

```

1  /*
2  *Diégo Stéphan Jeandon Rodríguez
3  *Parte II proyecto HAE Emisor
4  */
5  float vTemp = 0.0;
6  void interrupt(){
7      INTCON.TMR0IF = 0; // se borra el flag
8      vTemp = PORTA.B0;
9      if(switcher == 1){ // El trabajo se realiza en ciclos alternos de 1 s.
10         // Actualmente tiempo de trabajo = 1 s.
11         while(UARTx_Tx_Idle() == 0);
12         UART1_Writet(vTemp); //se envía el byte menos significativo de vTemp
13         while(UARTx_Tx_Idle() == 0){
14             delay_ms(10);
15             UART1_Write(vTemp >> 8); //se envía el byte más significativo de vTemp
16         }
17         switcher = 0;
18         T0CON = 0x85;
19         TMR0H = (3036 >> 8);
20         TMR0L = 3036;
21     }else{ // Actualmente tiempo de descanso = 1 s.
22         switcher = 1;
23         T0CON = 0x85;
24         TMR0H = (3036 >> 8);
25         TMR0L = 3036;
26     }
27 }
28 void main() {
29     TRISA.B0 = 1; //Pin para la lectura configurado en entrado.
30     T0CON = 0x85;
31     UART0.Init(9600);
32     delay_ms(500);
33     INTCON.TMR0IF = 0;
34     INTCON.TMR0IE = 1;
35     TMR0H = (3036 >> 8);
36     TMR0L = 3036;
37     INTCON.GIE = 1;
38     while(1);
39 }

```