

## Ejercicios de la sección 5.3 Sistemas de coordenadas

(Para hacer en clase: 1, 8, 10, 11, 14, 16.)

(Con solución o indicaciones: 2, 7, 9, 12, 13, 15.)

En los ejercicios 1 a 4, halla el vector  $\mathbf{x}$  cuyo vector de coordenadas respecto a la base  $\mathcal{B}$  dada es el vector  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$  dado.

- 1.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -4 \\ 6 \end{pmatrix} \right\}, [\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$   
 ►2.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ 7 \end{pmatrix} \right\}, [\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 8 \\ -5 \end{pmatrix}$   
 3.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ -7 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, [\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$   
 4.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ -7 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}, [\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} -4 \\ 8 \\ -7 \end{pmatrix}$

En los ejercicios 5 a 8, halla el vector de coordenadas de  $\mathbf{x}$  respecto a la base  $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n\}$ .

5.  $\mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$   
 6.  $\mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ -6 \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$   
 ►7.  $\mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 9 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 8 \\ -9 \\ 6 \end{pmatrix}$   
 ►8.  $\mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 8 \end{pmatrix}, \mathbf{b}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ 4 \end{pmatrix}$

En los ejercicios 9 y 10, usa una matriz inversa para encontrar  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$  para las  $\mathbf{x}$  y  $\mathcal{B}$  dadas.

- 9.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -4 \\ 6 \end{pmatrix} \right\}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \end{pmatrix}$   
 ►10.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ 7 \end{pmatrix} \right\}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$

En los ejercicios 11 y 12, indica para cada enunciado si es verdadero o falso. Justifica tus respuestas. A menos que se diga lo contrario  $\mathcal{B}$  es una base de un subespacio vectorial  $V$  de  $\mathbf{R}^m$ .

►11.

- (a) Si  $\mathbf{x}$  está en  $V$  y si la base  $\mathcal{B}$  de  $V$  tiene  $n$  vectores entonces  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$  está en  $\mathbf{R}^n$ .  
 (b) Si  $P_{\mathcal{B}}$  es la matriz de cambio de coordenadas de  $\mathcal{B}$  a la base canónica entonces  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = P_{\mathcal{B}} \cdot \mathbf{x}$   
 (c) Si la base  $\mathcal{B}$  de  $V$  tiene 3 elementos, entonces  $V$  y  $\mathbf{R}^3$  son isomorfos.

►12.

- (a) Si  $\mathcal{B}$  es la base canónica de  $\mathbf{R}^m$  entonces el vector de coordenadas de un  $\mathbf{x}$  de  $\mathbf{R}^m$  relativas a  $\mathcal{B}$  es el propio  $\mathbf{x}$ .  
 (b) La correspondencia  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} \mapsto \mathbf{x}$  se llama función de coordenadas.  
 (c) En algunos casos, un plano en  $\mathbf{R}^3$  puede ser isomorfo a  $\mathbf{R}^2$ .

►13. Halla la matriz canónica de la aplicación lineal de  $\mathbf{R}^2$  en  $\mathbf{R}^2$  que asigna a cada vector  $\mathbf{x}$  su vector de coordenadas relativas a la base  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 9 \end{pmatrix} \right\}$ ; es decir, la matriz canónica de la función de coordenadas relativas a  $\mathcal{B}$ .

►14. Para los vectores  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{x}$  dados, demuestra que  $\mathcal{B} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$  es una base de  $H = \text{Gen}\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$  y halla las coordenadas de  $\mathbf{x}$  relativas a  $\mathcal{B}$ .

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} -6 \\ 4 \\ -9 \\ 4 \end{pmatrix}, \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 8 \\ -3 \\ 7 \\ -3 \end{pmatrix}, \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} -9 \\ 5 \\ -8 \\ 3 \end{pmatrix}, \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 7 \\ -8 \\ 3 \end{pmatrix}$$

En los ejercicios 15 y 16, halla la matriz de cambio de coordenadas de  $\mathcal{B}$  a la base canónica de  $\mathbf{R}^n$

- 15.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ -9 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \end{pmatrix} \right\}$   
 ►16.  $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ -2 \\ 7 \end{pmatrix} \right\}$

## Pistas y soluciones de ejercicios seleccionados de la sección 5.3

2. Por definición de coordenadas:  $\mathbf{x} = 8\begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} - 5\begin{pmatrix} 6 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$ .

7. Hay que resolver el sistema cuya matriz ampliada es  $[\mathbf{b}_1 \ \mathbf{b}_2 \ \mathbf{b}_3 \ \mathbf{x}]$ . El vector solución es  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$ . El resultado es  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$

9.  $[\mathbf{x}]_{\mathcal{B}} = P_{\mathcal{B}}^{-1} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ -5 & 6 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

12. (a) Todo vector de  $\mathbf{R}^m$  es su propio vector de coordenadas respecto a la base canónica, (b) La función de coordenadas es la inversa de esa,  $\mathbf{x} \mapsto [\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$ , (c) Un plano que pase por el origen.

13. La matriz canónica de la función de coordenadas  $\mathbf{x} \mapsto [\mathbf{x}]_{\mathcal{B}}$  es  $P_{\mathcal{B}}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -4 & 9 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 9 & 2 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$ .

15.  $P_{\mathcal{B}} = [\mathbf{b}_1 \ \mathbf{b}_2] = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -9 & 8 \end{pmatrix}$ .