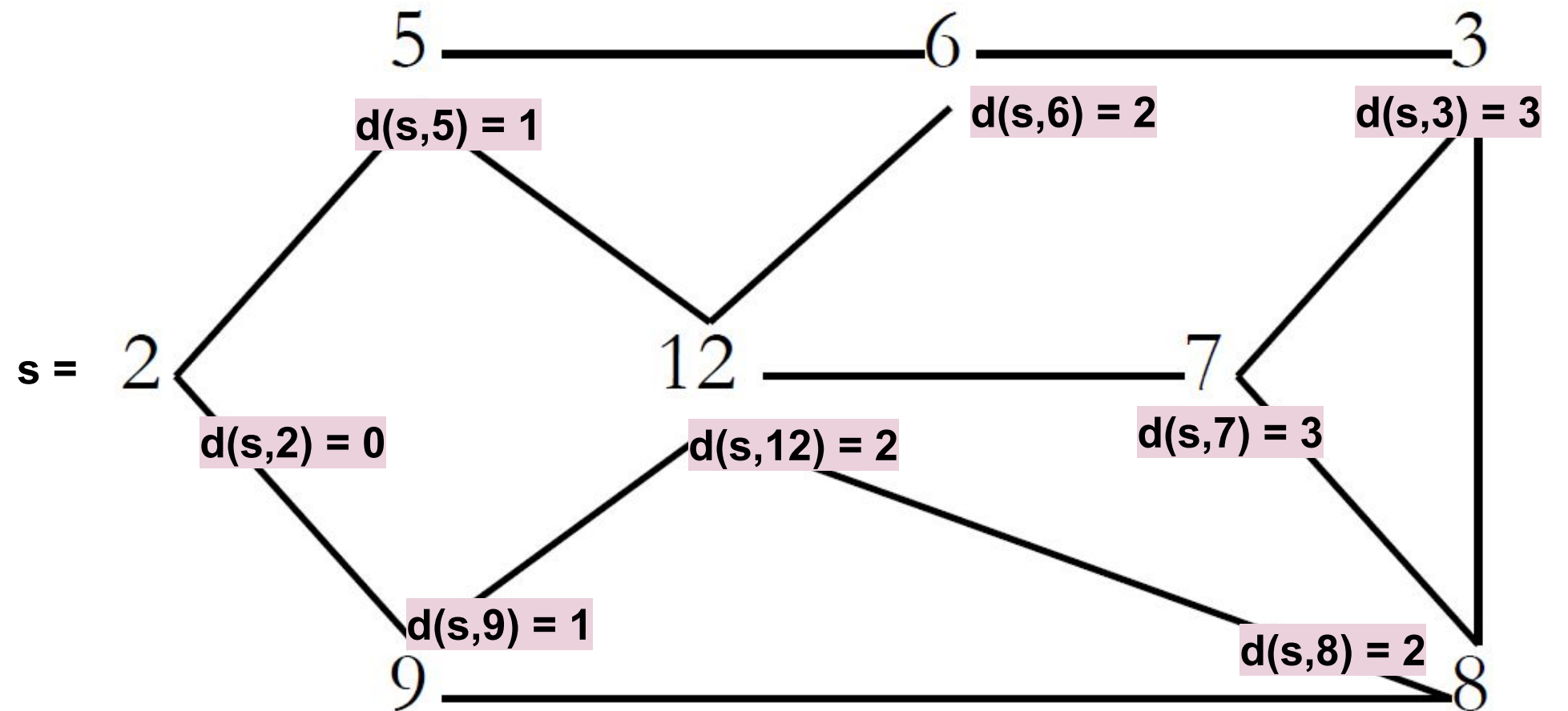
### Länge eines Weges:

1. In ungewichteten Graphen: Anzahl Kanten
2. In gewichteten Graphen: Summe aller Kantengewichte

### SSSP (Single Source Shortest Path)

gesucht sind die Kürzesten Wege von einem Knoten  $s$  zu allen anderen Knoten

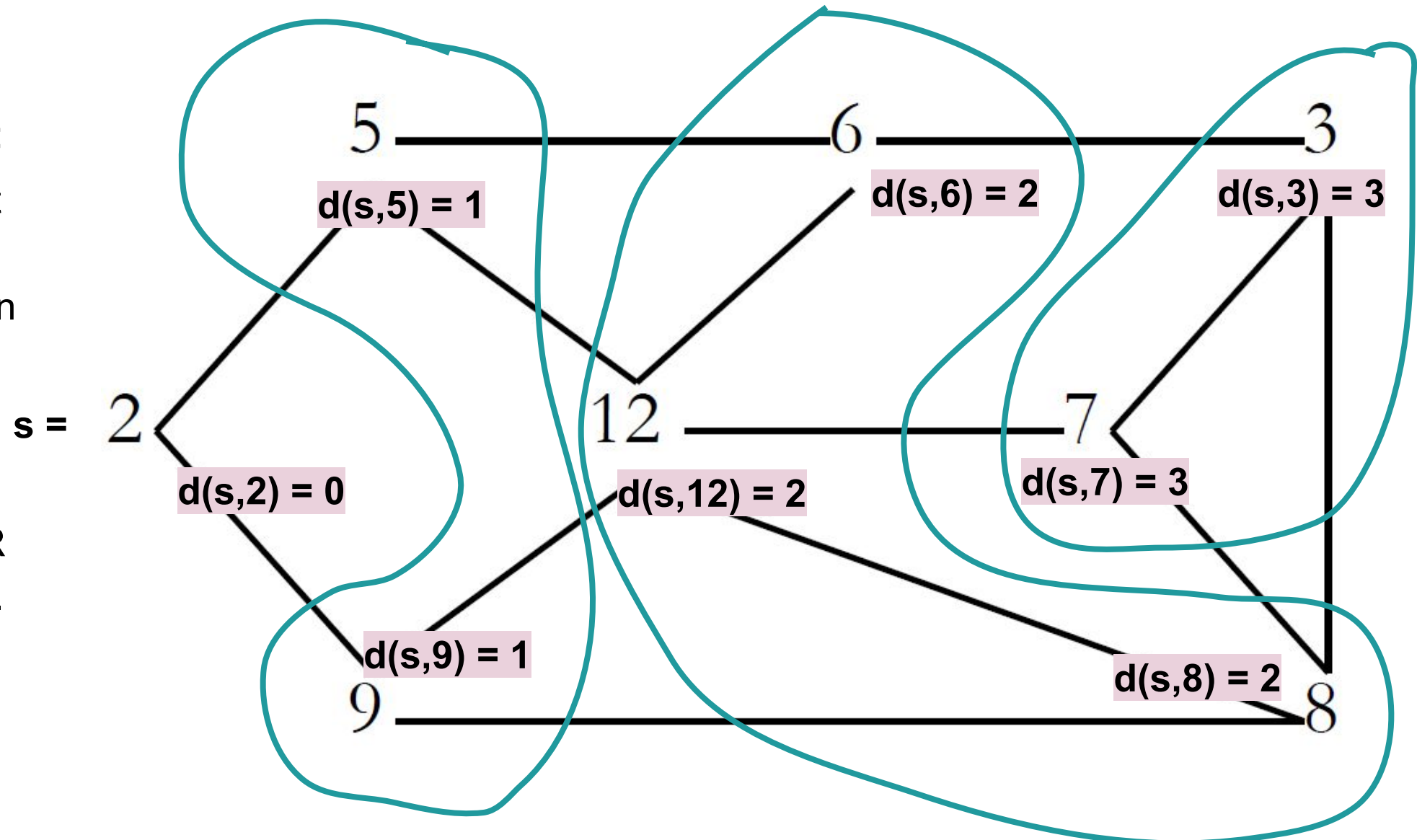
## Kürzeste Wege in ungewichteten Graphen



## Kürzeste Wege in ungewichteten Graphen

**BFS** geht schichtweise vor:  
Ausgehend vom Startpunkt  
werden zuerst alle Knoten  
mit Distanz 1 markiert, dann  
jene mit Distanz 2 usw.

Die Knoten werden  
“schichtweise” zum Rand R  
hinzugefügt und bearbeitet.



