

Nombre y apellidos: \_\_\_\_\_ **S O L U C I O N E S** \_\_\_\_\_ DNI: \_\_\_\_\_

no escribir en esta caja

**Evaluación continua 2, Grupo A**

7 de noviembre de 2014, 11:00h – Aula B003

nota sobre **10****Pregunta 1**

(3 pt.)

Sean los vectores

$$\mathbf{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ -13 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{p} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 6 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{u}_1 = \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{u}_2 = \begin{pmatrix} -7 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Sabiendo que  $\mathbf{p}$  es una solución particular del sistema de ecuaciones lineales  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  y que  $\mathbf{x} = t_1\mathbf{u}_1 + t_2\mathbf{u}_2$  es la solución general del sistema homogéneo asociado,  $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ , contesta razonadamente a las siguientes preguntas:

- (0.3 pt.) (a) ¿Cuál es el número de columnas de la matriz  $A$ ?
- (0.3 pt.) (b) ¿Cuál es el número de filas de la matriz  $A$ ?
- (0.4 pt.) (c) ¿Cuál es el número de columnas pivote y no pivote de la matriz  $A$ ?
- (0.5 pt.) (d) ¿Es el sistema  $A\mathbf{x} = \mathbf{d}$  compatible para todo vector  $\mathbf{d}$  de  $\mathbf{R}^4$ ?
- (0.8 pt.) (e) ¿Cuál es la forma escalonada reducida de la matriz ampliada del sistema  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ ?
- Sugerencia: Escribe las ecuaciones cartesianas del conjunto solución en forma matricial.*
- (0.7 pt.) (f) Escribe una matriz  $A$  tal que la solución general del sistema  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  sea  $\mathbf{x} = \mathbf{p} + t_1\mathbf{u}_1 + t_2\mathbf{u}_2$ .

*Solución:*

- (a) 5, el número de incógnitas, que es el número de coordenadas del vector solución  $\mathbf{p}$ .
- (b) 4, el número de ecuaciones, que es el número de términos independientes o coordenadas del vector  $\mathbf{b}$ .
- (c) Sin pivote: 2 (el número de parámetros). Con pivote: 3 (las restantes).
- (d) No ( $A$  no tiene un pivote en cada fila).

(e)  $[A|\mathbf{b}] \sim \begin{pmatrix} 1 & -8 & 0 & 0 & 7 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -2 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$

- (f) Basta realizar en la matriz hallada en el apartado anterior operaciones elementales de filas que

transformen su última columna,  $\begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix}$ , en el vector  $\mathbf{b}$ . Por ejemplo:

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[F_2 + F_3]{F_1 - 2F_3} \begin{pmatrix} 13 \\ 1 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[2F_2]{F_3 + F_2} \begin{pmatrix} 13 \\ 2 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[(-1)F_3]{(-1)F_1} \begin{pmatrix} -13 \\ 2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[F_3 \leftrightarrow F_4]{F_1 \leftrightarrow F_2} \begin{pmatrix} 2 \\ -13 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Realizadas estas operaciones sobre  $\begin{pmatrix} 1 & -8 & 0 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  se obtiene:  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 2 & -4 \\ -1 & 8 & 0 & 2 & -7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 2 \end{pmatrix}.$

Nombre y apellidos: \_\_\_\_\_ **S O L U C I O N E S** \_\_\_\_\_ DNI: \_\_\_\_\_**Pregunta 2**

(4 pt.)

Sean  $A, L, U$  matrices tales que  $A = LU$  es la factorización LU de  $A$ .(1 pt.) (a) Suponiendo que  $A$  es una matriz cuadrada, demuestra que  $A^2 = L^2 U^2$  si y sólo si  $A$  conmuta con  $U$ , es decir, si y sólo si  $AU = UA$ .(3 pt.) (b) Supongamos ahora que  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$ .

- i. Halla la factorización LU,  $A = LU$ , de  $A$  y calcula  $U^{-1}$ .
- ii. Calcula el determinante de  $A^n$  para todo entero positivo  $n$ .
- iii. Contesta razonadamente: ¿Es  $A$  inversible?. En caso afirmativo halla  $A^{-1}$ .

*Solución:*(a) Suponiendo primero  $A^2 = L^2 U^2$  y usando  $A = LU$  se tiene

$$\begin{aligned} (LU)(LU) &= (LL)(UU) \\ LU(LU) &= L(LU)U \\ LUA &= LAU. \end{aligned}$$

Como  $L$  tiene inversa podemos multiplicar por  $L^{-1}$  por la izquierda y se obtiene:

$$UA = AU.$$

Suponiendo ahora  $UA = AU$  y usando  $A = LU$  se tiene

$$U(LU) = (LU)U.$$

Multiplicando por  $L$  por la izquierda:  $LU(LU) = LL(UU)$ , es decir:  $A^2 = L^2 U^2$ .

(b) i.

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad U^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

ii.  $\det A^n = (\det A)^n = (\det U)^n = 2^n$ .

$$\text{iii. } A^{-1} = U^{-1}L^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ \frac{1}{2} & -1 & -\frac{3}{2} \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Nombre y apellidos: \_\_\_\_\_ **S O L U C I O N E S** \_\_\_\_\_ DNI: \_\_\_\_\_**Pregunta 3**

(3 pt.)



Sea  $T : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^3$  la aplicación lineal  $T(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  definida por la matriz  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

- (0.5 pt.) (a) Halla una base de la imagen de  $T$  (o sea, del espacio columna de  $A$ ).  
 (1 pt.) (b) Halla una base del núcleo de  $T$  (o sea, del espacio nulo de  $A$ ).  
 (1 pt.) (c) Halla una base del espacio fila de  $A$  (o sea, del espacio columna de  $A^T$ ).  
 (0.5 pt.) (d) Halla una base del espacio nulo de  $A^T$ .

*Solución:*

- (a) Las dos últimas columnas de  $A$  son las opuestas de las dos primeras y estas dos primeras son independientes porque sus coordenadas no son proporcionales, luego una base del espacio columna está formada por las dos primeras columnas de  $A$ .  
 (b) Resolvemos  $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$  poniendo  $A$  en forma escalonada reducida:

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{de donde una base del espacio nulo es:} \quad \mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

- (c) La última fila de  $A$  es la opuesta de la primera y las dos primeras son independientes porque sus coordenadas no son proporcionales, luego una base del espacio fila está formada por las dos primeras filas de  $A$ .  
 (d) Resolvemos  $A^T\mathbf{x} = \mathbf{0}$  poniendo  $A^T$  en forma escalonada reducida:

$$A^T = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{y una base del espacio nulo es:} \quad \mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$