## Kürzeste Wege in ungewichteten Graphen

Algorithmus im Pseudo-Code:

1. Bei allen Knoten die Distanzangabe auf  $\infty$  setzen
2. Beim Startknoten die Distanzangabe auf 0 setzen
3. Startknoten hinten an die Queue R anfügen
4. Solange Queue R nicht leer ist:
  1. Vordersten Knoten  $v$  aus der Queue R entnehmen
  2. Für alle Knoten  $w$  zu denen eine Kante von  $v$  führt:

Falls die Distanzangabe dieses Knotens  $\infty$  ist:

Distanzangabe von  $w = 1 + \text{Distanzangabe von } v$   
Knoten  $w$  hinten an Queue R anfügen



## Kürzeste Wege in ungewichteten Graphen

Algorithmus im Pseudo-Code:

1. Bei allen Knoten die Distanzangabe auf  $\infty$  setzen
2. Beim Startknoten die Distanzangabe auf 0 setzen
3. Startknoten hinten an die Queue R anfügen
4. Solange Queue R nicht leer ist:
  1. Vordersten Knoten  $v$  aus der Queue R entnehmen
  2. Für alle Knoten  $w$  zu denen eine Kante von  $v$  führt:

Falls die Distanzangabe dieses Knotens  $\infty$  ist:

Distanzangabe von  $w = 1 + \text{Distanzangabe von } v$   
Knoten  $w$  hinten an Queue R anfügen

Vergleich zu BFS letzte Woche:  
 $\infty$  entspricht genau dem  
boolean visited == false

## Kürzeste Wege in ungewichteten Graphen

Algorithmus im Pseudo-Code:

1. Bei allen Knoten die Distanzangabe auf  $\infty$  setzen
2. Beim Startknoten die Distanzangabe auf 0 setzen
3. Startknoten hinten an die Queue R anfügen
4. Solange Queue R nicht leer ist:
  1. Vordersten Knoten  $v$  aus der Queue R entnehmen
  2. Für alle Knoten  $w$  zu denen eine Kante von  $v$  führt:

Falls die Distanzangabe dieses Knotens  $\infty$  ist:

Distanzangabe von  $w = 1 + \text{Distanzangabe von } v$   
Knoten  $w$  hinten an Queue R anfügen

Vergleich zu BFS letzte Woche:  
 $\infty$  entspricht genau dem  
boolean visited == false

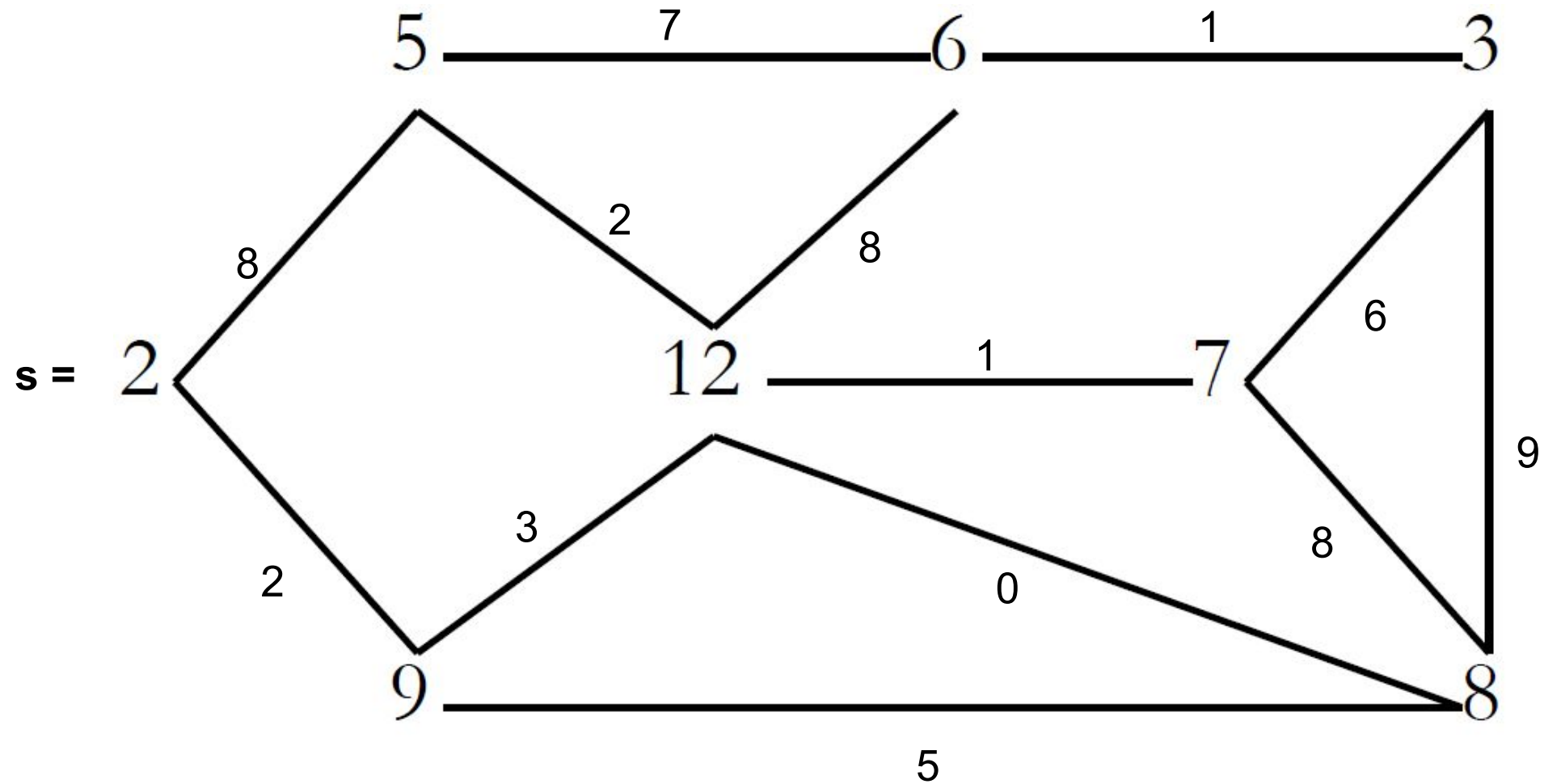
Implementierungs-Möglichkeiten

- Tabelle mit Distanzen
- Attribut in Klasse Vertex

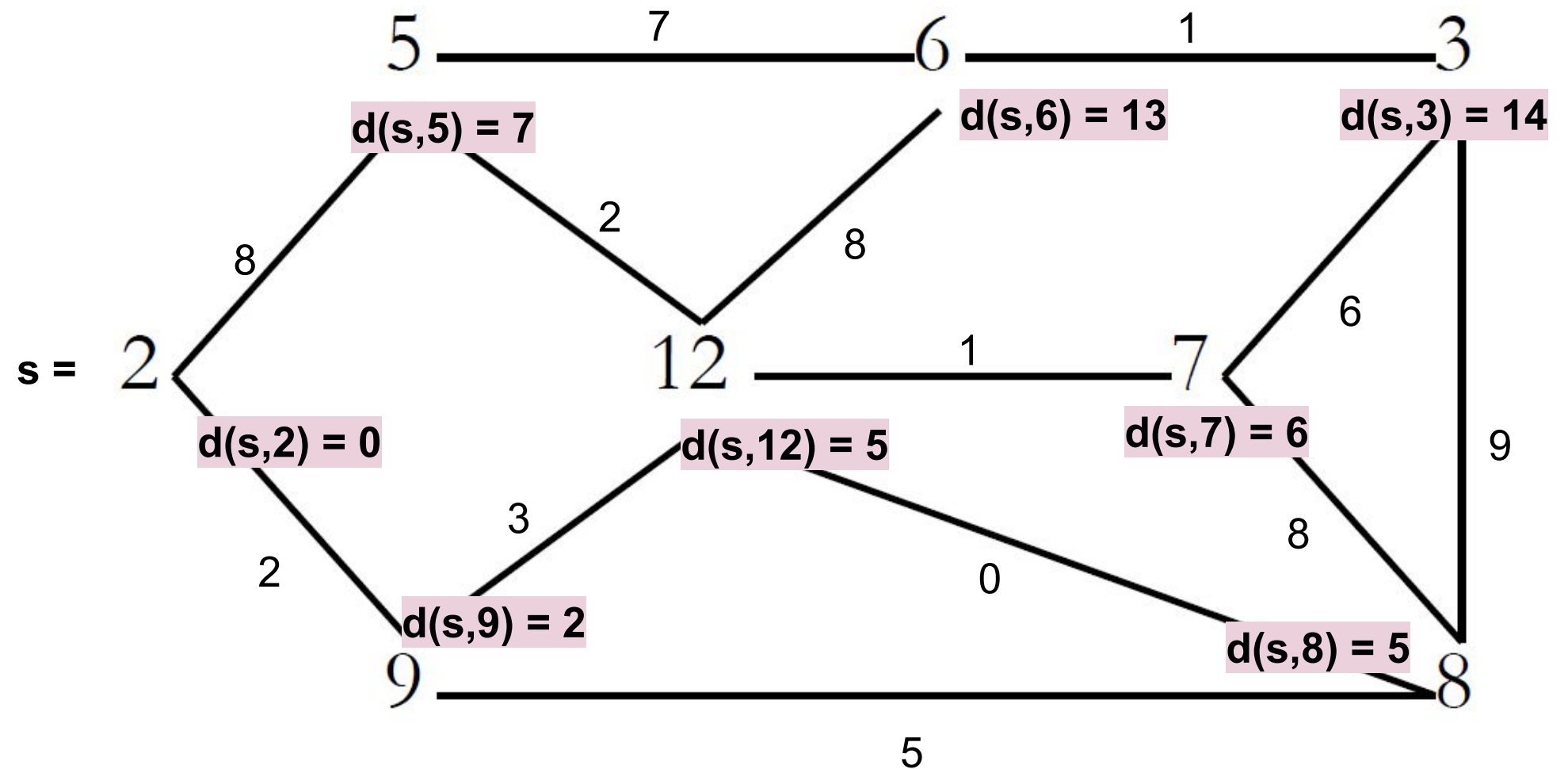
## Kürzeste Wege in ungewichteten Graphen

```
void BFS(Vertex s) {  
    Queue<Vertex<K>> R = new LinkedList<Vertex<K>>();  
print(v); s.visited = true; s.dist = 0;  
    R.add(s);  
  
    while(!R.isEmpty()) {  
        Vertex v = R.remove();  
        for(Vertex w : v.adjList) {  
            if (!w.visited) { (w.dist == Integer.MAX_VALUE) {  
                print(w); w.visited = true; w.dist = v.dist + 1;  
                R.add(w);  
            }  
        }  
    }  
}
```

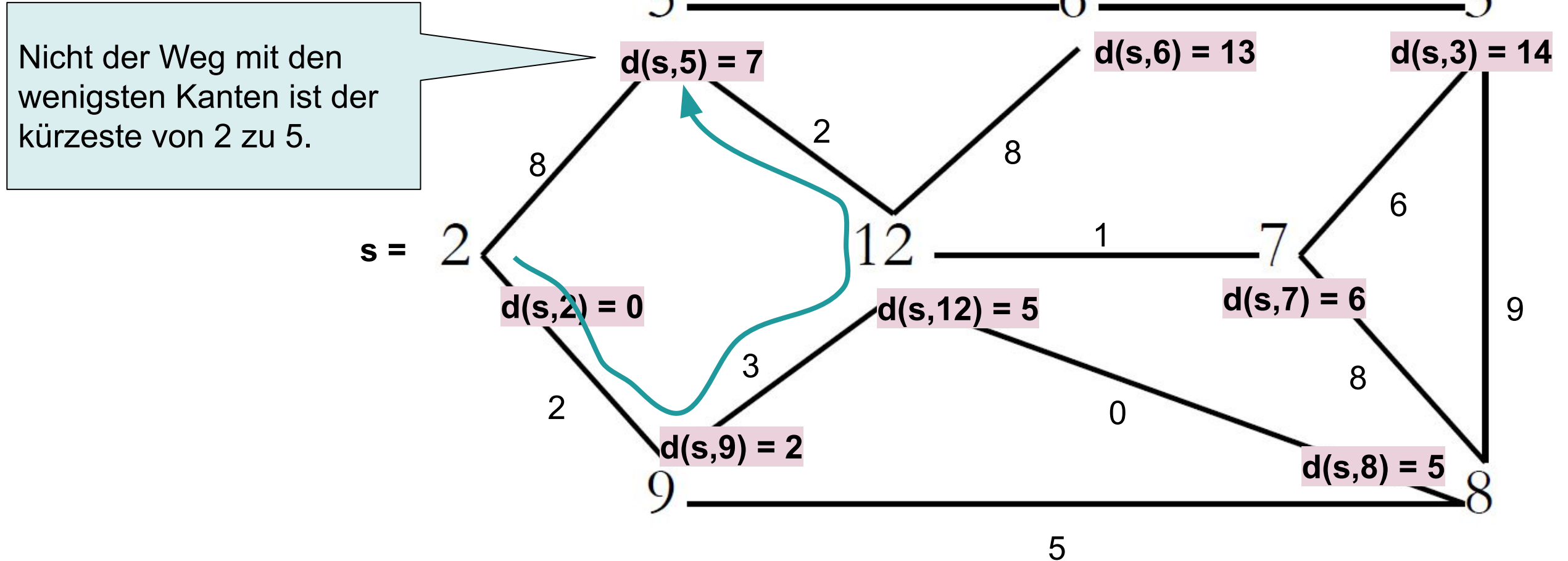
## Kürzeste Wege in **gewichteten** Graphen



## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

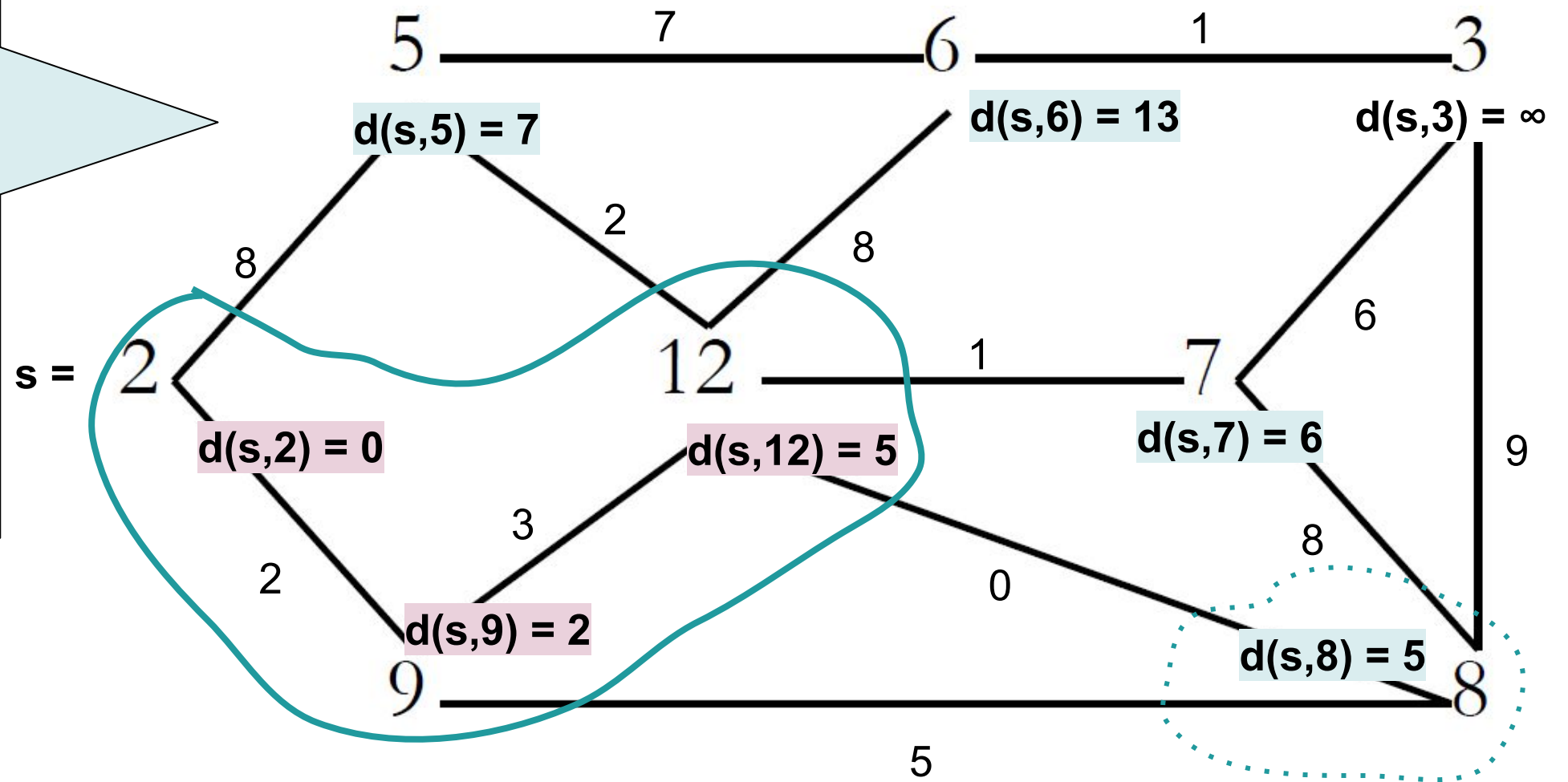


## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen



## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

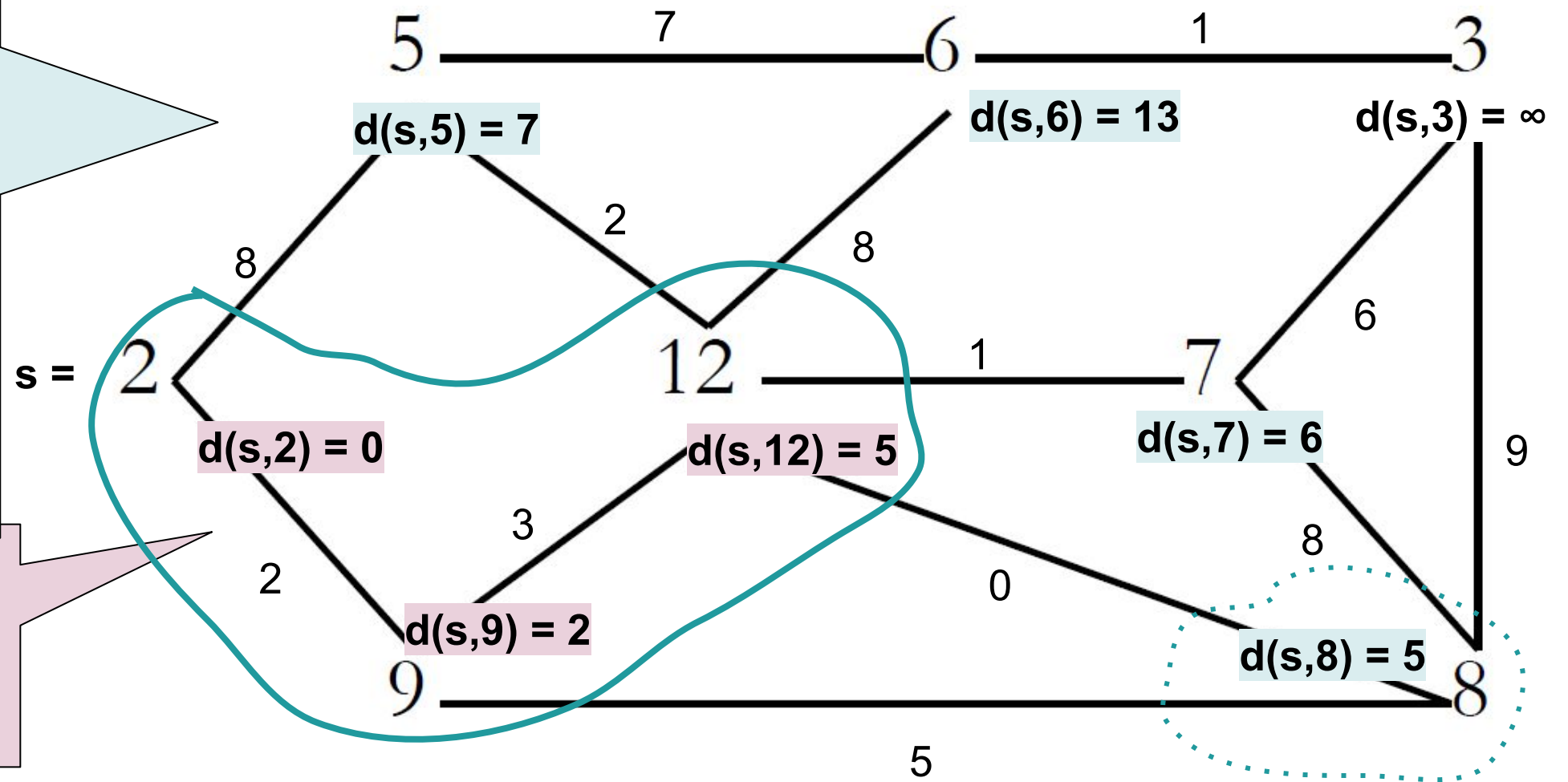
**Idee:** Nicht der BFS-Ordnung folgen, sondern die Menge der “Fertigen Knoten” (rot) erweitern mit dem Rand-Knoten (gepunktet), der momentan die *kürzeste Distanz* zum Startknoten hat. Danach die Distanzen seiner Nachbarn updaten.



## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

**Idee:** Nicht der BFS-Ordnung folgen, sondern die Menge der “Fertigen Knoten” (rot) erweitern mit dem Rand-Knoten (gepunktet), der momentan die *kürzeste Distanz* zum Startknoten hat. Danach die Distanzen seiner Nachbarn updaten.

Achtung! Funktioniert nur, wenn alle Kantengewichte nicht negativ sind.





## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Genau diese Idee verfolgt der Algorithmus von **Dijkstra**:

1. Tabelle für alle Knoten:

<i>fertig</i> : (init: <i>false</i> )	// kürzester Weg von <i>s</i> definitiv bekannt? (rote Knoten)
<i>dist</i> : (init: 0 für <i>s</i> , $\infty$ sonst)	// Länge des bis jetzt bekannten kürzesten Wegs von Startknoten <i>s</i>
<i>via</i> : (init: ? oder <i>null</i> )	// vorhergehender Knoten auf dem bisher kürzesten Weg von <i>s</i>

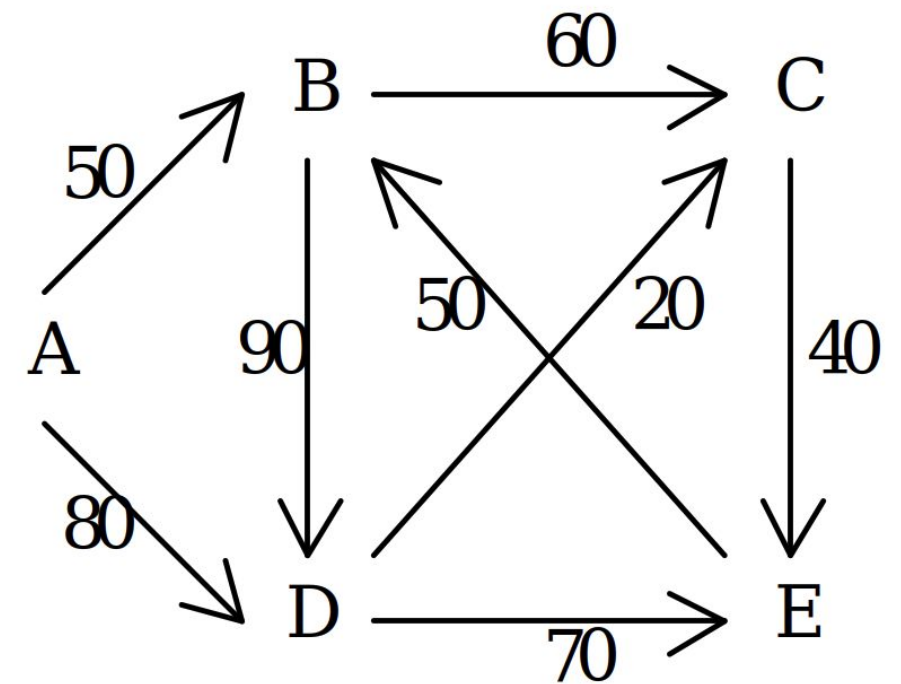
2. **While** es in der Tabelle Knoten mit (*fertig* = *false* und *dist* <  $\infty$ ) gibt:

- Knoten *v* suchen der unter allen Knoten mit *fertig* = *false* den kleinsten Wert für *dist* hat.
- v.fertig* = *true* setzen // es kann keinen noch kürzeren Weg zu *v* geben
- Für jeden Knoten *w* zu dem es eine Kante  $\langle v, w \rangle$  gibt:
  - $int\ d = v.dist + \text{Kantengewicht von } \langle v, w \rangle$  // entspricht Distanz des kürzesten Wegs via *v*
  - if ( $d < w.dist$ ) {  $w.dist = d$ ;  $w.via = v$ ; } // Update Tabelle, wenn neuer Weg kürzer ist

## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Initialisierung: Startknoten A

Knoten	fertig	Distanz	via
A	false	0	?
B	false	$\infty$	null
C	false	$\infty$	null
D	false	$\infty$	null
E	false	$\infty$	null



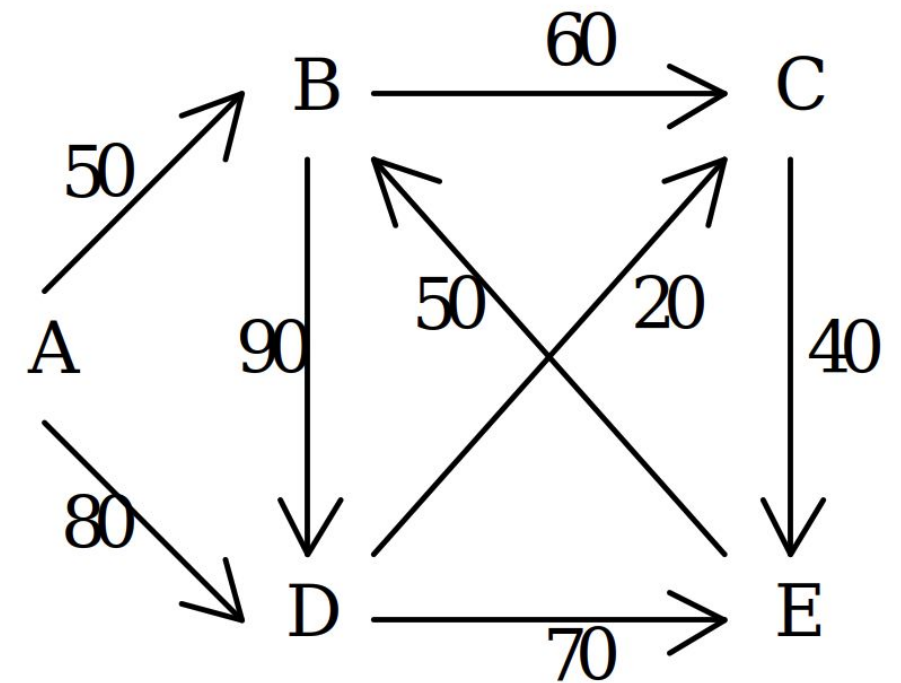
## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Initialisierung: Startknoten A

Knoten	fertig	Distanz	via
A	false	0	?
B	false	$\infty$	null
C	false	$\infty$	null
D	false	$\infty$	null
E	false	$\infty$	null

null: aufpassen bei Rückverfolgung  
A: stoppen, wenn Knoten == via

$\infty$  ist keine Zahl.  
Alternative: max int

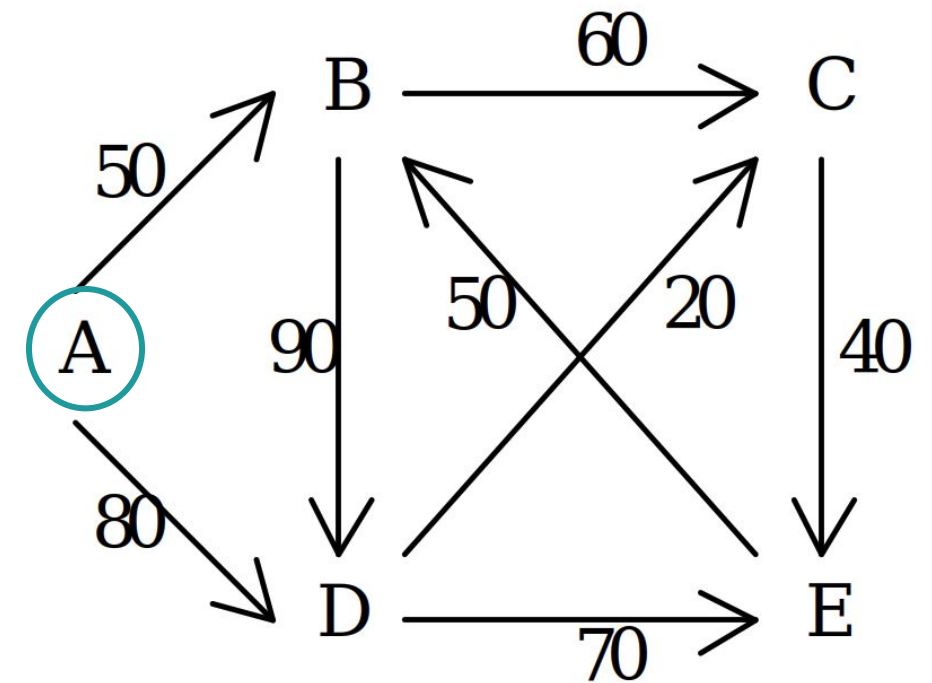


## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Erster Schritt:

Knoten	fertig	Distanz	via
A	false	0	?
B	false	$\infty$	null
C	false	$\infty$	null
D	false	$\infty$	null
E	false	$\infty$	null

einzigster **!fertig**  
mit Distanz  $< \infty$



## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

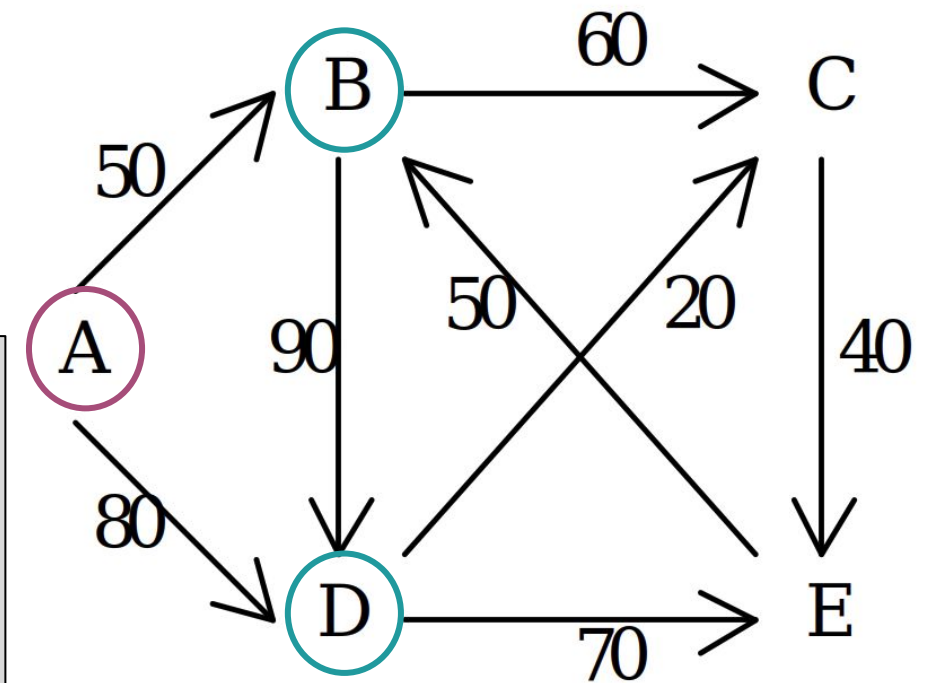
Erster Schritt:

Knoten	fertig	Distanz	via
A	<b>true</b>	0	?
B	false	<b>50</b>	<b>A</b>
C	false	$\infty$	null
D	false	<b>80</b>	<b>A</b>
E	false	$\infty$	null

einzigster **!fertig**  
mit Distanz  $< \infty$

**<A,B>**  
 $d = 50 + \text{dist}(A) = 50$

**<A,D>**  
 $d = 80 + \text{dist}(A) = 80$

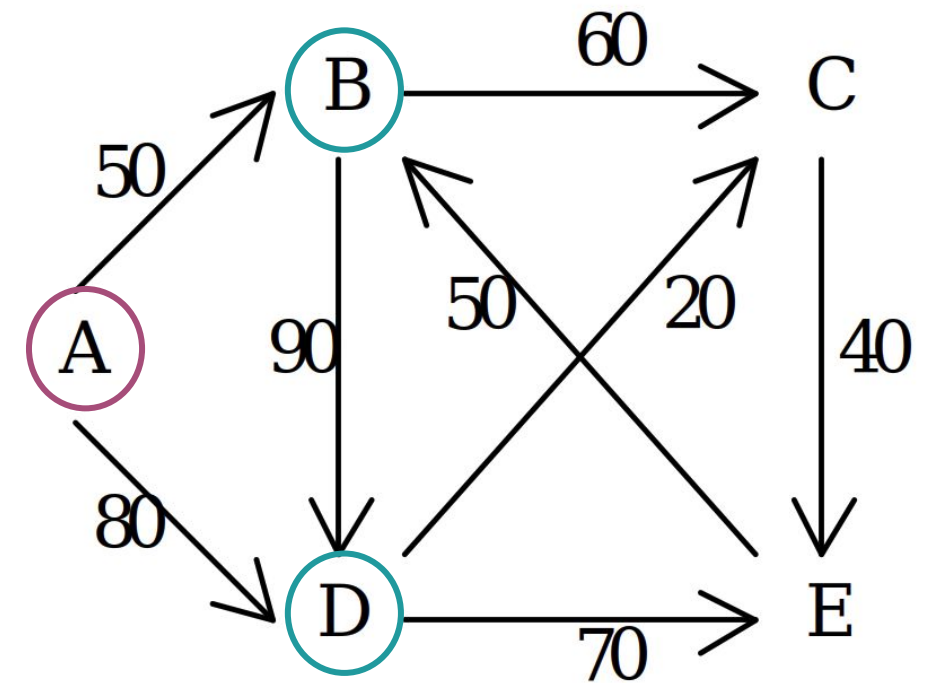


## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Zweiter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	false	50	A
C	false	$\infty$	null
D	false	80	A
E	false	$\infty$	null

**!fertig** und  
kleinste bis jetzt  
bekannte Distanz



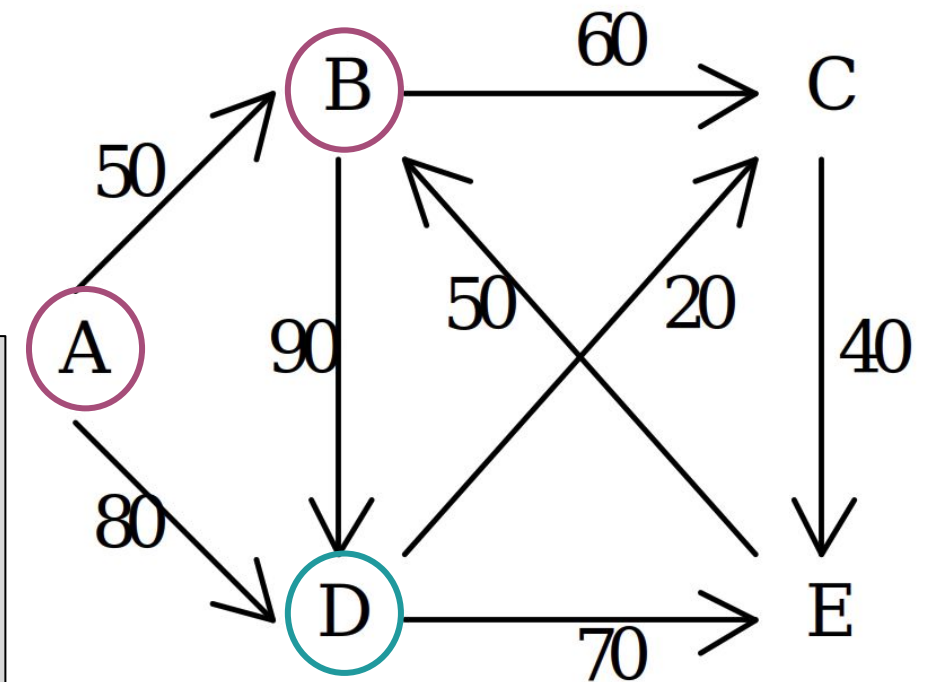
## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Zweiter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	false	50	A
C	false	$\infty$	null
D	false	80	A
E	false	$\infty$	null

**!fertig** und  
kleinste bis jetzt  
bekannte Distanz

**<B,C>**  
 $d = 60 + \text{dist}(B) = 110$   
 $d < \text{dist}(C) \rightarrow \text{update}$   
**<B,D>**  
 $d = 90 + \text{dist}(B) = 140$   
 $d > \text{dist}(D) \rightarrow \text{ok}$



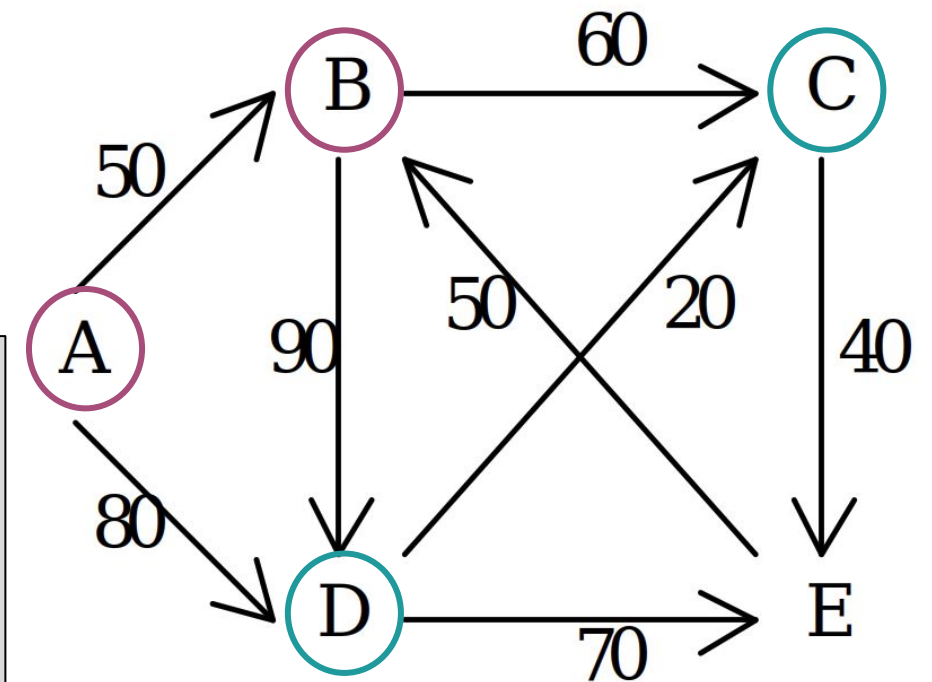
## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Zweiter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	<b>true</b>	50	A
C	false	<b>110</b>	<b>B</b>
D	false	80	A
E	false	$\infty$	null

**!fertig** und  
kleinste bis jetzt  
bekannte Distanz

**<B,C>**  
 $d = 60 + \text{dist}(B) = 110$   
 $d < \text{dist}(C) \rightarrow \text{update}$   
**<B,D>**  
 $d = 90 + \text{dist}(B) = 140$   
 $d > \text{dist}(D) \rightarrow \text{ok}$





## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Zweiter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	true	50	A
C	false	110	B
D	false	80	A
E	false	$\infty$	null

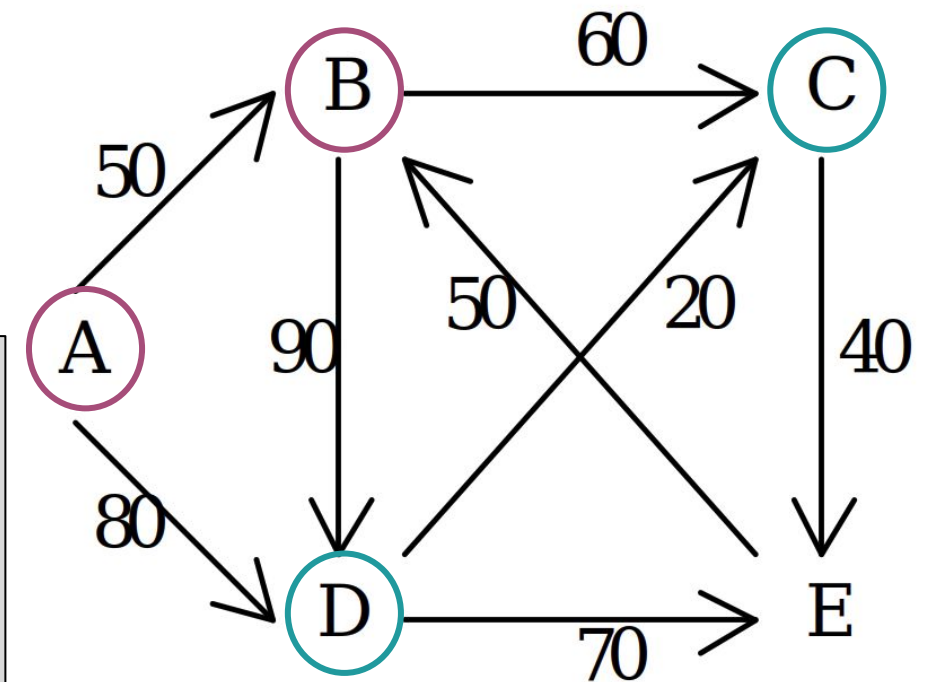
**!fertig** und  
kleinste bis jetzt  
bekannte Distanz

**<D,C>**

$d = 20 + \text{dist}(D) = 100$   
 $d < \text{dist}(C) \rightarrow \text{update}$

**<D,E>**

$d = 70 + \text{dist}(D) = 150$   
 $d < \text{dist}(E) \rightarrow \text{update}$



## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Dritter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	true	50	A
C	false	<b>100</b>	<b>D</b>
D	<b>true</b>	80	A
E	false	<b>150</b>	<b>D</b>

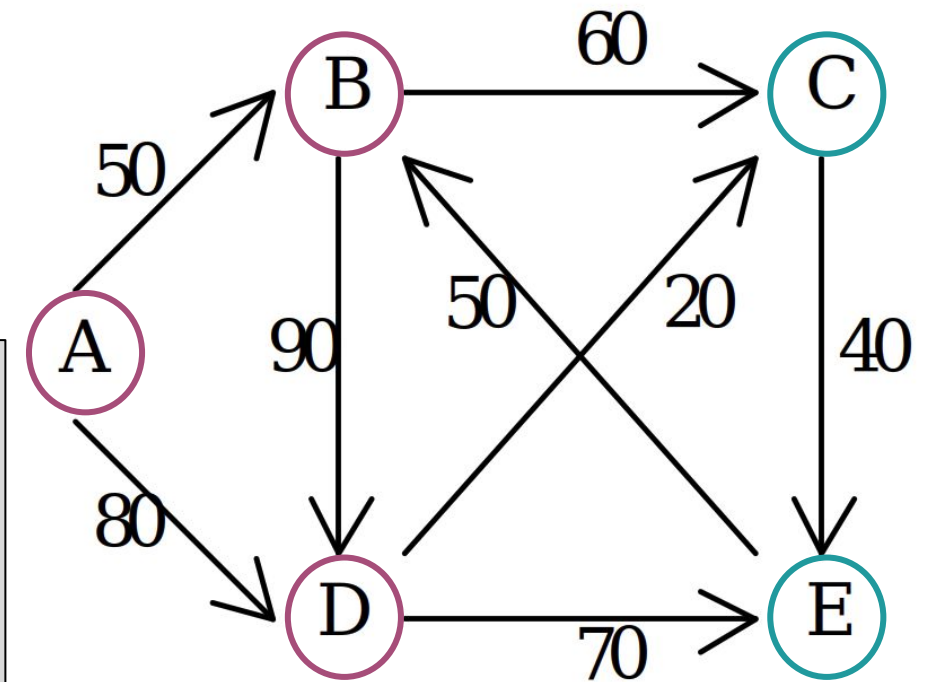
**!bekannt** und  
kleinste bis jetzt  
bekannte Distanz

**<D,C>**

$d = 20 + \text{dist}(D) = 100$   
 $d < \text{dist}(C) \rightarrow \text{update}$

**<D,E>**

$d = 70 + \text{dist}(D) = 150$   
 $d < \text{dist}(E) \rightarrow \text{update}$



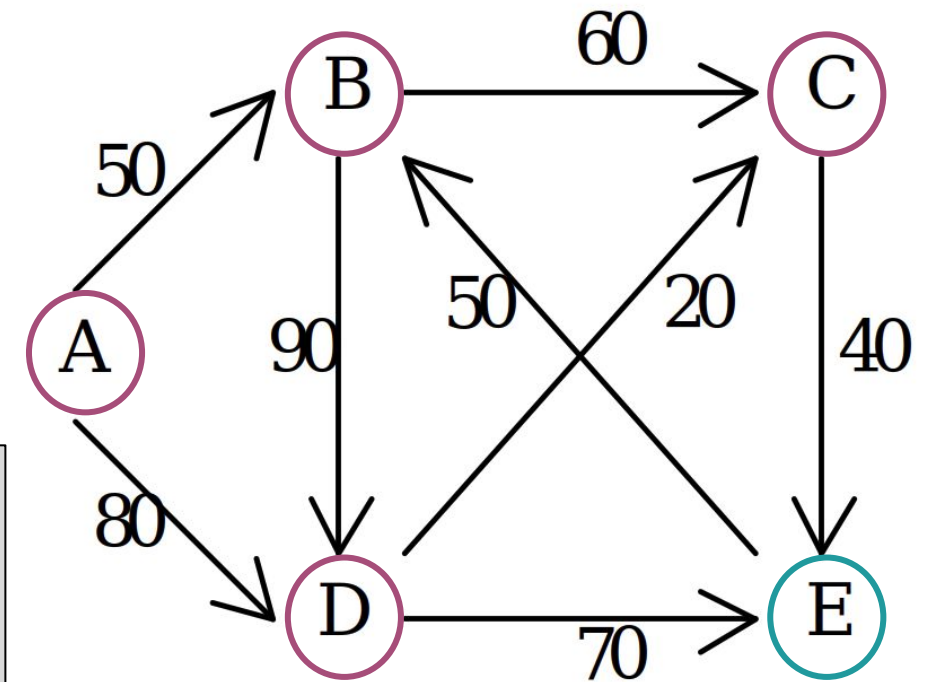
## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Vierter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	true	50	A
C	<b>true</b>	100	D
D	true	80	A
E	false	<b>140</b>	<b>C</b>

**<C,E>**

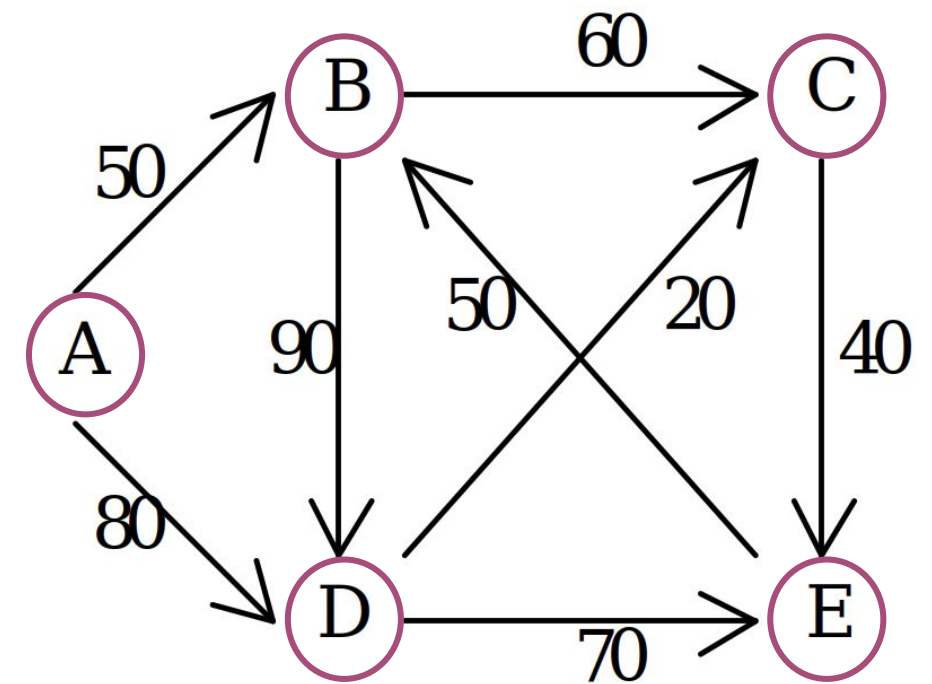
$d = 40 + \text{dist}(C) = 140$   
 $d < \text{dist}(C) \rightarrow \text{Update}$



## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Letzter Schritt:

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	true	50	A
C	true	100	D
D	true	80	A
E	<b>true</b>	140	C

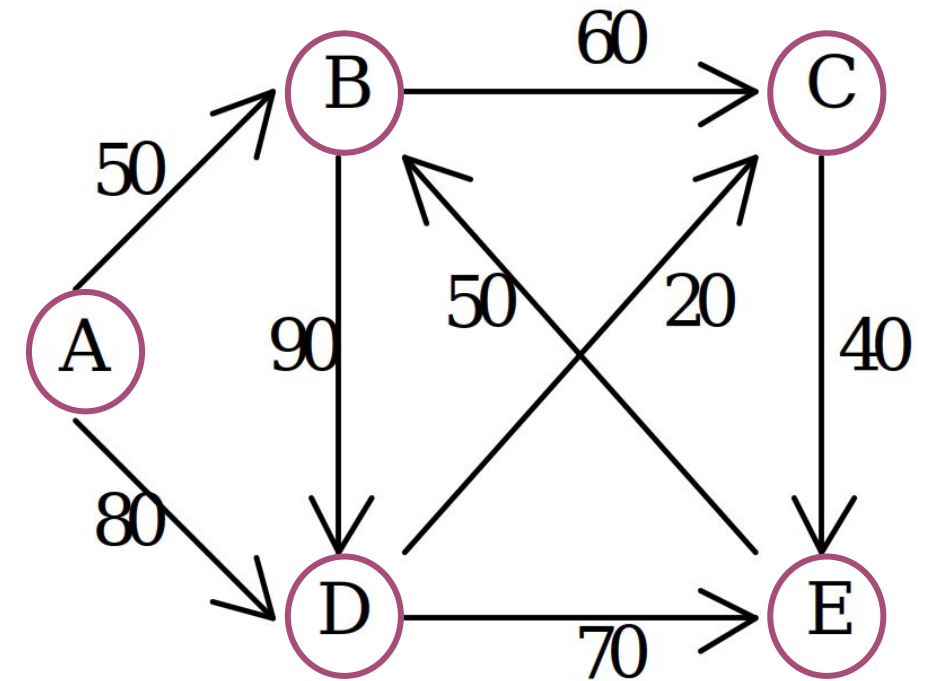


## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Rückverfolgung: Der kürzeste Weg von A nach X lässt sich mit den “via” rekonstruieren.

Weitere Visualisierungen mit: [Dijkstra Visualzation \(usfca.edu\)](https://www.usfca.edu/~dijkstra/visualzation/)

Knoten	bekannt	Distanz	via
A	true	0	?
B	true	50	A
C	true	100	D
D	true	80	A
E	<b>true</b>	140	C



Aufwand 1x *While*:  
a:  $O(n)$   
b:  $O(1)$   
c:  $O(v.outdegree)$

## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Eine Möglichkeit ist der Algorithmus von *Dijkstra*:

1. Tabelle für alle Knoten:
  - fertig*: (init: *false*)
  - dist*: (init: 0 für *s*,  $\infty$  sonst)
  - via*: (init: ? oder *null*)
2. **While** es in der Tabelle Knoten mit (*fertig* = *false* und *dist* <  $\infty$ ) gibt:
  - a. Knoten *v* suchen der unter allen Knoten mit *fertig* = *false* den kleinsten Wert für *dist* hat.
  - b. *v.fertig* = *true* setzen
  - c. Für jeden Knoten *w* zu dem es eine Kante  $\langle v, w \rangle$  gibt:
    - i.  $int\ d = v.dist + \text{Kantengewicht von } \langle v, w \rangle$
    - ii. if ( $d < w.dist$ ) {  $w.dist = d$ ;  $w.via = v$ ; }

Aufwand 1x *While*:

a:  $O(n)$

b:  $O(1)$

c:  $O(v.outdegree)$

Aufwand nx *While*:

a:  $O(n^2)$

b:  $O(n)$

c:  $O(m)$  (mit Adj.listen)

**Total  $O(n^2 + m)$**

## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

Eine Möglichkeit ist der Algorithmus von *Dijkstra*:

1. Tabelle für alle Knoten:

*fertig*: (init: *false*)

*dist*: (init: 0 für *s*,  $\infty$  sonst)

*via*: (init: ? oder *null*)

2. **While** es in der Tabelle Knoten mit (*fertig* = *false* und *dist* <  $\infty$ ) gibt:

a. Knoten *v* suchen der unter allen Knoten mit *fertig* = *false* den kleinsten Wert für *dist* hat.

b. *v.fertig* = *true* setzen

c. Für jeden Knoten *w* zu dem es eine Kante  $\langle v, w \rangle$  gibt:

i.  $int\ d = v.dist + \text{Kantengewicht von } \langle v, w \rangle$

ii. if ( $d < w.dist$ ) {  $w.dist = d$ ;  $w.via = v$ ; }

## Kürzeste Wege in gewichteten Graphen

### Verbesserungsideen

Knoten mit (fertig == false) in **Set** speichern, dass nicht die ganze Tabelle durchsucht werden muss

-> hilft asymptotisch nichts

Knoten mit (fertig == false) in **Priority Queue** speichern, so dass zuvorderst derjenige Knoten mit der bisher kleinsten dist steht. z.B. mit einem Min-Heap:

-> Init: *Add* alle Knoten  $O(n)$

a: *DeleteMin*  $O(\log n)$ ,

c: *DecreaseKey* outdeg Mal  $O(\log n)$

-> **Total  $O((n+m) \log n)$**



## Kürzeste Wege - Übersicht

ungewichtete Kanten:    Breitensuche                       $O(n + m)$

gewichtete Kanten:      Algorithmus von Dijkstra       $O(n^2 + m)$  oder  $O((n+m)\log n)$  mit Heap

beide Algorithmen funktionieren für gerichtete und ungerichtete Graphen  
die Laufzeiten beziehen sich auf Graphen in Adjazenzlisten-Darstellung

## Aufgabe

- Programmieraufgabe 2 (Dijkstra)

## Prüfung

- 90 Minuten
- 2 Seiten Zusammenfassung
- Stoff: alles; Schwerpunkte: Priority Queues, Hashing, Graphen

## Fragen im Teams-Chat

- Fragen zum Stoff werden bis 1 Woche vor Prüfung sicher beantwortet.

**Vielen Dank für die tolle Mitarbeit!**